

Simplex

November 29, 2022

1 Proyecto de Programación Lineal

1.1 Programación del Método Simplex

Integrantes del equipo: - Karen Arteaga Mendoza, 190161 - Federico Santacruz González, 190438
- Leopoldo Rodríguez Díaz Infante, 189584 - José Alberto Márquez Luján, 187917 - Santiago Fernández del Castillo Sodi, 189210

```
[1]: import numpy as np
import pandas as pd # Para imprimir
np.set_printoptions(formatter={'float': lambda x: "{0:0.1f}".format(x)}) # Para
    que imprima nada más 3 decimales
```

```
[2]: def matriz_t0(A, b, c, M):
    """
    Método para obtener la tabla cero del problema usando el método
    de la Gran M.

    EJEMPLO DE USO:
    >>> A = np.array([[3, 4, 1, 0],
                      [ 2,-1, 0,-1]])
    >>> b = np.array([20,2])
    >>> c = np.array([1, 1, 0, 0])
    >>> M = 100
    >>> matriz_t0(A, b, c, M)
    array([[ 3.,  4.,  1.,  0.,  1.,  0., 20.],
           [ 2., -1.,  0., -1.,  0.,  1.,  2.],
           [ 1.,  1.,  0.,  0.,  0.,  0.,  0.],
           [100., 100.,  0.]])
    """
    m = len(A)
    canon = np.eye(m, dtype=int) # Matriz identidad m x m
    mat1 = np.concatenate((A, canon), axis=1) # Pegamos A con la
    identidad
    cr = np.append(c, [M]*m) # Vector de costos
    relativos
    mat1 = np.concatenate((mat1, np.array([cr]))) # Pegamos la matriz con
    los costos relativos
```

```

b_ext = np.array([np.append(b, 0)]) # Construcción del vector b

# Regresamos la matriz extendida con b
return np.concatenate((mat1, b_ext.T), axis=1).astype('float64')

```

```

[3]: def reglaDeBland(tablaSimplex):
    '''
    Queremos la columna más a la izquierda con  $cr < 0$ .
    Si hay empate en el criterio de la variable de salida,
    elegimos la más arriba
    '''

    cr = tablaSimplex[-1][: -1] # costos relativos
    busq = np.where(cr < 0)[0]

    if len(busq) == 0: # No encontró; fin del problema
        return -1, -1
    else:
        colSal = busq[0]

    bk = tablaSimplex[:, -1]
    yk = tablaSimplex[:, colSal]

    by = np.empty(0)
    for b,y in zip(bk,yk):
        if y > 0:
            by = np.append(by, b/y)
        else:
            by = np.append(by, -1)

    valid = np.where(by >= 0)[0]

    if len(valid) == 0: # Todas las variables son menores que cero
        return -1, -2

    renglonSal = valid[by[valid].argmin()]

    return renglonSal, colSal

```

```

[4]: def pivoteo(tablaSimplex):
    '''
    Dada una tabla Simplex, este método pivotea sobre el elemento
    que dictamina la regla de Bland y regresa el resultado.
    '''

    renglonSal, colSal = reglaDeBland(tablaSimplex)

    if colSal < 0: # Condiciones para detenerse
        return tablaSimplex, colSal

```

```

m = len(tablaSimplex)

valorPivoteo = tablaSimplex[renglonSal][colSal]
tablaSimplex[renglonSal] = tablaSimplex[renglonSal] / valorPivoteo

for i in range(m):
    if i != renglonSal and tablaSimplex[i][colSal] != 0:
        tablaSimplex[i] -= tablaSimplex[i][colSal] *
↪tablaSimplex[renglonSal]

return tablaSimplex, 1

```

```

[5]: def checkEmptiness(table, M):
    '''
    Método que recibe una tabla final y evalúa, usando
    el criterio de la Gran M, si la región del problema original
    es vacía o no. Si sí es vacía, regresa True; si no, False.
    '''
    m = len(table)

    table = np.array(table)

    ylast = table[-1][-m:-1]

    if np.any((ylast == 0)):
        for col in np.where(ylast == 0)[0]:
            column = table[:,col]
            if column.size == np.count_nonzero((column==0) | (column==1)) and 1
↪== np.count_nonzero(column==1):
                y = np.where(column == 1)[0]
                if table[:, -1][y] > 0:
                    return True

    return False

