

aantekeningen Vanej 13-02-15  
door  
Omar Iskandarani

## Voorwoord

Voorwoord aan dit boek zijn 3 soortgelijke aantekening boeken geweest. Teder hebben ze een belangrijke rol gespeeld bij mijn theorie voorgesteld. In het eerste deel is Veder gewerkt aan het analyseren van speciale praktische Alchemisten onderzoeken van de afgelopen eeuw.

De zoektocht naar een verklaring voor de bijna Mythe achter Verhalen over Nikola Tesla en zijn draadloze energie heeft in mij opgewekt op de dag van de Rekheid in de Zomer van 2012.

Dit middag heb ik voor het eerst gezien dat de woorden gedارد over de behoud van Energie in de schalen vandaag de dag. Verbroken kan worden en er Vrije Stroom getapt kan worden.

Toen ik de alchemist vroeg wat de Natuurkunde er achter was, werd ik verwond door zijn antwoord. Hij wist het niet zeker maar ging uit van de 5<sup>e</sup> dimensie "Met argumenten over Parallelle Universa en daar het gebruik van Conclusies uit Quantum Mechanica. Kan zelfs deze Alchemist ergens op liggen hebben."

Mijn intuïtie liet gelijk een beetje rinkelen. Ik ging op onderzoek uit en ontdekte de geweldige Mysteries van Vandaag de dag. Na boek 1 ontond het besef dat ook ik Electro Magnetisme moet onderinden. Gevolgd door Generale Relativiteit. Uiteindelijk in boek 3 begon de vloeistof dynamica en voornamelijk vorticiteit.

Dit aantekeningen boek zal een Nieuw model maken voor het beschrijven van de Ether in de meest fundamentele wijze mogelijk.

field pointer

$$\vec{A} = A_x + A_y + A_z$$

gradient

$$\nabla V = c_x \frac{\partial V}{\partial x} + c_y \frac{\partial V}{\partial y} + c_z \frac{\partial V}{\partial z}$$

divergence

$$\nabla \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

$$\begin{aligned}\nabla \cdot \nabla A &= 0 \\ \text{div Rot } A &= 0 \\ \vec{A} \times \vec{B} &= -\vec{B} \times \vec{A} \\ \nabla \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) &= \vec{B} \cdot \nabla A - \vec{A} \cdot \nabla B \\ \text{div}(\vec{A} \times \vec{B}) &= B_{\text{rot}} A - A_{\text{rot}} B\end{aligned}$$

Curl / Rotation

$$\nabla \times \vec{A} = \left( \frac{\partial A_z - \partial A_y}{\partial y - \partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x - \partial A_z}{\partial z - \partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y - \partial A_x}{\partial x - \partial y} \right) \hat{k}$$

Laplace

$$\Delta A = \frac{\partial^2 A}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial z^2}$$

$$\begin{aligned}\nabla \times (A + B) &= (B \cdot \nabla) A - \\ \text{Rot}(\vec{A} \times \vec{B}) &= (B \cdot \text{grad}) A - \\ (A \cdot \nabla) B + A \nabla \cdot B - B \nabla \cdot A \\ (\text{grad}) B + A \nabla \cdot B - B \nabla \cdot A\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{Sum} &\sum_{n=0}^4 3n \Rightarrow \text{for } (n=0 \ n \leq 4 \ n++) \\ \Sigma &\Sigma_{n=0}^4 3n \Rightarrow \text{for } (n=0 \ n \leq 4 \ n++) \\ \text{Sum} &+= 3n\end{aligned}$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{B})$$

$$\begin{aligned}\text{Product} &\prod_{n=1}^4 2^n \Rightarrow \text{Prod} = 1 \\ P_1 &\text{for } (n=1 \ n \leq 4 \ n++) \\ \text{Prod} &*= 2^n\end{aligned}$$

de Achtergrond ruimte is etherloos

Cartesian Coördinaten Systeem (3D: X, Y, Z)

Met A absolute tijd

deze is constant en object gaat  
in 1 richting

Afther los in de vorm  
zoals we deze kennis in  
de Werken van Maxwell bekend hadden

Waaf men spreekt over Oneindig goed  
licht, druppende regen, super vloeiend  
dielectrische electriciteit  
waar alles wat we kennen en  
 kunnen zich in bevind en als gevolg  
 daarvan in de tijd gezien per  
 referentie kader.

Observeerbare Universum

deze ruimte B is holoom  
Voor zover ik my kan herstellen  
Oneindig in 3D-matrices  
~~met~~ lezenlijst is gevult  
Met de goed letter

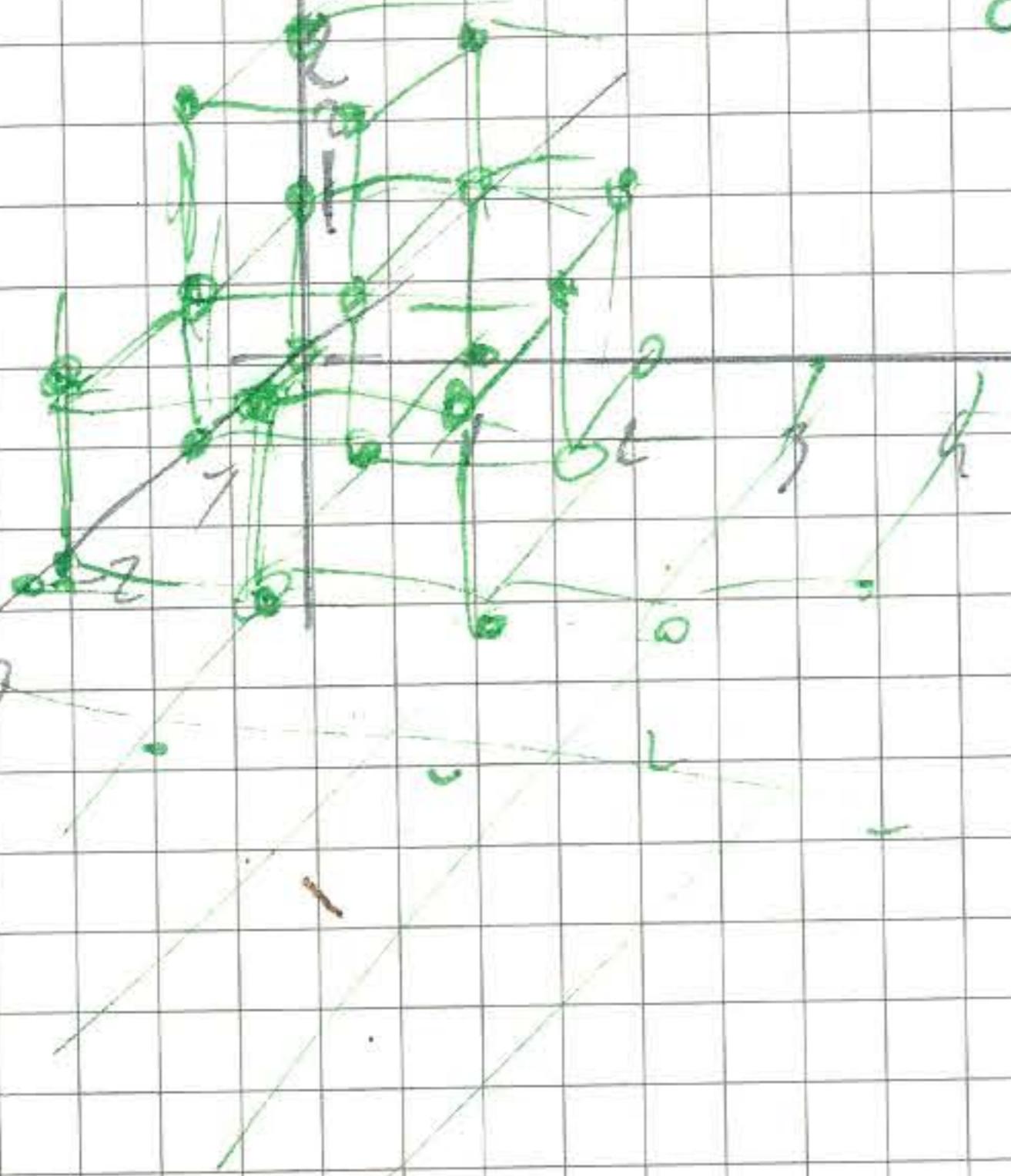
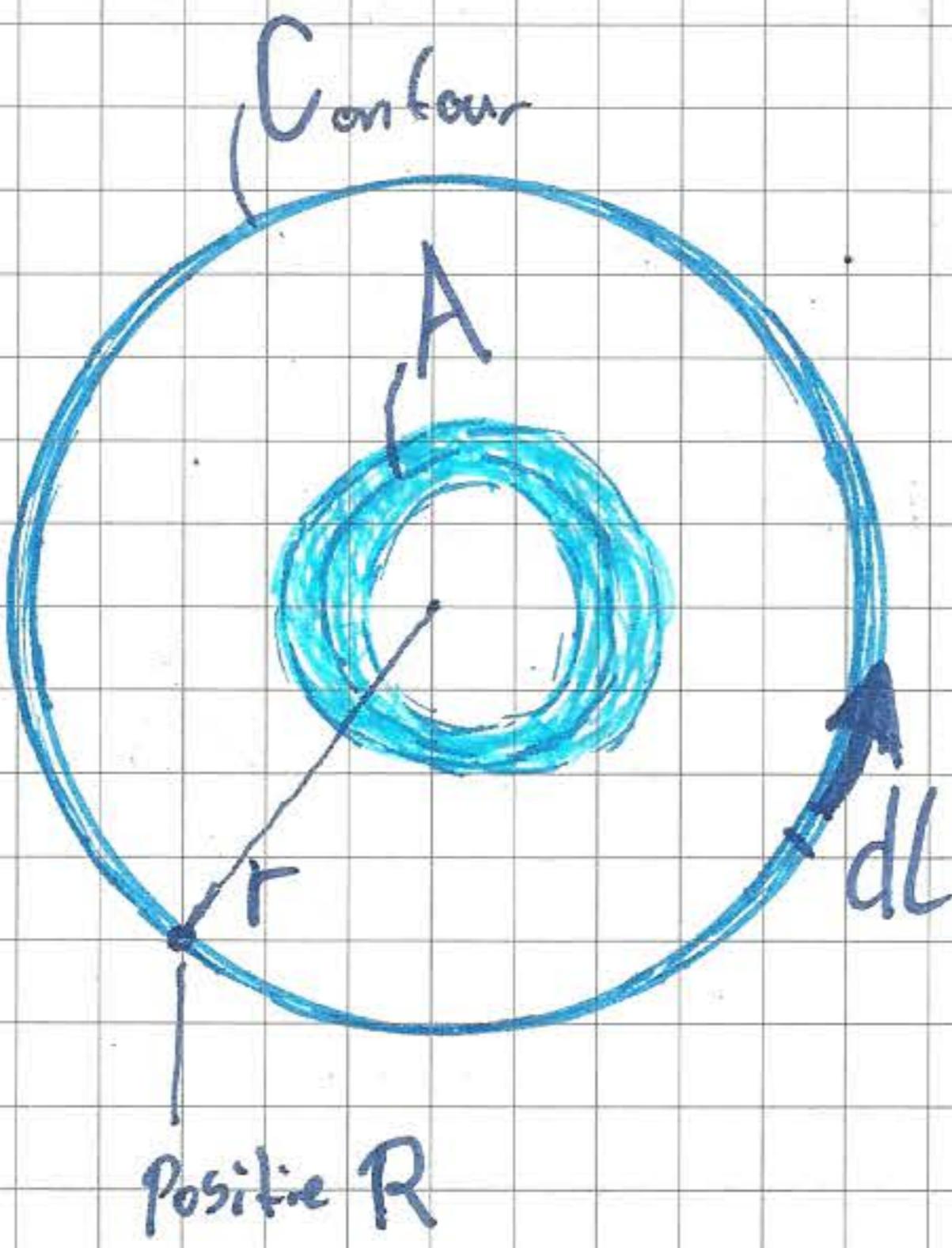


Fig 1



de Circulairc Laag  
een Contour is verwant  
aan Rotatie (wervelsterkte)

$$\Gamma_{(A)} = \oint_{L(A)} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{R} \quad \left( \frac{\text{m}^2}{\text{s}} \right)$$

## Euler - beschrijvingswage

Vast assensstelsel b.v. Cartesisch ( $x, y, z$ )

StroomSnelheid:  $\mathbf{v}$  met componenten  $u, v, w$  in  $\text{m/s}$

druk:  $P$  in Pascal =  $P_a = \frac{Kg}{m^3} = \frac{N}{m^2}$

dichtheid:  $\rho$  in  $\text{kg/m}^3$

Absolute Temperatuur:  $T$  in  $^\circ\text{K}$

# Vorticiteit, Circulatie en Potentiële Vorticiteit

## Definities

Vorticiteit: Locale Spin  $\vec{\omega} = \nabla \times \vec{V}$

Divergentie:  $\operatorname{div} \vec{F} = \nabla \cdot \vec{F} = \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$

Circulatie: integraal langs tangentiële component

$$\Gamma_{(c)} = \oint_{L(c)} \vec{V} \cdot d\vec{L}$$

In Fig 1  
De circulatie rond de gesloten kring wordt gegeven

$$\Gamma = \oint_c \vec{V} \cdot d\vec{L} = \iint (\nabla \times \vec{V}) \cdot d\vec{s} = \iint \vec{\omega} \cdot d\vec{s} = aA$$

Circulatie is gedefinieerd als positief voor een integraal rond een kring in de richting tegen de klok

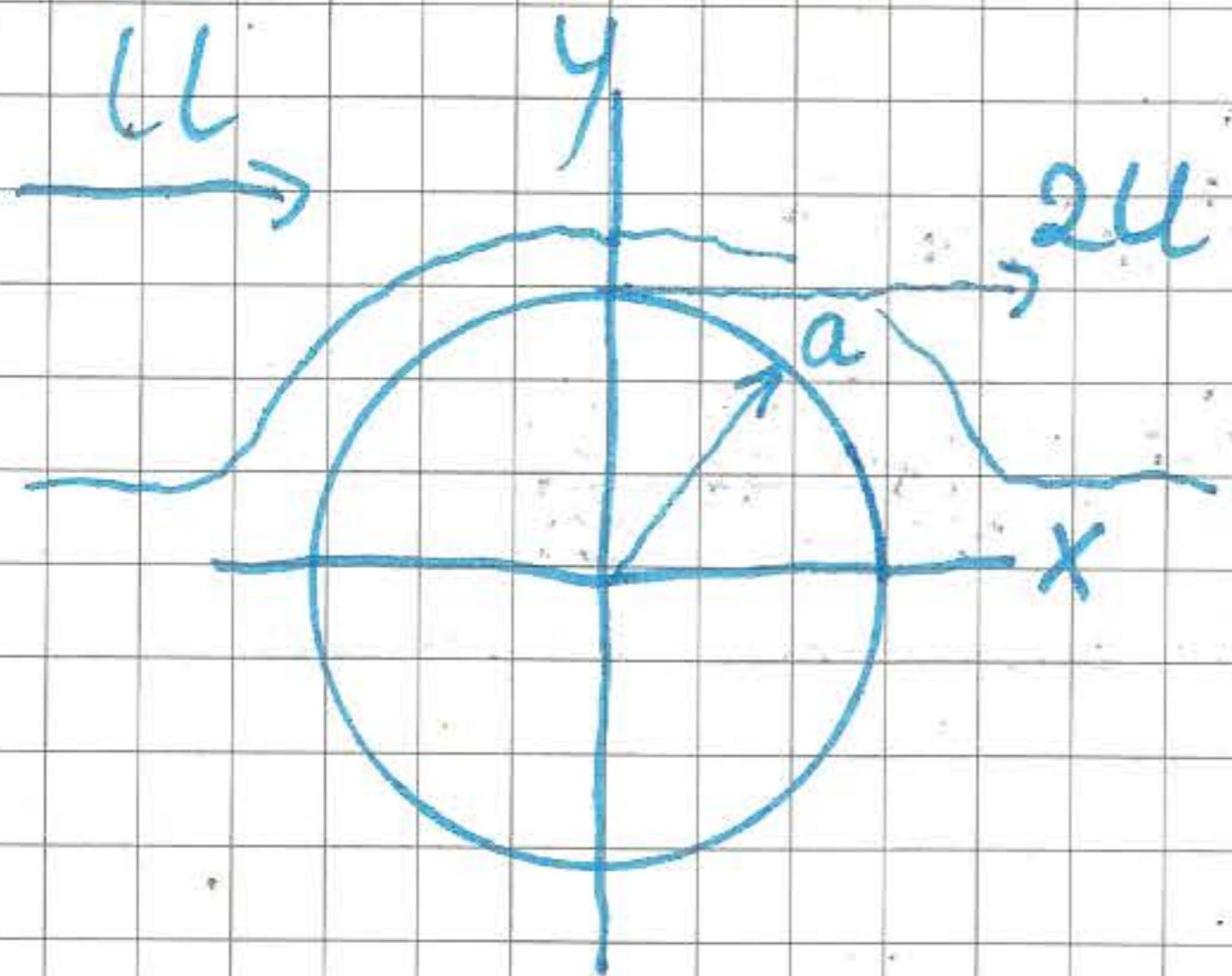
Circulatie Stelling van Kelvin (1861)

$$\frac{D\Gamma}{Dt} = 0$$

De circulatie langs een gesloten kromme die met de stroming mee beweegt is constant. Behoud impuls moment.

$$\text{Enstrophy: } E = \iint_S \omega^2 ds$$

Relative Vorticiteit voor Horizontale Stroming  
Schaalt volgens  $U/L$  waar Planetair schaalt als  $f$



daarom noemt we de term  
Rossby Nummer als de  
Verhouding van Relatief tot Planetair

In Noordelijk Halfrond

$$\text{Systeem } \Gamma = 0 \quad g = 0$$

|           |   |   |            |
|-----------|---|---|------------|
| Hoge druk | < | < | Met Klok   |
| Lage druk | > | > | tegen Klok |

Zuidelijk Halfrond

|           |   |   |            |
|-----------|---|---|------------|
| Hoge druk | > | > | tegen Klok |
| Lage druk | < | < | met Klok   |

# Vorticiteit en Circulatie in een Roterend Referentiekader

Absolute Vorticiteit ( $\vec{\omega}_A$ ) =

Vorticiteit in een Inertiaal stelsel

Relatieve Vorticiteit ( $\vec{G}$ ):

Vorticiteit in een Roterend referentiekader

Planetaire Vorticiteit ( $\vec{\omega}_p$ ):

Vorticiteit geassocieerd met de Aarde

$$\vec{\omega}_A = \vec{G} + \vec{\omega}_p$$

$$\begin{aligned}\vec{\omega}_A &= \nabla \times \vec{V} \\ \vec{G} &= \nabla \times \vec{V} \\ \vec{\omega}_p &= 2\Omega \hat{r}\end{aligned}$$

$$f = 2\Omega \sin \phi$$

by Horizontale beweging

$$\vec{\omega}_A = \vec{g} + f$$

Waarbij de Relatieve Vorticiteit als volgt is

Cartesisch

$$\vec{g} = \left( \frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} \right) \hat{k}$$

holcoördinaten

$$\vec{g} = \left( \frac{1}{a} \frac{\partial V}{\partial \lambda} - \frac{1}{a \cos \phi} \frac{\partial U \cos \phi}{\partial \phi} \right) \hat{r}$$

Absolute Vorticiteit / Circulatie

$$\Gamma_A = \Gamma_R + 2\Omega A_n$$

$A_n$  = Opp van Kring loodrecht

Vortex strek en tilt geft

$$\frac{D\vec{\omega}}{Dt} = (\vec{\omega} \cdot \nabla) \vec{v} - \vec{v} \cdot \nabla \vec{\omega}$$

$$= \omega \frac{\partial (u^i + v^j + w^k)}{\partial z} - \omega^i \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} \right)$$

$$= i\omega \frac{\partial u}{\partial z} + j\omega \frac{\partial v}{\partial z} - k\omega \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right)$$

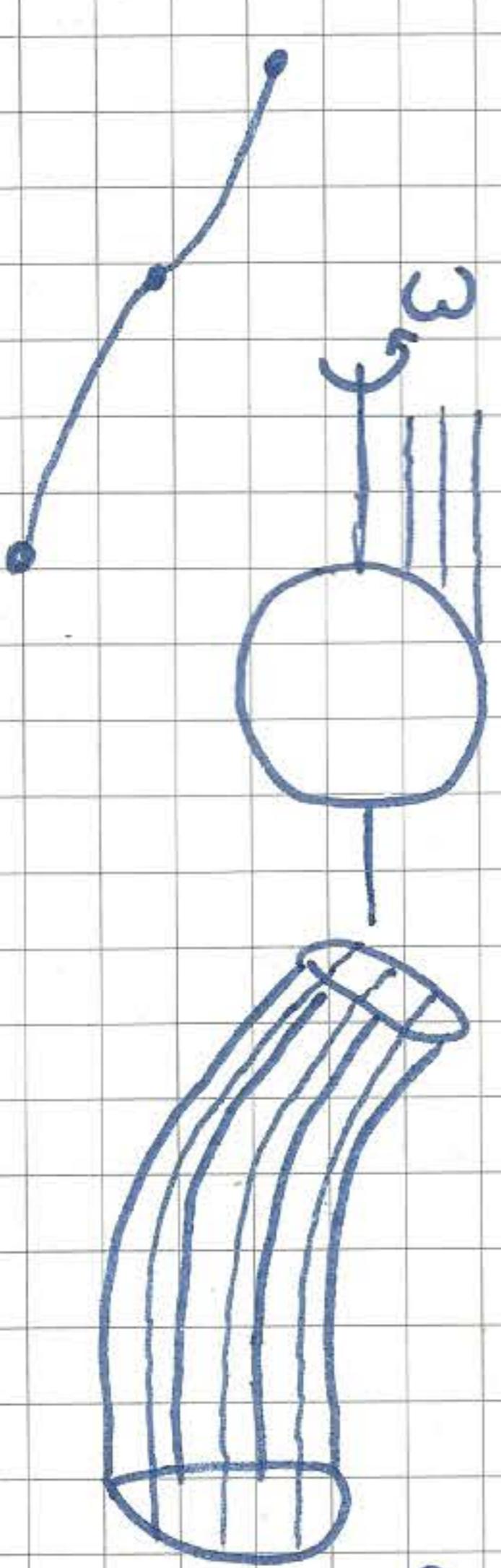
$$\frac{Dw}{Dt} \hat{z} = -\omega^i \left( \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \right)$$

Vortex strekken omdat bij incompressible vloeiſaf  
als verhooging Vorticiteit in combinatie met vermindering oppervlakte van contour C kan  
alleen door strekken

$$\Omega_{\text{Vorticity Tensor}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) & \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right) \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \left( \frac{\partial v}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} \right) & 0 \\ \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) & \frac{1}{2} \left( \frac{\partial v}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} \right) & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} \left( \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \right) & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



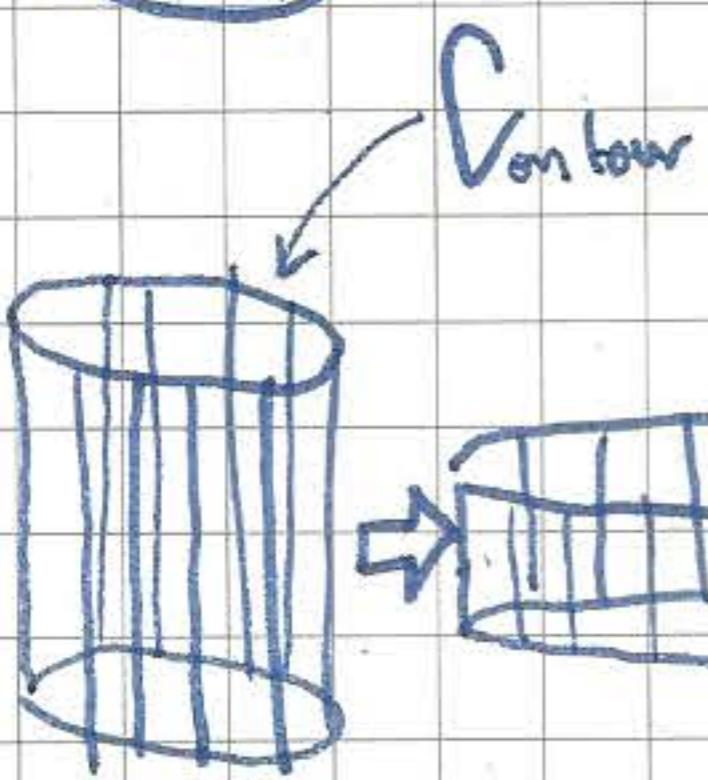
## Vortex strekken en tiltten



## Vortex draad

is een lijn van deeltjes met parallele vorticiteitsvector

Vortex draad geassocieerd met gorda loop parallel aan de as van rotatie

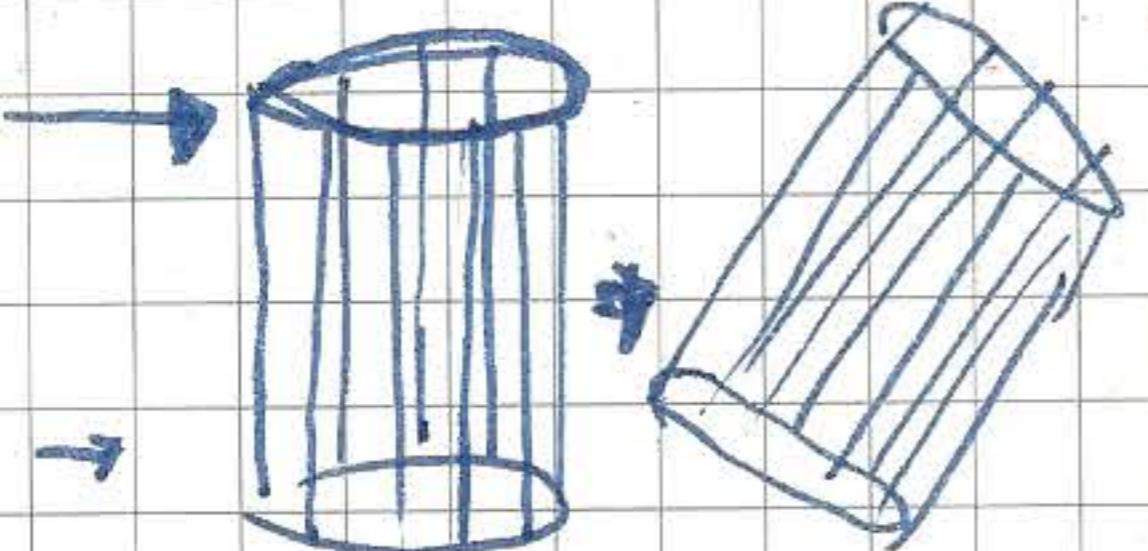


## Vortex strekken

$$\vec{\omega}(\nabla \cdot \vec{v})$$

## Vortex tilt

$$(\vec{\omega} \cdot \nabla) \vec{v}$$



in andere woorden:

Vortex Kracht/Circulatie is constant over de gehele lengte van de buis

is gevormd door de oppervlakte gevuld met Vortex draad die door een gesloten kromme lopen

de gebonden contour op een plek in de huis zal van grootte en oriëntatie verschillen.

