

Interrogación 2 Estática y Dinámica

Facultad de Física

Jueves 16 de octubre de 2014

Nombre:	# Alumno	Sección:	
---------	----------	----------	--

Instrucciones:

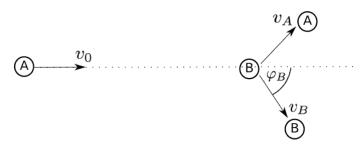
- -Tiene 2 horas para resolver los siguientes problemas.
- -Marque con una CRUZ sólo la alternativa que considere correcta en esta hoja de respuesta.
- -Todos los problemas tienen el mismo peso en la nota final.
- -No está permitido utilizar calculadora ni teléfono celular.

TABLA DE RESPUESTAS

Pregunta	a)	b)	c)	d)
1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12			X	
2	X			
3				X
4			X	
5		X		
6			X	
7		X		
8		X		
9				X
10	X			
11		X		
12		X		
13			X	
14		X		
15	X	X	X	X
16			X	
17		X		
14 15 16 17 18 19		X		
19		X		
20	X			
21	X			
20 21 22 23		X		
23			X	
24			X	

Enunciado para problemas 1 a 2.

En la figura se muestra una colisión en el espacio vacío. La partícula A, que tiene masa 2m y viaja inicialmente con velocidad v_0 , colisiona con la partícula B de masa m inicialmente en reposo. Debido a la geometría bidimensional del choque, se observa que la partícula B sale en un ángulo φ_B respecto de la línea punteada en la figura abajo: asuma este ángulo como un dato conocido. Asuma también que la colisión es perfectamente elástica.



Problema 1. ¿Qué relación hay entre v_A , v_B y v_0 ?

a)
$$v_A = v_0 + v_B$$

b)
$$v_A = v_0 + v_B$$

c) $v_A = \sqrt{v_0 + \frac{v_B^2}{2}}$
d) $v_A = v_0 - v_B$

c)
$$v_A = \sqrt{v_0 - \frac{v_B^2}{2}}$$

$$d) v_A = v_0 - v_B$$

Problema 2. Calcule la velocidad v_B como función únicamente de φ_B y v_0 .

a)
$$v_B = \frac{4}{3}v_0\cos(\varphi_B)$$

b) $v_B = v_0\cos(\varphi_B)$

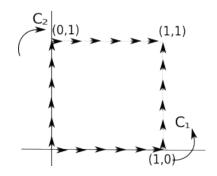
b)
$$v_B = v_0 \cos(\varphi_B)$$

c)
$$v_B = v_0 \sin(\varphi_B)$$

d)
$$v_B = \frac{4}{3}v_0\sin(\varphi_B)$$

Enunciado para problemas 3 a 5.

Considere la fuerza en dos dimensiones $\vec{F}(x,y)=(x^2,xy)$. Sean dos caminos C_1 y C_2 tal como se indica en la figura abajo, los cuales conectan el origen con el punto (1,1) en el plano.



Problema 3. El trabajo W_1 hecho por la fuerza \vec{F} a lo largo de C_1 es

- a) $W_1 = 1/2$
- b) $W_1 = 1/3$
- c) $W_1 = 1/6$
- d) $W_1 = 5/6$

Problema 4. El trabajo W_2 hecho por la fuerza \vec{F} a lo largo de C_2 es

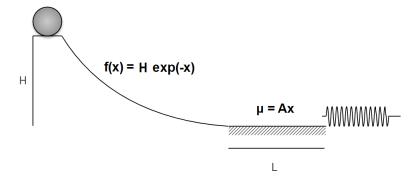
- a) $W_2 = 0$ b) $W_2 = 1/2$
- c) $W_2 = 1/3$
- d) $W_2 = 1/6$

Problema 5. Ahora: si para un campo de fuerzas cualquiera $\vec{F}(x,y)$ se sabe que los trabajos W_1 y W_2 a lo largo de los caminos particulares C_1 y C_2 fuesen iguales, entonces se puede concluir que:

- a) ese campo de fuerza es conservativo.
- b) No se puede determinar si es conservativo solo con esa información.
- c) el campo de fuerzas es no conservativo.
- d) El trabajo a lo largo de cualquier otro camino entre el origen y (1,1) debe ser también igual.

