# Guião 2 Resolução Automática de Problemas

## Ano Lectivo de 2019/2020

©Luís Seabra Lopes

Departamento de Electrónica, Telecomunicações e Informática Universidade de Aveiro

Última actualização: 2019-10-20

### I Objectivos

O presente guião centra-se no tema da resolução automática de problemas através de diferentes técnicas de pesquisa de soluções, Em particular, explora-se a utilização de técnicas de pesquisa em árvore

Este guião é usado nas disciplinas de Inteligência Artificial, da Licenciatura em Engenharia Informática, e Introdução à Inteligência Artificial, do Mestrado Integrado em Engenharia de Computadores e Telemática.

O guião será realizado em 4 a 5 aulas práticas. Para um bom aproveitamento das aulas, os exercícios que estejam no âmbito temático de uma dada aula devem ser completados antes da aula seguinte.

### II Pesquisa em árvore

#### 1 Apresentação do módulo inicial

Uma implementação completa do algoritmo básico de pesquisa em árvore é fornecida em anexo a este guião, no módulo tree\_search.

O módulo contém as seguintes classes:

- Classe SearchDomain() classe abstracta que formata a estrutura de um domínio de aplicação
- Classe SearchProblem(domain, initial, goal) classe para especificação de problemas concretos a resolver
- Classe SearchNode (state, parent) classe dos nós da árvore de pesquisa
- Classe SearchTree (problem) classe das árvores de pesquisa, contendo métodos para a geração de uma árvore para um dado problema

Como se pode inferir da estrutura de dados adoptada, cada instância da classe SearchTree tem acesso aos seguintes atributos e métodos:

- self.problem O problema a resolver (uma instância de SearchProblem)
- self.problem.domain O domínio (uma instância de SearchDomain) em que se enquadra o problema
- self.problem.domain.actions(state) Devolve uma lista com as acções aplicáveis em state
- self.problem.domain.result(state,action) Devolve o resultado de action em state
- self.problem.domain.cost(state,action) Devolve o custo de action em state
- self.problem.domain.heuristic(state1, state2) Devolve uma estimativa do custo de ir de state1 para state1
- self.problem.initial O estado inicial
- self.problem.goal O estado objectivo
- self.problem.goal\_test(state) Verifica se state é o objectivo
- self.strategy A estratégia de pesquisa usada
- self.open\_nodes A fila dos nós abertos (folhas da árvore, a expandir), em que cada nó é uma instância de SearchNode
- self.search() O método principal de pesquisa

O método principal da classe SearchTree implementa um procedimento genérico de pesquisa, baseado em fila de nós abertos:

```
def search(self):
    while self.open_nodes != []:
        node = self.open_nodes[0]
        if self.problem.goal_test(node.state):
            return self.get_path(node)
        self.open_nodes[0:1] = []
        lnewnodes = []
        for a in self.problem.domain.actions(node.state):
            newstate = self.problem.domain.result(node.state,a)
            lnewnodes += [SearchNode(newstate,node)]
        self.add_to_open(lnewnodes)
        return None
```

Em anexo, encontra ainda o módulo cidades, com um domínio de aplicação concreto, que pode usar para testes.

#### 2 Exercícios

Resolva em seguida as seguintes alíneas:

- 1. A implementação fornecida não previne ciclos. Isso leva a desperdício de espaço de memória na pesquisa em largura e a ciclos infinitos na pesquisa em profundidade. Assim, altere e/ou acrescente o código necessário por forma a prevenir a criação de ramos com ciclos. Teste o programa com a estratégia de pesquisa em profundidade.
- 2. Na estrutura de dados usada para representar os nós no módulo de pesquisa, acrescente um atributo para registar a profundidade do nó. Considera.se que a raiz da árvore de pesquisa está na profundidade 0.
- 3. Modifique o algoritmo de pesquisa de maneira a registar, na árvore de pesquisa (uma instância de SearchTree), o comprimento da solução encontrada, dado pelo número de transições de estado desde o estado inicial até ao estado que satisfaz o objectivo.
- 4. Faça as alterações necessárias ao módulo tree\_search, por forma a suportar a pesquisa em profundidade com limite.
- 5. Acrescente código ao método search () da classe SearchTree por forma a calcular o número total de nós terminais e não terminais existentes na árvore após a conclusão da pesquisa. Essa informação deverá ficar armazenada em atributos do self. Considere que um nó expandido, mas sem filhos, conta como nó não terminal.
- 6. Como sabe, o factor de ramificação média é dado pelo ratio entre o número de nós filhos (ou seja, todos os nós com excepção da raiz da árvore) e o número de nós pais (nós não terminais). Acrescente código ao método search () da classe SearchTree por forma a calcular o respectivo factor de ramificação média, armazenando-o num atributo do self.
- 7. Na classe Cidades do módulo cidades, acrescente uma implementação do método cost (), o qual, dado um estado e uma acção, devolve o respectivo custo de executar essa acção nesse estado. Neste caso, para uma acção (C1, C2), correspondente a uma deslocação da cidade C1 para a cidade C2, o custo deverá ser a distância entre essas cidades.
- 8. Na estrutura de dados usada para representar os nós no módulo tree\_search, acrescente um atributo para o custo acumulado desde a raiz até cada nó. Modifique o algoritmo de pesquisa por forma a registar o custo acumulado em cada nó introduzido na árvore.
- Modifique o algoritmo de pesquisa de maneira a registar, na árvore de pesquisa (uma instância de TreeSearch), o custo total da solução encontrada, dado pela soma dos custos das sucessivas transições.
- 10. Faça as alterações necessárias ao código deste módulo por forma a suportar a pesquisa de custo uniforme.
- 11. Na estrutura de dados usada para representar os nós no módulo de pesquisa, acrescente um atributo para registar uma estimativa (heurística) do custo de chegar a uma solução a partir do estado desse nó.
- 12. Identifique uma heurística adequada para o classe de domínios de problemas definida no módulo cidades (classe Cidades) e implemente o método heuristic() dessa classe.
- 13. Faça as alterações necessárias ao módulo tree\_search por forma a suportar a pesquisa gulosa.