Op absurde van wijziging en druk verschil rond de curve is de curve constant

Vortex strekken en tilt komt daardat de C constant is maar de vorticiteit niet en vorticiteit is weer verantwoord aan de circulatie  $\Gamma = \oint \vec{\omega} \cdot d\vec{s}$

de vorticiteit is divergentievrij  $\vec{\omega} = \nabla \times \vec{v}$

dus de integraal over het volume van de divergentie van vorticiteit is nul

$$\iiint_v dV \nabla \cdot \vec{\omega} = \iint_A (\vec{\omega} \cdot \hat{n}) dA = 0$$

~~Prop~~ in 2 vloeibaf systeem geometrisch gelijk  
zgn snelheid en dichtheid proportional!

L coniaal dimensies

N snelheden

n dichtheid

P druk door beweging

$\frac{L^3}{n}$  = massa in porties van

$\frac{L^3}{Nn}$  = momentum

C = opp

$\frac{C}{L} P$  = kracht

$\frac{L}{n}$  = tijd

$$\frac{\frac{L^3}{n}}{N} = \frac{L^3}{Nn}$$

$$P = N^2 n$$

in vortex met constante snelheid  
als in centrum druk is  
 $P_0$  dan op de oprong

$$P_1 = P_0 + \frac{1}{2} \rho V^2$$

$$P_0 + \frac{1}{4} \rho V^2 = P_2$$

$$P_1 - P_2 = \frac{1}{4} \rho V^2$$

$$P_1 - P_2 = C \rho V^2$$

$$\frac{C}{C_0} = C_P$$

$$P_1 - P_2 = \frac{1}{4} C_P \rho V^2$$

omworpelring  
snelheid  
verhouding

1

Maxwel  
491

# Elektromotie Kracht

op een dielektrische Materie produceert een polarisatie als over by een Magneet.

Een dielektr ofder inductie veroorzaakt de elektriciteit dat een kant positief en een kant negatief. Maar de elektriciteit blijft constant per molecule. Het effect is een algemene verplaatsing in een zekere richting. De variatie in verplaatsing is direct in verband met de Ladings. De verplaatsing is afhankelijk van het Coheren en de elektromotieve kracht.

$$E_m = -4\pi \mu^2 x$$

$$J = \frac{dx}{dt}$$

Wanneer de  $E_m$  van de dielektr af gehaald word lijkt het glasfison te reageren, wat duid op een druk en de herstel van een druk.

afgeleide derivative

$$f = \frac{dg}{dx} \quad \Delta g = \int f dx$$

gradient grad

$$f = \nabla g \quad \Delta g = \int f ds$$

Rotatie curl

$$f = \nabla \times g \quad \int_s = \int f \cdot dA$$

Divergentie div

$$f = \nabla \cdot g \quad \Phi_g = \int f dv$$



$$\rho = \text{Lading dichtheid} \quad \text{Volume } Q = \rho V \quad \frac{\text{Coulomb}}{\text{meter}^3}$$

$\vec{j}$  = Elektrische Stromdichtheid

$$\vec{j} = \rho \vec{V} \quad \frac{A}{m^2}$$

$\sigma$  = Elektrisch geleidingsvermogen

$$\vec{j} = \sigma E \quad \frac{1}{\Omega m}$$

$E$  = Elektrische Veldsterkte

$\frac{V}{m}$

$$I = \text{Elektrische Stroom} \quad I = \iint \vec{j} \cdot d\vec{A} \quad I = \frac{Q}{t} \quad \frac{A}{A}$$

$\hat{e}_I$  = Eenheidsvector stroom

$\vec{\Phi}_b$  = Magnetische flux dichtheid

$$T = \frac{N}{AM}$$

$\vec{H}$  = Magnetische Veldsterkte

$$I = \int_c H \cdot dL \quad \frac{A}{M}$$

$W$  = Energie in Joule

$$W = I^2 R t$$

$R$  = Weerstand en ohm

$$\Phi_b = LI$$

Wetten van Elektromagnetisme  $E = -\frac{d\Phi_b}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$

Volt  
meter

$$E = \nabla \times E = -\frac{\partial \Phi_b}{\partial t} - b$$

Potentieel dichtheid  
ampere · sec  
 $\frac{m^3}{m^2}$

Volt  
meter

$$E = \sigma E$$

dielectrische  
Verplaatsing

$$B = \mu_0 H$$

flux dichtheid

$$b = \sigma H$$

Ampere  
 $m^2$

Volt · sec  
 $m^3$

$$J = \sigma E$$

$$J + \frac{\partial A}{\partial t} = \nabla \times H$$

Ampere  
meter

Elektrisch  
Stroom dichtheid

Ampere

mag veld sterkte

Maxwell

$$\oint E \cdot dA = \frac{\Sigma q}{\epsilon_0}$$

$$\frac{1}{\epsilon_0} \iiint_S \rho dV$$

$$\nabla \cdot E = \frac{q}{\epsilon_0}$$

$$\oint B \cdot dt = 0$$

$$\nabla \cdot B = 0$$

$$\oint E \cdot dL = -\frac{\partial \Phi}{\partial t} - \frac{d}{dt} \iint_S B \cdot dA$$

$$\nabla \times E = -\frac{\partial B}{\partial t}$$

$$\oint B \cdot dL = \mu_0 I + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \Phi}{\partial t}$$

$$\nabla \times B = \mu_0 (I + \epsilon_0 \frac{\partial E}{\partial t})$$

$$\mu_0 \iint_S J \cdot dA + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d}{dt} \iint_S E \cdot dA$$

# Helmholtz

## Definities van Rotatie

dichtheid  $\rho$

formule voor beweging van punt in veld

$$\hat{X} = \frac{1}{\rho} \cdot \frac{dp}{dx} = \frac{du}{dt} + u \frac{du}{dx} + v \frac{du}{dy} + w \frac{du}{dz}$$

$$Y = \frac{1}{\rho} \cdot \frac{dp}{dy} = \frac{dv}{dt} + u \frac{dv}{dx} + v \frac{dv}{dy} + w \frac{dv}{dz}$$

$$Z = \frac{1}{\rho} \cdot \frac{dp}{dz} = \frac{dw}{dt} + u \frac{dw}{dx} + v \frac{dw}{dy} + w \frac{dw}{dz}$$

$$0 = \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} + \frac{dw}{dz}$$

$V$  = potentiaal

$\phi$  = snelheid  
potentiaal

Externe krachten op deeltje

$$X = \frac{\partial V}{\partial x}$$

$$Y = \frac{\partial V}{\partial y}$$

$$Z = \frac{\partial V}{\partial z}$$

$$u = \frac{\partial \phi}{\partial x}$$

$$v = \frac{\partial \phi}{\partial y}$$

$$w = \frac{\partial \phi}{\partial z}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial v}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial y} = 0$$

$$\frac{\partial w}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial z} = 0$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0$$

als

$$u = A + a(x-y) + b(y-n) + \beta(z-z)$$

$$v = B + y(x-y) + b(y-n) + \beta(z-z)$$

$$\omega = C + \beta(x-y) + \alpha(y-n) + c(z-z)$$

celt deeltje voor coördinaten

dan op coördinaten  $x, y, z$

$$u = A$$

$$\frac{du}{dx} = a$$

$$\frac{du}{dx} = \frac{dv}{dx} = X$$

$$v = B$$

$$\frac{dv}{dy} = b$$

$$\frac{dv}{dy} = \frac{dw}{dy} = Y$$

$$\omega = C$$

$$\frac{d\omega}{dz} = c$$

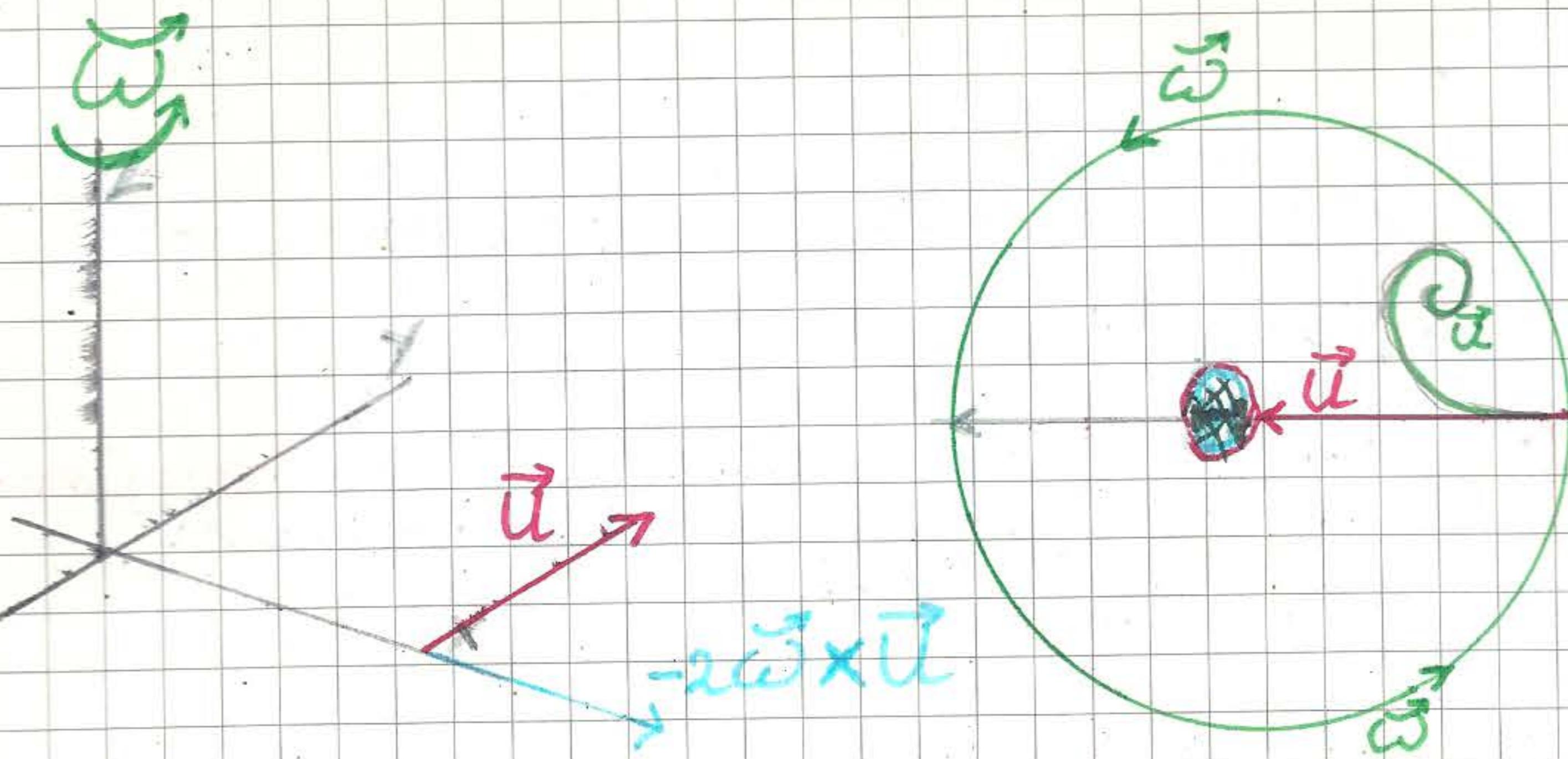
$$\frac{d\omega}{dz} = \frac{du}{dz} = Z$$

$$L \text{ of also } \rightarrow \phi = A(x-y) + B(y-n) + C(z-z) +$$

$$\frac{1}{2}a(x-y)^2 + \frac{1}{2}b(y-n)^2 + \frac{1}{2}c(z-z)^2 +$$

$$X(y-n)(z-z) + B(x-y)(z-z) + Y(x-y)(y-n)$$

DAN



Non Rotatie

Rotatie acceleratie

$$\frac{D\vec{U}}{Dt} = \frac{1}{\rho} \nabla P - \nabla \phi_g + \nabla \frac{\omega^2 R^2}{2} - 2\vec{\omega} \times \vec{U}$$

Relatieve  
acceleratie

druk  
verloop

Zwaar  
acceleratie

Centrifugale  
acceleratie

Coriolis  
acceleratie

$$-\nabla \left( \phi_g + \frac{\omega^2 R^2}{2} \right)$$

Het kan ook  $\varphi = A_1 x_1 + B_1 y_1 + C_1 z_1 + \frac{1}{2} a_1 x_1^2 + \frac{1}{2} b_1 y_1^2 + \frac{1}{2} c_1 z_1^2$

$$U_1 = A_1 + a_1 x_1$$

$$V_1 = B_1 + b_1 y_1$$

$$W_1 = C_1 + c_1 z_1$$

Snelheid  $U_1$  is voor elk deeltje op  $x_1$  gelijk.

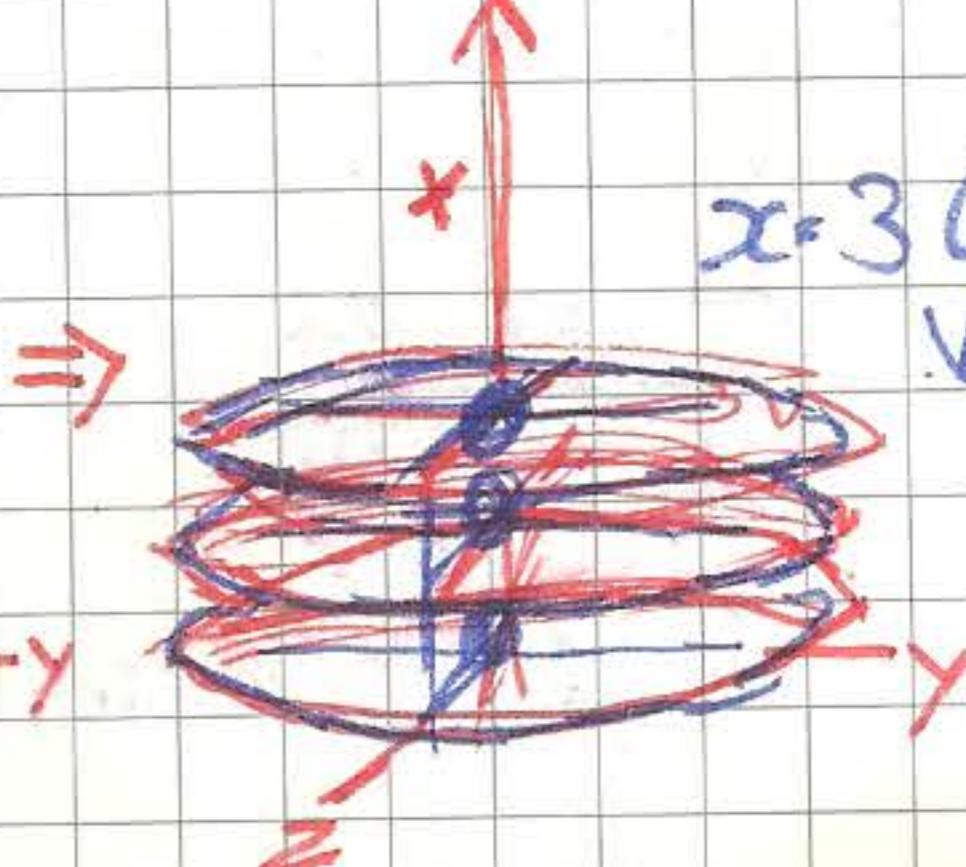
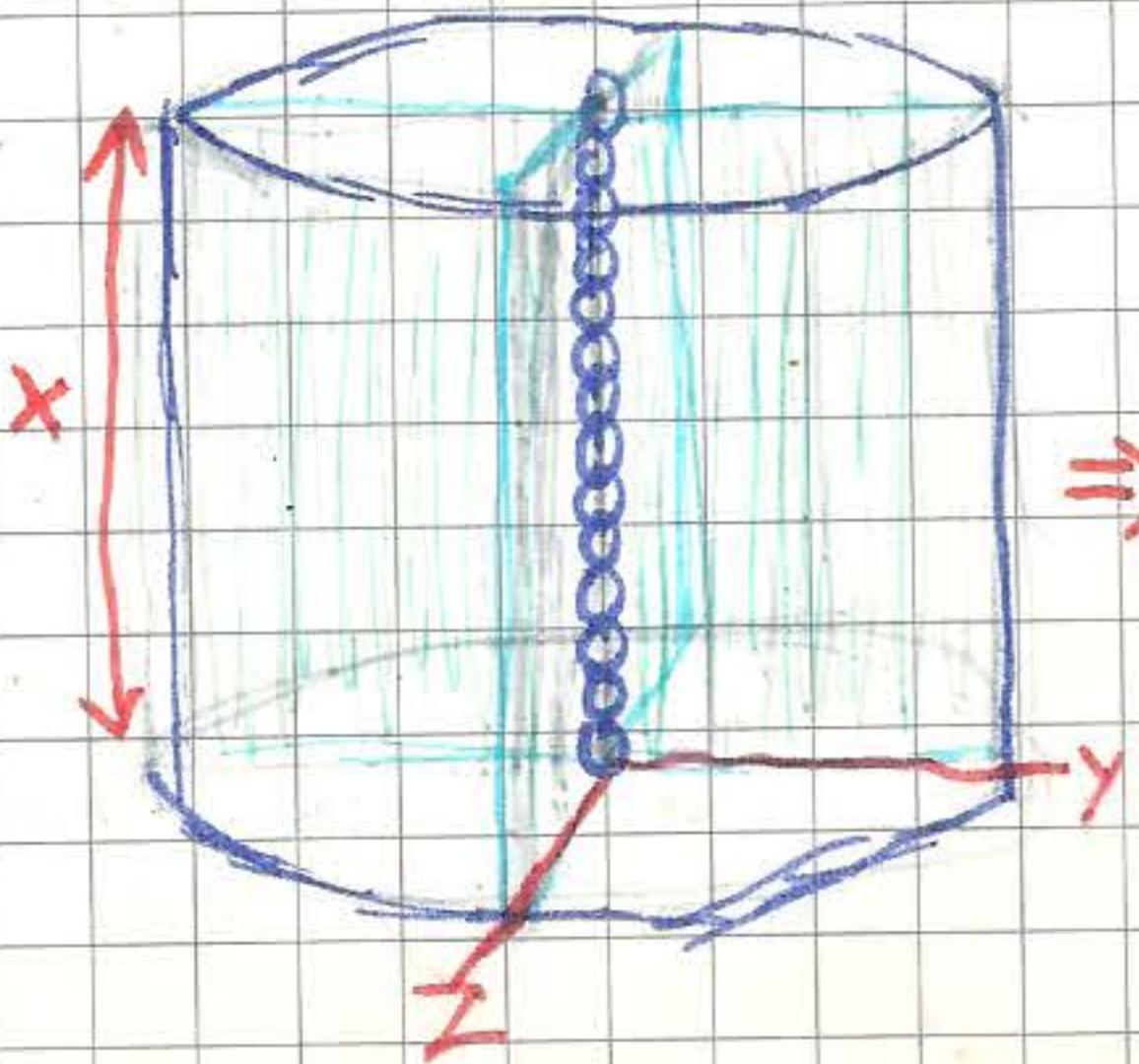
Dus deeltje heeft begin dt parallel aan  $y_2$   
dezelfde waarde als eind dt

