

Programação Paralela e Distribuída

Multiprogramação Leve

Gerson Geraldo H. Cavalheiro

Bacharelado em Ciência da Computação
Universidade do Vale do Rio dos Sinos
CC / UNISINOS



Sumário

- 1 Introdução**
- 2 Threads POSIX Pthreads**
- 3 Modelos de Threads**
- 4 Utilização Prática**
- 5 Questões de Projeto**
- 6 Threads em Outros Ambientes para o PAD**

Multiprogramação Leve

Escopo do tópico

Descrever a concorrência de uma aplicação

Mecanismos para obtenção de uma execução eficiente dependem unicamente de como o programador faz uso dos recursos disponíveis

P e x:

- Seleção da arquitetura e da(s) ferramenta(s)

- Distribuição das tarefas entre os processadores

- CrITÉrios na definição das sincronizações entre tarefas

Multiprogramação Leve

Multiprogramação Leve

Motivação ao uso de *threads*

- São mais leves que os processos;
- Permitem descrever a concorrência da aplicação;
- Aumenta o uso do processador por um processo;
- Reflete as arquiteturas multiprocessadas (os SMPs);
- Possui uma estrutura que permite adaptação aos recursos de processamento disponíveis;

E, devido à permitir o compartilhamento de memória, é considerada simples em relação a outras ferramentas

Sumário

1 Introdução

2 Threads POSIX Pt

3 Modelos de Threads

4 Utilização Prática

5 Questões de Projeto

6 Threads em Outros Ambientes

1 Arquitetura SMP

2 Processos vs Threads

3 Programação Concorrente

4 Tarefa e Sincronização

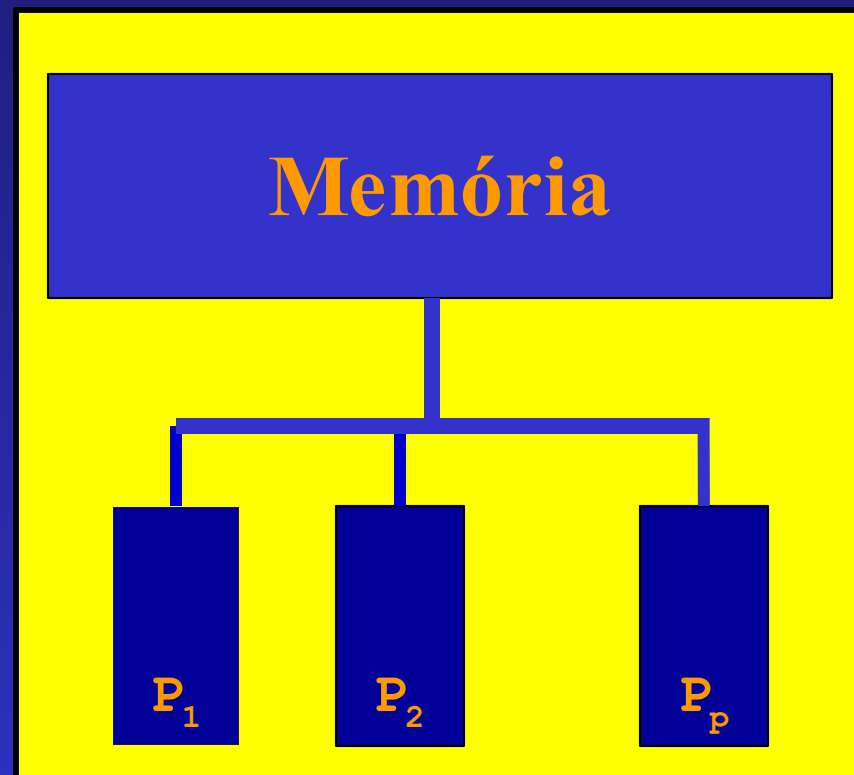
Introdução

Arquitetura SMP: *Symmetric Multi Processor*

Uma arquitetura SMP dotada de P processadores idênticos;

Uma área de memória compartilhada entre os processadores;

Normalmente a natureza paralela da arquitetura não é vista pelo usuário;



Modelo de arquitetura para a multiprogramação leve

Introdução

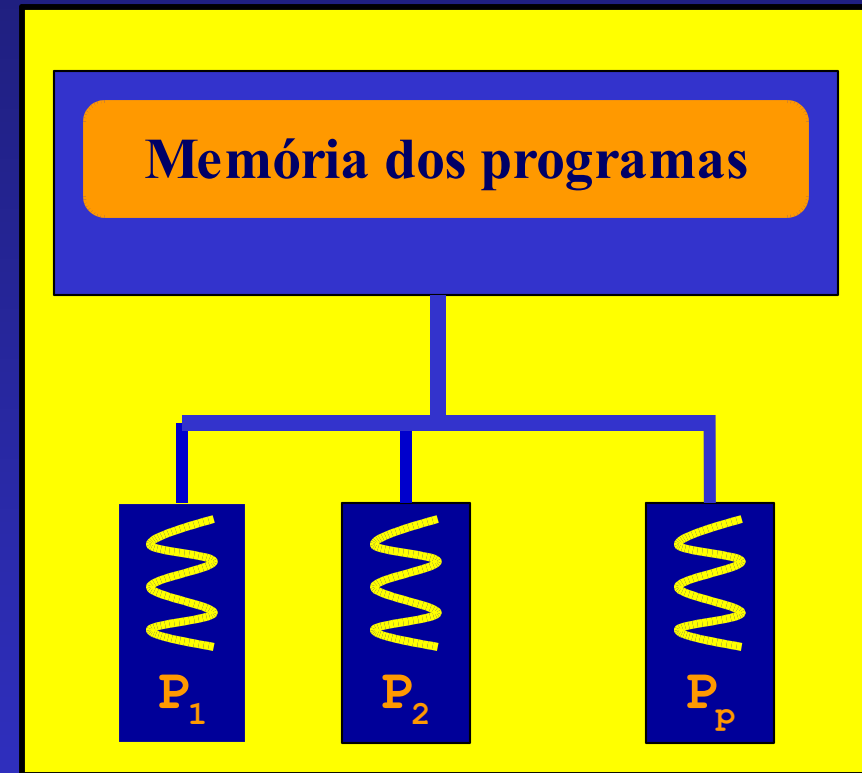
Arquitetura SMP: *Symmetric Multi Processor*

Uma arquitetura SMP
dotada de P processadores

Uma área de memória
compartilhada entre os
processadores

Cada processador é capaz
de executar um fluxo de
execução independente

A memória armazena os
dados dos programas



Fluxo de execução: representa a atividade do processo

Introdução

Arquitetura SMP: *Symmetric Multi Processor*

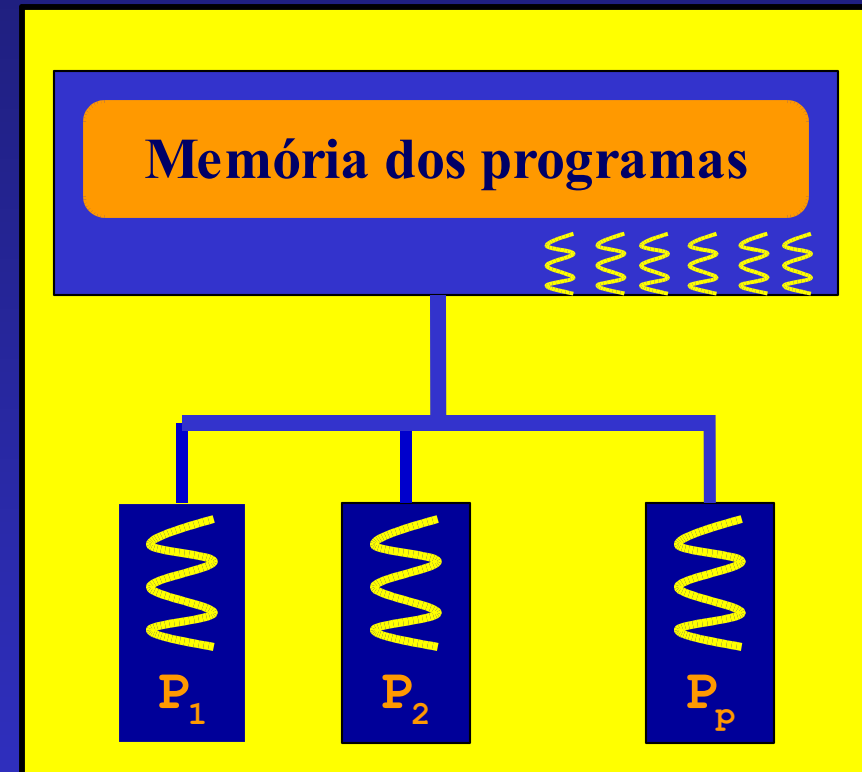
Uma arquitetura SMP dotada de P processadores

Uma área de memória compartilhada entre os processadores

Cada processador é capaz de executar um fluxo de execução independente

A memória armazena os dados dos programas

Número de fluxos $>$ número de processadores



Introdução

Processos vs Threads

Noção de processo

Um programa define um conjunto
de instruções

Programa



Multiprogramação Leve: Threads POSIX

Processos vs Threads

Noção de processo

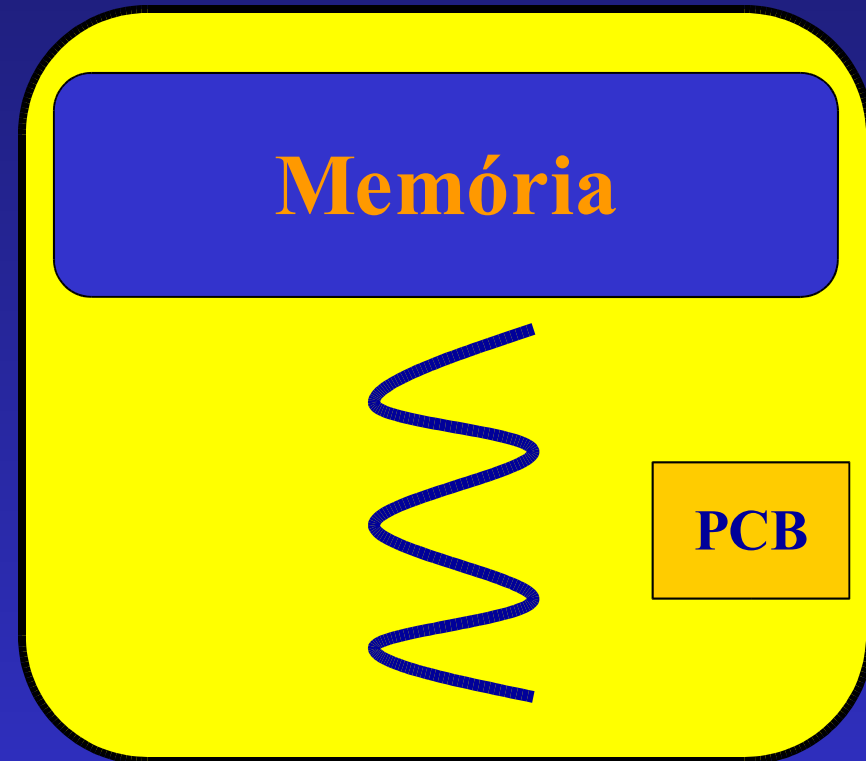
Um programa define um conjunto de instruções

Programa



Quando submetido à execução, com um conjunto de dados de entrada, é instanciado sob a forma de um processo

O processo possui um fluxo de execução e um conjunto de recursos



Um processo é uma instância de um programa

Introdução

Processos vs Threads

Em SOs multitarefa (como Unix), cada tarefa (conceito do SO) executa como um processo independente, com uma área de endereçamento privada;

Em uma arquitetura SMP o SO pode explorar os múltiplos processadores para realizar balanceamento de carga

Introdução

Processos vs Threads

Semelhanças

- o Assim como ocorre com processos, duas ou mais threads não podem estar ativas em uma mesma CPU em um determinado instante de tempo;
- o Tanto threads como processos executam seqüencialmente um conjunto de instruções e acessam uma área de memória privada;
- o Threads como os processos podem criar filhos

Diferenças

- o Threads não são independentes entre si;
- o Threads compartilham um espaço de endereçamento comum;
- o Threads são projetadas para auxiliar outras threads na realização da computação de um programa – processos normalmente são concebidos por usuários distintos;
- o Uma thread filha não tem acesso ao id da thread mãe, ao contrário de processos através de *getppid*

Introdução

Processos vs Threads

Processo Multithread

Execução simultânea de diferentes seqüências de instruções;

Os recursos do processo são compartilhados;

Enquanto executam, os fluxos são independentes entre si;

Trocas de dados (comunicações) entre estes fluxos se dão através de leituras e escritas em uma memória compartilhada;

