

Tehnici Optimizării

Optimizare în 1D: teorii + algoritmi

$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

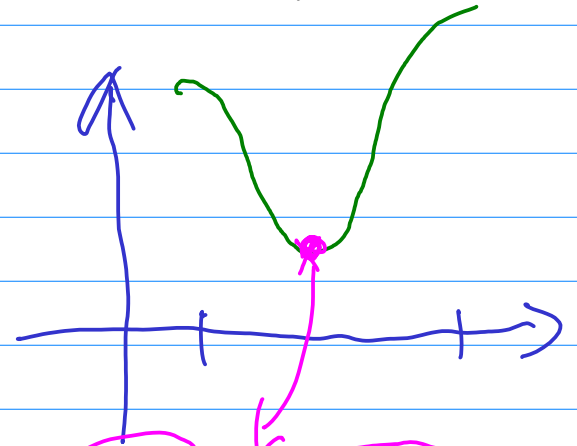
Teorie: $\min_{x \in [a, b]} f(x)$

→ Existența minimumului

→ f este continuă pe un compact

→ $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continuă

" ∞ la infinit": $\lim_{|x| \rightarrow \infty} f(x) = +\infty$



obiectiv: găsiți punctului de minimum

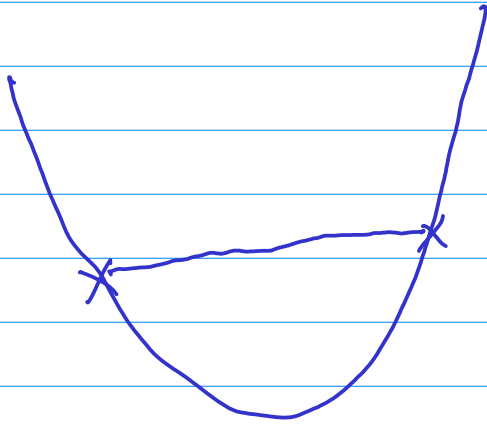
→ Proprietăți teoretice:

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, f derivabilă

Deci x^* realizează minimumul lui f pe $[a, b]$ și $x^* \in (a, b)$ atunci

$f'(x^*) = 0$ → condiție de optimalitate.

Care cu simplifica aspectul teoretic
și practica: Convexitatea

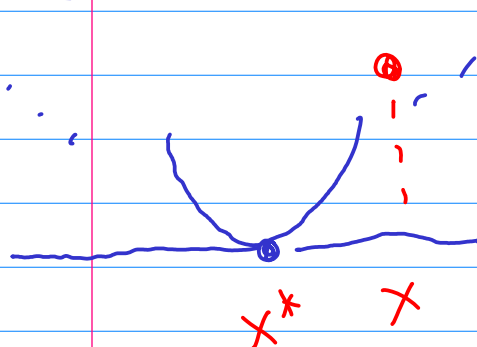


"segmentul a legat
2 puncte pe grafic
este deasupra funcției
în intervalul respectiv"



"funcția convexă
este deasupra
oricărei tangente"

f convexă, x^* min local \Rightarrow



$\rightarrow f$ deasupra tangentei în
 x^* (orizontale)

$\rightarrow x \neq x^* \Rightarrow \underline{f(x) \geq f(x^*)}$

Funcții strict convexe:

