Лабораторна робота №2

ПОБУДУВАННЯ РЕГРЕСІЙНИХ ДІАГНОСТИЧНИХ МОДЕЛЕЙ

Мета роботи : вивчення принципів побудови регресійних діагностичних моделей на підставі таблиці експериментальних даних.

Варіант 1

Завдання:

- 1. Використовувати ТЕД лабораторної роботи 1 в якості початкових даних
- 2. Розрахувати параметри регресії для кожного класу захворювань, використовуючи:
 - Лінійну множинну регресію
 - Метод Гауса
 - Фактори: вік , досвід роботи та час роботи за місяць
 - ∘ Відгук: T-Lymphocytes
- 3. Оцінити якість отриманих діагностичних моделей
 - Незміщена оцінка дисперсії помилки σ^2

Хід роботи:

Моделі та початкові данні

Для виконання завдань було побудовано нову модель під назвою Patient , яка виконує роль представлення експерименту, тобто містить фактори та відгук:

```
Patient {
    number; // номер пацієнта (або експерименту)
    factors; // фактори
    response; // відгук
    diagnosis; // діагноз
}
```

В даній роботі використовуються наступні фактори та відгук:

```
enum Factor {
   AGE, // вік
   EXPERIENCE, // досвід роботи
   MONTH_WORK_TIME // час роботи за місяць
}
```

Indication.T_LYMPHOCYTES // в ролі відгуку виступає значення для Т-лімфоцитів

Початкові данні зчитуються з файлу lab1_v2.txt, який зберігає данні, потрібні для класу Patient , розділенні табуляцією. Для зчитування використовується метод fromFile класу

Лінійна множинна регресія

У загальному виді найкращим образом регресія проводиться в смислі мінімуму функціоналу. Задача мінімізації функціоналу – знайти коефіцієнти рівняння регресії. Рівняння лінійної множинної регресії записується як рівняння прямої лінії в багатовимірному просторі ознак.

$$\mathbf{F} = \begin{bmatrix} N & \sum_{i=1}^{N} x_{1i} & \sum_{i=1}^{N} x_{2i} & \dots & \sum_{i=1}^{N} x_{mi} \\ \sum_{i=1}^{N} x_{1i} & \sum_{i=1}^{N} x_{1i}^{2} & \sum_{i=1}^{N} x_{1i} x_{2i} & \dots & \sum_{i=1}^{N} x_{1i} x_{mi} \\ \sum_{i=1}^{N} x_{2i} & \sum_{i=1}^{N} x_{2i} x_{1i} & \sum_{i=1}^{N} x_{2i}^{2} & \dots & \sum_{i=1}^{N} x_{2i} x_{mi} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \sum_{i=1}^{N} x_{mi} & \sum_{i=1}^{N} x_{mi} x_{1i} & \sum_{i=1}^{N} x_{mi} x_{2i} & \dots & \sum_{i=1}^{N} x_{mi}^{2} \end{bmatrix}, \ \vec{a} = \begin{bmatrix} a_{0} \\ a_{1} \\ a_{2} \\ \dots \\ a_{m} \end{bmatrix}, \ \vec{r} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{N} y_{i} \\ \sum_{i=1}^{N} y_{i} x_{1i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^{N} y_{i} x_{2i} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^{N} y_{i} x_{mi} \end{bmatrix}$$

Тобто спочатку знаходимо **матрицю X (або F)** наступним чином: як видно на формулі, елемент з індексом (0, 0) - це кількість експериментів, далі нульовий стовпець і нульовий рядок містять значення сум факторів.

