# 演算法效能分析

■時間複雜度

空間複雜度

■ 漸進表示法 O Ω  $\Theta$ 

# 效能分析

效能量測 直接利用實驗的方式,計算所花費的資源。

■效能分析

找出該演算法所進行的各種運算,分析所花費的時間與空間等資源。

#### 理想狀態計算機

- ■單一處理器
- 隨機存取機器(Random Access Machine, RAM)
  - 1) 指令一個接著一個順序執行,而非同時執行。
  - 2) 包含真實電腦中常出現的指令:
    - ■運算(加減乘除、餘數、最大値、最小値等)
    - 資料移動(載入、儲存)
    - ■控制(條件與非條件分支、副程式的呼叫與返回)

# 最差情況與平均情況

■ 演算法的最差情況 (worst case) 執行時間 是任何輸入的執行時間或空間上限

■ 演算法的平均情況 (average case) 執行時間則是一般輸入的平均執行時間或空間

■ 最差情況與平均情況複雜度可能相同也可 能不同

# 時間複雜度

T(n) 為一個完全理想狀態的計算機中其程式所執行的計算時間(或實際指令次數)。

■ 時間複雜度: 演算法的計算時間 T(n) 與問題 規模 n 的關係

## 時間複雜度

- ■選擇排序法為例,T(n)=A+Bn+Cn² 為多項式
  - 當問題規模 n 增加, n² 項將會遠大於其他項
  - ■係數並不重要,給予必要的 n,則 Cn² 均會大於 Bn。

■ 因此可以寫成  $T(n) \in O(n^2)$  ,表示此演算法的計算時間 T(n) 具有  $n^2$  "order" 的時間複雜度

## 空間複雜度

- S(n) 為執行完演算法所需要的記憶體空間
  - 指令空間 (instruction space)
  - 資料空間 (data space)
  - ■環境堆疊空間(environment stack space)
- 若需要空間為 S(n)=Bn 因此寫成  $S(n) \in O(n)$  ,表示此演算法的 所需空間 S(n) 具有 n "order" 的空間複雜度

## O符號表示

O (big-oh) 表示函數的漸進上限
 f(n) ∈ O(g(n) (或是 f(n)=O(g(n)) 此寫法易誤解)
 表示存在正值常數 c 與 n<sub>0</sub> ,對所有的 n ≥ n<sub>0</sub> 的值 f(n) ≤ cg(n)

例:  $T(n)=A+Bn+Cn^2$  則  $T(n) \in O(n^2)$   $T(n) \in O(n^3)$  但是  $T(n) \grave{\in} O(n)$ 

■ 通常選擇最小級數的漸進上限 代表演算法的時間或空間複雜度

## Ω符號表示

■  $\Omega$  (big-omega) 表示函數的漸進下限  $f(n) \in \Omega(g(n))$ ,(或是  $f(n) = \Omega(g(n))$  此寫法易誤解) 表示存在正值常數 c 與  $n_0$  ,對所有的  $n \ge n_0$  的值  $f(n) \ge cg(n)$ 

例:  $T(n)=A+Bn+Cn^2$  則  $T(n)\in\Omega(n^2)$   $T(n)\in\Omega(n)$  但是  $T(n)\in\Omega(n^3)$ 