Os fluxos de execução concorrem pelos recursos da arquitetura;

Os fluxos de execução concorrem pelo acesso aos dados na memória compartilhada (aos dados)

Introdução

Processos vs Threads

Thread: Processo Leve

São mais leves para criação pois necessitam apenas uma pilha (para dados locais) e imagens dos registradores;

São mais leves porque consomem menos recursos associados ao suporte à execução, tais como espaço de endereçamento, dados globais, código do programa;

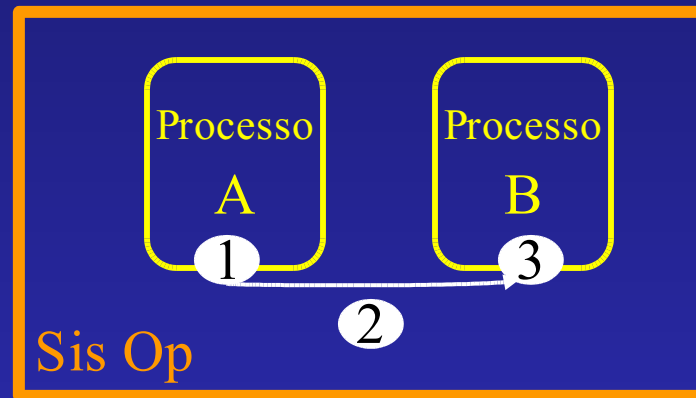
São mais leves porque permitem uma troca de contexto mais eficiente entre threads: é necessário apenas salvar/restaurar o program counter, o stack pointer e os registradores

O barato pode sair caro: não há um encapsulamento entre threads

Introdução

Processos vs Threads

Troca 1:
Espaço usuário
para kernel



Troca 3:
Espaço kernel
para usuário

Troca 2:
Processo A para Processo B

Troca de Contexto de Processo

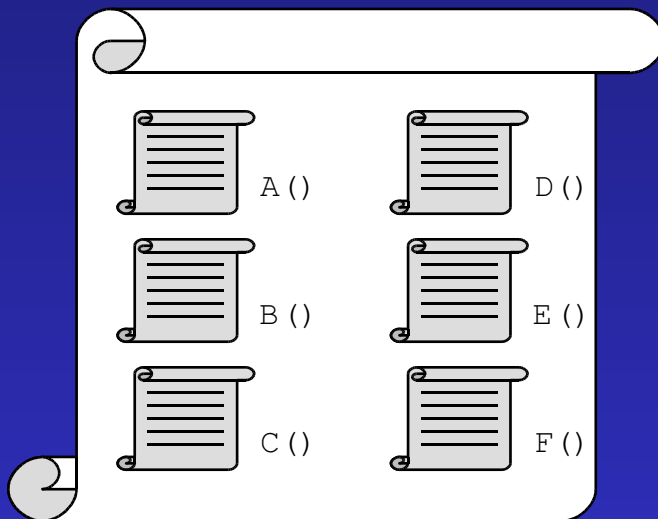
- 2 Salva contexto corrente da CPU
- 3 memória
- 4 Carrega próximo contexto da CPU
- 5 memória
- 6 Carrega páginas do swap (se for o caso)

Troca de Contexto de Therads

- 2 Salva contexto corrente da CPU
- 3 Carrega próximo contexto da CPU

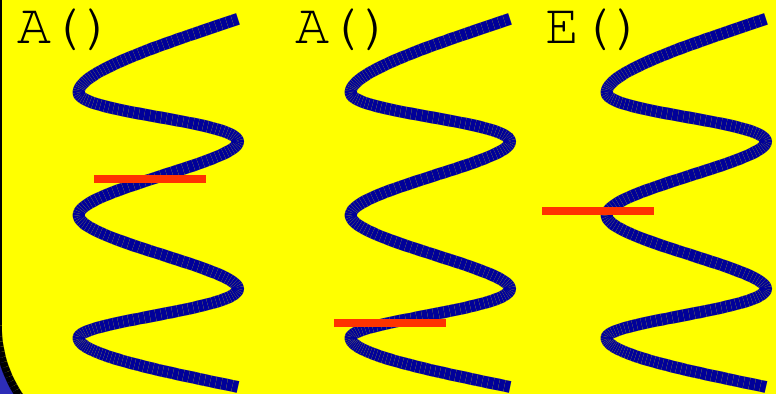
Introdução

Processos vs Threads



Programa fonte

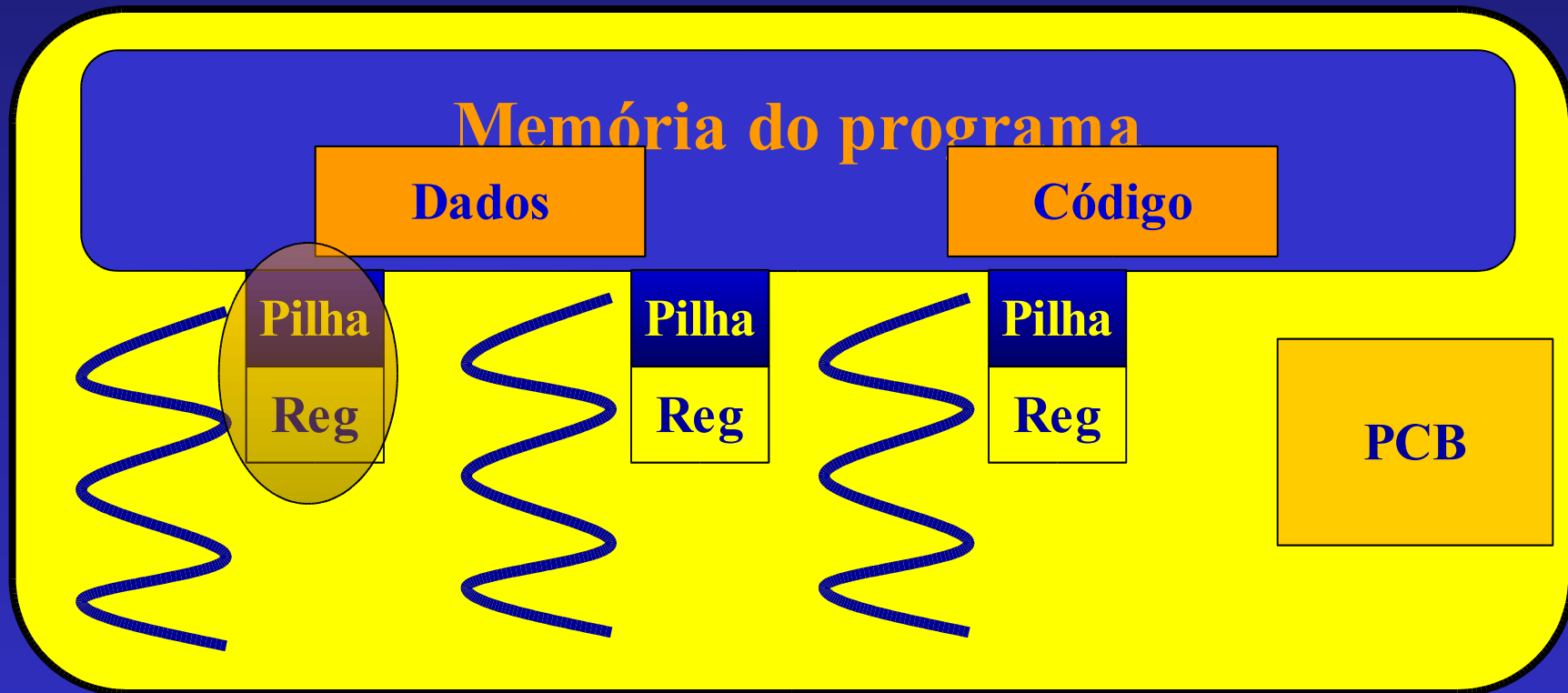
Memória do programa



Processo com múltiplas *threads*

Introdução

Processos vs Threads

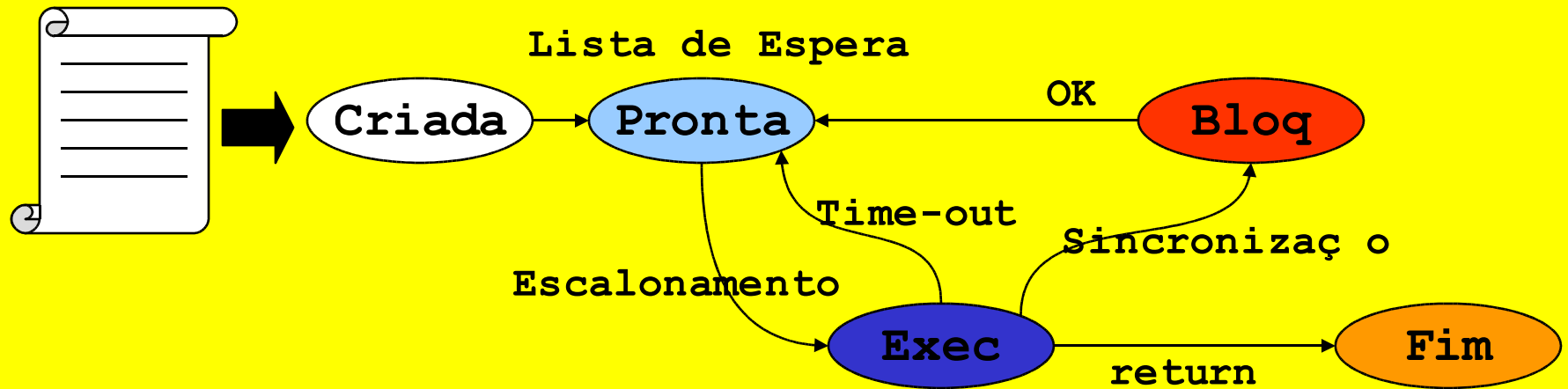


Processo Pesado vs Processo Leve

Introdução

Processos vs Threads

Ciclo de vida de uma *thread*



Introdução

Programação Concorrente

Intra-instruções

CISC

Entre-instruções

Super-Escalar

Vetorial

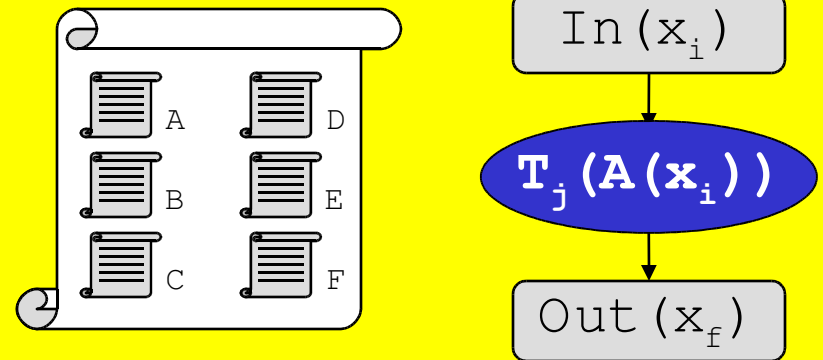
Entre procedimentos

Tarefas

Entre processos

Programas

Entre procedimentos



Introdução

Programação Concorrente

Execução Sequencial

```
I1: MOV DX, 0
I2: MOV AX, [ 313]
I3: ADD DX, AX
I4: DEC AX
I5: CMP AX, 0
I6: JNE I3
I7: MOV AX, [ 313]
I8: CALL RotinaImpressão
```

Efeito da execução de uma instrução:

Escrita em memória

Comunicação

Introdução

Programação Concorrente

Execução Sequencial

The diagram illustrates the sequential execution of eight assembly instructions. A blue box highlights instructions I3 and I4. A green box highlights instruction I3. A green arrow points from the end of instruction I8 back to the start of instruction I3, indicating a loop. A blue arrow points from the end of instruction I6 to the start of instruction I7.

```
I1: MOV DX, 0
I2: MOV AX, [ 313]
I3: ADD DX, AX
I4: DEC AX
I5: CMP AX, 0
I6: JNE I3
I7: MOV AX, [ 313]
I8: CALL RotinaImpressão
```

