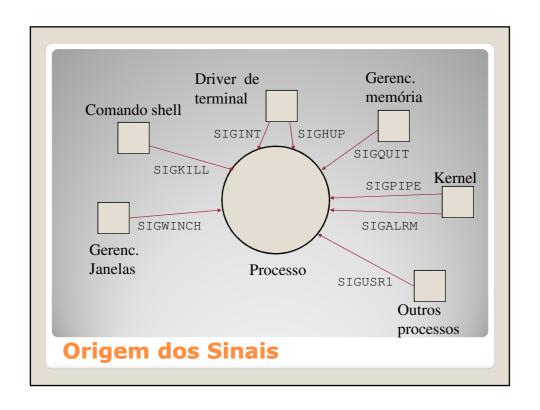
Sinais UNIX Onofre Trindade Jr

- Um sinal é um evento assíncrono que é enviado para um processo. Assíncrono significa que o evento pode ocorrer a qualquer momento
 - Pode não estar relacionado com a execução do processo, ex., o usuário digita ctrl-C

Definição

• Nome SIGINT SIGQUIT SIGKILL SIGSEGV SIGPIPE SIGALRM SIGUSR1 SIGUSR2	Descrição Interrupt character typed Quit character typed (^\) kill -9 Invalid memory reference Write on pipe but no reader alarm() clock 'rings' termir user-defined signal type user-defined signal type signal	
Tipos de Sinais (31 no POSIX)		



```
    Comando UNIX:
        $ kill -KILL 4481
    envia um sinal SIGKILL ao processo 4481
    verificação para ter certeza que o processo morreu
    ps -1
```

Gerando um Sinal

- Envia um sinal para um processo (ou grupo de processos).
- #include <signal.h>
 int kill(pid_t pid, int signo);
- Retorna 0 if ok, -1 se houver erro

kill()

• pid Significado

> 0 envia sinal ao processo pid

== 0 envia sinal para todos os processos cujo ID de grupo de processos seja igual o PGID, do

processos seja igual o PGID, do processo que está eviando ex., pai mata todos os processos

filhos

PID = identificador do processo

PPID = identificador do processo pai

PGID = identificador do grupo de processos

Alguns Valores de PID

- Um processo pode:
 - ignorar/descartar o sinal (exceto para os sinais SIGKILL OU SIGSTOP)
 - executar uma função de atendimento do sinal,
 e então terminar ou continuar a execução
 - executar a ação default para aquele sinal
- Esta escolha é conhecida como a disposição ao sinal do processo

Atendendo um Sinal

- Especifica como será tratado cada sinal
- * #include <signal.h>
 typedef void Sigfunc(int); /* my defn */

```
Sigfunc *signal( int signo, Sigfunc
*handler );
```

- signal retorna um ponteiro para uma função que retorna um int (i.e. retorna um ponteiro para Sigfunc)
- Retorna a disposição anterior do sinal se ok, SIG_ERR caso contrário

Chamada de Sistema signal()

 O protótipo que aparece nas páginas de manual é uma extensão do tipo Sigfunc

```
void (*signal(int signo, void(*handler)(int)))(int);
```

```
typedef void (*sighandler_t) (int);
sig_handler_t signal(int signo, sighandler_t handler);
```

Protótipo

No Linux

```
A função signal, por sua vez
                             n para usar a chamada signal
retorna um ponteiro para
uma função. O tipo retornado
é o mesmo da função que é
                             hal a ser tratado ou
Passada como argumento,
                             rado é p A função handler recebe
ou seja uma função que
Recebe int e retorna void
                                     um inteiro e retorna void
    void (*signal( int sig, void (*handler)(int))) (int) ;
    signal retorna um ponteiro para o handler anterior de
    sinal
                               A função a ser chamada
                               quand
                      (int); /
                       signo, si é esp A função retornada
Signal é uma função
com dois argumentos:
                               Ponte recebe um inteiro
sig and handler
                      de si hand como parâmetro
```