- 14. Faça as alterações necessárias ao módulo tree\_search por forma a suportar a pesquisa A\*. Comparare os resultados das diferentes técnicas de pesquisa.
- 15. Acrescente código ao método search () da classe SearchTree por forma a determinar o nó ou nós com maior custo acumulado. Esta informação dever armazenada na forma de uma lista num atributo do self.
- 16. Acrescente código ao método search() da classe SearchTree por forma a determinar a profundidade média dos respectivos nós. Esta informação deve ser armazenada num atributo do self.

### III Pesquisa com operadores STRIPS

Em anexo a este guião, pode encontrar o módulo strips, com um novo domínio de pesquisa baseado em operadores STRIPS. Por sua vez, o módulo blocksworld implementa predicados e operadores STRIPS para o bem conhecido "mundo dos blocos".

Um operador, representado por uma classe derivada de Operator, especifica as pré-condições, efeitos negativos e efeitos positivos de uma classe de acções:

Podemos instanciar um operador como no seguinte exemplo:

```
deixa de
ser
verdade
depois de
empilhar
```

```
>>> op = Stack.instanciate(['a','b'])
>>> op
Stack(a,b)
>>> print(op)
Stack([a,b], [Holds(a),Free(b)], [Holds(a),Free(b)],
[On(a,b),HandFree(),Free(a)])
Operacoes que passam a ser
verdade depois de se
executar uma operacao
```

Este método é usado para implementar o método actions () na classe de domínios de pesquisa STRIPS.

```
>>> initial_state
[ Floor(a),Floor(b),Floor(d),Holds(e),On(c,d),Free(a),Free(b),Free(c) ]
>>> bwdomain = STRIPS()
>>> bwdomain.actions(initial_state)
[ Stack(e,a), Stack(e,b), Stack(e,c), Putdown(e) ]
```

#### 1 Exercícios

Embora a maior parte do trabalho já esteja feita, falta finalizar alguns detalhes:

- 1. Implemente os métodos result () e satisfies () na classe STRIPS.
- 2. Na estrutura de dados usada para representar os nós no módulo tree\_search, acrescente um atributo para registar a acção que conduziu a esse nó. Na árvore de pesquisa, acrescente um atributo plan para registar a sequência de acções que constitui a solução encontrada. Modifique o algoritmo de pesquisa de forma a atribuir os valores correctos a estes atributos.

3. Pode agora experimentar, começando pelo exemplo criado no módulo blocksworld:

Esta pesquisa demora algum tempo. <sup>1</sup> Em parte, isso deve-se à complexidade do domínio de aplicação. Mas, por outro lado, a verificação de estados repetidos que implementou no exercício II.2.1 não serve para o mundo dos blocos. Perceba porquê e altere a forma como é feito o controlo dos estados repetidos, de maneira que funcione para qualquer domínio de aplicação.

### IV Pesquisa para problemas de atribuição com restrições

Em anexo a este guião, pode encontrar o módulo constraintsearch, similar ao desenvolvido nas aulas teóricas. O módulo disponibiliza uma classe ConstraintSearch que permite resolver problemas de atribuição com restrições. Por sua vez, e a título de exemplo, o módulo rainhas cria uma instância de ConstraintSearch para resolver o problema das 4 rainhas.

#### 1 Exercícios

- 1. Resolva os exercícios IV.4 e IV.5 do guião teórico-pratico usando o módulo constraintsearch.
- 2. O método search () da classe ConstraintSearch não faz propagação de restrições. Acrescente um método para fazer propagação de restrições e utilize-o no método search ().

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Note que, dada a utilização de dicionários no módulo strips, o comportamento do pesquisa é não determinístico e o tempo que demora para o mesmo problema é variável.