**Premissa para executar
uma instrução:**

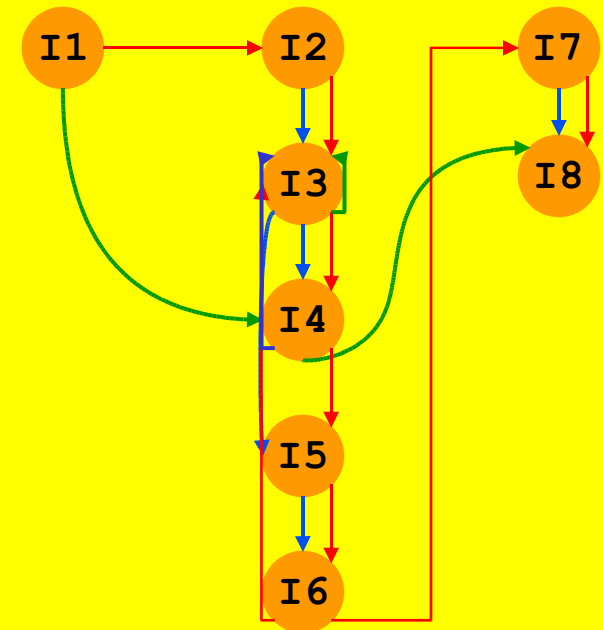
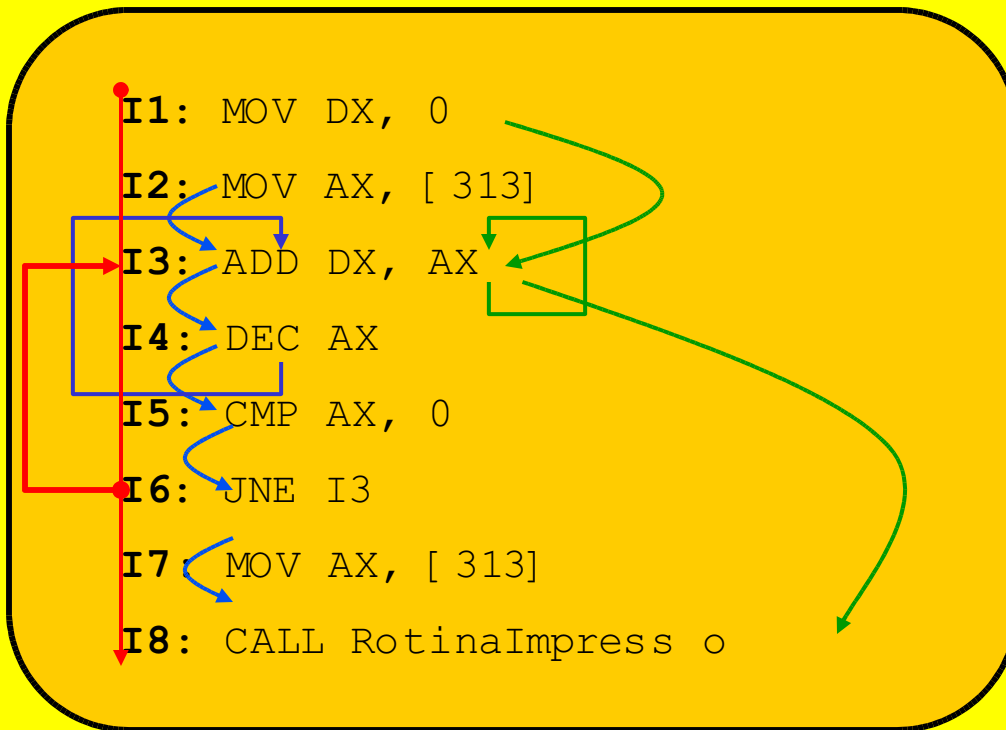
Dados de entrada
em memória

Sincronização

Introdução

Programaç o Concorrente

Execução Seqüencial



Introdução

Programação Concorrente

Execução Sequencial

Dados em memória;

Unidade de execução: instruções;

Parâmetros e retorno (comunicação): implícitos;

Controle da sincronização: implícito

Efeito Colateral

Introdução

Programação Concorrente

Execução Sequencial

THREADS

Dados em memória;

Unidade de execução: ~~instâncias~~ **FUNÇÕES**;

Parâmetros e retorno (comunicação): ~~implícitos~~ **EXPLÍCITO**;

Controle da sincronização: ~~implícito~~ **EXPLÍCITO**;

Efeito Colateral

controlado pelo programador

Introdução

Programação Concorrente

Técnica de programação que explora a **independência temporal** de *atividades* definidas por uma aplicação

Compartilhamento
de dados

Leitura/escrita
em memória

Cooperação
para evolução da execução

Sincronização
entre atividades

Introdução

Tarefa e Sincronização

Tarefa

Código

Seq-
encial

Parte do
todo

Produz
resultado

Sincronização

Controle

Depen-
dência

Exclusi-
vidade

Introdução

Tarefa e Sincronização

Tarefa

Sincronização

Código

Comunicação

Troca de dados entre tarefas

seções críticas e dependências entre tarefas

Introdução

Tarefa e Sincronização

Exemplo

Dados: A, B, C, D, E

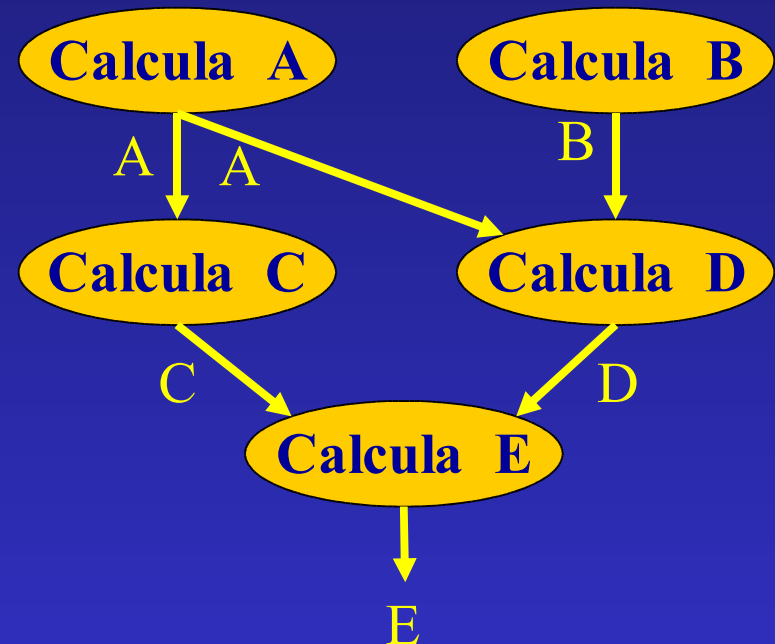
A = Calcula A (void);

B = Calcula B (void);

C = Calcula C (A);

D = Calcula D (A, B);

E = Calcula E (C, D);



Sumário

1 Introdução

2 Threads POSIX Pthreads

3 Modelos de Threads

1 Concorrência de Execução

2 Acesso Memória

4 Utilização Prática

5 Questões de Projeto

6 Threads em Outros Ambientes

Threads POSIX Pthreads

GPL

```
/* Linuxthreads - a simple clone()-based implementation of Posix */
/* threads for Linux */
/* Copyright (C) 1996 Xavier Leroy (Xavier.Leroy@inria.fr) */
/* */
/* This program is free software; you can redistribute it and/or */
/* modify it under the terms of the GNU Library General Public License */
/* as published by the Free Software Foundation; either version 2 */
/* of the License, or (at your option) any later version */
/* */
/* This program is distributed in the hope that it will be useful, */
/* but WITHOUT ANY WARRANTY; without even the implied warranty of */
/* MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE See the */
/* GNU Library General Public License for more details */
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Corpo de uma *Threads*

É uma função C/C++
convencional;

Recebe e retorna endereços
de memória;

Variáveis locais *uma thread*
só visíveis apenas no escopo

Duas *threads* podem ser criadas
a partir da mesma função,
no entanto, são instâncias diferentes !!!

```
void *foo(void *args)
{
    // Código C/C++
}
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
int pthread_create(        , void *(*foo)(void *), void *arg );
```

Término:

```
void pthread_exit(void *retval );  
return (void *)retval;
```

Sincronização:

```
void pthread_join(pthread_tid, void **ret);
```

Identificação:

```
void pthread_self(void *retval );
```


Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
pthread_t create( pthread_t *tid,  
                 pthread_attr_t *attrib,  
                 void * (*func) (void *),  
                 void *args );
```

Cria um novo fluxo de execução (uma nova *thread*) O novo fluxo executa de forma concorrente com a *thread* criadora

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
pthread_t create( pthread_t *tid,  
                 pthread_attr_t *attrib,  
                 void * (*func) (void *),  
                 void *args );
```

`func`: nome da função que contém o código a ser executado
pela *thread*

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
pthread_t create( pthread_t *tid,  
                 pthread_attr_t *attrib,  
                 void * (*func) (void *),  
                 void *args );
```

`args`: ponteiro para uma região de memória com dados de entrada para a função

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
pthread_t create( pthread_t *tid,  
                 pthread_attr_t *attrib,  
                 void * (*func) (void *),  
                 void *args );
```

tid: identificador (único) da nova *thread*

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

```
pthread_t create( pthread_t *tid,  
                  pthread_attr_t *attrib,  
                  void * (*func) (void *),  
                  void *args );
```

`attrib`: atributos para a nova *thread*

Concorrência de Execução

Estrutura Opaca

Manipulada apenas através de funções

```
pthread_t ttr init(      );  
pthread_t ttr setscope(      );  
pthread_t ttr setdetachedstate(      );
```

`atrib`: atributos para a nova *thread*

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Criação:

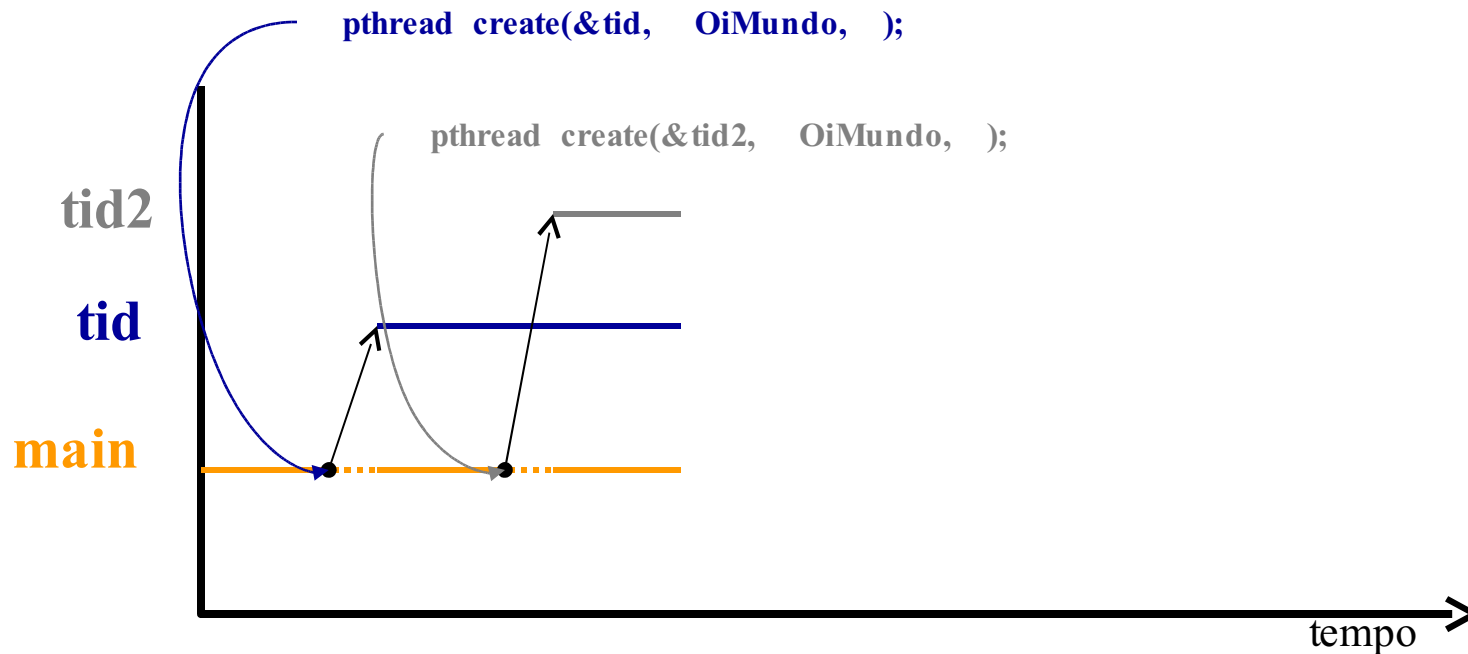
```
main() {  
    pthread_t tid;  
    char *str = "Oi mundo";  
    pthread_create( &tid, NULL,  
                   OiMundo, str );  
}
```

```
void *OiMundo(void *in){  
    char *str = (char *)in;  
    printf( "%s\n", str);  
}
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*



Concorrência de Execução

Clone

Cria um processo filho que compartilha parte de seu contexto de execução com o processo original (espaço de memória, tabela de descritores de arquivos e tabela de handlers de sinais);

