

Parte I: Fundamentos de mecânica Clássica

Capítulo I.1.1 Cinemática da partícula

Aula 3

Maria Rute André



Mecânica e oscilações

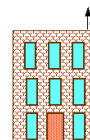
1

Queda livre



Galileo Galilei (1564-1642)

- Corpos em queda livre movimentam-se com aceleração constante.
- Objectos com diferentes massas caem com a **mesma** aceleração constante desde que a resistência do ar seja suficientemente pequena, de tal modo que possa ser desprezada.
- Nesta aproximação, desprezam-se ainda os efeitos da:
 - rotação da Terra;
 - variação da aceleração da gravidade com a latitude e altitude de um lugar.



Mecânica

2

Queda livre

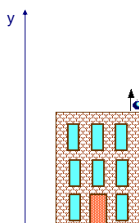


Galileo Galilei (1564-1642)

- Aceleração da gravidade, \vec{g} na Terra

$$g \sim 9.8 \text{ m/s}^2$$

$$\begin{aligned}\vec{g} &= -9.8 \hat{j} \\ v &= v_0 - g(t - t_0) \\ y &= y_0 + v_0(t - t_0) - \frac{1}{2}g(t - t_0)^2\end{aligned}$$



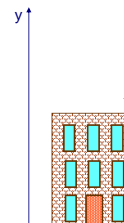
Mecânica

3

Exemplo 1-5

- Lançamento de projectil na vertical
 - Uma bola é lançada verticalmente para cima, do alto de um edifício, com uma velocidade inicial de 20 m.s^{-1}

$$\begin{aligned}y &= 20t - 4.9t^2 \text{ (m)} \\ v &= 20 - 9.8t \text{ (m.s}^{-1}\text{)} \\ a &= -9.8 \text{ (m.s}^{-2}\text{)}\end{aligned}$$



Mecânica

4

Exemplo 1-5

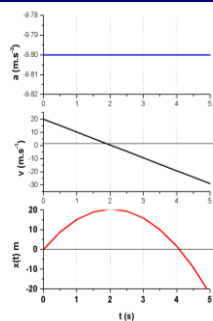
- Lançamento de projectil na vertical
- De $t=0$ s até $t=2.04$ s a bola sobe
- (v diminui até que se anula no ponto de altura máxima) – Movimento é uniformemente retardado.
- Para $t > 2.04$ s a bola desce (a velocidade aumenta linearmente com t) – Movimento é uniformemente acelerado.

□ Tempo de subida

$$v = v_o - gt$$

$$0 = 20 - 9.8t \Rightarrow t = 2.04 \text{ s}$$

Mecânica



5

Exemplo 1-5

- Lançamento de projectil na vertical
- O ponto mais alto da trajetória ocorre quando $dy/dt=0$, $t=2.04$ s e corresponde ~20m
- O tempo de subida (2.04s) é igual ao tempo que demora a descer até à posição inicial (4.08s)

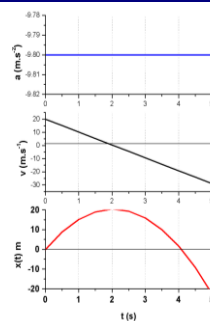
□ Altura máxima

$$y = y_o + v_o t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$y = 0 + 20(2.04) - \frac{1}{2} 9.8(2.04)^2$$

$$y \approx 20 \text{ m}$$

Mecânica



6

Exemplo 1-5

A intensidade da velocidade com que o projectil toca no solo (considere que o edifício tem uma altura de 25 m)

□ Tempo de demora a tocar o solo

$$y = y_o + v_o t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$-25 = 0 + 20t - \frac{1}{2} 9.8 t^2$$

$$t = 5.08 \text{ s}$$

□ Intensidade da velocidade quando o projectil toca o solo

$$v = v_o - gt$$

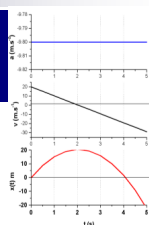
$$v = 20 - 9.8(5.08)$$

$$v \approx -30 \text{ m.s}^{-1}$$

$$\vec{v} \approx -30 \hat{j} \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$$

$$|\vec{v}| \approx 30 \text{ m.s}^{-1}$$

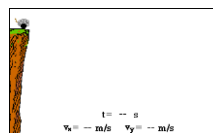
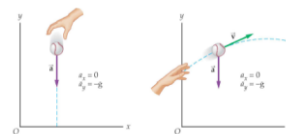
Mecânica