Enunciado para problemas 6 a 10.

Una partícula puntual de masa m (NO es un sólido), se suelta desde el reposo sobre un superficie sin roce, descrita por la función $f(x) = H \exp(-x)$. Luego entra en una zona plana de largo L, con coeficiente de roce variable, descrito por la función $\mu = Ax$. Finalmente, al salir de la zona con roce, se encuentra un resorte de constante elástica k. Determinar:



Problema 6. La rapidez de la partícula, en función de de la coordenada x, en la bajada sin roce.

a)
$$v(x) = \sqrt{2g(H + e^{-x})}$$

a)
$$v(x) = \sqrt{2g(H+e^{-x})}$$

b) $v(x) = \sqrt{2g(H-e^{-x})}$

c)
$$v(x) = \sqrt{2gH(1 - e^{-x})}$$

d)
$$v(x) = \sqrt{2gH(1 + e^{-x})}$$

Problema 7. Calcule el trabajo realizado por la fuerza de roce, luego que la particula recorre la distancia L

a)
$$W_r = \frac{AmgL^2}{2}$$

a)
$$W_r = \frac{AmgL^2}{2}$$

b) $W_r = \frac{-AmgL^2}{2}$
c) $W_r = \frac{AmgL}{2}$
d) $W_r = \frac{-AmgL}{2}$

c)
$$W_r = \frac{AmgL}{2}$$

$$d) W_r = \frac{-AmgL}{2}$$

Problema 8. Calcule la compresion máxima del resorte.

a)
$$\Delta x = \sqrt{\frac{mg(2H + AL^2)}{L}}$$

b)
$$\Delta x = \sqrt{\frac{mg(2H - AL^2)}{k}}$$

c)
$$\Delta x = \sqrt{\frac{mg(H + AL^2)}{k}}$$

a)
$$\Delta x = \sqrt{\frac{mg(2H + AL^2)}{k}}$$

b) $\Delta x = \sqrt{\frac{mg(2H - AL^2)}{k}}$
c) $\Delta x = \sqrt{\frac{mg(H + AL^2)}{k}}$
d) $\Delta x = \sqrt{\frac{mg(H - AL^2)}{k}}$

Problema 9. Calcule la cantidad de energia disipada (luego de pasar 2 veces por la zona con roce) si $A = L^{-1}.$

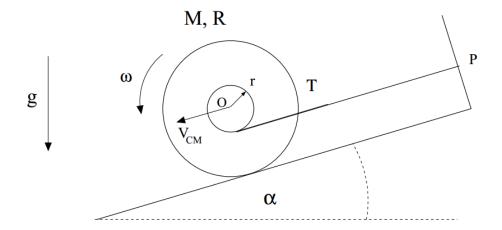
- a) $E = \frac{mgL}{3}$ b) $E = \frac{mgL}{2}$
- c) E = 2mgL
- d) E = mgL

Problema 10. Suponga que la partícula se devuelve, debido a la fuerza de restauración del resorte. Calcule la altura que alcanza si $A = L^{-1}$ y H = 2L.

- a) $h_f = L$ b) $h_f = \frac{2L}{3}$ c) $h_f = 0$
- d) $h_f = \frac{L}{2}$

Enunciado para problemas 11 a 15.

Considere el cilindro de masa M y radio R, que puede desplazarse por un plano inclinado de ángulo α como se muestra en la figura abajo. El cilindro tiene una garganta de radio r en la cual está amarrada una cuerda que en el otro extremo está fija en el punto P de dicha figura. Suponga que no hay deslizamiento de la cuerda con respecto a la garganta.



