# INTRODUCTION

L’objectif du projet présenté ci-dessous est de concevoir et fabriqué un système embarqué connecté à divers périphériques à haute vitesse. Le système s’apparente aux plateformes de développement « Beaglebone », bien que le spectre d’application soit moins large. Ce rapport vise à faire état de l’avancement du projet, ainsi qu’à illustré les choix de design des concepteurs.

Le rapport se divise en quatre parties principales : 1) l’alimentations des différents périphériques, 2) le schéma-bloc du système complet, 3) les schémas électriques des différents sous-systèmes et 4) les calculs d’impédances pour les traces et les bus de données à hautes vitesses.

# alimentation

# schéma-bloc du système

# schémas électriques

# calculs d’impédances

# conclusions