Difere do fork, uma vez que a chamada clone inicia a execução de um novo fluxo em uma função informada como parâmetro;

```
int clone(int (*fn)(void *), void *child_stack, int flags, void *arg);
```

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Término:

```
void pthread_exit(void *retval);
```

ou

```
return (void *)retval;
```

Termina a execução da *thread* que executou a chamada

Joinable ou Detached

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Término:

```
void pthread_exit(void *retval);
```

ou

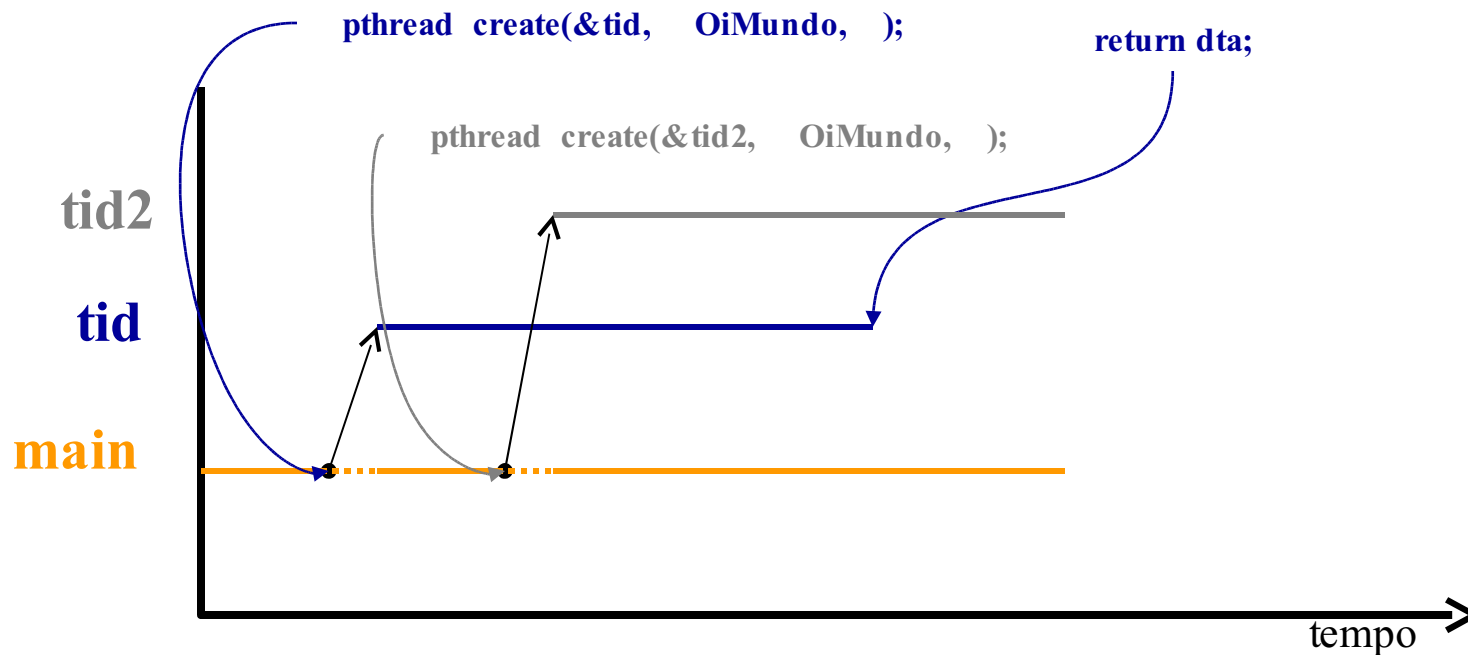
```
return (void *)retval;
```

`retval`: endereço de uma posição de memória (dado retornado pela *thread*)

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*



Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Sincronização:

```
void pthread_join(pthread_t_t tid, void **ret);
```

Aguarda o término de uma *thread* (se ela não terminou) e recupera o resultado produzido

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Sincronização:

```
void pthread_join(pthread_t_tid, void **ret);
```

`tid`: identificador da *thread* a ter seu término sincronizado

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Manipulação de *Threads*

Sincronização:

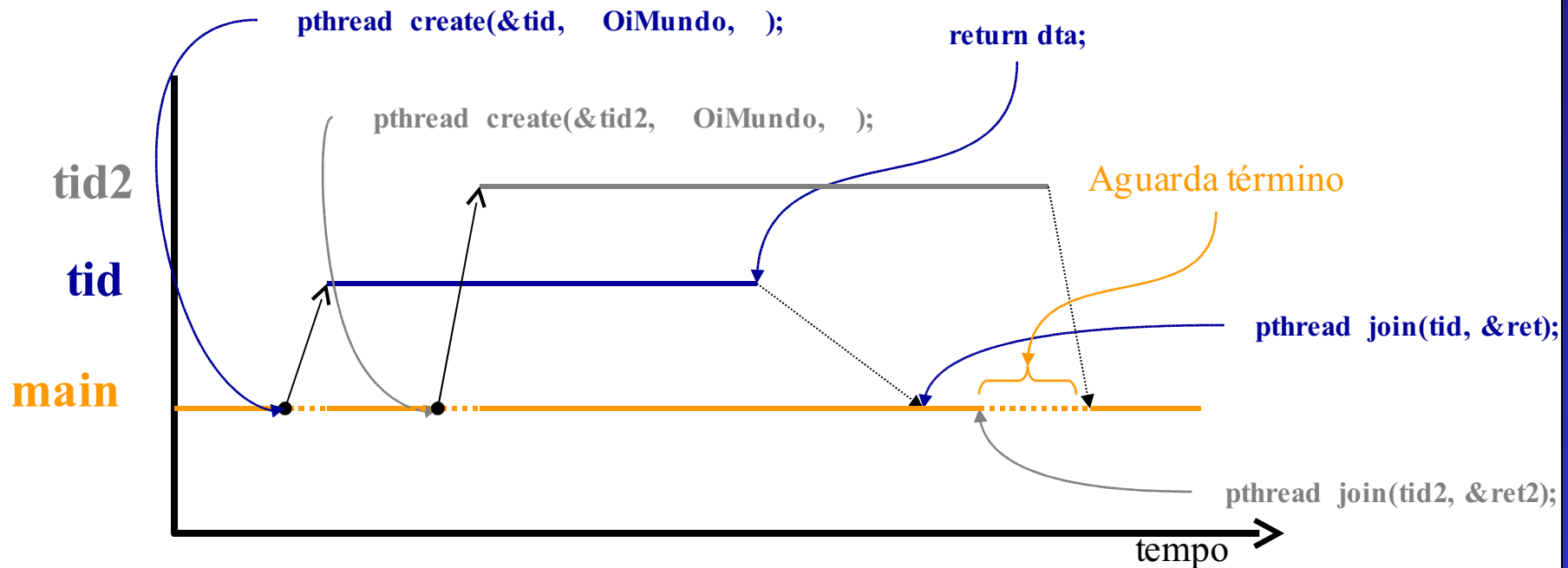
```
void pthread_join(pthread_t_tid, void **ret);
```

ret: endereço de um ponteiro que será atualizado com a posição de memória que contém os dados retornados pela *thread*

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

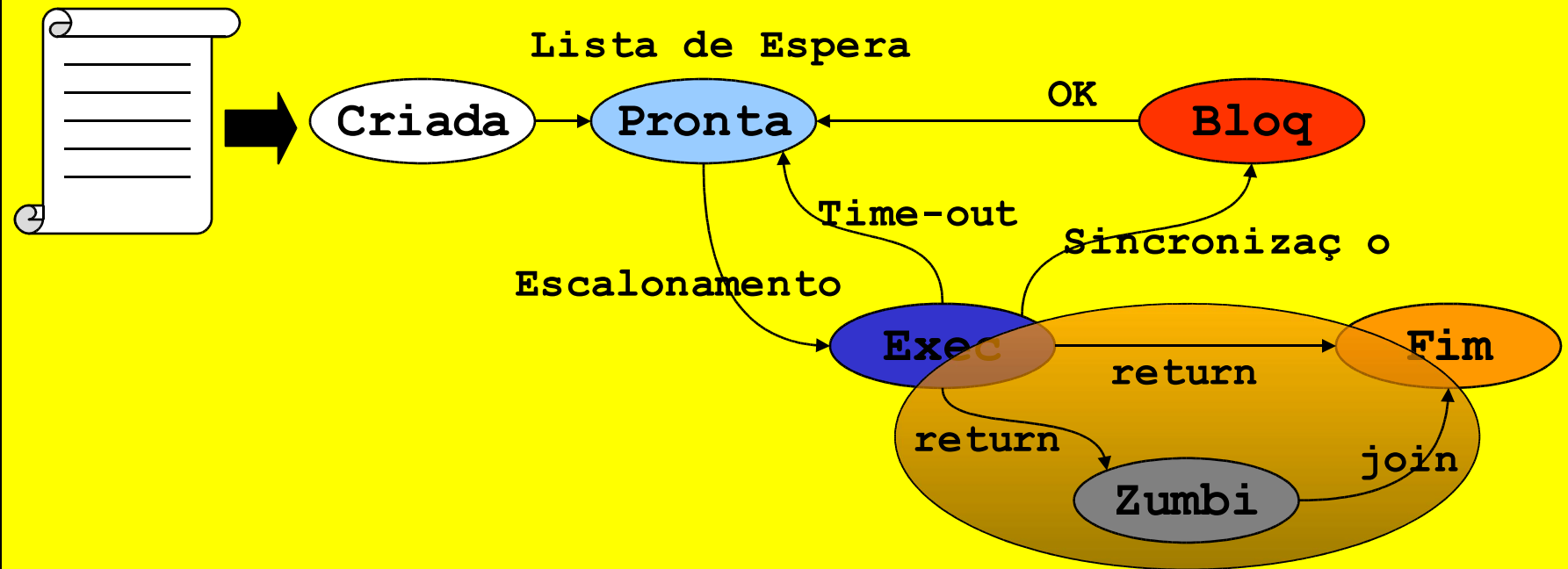
Manipulação de *Threads*



Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Ciclo de vida de uma *thread*: joinable ou detached



Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

Exemplo: Produtor / Consumidor

```
main() {  
    pthread_t p[5], c[5];  
    for(i = 0 ; i < 5 ; i++ ) {  
        pthread_create(&(p[i]),      , prod, NULL );  
        pthread_create(&(c[i]),      , cons, &(p[i]));  
    }  
    for(i = 0 ; i < 5 ; i++ )  
        pthread_join(c[i], NULL);  
}
```

```
void *prod(void *args){  
    Buf *buf = malloc;  
  
    produz item  
    return buf;  
}
```

```
void *cons(void *args){  
    Buf *buf;  
    pthread_t p;  
  
    p = (pthread_t)*args;  
    pthread_join(p, &buf);  
    consome item  
    return NULL;  
}
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência de Execução

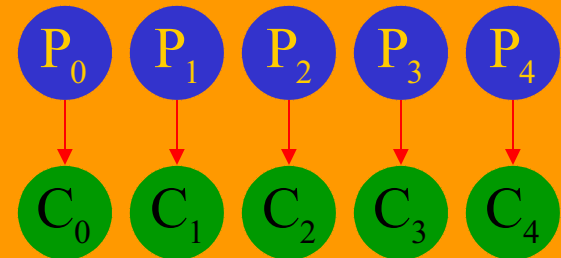
Exemplo: Produtor / Consumidor

```
main() {
```

A sincronização por `join` garante a correta comunicação entre as tarefas executadas (controle da comunicação)

```
    pthread join(c[i], NULL);  
}
```

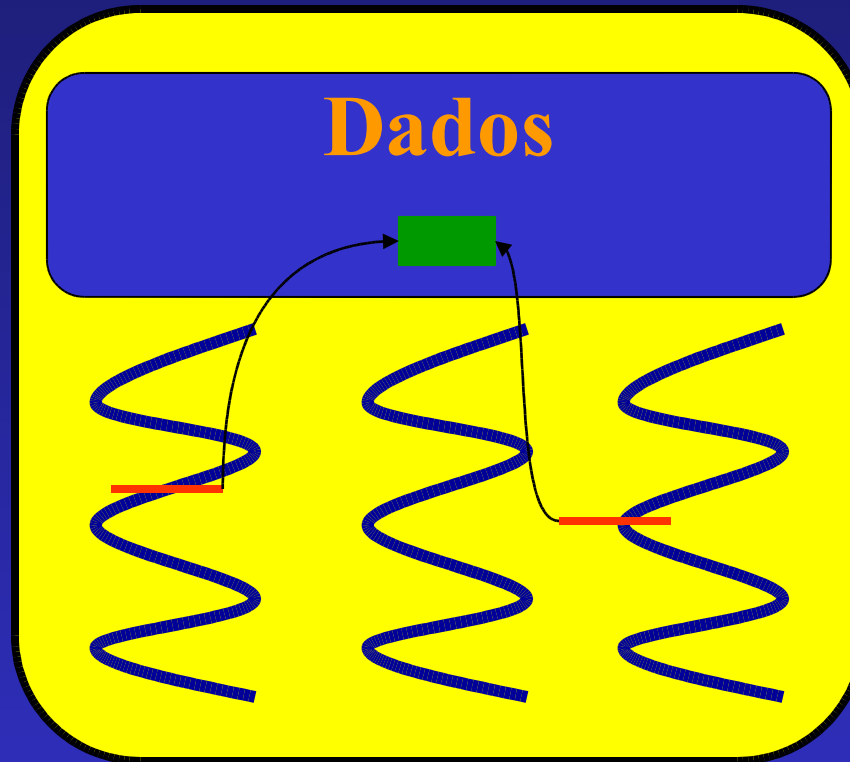
```
void *prod(void *args){  
    Buf *buf = malloc;
```