$$f(tx + (1-t)y) < tf(x) + (1-t)f(y)$$

$$\bullet \forall t \in (0,1)$$

$$\bullet \forall x \neq y$$

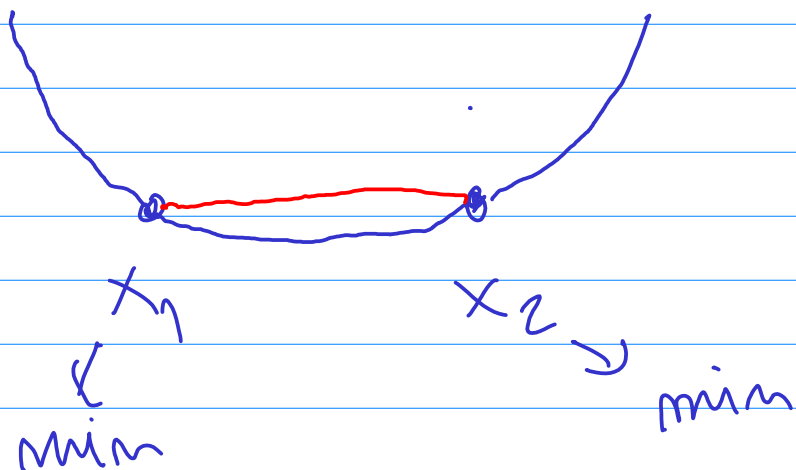
→ nu conțin segmente în grafic

f sta convexo

$x^* \rightarrow \min_{x \in D} f(x)$

minimul
e unic

Dem: $x_1 \neq x_2$ sunt puncte de
minimum



x_1, x_2 pct de minimum $\Rightarrow f$ este constantă

pe $[x_1, x_2]$. Contradicție cu
convexitatea strictă!

Convexitatea nu garantează existența
minimului.

Counterexample:

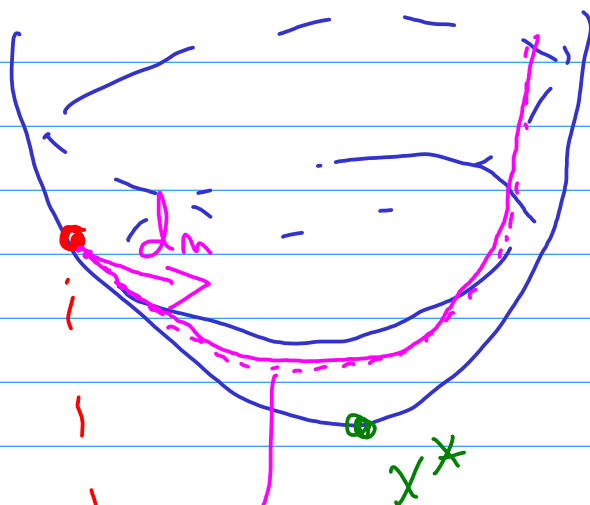
$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f(x) = \exp(x)$$

$$\rightarrow \inf_{x \in \mathbb{R}} f(x) = 0$$

$$\rightarrow f(x) > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$$

$\rightarrow f$ este str. convexă.



