

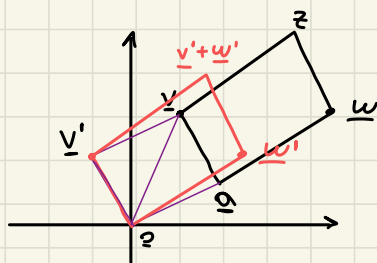
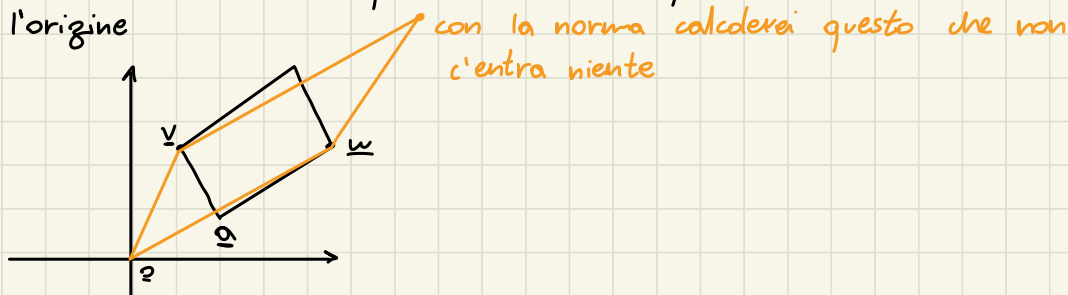

motivazioni: \vec{q}_2 coppia ordinata di elementi di \mathbb{R}^2

$$\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{R}^4$$

per essere vettori devo poterli sommare e rimanere dentro
ma la somma non avrebbe senso. Vedere video su youtube

\vec{q}_2 vettori applicati (non veri)

- supponiamo di voler calcolare l'area di un parallelogramma in \mathbb{R}^2 usando la formula del prodotto vettoriale, però nessuno dei vertici è l'origine



$$\underline{v} = \underline{v}' + \underline{a}$$

$$\underline{v}' = \underline{v} - \underline{a}$$

così mi porto a un \underline{v}' che mi permette di costruire un parallelogramma con un vertice $\underline{0}$ e con stessa area di quello che volevo calcolare originariamente

$$\begin{aligned} (\underline{a}, \underline{v}) &\leadsto \underline{v}' = \underline{v} - \underline{a} \\ (\underline{a}, \underline{w}) &\leadsto \underline{w}' = \underline{w} - \underline{a} \end{aligned} \quad \begin{matrix} \swarrow \\ \searrow \end{matrix} \in \mathbb{R}^2$$

$$\text{area}(\underline{a}, \underline{w}, \underline{v}, \underline{v} + \underline{w}) = \text{area}(\underline{0}, \underline{w}', \underline{v}', \underline{v}' + \underline{w}') \\ \parallel \\ \parallel \underline{w}' \wedge \underline{v}' \parallel$$

Rette in \mathbb{R}^2

l non è un sotto spazio vett.

Può essere sol. di un sistema

di eq. lineari

l_0 è sottospazio, la posso comunicare tramite una base

rappr. parametrica

vedere l come traslato di un sotto spazio di $\dim=1$

$$l = l_0 + \underline{p} = \underset{l_0}{\underbrace{\langle \underline{v} \rangle}} + \underline{p} =$$

$$= \{ \lambda \underline{v} + \underline{p} \mid \lambda \in \mathbb{R} \}$$

$$\underline{v} = (v_1, v_2)$$

$$\underline{p} = (p_1, p_2)$$

non vettori!

$$= \{ (\lambda v_1 + p_1, \lambda v_2 + p_2) : \lambda \in \mathbb{R} \} \quad \lambda \text{ si chiama parametro della retta}$$

$$= \begin{cases} x = \lambda v_1 + p_1 \\ y = \lambda v_2 + p_2 \end{cases} \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

rappr. in coordinate

$$l = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid ax + by + c = 0 \}$$