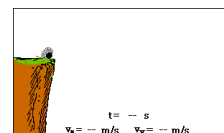
7

Projectil lançado obliquamente

caso particular de movimento curvilíneo no plano



Mecânica



8

movimento curvilíneo no plano
(ex. xy) descrito em componentes rectangulares

- Usando componentes rectangulares a posição velocidade e aceleração podem ser representadas na sua forma cartesiana como

$$\begin{aligned}\vec{r}(t) &= x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j} \\ \vec{v}(t) &= \frac{d\vec{r}(t)}{dt} = \frac{dx(t)}{dt}\hat{i} + \frac{dy(t)}{dt}\hat{j} = v_x(t)\hat{i} + v_y(t)\hat{j} \\ \vec{a}(t) &= \frac{d^2\vec{r}(t)}{dt^2} = \frac{d^2x(t)}{dt^2}\hat{i} + \frac{d^2y(t)}{dt^2}\hat{j} = \frac{dv_x(t)}{dt}\hat{i} + \frac{dv_y(t)}{dt}\hat{j} = a_x(t)\hat{i} + a_y(t)\hat{j}\end{aligned}$$

Mecânica

9

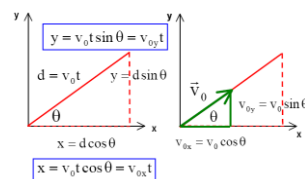
movimento curvilíneo no plano
(ex. xy) descrito em componentes rectangulares

$$v=c^{te}$$

$$\vec{r}(t) = x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j}$$

$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x}t \\ y = y_0 + v_{0y}t \end{cases}$$

$$\begin{aligned}\vec{v}(t) &= \vec{v}_0 = v_{0x}\hat{i} + v_{0y}\hat{j} = \\ &= (v_0 \cos \theta)\hat{i} + (v_0 \sin \theta)\hat{j}\end{aligned}$$



Mecânica

10

movimento curvilíneo no plano
(ex. xy) descrito em componentes rectangulares

$$a=c^{te}$$

$$\vec{a}(t) = a_x\hat{i} + a_y\hat{j}$$

$$\begin{cases} a_x = c^{te} \\ a_y = c^{te} \end{cases}$$

$$\vec{v}(t) = v_x\hat{i} + v_y\hat{j}$$

$$\begin{cases} v_x = v_{0x} + a_x t \\ v_y = v_{0y} + a_y t \end{cases}$$

$$\vec{r}(t) = x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j}$$

$$\begin{cases} x = x_0 + v_{0x}t + \frac{1}{2}a_x t^2 \\ y = y_0 + v_{0y}t + \frac{1}{2}a_y t^2 \end{cases}$$

Mecânica

11

Exemplo 1-6

- O movimento de duas partículas no plano xy é descrito pelos seguintes vectores de posição:

$$\begin{aligned}\vec{r}_A &= [3t\hat{i} + 9t(2-t)\hat{j}]m \\ \vec{r}_B &= [3(t^2 - 2t + 2)\hat{i} + 3(t-2)\hat{j}]m\end{aligned}$$

- Determine o ponto no qual as partículas colidem e a velocidade das mesmas imediatamente antes da colisão

O ponto de colisão requer

$$\begin{aligned}\vec{r}_A &= \vec{r}_B \\ \begin{cases} x_A = x_B \\ y_A = y_B \end{cases} &\Leftrightarrow \begin{cases} 3t = 3(t^2 - 2t + 2) \\ 9t(2-t) = 3(t-2) \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} t^2 - 3t + 2 = 0 \\ 3t^2 - 5t + 2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 2 \vee t = 1 \text{ s} \\ t = 2 \vee t = -\frac{1}{3} \text{ s} \end{cases}\end{aligned}$$

As partículas colidem em $t=2s$. Substituindo em

$$\begin{aligned}\vec{r}_A &= \vec{r}_B \\ \begin{cases} x_A = x_B = 6m \\ y_A = y_B = 0 \end{cases}\end{aligned}$$

Mecânica

12

Exemplo 1-6

- O movimento de duas partículas no plano xy é descrito pelos seguintes vectores de posição:

$$\vec{r}_A = [3t\hat{i} + 9t(2-t)\hat{j}]m$$

$$\vec{r}_B = [3(t^2 - 2t + 2)\hat{i} + 3(t-2)\hat{j}]m$$

- Determine o ponto no qual as partículas colidem e a velocidade das mesmas imediatamente antes da colisão