Далі йдуть суми перемножень значень факторів так, що виходить симетрична матриця. Це схоже на те, як ми знаходили залежність між ознаками в першій роботі та застосовували один із коефіцієнтів, тільки тепер замість коефіцієнтів - перемноження значень з однаковим індексом та знаходження суми. Повністю метод для знаходження матриці X виглядає наступним чином:

```
.sum();
        factorsSums.add(sum);
                                                                     // перший рядок і стовпець буду
    }
                                                                     // значень факторів
    // використовуємо метод із першої роботи для побудови симетричної матриці, але поки що без перш
    List<List<Double>> columns = Matrices.buildSymmetricRelations(factorsMap, RegressionMatrices::s
    // додаємо рядок зверху
    for (int i = 0; i < columns.size(); i++) {</pre>
        List<Double> column = columns.get(i);
        column.add(0, factorsSums.get(i));
    }
    // додаємо стовпець зліва
    List<Double> firstColumn = new ArrayList<>(factorsMap.size());
    firstColumn.add((double) patients.size());
    firstColumn.addAll(factorsSums);
    result.add(firstColumn);
    result.addAll(columns);
    return result;
}
```

Замість функції коефіцієнту ми передаємо посилання на метод sumOfMultiplies , який об'єднує два вектори шляхом знаходження суми їх поелементних добутків.

```
private static Double sumOfMultiplies(List<Double> x1Values, List<Double> x2Values) {
   if (x1Values.size() != x2Values.size()) {
      throw new IllegalArgumentException("Sizes must be equal");
   }

   double result = 0;

   for (int i = 0; i < x1Values.size(); i++) {
      result += x1Values.get(i) * x2Values.get(i);
   }

   return result;
}</pre>
```

Далі знаходимо вектор Y (або r) наступним чином: перший елемент є сумою всіх відгуків:

```
double firstCell = responseList.stream()
          .map(Map.Entry::getValue)
          .mapToDouble(Double::doubleValue)
          .sum();
```

Кожний наступний елемент потрібно домножити на відповідний за індексом фактор:

```
tor (int i = 0; i < tactorValues.size(); i++) {
    cellValue += factorValues.get(i) * responseList.get(i).getValue();
}</pre>
```

Повністю алгоритм виглядає так:

```
public static List<Double> calculateYMatrix(List<Patient> patients) {
   List<Double> result = new ArrayList<>();
                                                                      // отримуємо векто
   Map<Factor, List<Double>> factorsMap = getFactorsMap(patients);
   List<Map.Entry<Indication, Double>> responseList = patients.stream()
                                                                               // отримуємо векто
            .map(Patient::getResponse)
            .collect(Collectors.toList());
   double firstCell = responseList.stream()
            .map(Map.Entry::getValue)
            .mapToDouble(Double::doubleValue)
           .sum();
                                                                                // перший елемент
   result.add(firstCell);
   factorsMap.forEach((factor, factorValues) -> {
       double cellValue = 0;
       for (int i = 0; i < factorValues.size(); i++) {</pre>
                                                                                // всі наступні ел
           cellValue += factorValues.get(i) * responseList.get(i).getValue(); // відповідні факт
       }
       result.add(cellValue);
   });
   return result;
}
```

Метод Гауса

Коли ми отримали матриці х та у, ми можемо знайти коефіцієнти а за допомогою методу Гауса. Як відомо, метод Гауса зазвичай поділяють на дві складові: спочатку йде "прямий хід" алгоритму, коли ми шляхом елементарних операцій перетворення матриці приводимо її до виду верхньої трикутної матриці.

$$\left\{egin{array}{lll} lpha_{1j_1}x_{j_1}+lpha_{1j_2}x_{j_2}+\ldots+lpha_{1j_r}x_{j_r}+\ldots+lpha_{1j_n}x_{j_n}&=η_1\ lpha_{2j_2}x_{j_2}+\ldots+lpha_{2j_r}x_{j_r}+\ldots+lpha_{2j_n}x_{j_n}&=η_2\ lpha_{rj_r}x_{j_r}+\ldots+lpha_{rj_n}x_{j_n}&=η_r\ lpha_{rj_r}x_{j_r}+\ldots+lpha_{rj_n}x_{j_n}&=η_r\ lpha_{r+1}\ lpha_{r+1$$

Далі йде "зворотний хід": з останнього ненульового рівняння виражають кожну з базисних змінних через небазисні й підставляють до попередніх рівнянь. Повторюючи цю процедуру для всіх базисних змінних, отримують фундаментальний розв'язок.