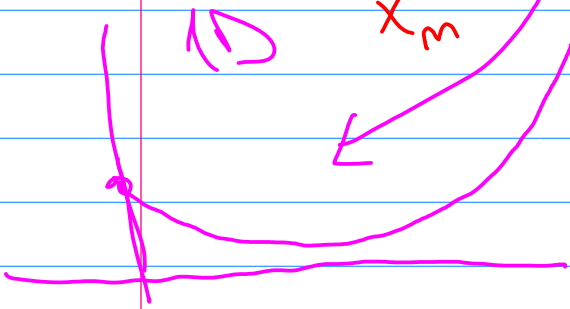
$$t > 0$$

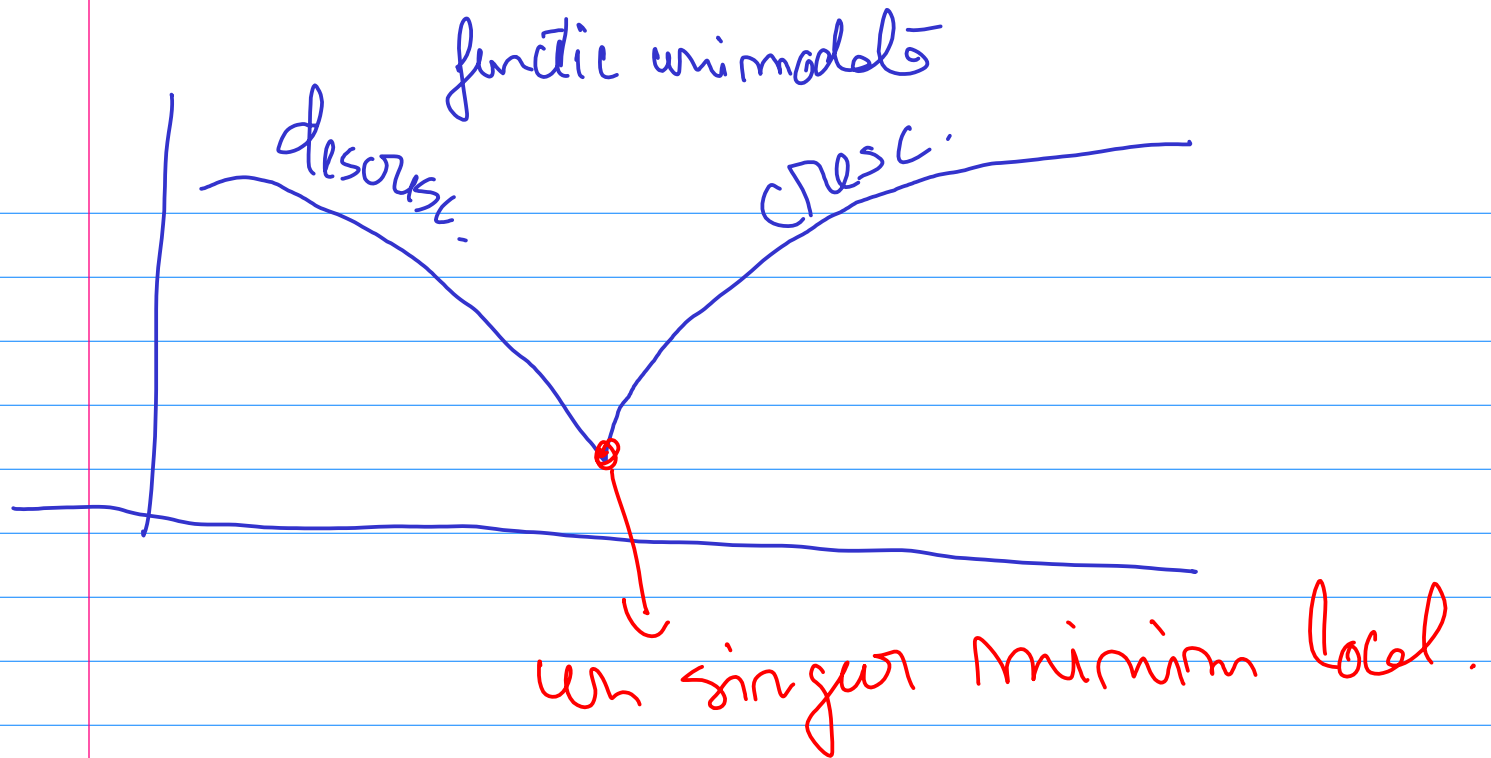
$$t \mapsto x_m + t d_m$$

$$\rightarrow q(t) = f(x_m + t d_m)$$

variabil
fixe

Pt găsirea punctului
unuior în soluție (approx)
o problemă 1D.





