

# Técnicas avanzadas de Programación en Redes

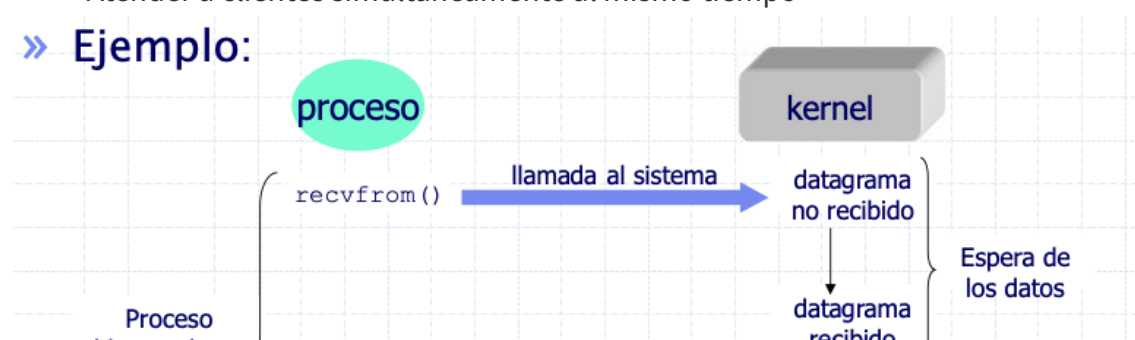
## Entrada/Salida avanzada

- En una operación de entrada, como por ejemplo una lectura (`read()`), hay dos fases distintas a tener en cuenta:
  - Esperar a que los datos estén listos y copiar los datos desde el kernel a la memoria del proceso
- Igualmente, en una operación de salida (`write()`) hay también dos fases distintas a tener en cuenta:
  - esperar a que el destino de los datos, esté disponible para aceptarlos y
  - escribir los datos de la memoria del proceso en la memoria del kernel
- Cuál es el más importante
  - pico segundos para copiar
    - $0.25 * 10^9$
    - 1 ciclo
  - milisegundos para ir a memoria
  - ssd micro segundos
    - erom
      - erasable read only memory
  - las esperas
    - para optimizar los r&w optimizar tiempos de esperas
    - llevar los datos de memoria a ram y leerlos lleva mucho tiempo
- cache es mejor ram
  - la cache es una ram chiquita y rápida
  - ram estática
    - cache
    - no refresca
  - ram dinámica
    - ram normal
- Una conexión de red cuanto puede ser el tiempo de espera
  - infinito / indefinido
- La red es mal lenta que la ram

## E/S bloqueante

- La forma más simple de las operaciones de E/S que hemos visto es la forma bloqueante:
  - el proceso espera (queda bloqueado) a que la lectura o escritura se pueda llevar a cabo
- Atender a clientes simultaneamente al mismo tiempo

### » Ejemplo:





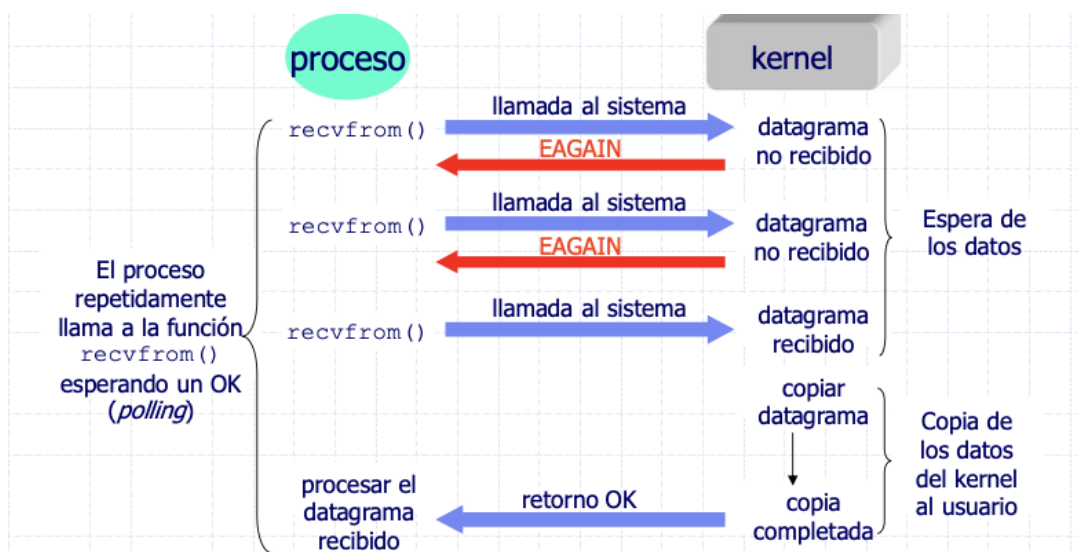
- Atenciones simultaneas no sirve
- tiempo de espera es lo que hay que atacar es lo que mas lleva