3 pagina's  
verder

$$U = \frac{dy}{dx}$$

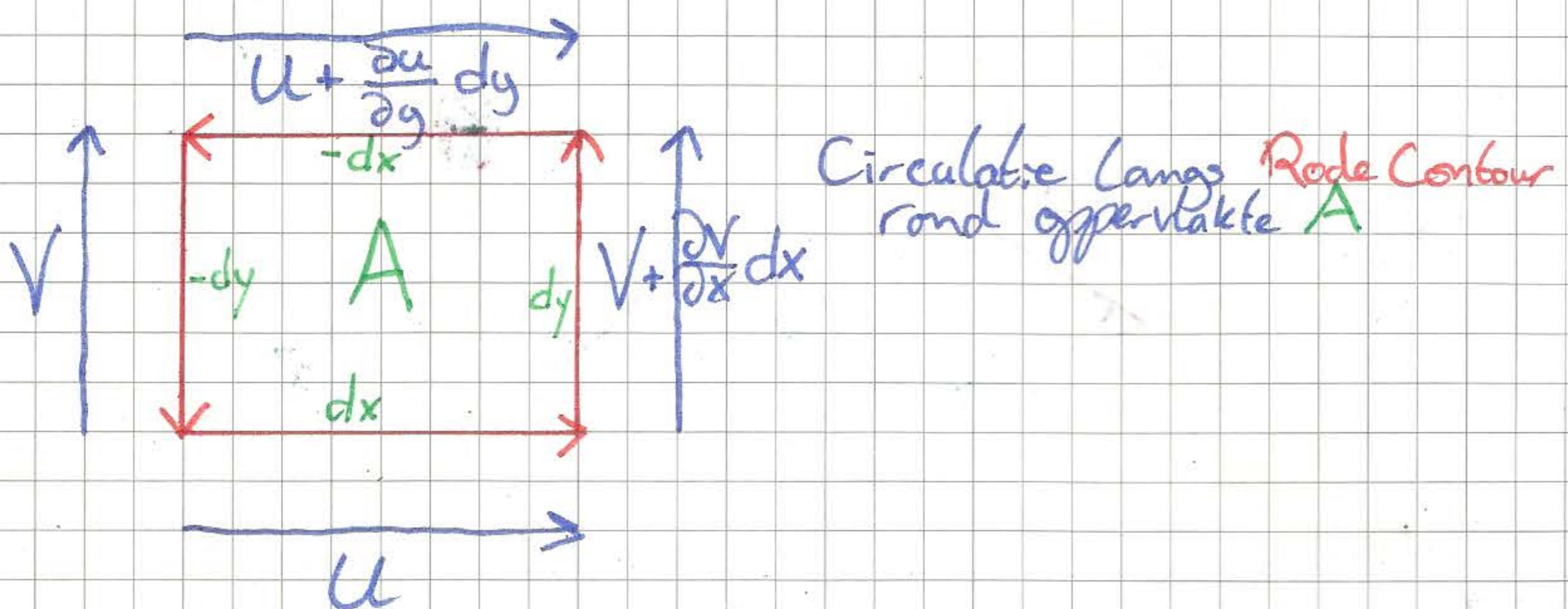
$$V = \frac{dz}{dy}$$

$$W = \frac{dx}{dz}$$



x=3 laagjes  
van deeltjes  
yz

## Locale dichtheid van Circulatie



$$\oint_{\partial A} (u \, dx + v \, dy) = u \, dx + (v + \frac{\partial v}{\partial x} dx) \, dy - (u + \frac{\partial u}{\partial y} dy) \, dx - v \, dy$$

$$= \left[ \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right] dx dy$$

$$= \iint_A \Gamma \, dx \, dy$$

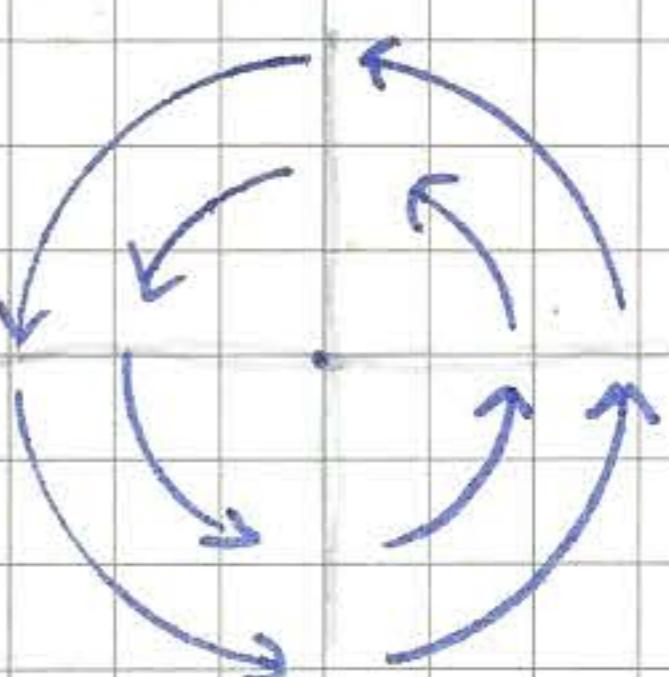
Wanneer we deze delen door  $A = dx \, dy$  vinden we  
Vorticiteit is de lokale circulatie per oppervlakte A

## Holonomie Vaste Lichaam Rotatie

$$\Gamma = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = 2\Omega$$

$$u = -\Omega y$$

$$v = \Omega x$$

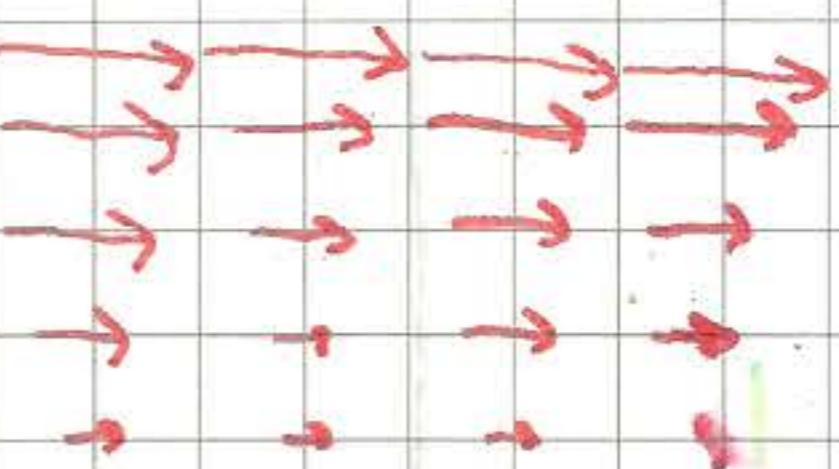


## Couette Stroming

$$\Gamma = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = -\alpha$$

$$u = \alpha y$$

$$v = 0$$



das rechte Stromlinien können also rotieren

# Definitie van Vorticiteit voor 3D stromingen

$$\zeta = \nabla \times \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z} \\ \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x} \\ \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \end{bmatrix} = \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y}$$

in 3D: Kromming van Snelheidsveld

in 2D: Verticaal component

## Interpretatie

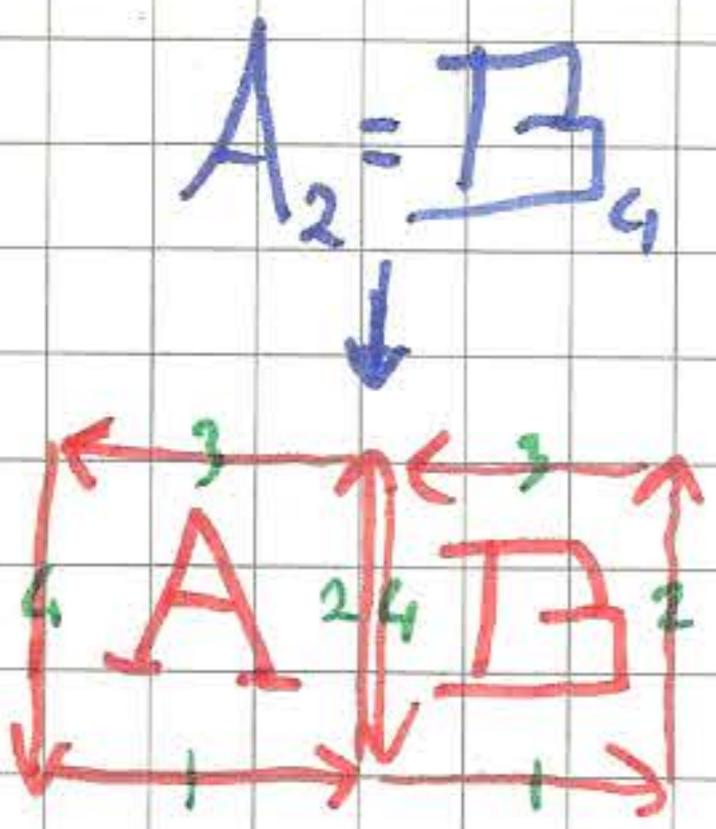
\* Locale waarde rotatie:  
rotatie van infinitesimale vloeistof deeltje om eigen as

\* Positief: tegen de klok

Negatief: Met de klok

\* Locale circulaire dichtheid per infinitesimale opp  
(Stokes Theorie)

$$\oint_A \zeta \cdot dL = \iint_A \zeta dx dy$$



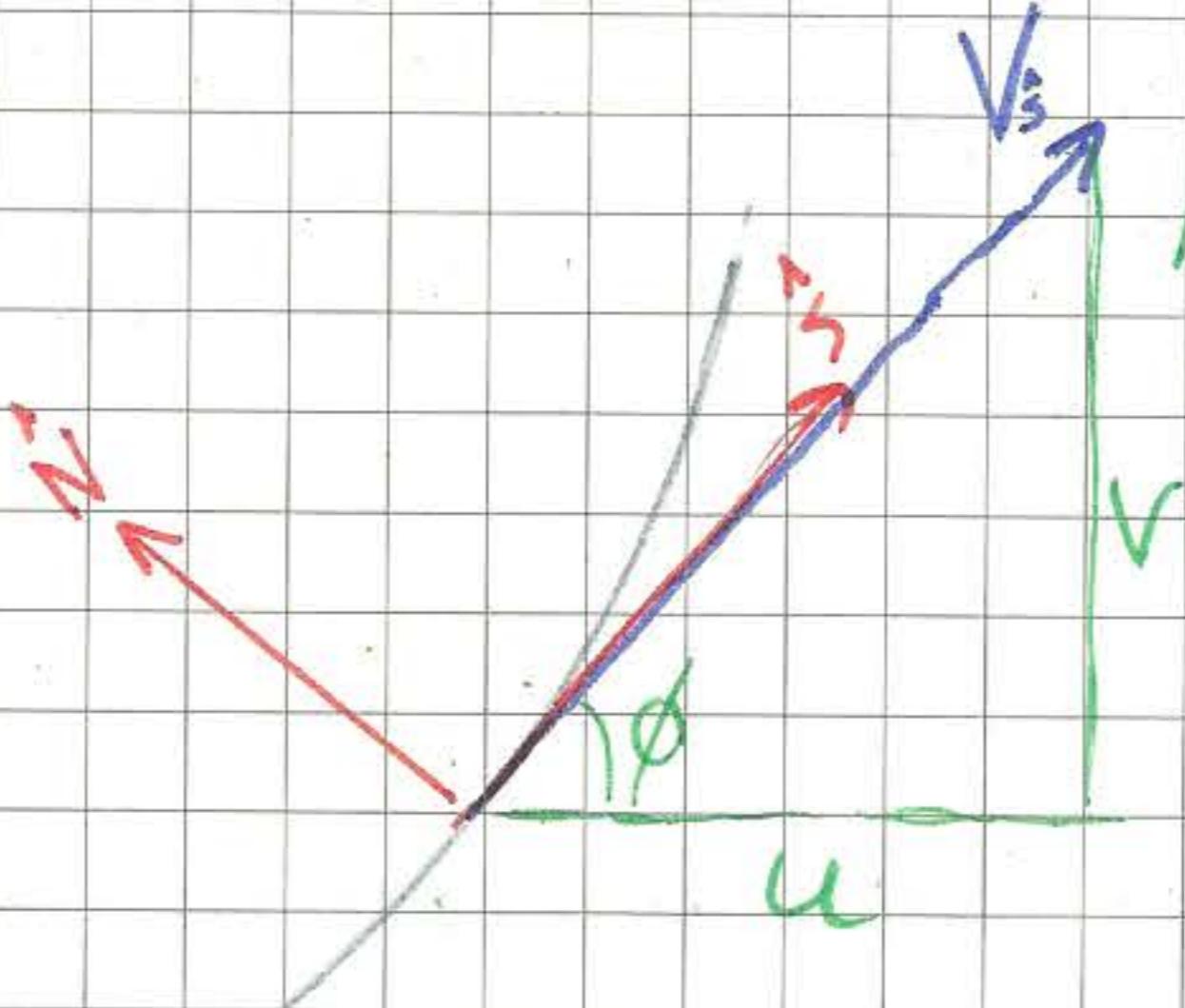
$$C_{AB} = \frac{\partial u}{\partial x} + \left[ V + \frac{\partial V}{\partial x} dx \right] dy - \left[ U + \frac{\partial U}{\partial y} dy \right] dx - V dy$$

$$\boxed{a = U dx + \underbrace{\left[ V + \frac{\partial V}{\partial x} dx \right] dy}_{2} - \left[ U + \frac{\partial U}{\partial y} dy \right] dx - V dy}_{1 \quad 3 \quad 4}$$

$$\boxed{b = U dx + \left[ V + \frac{\partial V}{\partial x} dx \right] dy - \left[ U + \frac{\partial U}{\partial y} dy \right] dx - V dy}$$

$$\left[ V + \frac{\partial V}{\partial x} dx \right] dy = -V dy$$

Natuurlijke Coördinaten



$$U = \sqrt{s_x} = \sqrt{\cos(\phi)}$$

$$V = \sqrt{s_y} = \sqrt{\sin(\phi)}$$

Met Vector

$$\begin{aligned} \hat{s}_x &= \cos(\phi) \\ \hat{s}_y &= \sin(\phi) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \hat{N}_x &= -\hat{s}_y \\ \hat{N}_y &= \hat{s}_x \end{aligned}$$

# Relatieve Vorticiteit

Newton's wet en een Roterend referentie kader  
in de  $\hat{z}$ -as weerstandloos

$$\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \mathbf{U} \cdot \nabla \mathbf{U} = -2\vec{\omega} \times \mathbf{U} - \nabla \phi_s - \frac{1}{\rho} \nabla P$$

$$\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \nabla \left[ \frac{\mathbf{U} \cdot \mathbf{U}}{2} \right] + (\nabla \times \mathbf{U}) \times \mathbf{U} = -2\vec{\omega} \times \mathbf{U} - \nabla \phi_s - \frac{1}{\rho} \nabla P$$

Crocco's theorie

1 Incompressible

2 Niet viskeus

Sneldheid, vorticiteit  
vector vector

$$\vec{\nabla} \times \vec{W} = \frac{1}{\rho} \nabla P$$

$$P_0 + \frac{1}{2} \rho V^2 + \rho U$$

bernowie statisch dynamisch Cilinder  
Nr Kracht

# Helmholtz definiee van Rotatie deel 2

terug naar de  $(x, y, z)$  coördinaten  
 Sed beweging  $(\xi, \eta, \zeta)$  dan is er een  
 rotatie rond de as van  $(\xi, \eta, \zeta)$  en parallel aan  $(xyz)$   
 Met hoeksnelheid  $(\epsilon, \eta, \zeta)$   
 dan zijn snelheidscOMPONENTEN parallel aan  $(xyz)$

|                         |                         |                             |
|-------------------------|-------------------------|-----------------------------|
| 0                       | $(z - \bar{z})\epsilon$ | $-(y - \bar{\eta})\epsilon$ |
| $-(z - \bar{z})\eta$    | 0                       | $(x - \bar{x})\eta$         |
| $(y - \bar{\eta})\zeta$ | $-(x - \bar{x})\zeta$   | 0                           |

daus de snelheid van deeltjes op coördinaten xyz

$$U = A + a(x - \bar{x}) + (y + \zeta)(y - \bar{\eta}) + (\beta - \eta)(z - \bar{z})$$

$$V = B + (y - \bar{\zeta})(x - \bar{x}) + b(\eta - y) + (\alpha + \epsilon)(z - \bar{z})$$

$$W = C + (\beta + \eta)(x - \bar{x}) + (\alpha - \epsilon)(y - \bar{\eta}) + c(z - \bar{z})$$

door differentiatie krijgen we:

$$\frac{dV}{dz} - \frac{dW}{dy} = 2\epsilon$$

$$\frac{dW}{dx} - \frac{du}{dz} = 2\eta$$

$$\frac{du}{dy} - \frac{dv}{dx} = 2\zeta$$

de waardes links moeten volgens formules 1C  
 zijn, als een snelheidspotentiaal bestaat, dan is deze  $2 \times$  de Rotatiesnelheid over de 3 assen

Als een snelheid, potentiaal, dan sluit dit het bestuur van rotatieve beweging afker.

Als extra eigenschap aan potentieel Stroming voegen we toe dat deze beweging niet kan in een simpele ruimte  $S$ , welke gevuld is met de vloeistof. Als  $n$  is de normaal vanaf de oppervlak naar interieur.

Dan is de snelheidspotentiaal component loodrecht van de muur  $\frac{d\phi}{dn}$  altijd evenal 0

Volgens Green

$$\iiint \left[ \left( \frac{d\phi}{dx} \right)^2 + \left( \frac{d\phi}{dy} \right)^2 + \left( \frac{d\phi}{dz} \right)^2 \right] dx dy dz = - \int \phi \frac{d\phi}{dn} d\omega$$

→ moet over hele ruimte.  
de linker integraal moet over hele oppervlakte van lichaam  $S$ , een oppervlakte element is  $d\omega$

Als  $\int \frac{d\phi}{dn} = 0$  dan is de linker integraal ook 0  
 $\text{Hoe opp}$

Alleen mogelijk als door hele ruimte

$$\frac{d\phi}{dx} = \frac{d\phi}{dy} = \frac{d\phi}{dz} = 0$$

## Helmholtz definicie van Rotatie deel 3

Als  $\frac{d\varphi}{dn} = 0$  dan is alles links ook 0  
dus als er geen beweging van water is geldt

$$\frac{d\varphi}{dx, y, z} = 0$$

Elke beweging van een vloeistof massa in een sompel verbonden ruimte, als er een snelheidspotentiaal bestaat, moet zich voor doen als de beweging van een oppervlakte.

Als de oppervlakte beweging,  $\frac{d\varphi}{dn}$  er is

Dan wordt de beweging in de massa ook bepaald

$$\frac{d^2\varphi}{dx^2} + \frac{d^2\varphi}{dy^2} + \frac{d^2\varphi}{dz^2} = 0$$

$$\frac{d\varphi}{dn} = \psi$$

$$\frac{d(\varphi - \varphi_0)}{dn} = 0$$

# De mechanische theorie der Wärme

R. Clausius

behandeling van differentiële formules, welke niet direct te integreren zijn

$$1 \quad dz = \phi(x,y) dx + \psi(x,y) dy$$

$$M = \phi(x,y) \quad N = \psi(x,y)$$



$$1^a \quad dz = M dx + N dy$$

$$\frac{dz}{dx} = \phi(x,y) = M$$

$$2 \quad \frac{dz}{dy} = \psi(x,y) = N$$

$$3 \quad dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy$$

$$3^a \quad dz = \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right) dx + \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right) dy \rightarrow \text{Euler}$$

$$3^b \quad dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy \rightarrow \text{Wiskunde}$$

$$3^c \quad dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy \rightarrow \text{Jacobi}$$

$$4 \quad \frac{dM}{dy} = \frac{dN}{dx} \rightarrow \text{als het zo is, kan formule 1 wel geïntegreerd worden}$$

Beweging van niet viskeuze vloeistof  $x, y, z$

$$\frac{du}{dt} + u \frac{du}{dx} + v \frac{du}{dy} + w \frac{du}{dz} = - \frac{dp}{dx}$$

$$P = \int \frac{dp}{dp} + V$$

$V$  = Potential externe Forces

in Cilinder coördinaten  $r, \theta, z$

$$\frac{du}{dt} + u \frac{du}{dr} + v \left( \frac{du}{r d\theta} - \frac{v}{r} \right) + w \frac{du}{dz} = - \frac{dp}{dr}$$

$$\frac{dv}{dt} + u \frac{dv}{dr} + v \left( \frac{dv}{r d\theta} - \frac{u}{r} \right) + w \frac{dv}{dz} = - \frac{dp}{r d\theta}$$

$$\frac{dw}{dt} + u \frac{dw}{dr} + v \frac{dw}{r d\theta} + w \frac{dw}{dz} = - \frac{dp}{dz}$$

Symmetrie over de  $z$ -as

$$\frac{du}{dt} + u \frac{du}{dr} - \frac{v^2}{r} + w \frac{du}{dz} = - \frac{dp}{dr} \quad V = \text{functie van } r \text{ alleen}$$

$$\frac{dv}{dt} + u \frac{dv}{dr} + \frac{uv}{r} + w \frac{dv}{dz} = 0 = \left( \frac{d}{dt} + u \frac{d}{dr} + w \frac{d}{dz} \right) (rv)$$

$$\frac{dw}{dt} + u \frac{dw}{dr} + w \frac{dw}{dz} = - \frac{dp}{dz} \quad P = \text{afhankelijk van } z$$

$$P = \int v^2 \frac{dr}{r}$$

$$\int \frac{dp}{dp} = -V + \int v^2 \frac{dr}{r}$$

# Variabele dichtheid Stroming

is een onsamendrukbare stroming

Onder 1 voorwaarde:

for a steady flow, direction of Velocity and that of the Gradient of density be orthogonal

$$\text{vorticiteit} = \vec{\omega} = \nabla \times \vec{u}$$

$$\text{Vorticity transport } \frac{\partial \vec{\omega}}{\partial t} + \dots$$

$$① \Rightarrow \frac{du}{dt} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \frac{1}{\rho} \nabla \cdot \vec{v} + \vec{B}$$

$$\nabla \times ①$$

$$② \quad \nabla \times \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial \omega}{\partial x}$$

$$③ \quad \nabla \times [(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u}] = \nabla \times \left[ \frac{1}{2} \nabla (\vec{u}^2) - \underbrace{\vec{u} \times \nabla \times \vec{u}}_{\vec{\omega}} \right]$$

$$= \frac{1}{2} \nabla \times \nabla \vec{u}^2 - \nabla \times (\vec{u} \times \vec{\omega})$$

$$\nabla \times \nabla = 0$$

$$= -[-\omega(\nabla \cdot \vec{u}) + (\vec{\omega} \cdot \nabla) \vec{u} - (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{\omega} + \vec{u}(\nabla \cdot \vec{\omega})]$$

$$\nabla \cdot \vec{u} = 0$$

$$\downarrow$$

$$\nabla \times [(\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u}] = \vec{\omega}(\nabla \cdot \vec{u}) - (\vec{\omega} \cdot \nabla) \vec{u} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{\omega}$$

$$④$$

$$\nabla \times \frac{1}{\rho} \nabla p = \frac{1}{\rho} \nabla \times \nabla p + \nabla \frac{1}{\rho} \times \nabla p$$

$\nabla$  dichtheid

$$= 0 + -\frac{\nabla}{\rho^2} \times \nabla p = -\frac{1}{\rho} \nabla p \times \nabla p$$

$\nearrow$  vorticiteit  
 $\searrow$  druk

Viscouse

$$⑤$$

$$\nabla \times \left( \frac{1}{\rho} \nabla \cdot \vec{v} \right)$$

$$\text{unsteady term} \quad \frac{\partial \vec{\omega}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{\omega} = \frac{D \vec{\omega}}{Dt}$$

vortex stretch

Baroclinic

$$⑥$$

$$\nabla \times \vec{B}$$

$$\text{if } \vec{B} = \nabla \phi \rightarrow \nabla \times \vec{B} = 0$$

$$\frac{1}{\rho^2} \nabla p \times \nabla p + \text{diffusion vorticity} + \nabla \times \left( \frac{1}{\rho} \nabla \cdot \vec{v} \right) + \nabla \times \vec{B} \text{ force}$$

# Helmholtz Paragraaf II

## Constantheid van Vortex beweging

Bepaal de variabele van rotatieve snelheid

$\epsilon \eta g$  vanonder de potentiële krachten er alleen zijn

Als  $\psi$  een functie is van  $x, y, z, t$  en met  $d\psi$  vermerkt  
 dat de  $\psi$  hoogten verhoogen volgens  
 $\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}$  &  $\frac{\partial}{\partial t}$  hebben we  $1-1-0-1$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{d\psi}{dt} \quad \frac{\partial \psi}{\partial x} = \frac{d\psi}{dx} \quad \frac{\partial \psi}{\partial y} = \frac{d\psi}{dy} \quad \frac{\partial \psi}{\partial z} = \frac{d\psi}{dz}$$