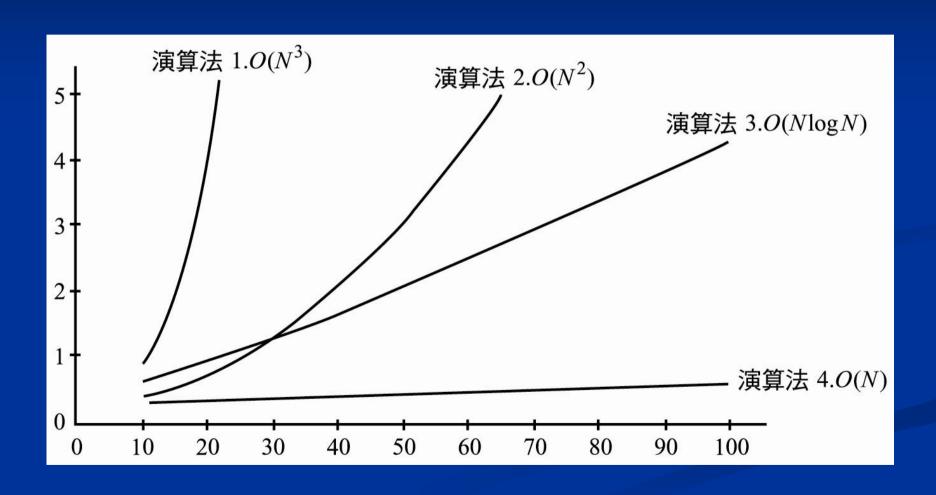
## O符號表示

■  $\Theta$  (big-theta) 表示函數的漸進上下限  $f(n) \in \Theta(g(n))$ , (或是  $f(n) = \Theta(g(n))$ ) 此寫法易誤解) 表示存在正值常數  $c_1 \cdot c_2$  與  $n_0$ , 對所有的  $n \ge n_0$   $c_1g(n) \le f(n) \le c_2g(n)$ 

例:  $T(n)=A+Bn+Cn^2$  則 $T(n) \in \Theta(n^2)$  但是  $T(n) \notin \Theta(n)$  而且  $T(n) \notin \Theta(n^3)$ 

⊖(n²) 就是 T(n) 的最小級數漸進上限

# 常見的〇函數成長關係圖



# 常見的O函數與函數的實際值

函數	名稱	函數的實際值					
O(1)	常數	-	_	-	-	-	-
○( <i>log</i> n)	對數	0	1	2	3	4	5
O (n)	線性	1	2	4	8	16	32
○ (n <i>log</i> n)	n <i>log</i> n	0	2	8	24	64	160
$O(n^2)$	平方	1	4	16	64	256	1,024
$O(n^3)$	3次方	1	8	64	512	4,096	32,768
O (2 <sup>n</sup> )	指數	2	4	16	256	65,536	4,294,967,296

#### 定理 2.1

■ 如果  $f(n) = a_d n^d + a_{d-1} n^{d-1} + ... + a_1 n + a_0, a^d > 0$  是一個 d 次多項式,則  $f(n) \in O(n^d)$ 

$$T(n) = A + Bn + Cn^2 \quad C > 0 \quad n \ge 0$$

$$T(n) \le |A + Bn + Cn^{2}|$$

$$\le |Cn^{2}| + |Bn| + |A| \le Cn^{2} + |B|n^{2} + |A|n^{2} \le Dn^{2}$$

$$D = C + |B|n_{0} + |A|n_{0}^{2}$$

$$\Rightarrow T(n) \in O(n^{2})$$

#### 定理 2.1 的延伸法則

$$f(n) + g(n) \in O(\max\{f(n), g(n)\})$$
 $f(n) \times g(n) \in O(f(n) \times g(n))$ 
假設  $f(n) = n^3 + n$ ,  $g(n) = n^2 + 3n + 1$ 
 $f(n) \in O(n^3)$   $g(n) \in O(n^2)$ 
則:
 $f(n) + g(n) = n^3 + n^2 + 4n + 1 \in O(n^3)$ 

 $f(n)g(n) = n^5 + 3n^4 + 2n^3 + 3n^2 + n \in O(n^5)$ 

■ 如果  $f(n) = a_d n^d + a_{d-1} n^{d-1} + ... + a_1 n + a_0, a^d > 0$  是一個 d 次多項式,則  $f(n) \in \Omega(n^d)$ 

$$T(n) = A + Bn + Cn^2 \qquad C > 0 \quad n \ge 0$$

$$T(n) \ge Cn^{2} - |A + Bn|$$

$$\ge Cn^{2} - \left| \frac{A}{n^{2}} + \frac{B}{n} \right| n^{2} \ge Dn^{2}$$

$$D = C - \left| \frac{A}{n_{0}^{2}} + \frac{B}{n_{0}} \right| > 0$$

$$\Rightarrow T(n) \in \Omega(n^2)$$

$$\Rightarrow T(n) \in \Theta(n^2)$$

# 效率的差異

- 解決相同問題的不同演算法,通常在效率上會有 差異,而且比硬體與軟體的差異還來得大。
- 「插入排序」需時  $c_1 n^2$  ,用快的A電腦執行 「合併排序」需時  $c_2 n \log_2 n$  ,用慢的B電腦執行
  - A電腦每秒執行10億個指令,B電腦每秒執行1000萬個 指令,則可知A電腦比B電腦快100倍
  - 假設要排序一個100萬個數字的陣列, c<sub>1</sub>=2, c<sub>2</sub>=50
  - 在A電腦花費 2 × (106)2 / 109 = 2000 秒
  - 在B電腦花費 50 x (10<sup>6</sup>) log<sub>2</sub>(10<sup>6</sup>) / 10<sup>7</sup> ≈ 100 秒

