重积分

二重积分 (黎曼积分)

$$def: \iint\limits_D f(x,y) \mathrm{d}\sigma$$
 或 $\iint\limits_D f(x,y) \mathrm{d}x \mathrm{d}y = \lim_{\lambda o 0} \sum_{i=1}^n f(x_i,y_i) \Delta \sigma_i$

其中 λ 为积分区域D的子区域 D_i 直径的最大值

可积的判定: 有界闭区域上连续(或分片连续)的二元函数

对积分区域的可加性&对被积函数的可加性

性质

$$\int f(x) \mathrm{d}x \cdot \int g(y) \mathrm{d}y = \iint f(x) g(y) \mathrm{d}x \mathrm{d}y$$

奇偶性
$$\left\{egin{aligned} eta \in \mathcal{X} & ext{ 的偶函数: } f(x,y) = f(-x,y) \ eta \in \mathcal{X} & ext{ 的奇函数: } f(x,y) = -f(-x,y) \ \end{array}
ight.$$
 轮换对称性: $f(x,y) = f(y,x)$

积分中值定理

$$igg|f(x,y)\subset C(D)$$
,则 $\exists (x_0,y_0)\in D$, $st.\iint\limits_D f(x,y)\mathrm{d}\sigma=f(x_0,y_0)\cdot S$, 其中 $S=\iint\limits_D \mathrm{d}\sigma$

直角坐标下的计算公式(累次积分)

$$\iint\limits_{\mathcal{D}} f(x,y) \mathrm{d}\sigma = \int_a^b \int_{arphi_1(x)}^{arphi_2(x)} f(x,y) \mathrm{d}y \mathrm{d}x = \int_a^b \mathrm{d}x \int_{arphi_1(x)}^{arphi_2(x)} f(x,y) \mathrm{d}y$$

(面包片模型) (此例子为 X 型区域: D 为 "两直两曲" 四边形, 其中直边为 x=a 和 x=b ,曲边为 $y=arphi_1(x)$ 和 $y=arphi_2(x)$)

积分次序影响积分的繁易

上下限函数分段时, 分区域积分

改变积分次序可能改变 分区域积分的需要

极坐标 下的计算公式

$$\iint\limits_{D} f(x,y) d\sigma = \iint\limits_{D'} f(r\cos\theta,r\sin\theta) \cdot r dr d\theta = \int_{\alpha}^{\beta} d\theta \int_{r_1(\theta)}^{r_2(\theta)} f(r\cos\theta,r\sin\theta) \cdot r dr \quad (一般先 r 后 \theta)$$
其中有坐标变换
$$\begin{cases} x = r\cos\theta \\ y = r\sin\theta \end{cases}$$
另外,还有椭圆坐标系(广义极坐标变换)

二重积分的变量变换公式

若
$$f(x,y) \subset C(D)$$
, 变换 $T \begin{cases} x = x(u,v) \\ y = y(u,v) \end{cases}$, $(u,v) \in D \to D$ 满足 ① $x(u,v)$, $y(u,v) \subset C'(D)$ ② $J(u,v) = \frac{\mathrm{D}(x,y)}{\mathrm{D}(u,v)} \neq 0$ 则有 $\iint_D f(x,y) \underline{\mathrm{d}} x \mathrm{d} y = \iint_D f(x(u,v),y(u,v)) \cdot \underline{||J||} \mathrm{d} u \mathrm{d} v$

曲面的面积

直角坐标 曲面
$$z = f(x, y), (x, y) \in D$$
 的面积为 $S = \iint_{D} \frac{d\sigma}{|\cos \gamma|} = \iint_{D} \sqrt{1 + f_x^2(x, y) + f_y^2(x, y)} d\sigma$ 参数方程 (坐标变换) 曲面
$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v), & \vec{n} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_u & y_u & z_u \\ z = z(u, v) & x_v & y_v & z_v \end{vmatrix} = A\vec{i} + B\vec{j} + C\vec{k}, \quad \underline{\text{Md}} S = \sqrt{A^2 + B^2 + C^2} du dv.$$