Algoritmi de optimizare

→ acces la valori funcției

→ ordin 0

→ acces la derivată de ordin k

→ ordin k

Obiectivul studiului

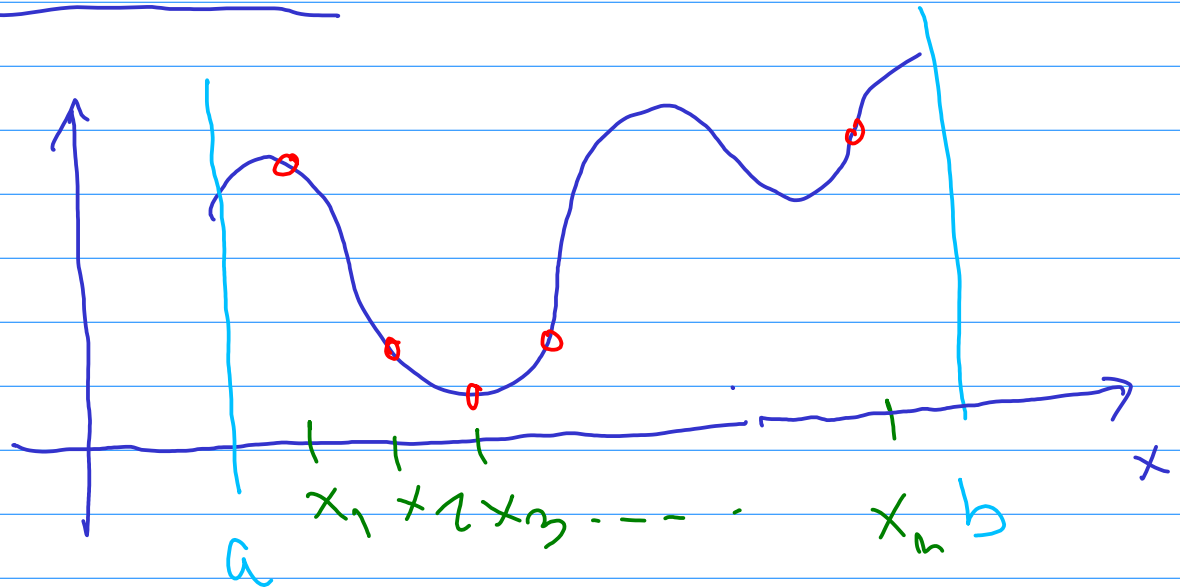
- analizei numerice

- optimizării numerice

- aproximații numerice.

Majoritatea problemelor cu la formulăm
nu au soluție analitică (calculabilă teoretic)

Grid search

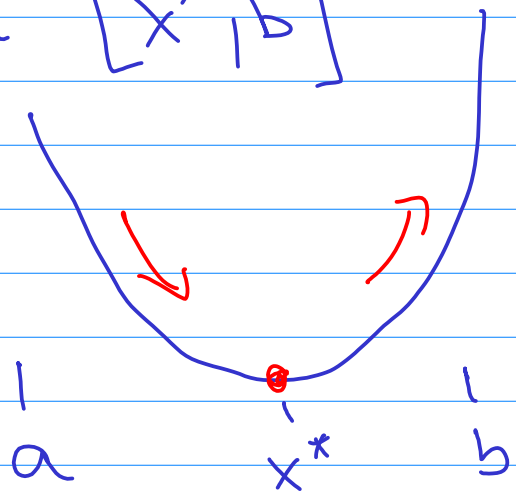


- Calculăm $f(x_i)$
- Selecționăm cea mai mică valoare.
- Explorăm tot spațiul.
 - avantaj: găsești min. global
 - dezavantaj: nr. de evaluări este mare = N
multe evaluări sunt inutile

Mai depart: Presupunem c \acute{a} $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ este **unimodal \acute{a}** .

f : descus \acute{a} toru pe $[a, x^*]$

f : cus \acute{a} toru pe $[x^*, b]$



Scop: Determinarea lui x^*

Putem doar s \acute{a} calcul \acute{a} m valori ale func \acute{t} iei.

