

Nome: Victor Dallagnol Bento e Victor Oliveira Costa

Curso: Engenharia de Computação

Objetivos: Em um primeiro momento o objetivo foi criar dois arquivos .c e .h com funções relacionadas ao acionamento de um LED e posteriormente com funções para portas programáveis de entrada e saída de dados (GPIO).

As funções criadas para as atividades estão contidas nos arquivos .h são as seguintes:

```
4 void led_config(uint8_t led_num, uint8_t pin); // Configura Pino
5
6 void led_on(uint8_t led_num); // ligar
7
8 void led_off(uint8_t led_num); // desligar
9
10 void led_toggle(uint8_t led_num); // alternar
```

led-driver.h

```
1 void gpio_config(uint8_t gpio_num, uint8_t pin, uint8_t dir);
2
3 void gpio_write(uint8_t gpio_num, uint8_t val);
4
5 void gpio_read(uint8_t gpio_num, uint8_t *val);
6
7 void gpio_toggle(uint8_t gpio_num);
8
9 void gpio_dir(uint8_t gpio_num);
```

gpio-driver.h

Essas funções foram criadas e modificadas com base em funções já existentes, com o intuito de facilitar o entendimento no código, deixando os comandos mais similares com sua devida função.

Criou-se um vetor de pinos e de portas, visando deixar o código mais genérico, não somente para a FPGA utilizada. Esse vetor de pinos recebe o pino específico na posição do número do LED. E o vetor de portas recebe o pino específico na posição do número da porta. As funções criadas foram às seguintes:

```

26     int pin_vec[30];
27
28     // Configuração dos PINOS e do LED
29     void led_config(uint8_t led_num, uint8_t pin){
30         pin_vec[led_num] = pin;
31
32         struct port_config pin_conf;
33         port_get_config_defaults(&pin_conf);
34         pin_conf.direction = PORT_PIN_DIR_OUTPUT;
35
36         port_pin_set_config(pin_vec[led_num], &pin_conf);
37     }
38
39     // LIGAR
40     void led_on(uint8_t led_num){
41
42         port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_O_ACTIVE);
43     }
44
45     // DESLIGAR
46     void led_off(uint8_t led_num){
47
48         port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_O_INACTIVE);
49     }
50
51     // ALTERAR ESTADO
52     void led_toggle(uint8_t led_num){
53         port_pin_toggle_output_level(pin_vec[led_num]);
54     }

```

led-driver.c

```

6     int port_vec[30];
7     struct port_config config_pin[30];
8
9     // Configuração da estrutura do pino e inicialização da porta do pino/grupo de pinos
10    void porta_config(uint8_t port_num, uint8_t pin, uint8_t dir) {
11        port_vec[port_num] = pin;
12
13        port_get_config_defaults(&config_pin[port_num]);
14
15        config_pin[port_num].direction = dir;           // Envia direção para port_num na estrutura
16        port_pin_set_config(pin, &config_pin[port_num]); // Escrive num pino/porta de configuração
17    }
18
19    // Função para setar o estado da porta/pino
20    void porta_write(uint8_t port_num, uint8_t val) {
21        if (val) {
22            port_pin_set_output_level(port_vec[port_num], !true);
23        } else {
24            port_pin_set_output_level(port_vec[port_num], !false);
25        }
26    }
27
28    // Lê(restaura) o estado da porta/pino
29    void porta_read(uint8_t port_num, uint8_t *val) {
30        if (port_pin_get_output_level(port_vec[port_num])) {
31            *val = 1;
32        }
33    }
34
35    // Alternancia
36    void porta_toggle(uint8_t port_num) {
37        port_pin_toggle_output_level(port_vec[port_num]);
38    }
39
40    // Direção
41    int porta_dir(uint8_t port_num) {
42        int dir;
43        dir = config_pin[port_num].direction;
44    }

```

gpio-driver.c

Em um primeiro momento efetuou-se os teste para as funções do LED. As funções contidas em *static void config_led(void)* foram postas nas novas funções criadas, e o primeiro teste foi efetuado, removendo a função antiga do código, permanecendo apenas com as novas funções criadas.

```
13 //***** FUNÇÃO ANTIGA *****
14
15 /*static void config_led(void)
16 {
17     struct port_config pin_conf;
18     port_get_config_defaults(&pin_conf);
19
20     pin_conf.direction = PORT_PIN_DIR_OUTPUT;
21     port_pin_set_config(LED_0_PIN, &pin_conf);
22     port_pin_set_output_level(LED_0_PIN, LED_0_INACTIVE);
23 }*/
24
25
26 int pin_vec[30];
27
28 // Configuração dos PINOS e do LED
29 void led_config(uint8_t led_num, uint8_t pin){
30     pin_vec[led_num] = pin;
31
32     struct port_config pin_conf;
33     port_get_config_defaults(&pin_conf);
34     pin_conf.direction = PORT_PIN_DIR_OUTPUT;
35
36     port_pin_set_config(pin_vec[led_num], &pin_conf);
37 }
38
39 // LIGAR
40 void led_on(uint8_t led_num){
41
42     port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_0_ACTIVE);
43 }
44
45 // DESLIGAR
46 void led_off(uint8_t led_num){
47
48     port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_0_INACTIVE);
49 }
50
51 // ALTERAR ESTADO
52 void led_toggle(uint8_t led_num){
53     port_pin_toggle_output_level(pin_vec[led_num]);
54 }
55
56 int main(void)
57 {
58     system_init();
59
60     /*Configure system tick to generate periodic interrupts */
61     //SysTick_Config(system_gclk_gen_get_hz(CCLK_GENERATOR_0));
62
63     led_config(0, LED_0_PIN);
64     led_on(0);
65     //led_off(0);
66     //led_toggle(0);
67
68     while (true) {
69     }
70 }
```