### E/S avanzada

- El modelo de E/S bloqueante tiene varios inconvenientes
- Los más importantes son:
  - como puedo hacer lectura y escritura a la vez en el mismo descriptor (para soportar primitivas full - duplex)?
  - No podría hacer otra cosa mientras espero a que termine la operación de E/S?
  - Como leo de más de una fuente de datos a la vez?

### E/S no bloqueante

- El modelo de E/S no bloqueante sirve para:
  - cuando una operación de E/S tenga que bloquear al proceso, no realice el bloqueo
  - Esta circunstancia se nos notifica como un error



- eagain
  - otra vez
- tarda en enviar el datagrama
- tarda en enviar la señal de error

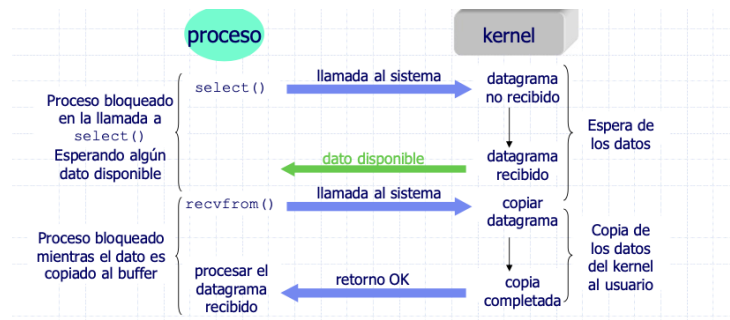
### Interrogación periódica (polling)

- En el ejemplo anterior se está haciendo polling o interrogación periódica o muestreo
- El período de interrogación debería ser
  - pequeño para evitar demoras al usuario, pero
  - grande para evitar saturar a la cpu

- El polling es un desperdicio de un recurso de CPU y debería ser evitado en lo posible

## E/S multiplexada

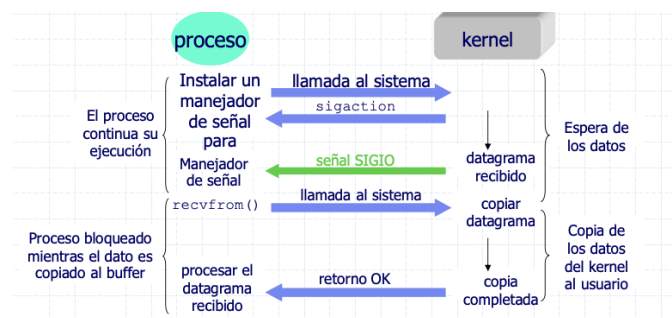
- El modelo de E/S multiplexada da la posibilidad de:
  - Construir una lista de descriptores en los que estamos interesados y
  - Llamar a una función que no vuelve hasta que uno de los descriptores esté listo para E/S



- En espera
  - nada

## E/S conducida por señales

- En el modelo de E/S conducida por señales el kernel nos notifica con alguna señal (SIGIO o SIGPOLL) cuando una operación de E/S por la que un proceso esperaba está lista para ser realizada:



## Tarda el mismo tiempo que select

- Tiempo de copia

## Reentrante

- interrumpirse a si mismo

## Señales

- mecanismo de cosas excepcionales
  - si mandamos muchas puede traer problemas
- usar señales y tratarlas es difícil

## E/S Conducida por señales

- Independientemente de cómo manipulemos la señal, este sistema ofrece varias ventajas:
  - La ventaja fundamental de la E/S conducida por señales es que el proceso no permanece

bloqueado mientras espera a que los datos estén listos

- El programa puede continuar ejecutándose después de la petición
  - Y esperar a ser notificado por el manipulador de señales
  - o bien, que sea el propio manejador de señales el que realice la operación

## E/S Asíncrona

- El estándar POSIX 1. introdujo el modelo de E/S asíncrona
  - Las funciones del modelo asíncrono definidas por el estándar comienzan por los sufijos `aio_` o `lio_`
  - En este esquema le indicamos al kernel el comienzo de una operación y éste nos notificará cuando se complete la operación entera, incluyendo el copiado de datos desde el kernel a la memoria del proceso
- La principal diferencia entre este modelo y la E/S conducida por señales es la siguiente
  - En este último el kernel nos avisa cuando una operación de e/s puede ser indicada.
  - en el modelo asíncrono el kernel nos indica cuando la operación está completada

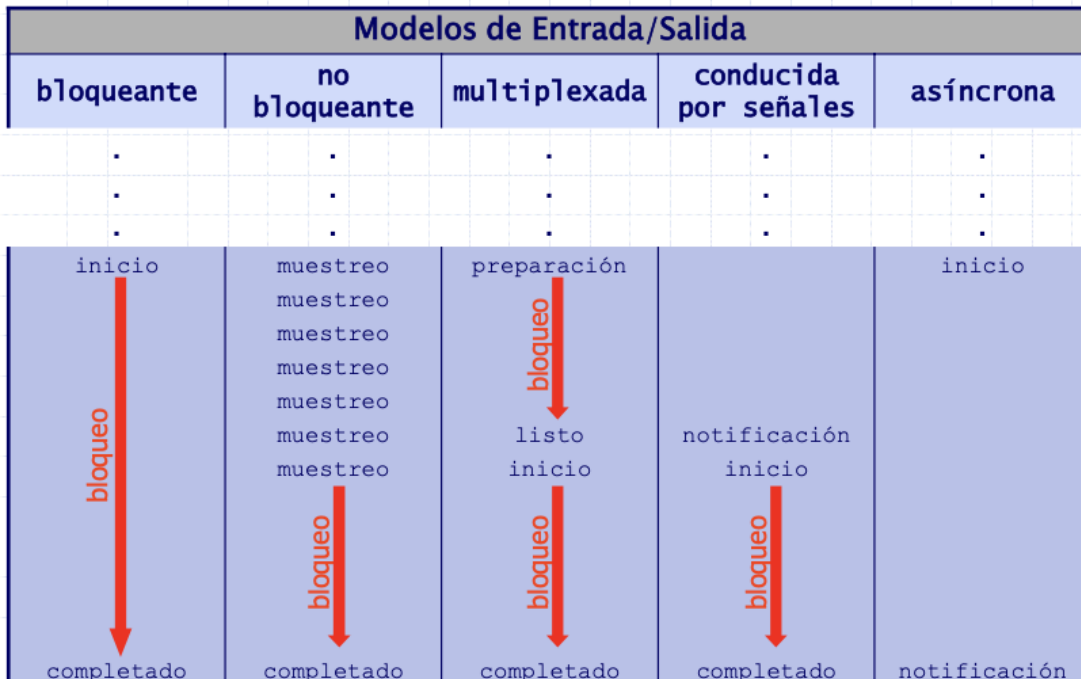
El modelo de E/S asíncrona funciona de la siguiente forma



- callback
  - ya te avisare cuando este hecho

La primitiva `aio_read()` le pasa al kernel:

- el descriptor de E/S
- el puntero al buffer intermedio
- el tamaño del buffer
- un desplazamiento de fichero
- como nos notificará cuando la operación entera esté completa, seguramente, mediante algún tipo de señal
- Esta llamada al sistema retorna inmediatamente y nuestro proceso no es bloqueado por la espera de la operación de E/S



bloqueante

- el más fácil

Asíncrono

- es el mejor
- pero más difícil

Multiplexado

- segundo más fácil
- permite usar muchos clientes al mismo tiempo
- atender a un cliente simultaneamente

Normal y computación real?