Als we de verandering van  $\psi t$  willen bepalen tijdens interval  $dt$   
 dan moeten we de woorden  $\partial x, \partial y, \partial z$  hetzelfde zijn

$$\begin{aligned}\partial x &= u dt \\ \partial y &= v dt \\ \partial z &= w dt\end{aligned}\quad \text{en we krijgen}$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{d\psi}{dt} + u \frac{d\psi}{dx} + v \frac{d\psi}{dy} + w \frac{d\psi}{dz}$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial x} = \epsilon \frac{du}{dx} + \eta \frac{du}{dy} + g \frac{du}{dz} = \epsilon \frac{du}{dx} + \eta \frac{dv}{dx} + g \frac{dw}{dx}$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial y} = \epsilon \frac{dv}{dx} + \eta \frac{dv}{dy} + g \frac{dv}{dz} = \epsilon \frac{du}{dy} + \eta \frac{dv}{dy} + g \frac{dw}{dy}$$

$$\frac{\partial \psi}{\partial z} = \epsilon \frac{dw}{dx} + \eta \frac{dw}{dy} + g \frac{dw}{dz} = \epsilon \frac{du}{dz} + \eta \frac{dv}{dz} + g \frac{dw}{dz}$$

als en de  $\lambda$ -termen deeljes  $\epsilon \eta g$  gelijk aan nul zijn

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{\partial \psi}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial y} = \frac{\partial \psi}{\partial z} = 0$$

Als  $\epsilon, \eta, \zeta$  de rotatiële snelheden zijn rond de coördinatenassen, dan is de rotatiesnelheid rond momentas

$$q = \sqrt{\epsilon^2 + \eta^2 + \zeta^2}$$

en de cosines van de hoek as met coördinaten

$$\frac{\epsilon}{q} \quad \frac{\eta}{q} \quad \frac{\zeta}{q}$$

Stel we gebruiken in de richting van de fideliteitsas een oneindig kleine portie op gaaan word de actie van deze portie verdeeld over de 3 assen  $\epsilon\epsilon, \epsilon\eta, \epsilon\zeta$

terpul op punt  $x, y, z$  de componenten van de snelheid  $u, v, w$  zijn, op het andere uiteinde van ge

$$U_1 = U + \epsilon E \frac{du}{dx} + \epsilon \eta \frac{du}{dy} + \epsilon \zeta \frac{du}{dz}$$

$$V_1 = V + \epsilon E \frac{dv}{dx} + \epsilon \eta \frac{dv}{dy} + \epsilon \zeta \frac{dv}{dz}$$

$$W_1 = W + \epsilon E \frac{dw}{dx} + \epsilon \eta \frac{dw}{dy} + \epsilon \zeta \frac{dw}{dz}$$

Op het eind van  $dt$  zijn de projecties van de afstand van de deeltjes, welke op het begin van  $dt$  het ligt voor  $\epsilon\epsilon$ , hebben de waarden die herschreven kunnen worden als

$$\epsilon E + (U_1 - U) dt = \epsilon \left( E + \frac{\partial E}{\partial t} dt \right)$$

$$\epsilon \eta + (V_1 - V) dt = \epsilon \left( \eta + \frac{\partial \eta}{\partial t} dt \right)$$

$$\epsilon \zeta + (W_1 - W) dt = \epsilon \left( \zeta + \frac{\partial \zeta}{\partial t} dt \right)$$

Nieuwe positie

Van de connectie  $\epsilon\epsilon$

Nieuwe snelheid

Van rotatie Maal  $E$

Elk vortex draad blijft bestaan uit dezelfde deeltjes

Uit berekening 2 komt direct

$$\frac{dE}{dx} + \frac{d\eta}{dy} + \frac{d\zeta}{dz} = 0$$

hieruit blijkt

$$\iiint \left[ \frac{dE}{dx} + \frac{d\eta}{dy} + \frac{d\zeta}{dz} \right] dx dy dz = 0$$

waar de integraal over een willekeurig portie  $S$  van de massa kan. door integratie:

$$\iint E dy dz + \iint \eta dx dz + \iint \zeta dx dy = 0$$

waar de integraal over het hele oppervlak van ruimte  $S$  we noemen een deel hiervan  $d\omega$  en  $\alpha \beta \gamma$  de drie hoeken met de coördinatenassen bij de normaal  $d\omega$

$$dy dz = \cos \alpha d\omega$$

$$dx dz = \cos \beta d\omega$$

$$dx dy = \cos \gamma d\omega$$

dus

$$\iint (E \cos \alpha + \eta \cos \beta + \zeta \cos \gamma) d\omega = 0$$

$\zeta$  als  $\sigma$  het resulterende Rotatiesnelheid is  
en  $\varphi$  de hoek tussen de as en de normaal

$$\iint \sigma \cos \varphi d\omega = 0$$

de integraal over de hele oppervlakte van  $S$

# Helmholtz 3 ruimtelijke integratie

Als de beweging van een Vortex buis in een vloeistof kan worden bepaald, dan kunnen we de waarden voor  $\epsilon, \eta, g$  compleet bepalen.

We gaan snelheden  $u, v, w$  bepalen achter  $\epsilon, \eta, g$   
in Water Massa S

$$\frac{d\epsilon}{dx} + \frac{d\eta}{dy} + \frac{dg}{dz} = 0$$

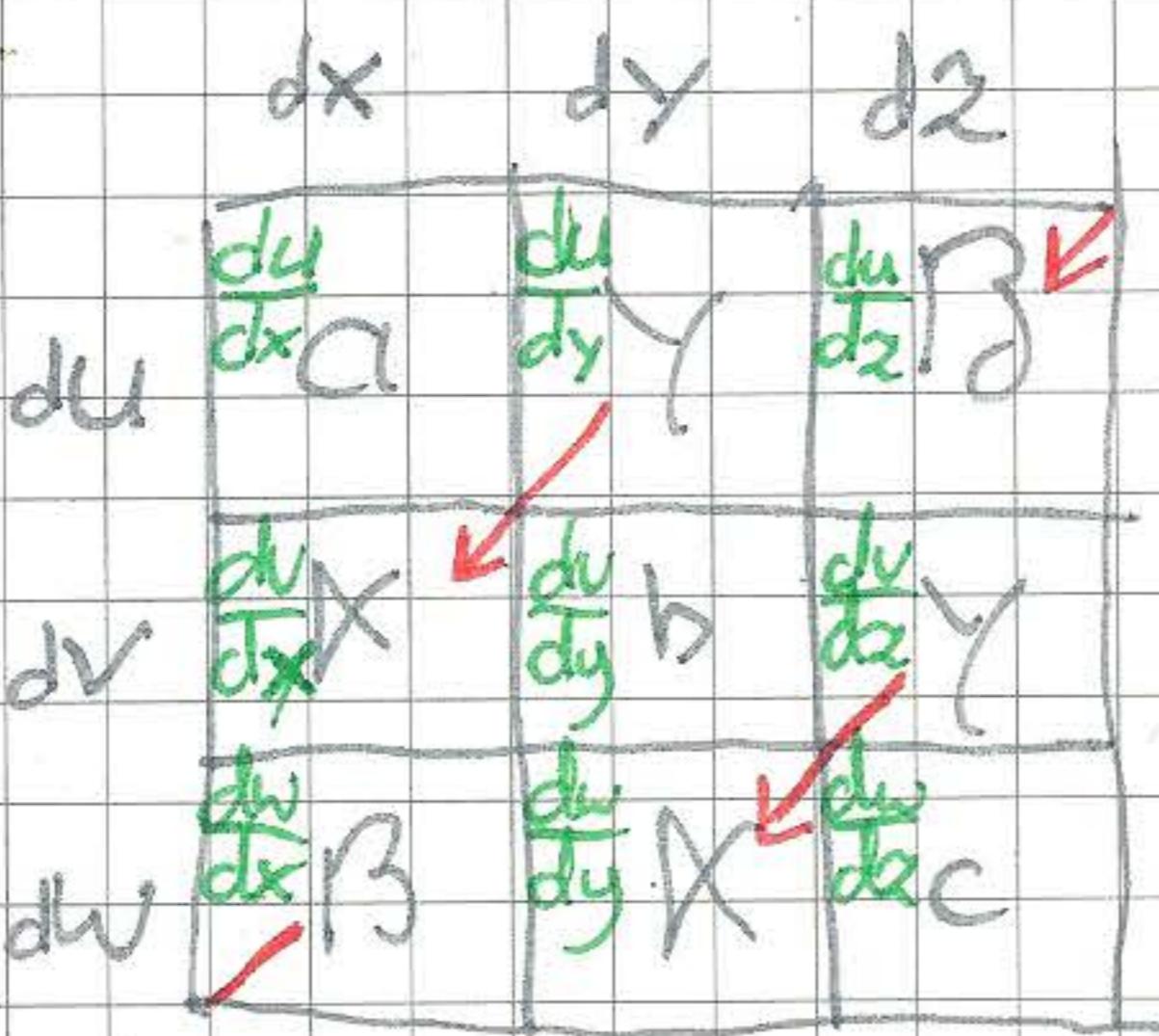
We willen  $u, v, w$  in ruimte S dat overal de volgende geldt

$$\frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} + \frac{dw}{dz} = 0$$

$$\frac{dv}{dz} - \frac{dw}{dy} = 2\epsilon$$

$$\frac{dw}{dx} - \frac{du}{dz} = 2\eta$$

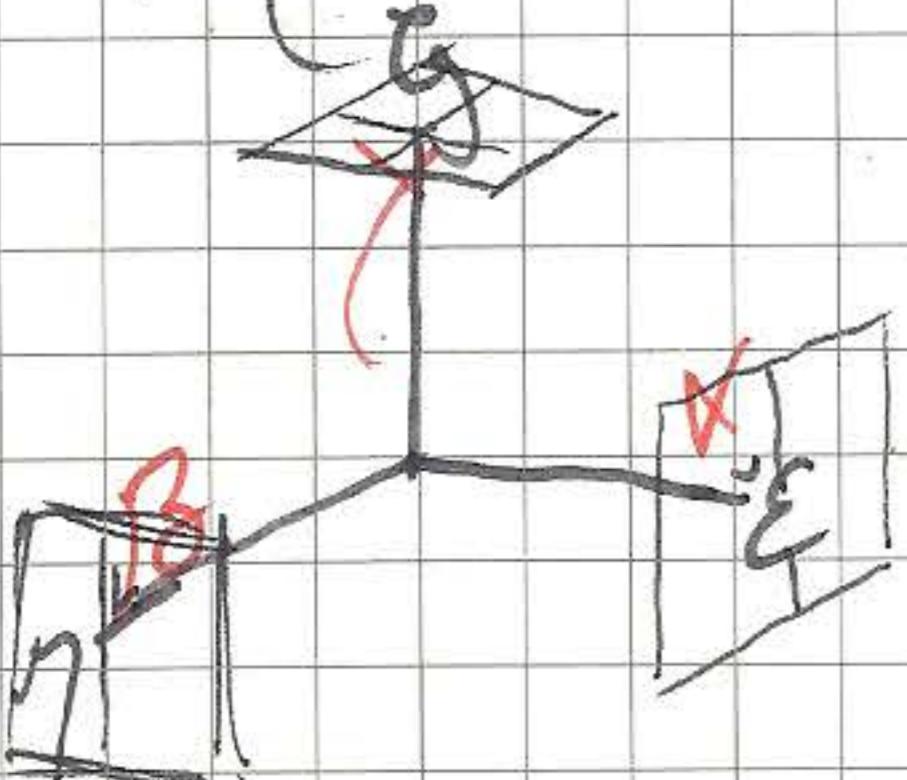
$$\frac{du}{dy} - \frac{dv}{dx} = 2g$$



$$\epsilon \cos K + \eta \cos B + g \cos \gamma = 0$$

$$\sigma \cos \delta = 0$$

$K, B, \gamma$  = Hoek tussen normaal en oppervlak



$$U = \frac{dP}{dx} + \frac{dN}{dy} - \frac{dM}{dz}$$

$$V = \frac{dP}{dy} + \frac{dL}{dz} - \frac{dN}{dx}$$

$$W = \frac{dP}{dz} + \frac{dM}{dx} - \frac{dL}{dy}$$

$L, M, N, P$   
 $x, y, z$

## Simpel Verbonden ruimte

Vloeistof volledig afgesloten met vaste wand

Naar N de normaal van het oppervlakje van de Bol is  
dan is de snelheids component vanaf de rand  $\frac{d\varphi}{dn} = 0$

$$\iiint_{\text{bol}} \left[ \left( \frac{d\varphi}{dx} \right)^2 + \left( \frac{d\varphi}{dy} \right)^2 + \left( \frac{d\varphi}{dz} \right)^2 \right] dx dy dz = - \oint \varphi \frac{d\varphi}{dn} d\omega$$

## Circulaire Vortex buis

$$x = X \cos \varepsilon$$

$$y = X \sin \varepsilon$$

$$z = z$$

## Vortex Knopen

$$x = m \cdot \cos(p \cdot \theta) + N \cdot \cos(q \cdot \theta)$$

$$y = m \cdot \sin(p \cdot \theta) + N \cdot \sin(q \cdot \theta)$$

$$z = h \cdot \sin(t \cdot \theta)$$

Voor  $0 < \theta < 2\pi$

p en q zijn niet 0 Natuurlijke getallen  $p > 0$   
als  $q < 0$  zijn de loopings buiten  
als  $q \geq 0$  zijn de loopings binnen

de trifol knot  $N/M = 1,5$

$$x = 1 \cdot \cos(1 \cdot \theta) + 1,5 \cdot \cos(-2 \cdot \theta)$$

$$y = 1 \cdot \sin(1 \cdot \theta) + 1,5 \cdot \sin(-2 \cdot \theta)$$

$$z = 0,35 \cdot \sin(3 \cdot \theta)$$

Torus Cöordin( $\sigma, \tau, \phi$ )

$$x = a \frac{\sinh(\tau)}{\cosh(\tau) - \cos(\sigma)} \cos(\phi)$$

$$y = a \frac{\sinh(\tau)}{\cosh(\tau) - \cos(\sigma)} \sin(\phi)$$

$$z = a \frac{\sinh(\tau)}{\cosh(\tau) - \cos(\sigma)}$$

$$-\pi < \sigma \leq \pi$$

$$\tau \geq 0$$

$$0 < \phi < 2\pi$$

$$\tau = \ln \frac{d_1}{d_2}$$

B: polar Coordinates  $(\tau, \sigma)$

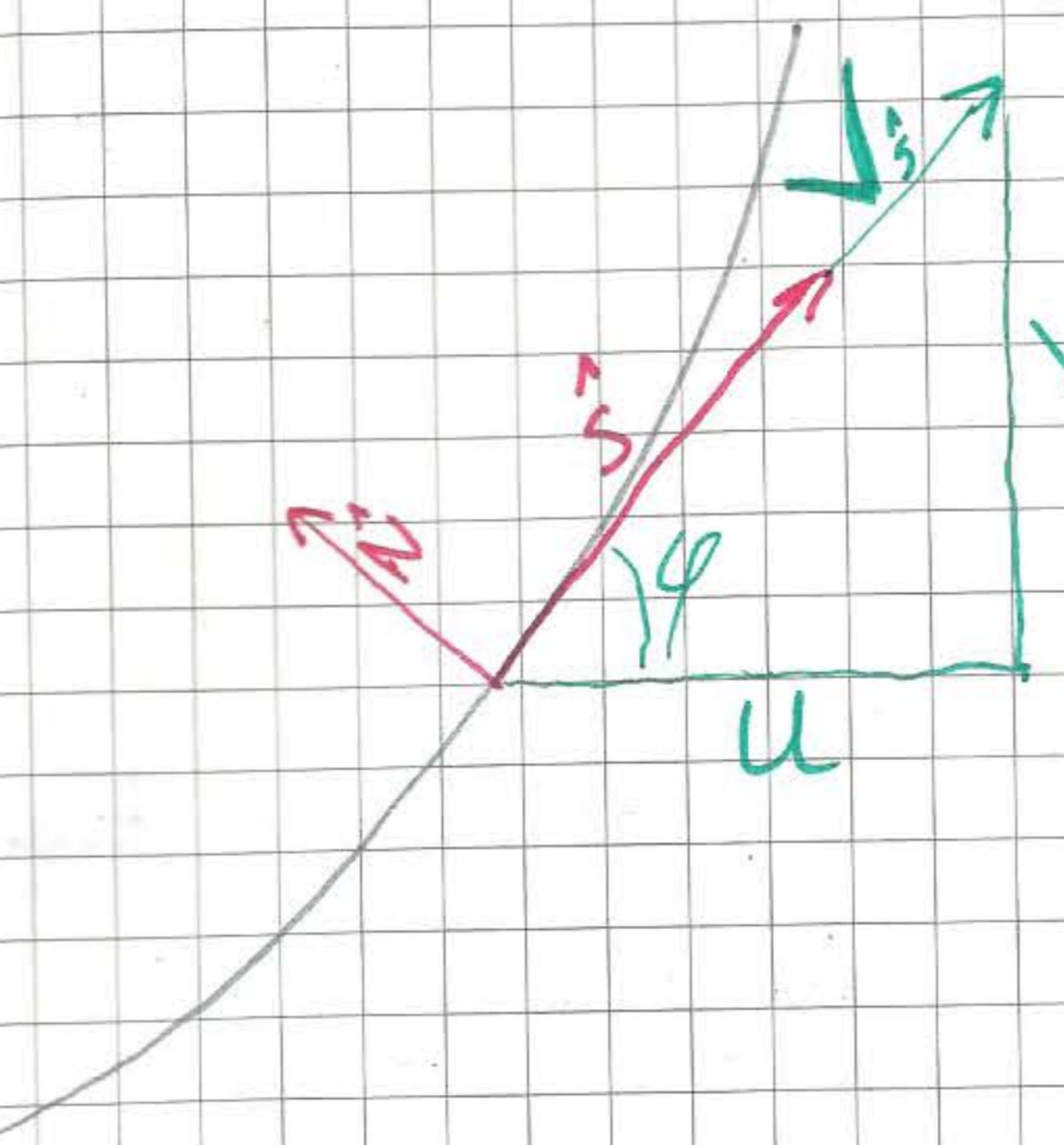
$$\tau = \frac{1}{2} \ln \frac{(x+a)^2 + y^2}{(x-a)^2 + y^2}$$

$$\pi - \sigma = 2 \arctan \frac{2ay}{a^2 - x^2 - y^2 + \sqrt{(a^2 - x^2 - y^2)^2 + 4a^2y^2}}$$

$$\tanh(\tau) = \frac{2ax}{x^2 + y^2 + a^2}$$

$$\tan(\sigma) = \frac{2ay}{x^2 + y^2 - a^2}$$

# Vorticiteit in Natuurlijke Coördinaten



$$\sqrt{s_x^2 + s_y^2} = \sqrt{v^2} = \sqrt{v \cos \varphi}$$

$$\sqrt{s_y^2} = \sqrt{v^2 - s_x^2} = \sqrt{v \sin \varphi}$$

$$s = s_x = \sqrt{v \cos \varphi}$$

$$s_y = \sqrt{v \sin \varphi}$$

$$\hat{N}_x = -\hat{s}_y$$

$$\hat{N}_y = \hat{s}_x$$

$$\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial N_y}{\partial x} + \sqrt{\frac{\partial s_y}{\partial x}}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} =$$

$$I = \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{1-x-y} dz dy dx$$

Enstrophy

$\mathcal{E}$  = potential vorticity = quantity related to kinetic energy  
in flow model corresponding to dissipation

$$\mathcal{E}(u) = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx$$



$$|\nabla u|^2 = \sum_{i=1}^n |\partial_i u_i|^2$$

for incompressible  $\nabla \cdot u = 0$  Enstrophy is integral squared vorticity

$$\mathcal{E}(\omega) = \int_{\Omega} \omega^2 dx \quad \text{or in flow velocity } \mathcal{E}(u) = \int_{\Omega} \nabla u^2 dS$$

in Navier Stokes

$$\frac{d \left( \frac{1}{2} \int_{\Omega} u^2 \right)}{dt} = - \nu \mathcal{E}(u)$$

$\nu$  = Kinematic Viscosity

Rosby Number

$$R_o = \frac{U}{\Omega d}$$

Hoe Kleiner Rosby  
Sterker Rotatie effect

Groter Coriolis effect  
t.o.v. Interne Krachten

Eckman Number

$$E_k = \frac{Ve}{\Omega H^2}$$

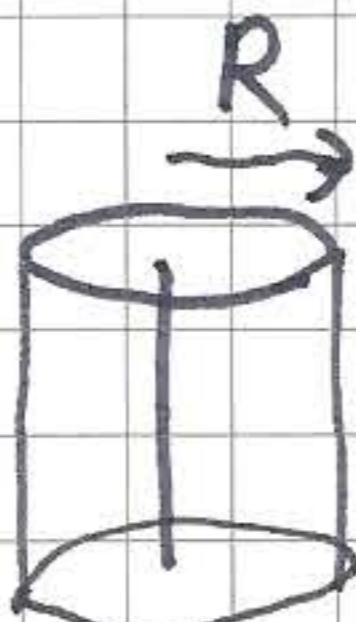
Relative Importance of Horizontal &  
Vertical friction

Torque = Inertia  $\times \alpha$  angular acceleration

$$\tau = I \alpha$$

$$I = \frac{\rho \pi R^2 h R^2}{2}$$

$$\tau = \frac{\rho \pi R^4 \alpha}{2}$$



$$I = \frac{m R^2}{2}$$

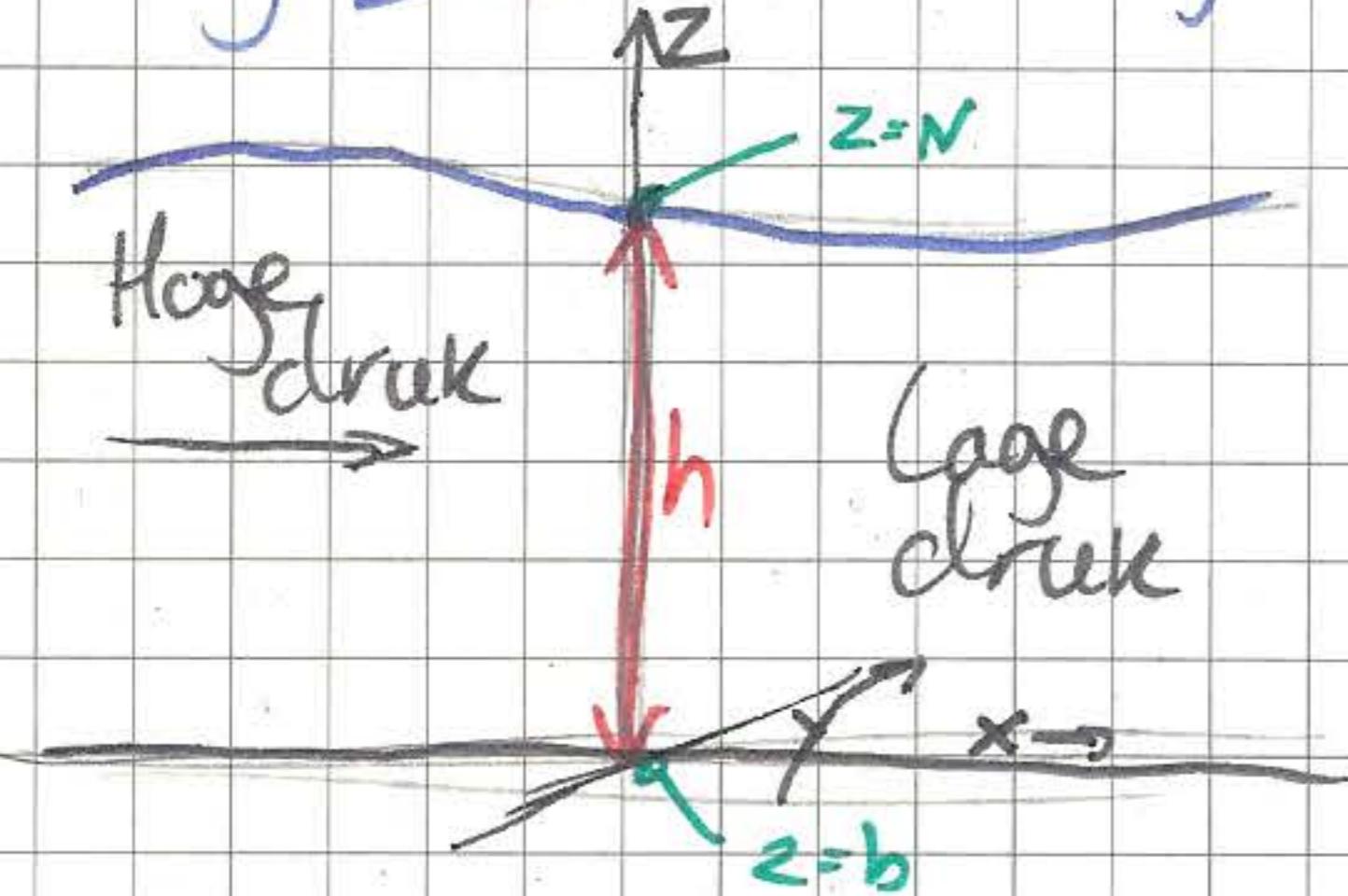
$$m = \rho V$$
$$m = \rho (\pi R^2 h)$$

$$\frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} = -\frac{dw}{dz} \quad u \frac{du}{dx} + v \frac{dv}{dx} + w \frac{dw}{dx} = \frac{1}{2} \frac{d}{dx} (u^2 + v^2 + w^2)$$

$$\frac{dg}{dt} + \frac{du}{dt} \frac{dg}{d\phi} + \frac{dg}{dr} + \frac{dg}{dz} = g \frac{dR_x}{dz} + V \nabla^2 g$$