Em um segundo momento, adicionou-se o arquivo *.h* ao projeto, e os teste finais foram efetuados.

```

3      #include <asf.h>
4      #include <led-driver.h>
5
6      /* void SysTick_Handler(void)
7      {
8          port_pin_toggle_output_level(LED_0_PIN);
9      }*/
10
11     /** Configure LED0, turn it off*/
12
13     //*****          FUNÇÃO ANTIGA          *****
14
15     /*static void config_led(void)
16     {
17         struct port_config pin_conf;
18         port_get_config_defaults(&pin_conf);
19
20         pin_conf.direction = PORT_PIN_DIR_OUTPUT;
21         port_pin_set_config(LED_0_PIN, &pin_conf);
22         port_pin_set_output_level(LED_0_PIN, LED_0_INACTIVE);
23     }*/
24
25     int pin_vec[30];
26
27     // Configuração dos PINOS e do LED
28     void led_config(uint8_t led_num, uint8_t pin){
29         pin_vec[led_num] = pin;
30
31         struct port_config pin_conf;
32         port_get_config_defaults(&pin_conf);
33         pin_conf.direction = PORT_PIN_DIR_OUTPUT;
34
35         port_pin_set_config(pin_vec[led_num], &pin_conf);
36     }
37
38     // LIGAR
39     void led_on(uint8_t led_num){
40
41         port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_0_ACTIVE);
42     }
43
44     // DESLIGAR
45     void led_off(uint8_t led_num){
46
47         port_pin_set_output_level(pin_vec[led_num], LED_0_INACTIVE);
48     }
49
50     // ALTERAR ESTADO
51     void led_toggle(uint8_t led_num){
52         port_pin_toggle_output_level(pin_vec[led_num]);
53     }
54
55     int main(void)
56     {
57         system_init();
58
59         /*Configure system tick to generate periodic interrupts */
60         //SysTick_Config(system_gclk_gen_get_hz(GCLK_GENERATOR_0));
61
62         led_config(0, LED_0_PIN);
63         led_on(0);
64         //led_off(0);
65         //led_toggle(0);
66
67         while (true) {
68         }
69     }
70
71

```

C source file

Relacionado às funções de entrada e saída, percebeu-se que no próprio exemplo do LED existiam funções que relacionavam entradas e saídas. Como na atividade do LED, essas funções foram alteradas seguindo a proposta feita em aula e um novo projeto foi criado para testar as novas funções de GPIO.

```

3  #include <asf.h>
4  #include <gpio-driver.h>
5
6  int port_vec[30];
7  struct port_config config_pin[30];
8
9  // Configuração da estrutura do pino e inicialização da porta do pino/grupo de pinos
10 void porta_config(uint8_t port_num, uint8_t pin, uint8_t dir) {
11     port_vec[port_num] = pin;
12
13     port_get_config_defaults(&config_pin[port_num]);
14
15     config_pin[port_num].direction = dir;           // Envia direção para port_num na estrutura
16     port_pin_set_config(pin, &config_pin[port_num]); // Escreve num pino/porta de configuração
17 }
18
19 // Função para setar o estado da porta/pino
20 void porta_write(uint8_t port_num, uint8_t val) {
21     if (val) {
22         port_pin_set_output_level(port_vec[port_num], !true);
23     } else {
24         port_pin_set_output_level(port_vec[port_num], !false);
25     }
26 }
27
28 // Lê(restaura) o estado da porta/pino
29 void porta_read(uint8_t port_num, uint8_t *val) {
30     if (port_pin_get_output_level(port_vec[port_num])) {
31         *val = 1;
32     }
33 }
34
35 // Alternancia
36 void porta_toggle(uint8_t port_num) {
37     port_pin_toggle_output_level(port_vec[port_num]);
38 }
39
40 // Direção
41 int porta_dir(uint8_t port_num) {
42     int dir;
43     dir = config_pin[port_num].direction;
44 }
45
46 int main(void)
47 {
48     system_init();
49
50     /*Configure system tick to generate periodic interrupts */
51     //SysTick_Config(system_gclk_gen_get_hz(GCLK_GENERATOR_0));
52
53     int led = 1;
54     int t = 0;
55
56     porta_config(led, LED_0_PIN, PORT_PIN_DIR_OUTPUT);
57
58     porta_write(led, 1);
59
60     while (true) {
61         if (t == 100000) {
62             porta_toggle(led);
63             t = 0;
64         } else {
65             t++;
66         }
67     }
68 }

```

Para efetuar o teste adicionou-se no laço (*while*) um trecho de código, com condições de tempo, para que a porta do LED pudesse ser alterada.