Серт Серкан, группа 8

Лабораторная работа №1

Метод LSB (Least Significant Bit)

Вариант№3

Использование метода LSB базируется на невосприимчивости человеческих органов чувств к малозначительным изменениям в контейнерах, обладающих психовизуальной избыточностью. При встраивании данных в пространственной области графических контейнеров метод LSB реализует замену наименее значимых бит (НЗБ) значений яркости или цветности отдельных пикселей контейнера битами скрываемого сообщения

Цель работы:

Реализовать LSB-алгоритм. В качестве метрик для оценки искажений заполненных контейнеров использовать μ max D , μ SNR , μ PSNR . Построить зависимости вероятности ошибок при извлечении скрытых данных от объема скрываемой информации.

Код программы:

```
from PIL import Image
import numpy as np
import warnings
warnings.filterwarnings(action='once')
encoding: str = 'utf-8'
class LSB:
    def __init__(self, old_image_path: str, new_image_path: str):
        self.__empty_image_path: str = old_image_path
        self.__full_image_path: str = new_image_path
        self.__occupancy: int = 0
    @staticmethod
    def str_to_bits(message: str) -> list:
        result = []
        for num in list(message.encode(encoding=encoding)):
            result.extend([(num >> x) \& 1 \text{ for } x \text{ in } range(7, -1, -1)])
        return result
    @staticmethod
    def bits_to_str(bits: list) -> str:
        chars = []
        for b in range(len(bits) // 8):
            byte = bits[b * 8:(b + 1) * 8]
            chars.append(chr(int(''.join([str(bit) for bit in byte]), 2)))
```

```
return ''.join(chars)
    def embed(self, message: str,new_image_path: str):
        img = Image.open(self.__empty_image_path).convert('RGB')
        picture = np.asarray(img, dtype='uint8')
        picture = picture.astype('uint8')
        img.close()
        picture_shape = picture.shape
        height, width, depth = picture.shape[0], picture.shape[1],
picture.shape[2]
        message_bits = LSB.str_to_bits(message)
        if len(message_bits) > height * width * depth:
            raise ValueError('Message greater than capacity!')
        message_bits = np.asarray(message_bits)
        bits_length = message_bits.shape[0]
        picture = picture.reshape(-1)
        picture[:bits_length] = ((picture[:bits_length] >> 1) << 1) |</pre>
message_bits
        picture = picture.reshape(picture_shape)
        print('bits',message_bits)
        print('bits_leng',bits_length)
        self.__occupancy = bits_length
        Image.fromarray(picture).save(new_image_path, 'PNG') # Сохраняем
новое изображение
        self.__occupancy = bits_length
        Image.fromarray(picture).save(self.__full_image_path, 'PNG')
    def recover(self) -> str:
        img = Image.open(self.__full_image_path).convert('RGB')
        picture = np.asarray(img, dtype='uint8')
        picture = picture.astype('uint8')
        img.close()
        recovered_message = picture.reshape(-1)[:self.__occupancy] & 0x01
        return LSB.bits to str(list(recovered message))
    @property
    def occupancy(self) -> int:
        return self.__occupancy
def metrics(empty_image: str, full_image: str) -> None:
    img = Image.open(empty_image).convert('RGB')
    empty = np.asarray(img, dtype='uint8')
    img.close()
    img = Image.open(full image).convert('RGB')
    full = np.asarray(img, dtype='uint8')
    img.close()
    MAX D = np.max(np.abs(empty.astype(int) - full.astype(int)))
```

```
SNR = np.sum(empty * empty) / np.sum((empty - full) ** 2)
    H, W = empty.shape[0], empty.shape[1]
    MSE = np.sum((empty - full) ** 2) / (W * H)
    max_pixel = 255.0
    PSNR = 20 * np.log10(max_pixel / np.sqrt(MSE))
    sigma = np.sum((empty - np.mean(empty)) * (full - np.mean(full))) / (H *
W)
    UQI = (4 * sigma * np.mean(empty) * np.mean(full)) / \
          ((np.var(empty) ** 2 + np.var(full) ** 2) * (np.mean(empty) ** 2 +
np.mean(full) ** 2))
    print(f'Maксимальное абсолютное отклонение (MAX): {MAX_D}')
    print(f'Отношение сигнал-шум (SNR): {SNR}')
    print(f'Cpeднee квадратичное отклонение (MSE): {MSE}')
    print(f'Пиковое отношение сигнал-шум (PSNR): {PSNR}')
    print(f'Универсальный индекс качества (УИК): {UQI}')
def extract_with_capacity(full_image_path, capacity):
    lsb = LSB(full_image_path, full_image_path) # Используем тот же путь для
извлечения
    message = lsb.recover() # Извлекаем скрытое сообщение
    extracted_message = message[:capacity] # Получаем часть сообщения с
заданным объемом
    return extracted message
def main():
    old_image = 'input/SERT_.png'
    new_image = 'output/sert_.png'
    with open('message.txt', mode='r', encoding=encoding) as file:
        message = file.read()
    capacities = [len(message)] # Разные объемы сообщений для тестирования
    for capacity in capacities:
        new_image_path = 'output/sert_capacity_{}.png'.format(capacity)
        lsb = LSB(old image, new image path)
        lsb.embed(message[:capacity], new image path) # Вставляем сообщение и
сохраняем новое изображение
        recovered message = lsb.recover()
        error_probability = sum(1 for a, b in zip(message[:capacity],
recovered_message) if a != b) / capacity
        print(f'Объем информации: {capacity}, Вероятность ошибки:
{error_probability}')
        print('сообщение:\t{}'.format(recovered message))
        metrics(old image, new image)
if name == ' main ':
    main()
```

Результат работы программы:

Исходное изображение (пустой контейнер)



Изображение со встроенным сообщением (заполненный контейнер)



Результаты работы программы (введено сообщение «Му secret messages»):

bits_leng 88

Объем информации: 11, Вероятность ошибки: 0.0

сообщение: 10846323850

Максимальное абсолютное отклонение (MAX): 1 Отношение сигнал-шум (SNR): 2817195.093023256

Пиковое отношение сигнал-шум (PSNR): 87.35914406055612 Универсальный индекс качества (УИК): 0.0007829034970413483 PS C:\Users\serkan\Desktop\okul ödevler\stg\Task1_Sert>