Отже, спочатку треба змінити логічне направлення зі стовпців на рядки:

Далі об'єднати матриці х та у для отримання розширеної матриці:

```
private static List<List<Double>> joinMatrices(List<List<Double>> xMatrix, List<Double> yMatrix) {
    if (xMatrix.size() != yMatrix.size()) {
        throw new IllegalArgumentException(SIZE_ERROR_MESSAGE);
    }
    List<List<Double>> result = new ArrayList<>(xMatrix.size());
    for (int i = 0; i < xMatrix.size(); i++) {
        List<Double>> fullRow = new ArrayList<>(xMatrix.get(i));
        fullRow.add(yMatrix.get(i));
        result.add(fullRow);
    }
    return result;
}
```

Тепер можна починати "прямий хід" методу Гауса. Спочатку ми знаходимо рядок, поточний елемент якого не дорівнює нулю й якщо це не верхній рядок, то переміщуємо його наверх:

```
int indexWithNonZeroElement = -1;

for (int rowIndex = columnIndex; indexWithNonZeroElement < 0; rowIndex++) {
    if (matrixRows.get(rowIndex).get(columnIndex) > 0) {
        indexWithNonZeroElement = rowIndex;
    }
}

if (columnIndex != indexWithNonZeroElement) {
    Collections.swap(matrixRows, columnIndex, indexWithNonZeroElement);
}
```

На кожному кроці беремо відповідний рядок, тобто на 1-му кроці беремо перший рядок, на другому другий і т.д.

```
List<Double> currentRow = matrixRows.get(columnIndex);
```

Далі ми обнуляємо всі значення з відповідним індексом columnIndex для рядків, що йдуть нижче currentRow:

```
for (int rowIndex = columnIndex + 1; rowIndex < matrixRows.size(); rowIndex++) {</pre>
   Double currentElement = currentRow.get(columnIndex); // значення на поточному рядку
   List<Double> rowBelow = matrixRows.get(rowIndex); // один з рядків, що нижче поточного рядку
   Double elementBelow = rowBelow.get(columnIndex);
                                                       // значення з рядку
   double coefficient = elementBelow / currentElement; // знаходимо співвідношення між елементом
   List<Double> multipliedRow = currentRow.stream()
        .map(curValue -> curValue * coefficient)
                                                      // домножуємо поточний рядок на коефіцієнт
        .map(ROUND_TO_3_DECIMAL_PLACES::applyAsDouble) // округляємо до 3 знаків після коми
        .collect(Collectors.toList());
   List<Double> changedRow = multipliedRow.get(columnIndex) > elementBelow
        ? combineRows(multipliedRow, rowBelow, Double::sum) // якщо значення більше нижнього,
        : combineRows(rowBelow, multipliedRow, (a, b) -> a - b); // інакше віднімаємо
   matrixRows.set(rowIndex, changedRow);
                                                        // заміняємо рядок тим, який обчислили
}
```