```

```

[6]: def solver(A,b,c,M=100):
    '''
    Método para resolver un PPL planteado en su forma estándar. Utiliza
    el método de la Gran M y Simplex. Regresa la tabla en su forma final
    y el resultado de la función objetivo.
    '''
    t0 = matriz_t0(A, b, c,M)

    for i in range(len(A)):
        t0[-1] = t0[i]*(-M) + t0[-1]

```

```

# print("Tabla inicial:")
# printMat(t0)
# print('')

contador = 1
t1, z = pivoteo(t0) # Aquí z es la columna de salida y la usamos como
→ control para saber si terminó.

while z >= 0:
    t1, z = pivoteo(t1)
    contador += 1

if checkEmptiness(t1,M):
    print("ESPACIO DE SOLUCIÓN VACÍO; última versión de la tabla:")
    return t1, np.nan

if z == -2: # no está acotado
    print("PROBLEMA NO ACOTADO; última versión de la tabla:")
    return t1, np.nan

print(f"Tabla final después de {contador} iteraciones:")
return t1, (-1)*t1[-1][-1]

```

```

[7]: def printMat(t):
    df = pd.DataFrame(t)
    with pd.option_context('display.max_rows', None,
                           'display.max_columns', None,
                           'display.precision', 3,):
        display(df)

```

1.2 Pruebas con los problemas planteados por los alumnos

```

[8]: c = np.array([1, 1, 0, 0])
A = np.array([[3, 4, 1, 0],
              [ 2,-1, 0,-1]])
b = np.array([20,2])
M = 100

t1, z = solver(A, b, c, M)
printMat(t1)
print(f"El valor de la función objetivo es: {z}")

```

Tabla final después de 4 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6
0	0.0	5.5	1.0	1.5	1.0	-1.5	17.0

```

1  1.0 -0.5  0.0 -0.5   0.0  0.5  1.0
2  0.0  1.5  0.0  0.5 100.0 99.5 -1.0

```

El valor de la función objetivo es: 1.00000000000002132

```

[9]: c1 = np.array([0, -9, -1, 0, 2, 1])
     A1 = np.array([[0, 5, 50, 1, 1, 0],
                    [1, -15, 2, 0, 0, 0],
                    [0, 1, 1, 0, 1, 1]])
     b1 = np.array([10, 2, 6])

     t1, z1 = solver(A1, b1, c1, M)
     printMat(t1)
     print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z1}")

```

Tabla final después de 5 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
0	0.0	1.0	10.0	0.2	0.2	0.0	0.2	0.0	0.0	2.0
1	1.0	0.0	152.0	3.0	3.0	0.0	3.0	1.0	0.0	32.0
2	0.0	0.0	-9.0	-0.2	0.8	1.0	-0.2	0.0	1.0	4.0
3	0.0	0.0	98.0	2.0	3.0	0.0	102.0	100.0	99.0	14.0

El valor de la función objetivo es: -14.0

```

[10]: c2 = np.array([-3, 1, 0, 0])
      A2 = np.array([[ -1, 1, 1, 0],
                     [ 2, 2, 0, -1]])
      b2 = np.array([5, 4])
      t2, z2 = solver(A2, b2, c2, M)

      printMat(t2)
      print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z2}")

```

PROBLEMA NO ACOTADO; última versión de la tabla:

	0	1	2	3	4	5	6
0	0.0	2.0	1.0	-0.5	1.0	0.5	7.0
1	1.0	1.0	0.0	-0.5	0.0	0.5	2.0
2	0.0	4.0	0.0	-1.5	100.0	101.5	6.0

El valor de la función objetivo es: nan

```

[11]: c3 = np.array([-40, -30, 0, 0])
      A3 = np.array([[1, 1, 1, 0],
                     [2, 1, 0, 1]])
      b3 = np.array([12, 16])
      t3, z3 = solver(A3, b3, c3, M)

```

```
printMat(t3)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z3}")
```

Tabla final después de 3 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6
0	0.0	1.0	2.0	-1.0	2.0	-1.0	8.0
1	1.0	0.0	-1.0	1.0	-1.0	1.0	4.0
2	0.0	0.0	20.0	10.0	120.0	110.0	400.0

