```
| Orsión de una curva \Rightarrow r: [a,b] \longrightarrow IR<sup>3</sup> | T(t) = \frac{\Gamma'(t)}{\|\Gamma'(t)\|} \mathbb{N}(t) = \frac{\Gamma'(t)}{\|\Gamma'(t)\|} \mathbb{N}(t) = \frac{\Gamma'(t)}{\|\Gamma'(t)\|}
                  Def: El plano osculador de la curva T en r(t) es el plano que pasa por r(t) y está generado por N(t) y T(t) R^2 r 1^{8} 1^{8} 1^{8}
  Ec. plano obsevrador \Rightarrow (x, y, z) - r(t), B(t) > = 0 } emotion 0
                                                                                 se podría definir como la generación de vectores T(t) y N(t)
     (\chi, y, \bar{z}) - r_{t\bar{t}} = \alpha T + p N ecvación paramétrica
                                                                                       N(s) = \frac{T'(s)}{\|T'(s)\|} \Rightarrow k(s) N(s) = T'(s)
  Torsión de una
   Sea r: [a,b] 
ightarrow |\mathbb{R}^3| la parametrización en longitud de arco de una curva |\mathsf{T}|
                                                     K(s) = \left| \frac{dT_0}{ds} \right| torsion binomal 0 si z = 0
   La torsión "mide" que tanto se fuerce una curva. Es decir, cómo cambia el plano osculador a
    medida que se avanza en la curva, o cómo cambia el vector binormal
                                    Siemple con parametrización de arco.
                                                         \frac{d B(s)}{ds} = \frac{d}{ds} \left( T(s) \times N(s) \right) = \frac{dT(s) \times N(s)}{ds} + T(s) \times \frac{d}{ds} N(s)
   B(s) = T(s) \times N(s)
                                                                                                O , N(S) mirma
direction gue T'(S)
  \Rightarrow \frac{d B(s)}{ds} = T(s) \times \frac{d N(s)}{ds}  (1)
  Rewerdo: || V × u || = || r || || u || sen + = 1
                                                                                             0 = d(< B(s), B(s)>)
             la ecuación (2), deducimos que
(5) esta en el plano obsurador
                                                                                              = \langle \frac{d}{di} \beta \alpha i , \beta \alpha i \rangle + \langle \beta \alpha i , \frac{d}{di} \beta \alpha i \rangle
                                                                                              = 2 < \frac{\alpha}{\alpha_{S}} B(s), B(s) > 0 \Rightarrow \frac{d}{\alpha_{S}} B(s) \perp B(s)
(2)
            \frac{dB(s)}{dc} = \alpha T(s) + \beta N(s) (*)
                    ec (1), deducimos d Brs)
   De
                                                                         1 T(s)
                                                                                                               [XX)
            (*) y (**), obtenemos que:
   ()e
                                                                                                               <u>dB(s) = -Zas(s)Nas</u>
                        \frac{d B}{dt}(s) = \beta N(s) \Rightarrow dB(s) = \beta N(s)
                                                                  os esta en la cureción de Ms
                                                        una len rus) es
Def:
        la torsión de la
Prop: \& r: \&a; \&bJ \longrightarrow \mathbb{R}^3 es uno parametrizacion distinta a la de longitud de arco, la torsion de
                                                                 WNO en (f) 81:
                                                                    \zeta(t) = \frac{\langle r'(t) \times r''(t), r'''(t) \rangle}{\| r'(t) \times r'''(t) \|}
```

ODS:
$$wva plana \Rightarrow 7(S) = 0$$
, $y = 0$

Formulas de Frenet. Semet

$$\frac{\partial}{\partial S} = K(S) N(S)$$

$$\frac{d}{ds} \theta(s) = - \zeta(s) N(s)$$

Ejemplo: Sean a, b > 0

que la cuna parametrizada por r tiene unvatura y torsión Probar constante

Phientrav parametrización en longitud de arco: $r_{o}(s) = \left(\alpha \cos \left(\frac{s}{\sqrt{\alpha^{2}+b^{2}}} \right), \alpha \sec \left(\frac{s}{\sqrt{\alpha^{2}+b^{2}}} \right), \frac{b s}{\sqrt{\alpha^{2}+b^{2}}} \right)$

$$r'_{o}(s) = \left(\frac{a \otimes n}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\left(\frac{s}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), \frac{a}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), \frac{b}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), \frac{b}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}$$

$$\Gamma_{0}^{(1)}(S) = \left(\frac{-\alpha}{\alpha^{2+b^{2}}}\cos\left(\frac{S}{\sqrt{\alpha^{2+b^{2}}}}\right), \frac{-\alpha}{\alpha^{2+b^{2}}}\operatorname{sen}\left(\frac{S}{\sqrt{\alpha^{2+b^{2}}}}\right), 0\right)$$

$$|A(s)| = |A(s)| = \sqrt{\frac{a^2}{(a^2+b^2)^2}} = \frac{a}{a^2+b^2}$$

$$|A(s)| = |A(s)| = \sqrt{\frac{a^2}{(a^2+b^2)^2}} = \frac{a}{a^2+b^2}$$

$$|A(s)| = |A(s)| =$$

$$N(s) = \frac{T'(t)}{\frac{a}{a^{2}+b^{2}}} = \left(-\cos\left(\frac{s}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), -\sin\left(\frac{s}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), 0\right) \left(\frac{b}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}, \frac{sen}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), \frac{b}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\cos\left(\frac{s}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right), \frac{a}{\sqrt{a^{2}+b^{2}}}\right)$$

$$\frac{d ext}{dt} = \left(\frac{p}{a^{3+p_{3}}} \cos \left(\frac{p}{a^{3+p_{3}}}\right), \frac{p}{a^{3+p_{3}}} \cos \left(\frac{p}{a^{3+p_{3}}}\right)\right)$$