Velocidade

$$\vec{v}_A = \frac{d\vec{r}_A}{dt} = [3\hat{i} + (18-18t)\hat{j}]m.s^{-1}$$

$$\vec{v}_A(t=2s) = [3\hat{i} - 18\hat{j}]m.s^{-1}$$

$$\vec{v}_B = \frac{d\vec{r}_B}{dt} = [(6t-6)\hat{i} + 3\hat{j}]m.s^{-1}$$

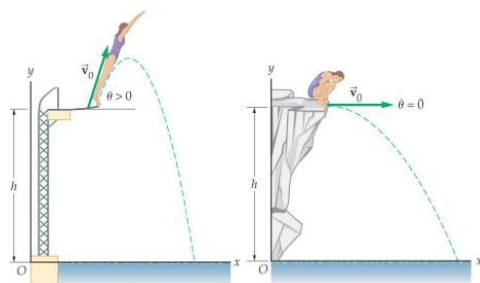
$$\vec{v}_B(t=2s) = [6\hat{i} + 3\hat{j}]m.s^{-1}$$

Mecânica

13

Projectil lançado obliquamente

caso particular de movimento curvilíneo no plano a=c^{te}



Mecânica

14

Projectil lançado obliquamente

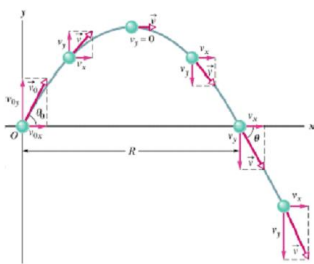
*resistência do ar ignorada
aceleração gravítica c^{te} e dirigida para o centro da Terra
rotação da Terra ignorada*

$$\vec{a} = \vec{g}$$

$$\vec{v} = \vec{v}_o + \vec{g}(t-t_o)$$

$$\vec{r} = \vec{r}_o + \vec{v}_o(t-t_o) + \frac{1}{2}\vec{g}(t-t_o)^2$$

$$\vec{a}(t): \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$$



Mecânica

15

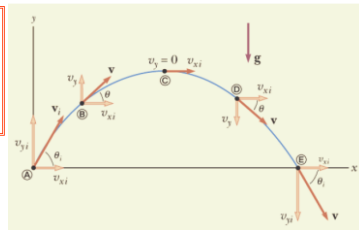
Projectil lançado obliquamente

$$\vec{a} = \vec{g}$$

$$\vec{v} = \vec{v}_o + \vec{g}(t-t_o)$$

$$\vec{r} = \vec{r}_o + \vec{v}_o(t-t_o) + \frac{1}{2}\vec{g}(t-t_o)^2$$

$$\vec{a}(t): \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$$



$$\vec{v}(t): \begin{cases} v_x = v_{x,0} = v_0 \cos \theta_i = c^{te} \\ v_y = v_{y,0} - g(t-t_0) = v_0 \sin \theta_i - g(t-t_0) \end{cases}$$

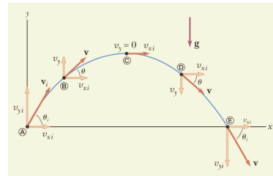
Mecânica

16

Projétil lançado obliquamente

$$\vec{a}(t): \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$$

$$\vec{v}(t): \begin{cases} v_x = v_{x,0} = v_0 \cos \theta_i = c^{te} \\ v_y = v_{y,0} - g(t - t_0) = v_0 \sin \theta_i - g(t - t_0) \end{cases}$$

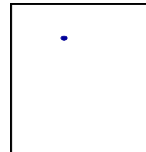


$$\vec{r}(t): \begin{cases} x = x_0 + v_{x,0}(t - t_0) = x_0 + (v_0 \cos \theta_i)(t - t_0) \\ y = y_0 + v_{y,0}(t - t_0) - \frac{1}{2} g (t - t_0)^2 = y_0 + (v_0 \sin \theta_i)(t - t_0) - \frac{1}{2} g (t - t_0)^2 \end{cases}$$

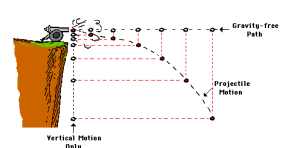
Mecânica

17

Projétil lançado obliquamente



Movimento retilíneo
uniforme segundo
xx'

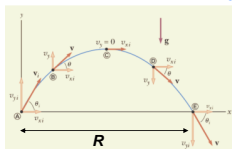


Movimento retilíneo
uniformemente variado
segundo yy'

Mecânica

18

Projétil lançado obliquamente Qual o alcance máximo, $x_{m\acute{a}x}=R$?



$$\begin{aligned} v_{x,0} &= v_0 \cos \theta; & v_{y,0} &= v_0 \sin \theta \\ R &= 2v_{x,0}t; & 0 &= v_{y,0} - gt; & t &= v_{y,0}/g \\ R &= 2v_{x,0}v_{y,0}/g = 2v_0^2 \sin \theta \cos \theta / g \\ R &= (v_0^2 / g) \sin 2\theta \end{aligned}$$

