Trabalho 1 - INE5645

Bernardo De Marco Gonçalves - 22102557

Design da aplicação

A aplicação é composta por N sensores (valor parametrizável via *input*). Cada sensor é uma *thread* que executa um *loop* inifinito, produzindo valores aleatórios e os inserindo no *buffer* do produtor/consumidor.

O *core* da aplicação concentra-se na central de controle (*orchestrator*). Esse componente é uma única *thread* que gerencia os atuadores do veículo, através de um *thread pool* de 4 *threads* e uma tabela de controle. Além disso, o *orchestrator* é o o responsável por consumir os dados produzidos pelos sensores do veículo.

Sempre que o *orchestrator* consumir um valor do *buffer*, ele envia o valor juntamente com uma *task* a ser executada para uma *thread* do *thread pool.* Cada *task* é responsável por determinar o atuador e o nível de atividade, atualizar o registro do atuador e gerar um *log* no terminal.

A atualização e a geração dos logs são executados em paralelo (fork-join). Caso ocorra algum erro em alguma dessas subtarefas, a task é responsável por gerar uma saída informando o erro ocorrido.

Para atualização do atuador, o seu nível de atividade na tabela de atuadores é atualizado, e permanece inalterado por dois ou três segundos. Para não definir a tabela inteira como uma única zona de exclusão mútua, ela foi dividida em seções críticas com uma granularidade pré-determinada de 20. Ou seja, quando um atuador tiver seu nível de atividade atualizado apenas a sua seção será travada, e não a tabela inteira.

Concomitantemente à atualização da tabela, o log é gerado. Sempre que um log é impresso, ele será mantido no console por um segundo. Por fim, a task do thread pool, ao sincronizar o fork-join, checa se houve algum erro em alguma tarefa (20% de chance de erro em cada uma). Caso algum erro tenha ocorrido, um log de erro é gerado e impresso no terminal.

Tecnologias adotadas

- Linguagem de programação C
- POSIX *library*
- C-Thread-Pool

A biblioteca C-Thread-Pool foi utilizada para o uso de *thread pools*. Ela possui uma API clara e de fácil utilização. Além disso, seu código-fonte foi verificado e foi certificado que ela utiliza uma *queue* como *buffer* de *tasks* do *pool*. Com isso, foi possível utilizá-la para cumprir requisitos da aplicação.

Instruções de setup

Foi utilizado o Makefile para facilitar a compilação da aplicação. O arquivo compilado é o arquivo app localizado na pasta build.

Compilar:

make compile

Rodar:

make run

• Limpar:

make clean

Exemplos de saídas de execução

Quantidade de atuadores igual ao dobro da quantidade de sensores

Parâmetros de entrada

Número de	Número de
sensores	atuadores
100	200

Saída

Changing actuator [90] with value [89] Changing actuator [22] with value [69] Changing actuator [73] with value [7] An error occurred in the actuator [73] Changing actuator [63] with value [17] Changing actuator [105] with value [38] An error occurred in the actuator [105] Changing actuator [180] with value [61] Changing actuator [103] with value [27] Changing actuator [136] with value [95] An error occurred in the actuator [136] Changing actuator [72] with value [36] Changing actuator [115] with value [55] An error occurred in the actuator [115] Changing actuator [197] with value [8] Changing actuator [19] with value [39] An error occurred in the actuator [19] Changing actuator [172] with value [32] Changing actuator [59] with value [3] Changing actuator [59] with value [7] Changing actuator [165] with value [26] Changing actuator [37] with value [93] Changing actuator [104] with value [93] Changing actuator [72] with value [37] Changing actuator [124] with value [92] Changing actuator [39] with value [32] An error occurred in the actuator [104] An error occurred in the actuator [39] Changing actuator [61] with value [88] Changing actuator [112] with value [38]

Total de logs	Número de alterações nos atuadores	Número de erros
30	23	7

Durante essa execução, observou-se que o fluxo de geração de *logs* foi bem fluído, respeitando-se o requisito de cada *log* de alteração segurar o console por um segundo.

Quantidade de sensores igual ao dobro da quantidade de atuadores

Parâmetros de entrada

Número de sensores	Número de atuadores
200	100

Saída

```
Changing actuator [73] with value [7]
Changing actuator [80] with value [84]
Changing actuator [3] with value [14]
An error occurred in the actuator [80]
Changing actuator [36] with value [45]
Changing actuator [72] with value [42]
An error occurred in the actuator [72]
Changing actuator [15] with value [38]
An error occurred in the actuator [15]
Changing actuator [97] with value [35]
An error occurred in the actuator [97]
Changing actuator [94] with value [77]
Changing actuator [72] with value [68]
Changing actuator [59] with value [45]
Changing actuator [20] with value [50]
Changing actuator [65] with value [59]
An error occurred in the actuator [65]
Changing actuator [37] with value [77]
Changing actuator [4] with value [4] # Change of 4th actuator's activity level
Changing actuator [72] with value [36]
An error occurred in the actuator [72]
Changing actuator [24] with value [38]
Changing actuator [39] with value [1]
An error occurred in the actuator [39]
Changing actuator [61] with value [12]
An error occurred in the actuator [4] # error in the 4th actuator
Changing actuator [49] with value [78]
Changing actuator [92] with value [22]
Changing actuator [97] with value [65]
An error occurred in the actuator [97]
```

Total de <i>logs</i>	Número alterações nos atuadores	Número de erros
30	24	6

Em alguns momentos, observou-se que o erro foi impresso depois de uma quantidade significativa de *logs* de alteração, como observa-se com o atuator 4 no *output*. Isso deve-se ao fato de que a quantidade de sensores é igual ao dobro da quantidade de atuadores.

Com isso, a quantidade de valores que são inseridos no buffer do produtor/consumidor tende a dobrar. Concomitantemente, a quantidade de atuadores diminui em 100 . Isso leva a dividir a tabela de atuadores em 5 regiões críticas (100 / 20). No exemplo anterior eram 10 regiões críticas.

Por conseguinte, uma quantidade maior de dados sensoriais disputam menos regiões críticas. Isso ocasiona um enfileiramento de tarefas em estado suspenso maior e mais frequente, retardando a modificação do campo da tabela de um dado atuador.