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <signal.h>

void sig_usr( int signo );    /* handles two signals
    */

int main()
{
    int i = 0;
    if( signal( SIGUSR1, sig_usr ) == SIG_ERR )
        printf( "Cannot catch SIGUSR1\n" );
    if( signal( SIGUSR2, sig_usr ) == SIG_ERR )
        printf("Cannot catch SIGUSR2\n");
    :

sinal.c
```

```
$ sinal &
[1]   4720
0
$ kill -USR1 4720
Received SIGUSR1
1
$ kill -USR2 4720
Received SIGUSR2
2
$ kill 4720     /* envia SIGTERM */
[1] + Terminated sinal &
$
Execução
```

• Valor

SIG_IGN

Ignore / discard the signal.

SIG_DFL

signal.

Use default action to handle

signal.

SIG_ERR

Returned by signal() as an error.

Valores Especiais de Sigfunc *

- Se muitos sinais do mesmo tipo estão esperando tratamento (ex. dois SIGINTS), a maioria dos sistemas UNIX envia para o processo somente um deles
 - os outros são descartados
- Se muitos sinais de diferentes tipos estão esperando tratamento (ex. SIGINT, SIGSEGV, SIGUSR1), não existe uma ordem fixa para eles serem enviados ao processo

Múltiplos Sinais

- Suspende o processo até que um sinal seja recebido
- #include <unistd.h>
 int pause(void);
- Retorna -1 e errno com o valor EINTR. (Linux atribui ERESTARTNOHAND).
- pause() somente retorna após o retorno da função de tratamento do sinal (handler)

pause()

- No Linux (e muitos outros UNIXs), a disposição de um sinal em um é "resetada" para a ação default imediatamente após o sinal ter sido recebido
- Para tratar adequadamente o próximo sinal, a função signal() tem que ser chamada novamente

O Problema do Reset

```
Para continuar o
                                          tratamento do sinal
void ouch( int sig )
                                          SIGINT, a função signal
                                          deve ser chamada
       printf( "OUCH! - T got signal
                                          novamente
           id) signal(SIGINT, ouch);
int main()
       (void) signal SIGINT
                                       a: desde o momento em
       while(1)
                                que a função de tratamento inicia
                               até o momento em que a função
              printf("Hello W signal é chamada novamente, o
              sleep(1);
                               sinal SIGINT será tratado com seu
                               comportamento padrão
       }
O Problema do Reset
```

- Existe um período dentro da rotina de tratamento do sinal durante o qual um novo sinal SIGINT será tratado da forma padrão (default), que é o encerramento do processo que o recebe
- Com a função signal() não existe solução para este problema
 - Funções de tratamento de sinais do POSIX solucionam este problema

O Problema do Reset

- Ignorar um sinal
- Limpar e terminar
- Reconfiguração dinâmica
- Reportar status
- · Ligar/desligar modo debug
- Restaurar handler anterior

Uso Comum dos Sinais

```
:
int main()
{
    signal(SIGINT, SIG_IGN);
    signal(SIGQUIT, SIG_IGN);
    :
    /* do work without interruptions */
}

• Não se pode ignorar SIGKILL OU SIGSTOP
• Deve-se verficar SIG_ERR
Ignorar um Sinal
```

```
:
  /* global variables */
  int my_children_pids;
    :
  void clean_up(int signo);
  int main()
  {
    signal(SIGINT, clean_up);
    :
  }

Limpar e Terminar
```

```
void clean_up(int signo)
{
    unlink("/tmp/work-file");
    kill(my_children_pids, SIGTERM);
    wait((int *)0);
    fprintf(stderr, "Program terminated\n");
    exit(1);
}
Limpar e Terminar
```

```
Disposição nova

Disposição antiga

if ( signal (SIGINT, SIG_IGN ) != SIG_IGN )
    signal (SIGQUIT, SIG_IGN ) != SIG_IGN )
    signal (SIGQUIT, Clean_up);

:

• Nota: não é possível verificar uma disposição a sinal sem alterá-la (a função sigaction (), que será vista adiante, funciona de forma diferente)

Verificando uma Disposição
```

```
:
  void read_config(int signo);
  int main()
    {
    read_config(0); /* dummy argument */
    while (1)
    /* work forever */
  }

Reconfiguração Dinâmica
```

```
void read_config(int signo)
{
   int fd;
   signal( SIGHUP, read_config );

   fd = open("config_file", O_RDONLY);
   /* read file and set global vars */
   close(fd);

   return;
}
Reconfiguração Dinâmica
```

- Problema do Reset
- Interrupção da rotina de tratamento
 qual é o efeito de um sinal SIGHUP no meio da execução da rotina read_config()?
- Pode somente afetar variáveis globais

Reconfiguração Dinâmica - Problemas