El valor de la función objetivo es: -400.0

1.3 Pruebas con los problemas planteados por el profesor

```
[12]: # a) es un problema que no está acotado
c = np.array([1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1,
↪1,-1,-1,0,0,0,0,0])
b = np.array([2,2,0,0,0,2])
A = np.array([
    [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0,
↪0, 0],
    [4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 4, 0, 0, 0, 0,-1, 0, 0,
↪0, 0],
    [0, 0, 4, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 4, 0, 0, 0, 1,-1, 0,-1, 0,
↪0, 0],
    [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1,-1, 1, 0, 0,-1,
↪0, 0],
    [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1,-1, 0, 0,
↪0,-1, 0],
    [2, 4, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1,-1, 0, 0, 0,
↪0, 1]])

t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")
```

PROBLEMA NO ACOTADO; última versión de la tabla:

[illegible]

	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	\
0	1.0	2.0	1.0	1.0	0.0	0.0	0.0	0.0	-0.25	0.0	0.0	-0.25	1.0	
1	0.0	-1.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.25	0.0	0.0	0.25	0.0	
2	0.0	-8.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	2.00	1.0	-1.0	0.00	0.0	
3	0.0	-4.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.00	0.0	-1.0	0.00	0.0	
4	0.0	-4.0	0.0	0.0	0.0	-1.0	1.0	0.0	1.00	0.0	0.0	0.00	0.0	
5	-4.0	-8.0	-4.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.0	1.00	0.0	0.0	1.00	0.0	
6	2.0	0.0	2.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.50	0.0	-1.0	-0.50	1001.0	

	28	29	30	31	32	33
0	0.0	0.25	0.0	0.0	-0.25	1.5
1	0.0	-0.25	0.0	0.0	0.25	0.5
2	0.0	-2.00	-1.0	1.0	0.00	0.0
3	0.0	-1.00	0.0	1.0	0.00	0.0
4	0.0	-1.00	0.0	0.0	0.00	0.0
5	-1.0	-1.00	0.0	0.0	1.00	0.0
6	1000.0	999.50	1000.0	1001.0	999.50	1.0

El valor de la función objetivo es: nan

```
[13]: # b) es un problema con región vacía
c = np.array([3, 6, -1, 2, 0, 0, 0, 0])
b = np.array([2, 10, 6, 5])
A = np.array([
    [1, 1, -1, 0, -1, 0, 0, 0],
    [1, 1, 2, 3, 0, 0, 1, 0],
    [1, 2, -1, 2, 0, 0, 0, 1],
    [0, 1, 0, 2, 0, -1, 0, 0]])

t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")
```

ESPACIO DE SOLUCIÓN VACÍO; última versión de la tabla:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	\
0	0.0	0.5	0.0	1.0	0.0	-0.5	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.5	
1	1.0	1.0	-1.0	0.0	0.0	1.0	0.0	1.0	0.0	0.0	1.0	-1.0	
2	0.0	-1.5	3.0	0.0	0.0	0.5	1.0	-1.0	0.0	1.0	-1.0	-0.5	
3	0.0	0.0	0.0	0.0	-1.0	-1.0	0.0	-1.0	1.0	0.0	-1.0	1.0	
4	0.0	2.0	2.0	0.0	1000.0	998.0	0.0	997.0	0.0	1000.0	1997.0	2.0	

	12
0	2.5
1	1.0
2	1.5
3	1.0
4	-1008.0

El valor de la función objetivo es: nan

```
[14]: # c) el valor de la función objetivo es 7.
c = np.array([3, 6, -1, 2, 7, 0, 0, 0])
b = np.array([2, 10, 5, 2])
A = np.array([
    [1, 1, -1, 0, 0, 0, 0, -1],
    [1, 1, 2, 3, 0, 1, 0, 0],
    [3, 0, 0, 1, -1, 0, 0, 0],
    [0, 1, 2, 0, 0, 0, 1, 0]])

t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")
```