Suponga en primer lugar que no hay roce entre el cilindro y el plano.

Problema 11. Entonces, cuando el cilindro rueda plano abajo la velocidad angular del cilindro, en términos de la velocidad del centro de masa, satisface

a)
$$\omega = \frac{r V_{\rm CM}}{R^2 + r^2}$$

b)
$$\omega = \frac{V_{\text{CM}}}{r}$$

de la velocidad a)
$$\omega = \frac{r V_{\rm CM}}{R^2 + r^2}$$
 b) $\omega = \frac{V_{\rm CM}}{r}$ c) $\omega = \frac{R V_{\rm CM}}{R^2 + r^2}$ d) $\omega = \frac{V_{\rm CM}}{R}$

$$d) \ \omega = \frac{V_{\rm CM}}{R}$$

Problema 12. En tanto que la relación entre la tensión de la cuerda y la la aceleración angular del centro de masa está dada por

- a) $T = Mg \operatorname{sen} \alpha + M\dot{V}_{CM}$
- b) $T = Mg \operatorname{sen} \alpha M\dot{V}_{\mathrm{CM}}$
- c) $T = Mg \operatorname{sen} \alpha (3/2)M\dot{V}_{\text{CM}}$
- d) $T = Mg \operatorname{sen} \alpha + (3/2)M\dot{V}_{CM}$

Problema 13. Resolviendo las ecuaciones de movimiento del problema uno finalmente encuentra que

a)
$$T = \frac{Mgr}{R+2r} \operatorname{sen} \alpha$$
.

b)
$$T = \frac{MgR}{R + 2r} \operatorname{sen} \alpha$$
.

a)
$$T = \frac{Mgr}{R+2r} \sec \alpha$$
.
b) $T = \frac{MgR}{R+2r} \sec \alpha$.
c) $T = \frac{MgR^2}{R^2+2r^2} \sec \alpha$.
d) $T = \frac{Mgr^2}{R^2+2r^2} \sec \alpha$.

d)
$$T = \frac{Mgr^2}{R^2 + 2r^2} \operatorname{sen} \alpha$$

Suponga ahora que existe roce entre el cilindro y la superficie del plano inclinado, y que éste está caracterizado por coeficientes de roce estático μ_e y dinámico μ_d .

Problema 14. Entonces, la condición sobre μ_e para que el cilindro se encuentre en equilibrio sobre el plano inclinado está dad por

a)
$$\mu_e \ge \tan \alpha \frac{r}{r+R}$$
.
b) $\mu_e \ge \tan \alpha \frac{r}{R-r}$.

b)
$$\mu_e \ge \tan \alpha \frac{r}{R-r}$$
.

c)
$$\mu_e \ge \tan \alpha$$
.

d)
$$\mu_e = \infty$$
.

Problema 15. Finalmente, si el coeficiente de roce estático no satisface la condición anterior, y por lo tanto el cilindro se mueve plano abajo, la tensión de la cuerda esta vez está dada por

a)
$$T = Mg(\operatorname{sen} \alpha - \mu_d \cos \alpha) \frac{R^2}{R^2 + 2r^2}$$

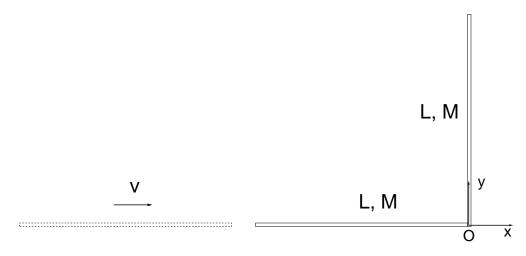
b)
$$T = Mg(\operatorname{sen} \alpha + \mu_d \cos \alpha) \frac{R^2}{R^2 + 2r^2}$$

c)
$$T = Mg(\operatorname{sen} \alpha - \mu_d \cos \alpha) \frac{r^2}{R^2 + 2r^2}$$

el cilindro se mueve plano abajo, la ten
a)
$$T = Mg(\sin \alpha - \mu_d \cos \alpha) \frac{R^2}{R^2 + 2r^2}$$
.
b) $T = Mg(\sin \alpha + \mu_d \cos \alpha) \frac{R^2}{R^2 + 2r^2}$.
c) $T = Mg(\sin \alpha - \mu_d \cos \alpha) \frac{r^2}{R^2 + 2r^2}$.
d) $T = Mg(\sin \alpha + \mu_d \cos \alpha) \frac{r^2}{R^2 + 2r^2}$.