Повністю "прямий хід" методу Гауса виглядає наступним чином:

```
private static List<List<Double>> forwardGaussElimination(List<List<Double>> extendedMatrixRows) {
    List<List<Double>> matrixRows = new ArrayList<>(extendedMatrixRows);
    for (int columnIndex = 0; columnIndex < matrixRows.size(); columnIndex++) {</pre>
        int indexWithNonZeroElement = -1;
        for (int rowIndex = columnIndex; indexWithNonZeroElement < 0; rowIndex++) {</pre>
            if (matrixRows.get(rowIndex).get(columnIndex) > 0) {
                indexWithNonZeroElement = rowIndex;
            }
        }
        if (columnIndex != indexWithNonZeroElement) {
            Collections.swap(matrixRows, columnIndex, indexWithNonZeroElement);
        List<Double> currentRow = matrixRows.get(columnIndex);
        for (int rowIndex = columnIndex + 1; rowIndex < matrixRows.size(); rowIndex++) {</pre>
            Double currentElement = currentRow.get(columnIndex);
            List<Double> rowBelow = matrixRows.get(rowIndex);
            Double elementBelow = rowBelow.get(columnIndex);
            double coefficient = elementBelow / currentElement;
            List<Double> multipliedRow = currentRow.stream()
```

```
.map(curValue -> curValue * coefficient)
                  .map(ROUND_TO_3_DECIMAL_PLACES::applyAsDouble)
                  .collect(Collectors.toList());
              List<Double> changedRow = multipliedRow.get(columnIndex) > elementBelow
                  ? combineRows(multipliedRow, rowBelow, Double::sum)
                  : combineRows(rowBelow, multipliedRow, (a, b) -> a - b);
              matrixRows.set(rowIndex, changedRow);
          }
      }
      return matrixRows;
  }
  private static List<Double> combineRows(List<Double> first, List<Double> second, DoubleBinaryOperat
      if (first.size() != second.size()) {
          throw new IllegalArgumentException(SIZE_ERROR_MESSAGE);
      List<Double> result = new ArrayList<>(first.size());
      for (int i = 0; i < first.size(); i++) {</pre>
          double sum = combiner.applyAsDouble(first.get(i), second.get(i));
          result.add(ROUND TO 3 DECIMAL PLACES.applyAsDouble(sum));
      }
      return result;
Далі з отриманої верхньої трикутної матриці ми видаляємо всі нульові елементи:
  List<List<Double>> echelonFormWithoutZeros = echelonForm.stream()
      .map(list -> list.stream()
                    .filter(value -> value != 0)
                    .collect(Collectors.toList()))
      .collect(Collectors.toList());
I починаємо "зворотний хід" методу Гауса. Щоб почати з останнього рядка, що містить тільки одну
невідому змінну, "перевертаємо" нашу матрицю:
  Collections.reverse(echelonForm);
Далі для кожного рядка також робимо реверсивну перестановку:
  LinkedList<Double> row = new LinkedList<>(matrixRow);
  Collections.reverse(row);
```

Таким чином перший елемент - це відгук (у):

double response = Objects.requireNonNull(row.poll());

Далі, залежно від того, скільки коефіцієнтів ми вже знайшли, підставляємо їх та знаходимо суму вже відомих значень:

```
for (Double coefficient : reversedCoefficients) {
    sumWithDeterminedCoefficients += Objects.requireNonNull(row.poll()) * coefficient;
}
```

Тепер ми можемо вирахувати наш коефіцієнт для поточного рядка:

```
double coefficient = (response - sumWithDeterminedCoefficients) / Objects.requireNonNull(row.poll()
```

Перед поверненням обов'язково треба переставити всі елементи в зворотному порядку, адже ми знаходили їх, починаючи з останнього:

```
Collections.reverse(reversedCoefficients);
```

Повністю "зворотний хід" гаусу виглядає наступним чином:

```
private static List<Double> gaussBackSubstitution(List<List<Double>> echelonForm) {
  Collections.reverse(echelonForm);
    if (echelonForm.get(0).size() != 2) {
      throw new IllegalStateException("Last row must be with size 2");
    }
    List<Double> reversedCoefficients = new ArrayList<>();
    for (List<Double> matrixRow : echelonForm) {
        LinkedList<Double> row = new LinkedList<>(matrixRow);
        Collections.reverse(row);
        double response = Objects.requireNonNull(row.poll());
        double sumWithDeterminedCoefficients = 0;
        for (Double coefficient : reversedCoefficients) {
            sumWithDeterminedCoefficients += Objects.requireNonNull(row.poll()) * coefficient;
        }
        double coefficient = (response - sumWithDeterminedCoefficients) / Objects.requireNonNull(re
        reversedCoefficients.add(coefficient);
    }
   Collections.reverse(reversedCoefficients);
    return reversedCoefficients;
}
```

$$\sigma_{\varepsilon}^2 = \frac{\Delta^2}{N - p - 1};$$

На рисунку N - це кількість пацієнтів (експериментів), m - кількість факторів, а Δ^2 - це залишкова сума квадратів, яка вираховується за наступною формулою:

$$\Delta^2 = \sum_{i=1}^{N} (y_i - a_0 - \vec{a}' \vec{x}_i)^2$$

Алгоритм для знаходження Δ^2 виглядає наступним чином:

```
public static Double squaresResidualSum(List<List<Double>> xMatrix, List<Double>> yMatrix, List<Double
double result = 0;

for (int i = 0; i < yMatrix.size(); i++) {
    List<Double>> row = xMatrix.get(i);
    Double yElement = yMatrix.get(i);
    Double a0 = coefficients.get(0);

    double xMulASum = 0;

    for (int j = 1; j < row.size(); j++) {
        xMulASum += row.get(j) * coefficients.get(j);
    }

    result += Math.pow(yElement - a0 - xMulASum, 2);
}

return result;</pre>
```