```
    pthread_t p;  
    p = (pthread_t)*args;  
    pthread join(p, &buf);  
    consume item  
    return NULL;  
}
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória



O controle do acesso aos dados é de responsabilidade do programador

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Acessos Memória Compartilhada

os acessos memória são feitos através de operações de leitura e escrita convencionais, ou seja:

Escrita: `DadoCompartilhado = valor;`

Leitura: `variável = DadoCompartilhado;`

As instruções que acessam os dados compartilhados são considerados
Seções Críticas

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Acessos Memória Compartilhada

```
int x = 313;
```

```
// thread A
```

```
a = x;
```

```
a = a + 1;
```

```
x = a;
```

```
// thread B
```

```
b = x;
```

```
b = b - 1;
```

```
x = b;
```

A	a = x	313
A	a = a + 1	313
B	b = x	313
A	x = a	314
B	b = b - 1	314
B	x = b	312

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Exclusão Mútua

Mutual exclusion MUTEX

Garantia de que apenas uma *thread* terá acesso a um dado na memória compartilhada em um determinado instante de tempo;
Mecanismo oferecido por POSIX, responsabilidade do programador

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Exclusão Mútua

Tipo de dado: pthread_mutex_t

Primitivas:

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *m);  
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *m);  
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *m,  
                        pthread_mutexattr_t *atrib);
```


Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Exclusão Mútua

Tipo de dado: `pthread_mutex_t`

Primitivas:

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *m);  
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *m);  
int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *m,  
                        pthread_mutexattr_t *atrib);
```

Uso: `init`, para inicializar o mutex (`NULL == aberto`),
`lock` para adquirir o passe e `unlock` para liberar

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Exclusão Mútua

<pre>int x = 313; pthread_mutex_t m; pthread_mutex_init(&m, NULL); // executado no main</pre>	
<pre>// thread A pthread_mutex_lock(&m); a = x; a = a + 1; x = a; pthread_mutex_unlock(&m);</pre>	<pre>// thread B pthread_mutex_lock(&m); b = x; b = b - 1; x = b; pthread_mutex_unlock(&m);</pre>

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Permite o acesso a uma seção crítica quando uma determinada condição for satisfeita

Leva em conta o estado da sincronização

Uso típico no compartilhamento de um *buffer* por produtores e consumidores

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Tipo de dado: pthread_cond_t

Primitivas:

```
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *c,  
                      pthread_mutex_t *m);  
  
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *c);  
  
int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *c);  
  
int pthread_cond_init(pthread_cond_t *c,  
                      pthread_condattr_t *atrib);
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Tipo de dado: pthread_cond_t

Primitivas:

```
int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *c,  
                      pthread_mutex_t *m);  
  
int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *c);  
int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *c);  
...
```

Uma variável de condição não garante acesso em exclusão mútua, apenas informa se uma condição foi ou não satisfeita. Portanto, variáveis de condição devem ser utilizadas em conjunto a um mutex.

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Uso:

init : Inicializa a variável de condição (NULL == satisfeita);
wait : Bloqueia a thread, aguardando a condição;
signal : Sinaliza uma das *threads* que estão aguardando que a condição foi satisfeita (acorda uma *thread*);
broadcast : Sinaliza todas as *threads* que estão aguardando que a condição foi satisfeita (acorda todas as *threads*);

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Uso:

```
pthread_mutex_t m;  
pthread_cond_t c;  
  
pthread_mutex_lock( &m );  
while( teste )  
    pthread_cond_wait( &c, &m );  
  
seção crítica  
  
pthread_mutex_unlock( &m );
```

Threads POSIX Pthreads

Concorrência em Acessos Memória

Variável de Condição

Uso:

```
for(;;) { // Produtor
    it =      ;
    pthread_mutex_lock(&m);
    WrBuffer(it);
    nb itens++;
    pthread_cond_signal(&c);
    pthread_mutex_unlock(&m);
}
```

```
for(;;) { // Consumidor
    pthread_mutex_lock(&m);
    while( nb itens <= 0 )
        pthread_cond_wait(&m, &c);
    it = InBuffer();
    nb itens--;
    pthread_mutex_unlock(&m);
}
```


Sumário

1 Introdução

2 Threads POSIX Pthreads

3 Modelos de Threads

4 Utilização Prática

5 Questões de Projeto

6 Threads em Outros Ambientes

1 Definição do Padrão POSIX

2 Threads Sistema 1:1

3 Threads Usuário N:1

4 N:M

Modelos de Threads

Definição do Padrão POSIX

O padrão POSIX define apenas a interface dos serviços

A execução das *threads* depende de como a biblioteca que disponibiliza os serviços foi implementada

Modelos de Threads

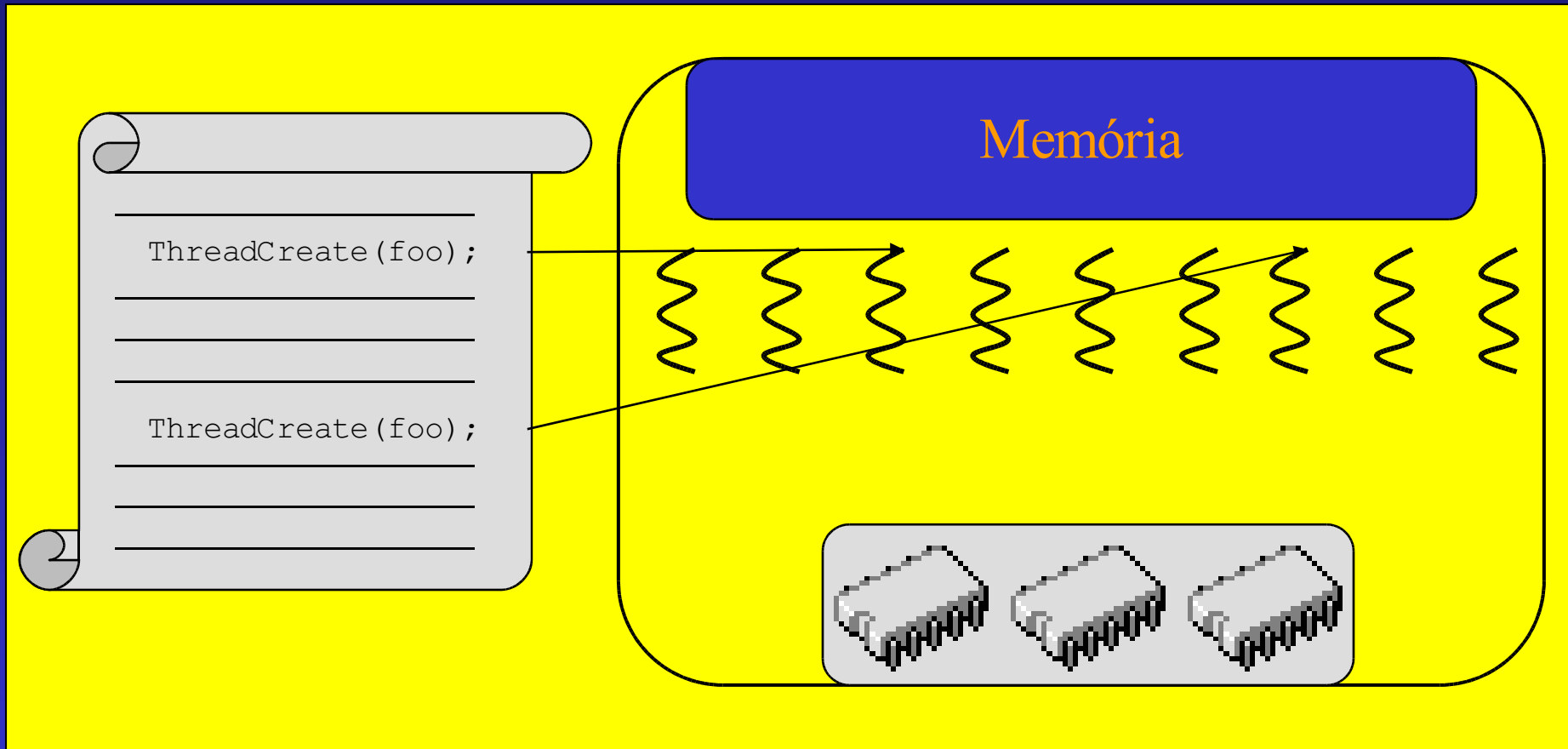
Implementações

1 : 1 <i>Thread</i> sistema SMP	N : 1 <i>Thread</i> usuário Mais leves	M : N Misto Compromisso
---	--	--

Pode ser definido no momento da criação da thread (atributo)
Caso a implementação disponibilize mais de um modelo

Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1



Modelos de Threads

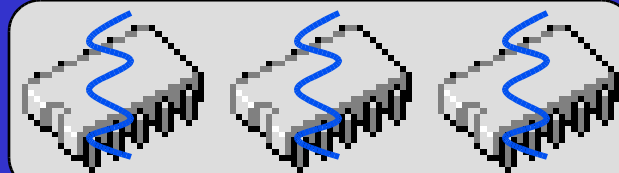
Modelos de *Threads* - 1 : 1

Mecanismo de
escalonamento
garantido pelo
sistema

Memória



Escalonamento



Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1

Estados das *threads*:

pronto

bloqueado

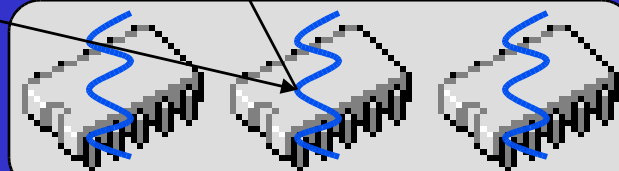
executando

