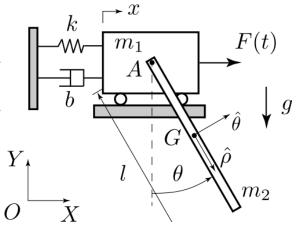
## MECÁNICA GENERAL FUERZAS EXTERNAS EN EL ENFOQUE LAGRANGIANO

## 1. Barra que pende de un carro

Obtenga las ecuaciones que describen la dinámica del sistema. El momento de incercia para una barra de masa m y longitud l para una rotación desde uno de sus extremos es  $\frac{m}{12}l^2$ .

- a) Calcule la descomposición en fuerzas generalizadas del forzado externo  $\vec{F}(t)$  y que hace el amortiguador de constante b en función de la velocidad del carro  $(-b\dot{x}\hat{x})$ .
- b) Genere el lagrangiano.
- c) Calcule las ecuaciones de Euler-Lagrange.

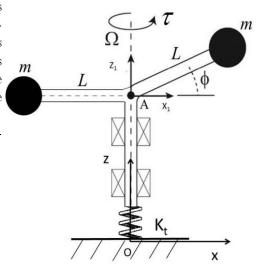


2. Dos pesos de masa idéntica m están unidos al extremo de brazos de masa despreciable. Uno de los brazos describe una inclinación fija con la horizontal de  $\phi$ . Descartamos la fricción con los rodamientos que mantiene vertical el eje de donde parten los brazos. Un resorte de torsión de constante elástica  $K_t$  se resiste a su rotación con velocidad angular  $\Omega(t)$  afectado por un toque variable  $\vec{\tau} = \tau(t)\hat{z}$ .

Pregunta conceptual: ¿Cuales son las unidades de la fuerza generalizada?

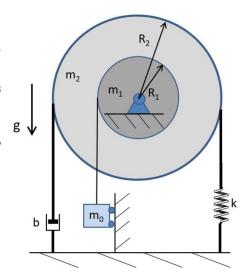
- a) N
- b)  $\frac{N}{m}$
- c) N m
- d) Otra

Obtenga las ecuaciones de la dinámica de Euler-Lagrange.



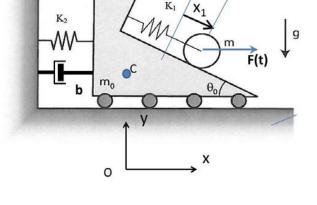
3. Dos cilindros uniformes de respectivas masas y radios  $m_1, m_2, R_1$  y  $R_2$  están soldados. Este armado rota sin fricción en torno a un eje. Una cuerda de masa despreciable envuelve al cilindro externo y sus extremos conectan un resorte de constante elástica k y un amortiguador en función de la velocidad (constante de proporcionalidad b). Una correa de masa despreciable envuelve al cilindro de menor radio y de ella pende vertical un bloque de masa  $m_o$ .

Obtenga las ecuaciones de la dinámica de Euler-Lagrange.



4. Sobre la superficie inclinada en  $\theta_0$  del carro de masa  $m_0$  rueda sin deslizar un disco de radio R y masa m. Este no se sale de la superficie a pesar de que al centro del mismo se aplica una fuerza  $\vec{F} = F(t)\hat{x}$  gracias a un resorte de constante elástica  $K_1$  que une este centro con el carro. Limita el alcance de este un resorte de constante elástica  $K_2$  fijado a la pared y un amortiguador proporcional a la velocidad de constante proporcional b. Se descarta la fricción del carro con el suelo. Todo el sistema está sometido a la acelación gravitatoria  $\vec{g} = -g\hat{y}$ .

Pregunta conceptual: ¿Qué es la fuerza generalizada asociada al desplazamiento virtual  $\delta x$  debida a  $\vec{F}$ ?



- a)  $F(t)\cos(\theta)$
- b) F(t)
- c)  $F(t)\delta x$
- d) 0

Obtenga las ecuaciones de la dinámica de Euler-Lagrange.