

	Müşteri bilgileri	İletişim bilgileriniz		
Firma ismi		Beckhoff	Otomasyon Ltd Şti.	
İlgili kişi		Okan Özkan		
Sokak				
Şehir/posta kodu		16000 Bursa		
Telefon				
E-posta		o.ozkan@beckhoff.com		
Projeniz:	Proje 3	Tarih:	20.08.2019	
Varyasyonunuz:	Varyant 1			
Eksenleriniz:	Deneme			

1 Genel notlar

Sunmuş olduğunuz veriler cymex[®] ile gerçekleştirilen hesaplamanın temelini oluşturur. WITTENSTEIN alpha, bu verilerin doğru ve eksiksiz olduğuna dair bir sorumluluk kabul etmez; sipariş durumunda, sağladığınız verilerin doğruluğunu onaylamış olursunuz.

Hesaplama dokümantasyonu sizin tasarımınıza özeldir. Bağlayıcı olmayan önerimiz sizi yasal ve güvenlikle ilgili sorumluklarınızdan ve fonksiyon testini tamamlama gereğinden muaf tutmaz. Seçilmiş ürünler için müsaade edilen yük değerleri her türlü çalışma koşulu altında aşılmaması gerektiğini size hatırlatmak isteriz.

cymex[®] ile gerçekleştirilen hesaplamayı temel alan bu öneri, uygulama ve/veya diğer ürünlere, verilere, uygulamalara vb.'ye aktarım için uygun değildir.

cymex® hesaplama belgelerinin telif hakkıyla korunduğunu lütfen unutmayın.

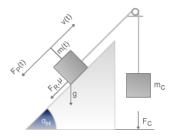
2 Uygulamanız



2.1 Proje tanımı

2.2 Lineer yük uygulaması

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Sürtünme katsayısı μ	0,05	Hareket ettirilecek toplam kütle m	1000 kg
Sürtünme kuvveti F _R	0 N	Maksimum proses kuvveti F _P	0 N
Yatayla yapılan açı α _H	0 °	Maks. hız v _{max}	0,2 m/s
Telafi kuvveti F _C	0 N	Maks. ivme a _{max}	0,4 m/s ²
Karşı kütle m _C	0 kg		



Eksik veriler, ampirik verilerle değiştirildi; gerekirse kontrol edilmeli ve düzeltilmelidir.

2.3 Gösterge 1

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Maks. lineer hız v _{Max}	0,2 m/s	Nominal lineer hız v _m	0,06 m/s
Maks. ivme a _{Max}	0,4 m/s ²	Maks. besleme kuvveti F _{tMax}	890,5 N
Toplam dişli boşluğu Δs	0,02 mm	Toplam tahvil oran isys	1
Atalet J			

2.4 Vidalı mil mekanizması

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Atalet momenti J	1,32 kgcm ²	Verim η	85 %
Vida hatvesi h _S	10 mm		



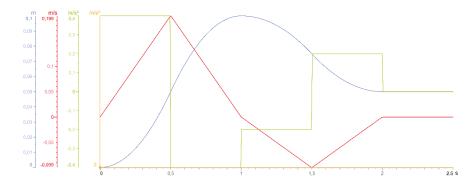


Eksik veriler, ampirik verilerle değiştirildi; gerekirse kontrol edilmeli ve düzeltilmelidir.

2.5 Çevrim bilgileri

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Hareket süresi t _{mov}	2 s	Çalışma döngüsü ED	80 %
Çevrim süresi t _{cyc}	2,5 s	Saatteki çevrim sayısı n/h	2880

2.6 Hareket profili



2.7 Yük profili



3 Tahrik tasarımı

3.1 Gösterge 2

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Maks. tork T _{Max}	1,7 Nm	Nominal tork T _n	1,27 Nm
Maks. devir n _{Max}	1200 min ⁻¹	Nominal devir n _m	360 min ⁻¹
Maks. eksenel kuvvet F _{AMax}	890,5 N	Nominal eksenel kuvvet F _{Am}	665,38 N
Maks. radyal kuvvet F _{RMax}	0 N	Nominal radyal kuvvet F _{Rm}	0 N
Maks. açısal ivme α _{Max}	251,33 rad/s ²	Ataletlerin oranı, lamda λ	2,77
Toplam dişli boşluğu Δs	3,8 arcmin	Toplam tahvil oran isys	628,319
Atalet J	26,65 kgcm ²		



3.2 Redüktör

Tip: Düşük diş boşluklu planet redüktör SP+

Ürün kodu: SP060S-MF1-3-0C1-2S

Toplam kullanım:

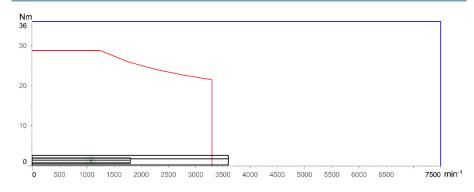
Özellik	Değer	
Tahvil i	3	
Çıkış geometriği	Kamasız dolu mil	
Maks. boşluk değeri j _t	≤ 4 arcmin	
Tasarım özelliği	Standart	