## Momentum Formule

$$p \left[ \frac{du}{dx} + u \frac{du}{dx} + v \frac{dv}{dy} + w \frac{dw}{dz} - fv \right] = - \frac{dp}{dx} + R_x$$



Weerstand

integratie van b tot N

$$h \left( \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} \right) + \omega_N - \omega_b = 0$$

$$h \left( \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} \right) + \frac{D_N}{dt} + \frac{D_b}{dt} = 0$$

de snelheid is bijna onafhankelijk van de  $\frac{dh}{dt}$ . Het hydrostatische balans

$$P = \rho g (N - z)$$

diepte gemiddelde

$$\frac{d}{dy} \left[ \frac{du}{dx} + u \frac{du}{dx} + v \frac{dv}{dy} - fv \right] = -g \frac{dN}{dx} + R_x$$

$$\frac{du}{dy}$$

$$\frac{d^2u}{dy^2} + \frac{du}{dy} \frac{du}{dx} + u \frac{d^2u}{dx dy} + \frac{dv}{dy} \frac{du}{dy} + v \frac{d^2u}{dy^2} - f \frac{dv}{dy} - Bv = -g \frac{d^2N}{dy^2} + \frac{dR_x}{dy}$$

$$\frac{d}{dx} \left( \frac{dv}{dx} + u \frac{dv}{dx} + v \frac{dv}{dy} + fv \right) = -g \frac{dN}{dy} + R_y$$

$$\frac{dv}{dx}$$

$$\frac{d^2v}{dx^2} + \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} + u \frac{d^2v}{dx^2} + \frac{dv}{dx} \frac{dv}{dy} + v \frac{d^2v}{dx dy} + f \frac{du}{dx} = -g \frac{d^2N}{dx dy} + \frac{dR_y}{dx}$$

$$g = \frac{dv}{dx} - \frac{du}{dy}$$

$$\frac{dg}{dt} + g \frac{du}{dx} + u \frac{dg}{dx} + g \frac{dv}{dy} + v \frac{dg}{dy} + f \left[ \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} \right] + BV =$$

$$\frac{dR_y}{dx} - \frac{dR_x}{dy}$$

$$\frac{Dg}{Dt} = 0$$

$$\frac{dg}{dt} + u \frac{dg}{dx} + v \frac{dg}{dy} = 0$$

$$\frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} = -\frac{1}{h} \frac{Dh}{Dt}$$

Weerstand

$$\boxed{\frac{dR_y}{dx} - \frac{dR_x}{dy}} = 0$$

$$\frac{dg}{dt} + u \frac{dg}{dx} + v \frac{dg}{dy} + (g+f) \left( \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} \right) + Br = 0$$

$$\frac{t}{h} \left( \frac{Dg}{Dt} - \frac{(g+f)}{h} + \frac{Dh}{Dt} + \frac{Df}{Dt} \right) = 0$$

$$\frac{1}{h} \frac{D(g+f)}{Dt} - \frac{(g+f)}{h^2} \frac{Dh}{Dt} = \frac{1}{h}$$

$$\frac{D}{Dt} \left( \frac{(g+f)}{h} \right) = \frac{1}{h}$$

$$Br = \frac{1}{\rho} \frac{d}{dz} \left[ \frac{dL_{yz}}{dx} - \frac{dL_z}{dy} \right]$$

$$BhV = -\frac{1}{\rho} \frac{d}{dy} \left[ \frac{dT_w}{dy} \times (y) \right] \text{ stress}$$

$$\frac{dg}{dt} + u \cdot \nabla g + (g+f) \left( \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} \right) + \left( \frac{dw}{dx} \frac{dv}{dz} - \frac{dw}{dy} \frac{du}{dz} \right) + w \frac{df}{dz}$$

=

$$\frac{d(\frac{t}{P})}{dx} \frac{dP}{dy} + \frac{dP}{dx} \frac{d(\frac{t}{P})}{dy}$$

$$V_\theta = \frac{\left(\frac{r}{2\pi}\right)}{r}$$

$$\Psi = -\frac{r}{2\pi} \ln(r)$$

$$V_\theta = -\frac{d\Psi}{dr}$$

$$\phi = \frac{r}{2\pi} \theta$$

$$V_r = -\frac{1}{r} \frac{d\phi}{d\theta}$$

$$\Gamma = V \cdot dS = \iint (udx + vdy + wdz)$$

$$\Gamma = \iint (udx + vdy) \rightarrow \Gamma = V \cos(\theta) ds$$

Boyle's Law

$$PV = \frac{1}{3} T - \frac{1}{6} \rho \iint (u^2 + v^2 + w^2) (xdydz + ydxdz + zdxdy)$$

Newton Potente om der 2on

$$\Phi = \frac{GM}{r} + \frac{1}{6} \Delta c^2 r^2$$

$$Pracam = \frac{1}{V} \frac{1}{2} \hbar \omega \approx \frac{\hbar}{2\pi^2 c^3} \int_0^{\omega_{max}} \omega^3 d\omega$$

$$= \frac{\hbar}{8\pi^2 c^3} \omega_{max}^4$$

$$1 \approx \frac{G^2 m_p^6}{\hbar^4}$$

$$\iint_S (xdydz + ydxdz + zdxdy)$$

$$= \iint (1+1+1) dxdydz$$

$$= 3 \int_0^r dx \int_0^r dy \int_0^r dz$$

$$= \frac{1}{3}$$

$$x(t) = a e^{kt}$$

$$\frac{dx}{dt} = kx$$

$$x(0) = a$$

if  $a \geq 0$

$$\frac{dx}{dt} = kx \rightarrow \int \frac{dx}{x} = \int k dt \rightarrow \ln(x) = kt + c$$

$$\ln(a) = c$$

$$a^b = c$$

$$a = \sqrt[b]{c}$$

$$a = b^{\frac{t}{t}}$$

$$b = \log_a(c)$$

$$e^x = y$$

$$\log_e(y) = x$$

$$\ln(y) = x$$

$$\log(ab) = \log(a) + \log(b)$$

$$\log\left(\frac{A}{b}\right) = \log(A) - \log(b)$$

$$\log(A^b) = b \log(A)$$

$$\log(\sqrt[b]{A}) = \frac{1}{b} \log(A)$$

$$\sin^2(\phi) + \cos^2(\phi) = 1$$

$$\begin{aligned} a \sin(\phi) + b \cos(\phi) &= A \sin(\phi + K) \\ a \sin(\phi) - b \cos(\phi) &= A \sin(\phi - K) \\ a \cos(\phi) + b \sin(\phi) &= A \cos(\phi - K) \\ a \cos(\phi) - b \sin(\phi) &= A \cos(\phi + K) \end{aligned}$$

$$A = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$K = \tan^{-1}\left(\frac{b}{a}\right)$$

# Thermodynamica

$$\left(\frac{dp}{dv}\right)_T \cdot \left(\frac{dv}{dT}\right)_p \cdot \left(\frac{dT}{dp}\right)_v = -1$$

$$\pi = \frac{P}{T}$$

$$C_n(T) = C_n(P) - C_n(g) - C_n(R)$$

$$\frac{dT}{T} = \frac{dP}{P} - \frac{dg}{g}$$

$$dT \times dP = -\left(\frac{T}{g}\right)(\nabla P \times \nabla g)$$

$$dT \times dS = \left(\frac{RT}{Pg}\right)(\nabla P \times \nabla g)$$

$$dT \times dS = \left(\frac{1}{g^2}\right)(\nabla P \times \nabla g)$$

Potentiële Temperatuur

$$\left(\frac{R}{C_p}\right) = K$$

$$C_n(\theta) = C_n(T) + K C_n(P_0) - K C_n(p) \quad \theta = T = T_1 \left(\frac{P_0}{P}\right)$$

$$\frac{d\theta}{\theta} = \frac{dT}{T} - K \frac{dp}{P}$$

$$ds = C_p \left(\frac{d\theta}{\theta}\right)$$

$$ds = d[C_v C_n(p) + C_p C_n(v)]$$

$$ds = \frac{NR}{\gamma-1} [C_n(p) + \gamma C_n(v)]$$

$$\gamma = \frac{C_p}{C_v} = \begin{cases} \frac{5}{3} & 1 \text{ atoom} \\ \frac{7}{5} & 2 \text{ atomen} \end{cases}$$

grootheid

$$\text{Enthalpie} \quad H = E + PV$$

Joule      Pascal  $\frac{N}{m^2}$   
 inwendig  
 Energie Joule      Volume  $m^3$

We volgen behalve op  $\alpha =$  radius van de circulaire as van een ~~vortex~~ vortex ring  
 $a =$  radius van de kern

ongeveer circular als  $\alpha \gg a$

geen rotatie behalve de kern  
in de kern is de hoekfrequentie  $\omega$

$$\frac{\omega x}{\alpha}$$

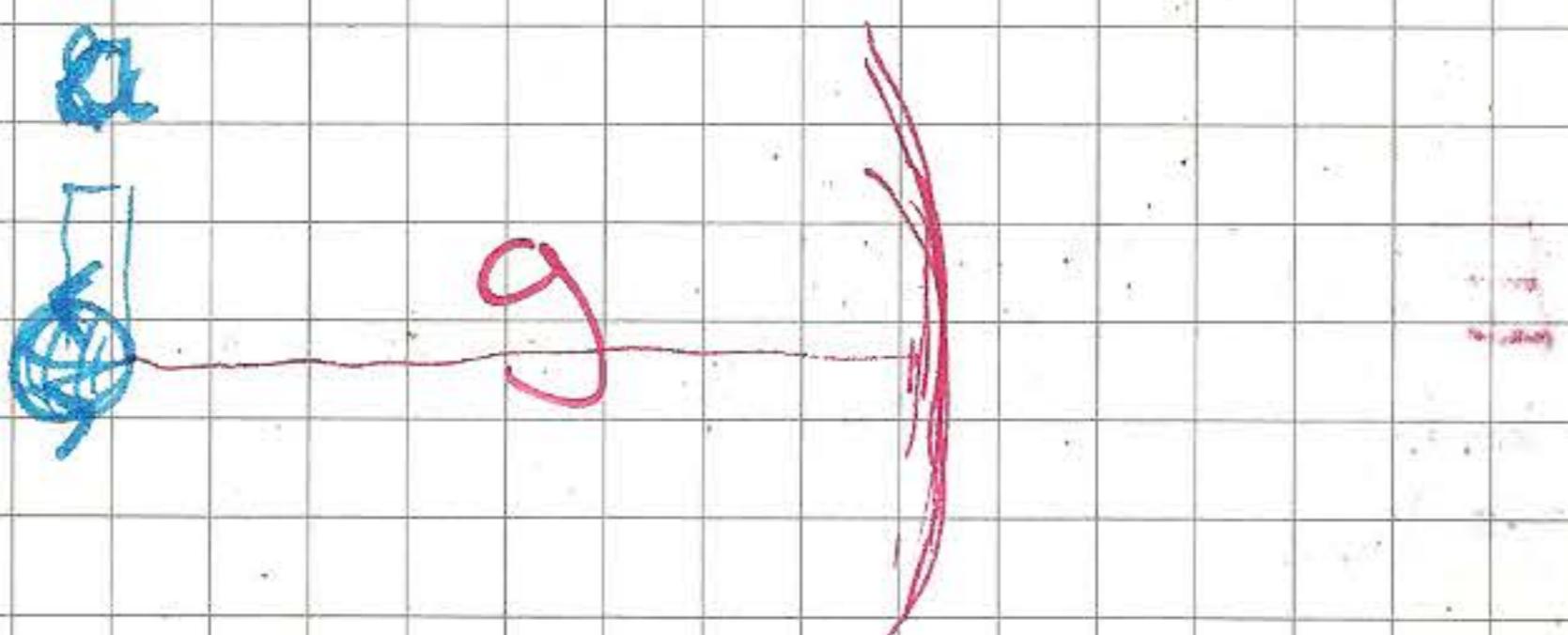
Met voor de deeltjes vast van de as

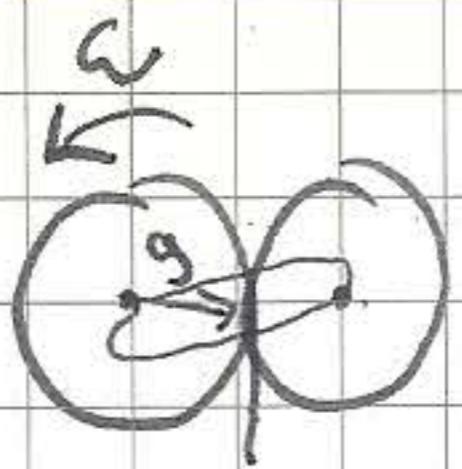
de rechtsgaande snelheid is te vinden als

De translatieve snelheid is  $\alpha$  vergelijken met de vloeistof langs de as door het centrum van de ring.

als het deel zo klein is dat  $(\alpha g / \alpha)$  groot is vergelijken met  $2\pi$

Maar de translatieve snelheid is  $\alpha/6\pi d$ . Wegen vergelijken met de kon oppervlakte vloeistof  
Dus erger ~~o~~ des te kleiner de diameter van het deel  
Vergelijken met de ring





$a = \text{radius kern}$

$\frac{\omega x}{g}$  voor deeltjes op  $x$  afstand

$$\text{Snelheid } \frac{\omega a^2}{2g} \left( \log \frac{8g}{a} - \frac{1}{4} \right)$$

$\omega$  snelheid op oppervlakte van kern

$$Q = \omega a = \sqrt{}$$

$$W = \text{Centrum Ring} \quad V = \frac{\pi \omega a^2}{g}$$

$T = \text{Snelheid verband}$

$$T = \frac{d}{2g} \left( \log \frac{8g}{a} - \frac{1}{4} \right) Q$$

$$T = \frac{\log \frac{8g}{a} - \frac{1}{4}}{2\pi} W$$

$$\frac{\Gamma}{2\pi}$$

$$V_x = \frac{\Gamma}{2\pi D} \left[ \ln \left( \frac{4D}{r} \right) - \frac{1}{4} \right] \quad \text{Di Bartini}$$

$$V_0 = \frac{\sqrt{\pi D}}{2r}$$

$$\frac{D}{r} = \frac{1}{4} e^7 = \frac{2}{\pi k}$$

$$\frac{K}{2} = \frac{1}{a}$$

$$a = 273$$

$$k = \frac{1}{137}$$

$$PV = Q(a+e)$$

$$R = \frac{P_0 V_0}{a + e_0}$$

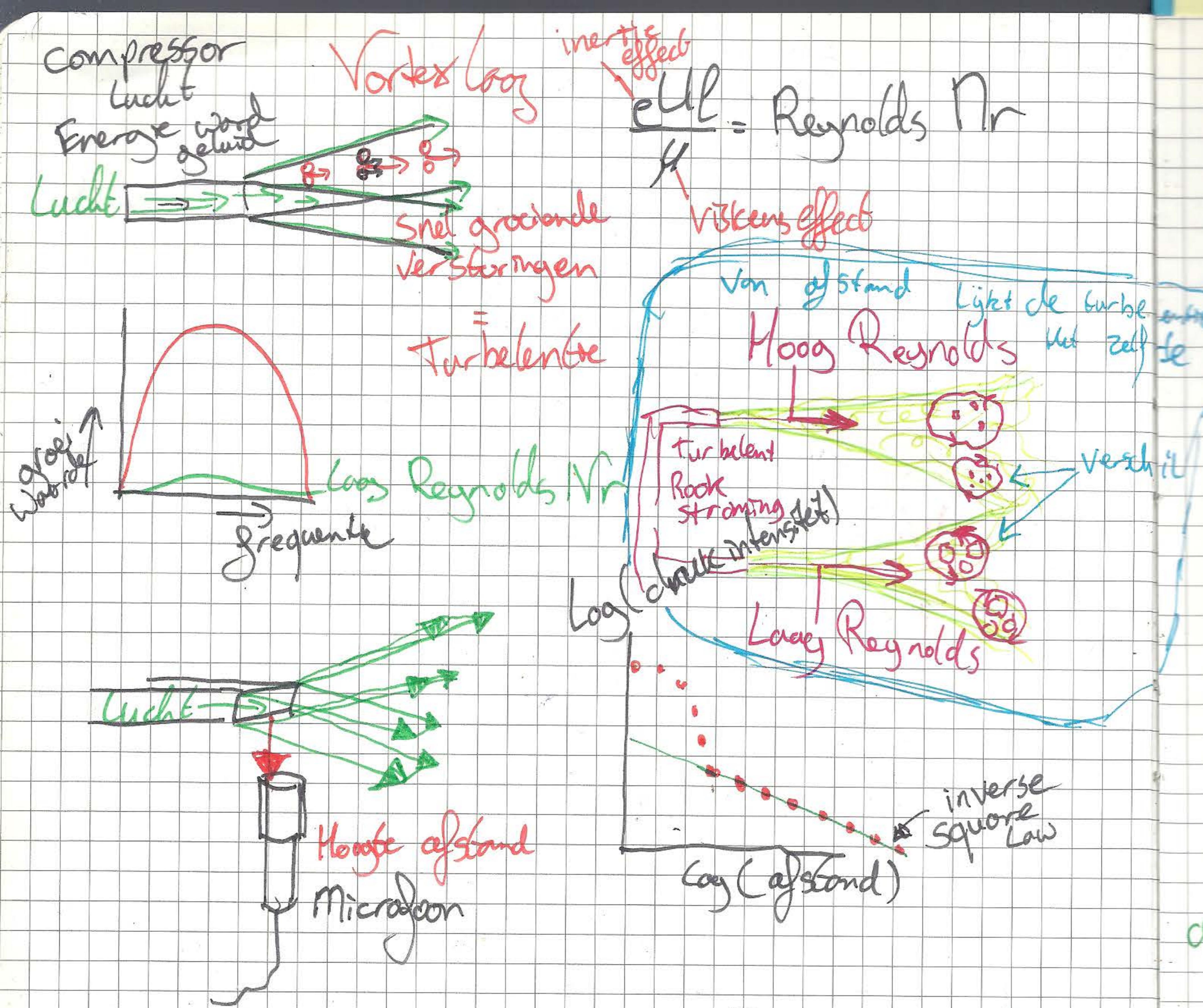
$$\frac{PV}{P_0 V_0} = \frac{a+e}{a+e_0}$$

Ring Vortex Hol

$$\text{Kinetische Energie} \quad K = \frac{1}{2} \rho \Gamma^2 R \left[ \ln \frac{\delta R}{a} - 2 \right]$$

$$V = \frac{\Gamma}{4\pi R} \left( \ln \frac{\delta R}{a} - \frac{1}{2} \right)$$

$$\text{Momentum } P = \rho \Gamma \pi R^2$$



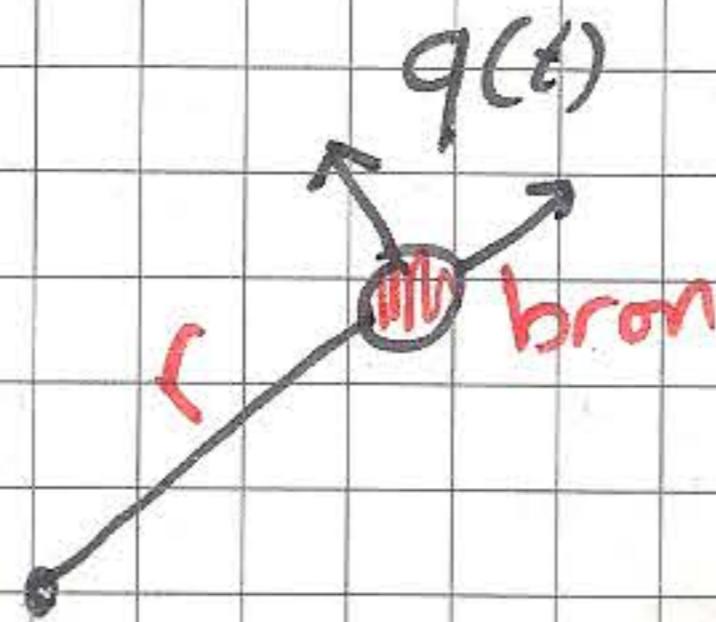
Sound Speed =  $c$

Verandering.

Volume  $\dot{V}(t) = \text{bron}$



$\dot{V}(\text{bron})$



$$\Delta P = \frac{\dot{q}_r(t - \frac{c}{c})}{4\pi r^2}$$

$\dot{q}(t)$  bron Kracht

Massa uit de stroming

$$q_r = \rho \dot{V}$$

# Oppervlakte Krachten

Waar oppervlakken elkaar raken is de hoek uniek bepaald door de energie van de onderdelen

en gebogen vloeistof oppervlakte heeft een hogere druk dan de plane kant

$$\Delta P = \sigma \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right)$$

$$P_{\text{tot}} = \frac{l}{r} \left( \frac{2\pi l}{2} \right)^2$$

$$P_{\text{near}} = \frac{l}{r} \left( \frac{U}{\gamma c} \right)^2$$

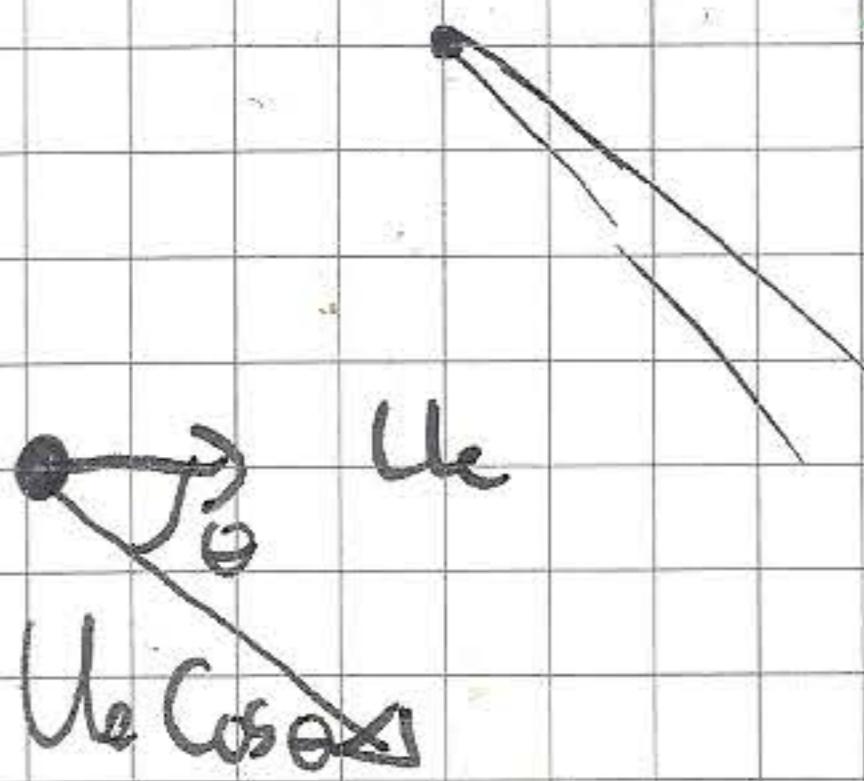
$$\frac{2\pi l}{2 \left( 1 - \frac{U_e \cos \theta}{c} \right)}$$



Bellenblaas

als  $l$  klein genoeg is verdwijnt het kracht veld.

