## DIT Department de Ingenieria investigaciones Tecnológica investigaciones Tecnológica

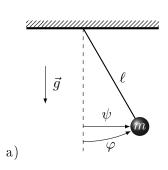
## ECUACIÓN DE EULER-LAGRANGE

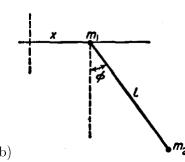
Los problemas marcados con (\*) tienen alguna dificultad adicional, no dude en consultar.

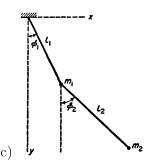
1. **Péndulo rígido ideal** [Marion (english) ex. 7.2]

Péndulo de punto de suspensión libre y péndulo doble [Landau §5 ejs. 1 y 2]

Aplique en la ecuación de Euler-Lagrange los Lagrangianos obtenidos en la guía anterior para obtener las ecuaciones de la dinámica de los sistemas:

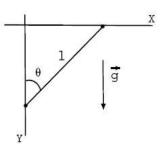






2. Péndulo de masas acopladas en movimiento restringido

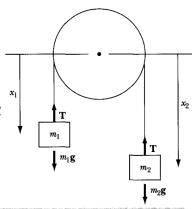
Dos partículas de masa  $m_1$  y  $m_2$  están unidas por un hilo inextensible de longitud l;  $m_1$  se mueve solo sobre el eje x y  $m_2$  solo sobre el y. Las condiciones iniciales son las que indica la figura.



- a) Obtenga con la ecuación de Euler-Lagrange la ecuación de la dinámica en función de  $\theta$ .
- b) ¿Cuál es el período de movimiento de  $\theta$  para el caso  $m_1 = m_2 = m$ ? Suponga que  $\theta$  solo puede tomar valores pequeños.
- c) (\*) Resuelva la ecuación de la dinámica para obtener  $\theta(t)$  en el caso que el sistema parte del reposo con un  $\theta_0 \neq 0$ .

## 3. Máquina de Atwood simple

- a) Obtenga con la ecuación de Euler-Lagrange la ecuación de la dinámica. Simplifique el problema considerando que la poleas de radio R tiene masa nula (M=0).
- b) Compare las aceleraciones con las obtenidas usando ecuaciones de Newton.



## 4. Maquina de Atwood compuesta [Marion (english) ex. 7.8]

- a) Obtenga las aceleraciones en este sistema resolviendo las ecuaciones de Euler-Lagrange. Las coordenadas se reducen a dos, x e y, pues con el vínculo de las cuerdas establece la posición de todas las masas y de la polea inferior. Simplifique el problema considerando que las poleas de radio R tienen masa nula (M=0).
- b) (\*) Contemple ahora la masa de las poleas. Recuerde que el momento de inercia de un cilíndro es  $MR^2/2$
- c) (\*) Compare las aceleraciones con las obtenidas usando ecuaciones de Newton.

