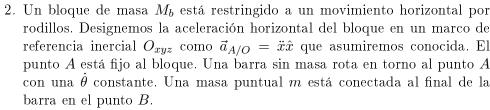
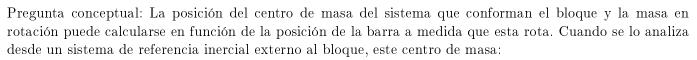
MECÁNICA GENERAL MOVIMIENTO ROTATORIO | MOMENTO ANGULAR | TORQUE

Movimiento rotatorio

- 1. Un frisbee tiene su masa M distribuida en forma uniforme en su radio R. Mientras gira manteniendo su horizontalidad una araña que estaba originalmente en su centro camina en dirección radial a velocidad constante v_a .
 - a) Escribir la expresión velocidad y aceleración de la araña consideradas desde un sistema de coordenadas fijas al suelo.
 - b) ¿Cuál es la ω del frisbee respecto a la original cuando la araña esté a una distancia d de su centro?
 - c) ¿Qué torque debiera ejercerse al frisbee si se quisiera que su ω fuera z constante? ¿Qué fuerza de coriolis siente la araña en tal caso?



Este problema presenta uno de los problemas más comunes en ingeniería mecánica - el rotor mal balanceado. Pueden ver una ilustración extrema de este efecto en este video: https://youtu.be/R2h0--TIjjA.

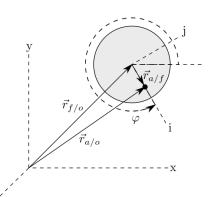


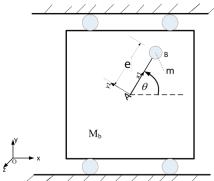
- a) se mueve a la izquierda cuando la bola está en la mitad izquierda del recorrido circular,
- b) se mueve a la derecha cuando la bola está en la mitad izquierda del recorrido circular,
- c) o no se mueve ni a izquierda ni a derecha.

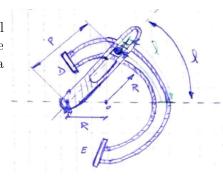
Determine:

- a) Una expresión para la aceleración de la masa m en el sistema de referencia inercial O_{xyz} . Esto es encontrar $\vec{a}_{B/O}$. Exprese el resultado en términos de las componentes x e y en el sistema O_{xyz} . Recuerde incluir la contribución de $\vec{a}_{A/O} = \ddot{x}\hat{x}$ en su respuesta.
- b) ¿Cuál es la magnitud y dirección de la fuerza que la barra aplica a la masa m? ¿Cuál es la fuerza y dirección de la misma que la barra hace sobre el punto de pivot A?
- 3. El perno B está engarzado tanto en su guía recta, a una distancia P del punto en torno al que gira con libertad, así como a una guía circular de radio R. El conjunto rota en torno al eje de simetría, línea discontinua horizontal en el croquis, con velocidad angular constante ω .

Determine $\dot{\vec{r}}$ y $\ddot{\vec{r}}$ del perno suponiéndolo puntual.





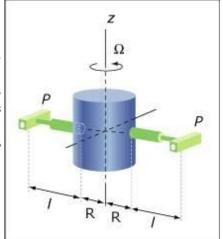


Momento angular | Torque

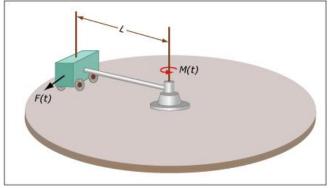
4. Un satélite cilíndrico rota en torno a su eje de simetría con $\Omega=0.05\,\mathrm{s^{-1}}$. Dos instrumentos científicos P están originalmente a $R=1.2\,\mathrm{m}$ de tal eje, pero conectados a barras radiales extensibles. La posterior extensión de su longitud l se produce a una tasa constante hasta alcanzar los $3\,\mathrm{m}$. Durante el procedimiento opera un mecanismo interno que mantiene constante la velocidad de rotación del satélite. La máxima aceleración total que estos instrumentos pueden ser sometidos es $0.011\,\mathrm{m\,s^{-2}}$.

Pregunta conceptual: ¿Cambia el momento angular total del satélite como resultado de la extensión de las barras que soportan los instrumentos? Asumamos que el momento angular se calcula con respecto al centro de masa del satélite.

Determinar la máxima tasa de extensión de las barras.



5. Un brazo de longitud 4 m sin masa gira sobre un eje vertical. En el borde exterior del mismo hay un carro que para este problema consideraremos como una partícula puntual de masa $100\,\mathrm{kg}$. El brazo en el eje de rotación aplica el torque, $\vec{M}(t) = 30\,\mathrm{N\,m\,s^{-2}} \times t^2\hat{z}$. Además una fuerza externa $\vec{F}(t) = 15\,\mathrm{N\,s^{-1}} \times t\hat{\varphi}$ empuja el carro en la dirección tangencial. La fuerza y el torque se aplican a partir de t=0.



Pregunta conceptual: ¿Qué espera produzca $\frac{\mathrm{d}\vec{p}}{\mathrm{d}t}$? a) 0 N, b) Mg, c) Fuerza tangencial, d) Fuerza radial

- a) Calcule el momento angular del carro con respecto al punto del eje de rotación donde la varilla se une al pivote.
- b) A $t=5\,\mathrm{s}$ las fuerzas motrices externas y los torques se apagan, dejando el brazo y carro con una velocidad de rotación constante. Calcule el momento lineal del carro \vec{p} para $t>5\,\mathrm{s}$.
- c) Calcule la derivada temporal de \vec{p} con respecto al marco inercial de O_{xyz} en t > 5 s. Explique el significado físico de lo obtenido.