



【题目背景】

原理：水下探测器可以潜入湖中在任意水深进行科学探索。

湖水的最大深度为 h 米，即它在湖底时到水面的距离， $0 \leq h \leq 100$ ；

探测器最初的水下深度为 s 米， $0 \leq s \leq 100$ ；

当探测器不在水面（当前深度大于 0）时，每个 u 指令可使它上浮 1 米，而当探测器在水面时， u 指令是无效的；

当探测器不在湖底（当前深度小于 h ）时，每个 d 指令可使它下沉 1 米，而当探测器在湖底时， d 指令是无效的；

在执行到无效指令时，探测器不做任何操作而继续执行下一指令。

【编程实现】

根据给定的 h 、 s 和一个指令序列（由字符 u 、 d 组成的字符串，长度不超过 100），求出执行完整的指令序列后，探测器的水下深度。

输入：第一行： h 和 s ，以空格分开。 $0 \leq s \leq h \leq 100$

第二行：长度不超过 100 的指令字符串，串中仅包含字母 u 或 d

输出：代表探测器在执行指令后的水下深度的数字。

【评分标准】

30分：完成题目样例和给出的一个样例；

40分：在30分的基础上完成给出的第三个样例；

50分：在40分的基础上完成给出的第四个样例。

样例输入：

9 1

uduudd

样例输出：

2