طرح اولیهی پروژهی درس استنتاج علّی (ویرایش دوم)

A Review on Additive Noise Models: Theory and Learning Algorithms

بهراد منیری ۹۵۱۰۹۵۶۴ bemoniri@live.com

دانشکدهی مهندسی برق _ دانشگاه صنعتی شریف

۱ شرح مختصر طرح

در این پروژه قصد دارم تا مقالات مربوط به Additive Noise Models

را به طور دقیق بررسی کنم. هدف من بررسی قضایا و الگوریتمهای این حوزه، به خصوص الگوریتمهای جدیدی مانند RESIT و مقایسهی عملکرد این الگوریتمها در یادگیری ساختار علّی دادههای واقعی است. البته توجه من تنها به الگوریتمها معطوف نخواهد بود. یکی از اهداف مهم من در این پروژه، مطالعه و بررسی دقیق اثباتهای مربوط به «قابل شناسایی بودن علّت، در مدلهای ANM» است. این موارد در حالتی که Hidden Variable وجود داشته، علاوه بر حالتی که تمام متغیرها مشاهده می شوند مورد مطالعه قرار خواهند گرفت. در سالهای اخیر کار زیادی بر روی SCM ها با حلقهی فیدبک و متغیر پنهان انجام می شود، مقاله ی [۶] مقاله ای بسیار جدید در این حوزه است.

٢ مقالات

مقالات زیر، مقالاتی هستند که قصد دارم در طی این پروژه به بررسی آنها بپردازم. تمرکز من، بیشتر بر سه مقالهی آخر خواهد بود.

1. Hoyer, P., Janzing, D., Mooij, J., Peters, J. and Schölkopf, B. (2008). *Nonlinear causal Discovery with Additive Noise Models*, **Advances in Neural Information Processing Systems 21 (NIPS 2008)**.

در این مقاله، برای دو متغیر که SCMای به شکل زیر دارند اثبات می شود که با دیتای observational می توان جهت درست علیّت را تشخیص داد. این مقاله در واقع اثبات می کند که چگالی احتمال های معدودی هستند که اجازه ی وجود ANM در دو جهت را می دهند. در نهایت نیز روشی برای تشخیص این جهت درست ارائه شده و این روش بر روی داده های واقعی آزمایش می شود.

$$\begin{cases} X = N_x \\ Y = f(X) + N_y & N_x \perp N_y \end{cases} \tag{1}$$

 Zhang, K. and Hyvärinen, A. (2009). On the Identifiability of the Post-Nonlinear Causal Model, UAI '09 Proceedings of the Twenty-Fifth Conference on Uncertainty in Artificial Intelligence, pp. 647-655.

در این مقاله، کار (2008) Hoyer et al. (2008 هایی به شکل

$$\begin{cases} X = N_x \\ Y = g(f(X) + N_y) & N_x \perp N_y \end{cases}$$
 (Y)

تعمیم می یابد و روشی برای یافتن توابع f و g از دیتای مشاهداتی ارائه می شود. در نهایت نیز این روش بر روی دیتای واقعی آزمایش می شود.

الگوریتمی بهینه برای تشخیص علّت با دیتای محدود ارائه شده و با دادههای واقعی آزمایش میشود.

- 4. Peters, J., Mooij, J., Janzing, D., and Schölkopf, B. (2014). Causal Discovery with Continuous Additive Noise Models, Journal of Machine Learning Research 15, pp. 2009-2053. اين مقاله در ابتدا مروری بسيار جامع بر مقالات قبل انجام می دهد و الگوريتمی عملی (و بهينه) به نام RESIT ارائه می دهد. اين روش مبتنی بر Independence Score است. در اين الگوريتم، هزينه ای برای افزايش تعداد يال ها قرار داده شده است تا در نهايت گرافی Causal Minimal به دست بيايد.
 - این مقاله دو الگوریتم RESIT را با روش GES و الگوریتم PC بر روی دادههای واقعی آزمایش کرده و ادعا میکند که RESIT از دیگر الگوریتمها موفق تر است.
- 5. Mooij, J., Janzing, D., Heskes, T., Schölkopf, B. (2011) On Causal Discovery with Cyclic Additive Noise Models, Advances in Neural Information Processing Systems 24 (NIPS 2011). در این مقاله اثبات می شود که در حالت دو متغیره، با وجود حلقه ی فیدبک و با فرض نویز گاوسی و با فرض ۸NM، جهت درست علّی قابل شناسایی است و الگوریتمی برای یادگیری این جهت از دیتای مشاهداتی ارائه می کند. در این روش باید رگرسیونی غیرخطی با تابع هزینه ای مشابه Nonlinear ICA انجام دهیم. این مقاله، در آخر نیز این روش را بر روی داده های واقعی آزمایش می کند.
- 6. Forré, J., Mooij, J. (2018) Constraint-based Causal Discovery for Non-Linear Structural Causal Models with Cycles and Latent Confounders, UAI '18 Proceedings of the 34th Conference on Uncertainty in Artificial Intelligence.

 این مقاله، مقالهی بسیار جدیدی است که مدلی جامع برای علیّت ارائه میکند که در آن متغیرهای پنهان، حلقههای فیدبک

این مقاله، مقالهی بسیار جدیدی است که مدلی جامع برای علیت ارائه می کند که در آن متعیرهای پنهان، حلقههای فیدبک و توابع غیرخطی وجود دارند. مفهوم σ seperadtion را به عنوان تعمیمی از d – seperadtion تعریف می کند و از آن برای بررسی حلقههای فیدبک استفاده می کند. در ادامه الگوریتمی برای یادگیری ساختارهایی با متغیرهای پنهان و همچنین حلقههای فیدبک پیشنهاد می کند و آن را بر روی دادههای واقعی آزمایش می کند.