Software Embarcado

Francisco Sant'Anna Sala 6020-B

francisco@ime.uerj.br

http://github.com/fsantanna-uerj/SE

Embedded software

From Wikipedia, the free encyclopedia

Embedded software is computer software, written to control machines or devices that are not typically thought of as computers. It is typically specialized for the particular hardware that it runs on and has time and memory constraints.^[1]

Conteúdo

- Arduino
- GPIO / Entrada e Saída
 - Digital e Analógica (saída)
- Sensores e Atuadores
- Conversor analógico digital
- Temporizadores
- Comunicação Serial
 - USART, I2C, SPI
- Comunicação via Rádio
- Tratamento de Interrupções

Conteúdo

- É um curso prático de Software
- Muita programação
- Projetos

Segunda, M5M6

Quarta, M5M6

Sala 6023/2-F

Online

- GitHub
 - https://github.com/fsantanna-uerj/SE/

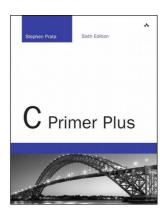
- Grupo de e-mail
 - https://groups.google.com/d/forum/se-uerj/

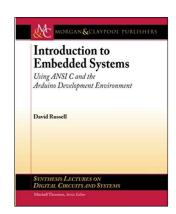
Email delivery preference: Notify me for every new message (fewer than 1 per day) -

Bibliografia

- C Primer Plus
- Introduction to Embedded Systems: Using ANSI
 C and the Arduino Development Environment
- Vídeos/Curso do Robert Paz
 - https://www.youtube.com/watch?v=9Q-3c0gQcok&list=PLifLftIJFUm-1iIAEPWvuSJTA50YKYD7J

- Todos em inglês
 - Mas não são essenciais





Aprovação

- 75% de presença
- Tarefas
- Projeto
- Prova (?)

Tarefa-00 (até domingo 11/08)

- Cadastrar-se no grupo da turma
 - https://groups.google.com/d/forum/se-uerj/

- Criar um repositório com o nome "SE" no GitHub
 - https://github.com/
 - Adicionar um arquivo README.md
 - texto "pessoal" qualquer formatado em Markdown
 - https://help.github.com/articles/basic-writing-and-formatting-syntax/
 - Mandar um e-mail para o grupo com o link do seu repositório

Tarefa-01 - Pisca

(até domingo 18/08)

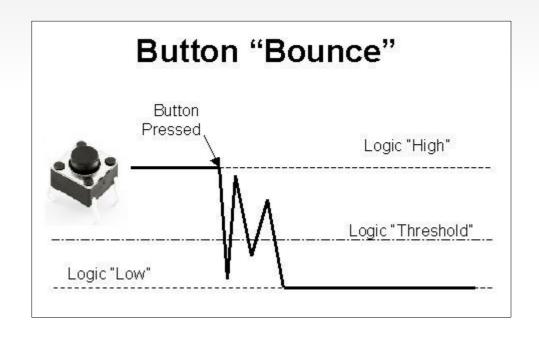
Piscar o LED a cada 1 segundo

- Botão 1: Acelerar o pisca-pisca a cada pressionamento (somente ao soltar e não ao pressionar)
- Botão 2: Desacelerar a cada pressionamento (somente ao soltar e não ao pressionar)
- Botão 1+2 (em menos de 500ms): Parar

Tarefa-01 - Debouncing

(até domingo 18/08)

Debouncing



Tarefa-01 - FSM

(até domingo 25/08)

- Desenhar uma máquina de estados finita (FSM) para modelar o problema
- Modificar a implementação para refletir a modelagem

Tarefa-02 - Sensores e Atuadores (Dom, 08/09)

- Explorar os sensores e atuadores do Kit
- Identificar cada um deles
 - Utilidade (pra que serve)
 - Circuito (como conectar)
 - API (programa de teste)
- Fazer uma aplicação qualquer usando todos eles
- Desenhar e usar a modelagem de FSMs
- Fazer uma apresentação de 5 minutos
 - Dica: usar o Fritzing para os circuitos

Tarefa-03 - Entrada Analógica (Dom, 22/09)

Usar o conversor ou comparador analógico

Tarefa-04 - Temporizadores (Dom, 29/09)

- Usar um timer para contar o tempo na Tarefa 2
 - Em modo Normal ou CTC (clear timer on compare)
 - Verificar flags (OVF ou OCF)
- Usar outro timer para uma das seguintes funções:
 - Capturar o tempo de uma entrada
 - Gerar uma forma de onda
- Usar o prescaler
- F_CPU guarda a frequência da CPU

Tarefa-05 - Pré-Projeto (Qua, 09/10)

- Pré-Projeto Escrito:
 - projeto/README.md
 - descrição
 - componentes
 - comunicação RF
 - máquina de estados abstrata

Tarefas

- Tarefa-00: Dom, 11/08: Lista & GitHub
- **Tarefa-01: Dom, 18/08: Pisca**
- Tarefa-01: **Dom**, **25/08**: Pisca FSM
- Tarefa-01: **Dom, 01/09**: Pisca FSM Portas
- Tarefa-02: **Seg, 09/09**: Sensores e Atuadores
- Tarefa-03: **Dom, 22/09**: Conv. ou Comp. Analógico
- **Tarefa-04: Dom, 29/09: Timers**
- Tarefa-05: Qua, 09/10: Pré-Projeto Escrito

Próximas Aulas

22/10 24/10

A A

29/10 31/10

V

05/11 07/11

V

12/11 14/11

A A