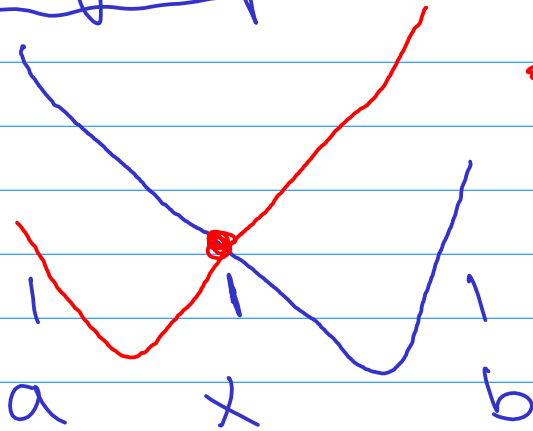
Alg de încadrare a minimului.

$$x^* \in [a, b]$$

- alegem unul sau mai multe pct \acute{e} intermediare \acute{s} i calcul \acute{a} m valorile func \acute{t} iei

- Inducem intervalul a conținând x^*

1 singur punct intermediar



= Valoare într-un punct intermediar
nu indică dacă
minimumul este
încântat sau după.

2 puncte intermediare:

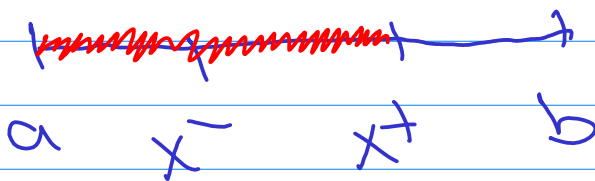


Cazul 1 $f(x^-) \leq f(x^+)$

$\rightarrow f$ este unimodală.

\Rightarrow minimumul este

încântat de x^+



\rightarrow funcția nu poate
să descrească după x^+

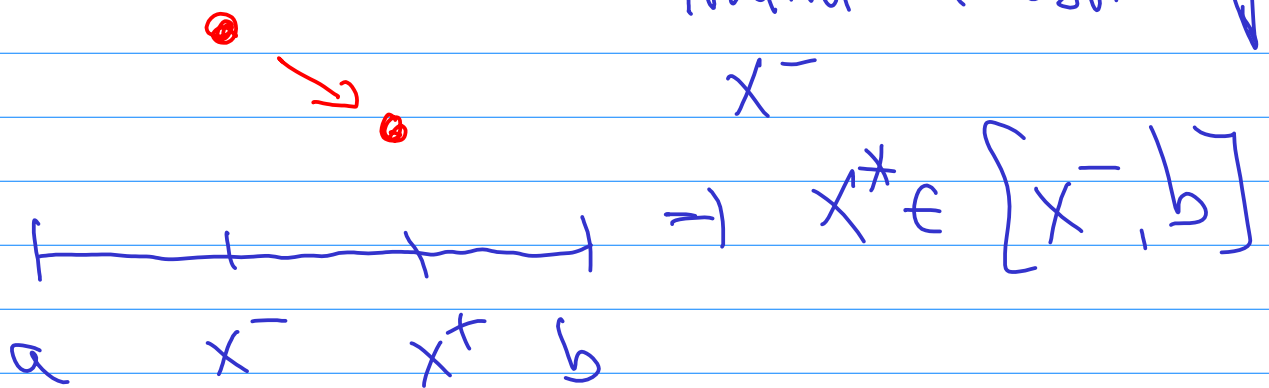
$$\Rightarrow x^* \in [a, x^+]$$

Capul 2

$$f(x_-) \geq f(x_+)$$

- minimul este după

x^-



Algoritm: x_n generat de algoritm.

Soluția: x^*

$$\pi_i = |x_n - x^*|$$

eroarea la
iterația nr. i

Scop: i) $\pi_i \rightarrow 0 \quad i \rightarrow +\infty$

ii) Cât de rapid tinde π_i la 0

Conv. liniară: decă $\pi_{i+1} \leq q \pi_i$ ^{ing liniară}
 $q \in (0, 1)$

$$\pi_i \leq q^n \pi_0 \rightarrow 0$$

$$r = 0,99$$

In câte iterații reducem eroarea de 100 de ori. ≈ 450 iterații