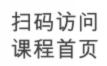
05月05日 蓝桥每日一题





【硬件准备】

将超声波传感器连接到 EV3 主机的 2 口,将一个大马达连接到 EV3 主机的 A 口。

【编程实现】

- 1)程序持续运行;
- 2) 当超声波传感器的探测距离大于等于 20 厘米时, A 口的大马达以 20 功率持续转动;
- 3) 当超声波传感器的探测距离小于 20 厘米时, A 口的大马达停止转动;
- 4)以"文本-像素"模式在 EV3 主机屏幕(0,0)处实时显示超声波传感器探测距离的数值,距离单位为厘米。

【评判标准】

20 分:无论何种状态下,可以让 A 口大马达转动,或者在屏幕左上角显示过超声波传感器的探测距离(不论数值是否产生了变化,或者显示的时间长短),但程序没有持续运行;

40 分:无论何种情况下,能让 A 口大马达持续转动;或者在屏幕左上角显示了超声波传感器的探测距离(不论数值是否产生了变化),且程序确实持续运行;

80 分:情况 1,A 口马达能在距离变化时能在转动和停止的状态间转换,但屏幕上不能实时显示超声波传 感器的探测距离;情况 2,屏幕上能实时显示超声波传感器的探测距离,但 A 口马达不能在距离变化时在转动 和停止的状态间转换,或者状态转换的距离值不是 20 厘米左右;情况 3,其他未能完全符合题目要求的问题;100 分:完全符合题目要求。

本题是EV3编程问题,出现在第九届的蓝桥杯地区选拔赛中。