Enunciado para problemas 16 a 19.

Una barra muy delgada de masa M y largo L descanza sobre una superficie horizontal sin roce. Otra barra idéntica se aproxima perpendicular a la primera desplazándose con una velocidad $v\hat{x}$ (sin rotar) como se muestra en la figura abajo. Gracias a un super pegamento, al chocar las barras quedan instantaneamente unidas en sus extremos en forma rígida, formando un ángulo recto.



Problema 16. Determine la velocidad del centro de masa del sistema después de la colisión.

a)
$$\vec{v}_{cm} = \frac{v}{2}\hat{x}$$

a)
$$\vec{v}_{cm} = \frac{v}{3}\hat{x}$$

b) $\vec{v}_{cm} = \frac{v}{\sqrt{2}}\hat{x} + \frac{v}{\sqrt{2}}\hat{y}$

c)
$$\vec{v}_{cm} = \frac{v}{2} \hat{x}$$

c)
$$\vec{v}_{cm} = \frac{\vec{v}}{2}\hat{x}$$

d) $\vec{v}_{cm} = \frac{v}{\sqrt{2}}\hat{x} - \frac{v}{\sqrt{2}}\hat{y}$

Problema 17. Encuentre la posición del centro de masa del sistema en el instante de la colisión, respecto al sistema de coordenadas que se muestra en la figura.

a)
$$\vec{R}_{cm} = \vec{0}$$

a)
$$\vec{R}_{cm} = \vec{0}$$

b) $\vec{R}_{cm} = \frac{L}{4}(-\hat{x} + \hat{y})$

c)
$$\vec{R}_{cm} = \frac{\vec{L}}{2}(-\hat{x} + \hat{y})$$

d)
$$\vec{R}_{cm} = \frac{L}{\sqrt{2}}(-\hat{x} + \hat{y})$$

Problema 18. Calcule el momento de inercia I_O del sistema resultante, en torno a un eje perpendicular al plano y que pasa por el punto de unión entre las barras.

a)
$$I_O = ML^2$$

b)
$$I_O = \frac{ML}{3}$$

c)
$$I_O = \frac{ML^2}{3}$$

d)
$$I_O = 2ML^2$$

Problema 19. Obtenga la velocidad angular de rotación ω del sistema después de la colisión. (d es la distancia entre "O" y el centro de masa del sistema al momento de la colisión.)

a)
$$\omega = \frac{Mvd}{\sqrt{L} + 2M}$$

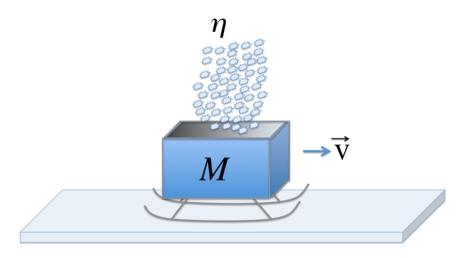
b)
$$\omega = \frac{Mva}{\sqrt{2}(I_O - 2Md^2)}$$

distancia entre "O" y el a)
$$\omega = \frac{Mvd}{(I_O - 2Md^2)}$$
 b) $\omega = \frac{Mvd}{\sqrt{2}(I_O - 2Md^2)}$ c) $\omega = \frac{Mvd}{\sqrt{2}(I_O - Md^2)}$ d) $\omega = \frac{Mvd}{(I_O - Md^2)}$

d)
$$\omega = \frac{Mvd}{(I_O - Md^2)}$$

Enunciado para problemas 20 a 21.