```
MutexUnlock( &m );
```

Memória

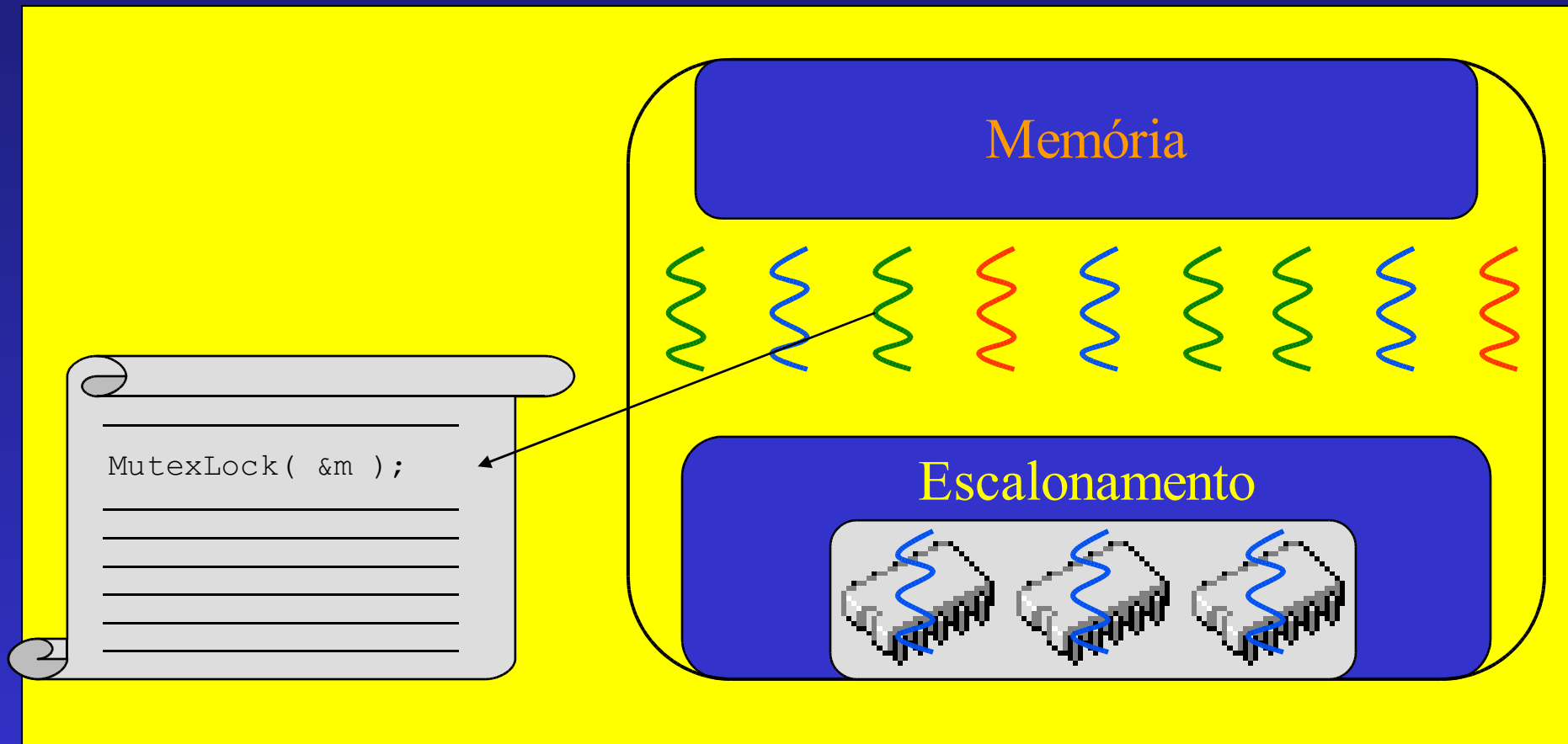


Escalonamento



Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1



Modelos de Threads

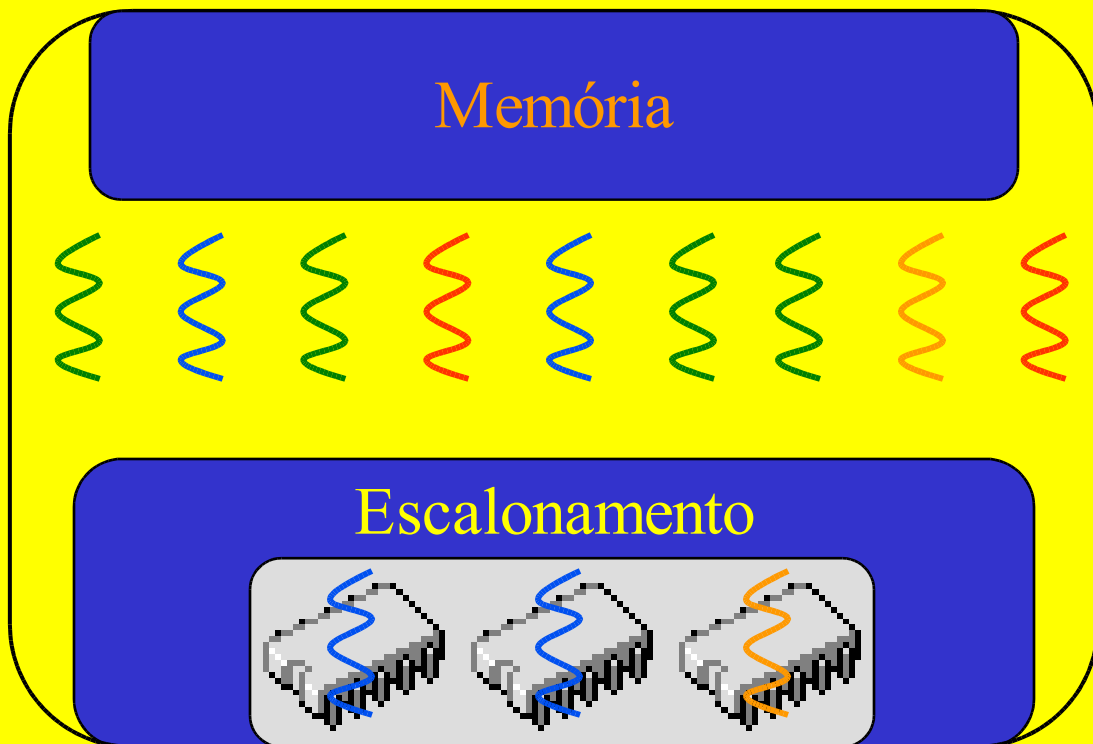
Modelos de *Threads* - 1 : 1

Perda de processador:

Situação 1:

- decisão do escalonador
(término do quantum)

A *thread* é interrompida



Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1

Perda de processador:

Situação 2:

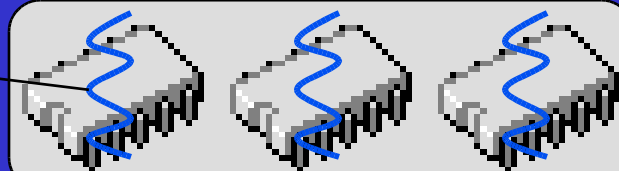
- sincronização da *thread*

```
MutexLock( &m );
```

Memória



Escalonamento



Modelos de Threads

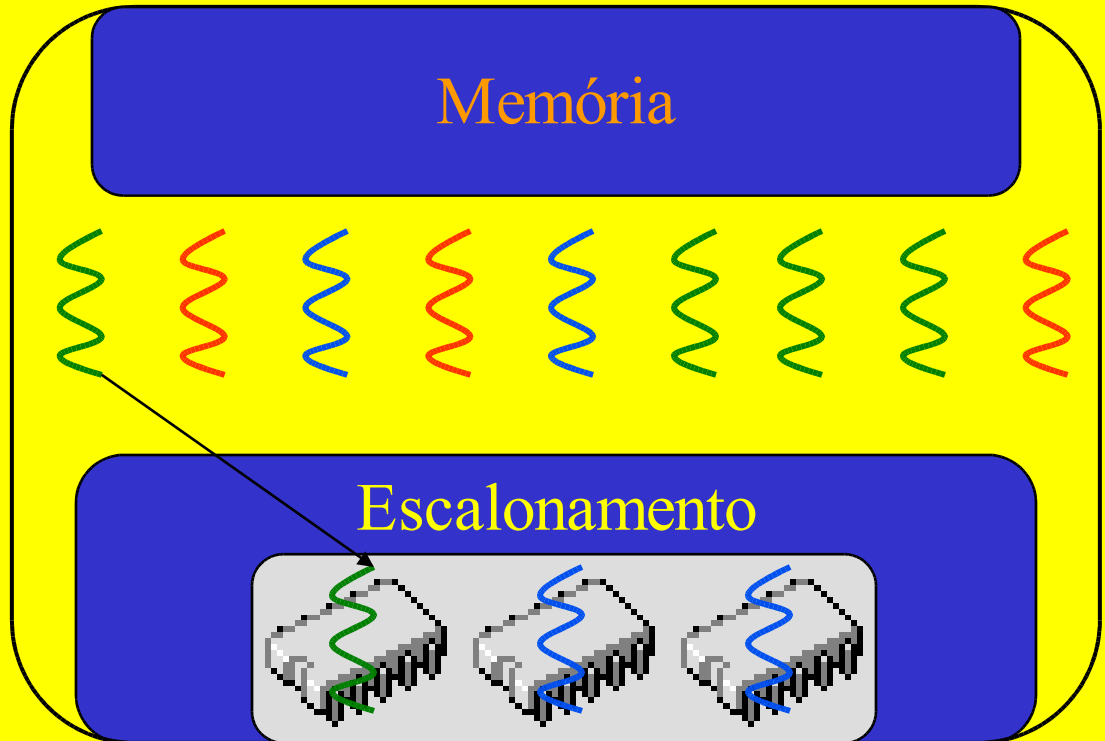
Modelos de *Threads* - 1 : 1

Perda de processador:

Situação 2:

- sincronização da *thread*

A *thread* é retirada do
do processador



Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1

Vantagens

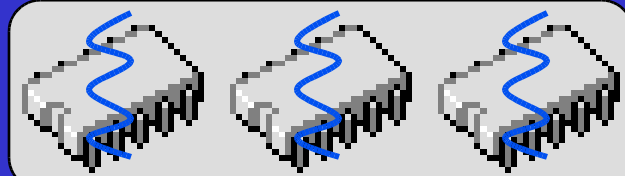
Aumento do nível de
paralelismo real na
execução da aplicação

Exploração das
arquiteturas SMP

Memória



Escalonamento



Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - 1 : 1

Porém

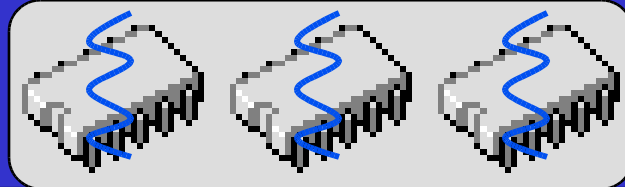
As threads não são muito leves

Número limitado de atividades concorrentes

Memória



Escalonamento



Modelos de Threads

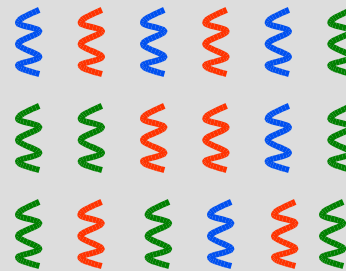
Modelos de *Threads* - $N : 1$

Threads gerenciadas
a nível aplicativo

espaço usuário

O processo fornece um
único suporte execução

Memória



Escalonamento



Escalonamento



Modelos de Threads

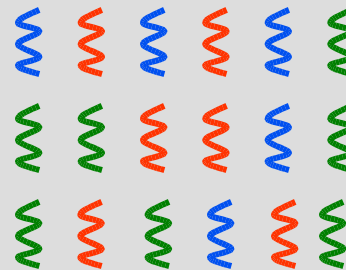
Modelos de *Threads* - $N : 1$

Threads gerenciadas
a nível aplicativo

espaço usuário

O processo é que sofre
o escalonamento do
sistema operacional

Memória



Escalonamento



Escalonamento



Modelos de Threads

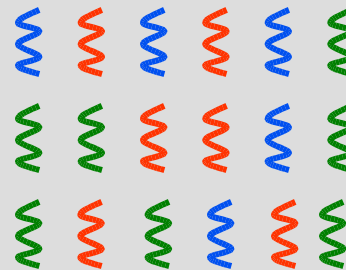
Modelos de *Threads* - $N : 1$

Vantagens

Aumento do nível de concorrência que pode ser expresso para a aplicação

As *threads* são bastante leves

Memória



Escalonamento



Escalonamento



Modelos de Threads

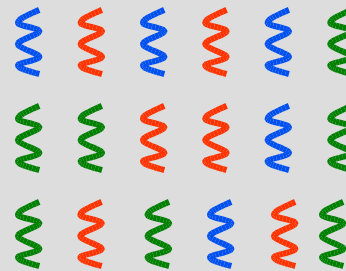
Modelos de *Threads* - $N : 1$

Porém

Não explora o paralelismo que pode vir a existir em uma arquitetura SMP

Uma *thread*, ao realizar uma chamada bloqueante (p ex `recv`, `scanf`) ao sistema, o processo é bloqueado

Memória



Escalonamento



Escalonamento

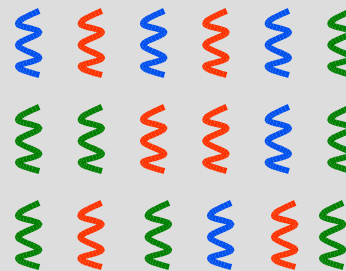


Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - $N : M$

Modelo misto
gerenciamento tanto no
espaço usuário quanto
pelo sistema operacional

Memória



Escalonamento



Escalonamento



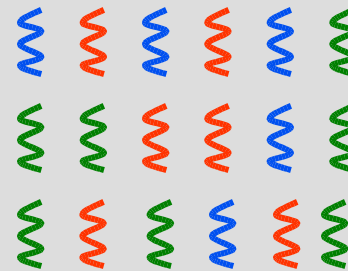
Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - $N : M$

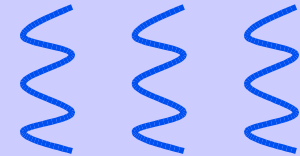
Vantagens

Separação entre a descrição da concorrência existente na aplicação do paralelismo real existente na arquitetura

Memória



Escalonamento



Escalonamento



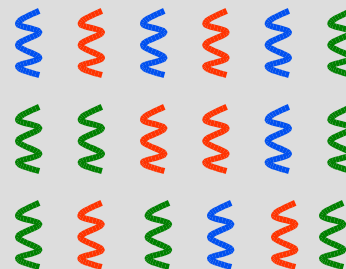
Modelos de Threads

Modelos de *Threads* - $N : M$

Porém

Custo de implementação ?

Memória



Escalonamento



Escalonamento



Sumário

- 1** **Introdução**
- 2** **Threads POSIX Pthreads**
- 3** **Modelos de Threads**

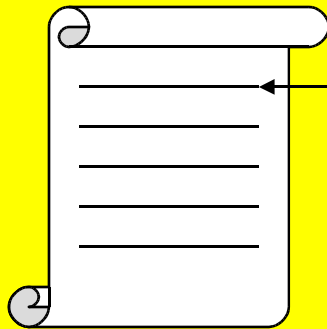
4 **Utilização Prática**

- 5** **Questões de Projeto**
- 6** **Threads em Outros A**

- 1** **Compilação**
- 2** **Link-edição**
- 3** **Um Exemplo**

Utilização Prática

Arquivo Fonte



prog.c

