

MAT 1640 — Ecuaciones Diferenciales

Ayudantía extra Examen

05 de julio de 2022

Martín Montes U.

martin.montesu@uc.cl

TEU

Considere la ecuación:

$$(x+1) \cdot y' = (y-2)y; \quad y(x_0) = y_0$$

- a) Determine para qué pares (x_0, y_0) el problema de valor inicial tiene solución única y encuentre dicha solución.
- b) Determine el máximo intervalo de definición de la solución con valor inicial y(1) = 4.

General

1. Considere la ecuación diferencial ordinaria

$$\cos(xy)\frac{dy}{dx} = x^2 + y^2$$

Seleccione la alternativa correcta:

- (a) Ninguna es correcta.
- (b) Las soluciones de la EDO tienen recta tangente horizontal únicamente sobre la recta y=x
- (c) La solución que cumple y(0) = 1 tiene derivada negativa en 0.
- (d) Una hipótesis del Teorema de Existencia y Unicidad local de soluciones no se cumple para puntos suficientemente cerca del origen.
- (e) La ecuación es exacta.

2. Determine el intervalo maximal de definición para la variable x de modo que el PVI

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2x}{y}; \quad y(1) = 1$$

tenga una solución explícita de y en función de x.

3. Al buscar una solución particular de la ecuación diferencial

$$y'' - 3y' + 2y = 2x^2 + 3e^{2x}$$

mediante el método de coeficientes indeterminados, ¿qué forma tendría la solución?

Teorema del Wronskiano

Defina $f(x) = sin(x^2)$ y $g(x) = cos(x^2)$. Considere las siguientes afirmaciones:

- a) f y g son linealmente independientes en todo intervalo que contiene al cero.
- b) Existen p(x), q(x) y r(x) funciones lineales tales que f y g forman una base para el espacio de soluciones de la EDO lineal y'' + p(x)y' + q(x)y = r(x).

¿Cuál(es) de las afirmaciones es correcta?

Sistemas

Resuelva el sistema:

$$\begin{cases} \frac{d\mathbf{x}(\mathbf{t})}{dt} = A\mathbf{x}(\mathbf{t}) + f(t), & t \in \mathbb{R} \\ \mathbf{x}(\mathbf{0}) = x_0 \end{cases}$$

en donde

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}; \quad f(t) = \begin{pmatrix} \frac{e^t}{1+t^2} \\ \frac{e^t}{1+t^2} \end{pmatrix}; \quad x_0 = \begin{pmatrix} -5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Estabilidad

Dado el sistema no lineal

$$\begin{cases} x' = x - x^2 - 3xy \\ y' = 3y - y^2 - 2xy \end{cases}$$

encuentre el sistema linealizado correspondiente en torno a cada uno de sus puntos de equilibrio y clasifíquelos, si posible, como estables o inestables.

Laplace

1. Resuelva con Transformada de Laplace:

$$x'' - x' - 6x = 0$$
; $x(0) = 2$, $x'(0) = -1$

2. Resuelva con Transformada de Laplace:

$$x'' + 4x = \sin 3t; \quad x(0) = x'(0) = 0$$

3. Resuelva con Transformada de Laplace:

$$\begin{cases} 2x'' = -6x + 2y; & x(0) = x'(0) = 0\\ y'' = 2x - 2y + 40\sin(3t); & y(0) = y'(0) = 0 \end{cases}$$

- 4. Calcule la transformada inversa de: $G(s) = \frac{1}{s^2(s-a)}$
- 5. Considere el sistema masa resorte:

$$x'' + 6x' + 34x = 30\sin(2t);$$
 $x(0) = x'(0) = 0$

Encuentre la ecuación para la posición x(t)

6. Usando Transformada de Laplace resuelva el problema x'' + 4x = g(t); x(0) = x'(0) = 0

$$g(t) = \begin{cases} 0 & t < 10\\ (t-5)/5 & 5 \le t < 10\\ 1 & t \ge 10 \end{cases}$$

7. Considere la ecuación diferencial de la posición de una masa sujeta a un resorte y a una fuerza externa f(t) tal que

$$x''(t) + 4x(t) = f(t)$$

con x(0) = 1 y x'(0) = 0 y donde

$$f(t) = \begin{cases} \cos(2t) & 0 \le t < \pi \\ 0 & t \ge \pi \end{cases}$$

Resuelva el PVI y grafique la solución.

x'' - x' - 6x = 0; x(0) = 2, x'(0) = -1

 $\chi(s) = \underbrace{3}_{5} \cdot \underbrace{1}_{5 \cdot 3} + \underbrace{7}_{5} \cdot \underbrace{0}_{542}$

 $A = \frac{315}{5}$ = $\frac{3}{5}e^{3t} + \frac{1}{5}e^{-3t}$ $B = \frac{3}{5}$

 $x'' + 4x = \sin 3t; \quad x(0) = x'(0) = 0$

I of x" + 4x 4 = d of sin (36) 4

 $\begin{cases} 2x'' = -6x + 2y; & x(0) = x'(0) = 0 \\ y'' = 2x - 2y + 40\sin(3t); & y(0) = y'(0) = 0 \end{cases}$

 $X(k) = \int_{0}^{-1} \int_{0}^{3} \frac{1}{5} \cdot \frac{1}{3} + \frac{1}{5} \cdot \frac{1}{5$

- 7 6 x 1 - x - 6 x 6 = 0
- (52-5-6) X(1) -25+1+2=0
- 2. Resuelva con Transformada de Laplace:

3. Resuelva con Transformada de Laplace:

25ª X(5)=- 6X(1) + 24(5) Sx. y(1) = .2 x(1) - 2 y(1) + .120

(52+2) y(5) - 2 X(1) =

(1) (s2+3) X(s) = y(s)

$$J^{*} \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{3} \left\{ \frac{1}{3} \left[\frac{1}{3$$

x(t)= 5 sen (t) - 4 sen(at) + sen(3t)

Seleccione la alternativa correcta:
$$\frac{dy}{dx} = \frac{x^2 + y^2}{cog(xy)}$$
(a) Ninguna es correcta.
(b) Las soluciones de la EDO tienen recta tangente horizontal únicamente sobre la recta $y = x \not\propto$
(c) La solución que cumple $y(0) = 1$ tiene derivada negativa en 0.
$$\frac{dy}{dx} = \frac{O^2 + \sqrt{2}}{cog(0)} = 0$$
(d) Una hipótesis del Teorema de Existencia y Unicidad local de soluciones no se

1. Considere la ecuación diferencial ordinaria

(e) La ecuación es exacta.
$$\Rightarrow$$
 $f_y = \frac{2y \cos(xy) - (-\sin(xy) + (x^2 + y^2))}{\cos^2(xy)}$
 $f_y = \frac{2y \cos^2(xy)}{\cos^2(xy)}$

cumple para puntos suficientemente cerca del origen. (0,0)

2. Determine el intervalo maximal de definición para la variable x de modo que el PVI

$$dy = 2x$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{2x}{y}; \quad y(1) = 1$$
tenga una solución explícita de y en función de x .

3. Al buscar una solución particular de la ecuación diferencial

$$y'' - 3y' + 2y = 2x^2 + 3e^{2x}$$

mediante el método de coeficientes indeterminados, ¿qué forma tendría la solución?