三重积分(黎曼积分)

$$\iiint\limits_{\Omega} f(x,y,z) \mathrm{d}V$$
 或 $\iiint\limits_{\Omega} f(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z$

其中 Ω 为积分区域,dV为体积元素(体积微元)

性质

对积分区域的可加性&对被积函数的可加性

保号性&保不等号性

积分中值定理

关于某一变量的奇偶性&轮换对称性(计算量影响大)

直角坐标下的 投影法 (先一后二)

$$\iiint\limits_{\Omega}f(x,y,z)\mathrm{d}x\mathrm{d}y\mathrm{d}z=\iint\limits_{D}\mathrm{d}x\mathrm{d}y\int_{z_{1}(x,y)}^{z_{2}(x,y)}f(x,y,z)\mathrm{d}z$$

其中 D 为 Ω 在平面 xOy 的投影, Ω 是以 $z=z_1(x,y)$ 和 $z=z_2(x,y)$ $\Big((x,y)\in D\Big)$ 为底的的正柱面体,即侧面的母线平行于 z 轴,具有积聚性

直角坐标下的 截面法 (先二后一)

$$\iiint\limits_{\Omega}f(x,y,z)\mathrm{d}x\mathrm{d}y\mathrm{d}z=\int_{a}^{b}\mathrm{d}z\iint\limits_{D}f(x,y,z)\mathrm{d}x\mathrm{d}y$$
其中 Ω 要介于平面 $z=a$ 和 $z=b$ 之间。

其中 Ω 要介于平面 z = a 和 z = b 之间,

 $\forall z_0 \in [a,b], \ z=z_0 \cap \Omega=D_{z_0}$ 为闭区域(连通的开集并其边界)

如何选用坐标系

注意被积函数的特殊结构,如平方和

注意各种坐标下被积区域是否需要分割

柱坐标 下的计算公式
$$\left(T: egin{cases} x = r\cos\theta & 0 \leq r < +\infty \ y = r\sin\theta & 0 \leq \theta < 2\pi \ z = z & -\infty < z < +\infty \end{cases}
ight)$$

$$\iiint\limits_{\Omega} f(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z = \iiint\limits_{\Omega'} f(r\cos heta,r\sin heta,z) \cdot r \mathrm{d}r \mathrm{d} heta \mathrm{d}z$$

球坐标 下的计算公式
$$\left(T: egin{array}{c} x =
ho \sin arphi \cos heta & 0 \leq r < +\infty \ y =
ho \sin arphi \sin heta & 0 \leq arphi < \pi \ z =
ho \cos arphi & 0 < heta < 2\pi \end{array}
ight)$$

$$\iiint_{\Omega} f(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z = \iiint_{\Omega'} f(\rho \sin \varphi \cos \theta, \rho \sin \varphi \sin \theta, \rho \cos \varphi) \cdot \rho^2 \sin \varphi \mathrm{d}r \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\theta$$

另外,还有广义球坐标变换

在一般变量替换下的变换公式

若
$$f(x,y,z)\subset C(\Omega)$$
 , 变换 $T: egin{cases} x=x(u,v,w)\ y=y(u,v,w)\,,(u,v,w)\in\Omega'\leftrightarrow\Omega\ z=(u,v,w) \end{cases}$

$$\iiint_{\Omega} f(x,y,z) \mathrm{d}x \mathrm{d}y \mathrm{d}z = \iiint_{\Omega'} f\big(x(u,v,w),y(u,v,w),z(u,v,w)\big) \cdot \Big||J|\Big| \mathrm{d}u \mathrm{d}v \mathrm{d}w$$
其中 $|J| = \frac{\mathrm{D}(x,y,z)}{\mathrm{D}(u,v,w)}$