```
#include <pthread.h>
```

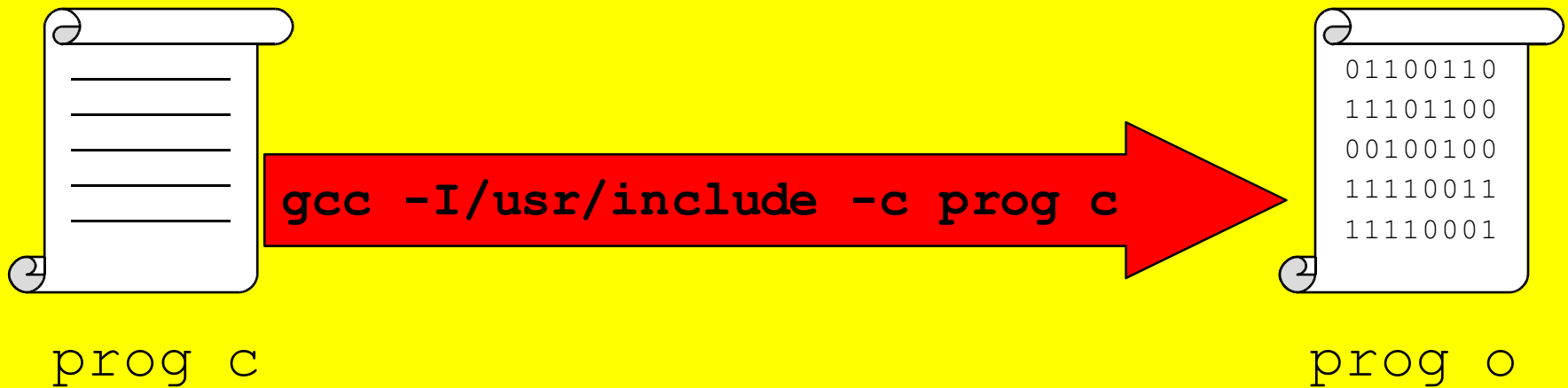
Define:

- Tipos: `pthread_t`
- Serviços: `pthread`

Utilização Prática

Uso no Linux

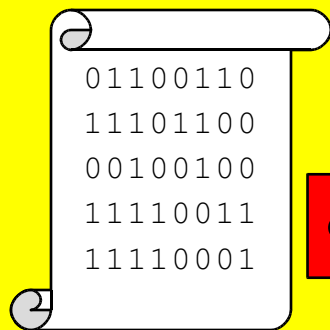
Compilação



Utilização Prática

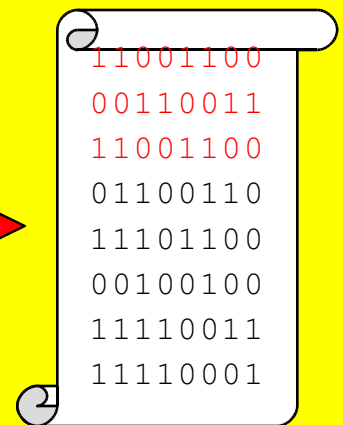
Uso no Linux

Linking o



prog.o

gcc -L/usr/lib -lpthread prog.o



prog

Execução:

\$> prog

Utilização Prática

Exemplo de programa

```
Buffer b;                int nb itens = 0;
pthread_mutex_t mb;      pthread_cond_t c;
```

```
void* Produtor( void* in ) {
    Item it;
    int i = *(int*)in;
    for( ; i > 0 ; i-- ) {
        it = ProduzItem();
        pthread_mutex_lock(&mb);
        Armazena(b, it);
        nb itens++;
        pthread_cond_signal(&c);
        pthread_mutex_unlock(&mb);
    }
    return 0;
}
```

```
void* Consumidor(void* in ) {
    Item it;
    int i = *(int*)in;
    for( ; i > 0 ; i-- ) {
        pthread_mutex_lock(&mb);
        while( nb item <= 0 )
            pthread_cond_wait(&c,&mb);
        it = LeBuffer(b);
        nb itens--;
        pthread_mutex_unlock(&mb);
        ConsomeItem(it);
    }
    return 0;
}
```


Utilização Prática

Exemplo de programa

```
Buffer b;                                int nb itens = 0;

pthread_t m;

#include <pthread.h>

void* Produtor(void* arg) {
    Item it;
    int i = 0;
    for(; i < nb itens; i++) {
        it = Pr...
        pthread...
        Armazen...
    }
    return 0;
}

int main() {
    pthread_t prod, cons;
    int quant = 10;

    pthread_create( &prod, NULL, Produtor, &quant );
    pthread_create( &cons, NULL, Produtor, &quant );

    pthread_join( prod, NULL );
    pthread_join( cons, NULL );

    return 0;
}
```

Utilização Prática

Exemplo de programa

```
void* Produtor( void* in) {  
    Item it;  
    it = ProduzItem();  
    return it;  
}
```

```
void* Consumidor(void* prod) {  
    Item it;  
    pthread_t prod = (pthread_t*)prod;  
    pthread_join( prod, &it );  
    ConsumeItem( it );  
    return 0;  
}
```

Utilização Prática

Exemplo de programa

```
#include <pthread.h>

v
int main() {
    pthread_t prod[10], cons[10];
    int i, quant = 10;
}

    for( i = 0 ; i < 10 ; i++ ) {
        pthread_create( &(prod[i]), NULL, Produtor, NULL );
        pthread_create( &(cons[i]), NULL, Produtor, &(prod[i]) );
    }
    for( i = 0 ; i < 10 ; i++ )
        pthread_join( cons, NULL );