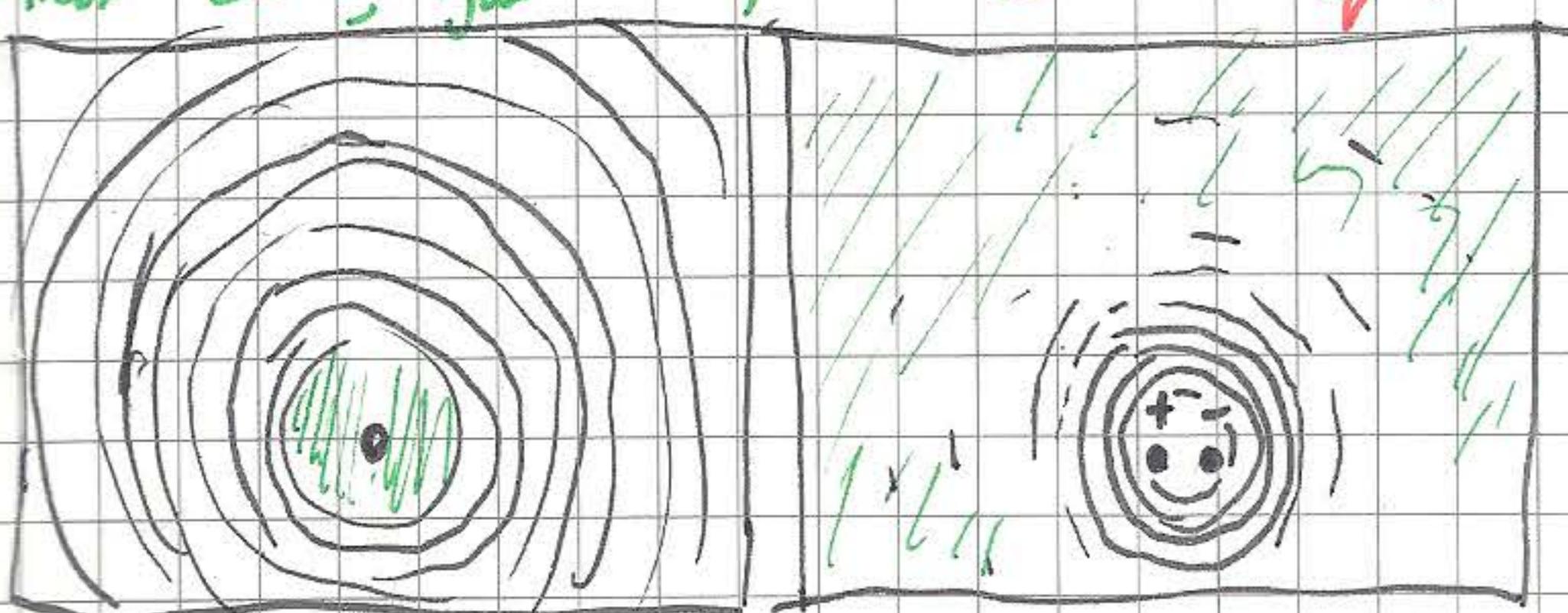
rate of change of momentum = Force



als  $U_e$  groot word

$$P_{\text{near}} = U_e^2, P_{\text{tot}} = U_e^4, \text{int} = U_e^2 + \frac{l}{r} - \frac{-q(t)}{r}$$

$$+ q(t) \frac{\theta}{r} \cdot l \cos \theta$$



$$\text{dipool} \quad \frac{2\pi l}{2}$$

$$\text{quadpool} \quad \left( \frac{2\pi l}{2} \right)^2$$

dipool van kracht  $\dot{q}(t)l$

$$\Delta P = \frac{\dot{q}(t) \left( 1 - \frac{l}{r} \right) l \cos \theta}{4\pi r \cdot r} + \frac{\ddot{q}(t) \frac{l}{r} l \cos \theta}{6\pi r \cdot c}$$

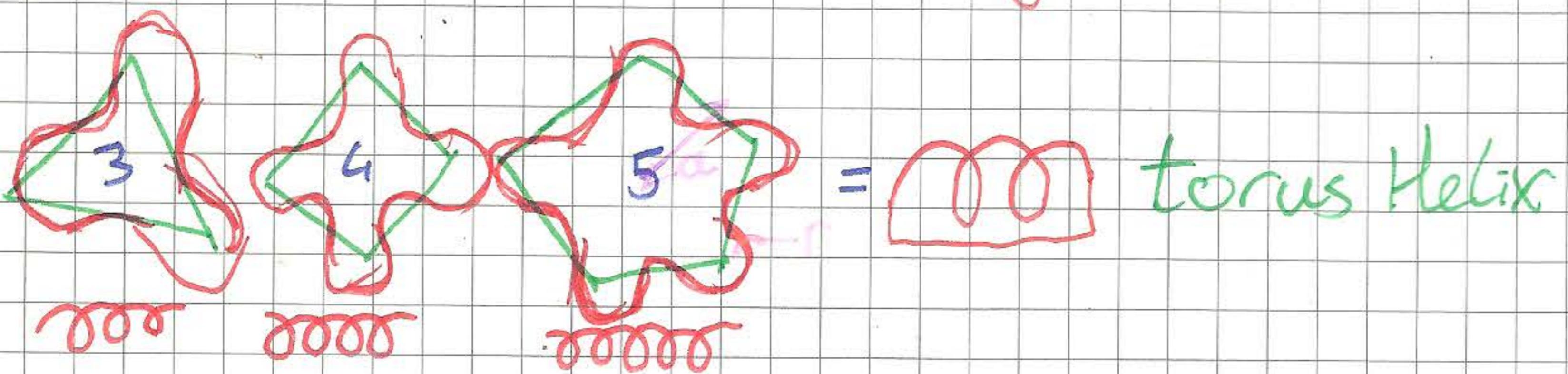
afstand  $r$  is groot vergeleken by  $l$   
is de drukfluctuaties niet meer afhankelijk van de  
kracht maar van de product  $P$  van  
 $q$  en  $l$

1 Stabile beweging: de configuratie blijft gelijk  
maar beweegt in de ruimte

2A Vast lichaam symmetrisch om een as, draait om een centraal punt van zwaarste kracht.  
Welke indien met rust gelaten word een stabiele beweging maakt

b Vast lichaam, welke vorm ook draait om een centraal as en beweegt parallel aan deze as is een stabiele beweging

C Een doorbroken vast lichaam in een ongedempte vloeistof  
welke zich volgens b oedraagt  
En een cyclische rotatieve beweging door de doorbreuk laft, is een stabiele beweging



tore = frans, ring door het draaien van een cirkel

a = radius van de cirkel van de helix

r = helix radius

$$\tan(\phi) = \frac{2\pi a}{N 2\pi r}$$

Waar  $\frac{2\pi a}{N}$  de winding van de schroef

$2\pi r$  de cirkel

$K$  = cyclisch constante

$I$  = Kracht van Impuls

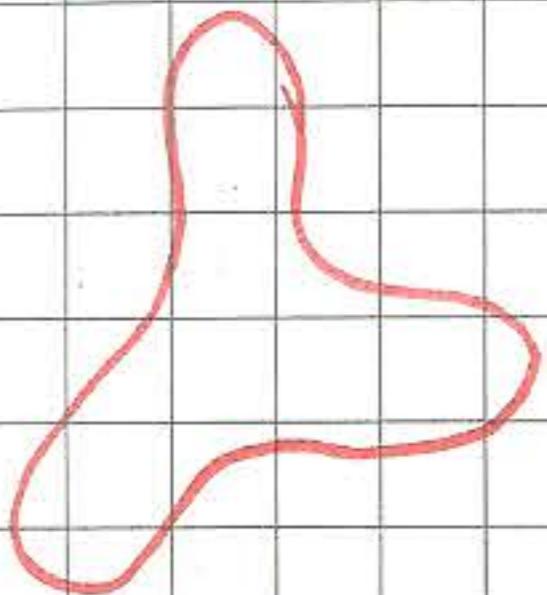
$\mu$  = Moment van Rotatie

$$I = K\pi a^2$$

$$\mu = KN\pi r^2 a$$

$$a^2 = \frac{I}{K\pi}$$

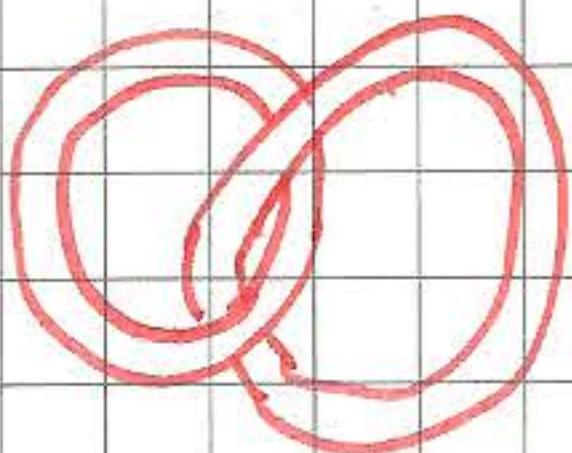
$$R^2 = \frac{\mu}{NK\frac{1}{2}\pi^{\frac{1}{2}} I^{\frac{1}{2}}}$$



$$\tan \phi = \frac{2\pi a}{N2\pi r}$$

$$\tan \phi = \frac{2\pi}{N2\pi} \sqrt{\frac{I}{K\pi}} \sqrt{\frac{\mu}{NK\frac{1}{2}\pi^{\frac{1}{2}} I^{\frac{1}{2}}}}$$

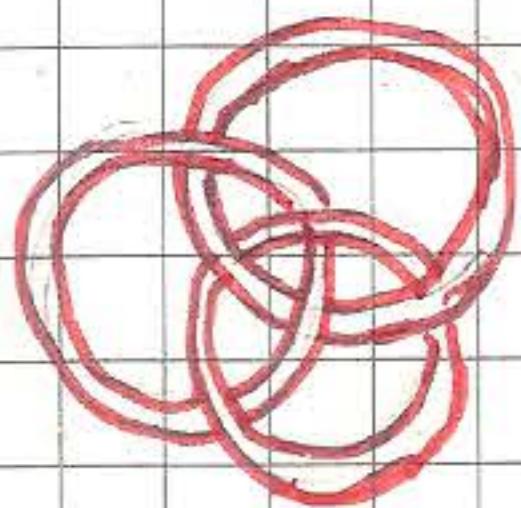
$$\tan \phi = \sqrt{\frac{I^{\frac{1}{2}}}{N\mu K^{\frac{1}{2}} \pi^{\frac{1}{2}}}}$$



$$I = 2K\pi a^2$$

$$\mu = KN\pi r^2 a$$

$$\tan \phi = \sqrt{\frac{(\frac{1}{2}I)^{\frac{3}{2}}}{N\mu K^{\frac{1}{2}} \pi^{\frac{1}{2}}}}$$



$$I = 3K\pi a^2$$

$$\mu = KN\pi r^2 a$$

$$\tan \phi = \sqrt{\frac{(\frac{1}{3}I)^{\frac{3}{2}}}{N\mu K^{\frac{1}{2}} \pi^{\frac{1}{2}}}}$$

$$b^{\frac{u}{v}} = (b^u)^{\frac{1}{v}} = \sqrt[v]{b^u}$$

$$((x)^{\frac{2}{3}})^{\frac{3}{2}} = \sqrt[2]{(\sqrt[3]{(x)^2})^3}$$

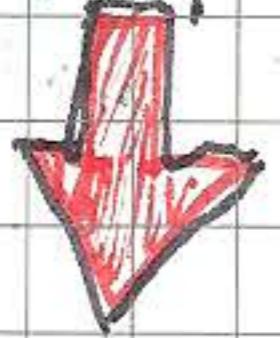
Heffen  
elkaar op

Prime knots

$$H\left(q, \frac{\partial S}{\partial q}\right) = E$$

$$S = K \log \psi$$

$$H\left(q, \frac{K}{\psi} \frac{\partial \psi}{\partial q}\right) = E$$



$$\left(\frac{d\psi}{dx}\right)^2 + \left(\frac{d\psi}{dy}\right)^2 + \left(\frac{d\psi}{dz}\right)^2 - \frac{2m}{K^2} \left(E + \frac{e^2}{r}\right) \psi^2 = 0$$

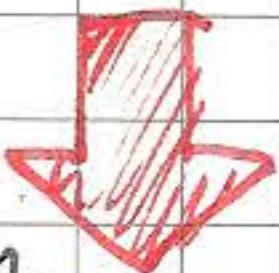
$e$  = charge

$m$  = Massa

$r^2 = x^2 + y^2 + z^2$

$$\delta J = \int \iiint dx dy dz \left[ \left(\frac{d\psi}{dx}\right)^2 + \left(\frac{d\psi}{dy}\right)^2 + \left(\frac{d\psi}{dz}\right)^2 - \frac{2m}{K^2} \left(E + \frac{e^2}{r}\right) \psi^2 \right] = 0$$

$$\frac{1}{2} J = \int df \delta \psi \frac{d\psi}{dr} - \iiint dx dy dz \delta \psi \left[ \nabla^2 \psi + \frac{2m}{K^2} \left(E + \frac{e^2}{r}\right) \psi \right] = 0$$



$$\int df \delta \psi \frac{d\psi}{dr} = 0$$

$$\nabla^2 \psi + \frac{2m}{K^2} \left(E + \frac{e^2}{r}\right) \psi = 0$$

$df$  = oppervlakte

( $x, y, z$ ) coördinaten  
Torus

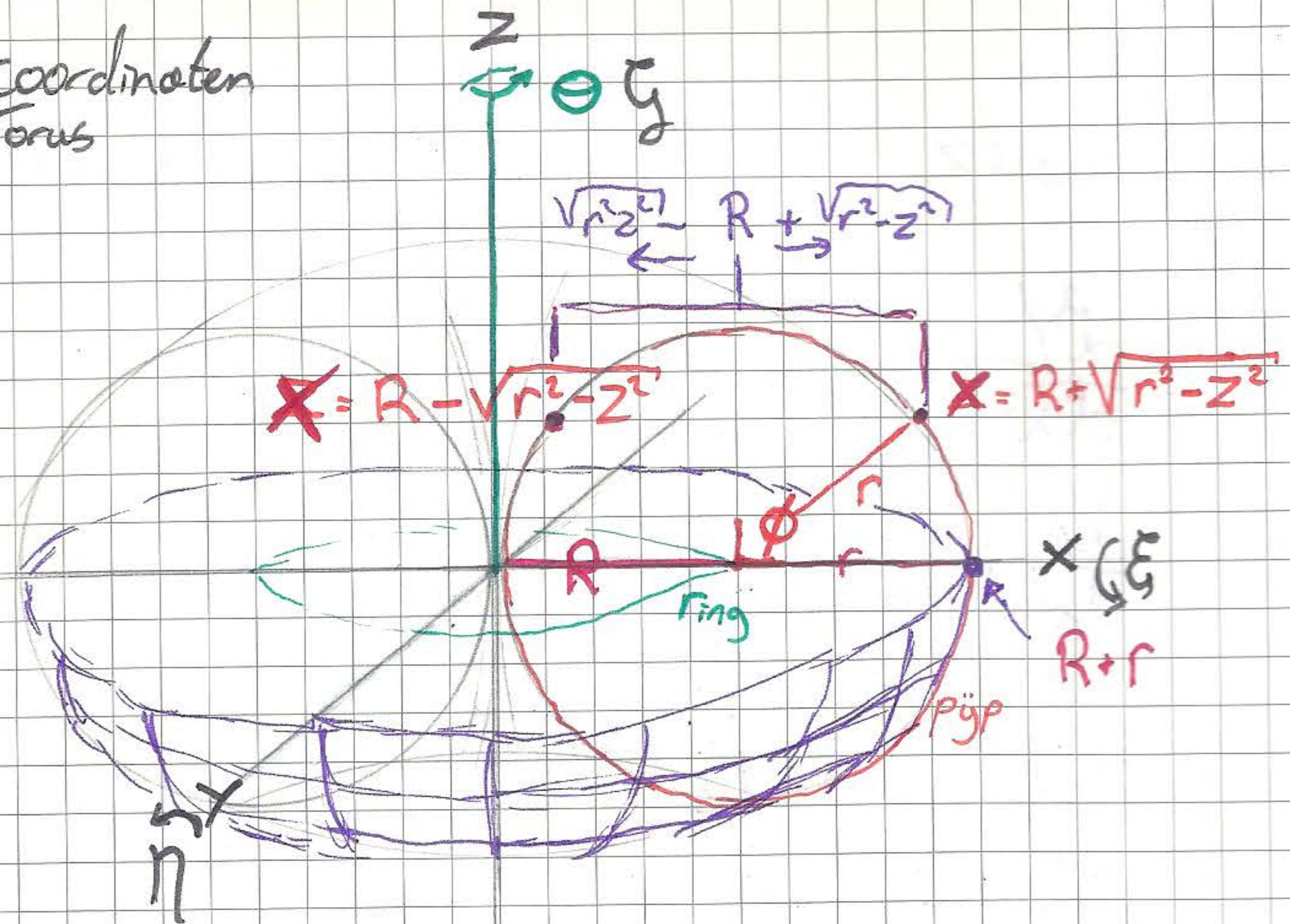
Volume

$$2\pi R \cdot \pi r^2$$

$$2\pi^2 R r^2$$

oppervlakte

$$4\pi^2 R r$$



$$x = \cos(\theta) (R + r \cos(\phi))$$

$$y = \sin(\theta) (R + r \cos(\phi))$$

$$z = r \sin(\phi)$$

de torus is symmetrisch om de Z-as

$$r^2 = (R - \sqrt{x^2 + y^2})^2 + z^2$$

Hier van de wortels weg halen geeft een quartic formule

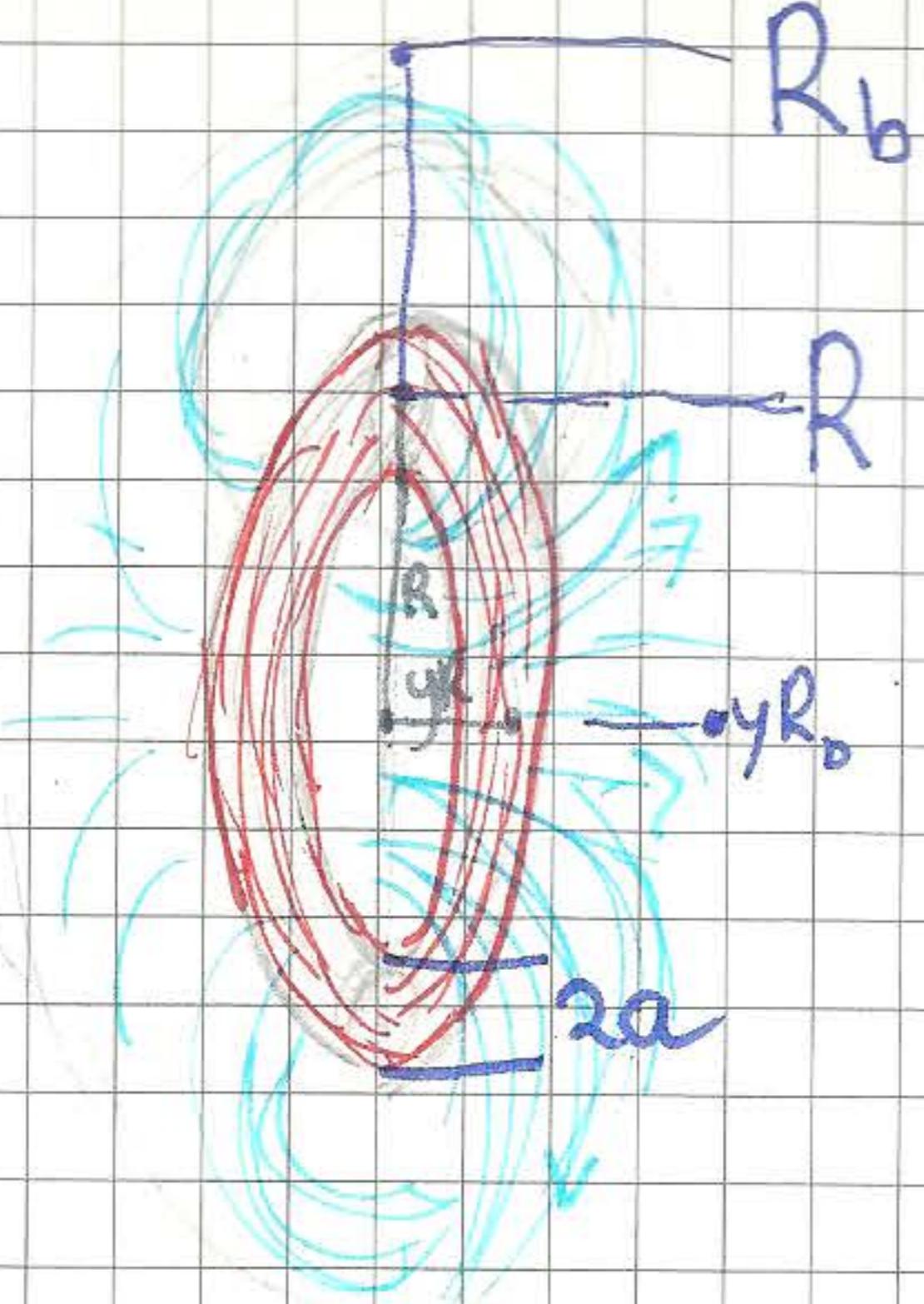
$$(x^2 + y^2 + z^2 + R^2 - r^2)^2 = 4R^2(x^2 + y^2)$$

als we een torus snijden in  $N$  vlakken, kan deze maximaal opgedeeld worden aan de hand van Natuurlijke nummers volgens de volgende formules

$$\frac{1}{6}(N^3 + 3N^2 + 8N)$$

$N$ -waarden: 1, 2, 6, 13, 24, 40

Wanneer we een torus willen verdelen met  $\gamma$  elkaar grenzende kleuren, kan dit tot maximaal  $\gamma$  aangrenzende vlakken



$$\Omega_b = \left(\frac{4\pi}{3}\right) R_b^3 \gamma$$

$$\Omega_y = \left(\frac{4\pi}{3}\right) R^3 \gamma$$

$$\Omega_p = \Omega_{by}$$

$$R = \left(\frac{3\Omega_p}{G\pi\gamma}\right)^{1/3} = \left(\frac{3R_o^2 L}{G\gamma}\right)^{1/3}$$