$a \neq 0$ oppure $b \neq 0$

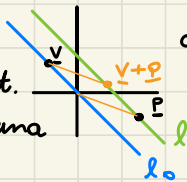
controllare quali punti appartengano alla retta

sistema di eq. lineari con una sola sol.

$$\begin{cases} ax + by = -c \end{cases}$$

$$A \underline{b} = (a \mid b \mid -c)$$

basta che uno tra a e b sia $\neq 0$



Rette in \mathbb{R}^3

parametrica

$$l \xrightarrow{\text{parametrica}} l_0 + \underline{p} = \langle \underset{\in l_0}{\overset{0}{\underline{v}}} \rangle + \underline{p} = \left\{ \left(\lambda v_1 + p_1, \lambda v_2 + p_2, \lambda v_3 + p_3 \right) \mid \lambda \in \mathbb{R} \right\} =$$

$$= \begin{cases} x = \lambda v_1 + p_1 \\ y = \lambda v_2 + p_2 \\ z = \lambda v_3 + p_3 \end{cases}, \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\underline{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\underline{p} = (p_1, p_2, p_3)$$

$$l \xrightarrow{\text{coordinate}} l = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{cases} a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z - b_1 = 0 \\ a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z - b_2 = 0 \end{cases} \}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}$$

teorema R-C

$$\Downarrow$$

l ha $\dim = 1$ SSE

$$\text{rg}(A) = \text{rg}(A|\underline{b}) = 2$$

Piani in \mathbb{R}^3

$$H \xrightarrow{\text{parametrica}} H_0 + \underline{p} = \langle \underset{\substack{\text{base di } H_0 \\ \uparrow \\ \text{vettore qualunque in } H}}{\underline{v}, \underline{w}} \rangle + \underline{p} = \left\{ \alpha \underline{v} + \beta \underline{w} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} + \underline{p} =$$

$$= \left\{ \left(\alpha v_1 + \beta w_1 + p_1, \alpha v_2 + \beta w_2 + p_2, \alpha v_3 + \beta w_3 + p_3 \right) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\begin{cases} x = \alpha v_1 + \beta w_1 + p_1 \\ y = \alpha v_2 + \beta w_2 + p_2 \\ z = \alpha v_3 + \beta w_3 + p_3 \end{cases}, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\underline{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\underline{w} = (w_1, w_2, w_3)$$

$$\underline{p} = (p_1, p_2, p_3)$$

$$H \xrightarrow{\text{coordinate}} H = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : ax + by + cz + d = 0 \}$$

basta una eq.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} a & b & c & d \end{array} \right)$$

almeno uno $\neq 0$

$d \neq 0$ senno 0 non
ha sol ($\text{rg}(A) \neq 0$)
oppure ne ha infinite

osservazioni

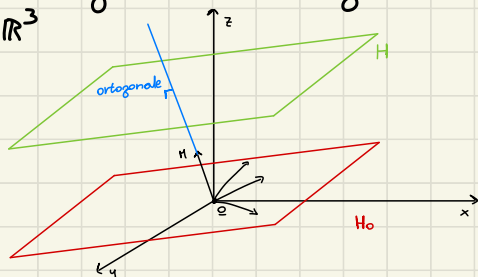
1) la componente omogenea H_0 di H in coordinate è $H_0 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \underline{ax + by + cz = 0} \}$

2) (a, b, c) è un vettore ortogonale a H e H_0

sia in senso geometrico che algebrico

$\langle (x, y, z), (a, b, c) \rangle$
prodotto scalare

$$m = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$$



Perpendicolarità e parallelismo tra rette e piani

Ricordiamo:

• \underline{v} e \underline{w} sono perpendicolari SSE $\langle \underline{v}, \underline{w} \rangle = 0$