- salir bien pero el tiempo no importa pero debería dar la misma respuesta
- tiempo real los datos tienen que salir rápido la respuesta puede ser diferente
  - no dar resultado adecuado
  - resultado cerca a la respuesta pero no la correcta

Multiplexada para atender a mucha gente

Asíncrona es primera división

- 100 millones al mismo servidor y todo quieren ver una peli
  - la web esta hecha con asíncrona
    - cursar mucho tráfico

Cambios de contexto

- cambiar de un proceso a otro
  - escrito en ensamblador

64 k udp

diff dos ficheros

## E/S Multiplexada

- La E/S multiplexada se realiza mediante la primitiva `select()`
  - Se le pasa a `select()` una lista de descriptors de E/S
  - La llamada no devolverá control hasta que alguno de los descriptors de los dispositivos de entrada / salida no esté listo para su uso
  - La llamada nos devolverá los descriptors de los dispositivos que están listos para ser tratados
  - Ello puede ocurrir por tres causas
    - leer
    - escribir
    - obtener información de estado del dispositivo gestionado por el descriptor

## La llamada `select()`

- A continuación se presenta la firma de `select()`
  - elementos válidos en las listas:
    - objetos de tipo fichero
      - los devueltos por `open()`
    - Descriptores de ficheros
      - Los devueltos por `os.open()` o similares)
    - sockets (los devueltos por `socket.socket()`)

```
import select
ready_rlist, ready_wlist, ready_xlist =
    select.select(rlist, wlist, xlist[, timeout])
```

- llamada al sistema
- system call

Cuando `select` esta bloqueado no podemos hacer nada

`read` es bloqueante pero no se bloquea la llamada porque sabe donde leer y ya están ahí  
si le pongo 0 permite mostrar

- Funcionamiento
  - En unix funciona con todo tipo de descriptors de fichero
  - En windows esta llamada solamente funciona con sockets ya que la implementa la librería `winsock` y no es el sistema de E/S
  - Es la llamada de muestreo por multiplataforma
  - `timeout`

- voy a esperar 20 segundos
- si ninguno me escribe después de 20 segundos te dice aquí tienes tu lista

- Select contesta que todo el mundo está listo en la segunda
- No se usa la tercera lista
- Las otras dos van vacías solo importa rlist y el timeout

#### Parámetros de select()

- Conjuntos de descriptores
  - listas de descriptores de E/S que contienen los dispositivos
    - rlist
      - desde los que el proceso desea leer datos
    - wlist
      - en los que el proceso desea escribir datos
    - xlist
      - desde los que el proceso desea estar informado de cambios excepcionales en los mismos
    - Si no se va a usar alguna lista (lo normal es usar solo rlist) puede pasarse como parámetro la lista vacía [ ]
  - Tiempo timeout:
    - límite superior del tiempo de espera de respuesta
      - hay tres posibilidades
      - Si tiempo de espera
        - muestreo retorno inmediato
          - timeout = 0
      - Con tiempo de espera en segundos definido por el usuario
        - timeout = 4.5
          - punto flotante, fracciones de segundo
          - cota máxima
          - devuelve a penas tenga para leer
      - Bloqueo (interrumpible mediante la recepción de una señal)
        - timeout = None
          - valor por defecto

#### Valor de retorno de select()

- Valor de retorno de select()
  - Devuelve tres listas con los descriptores listos para cada uno de los criterios
  - Cada una de las listas es un subconjunto de las pasadas como parámetros
  - En windows no se garantiza que se soporte la operación con más de una lista
  - Si se produce un error (ejemplo la recepción de una señal)
    - select() lanza una excepción y finaliza con el valor apropiado