$$\Omega_p = \pi R_o^2 L$$

$$M_p V_p = \rho \Gamma \pi R^2$$

$M_p$  = Massa pistol

$V_p$  = Snelheid Massa

$$V_p = \frac{L}{T}$$

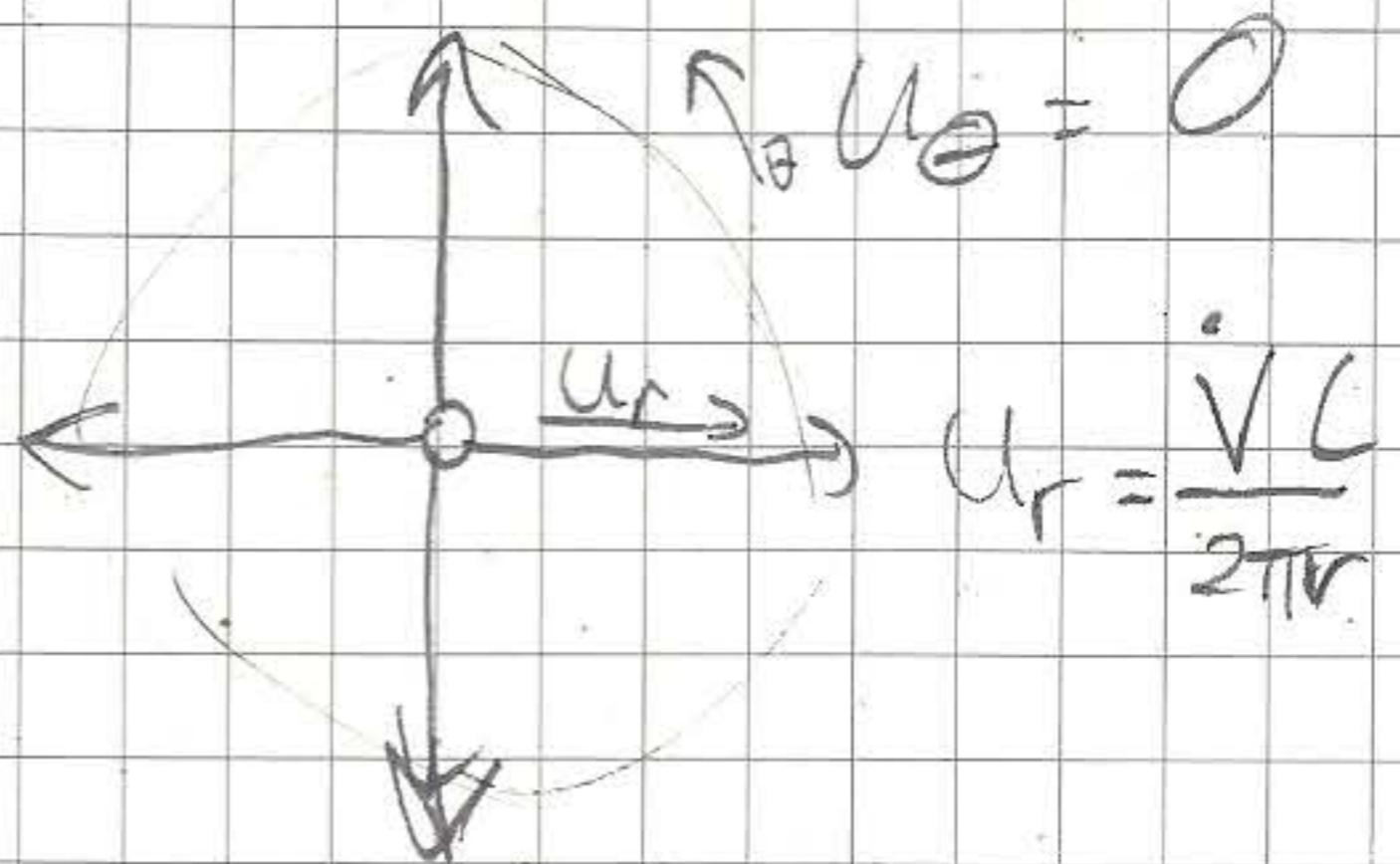
$$I_s = \frac{L^2}{2T}$$

$$V_s = \frac{I_s}{G\pi R} \left( \ln \frac{\delta R}{a} - \beta \right)$$

$$V_s = \frac{L^2}{G\pi R T} \left( \ln \frac{\delta R}{a} - \beta \right)$$

$$\rho \pi R_o^2 L V_p = \rho \Gamma \pi R^2$$

$$\rho = \frac{R_o^2 L V_p}{R} = \frac{R_o^2 L^2}{R^2 T}$$



## Vortex Model

Vaste Kern + Const Volume

$$\begin{matrix} X \\ \frac{7}{4} \\ \frac{4}{2} \\ \frac{3}{2} \\ 1 \end{matrix} \quad \begin{matrix} B \\ \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{matrix}$$

Holle Kern + Const Volume

Holle Kern + Const Druk

Holle Kern + opp Spinning

Non Lineair Schrödinger

$$1.61 \quad 0.61$$

Kern Radius Verwaarloosbaar klein tot Rong Diameter

$$E = \frac{1}{2} \rho \Gamma^2 R \left( \ln \frac{\delta R}{a} - \alpha \right)$$

Const druk

$$B = X - 1$$

Const Volume

$$B = X - \frac{3}{2}$$

$$V = \frac{\Gamma}{2\pi R} \left( \ln \frac{\delta R}{a} - B \right)$$

Lamb-Oseen Vortex  $\vec{\omega} = \frac{\vec{R} \vec{V}}{R^2}$

$$\omega = \frac{c}{2\pi V t} e^{-\frac{r^2}{4Vt}}$$

$$V_\theta(r,t) = \frac{\Gamma}{2\pi R} \left[ 1 - e^{-\left(\frac{-r^2}{R^2 t}\right)} \right]$$

$$\Gamma = \Gamma(r,t) |_{t=0} = 2\pi \int \omega r dr |_{t=0}$$

$$V_\theta = \frac{\Gamma}{2\pi R} \left[ 1 - e^{-\frac{r^2}{4Vt}} \right]$$

$$= \frac{c 2\pi}{\pi V t} \int_0^{\frac{r^2}{4Vt}} e^{-\frac{r^2}{4Vt}} r dr = c$$

$$\omega = \frac{\Gamma}{2\pi V t} e^{-\frac{r^2}{4Vt}}$$

Hill's Spherical Vortex

axisymmetric Vortex

$$\omega = Ar \quad A = \text{constant}$$

$$\omega_\phi = Ar (\sqrt{x^2 + r^2} < R)$$

$$\omega_\phi = 0 (\sqrt{x^2 + r^2} > R)$$

Sphere Radius R

$$A = 0 \quad \text{outside Sphere}$$

Total circulation:

$$\Gamma = \iint_{R < r} Ar dr dr \cdot \frac{2\pi R^3}{3}$$

$$R_* = \sqrt{x^2 + R^2}$$

Vortex Constant Speed

$$C = \frac{2}{15} R^2 A = \frac{\Gamma}{5R}$$

als  $U$  en  $V$  functies zijn van  $x, y, z$  dan

$$\iiint u \left( \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} \right) dx dy dz =$$

$$-\iiint \left( \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial V}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial V}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial V}{\partial z} \right) dx dy dz =$$

$$\iint \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) V dx dy dz$$

Waar de integrale over de gehele ruimte moet  
Waar in  $U$  en  $V$  niet 0 zijn.

# Oof vergelijkingen

golf

$$\frac{d^2\omega}{dt^2} = a^2 \frac{d^2\omega}{dx^2}$$

$$\frac{d^2\omega}{dt^2} = a^2 \frac{d^2\omega}{dx^2} + \Phi(x,t)$$

non homogeneous

ds symmetry

golf

$$\frac{d^2\omega}{dt^2} = a^2 \left( \frac{d^2\omega}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{d\omega}{dr} \right) + \Phi(r,t)$$

centrale Symmetry

$$\frac{d^2\omega}{dt^2} = a^2 \left( \frac{d^2\omega}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{d\omega}{dr} \right) + \Phi(r,t)$$



$$\lambda = \frac{2}{1}L$$

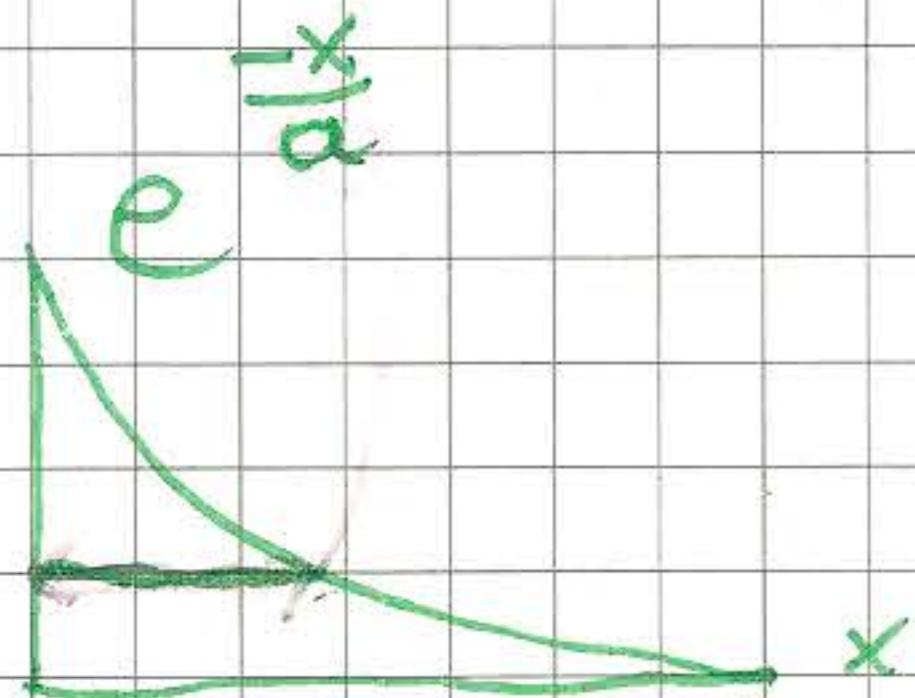
$$\lambda = \frac{2}{2}L$$

$$\lambda = \frac{2}{3}L$$

$$L = \frac{1}{2}\lambda$$

$$L = \frac{2}{2}\lambda$$

$$L = \frac{3}{2}\lambda$$



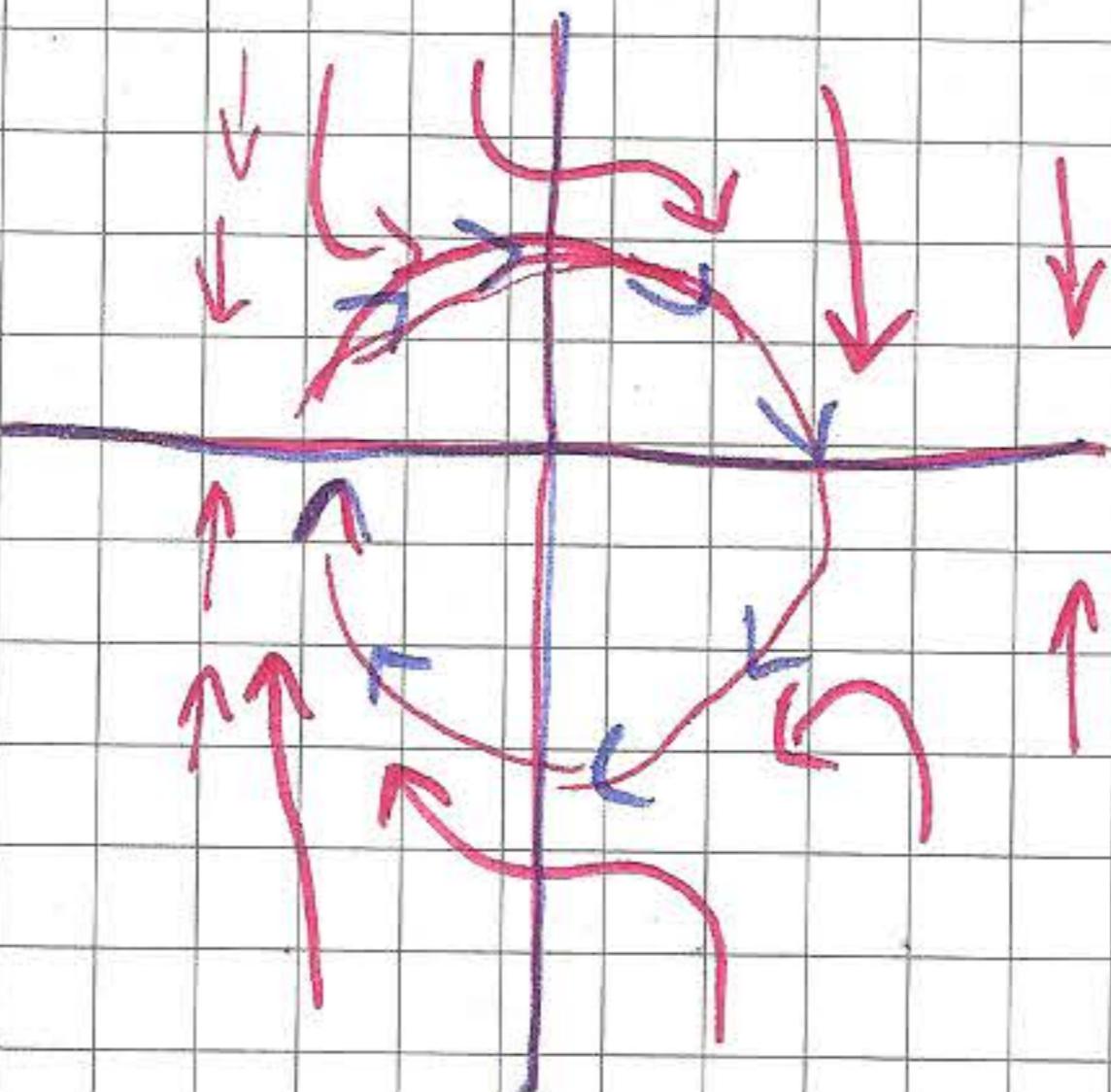
$$f(\epsilon) = \frac{1}{e^{[\frac{\epsilon - \mu}{k_b T}]} + 1}$$

## Radiation Pressure

$$F = \frac{2P_0}{c} Q_u \left( \frac{\lambda_i - \lambda_o}{\lambda_g - \lambda_g^2} \right) \left( 1 - \frac{\lambda_o^2}{\lambda_g \lambda_s} \right)^{-1}$$

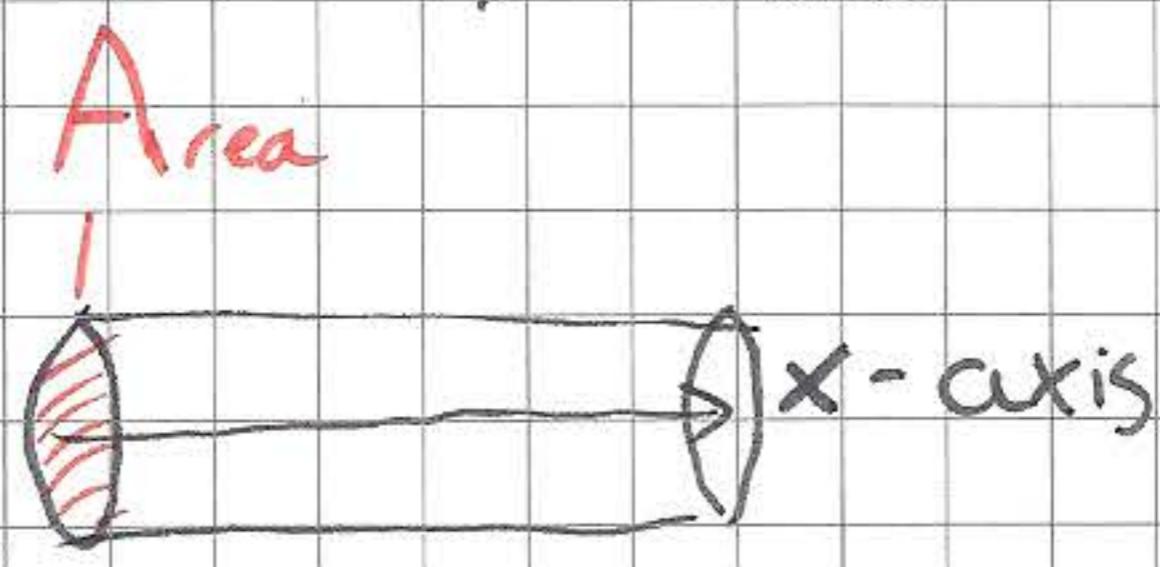
$$\frac{dx}{dt} = y$$

$$\frac{dy}{dt} = \mu(1-x^2)y - x$$



# Bernoulli Equation - incompressible

$$m \frac{dv}{dt} = F$$



$$\rho A dx \frac{dv}{dt} = -Adp$$

$$\rho \frac{dv}{dt} = -\frac{dp}{dx}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = \frac{dv}{dx} v = \frac{d}{dx} \left( \frac{v^2}{2} \right)$$

$$\text{if } \rho = \text{constant} = \frac{dp}{dt} = 0$$

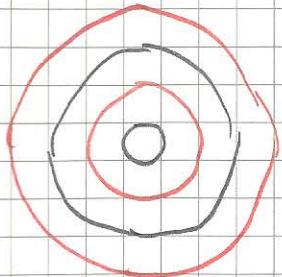
$$\frac{d}{dx} \left( \rho \frac{v^2}{2} + P \right) = 0$$

integration x

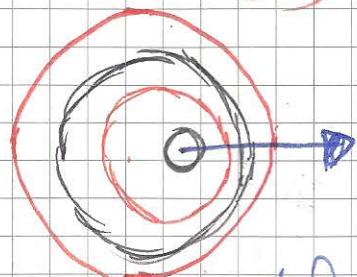
$$\frac{v^2}{2} + \frac{P}{\rho} = \text{Constante}$$

frequenties voor relatieve bewegingen

bron in Rust



bron in Beweging



$v_s$  = Velocity Source  
 $v_o$  = Velocity Observer  
 $v$  = Speed of Sound

$f$  = real frequency  
 $f'$  = Apparent frequency

3 formules:

1-2 Bron beweegt richting observator in rust

$$f' = \frac{v}{(v-v_s)} f \text{ of ervanaf } f' = \frac{v}{(v+v_s)} f$$

3-4 Bron in Rust en observator beweegt richting bron

$$f' = \frac{(v+v_o)}{v} f \text{ of ervanaf } f' = \frac{(v-v_o)}{v} f$$

5-6 Bron en observator bewegen richting elkaar

$$f' = \frac{(v+v_o)}{(v-v_s)} f \text{ of van elkaar af } f' = \frac{(v-v_o)}{(v+v_s)} f$$

7-8 Bron richting observator, observator beweegt ervanaf

$$f' = \frac{(v-v_o)}{(v-v_s)} f \text{ of andersom } f' = \frac{(v+v_o)}{(v+v_s)} f$$

Speciale Relativiteitstheorie:

$$f' = f \sqrt{\frac{1 - \frac{v^2}{c^2}}{1 - \frac{v}{c_m}}} \text{ of } f' = f \frac{\sqrt{c^2 - v^2}}{c - nv}$$

$c_m$  = Lichtsnelheid medium

$v$  = Snelheid bron en waarnemer elkaar naderen  
 $n$  = Brekings index  $n=1$  in Vacuum

## Ket Vector $|A\rangle$

Connected to State of a System in finite or infinite dimensions.

Kets can be multiply by complex numbers

$$|A\rangle \text{ en } |B\rangle$$

$$c_1|A\rangle + c_2|B\rangle = |R\rangle$$

Ket Vector  $|x\rangle$  afhankelijk van  $x$   
 kunnen we integreren

$$\int |x\rangle dx = |Q\rangle$$

If original state  $|A\rangle$  is Super Posed to self

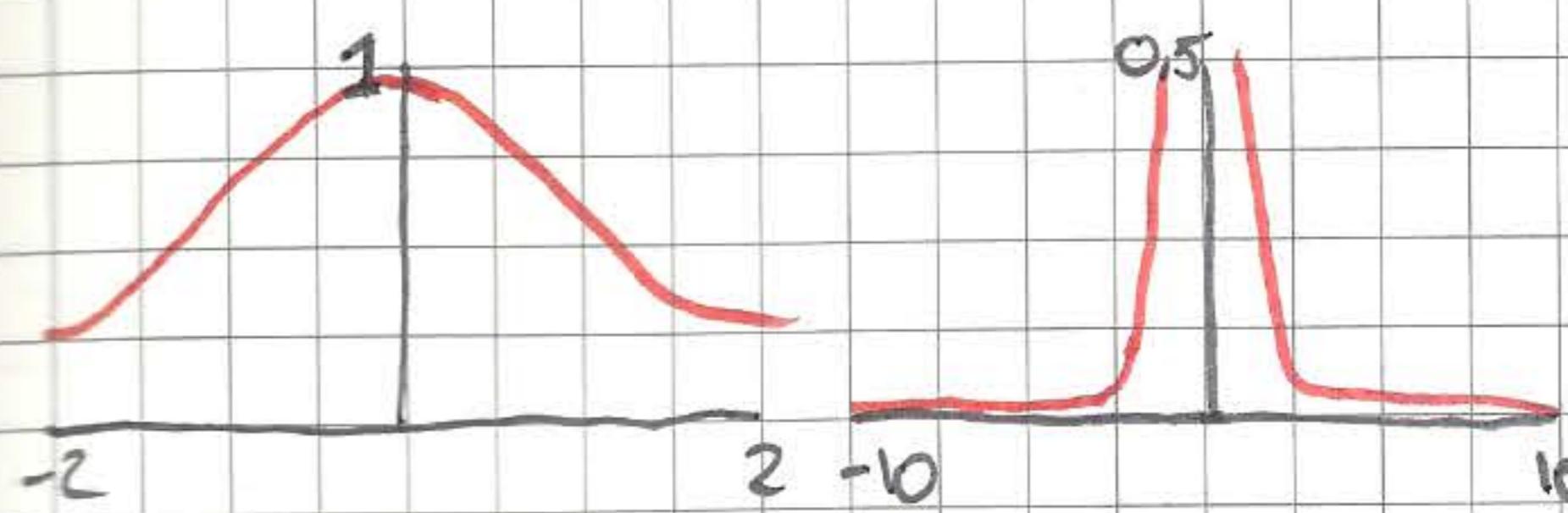
$$c_1|A\rangle + c_2|A\rangle = (c_1 + c_2)|A\rangle$$

$c_1$  and  $c_2$  = Numbers

If  $c_1 + c_2 = 0$  the result of Superposition is none  
the two results cancel each other

## Bra Vector $\langle I|$

Sech(x)



$$\operatorname{Sech}(x) = \frac{1}{\cosh(x)}$$

$$\frac{2}{e^{-x} + e^x} \quad \frac{1}{\cos(ix)} \quad \frac{2e^x}{1 + e^{2x}}$$

$$\frac{d}{dx} \operatorname{Sech}(x) = \tanh(x) (-\operatorname{Sech}(x))$$

$$\int \operatorname{Sech}(x) dx = 2 \tan^{-1}\left(\tanh\left(\frac{x}{2}\right)\right) + C$$

