Universidade de São Paulo Instituto de Ciências Matemáticas e de Computação Departamento de Sistemas de Computação

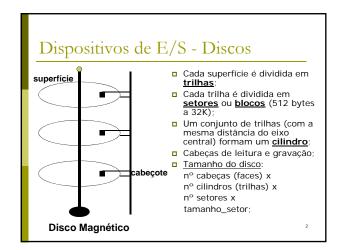
### SSC 140 - SISTEMAS OPERACIONAIS I

Turmas A e B

Aula 19 – Gerenciamento de Dispositivos de Entrada/Saída (E/S)

Profa. Sarita Mazzini Bruschi

Slides de autoria de Luciana A. F. Martimiano baseados no livro Sistemas Operacionais Modernos de A. Tanenbaum



# Dispositivos de E/S - Discos

- Discos Magnéticos:
  - Grande evolução em relação a:
    - Velocidade de acesso (seek): tempo de deslocamento do cabeçote até o cilindro correspondente à trilha a ser acessada;
    - Transferências: tempo para transferência (leitura/escrita) dos dados;
    - □ Capacidade;
    - Preço;

Dispositivos de E/S - Discos

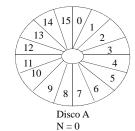
- Técnica para reduzir o tempo de acesso: entrelaçamento (*interleaving*):
  - Setores são numerados com um espaço entre eles:
  - Entre o setor K e o setor K+1 existem n (fator de entrelaçamento) setores;
    - Número n depende da velocidade do processador, do barramento, da controladora e da velocidade de rotação do disco;

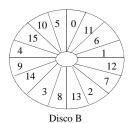
4

3

# Dispositivos de E/S - Discos

### Trilhas com 16 setores





Disco B N = 2

### Dispositivos de E/S - Discos

### □ *Drivers* de Disco:

- Fatores que influenciam tempo para leitura/escrita no disco:
  - □ Velocidade de acesso (seek) → tempo para o movimento do braço até o cilindro;
  - Delay de rotação (latência) → tempo para posicionar o setor na cabeça do disco;
  - Tempo da transferência dos dados;
- Tempo de acesso:
  - □ T<sub>seek</sub> + T<sub>latência\*</sub> + T<sub>transferência</sub>

Tempo necessário para o cabeçote se posicionar no setor de escrita/leitura;

# Dispositivos de E/S – Discos

- □ Algoritmos de escalonamento no disco:
  - FCFS (FIFO) → First-Come First-Served;
  - SSF → Shortest Seek First;
  - Elevator (também conhecido como SCAN);
- Escolha do algoritmo depende do número e do tipo de pedidos;
- Driver mantém uma lista encadeada com as requisições para cada cilindro;

Dispositivos de E/S - Discos

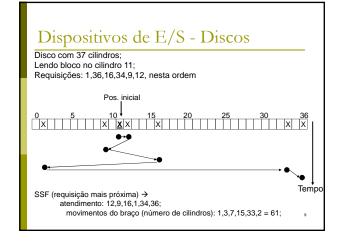
Disco com 37 cilindros;
Lendo bloco no cilindro 11;
Requisições: 1,36,16,34,9,12, nesta ordem

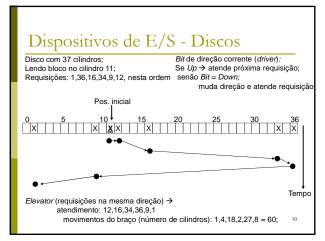
Pos. inicial

0 5 10 15 20 25 30 36

| X | X | X | X | X | X | X | X | X |

FCFS → atendimento: 1,36,16,34,9,12;
movimentos do braço (número de cilindros): 10,35,20,18,25,3 = 111;
s





# Dispositivos de E/S – Discos RAID

- RAID (Redundant Array of Independent Disks) → armazena grandes quantidades de dados;
- RAID combina diversos discos rígidos em uma estrutura lógica:
  - Aumentar a confiabilidade, capacidade e o desempenho dos discos;
  - Recuperação de dados → redundância dos dados;
  - Armazenamento simultâneo em vários discos permite que os dados fiquem protegidos contra falha (não simultânea) dos discos;
  - Performance de acesso, já que a leitura da informação é simultânea nos vários dispositivos;

11

# Dispositivos de E/S – Discos RAID

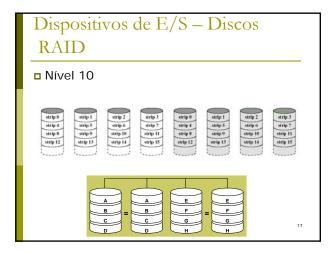
- Pode ser implementado por:
  - Hardware (controladora):
    - Instalação de uma placa RAID no servidor, o subsistema RAID é implementado totalmente em hardware:
    - Libera o processador para se dedicar exclusivamente a outras tarefas;
    - A segurança dos dados aumenta no caso de problemas devido à checagem da informação na placa RAID antes da gravação;

# Dispositivos de E/S – Discos RAID Pode ser implementado por: Software (sistema operacional) Menor desempenho no acesso ao disco; Oferece um menor custo e flexibilidade; Sobrecarrega o processador com leitura/escrita nos discos; Para o SO existe um único disco;

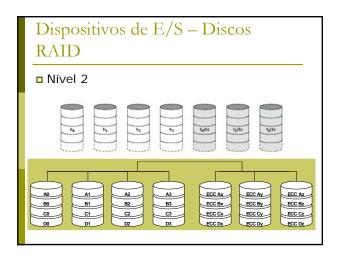
# Dispositivos de E/S – Discos RAID A forma pela qual os dados são escritos e acessados define os níveis de RAID (até 9 níveis): RAID 0: Arquivos são espalhados entre os discos em stripes; Melhora desempenho das operações de E/S; Sem controle ou correção de erros; Todo o espaço do disco é utilizado para armazenamento; Utilizam mesma controladora (controladora RAID); Aplicações multimídia (alta taxa de transferência);