```
:
  void print_status(int signo);
  int count;  /* global */

int main()
  { signal(SIGUSR1, print_status);
    :
    for( count=0; count < BIG_NUM; count++ )
        {
        /* read block from tape */
        /* write block to disk */
        }
        ...
  }

Reportar Status</pre>
```

```
void print_status(int signo)
{
    signal(SIGUSR1, print_status);
    printf("%d blocks copied\n", count);
    return;
}
Reportar Status
```

- Problema do Reset
- O valor de count nem sempre está definido
- Obriga o uso de variáveis globais para informação de status

Reportar Status - Problemas

```
:
  void toggle_debug(int signo);
  int debug = 0;  /* initialize here */
  int main()
  {
    signal(SIGUSR2, toggle_debug);
    /* do work */
    if (debug == 1)
        printf("...");
    ...
}
Ligar/Desligar Modo Debug
```

```
void toggle_debug(int signo)
{
    signal(SIGUSR2, toggle_debug);
    debug = ((debug == 1) ? 0 : 1);
    return;
}

Ligar/Desligar Modo Debug
```

```
:
Sigfunc *old_hand;

/* set action for SIGTERM;
    save old handler */
old_hand = signal(SIGTERM, foobar);

/* do work */

/* restore old handler */
signal(SIGTERM, old_hand);
:

Restaurar handler Anterior
```

```
    Colocar um limite superior de tempo em uma operação que pode permanecer bloqueada para sempre

            ex. read()

    alarm(), timeout ruim
    setjmp() e longjmp(), timeout melhor
```

- Configura um alarme temporizado que dispara após o número especificado de segundos
 - Um sinal SIGALRM é gerado
- #include <unistd.h>
 long alarm(long secs);
- Retorna 0 ou o número de segundos restantes para o disparo

alarm()

- Um processo pode ter somente um alarm() em execução de cada vez
- Se alarm() é chamada quando já existe um alarm () em andamento, ela retorna o número de segundos restantes da chamada antiga e configura o novo valor de tempo
- Uma chamada alarm(0) provoca o cancelamento do alarme em andamento

Detalhes

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <signal.h>

#define MAXLINE 512

void sig_alrm( int signo );

int main()
{
   int n;
   char line[MAXLINE];
:

read() Timeout - Implementação Ruim
```

```
void sig_alrm(int signo)
/* do nothing, just handle signal */
{
   return;
}
read() Timeout - Implementação Ruim
```

- Assume-se que a função read() termina com um erro se for interrompida
- Corrida crítica: O Kernel pode levar mais de 10 segundos para iniciar a função read() depois da chamada da função alarm()
 - o alarme pode tocar antes do início da função read()
 - neste caso, a função read() não estará sendo monitorada e pode bloquear para sempre
 - Maneiras para resolver este problema:
 - setjmp
 - sigprocmask and sigsuspend

Problemas com a Implementação

- Em C não se pode usar goto para saltar para um rótulo em uma função diferente da atual
 - Pode-se utilizar setjmp() and longjmp() para isso
- Usos razoáveis para setjmp() and longjmp():
 - Gerenciamento de erros onde é necessário que uma função retorne para uma outra função muitos níveis de chamada superior (ex. de volta para a main())
 - Codificar timeouts com sinais

setjmp() e longjmp()

```
• #include <setjmp.h>
int setjmp( jmp_buf env );
```

- Retorna 0 se chamada diretamente, não-zero no retorno de uma chamada longjmp().
- #include <setjmp.h>
 void longjmp(jmp_buf env, int val);