Результати

Для перевірки результатів пацієнтів було розбито на групи з однаковими діагнозами, щоб вирахувати оцінки для кожної з груп:

```
Map<Integer, List<Double>> diagnosisToYMatrix = new HashMap<>(groupedByDiagnosis.size());
Map<Integer, List<Double>> diagnosisToCoefficients = new HashMap<>();
Map<Integer, Double> predictedVariableVariance = new HashMap<>();
groupedByDiagnosis.forEach((diagnosis, patientList) -> {
    List<List<Double>> xMatrix = RegressionMatrices.calculateXMatrix(patientList);
    diagnosisToXMatrix.put(diagnosis, xMatrix);
    List<Double> yMatrix = RegressionMatrices.calculateYMatrix(patientList);
   diagnosisToYMatrix.put(diagnosis, yMatrix);
    List<Double> coefficients = RegressionMatrices.gaussianElimination(xMatrix, yMatrix);
   diagnosisToCoefficients.put(diagnosis, coefficients);
    Double squaresResidualSum = RegressionMatrices.squaresResidualSum(xMatrix, yMatrix, coefficient
    double squareSigma = squaresResidualSum / (patients.size() - Factor.values().length - 1);
    predictedVariableVariance.put(diagnosis, squareSigma);
});
ConsoleWriter.printMatricesWithCoefficients(diagnosisToXMatrix, diagnosisToYMatrix, diagnosisToCoef
               predictedVariableVariance);
```

Вивід на консоль

```
Diagnosis #1
X Matrix:
    33.0 | 958.0 | 131.0 | 2092.0 |
   958.0 | 30784.0 | 4075.0 | 64894.0 |
   131.0 | 4075.0 | 687.0 | 8108.0 |
2092.0 | 64894.0 | 8108.0 | 215744.0 |
Y Matrix:
   25.12
730.78
96.62800
1643.9
| a0: 0.7625138162961168 | a1: 0.0017443526146024603 | a2: -0.02078733041291775 | a3: 4.82358767462
Sigma squared (\sigma^2): 23196.142123315538
Diagnosis #2
X Matrix:
    41.0 | 1244.0 | 143.0 | 3010.0 |
1244.0 | 41092.0 | 4614.0 | 100652.0 |
  143.0 | 4614.0 | 765.0 | 12310.0 |
  3010.0 | 100652.0 | 12310.0 | 336652.0 |
Y Matrix:
61.29
1839.859
213.4899
| 4375.020 |
| a0: 1.655000159183065 | a1: -0.004211187477592989 | a2: 0.009318697894536019 | a3: -8.83343223687
Sigma squared (\sigma^2): 218728.56680286358
```

```
______
Diagnosis #3
X Matrix:
   33.0 | 837.0 | 126.0 | 2078.0 |
  837.0 | 22679.0 | 3267.0 | 57780.0 |
  126.0 | 3267.0 | 664.0 | 9859.0 |
| 2078.0 | 57780.0 | 9859.0 | 204754.0 |
Y Matrix:
  48.51
1233.74
181.8800
3079.64
| a0: 1.5182325792940905 | a1: -1.842975473339783E-4 | a2: -0.030136004690355798 | a3: 0.0011355719
Sigma squared (\sigma^2): 87166.05404150918
Diagnosis #4
X Matrix:
   30.0 | 894.0 | 139.0 | 2123.0 |
  894.0 | 28928.0 | 4446.0 | 71291.0 |
   139.0 | 4446.0 | 989.0 | 11911.0 |
| 2123.0 | 71291.0 | 11911.0 | 220491.0 |
Y Matrix:
61.242
1842.848
| 291.958 |
4532.062
| a0: 1.9042237685983718 | a1: -0.003955181777580956 | a2: 0.009217941180160175 | a3: 0.00300043599
Sigma squared (\sigma^2): 145048.6698353116
______
```