    return 0;
}
```

```
}
```

Sumário

- 1 Introdução
- 2 Threads POSIX Pthreads
- 3 Modelos de Threads
- 4 Utilização Prática
- 5 Questões de Projeto
 - 1 1:1, N:1, N:M
 - 2 Fração Serial
 - 3 Granulosidade
 - 4 Pool de Execução
- 6 Threads em Outros A

Questões de Projeto

1:1, 1:N, N:M

Compromisso

Depende dos recursos disponíveis (programação e hardware);

N:M apresenta um melhor índice teórico, contudo gera custos adicionais;

Opção: Pool de Execução (caso existam *threads* 1:1)

Questões de Projeto

1:1, 1:N, N:M

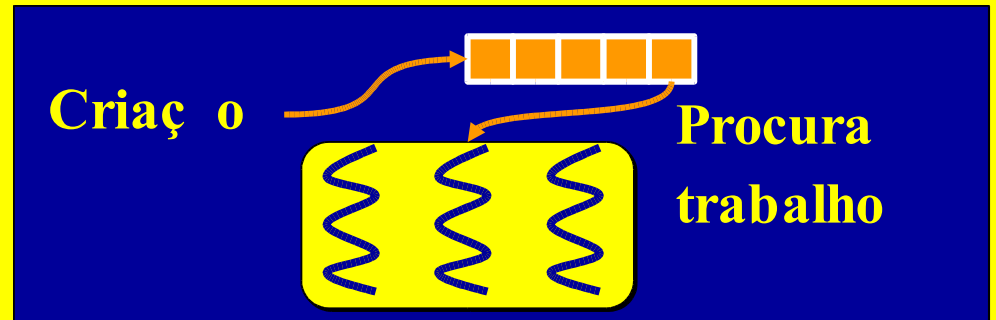
Compromisso

Depende dos recursos disponíveis (programação e hardware);

N:M apresenta um melhor índice teórico, contudo gera custos adicionais;

Opção: Pool de Execução (caso existam *threads* 1:1)

Evitar sincronizações



Questões de Projeto

Fração Serial

Limite da Aplicação

Speedup: $S_p = \frac{T_1}{T_p}$

Eficiência: $E_p = \frac{S_p}{p}$

Desejado: $S_p = p$

Questões de Projeto

Fração Serial

Limite da Aplicação

Speedup: $S_p = \frac{T_1}{T_p}$

Eficiência: $E_p = \frac{S_p}{p}$

Fração Serial: $S_m = \frac{1}{(1 - F_p)}$

Lei de Amdhal: o limite do desempenho de um programa é determinado por uma fração serial

Questões de Projeto

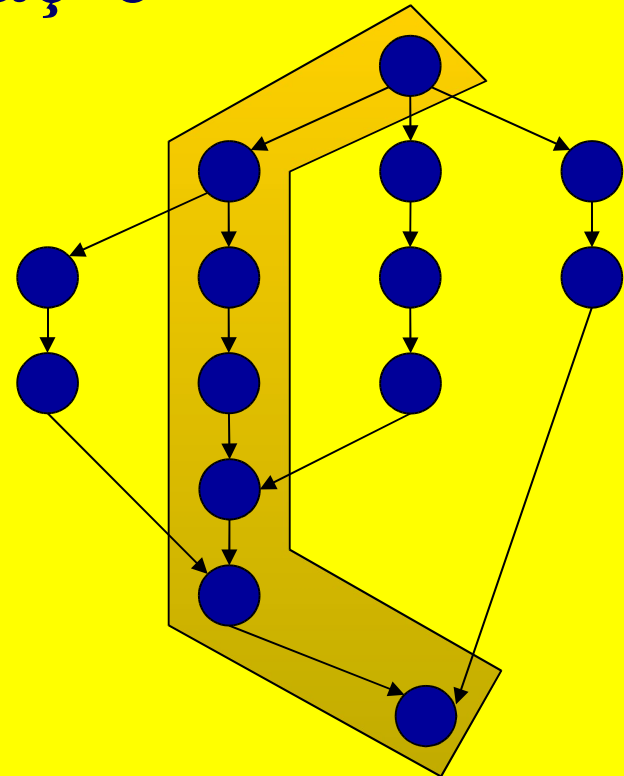
Fraço Serial

Limite da Aplicação

Caminho Crítico

Tempo mínimo de execução:

Somatório de todas as tarefas no caminho crítico



Questões de Projeto

Granulosidade

Sincronizações entre tarefas

Relação entre as tarefas e as trocas de dados

Mais sincronizações, menos concorrência potencial

Redução das seções críticas

Grossa vs Fina
depende dos recursos utilizados

Questões de Projeto

Pool de Execução

Threads de Serviço

Atividades concorrentes: tarefas

Lista de tarefas

Consumo de tarefas por threads dedicadas ao cálculo

Problema: compartilhamento de dados (*deadlock*)

Vantagem: aproxima o modelo N:M

Sumário

- 1 Introdução
- 2 Threads POSIX Pthreads
- 3 Modelos de Threads
- 4 Utilização Prática
- 5 Questões de Projeto
- 6 Threads em Outros Ambientes

- 1 Cilk
- 2 Java
- 3 Anahy

Threads em Outros Ambientes para o PAD

Java

Interface definida na linguagem

Herança de classe virtual

Sincronização: monitores

Passagem de parâmetros e resultados: via métodos

Implementado na máquina virtual

Threads em Outros Ambientes para o PAD

Cilk

Extensão a C

Spawn / Sync : definem tarefas

Comunicação via memória (entrada e saída de tarefas)

Pool de Execução

Escalonamento eficiente

Threads em Outros Ambientes para o PAD

Anahy

Subconjunto de POSIX *threads*

pthread_create / pthread_join

Comunicação via memória (entrada e saída de tarefas)

Pool de Execução

**Escalonamento eficiente
focando SMP e agregados de computadores**

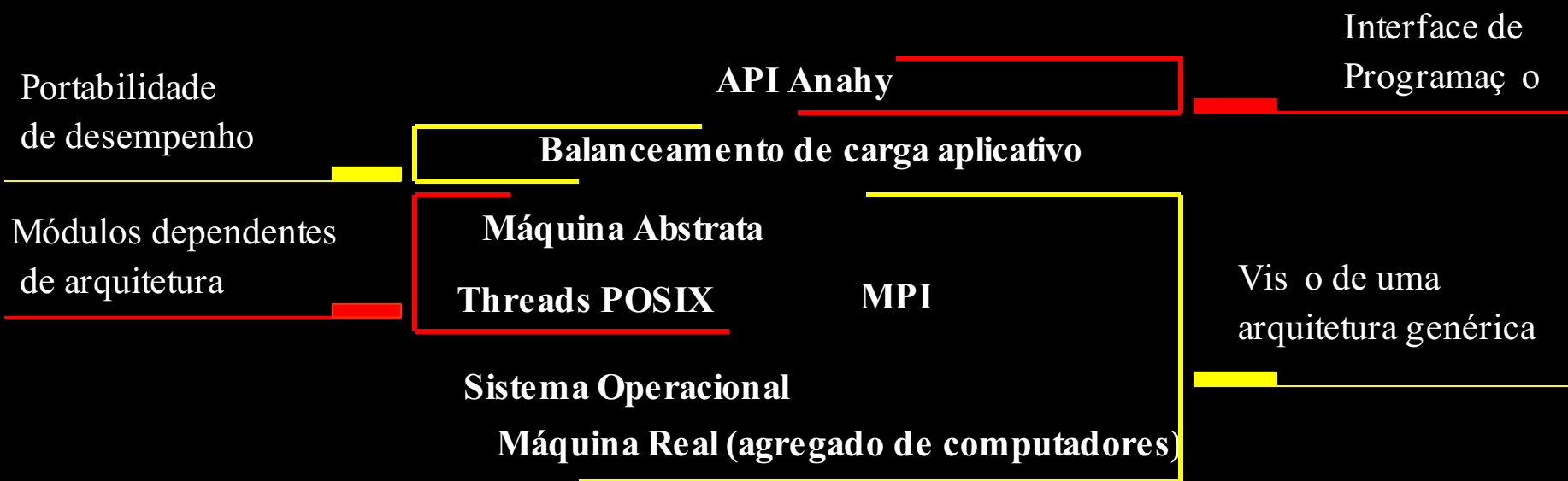


CNPq, FAPERGS, UNISINOS

PIPCA - Programa Interdisciplinar de Pós Graduação em Computação Aplicada
Centro de Ciências Exatas e Tecnológicas - UNISINOS

Anahy

Ambiente de Processamento de Alto Desempenho



PIPCA Programa Interdisciplinar de Pós Graduação em Computação Aplicada
UNISINOS Universidade do Vale do Rio dos Sinos

Desempenho

Avaliação do número de *threads*

Algoritmo de Fibonacci

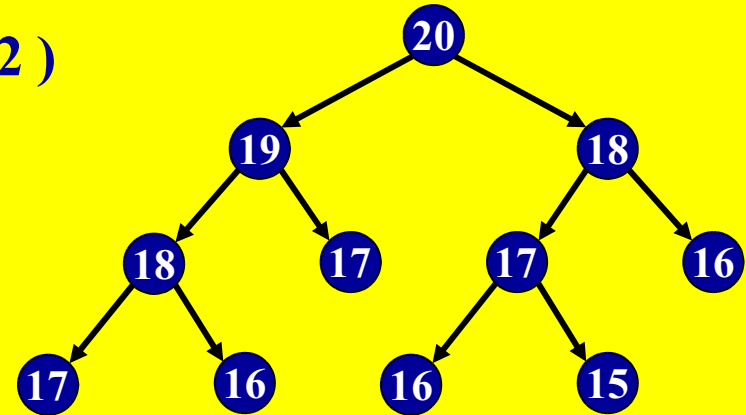
$\text{Fibo}(n), n > 2, = \text{Fibo}(n-1) + \text{Fibo}(n-2)$

$\text{Fibo}(2), n = 2, = 1$

Grande número de tarefas

$\text{Fibo}(15) = 1218$

$\text{Fibo}(20) = 13528$



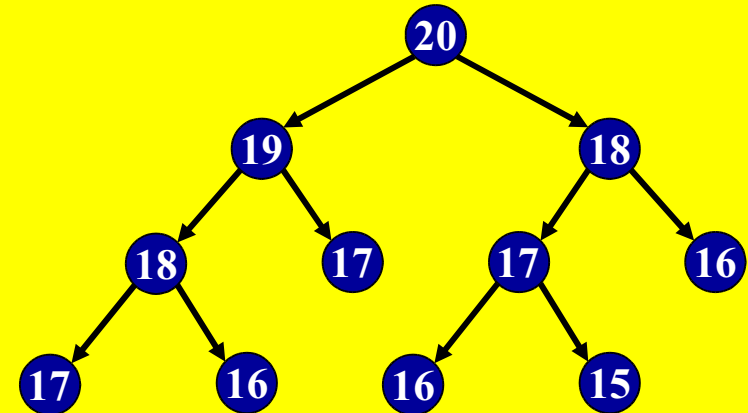
Aplicação altamente concorrente
Distribuição irregular de carga computacional

Desempenho

Avaliação do número de *threads*

Algoritmo de Fibonacci

Pthreads		
	Mono	Bi
15	6,4	3,2
16	17,2	10,1



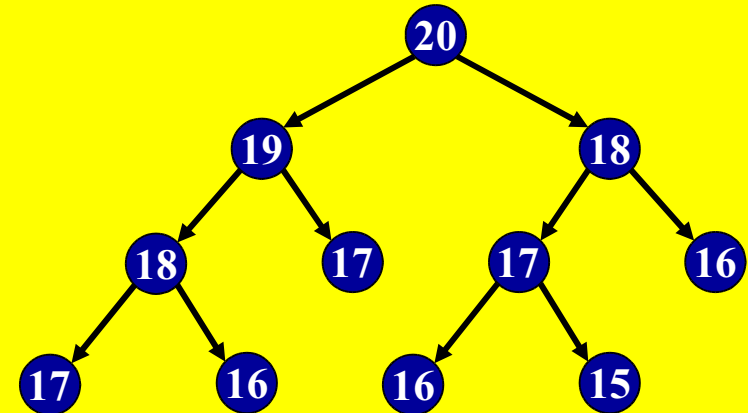
Limite do número de *threads*

Desempenho

Avaliação do número de *threads*

Algoritmo de Fibonacci

	Pool de Execução		Pthreads	
	Mono	Bi	Mono	Bi
15	0,06	0,03	6,4	3,2
16	0,10	0,08	17,2	10,1
17	0,16	0,09	--	--
20	3,6	2,8	--	--



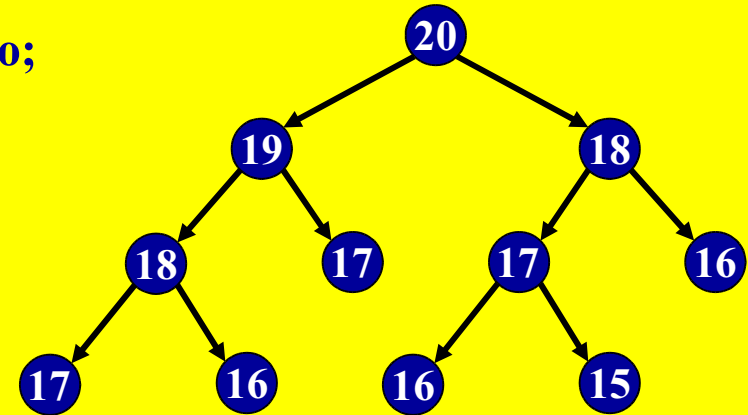
Limite do número de *threads*

Desempenho

Balanceamento de carga

Algoritmo de Fibonacci

Número limitado de *threads* no pool de execução;



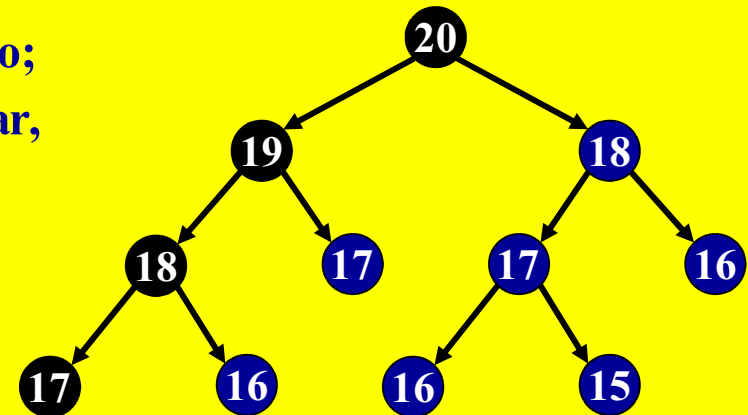
Tempo de execução vs Consumo de memória

Desempenho

Balanceamento de carga

Algoritmo de Fibonacci

Número limitado de *threads* no pool de execução;
Caso um processador PRETO comece a executar,
ele ficará responsável por um caminho ;



Ordem Lexicográfica

Desempenho

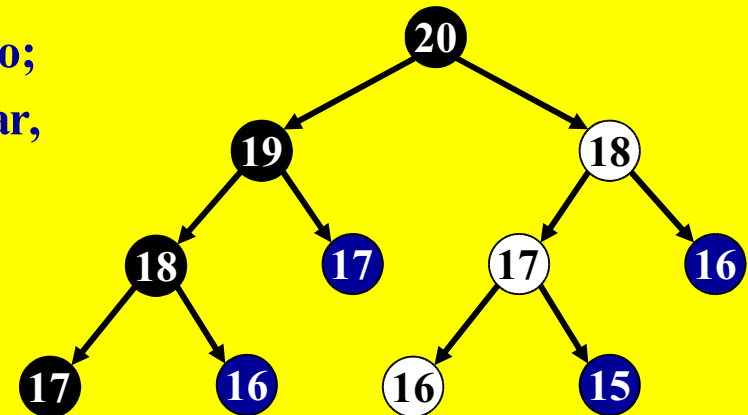
Balanceamento de carga

Algoritmo de Fibonacci

Número limitado de *threads* no pool de execução;

Caso um processador PRETO comece a executar, ele ficará responsável por um caminho ;

Um processador BRANCO será responsável por outro caminho



Tempo de execução vs Consumo de memória

Desempenho

Balanceamento de carga

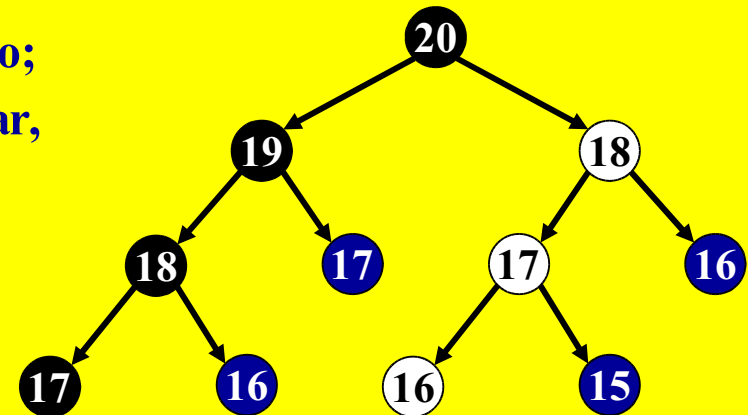
Algoritmo de Fibonacci

Número limitado de *threads* no pool de execução;

Caso um processador **PRETO** comece a executar, ele ficará responsável por um caminho ;

Um processador **BRANCO** será responsável por outro caminho

E um **VERMELHO** ?



Tempo de execução vs Consumo de memória

Desempenho

Balanceamento de carga

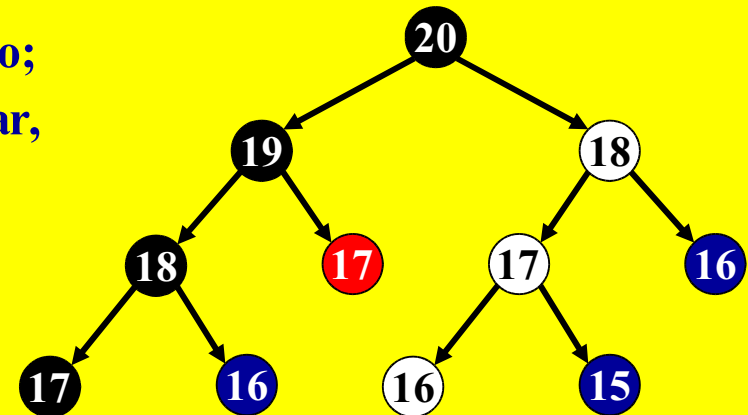
Algoritmo de Fibonacci

Número limitado de *threads* no pool de execução;

Caso um processador PRETO comece a executar, ele ficará responsável por um caminho ;

Um processador BRANCO cará responsável por outro caminho

E um VERMELHO ?



Diferentes estratégias fazem com que o tempo de execução varie de 20 minutos para 4 segundos, Fibo(20)