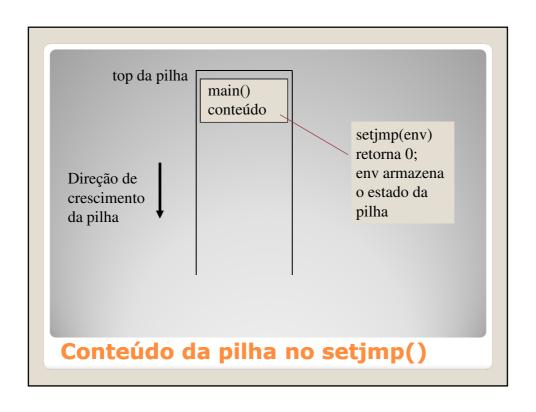
Protótipos

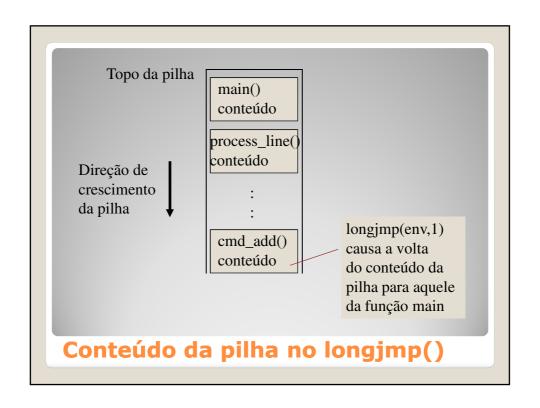
- Na chamada setjmp(), env é iniciada com a informação sobre o estado atual da pilha
- A chamada longjmp() faz com que a pilha seja restaurada para o estado definido por env
- A execução recomeça após a chamada setjmp(), mas neste caso, setjmp() retorna val.

Comportamento

```
:
  void process_line( char * ptr )
    {
        :
        cmd_add()
        :
      }

Exemplo
```





- Na função sleep1, o alarme pode disparar antes da execução da função pause, e neste caso, o sinal SIGALARM não poderá mais interrompe-la
- A função sleep2 resolve a corrida crítica mesmo que a função pause nunca for executada
- Ainda existe um problema que será visto adiante

Sleep1 and Sleep2

- O padrão POSIX diz:
 - Os valores de variáveis globais e estáticas não são alterados com a chamada longjmp()
- Nada é especificado a respeito de variáveis locais. Elas têm os valores restaurados ao valores originais (no momento da chamada setjmp) ?
 - Elas podem ou n\u00e3o ter seus valores restaurados para o valor do primeiro set jmp()
 - A maioria das implementações não restaura os valores dessas variáveis

Valores das variáveis

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <setjmp.h>
#include <signal.h>

#define MAXLINE 512
void sig_alrm( int signo );
jmp_buf env_alrm;

int main()
{ int n;
   char line[MAXLINE];
   :

read() Timeout melhorado
```

```
if( signal(SIGALRM, sig_alrm) == SIG_ERR)
    {
    printf("signal(SIGALRM) error\n");
    exit(1);
    }

if( setjmp(env_alrm) != 0 )
    {
    fprintf(stderr, "\nread() too slow\n");
    exit(2);
    }

alarm(10);
    n = read(0, line, MAXLINE);
    alarm(0);

read() Timeout melhorado
```

```
if( n < 0 ) /* read error */
    fprintf( stderr, "\nread error\n" );
else
    write( 1, line, n );
    return 0;
}</pre>
read() Timeout melhorado
```

```
void sig_alrm(int signo)
/* interrupt the read() and jump to
    setjmp() call with value 1

*/
{
    longjmp(env_alrm, 1);
}

read() Timeout melhorado
```

WARNINGS

If longjmp() or siglongjmp() are called even though env was never primed by a call to setjmp() or sigsetjmp(), or when the last such call was in a function that has since returned, absolute chaos is guaranteed.

Jumps não locais, advertência

- Se um programa tem várias funções de tratamento de sinais:
 - Uma delas pode estar em execução quando um sinal de alarme acontece
 - A chamada longjmp() salta para a locação da chamada setjmp(), e aborta a outra rotina de tratamento de sinal, podendo ocorrer perda ou corrupção de dados

Problemas

- No POSIX, as funções de tratamento podem controlar os sinais de maneiras diferentes:
 - Podem bloquear temporariamente os sinais (bom para seções críticas de código)
 - Podem desligar o reset dos sinais ao seu tratamento default depois do primeiro tratamento (o problema do reset)

Tratamento de Sinais no POSIX

 O tratamento de sinais no POSIX usa conjuntos de sinais para lidar com sinais pendentes de tratamento que poderiam ser perdidos enquanto outro sinal está sendo processado

Conjunto de Sinais

- Um conjunto de sinais armazena coleções de tipos de sinais
- Conjuntos são usados pelas funções de tratamento de sinais para definir que tipos de sinais devem ser processados
- O POSIX contem várias funções para criar, alterar e examinar conjuntos de sinais

Conjuntos de Sinais

Protótipos das Funções

- Um processo usa um conjunto de sinais para criar uma máscara que define quais sinais estão sendo bloqueados
- Bom para seções críticas de código

sigprocmask()

how

o indica como a máscara é modificada

Valor Significado

SIG_BLOCK Os sinais de set são adicionados

à máscada

SIG_UNBLOCK Os sinais de set são removidos

da máscada

SIG_SETMASK A nova máscara passa a ser set

Parâmetro how