Parametre	Hesaplanan değer	İzin verilen değer	Kullanım
Çıkıştaki maksimum ivmelenme torku (1,51 darbe faktörü ile) $T_{2\alpha}$ (fs)	2,57 Nm	36 Nm	7 %
Çıkıştaki nominal tork T _{2N}	1,27 Nm	28,8 Nm	4 %
Maksimum devir n _{1Max}	3600 min ⁻¹	7500 min ⁻¹	48 %
Nominal devir n _{1N}	1080 min ⁻¹	3300 min ⁻¹	33 %
Maks. eksenel kuvvet F _{2AMax}	890,5 N	2400 N	37 %
Maks. radyal kuvvet F _{2RMax}	0 N	2800 N	0 %
Maks. devrilme momenti M _{2KMax}	0 Nm	152 Nm	0 %
Redüktör çıkışına göre ataletlerin oranı lambda λ	2,77	-	-
Milin akmaya karşı emniyeti S _F	63,91	-	-
Milin kırılmaya karşı emniyeti S _D	74,94	-	-
Rulman ömrü L _{h10}	>20000 h	-	-

^{*)} WITTENSTEIN alpha, kontrol hassasiyetini belirlemek için λ değerinin kullanılmasını önerir

Redüktörün karakteristik eğrisi



Redüktörün grafik göstergesi		
Gri	Karakteristik eğrisi	
Siyah	Uygulamanın karakteristik eğrisi (1,51 yük faktörüyle)	
Yeşil	Uygulamanın çalışma noktası (T _N ve n _{1N})	
Kırmızı	S1 karakteristik eğrisi	
Mavi	S5 karakteristik eğrisi	

Mesajlar

Hatalar

Uyarılar

Bu bir sürekli çalışma uygulamasıdır. Lütfen sürekli çalışmaya (örn. SP+ HIGH SPEED) uygun bir redüktör secin.

Notlar



3.3 Gösterge 3

Parametre	Değer	Parametre	Değer
Maks. tork T _{Max}	1,29 Nm	1,29 Nm Nominal tork T _n	
Maks. devir n _{Max}	3600 min ⁻¹	Nominal devir n _m	1080 min ⁻¹
Maks. eksenel kuvvet F _{AMax}	0 N	Nominal eksenel kuvvet F _{Am}	0 N
Maks. radyal kuvvet F _{RMax}	0 N	Nominal radyal kuvvet F _{Rm}	0 N
Maks. açısal ivme α _{Max}	753,98 rad/s ²	Ataletlerin oranı, lamda λ	4,1
Toplam dişli boşluğu Δs	0 arcmin	Toplam tahvil oran isys	1884,956
Atalet J	3,24 kgcm ²		

3.4 Motor

Üretici: Beckhoff

Tip: AM8032-0E00-400VAC

Toplam kullanım:

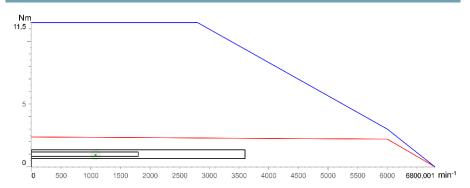


Özellik	Değer	
Atalet J	0,79 kgcm ²	
Mil çapı d	14 mm	

Parametre	Hesaplanan değer	İzin verilen değer	Kullanım
Maks. tork T _{Max}	1,35 Nm	11,5 Nm	12 %
Maks. devir n _{Max}	3600 min ⁻¹	6800 min ⁻¹	53 %
Nominal devir n _N	1080 min ⁻¹	6000 min ⁻¹	18 %
Motor miline göre ataletlerin oranı lambda λ	4,1	-	-
Ortalama tork T _{RMS}	0,92 Nm	S1 karakteristik eğrisine bakın	-
Kullanım eğrisi (S1)	-	-	40 %
Maks. kullanım eğrisi (S5)	-	-	56 %

Tasarım uygulamasındaki motor yalnızca örnek oluşturması için kullanılmıştır. Motorun uygunluğunu onaylamak üreticisinin sorumluluğu altındadır. Lütfen bazı değerlerin belirli üreticiler tarafından tanımlanmayabileceğini unutmayın. Yol vermeden önce, redüktörün maksimum değerlerini aşmamak için motor akımının sınırlanması gerekebileceğini lütfen unutmayın.

Motor karakteristik eğrileri



Motor grafik göstergesi	
Siyah	Karakteristik eğrisi
Yeşil	Çalışma noktası uygulama (T _{RMS} ve n _N)
Kırmızı	S1 karakteristik eğrisi
Mavi	S5 karakteristik eğrisi