- En este caso los valores de retorno son indefinidos y no se debe confiar en ellos
  - ∴ ■ posibles errores
    - EBADF
      - descriptor de fichero inválido en uno de los conjuntos
    - EINTR
      - capturada una señal no bloqueante
    - EINVAL
      - nfds es menor que cero
    - ENOMEM
      - no se ha podido pedir memoria para buffer interno

Filtrar quitar de la lista, si miro la lista original que yo pase es que desaparecieron cosas

- Le pasamos copias de la lista a select ya que la va a filtrar

Descriptores listos para su uso

- Cuándo está listo un descriptor
  - Un descriptor en el conjunto rlist está listo cuando es seguro que una lectura realizada sobre dicho descriptor no se bloqueará
  - Un descriptor en el conjunto wlist está listo cuando es seguro que una escritura realizada sobre dicho descriptor no se bloqueará
  - Un descriptor en el conjunto xlist está listo cuando
    - se reciben datos fuera de banda en una conexión de red
    - En determinadas condiciones que pueden darse en una pseudo terminal
  - Su uso queda como ejercicio para los más aventurados

Poll = encuesta / encuestar

- muestrear

E/S Multiplexada

- SVR3 proporciona la llamada poll() solo para trabajar con identificadores de streams
  - Mecanismos que proporcionan conexiones full-duplex entre un proceso y un manejador de dispositivo de entrada / salida (i/o device driver)
- SVR4 la amplía para cualquier tipo de dispositivo

```
import select
objeto_poll = select.poll()
```

- Implementada en casi todas las versiones de Unix y algunos otros sistemas operativos (Windows)
  - Más eficiente n descriptors registrados 3714 que la llamada select n de descriptor más alto 0-14



## Interfaz de objetos poll()

- `obj_poll.register(fd[, eventmask])`
  - Registrar el descriptor de fichero u objeto fichero `fd`
  - El parámetro opcional `eventmask` es la máscara de bit con el tipo de eventos sobre los que se muestrea a `fd`
    - Constantes a usar en `eventmask`
      - `POLLIN` datos pendientes de lectura
      - `POLLPRI` datos urgentes pendientes de lectura
      - `POLLOUT` la escritura no se bloqueará
      - `POLLERR` ha habido algún error
      - `POLLHUP` comunicación terminada (hung up)
      - `POLLNVAL` petición inválida (descriptor no abierto)
    - Valor por defecto `POLLIN POLLPRI POLLOUT`
  - `obj_poll.modify(fd, eventmask)`
    - Modifica un descriptor ya registrado con la nueva máscara
  - `obj_poll.unregister(fd)`
    - elimina el descriptor `fd` del registro
- `[(fd, evento)] = obj_poll.poll([timeout])`
  - Muestrea el conjunto de descriptors registrados
    - el parámetro `timeout` (es opcional) especifica un tiempo de espera
      - Si se pasa un valor, debe ser un entero en milisegundos
      - Si no se pasa, es cero, negativo, o `none`, la llamada se bloquea hasta que se produzca algún evento
  - Devuelve una lista de tuplas `[(fd, evento)]`
    - `fd` es el descriptor afectado
    - `evento` es la máscara de eventos para los que `fd` está listo
  - Una lista vacía indica que ha vencido el `timeout` sin que ningún descriptor este listo

## Otras llamadas del módulo select

```
import select

objeto_epoll = select.epoll([sizehint=-1])
objeto_kqueue = select.kqueue()
objeto_kevent = select.kevent(ident, filter=KQ_FILTER_READ,
                              flags=KQ_EV_ADD, fflags=0, data=0, udata=0)
```

## `epoll()`

- Sólo soportada en Linux

## `kqueue()` y `kevent()`

- solo soportadas en `bsd`

Cada una de ellas devuelve un objeto diferente, similar al objeto `poll`, con una interfaz específica:

- Su uso queda como ejercicio para los más aventurados