```
sigset_t newmask, oldmask;
sigemptyset( &newmask );
sigaddset( &newmask, SIGINT );

/* block SIGINT; save old mask */
sigprocmask( SIG_BLOCK, &newmask, &oldmask );

/* critical region of code */

/* reset mask which unblocks SIGINT */
sigprocmask( SIG_SETMASK, &oldmask, NULL );
Região de Código Crítica
```

```
    Mais poderosa que a função signal()

            sigaction() pode ser usada como uma função signal() sem o problema do reset

    #include <signal.h>

            int sigaction(int signo, const struct sigaction *act, struct sigaction *oldact);

    sigaction()
```

```
struct sigaction
{
    /* action to be taken or SIG_IGN, SIG_DFL */
    void (*sa_handler)( int );

    /* signals to be blocked */
    sigset_t sa_mask;

    /* modifies action of the signal */
    int sa_flags;

    void (*sa_sigaction)( int, siginfo_t *, void *
);
}
```

Estrutura sigaction

- Um sinal signo faz com que sa_handler seja chamada
- Enquanto a sa_handler está em execução, os sinais em sa_mask estão bloqueados.
 Quaisquer sinais signo adicionais também estão bloqueados
- sa_handler permanece instalada até que seja trocada por outra chamada para a função sigaction(), Eliminando o problema do reset

sigaction() Behavior

```
struct sigaction
                                      void (*) (int) sa_handler
   int main()
                                      sigset_t sa_mask
                                      int sa_flags
     struct sigaction act;
     act.sa_handler = ouch;
     sigemptyset( &act.sa_mask )
                                   Define a função ouch
     act.sa_flags = 0;
                                   para tratar o sinal
                    INT &act,
                                 Não são necessários flags
                                 neste caso. Possíveis flags:
Pode-se manipular
                                 SA_NOCLDSTOP
conjuntos de sinais..
                       Esta chamada define a
                       função de tratamento do
     }
                       sinal SIGINT (ctrl-C)
Tratamento dos sinais
```

- No programa anterior, o sinal ctrl-C (SIGINT) é capturado continuamente
- O comportamento default não é restaurado após o sinal ter sido capturado pela primeira vez
- Para terminar o programa, deve-se digirar ctrl-\, o sinal SIGQUIT

Tratamento dos sinais

```
/* sigexPOS.c - demonstrate sigaction() */
/* include files as before */
int main(void)
{
    /* struct to deal with action on signal set */
    static struct sigaction act;

    void catchint(int); /* user signal handler */
    /* set up action to take on receipt of SIGINT */
    act.sa_handler = catchint;
Exemplo
```

```
/* create full set of signals */
    sigfillset(&(act.sa_mask));

/* before sigaction call, SIGINT will terminate
    the process */

/* now, SIGINT will cause catchint to be executed */
    sigaction( SIGINT, &act, NULL );
    sigaction( SIGQUIT, &act, NULL );

    printf("sleep call #1\n");
    sleep(1);
    etc...