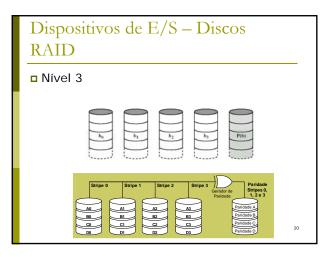




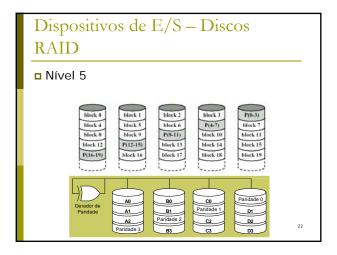


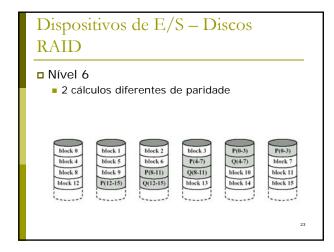


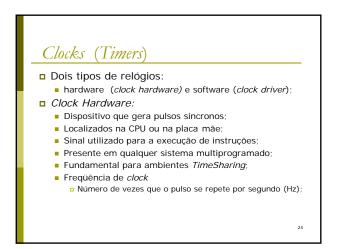




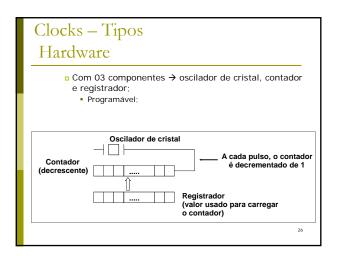








# Clocks - Tipos Hardware ■ Dois tipos: ■ Básico: usa o sinal da rede elétrica (110/220 V) para fazer contagem (50/60 Hz) → cada oscilação da rede é uma interrupção;



# Clocks - Tipos

### Hardware

- **□** Esquema:
  - Contador recebe o valor armazenado no registrador;
  - A cada pulso do oscilador, o contador é decrementado de uma unidade;
  - Quando o contador zera, é gerada uma interrupção de clock (interrupção da CPU);
  - Precisão;

27

# Clocks - Tipos

### Hardware

- Relógios programáveis podem operar de diversos modos:
  - One-shot mode
    - □Ao ser iniciado, o relógio copia o valor contido no registrador, e decrementa o contador a cada pulso do cristal;
    - Quando o contador chega a zero, um interrupção ocorre;
    - □Recomeça por intervenção de software;

28

# Clocks – Tipos Hardware

- Square-wave mode
  - ■Repete o ciclo automaticamente, sem intervenção de software;
- As periódicas interrupções geradas pela CPU são chamadas de <u>clock ticks</u> (pulsos do relógio);

29

# Clocks - Tipos

### Software

- □ Hardware → gera interrupções em intervalos conhecidos (*clock ticks*);
- □ Tudo o mais é feito por Software: clock driver;
- Funções do *clock driver*:
  - Manter a hora do dia;
  - Evitar que processos executem por mais tempo que o permitido;
  - Supervisionar o uso da CPU;
  - Cuidar da chamada de sistema alarm;
  - Fazer monitoração e estatísticas;
  - Prover temporizadores "guardiões" para os dispositivos de E/S;

# Software Manter a Hora do Dia Hora e data correntes: Checa a CMOS; Uso de baterias para não perder as informações Pergunta ao usuário; Checa pela rede em algum host remoto; Número de clock ticks: Desde às 12 horas do dia 1° de janeiro de 1970 no UNIX; Desde o dia 1° de janeiro de 1980 no Windows;

### Software Manter a Hora do Dia

- Incrementar contador a cada tick;
- Com um contador de 32 bits, a capacidade estouraria em 2 anos...
- Solução: três abordagens:
  - a) Contador com 64 bits → alto custo;
  - b) Contar em segundos → ticks/seg;
  - Ticks relativos à hora que o sistema foi iniciado;

32

# 

# Controlar duração da Execução dos Processos

- Execução inicia → escalonador inicia contador → número de ticks do quantum;
- □ Contador é decrementado a cada *tick*;
- □ Contador = 0 → hora de acionar escalonador (que pode trocar o processo);

34

# Software Supervisão do uso da CPU

- Quanto tempo o processo já foi executado?
  - Processo inicia → novo clock (segundo relógio) é iniciado:
  - Processo é parado → clock é lido;
  - Durante interrupções → valor do *clock* é salvo e restaurado depois;
- Possível usar a tabela de processos → variável global armazena o tempo (em ticks);

□ redes

Software

Alarmes (Avisos)

uma mensagem;

em tempos;

Exemplo:

 redes de computadores → pacotes n\u00e3o recebidos devem ser retransmitidos;

□ Processos podem requerer "avisos" de tempos

□ Avisos podem ser: um sinal, uma interrupção ou

### Software

### Temporizadores Guardiões

- Esperar por um certo tempo e realizar uma tarefa:
  - Δt → registrador (contador);
  - Quando contador zera → procedimento é executado;
- Onde usar?
  - Exemplo:
    - acionador de disco flexível: somente quando o disco está em rotação na velocidade ideal é que as operações de E/S podem ser iniciadas;

37

# Clocks – Tipos

# Software

- □ Tarefas básicas do *driver* de relógio (*clock driver*) durante uma interrupção:
  - Incrementar o tempo real;
  - Decrementar o quantum e comparar com 0 (zero):
  - Contabilizar o uso da CPU;
  - Decrementar o contador de alarme;
  - Gerenciar o tempo de acionamento de dispositivos de E/S;