Tabla final después de 7 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	\
0	0.0	1.0	-1.0	-0.333	0.333	0.0	0.0	-1.0	1.0	0.0	-0.333	
1	0.0	0.0	3.0	3.000	0.000	1.0	0.0	1.0	-1.0	1.0	0.000	
2	1.0	0.0	0.0	0.333	-0.333	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.333	
3	0.0	0.0	3.0	0.333	-0.333	0.0	1.0	1.0	-1.0	0.0	0.333	
4	0.0	0.0	5.0	3.000	6.000	0.0	0.0	6.0	994.0	1000.0	1001.000	
		11	12									
0		0.0	0.333									
1		0.0	8.000									
2		0.0	1.667									
3		1.0	1.667									
4		1000.0	-7.000									

El valor de la función objetivo es: 6.9999999999998712

1.4 Pruebas del profesor para la sesión en el aula

el 29 de noviembre de 2022

```
[15]: # A)
c = np.array([-1000, -100, -10, -1, 0, 0, 0, 0])
b = np.array([1, 100, 10000, 1000000])
A = np.array([
    [1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0],
    [20, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0],
    [200, 20, 1, 0, 0, 0, 1, 0],
    [2000, 200, 20, 1, 0, 0, 0, 1]])
```



```
t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")
```

Tabla final después de 10 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10 \
0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0
1	20.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0
2	200.0	20.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0
3	2000.0	200.0	20.0	1.0	0.0	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0	0.0
4	1000.0	100.0	10.0	0.0	0.0	0.0	0.0	1.0	1000.0	1000.0	1000.0

	11	12
0	0.0	1.0
1	0.0	100.0
2	0.0	10000.0
3	1.0	1000000.0
4	1001.0	1000000.0

El valor de la función objetivo es: -1000000.0

```
[16]: # B)
c = np.append(np.array([1]*18), [-1, 0])
b = np.array([4, 1])
A = np.array([np.append(np.array([1]*19), [0]), np.append(np.array([1]*18), [0,
↪ -1])])

t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")
```

Tabla final después de 3 iteraciones:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14 \
0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
1	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
2	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0

	15	16	17	18	19	20	21	22
0	0.0	0.0	0.0	1.0	1.0	1.0	-1.0	3.0
1	1.0	1.0	1.0	0.0	-1.0	0.0	1.0	1.0
2	0.0	0.0	0.0	0.0	2.0	1001.0	998.0	2.0

El valor de la función objetivo es: -2.0

```
[17]: # C)
c = np.array([8, -2, 1, 2, 5, 0, 0, 0, 0])
```

```

b = np.array([2, 1, 10, 6, 5])
A = np.array([
    [ 1, 1,-1, 0, 0,-1, 0, 0, 0, 0],
    [-2,-1, 0,-4, 1, 0,-1, 0, 0, 0],
    [ 1, 1, 2, 3, 0, 0, 0, 1, 0, 0],
    [ 1, 2,-1, 2, 0, 0, 0, 0, 1, 0],
    [ 0, 1, 0, 2, 0, 0, 0, 0, 0,-1]])

t, z = solver(A, b, c, 1000)
printMat(t)
print(f"\nEl valor de la función objetivo es: {z}")

```

ESPACIO DE SOLUCIÓN VACÍO; última versión de la tabla:

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	\
0	0.0	1.0	0.0	2.0	0.0	1.0	0.0	0.0	1.0	0.0	-1.0	0.0	
1	-2.0	0.0	0.0	-2.0	1.0	1.0	-1.0	0.0	1.0	0.0	-1.0	1.0	
2	3.0	0.0	0.0	-3.0	0.0	-5.0	0.0	1.0	-3.0	0.0	5.0	0.0	
3	-1.0	0.0	1.0	2.0	0.0	2.0	0.0	0.0	1.0	0.0	-2.0	0.0	
4	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	-1.0	0.0	0.0	-1.0	-1.0	1.0	0.0	
5	19.0	0.0	0.0	14.0	0.0	995.0	5.0	0.0	996.0	1000.0	5.0	995.0	

	12	13	14	15
0	0.0	1.0	0.0	4.0
1	0.0	1.0	0.0	5.0
2	1.0	-3.0	0.0	2.0
3	0.0	1.0	0.0	2.0
4	0.0	-1.0	1.0	1.0
5	1000.0	1996.0	0.0	-1019.0

El valor de la función objetivo es: nan