Mecânica

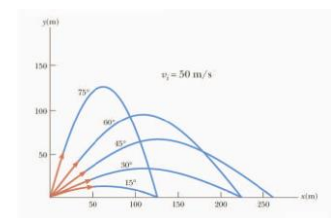
19

Projétil lançado obliquamente Qual o alcance máximo, $x_{m\acute{a}x}=R$?

$$(x_0, y_0) = (0,0)$$

$$R = (v_0^2 / g) \sin 2\theta$$

$$\begin{aligned} \text{Alcance máx } \theta_0 &= 45^\circ \\ \sin(2\theta_0) &= 1; & 2\theta_0 &= 90^\circ \end{aligned}$$



Mecânica

20

Projétil lançado obliquamente

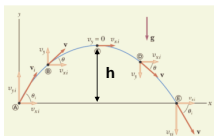
Qual a altura máxima, $y_{\text{máx}}=h$?

$$v_{x,0} = v_0 \cos \theta; \quad v_{y,0} = v_0 \sin \theta$$

$$t = v_{y,0} / g$$

$$h = h_0 + v_{y,0} (v_{y,0} / g) - \frac{1}{2} g (v_{y,0} / g)^2$$

$$h = h_0 + \frac{v_{y,0}^2}{2g} = h_0 + \frac{v_0^2 \sin^2 \theta}{2g}$$



Mecânica

21

Projétil lançado obliquamente

Equação da trajetória

$$(x_0 = 0; h_0 = 0)$$

$$x = x_0 + v_{x,0} (t - t_0); \quad h = h_0 + v_{y,0} (t - t_0) - \frac{1}{2} g (t - t_0)^2$$

$$v_{x,0} = v_0 \cos \theta_0; \quad v_{y,0} = v_0 \sin \theta_0$$

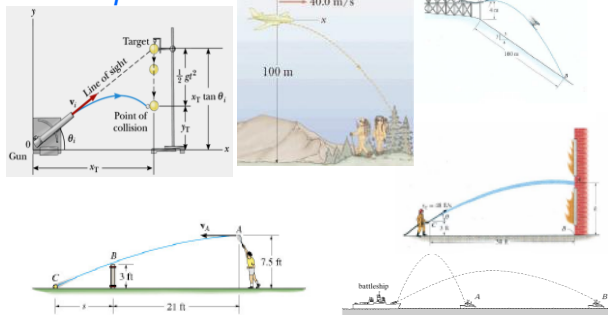
$$h = x (\tan \theta) - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \cos^2 \theta}$$

Mecânica

22

Projétil lançado obliquamente

Exemplos

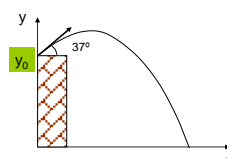


23

Exemplo 1-7

Um projétil é lançado do topo de um edifício que tem uma altura de 125 m fazendo um ângulo de 37° com a horizontal. No instante inicial ($t_0 = 0$ s) a velocidade do projétil é igual a 105 m/s.

- Determine o vector velocidade do projétil no instante inicial.
- Determine o tempo de voo do projétil até este embater no chão e o seu alcance.
- Determine a altura máxima que o projétil atinge.



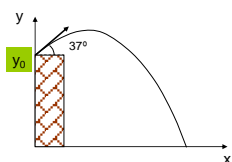
Mecânica

24

Exemplo 1-7

Solução

$$\begin{aligned}\vec{g} &= -9.8\vec{j} \quad (\text{m.s}^{-2}) \\ \vec{y}_o &= 125\vec{j} \quad (\text{m}) \\ |\vec{v}_o| = v_o &= 105 \quad (\text{m.s}^{-1}) \\ \theta &= 37^\circ\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}a) \vec{v}_0 &= v_0 \cos 37^\circ \vec{i} + v_0 \sin 37^\circ \vec{j} \\ &= 83.9\vec{i} + 63.2\vec{j} \\ b) y &= 0 \\ y &= y_0 + v_{oy} t - \frac{1}{2} g t^2 \\ 0 &= 125 + 63.2 t - 4.9 t^2 \\ t_{\text{voo}} &= 14.6 \text{ s} \\ x &= v_{ox} t \\ &= 1224 \text{ m} \\ c) v_y &= 0 \\ v_y &= v_{oy} - g t_{y \text{ max}} \\ t_{y \text{ max}} &= v_{oy} / g = 6.4 \text{ s} \\ y &= y_o + v_{oy} t - 1/2 g t^2 \\ y &= 125 + 63.2 t_{y \text{ max}} - 4.9 t_{y \text{ max}}^2 = 328.8 \text{ m}\end{aligned}$$