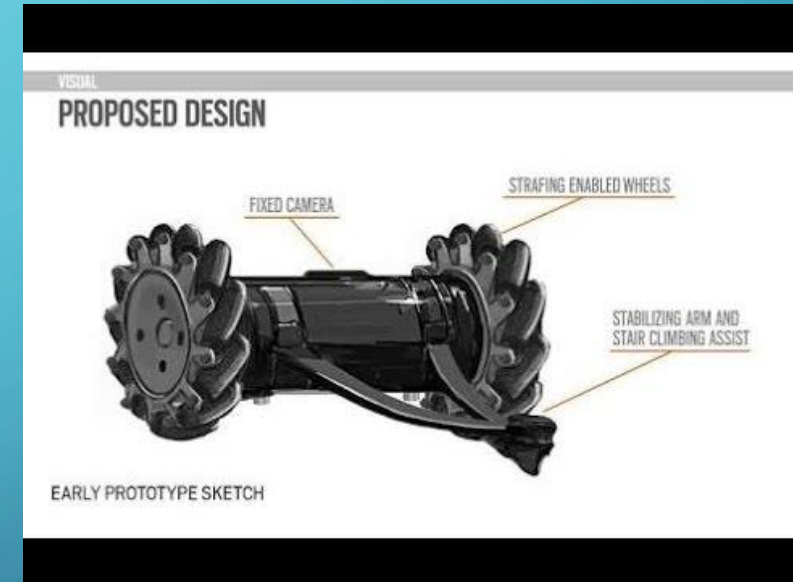


PROJET : JUMPING DRONE (MI-PARCOURS)

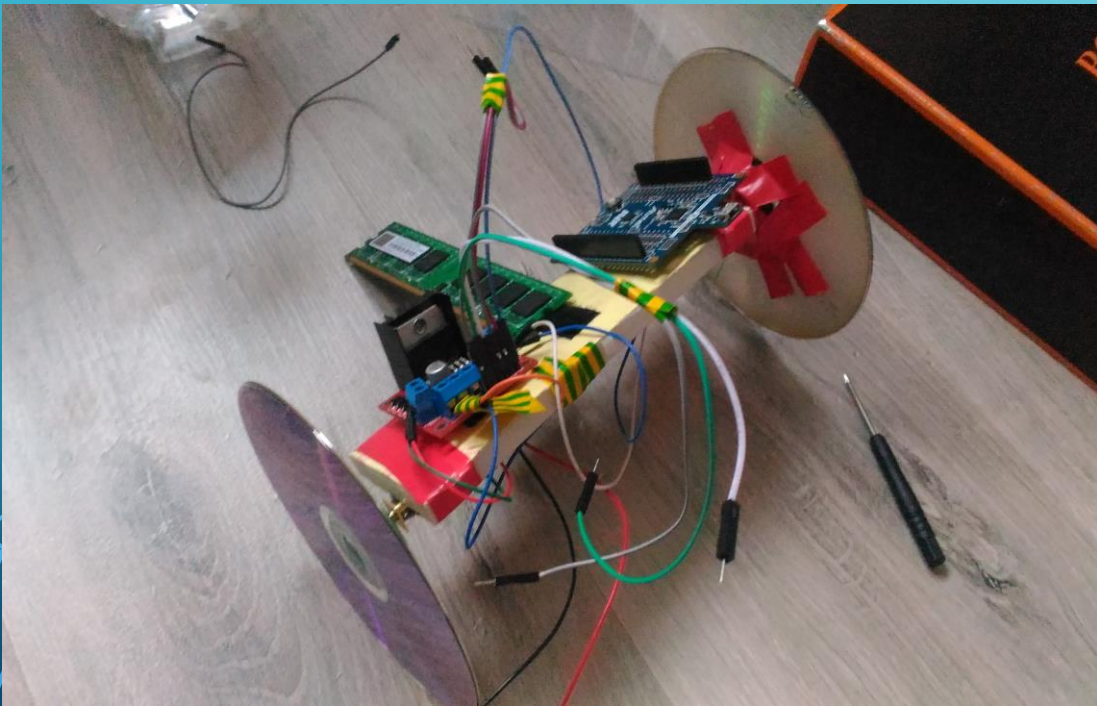


BENJAMIN VOUILLON LÉO LASSERON

SOMMAIRE

1. Avancements, Réussites et Difficultés
2. Matériel
3. Nos Objectifs
4. Planning

AVANCEMENTS, RÉUSSITES ET DIFFICULTÉES



- Contrôle des moteurs **FINI**
- Programme de traitement d'ordres **FINI**
- Programmation modes LED **FINI**
- Programmation code Saut **FINI**
- Système mécanique du saut **En cours**
- Châssis + Roues **En cours**
- Programmation du Bluetooth **En cours**

MATÉRIELS

Ce que l'on a :

- 2 Moteurs
- LED RGB
- Servomoteur
- L298N
- Registre LED

Ce dont on a besoin :

- Ressort
- Batterie
- Tube acier
- Châssis
- Roues
- Pièce 3D Saut



NOS OBJECTIFS

Rappels des objectifs et leur avancements:

- Déplacement sur 2 roues → OK
- Eclairage personnalisable → OK
- Contrôle sans fil → En cours, presque fini
- Queue de stabilisation permettant le saut → Code OK, Mécanique NON

PLANNING



NOUVEAU PLANNING

	Mars 2018	Avril 2018		Mai 2018
Activity	Resource	Status	08 09 12 13 14 15 16 19 20 21 22 23 26 27 28 29 30 02 03 04 05 06 09 10 11 12 13 16 17 18 19 20 23 24 25 26 27 30 01 02 03 04 07 08 09 10 11 14 15 16 17 18 21	
Bluetooth				
Réalisation des roues				
Conception des pièces pour le saut				
Châssis				
Assemblage + Test				

NOUVEAU PLANNING

	Mars 2018	Avril 2018	Mai 2018
Activity	Resource	Status	
Bluetooth			
Réalisation des roues			
Conception des pièces pour le saut			
Châssis			
Assemblage + Test			