# 演算法分析

■ 分析內部迴圈的重複次數,與問題規模 n 有關的迴圈越複雜,時間複雜度越高

■ 空間複雜度與問題規模 n 通常呈線性關係, 但在有遞迴的情況則不一定

#### 選擇排序法

最差情況與平均情況相同, T(n)=A+Bn+Cn²,
 時間複雜度為 Θ(n²)

■最差情況與平均情況相同, 除輸入外,演算法需要空間 S(n)=A 空間複雜度為 Θ(1)

#### 範例 2-1 計算 1+2+...+n=?

#### **ALGORITHM** CountUp(n)

$$k \leftarrow 1$$
,  $y \leftarrow 0$   
while  $k <= 100$  do  
 $y \leftarrow y + k$   
 $k \leftarrow k + 1$   
return y

#### 範例 2-1 計算 1+2+...+n=?

```
#include <stdio.h>
int count_up(int n){
  int k,y; for(k=1, y=0;k<=n; k++) y=y+k;
  return y;
main(){
  int n=100;
  printf("%d\n", count_up(n) );
```

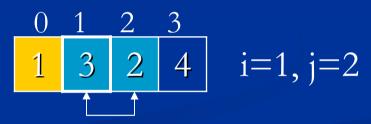
# 複雜度

時間複雜度
 最差與平均相同, 只有一個迴圈,
 計算時間 T(n)=Bn
 因此爲 Θ(n)

■ 空間複雜度 最差與平均相同,使用記憶體爲常數,S(n)=A因此爲  $\Theta(1)$ 

## 範例 2-3 氣泡排序法

■ 從全部未排序好的元素中,相鄰元素兩兩相 比,較小的往前移,最小的就會移到最邊邊





# 由演算法設計程式

$$i=0, j=3$$

n=4;

$$i=0, j=2$$

for(i=0;i<=n-2;i++) // i 由 0 到 n-2

```
for(j=n-1;j>=i+1;j--) // j 由 n-1 到 i+1
```

if (A[j] < A[j-1])

swap(A, j, j-1);

//交換 j 與 j-1 位置

$$i=0, j=1$$

$$i=1, j=3$$

$$i=1, j=2$$

$$i=2, j=3$$

## 氣泡排序法

```
void BubbleSort(int A[],int n){
  int i, j;
  for(i=0;i<=n-2;i++)
      for(j=n-1;j>=i+1;j--)
            if (A[i] < A[i-1]) swap(A, j, j-1);
void swap(int A[], int k, int m){
  int tmp; tmp=A[k]; A[k]=A[m]; A[m]=tmp;
```

#### 演算法的表示

```
ALGORITHM BubbleSort(A[0..n-1])
for i \leftarrow 0 to n-2 do
for j \leftarrow n-1 downto i+1 do
if A[j]<A[j-1]
swap A[j] and A[j-1]
```

#### 完整的程式

```
資料結構: 陣列
    問題規模
                       輸入:隨機產生數值
main(){
 int n=10; int A[n]; int k;
 srand(time(0));
 for(k=0; k<n; k++) { A[k]=rand()%n;
    printf("%d ", A[k]);
 } printf("\n");
 BubbleSort(A, n);
 for(k=0; k<n; k++) printf("%d ", A[k]);
                       輸出:排序之結果
```

#### 參考範例 2-3

#### 測試結果

n=5 04232 02234

n=10 9211617288 1112267889

n=15 11 12 9 8 2 7 13 8 9 0 6 1 4 7 10 0 1 2 4 6 7 7 8 8 9 9 10 11 12 13

## 效能分析

迴圈完成約需要 C(n) 個比較 C(n)= (n-1) + (n-2) + ... + 1 = ½(n-1)n = ½(-n+n<sup>2</sup>)

運算時間

 $T(n) = T_0C(n) = Bn+Cn^2$  時間複雜度  $\Theta(n^2)$ 

# 效能分析

■演算法所需要的記憶體空間

■ 指令空間 ~ 常數

■ 資料空間 ~ 常數, 空間複雜度爲 ⊖(1)

■ 堆疊空間 ~ 常數