• \underline{v} e \underline{w} sono paralleli SSE $\underline{v} = \lambda \underline{w} \quad \lambda \in \mathbb{R}$

retta - retta

$\ell = \langle \underline{v} \rangle + \underline{p} \quad S = \langle \underline{v} \rangle + \underline{q} \quad \text{allora} \quad \ell \perp S \quad \text{SSE} \quad \underline{p} \perp \underline{q}$
" \nwarrow perpendicolare
" \swarrow parallelo "

retta - piano

(a, b, c) ort. a H

$\ell = \langle \underline{v} \rangle + \underline{p} \quad H = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : ax + by + cz + d = 0 \}$

allora: $\ell \perp H \iff \underline{v} = \kappa(a, b, c) \quad \kappa \in \mathbb{R} \quad \text{parallelo alla retta ortogonale al piano}$

$\ell \parallel H \iff \langle \underline{v}, (a, b, c) \rangle = 0 \quad \text{è perpendicolare alla retta perp. al piano}$

trovare vettore perpendicolare è comodo perché permette di fare queste considerazioni ed esprimere in coordinate il piano.

Devo trovare vettore ortogonale a due vettori, faccio prodotto vettoriale

piano - piano

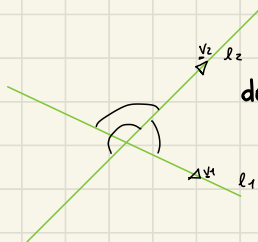
$H_1 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid a_1x + b_1y + c_1z + d_1 = 0 \}$

$H_2 = \{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid a_2x + b_2y + c_2z + d_2 = 0 \}$

allora $H_1 \perp H_2 \iff \langle (a_1, b_1, c_1), (a_2, b_2, c_2) \rangle = 0$

$H_1 \parallel H_2 \iff (a, b, c)_1 = \lambda(a, b, c)_2 \quad \lambda \in \mathbb{R}$

Angoli tra $\{ \text{rette, piani} \}$



devo definire quale prendere



Rette sghembe

Sono rette non parallele tra di loro ma senza punti di intersezione
Si verifica la sghembità con un metodo

$$\ell = \langle \underline{v} \rangle + \underline{q} \quad s = \langle \underline{w} \rangle + \underline{p} \quad \text{e } s \text{ sono sghembe} \quad \text{SSE} \quad \text{rg} \begin{pmatrix} \underline{v} & \underline{w} & \underline{q} - \underline{p} \end{pmatrix} = 3$$

Distanza tra punti e piano

$\text{dist}(H, \underline{p}) = \text{dist}(\underline{p}, \underline{q})$ dove \underline{q} è la proiezione ortogonale di \underline{p} su H

$$\|\underline{p} - \underline{q}\| = \sqrt{(p_1 - q_1)^2 + (p_2 - q_2)^2 + (p_3 - q_3)^2}$$

come trovare \underline{q} ?

$$H = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : ax + by + cz + d = 0 \right\}$$

io so che $(a, b, c) \perp H \rightarrow \langle (a, b, c) \rangle \perp H$

la retta passante per \underline{q} e \underline{p} sarà $\langle (a, b, c) \rangle + \underline{z}$

\underline{q} è la sol del sistema $\begin{cases} \langle (a, b, c) \rangle + \underline{p} & \text{retta } \perp H \text{ per } \underline{p} \\ H \end{cases}$

$$\begin{cases} x = \lambda a + p_1 \\ y = \lambda b + p_2 \\ z = \lambda c + p_3 \\ ax + by + cz + d = 0 \end{cases}$$

← bisogna determinare λ

Distanza tra punto e retta

\underline{p} e ℓ determinare $H \perp \ell$ passante per \underline{p} . Dopodiché $q = H \cap \ell$

$$\ell = \langle \underline{v} \rangle + \underline{p} \quad \text{perciò} \quad H = \{ (x, y, z) : \langle (x, y, z) \cdot \underline{v} \rangle + d = 0 \}$$

↑
determinare d in modo che H passi per \underline{q}