Considere un trineo que está formado esencialmente por un cajón de masa M sin tapa, el cual se desplaza en línea recta por una pista horizontal libre de roce, con una rapidez v_0 . En cierto instante t_0 comienza a nevar, de manera tal que la nieve cae verticalmente y comienza a ingresar al trineo a una tasa constante η (masa de nieve por unidad de tiempo). Luego, en cierto instante t_f la nevazón se acaba y el trineo continua en movimiento acarreando una masa M de nieve dentro de el.



Problema 20. Determine la rapidez v_f del trineo luego que deja de nevar.

a)
$$v_f = \frac{v_0}{2}$$

a)
$$v_f = \frac{v_0}{2}$$

b) $v_f = v_0 + \frac{\eta(t_f - t_0)v_0}{2M}$
c) $v_f = \frac{\eta(t_f - t_0)v_0}{M}$
d) $v_f = 2v_0$

c)
$$v_f = \frac{\eta(t_f - t_0)v_0}{M}$$

d)
$$v_f = 2v_0$$

Problema 21. Determine el módulo de la aceleración del trineo en un instante t durante la nevazón.

a)
$$a = \frac{v_0 M \eta}{(M + \eta(t - t_0))^2}$$

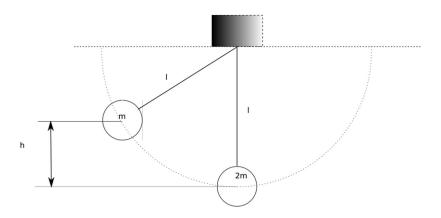
b)
$$a = \frac{v_0 \eta}{M}$$

Problema 21. Determine a)
$$a = \frac{v_0 M \eta}{(M + \eta(t - t_0))^2}$$
 b) $a = \frac{v_0 \eta}{M}$ c) $a = \left(\frac{\eta}{M} - \frac{1}{(t - t_0)}\right) v_0$ d) $a = \frac{v_0 \eta}{2M}$

$$d) \ a = \frac{v_0 \eta}{2M}$$

Enunciado para problemas 22 a 24.

Considere el sistema propuesto en la figura. En ella un péndulo de masa m y largo l es soltado desde el reposo desde una altura h y choca con un segundo péndulo de masa 2m y largo l que también se encuentra en reposo. Si la rapidez con la que el primer péndulo colisiona con el segundo es $v = \sqrt{2gl}$.



Problema 22. Determine la altura h desde donde se soltó el péndulo de masa m

- a) $h = \sqrt{\frac{l}{2}}$ b) h = lc) $h = \frac{l}{2}$ d) $h = \frac{3l}{2}$

Problema 23. Ahora, cuando ambos péndulos se encuentran, suponga que colisionan de forma elástica. Determine la velocidad de ambos cuerpos después de la colisión.

- Determine la velocidad de ambos a) $v_m = \frac{2}{3}\sqrt{2gl}$ y $v_{2m} = -\frac{1}{3}\sqrt{2gl}$ b) $v_m = -\frac{2}{3}\sqrt{2gl}$ y $v_{2m} = \frac{1}{3}\sqrt{2gl}$ c) $v_m = -\frac{1}{3}\sqrt{2gl}$ y $v_{2m} = \frac{2}{3}\sqrt{2gl}$ d) $v_m = \frac{1}{3}\sqrt{2gl}$ y $v_{2m} = \frac{2}{3}\sqrt{2gl}$

Problema 24. Finalmente, suponga que ahora durante la colisión, ambos cuerpos quedan pegados de forma instantánea. Determine la altura máxima que alcanzan después del choque.

- a) $h_{max} = \frac{1}{6}l$ b) $h_{max} = \frac{1}{3}l$
- c) $h_{max} = \frac{1}{9}l$
- d) $h_{max} = l$