Exemplo
```

- Sinais podem ser ignorados, com exceção dos sinais SIGKILL e SIGSTOP
- Se no programa anterior em vez de usar: act.sa_handler = catchint /* or whatever */
- For utilizado act.sa_handler = SIG_IGN;

A tecla ^C será ignorada

Ignorando Sinais

 Utilizando o terceiro parâmetro da função sigaction ()

```
/* save old action */
sigaction( SIGTERM, NULL, &oact );

/* set new action */
act.sa_handler = SIG_IGN;

sigaction( SIGTERM, &act, NULL );

/* restore old action */
sigaction( SIGTERM, &oact, NULL );
```

Restaurando Disposição Anterior

```
#include <signal.h>

Sigfunc *signal( int signo, Sigfunc *func )
{
    struct sigaction act, oact;

    act.sa_handler = func;
    sigemptyset( &act.sa_mask );
    act.sa_flags = 0;

act.sa_flags |= SA_INTERRUPT;
    if( signo != SIGALRM )
        act.sa_flags |= SA_RESTART;
        /* any system call interrupted by a signal
        * other than alarm is restarted */
    if( sigaction( signo, &act, &oact) < 0 )
        return(SIG_ERR);
    return( oact.sa_handler );
}

Codificando a função signal()</pre>
```

sigpending() examinar sinais bloqueadossigsetjmp()

funções de salto para uso em rotinas de tratamento de sinais

• sigsuspend() automaticamente reset a máscara e suspende o processo

Outras Funções POSIX

- longjmp, siglongjmp
 O POSIX não especifica se o longjmp restaura ou não o contexto de execução. Se você quiser salvar e restaurar máscaras de sinais, utilize siglongjmp
- setjmp, sigsetjmp
 O POSIX não especifica se setjmp salva ou não o contexto do sinal. (No SystemV não salva. No BSD4.3 salva, e existe uma função _setjmp que não salva). Se você deseja salvar máscaras de sinais, use sigsetjmp

[sig]longjmp & [sig]setjmp

```
#include <stdio.h>
#include <signal.h>
                                   while(1)
#include <setjmp.h>
                                         sleep(5);
sigjmp_buf buf;
                                         printf(" waiting...\n");
void handler(int sig)
                                  > a.out
       siglongjmp(buf, 1);
                                 starting
                                   waiting...
                                   waiting...
main()
                                                     — Control-c
                                  restarting
                                   waiting...
  signal(SIGINT, handler);
                                   waiting...
  if( sigsetjmp(buf, 1) == 0 )
                                   waiting...
                                                     Control-c
                                 restarting
       printf("starting\n");
                                   estalt____
waiting... ←
  else

    Control-c

                                  restarting
       printf("restarting\n");
                                   waiting...
                                    waiting...
Exemplo
```

- Quando uma chamada de sistema, (ex. read()) é interrompida por uma rotina de tratamento de sinal, quando esta rotina retorna o que acontece?
- Na maioria dos sistemas UNIX, chamdas de sistema lentas não prosseguem a execução. Ao contrário, elas terminam com um código de erro errno = EINTR

Chamadas de Sistema Interrompidas

- Chamadas de sistema lentas são aquelas que definem funções de E/S que podem bloquear indefinidamente:
 - Pipes, drivers de terminais, redes
 - Algumas funções de IPC
 - pause(), e alguns usos de ioctl()
- Pode-se utilizar sinais para codificar timeouts nessas funções

Chamadas de Sistema Lentas

- A maioria das chamadas de sistema são não lentas, incluindo aquelas de E/S em disco
 - ex. read() para um arquivo em disco
 - read() algumas vezes é uma função lenta, outras vezes não
- Alguns sistemas UNIXs terminam as funções não lentas após o retorno da rotina de tratamento de sinal
- Alguns sistemas UNIXs somente chamam as rotinas de tratamento de sinal após o retorno das chamadas não lentas

Chamadas de Sistema não Lentas

- Se uma chamada de sistema é feita dentro de uma rotina de tratamento de sinal, ela pode interagir com uma chamada interrompida para a mesma função dentro do código principal
 - o ex. malloc()
- Isto não constitui um problema se a função é reentrante
 - o ex. read(), write(), fork(), etc...

Chamadas de Sistema Dentro das Rotinas de Tratamento de Sinais

- Funções podem ser não reentrantes por uma série de razões:
 - Usam uma estrutura de dados estática
 - Manipulam a heap: malloc(), free(), etc.
 - Usam a biblioteca de E/S padrão
 - ex, scanf(), printf()
 - · Esta biblioteca utiliza estruturas de dados globais

Funções não Reentrantes

- errno é usualmente uma variável global
- Seu valor pode ser substituído por uma rotina de tratamento de sinal

O Problema do errno