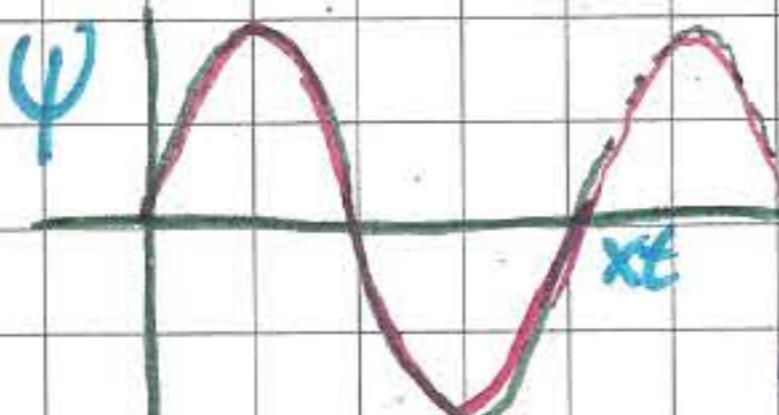
$$\frac{2\pi}{\lambda} \quad \frac{2\pi f}{\omega}$$

$$\Psi = \sin(Kx - \omega t)$$

$$\Psi = \cos(Kx - \omega t)$$

$$\Psi = e^{i(Kx - \omega t)}$$

$$v = \lambda f = \frac{2\pi}{K} \frac{\omega}{2\pi} = \frac{\omega}{K}$$



$$\frac{d\Psi}{dx} = K \cos(Kx - \omega t)$$

$$\frac{d\Psi}{dt} = -\omega \cos(Kx - \omega t)$$

$$\frac{d^2\Psi}{dx^2} = -K^2 \sin(Kx - \omega t) \rightarrow \Psi$$

$$\frac{d^2\Psi}{dt^2} = -\omega^2 \sin(Kx - \omega t) \rightarrow \Psi$$

$$\Psi = -K^2 \frac{d^2\Psi}{dx^2} = -\frac{1}{\omega^2} \frac{d^2\Psi}{dt^2}$$

$$\boxed{\frac{d^2\Psi}{dt^2} = \frac{\omega^2}{K^2} \frac{d^2\Psi}{dx^2}}$$

$$\frac{\omega^2}{K^2} = V^2$$

# differentiëren en Integreren

functie

$$a$$

$$\frac{1}{ax}$$

$$\frac{1}{ax^b}$$

$$c \cdot f(x)$$

$$f(x) + g(x)$$

$$f(x) \cdot g(x)$$

$$\frac{f(x)}{g(x)}$$

$$a e^{bx}$$

$$\frac{1}{e^{f(x)}}$$

$$\ln(ax) = \ln(a) + \ln(x)$$

$$\ln(ax^b) = \ln(a) + b \cdot \ln(x)$$

$$a \log(f(x)) = \frac{\ln(f(x))}{\ln(a)}$$

$$\sin(ax+b)$$

$$c \cdot \cos(ax+b)$$

$$\tan(x)$$

afgeleide

$$0$$

$$a$$

$$a^b x^{b-1}$$

$$c \cdot f'(x)$$

$$f'(x) + g'(x)$$

$$f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x)$$

$$\frac{f'(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot g'(x)}{(g(x))^2}$$

$$a b e^{bx}$$

$$f'(x) \cdot e^{f(x)}$$

$$\frac{1}{x}$$

$$\frac{b}{x}$$

$$\frac{1}{\ln(a)} \cdot \frac{1}{f(x)} \cdot f'(x)$$

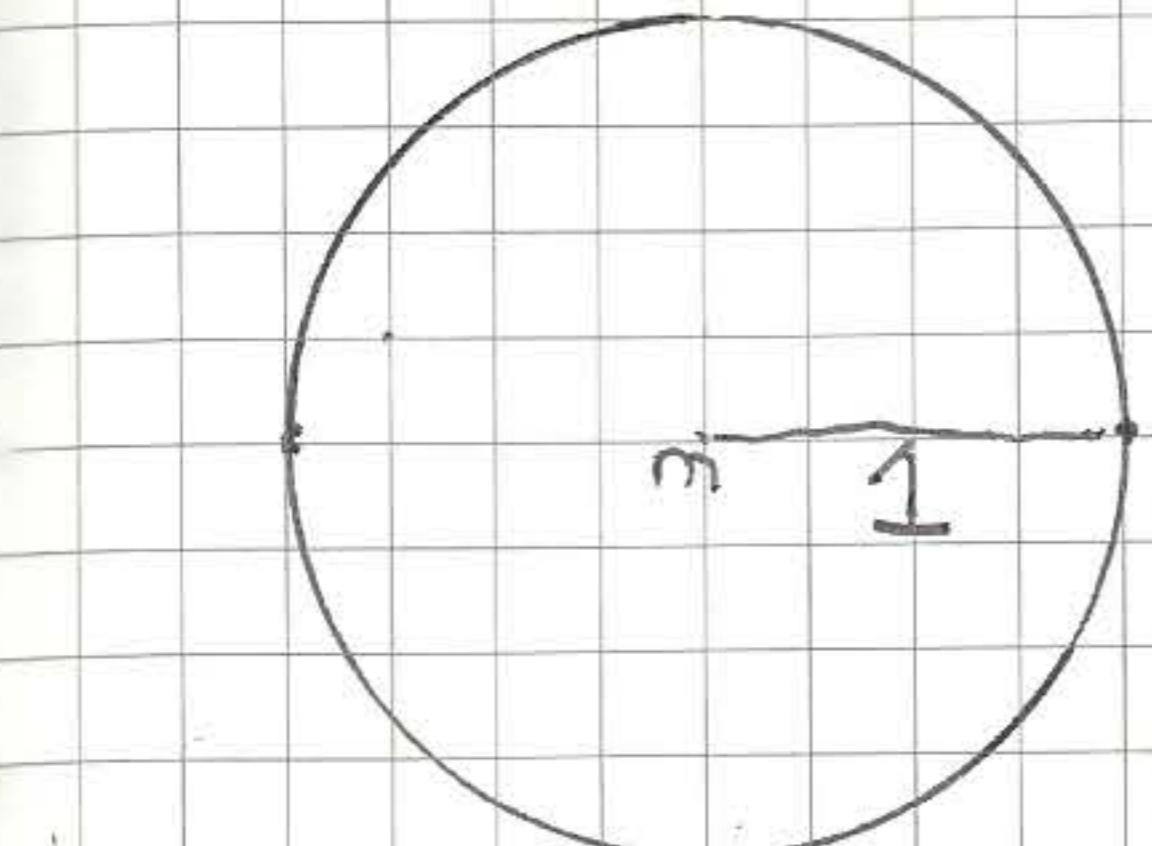
$$a \cos(ax+b)$$

$$-a \cdot c \cdot \sin(ax+b)$$

$$\frac{1}{\cos^2(x)} = 1 + \tan^2(x)$$

$F$  is een primitive van  $f$  in gesloten interval  $(a, b)$

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$



$$f: x^2 \quad a \quad b \quad \Delta x \quad \Delta y$$

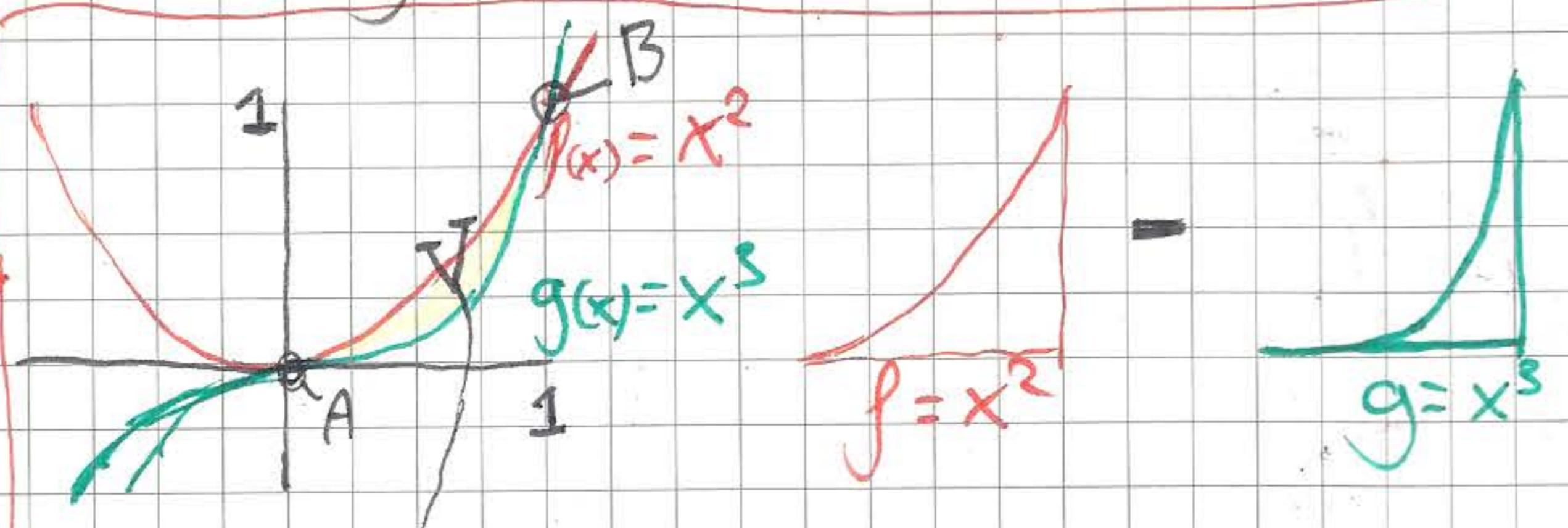
lengte van de grafiek  $f[0,1]$

$$L \approx \sum_{b=1}^n \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y_b)^2}$$

$$L \approx \sum_{b=1}^n \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y_b}{\Delta x}\right)^2} \cdot \Delta x$$

Voor elk punt op de cirkel geldt

$$x^2 + y^2 = 1$$



oppervlakte vind je met  $f[0,1] - g[0,1]$

$$\text{opp}(V) = \int_0^1 f(x) dx - \int_0^1 g(x) dx$$

$$\text{opp}(V) = \int_a^b (f(x) - g(x)) dx$$

$$f = x^2 \quad g = x^4$$

$$\text{opp} = \int_0^1 (x^2 - x^4) dx \Rightarrow \text{opp} = \left[\frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{5}x^5\right]_0^1$$

$$\text{opp} = \frac{2}{15}$$

als we  $\Delta x$  richting 0 naderen dan  $\frac{\Delta y_b}{\Delta x}$  nadert  $f'(x_b)$

$$L_f = \int_0^1 \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

$$f = x^2 \quad f' = 2x$$

$$g = x^3 \quad g' = 3x^2$$

$$L_g = \int_0^1 \sqrt{1 + (g'(x))^2} dx$$

$$L_f = \int_0^1 \sqrt{1 + 4x^2} dx = 1,4789$$

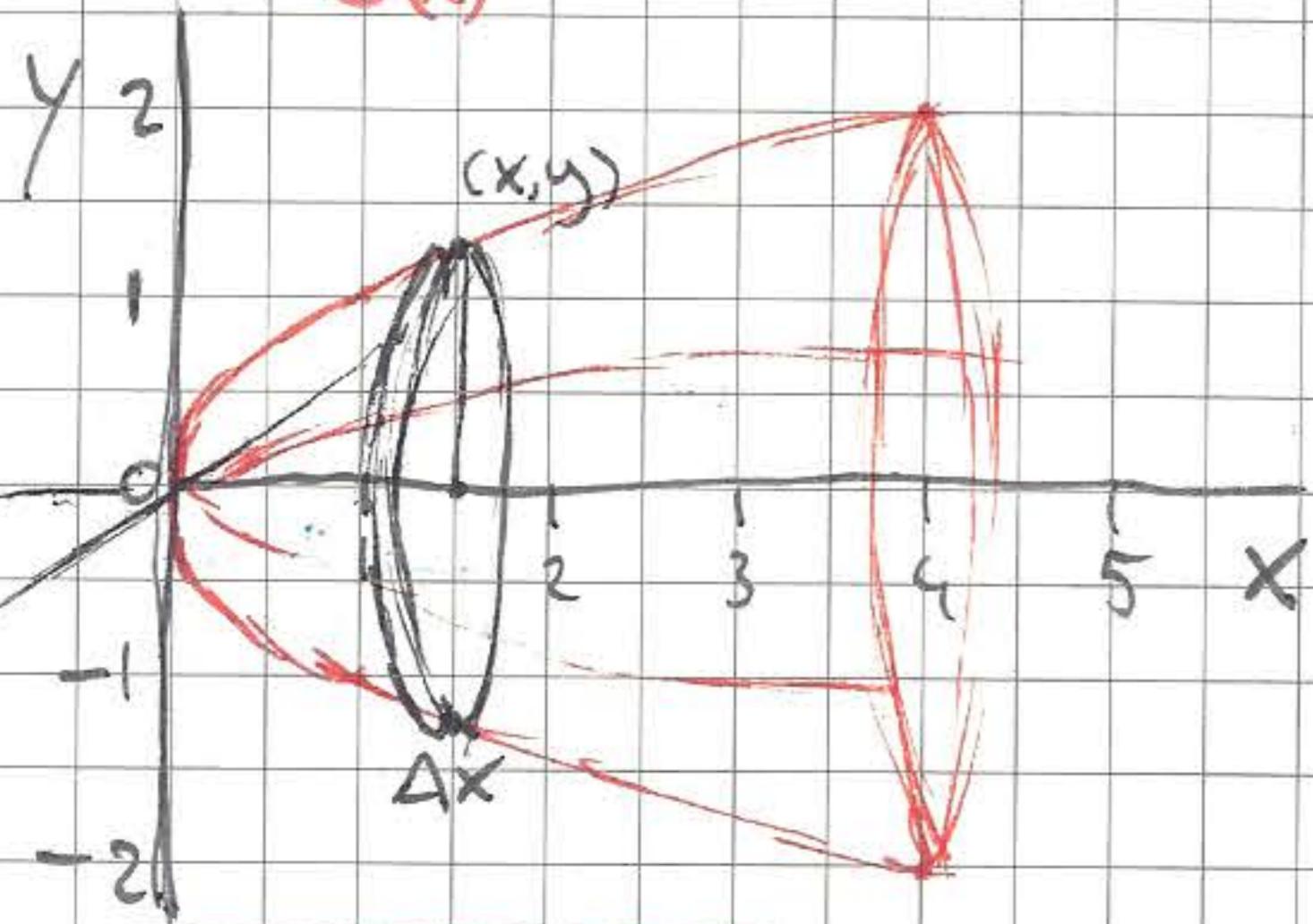
$$L_g = \int_0^1 \sqrt{1 + 9x^4} dx$$

Je kan bij de formule  $E = \frac{1}{2} m v^2$  het normaliseren  
door de massa = 1

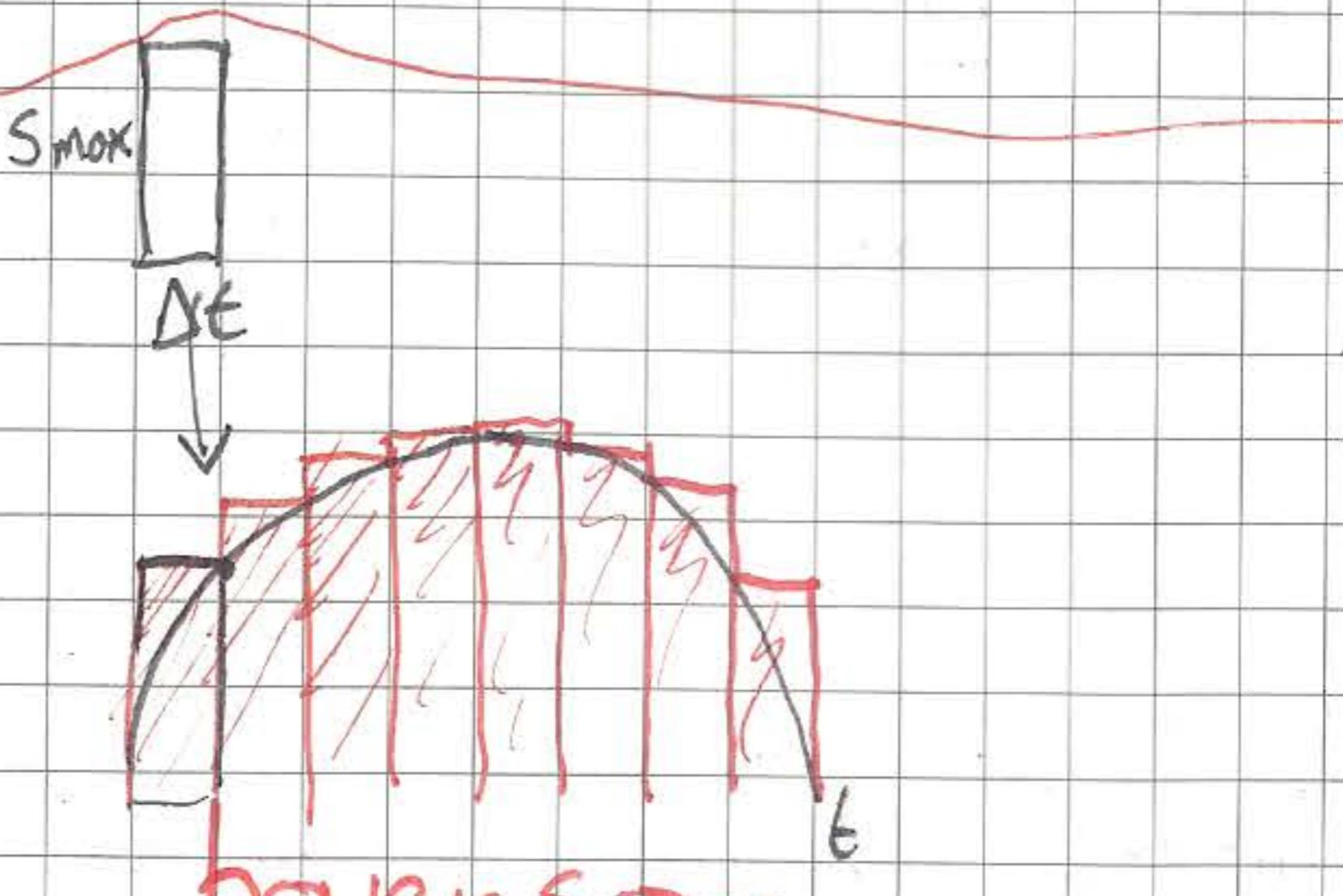
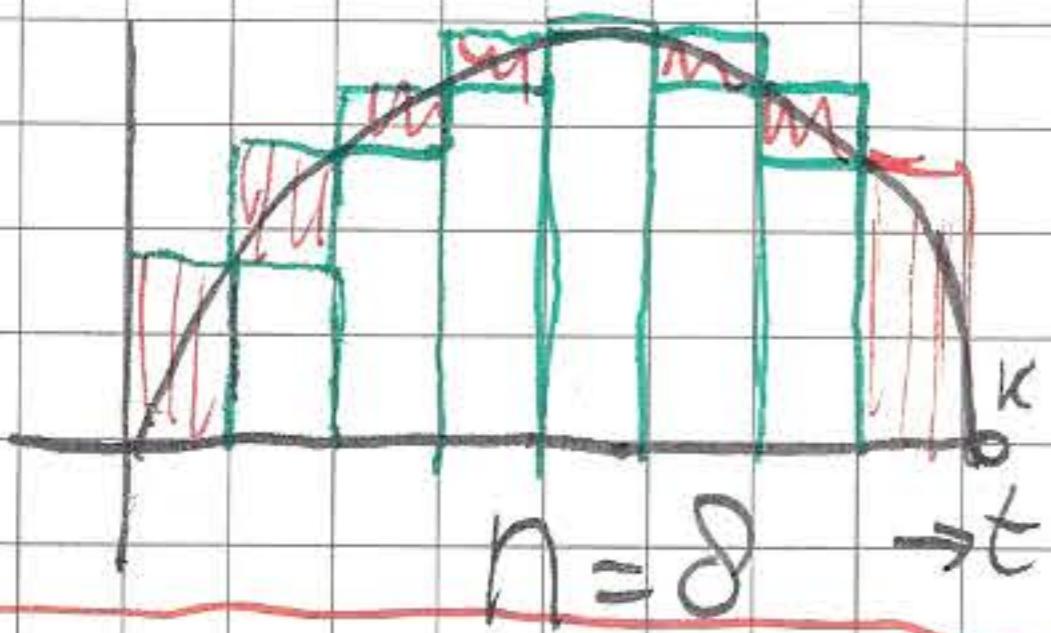
$$E = \frac{\dot{x}}{2} + \frac{\omega^2 x^2}{2}$$

We hebben een grafiek voor een roterend voorwerp

$$f(x) = \sqrt{x}$$



$$\text{inhoud cilinder} = \pi y^2 \Delta x$$



als  $\lim_{n \rightarrow \infty} (\bar{S}_n - \underline{S}_n) = 0$

dan bestaat de integraal

$$\int_A^B f(x) dx$$

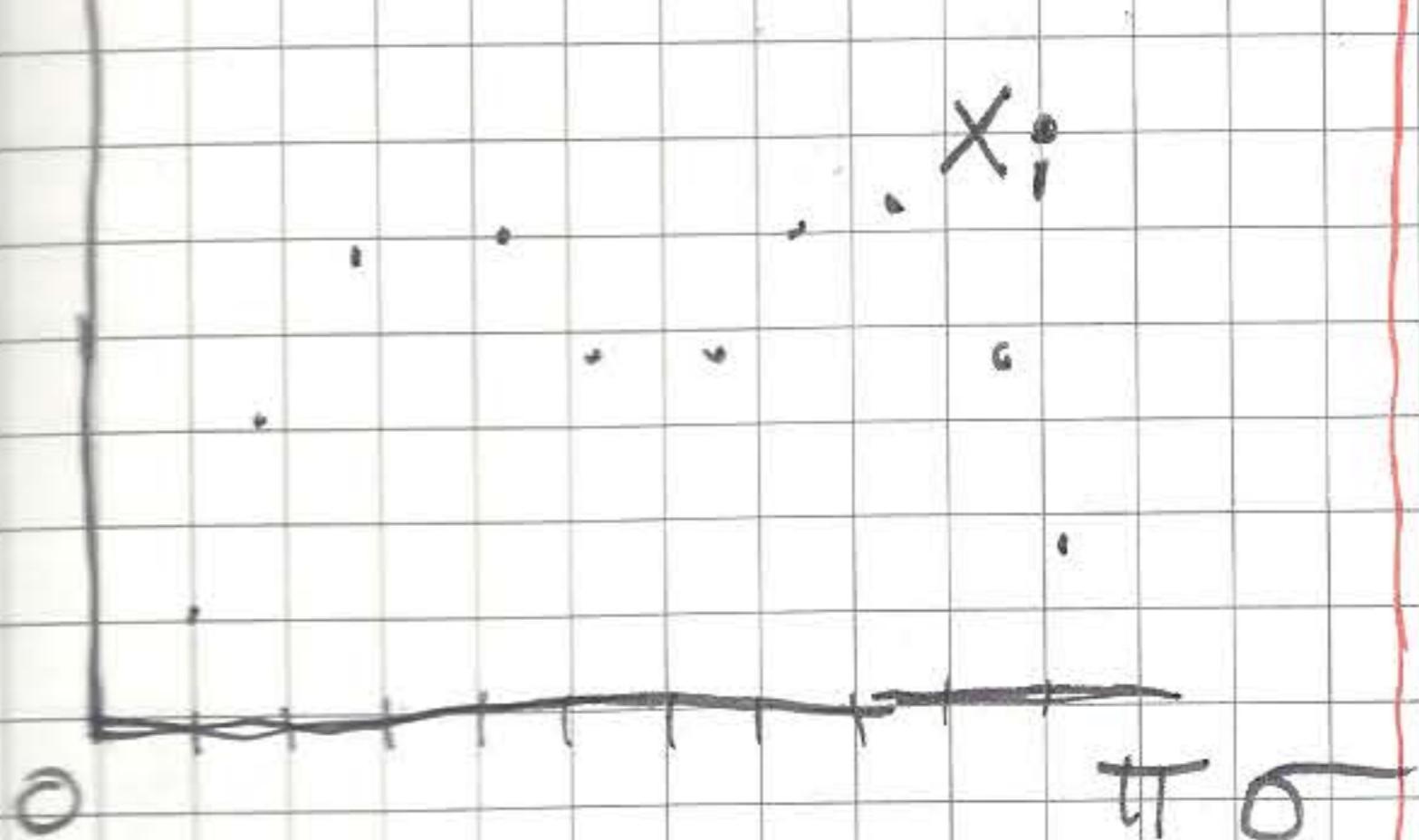
$$S_{\min}(t_1) \cdot \Delta t + S_{\min}(t_2) \cdot \Delta t + \dots + S_{\max}(t_1) \Delta t + S_{\max}(t_2) \Delta t + \dots$$

als we de deelintervallen een oneindig aantal maken

$\Delta x \rightarrow 0$  de inhoud van roterend voorwerp  $f(x) = \sqrt{x}$

$$\text{inhoud} = \int_0^4 \pi \cdot (f(x))^2 dx = \int_0^4 \pi x^2 dx$$

$$= \int_0^4 \pi (\sqrt{x})^2 dx = \left[ \frac{1}{2} \pi x^2 \right]_0^4 = 8\pi$$



$$i=1, n$$

$$\Delta x = x_i - x_{i-1} = \frac{dx}{d\sigma} \Delta \sigma$$

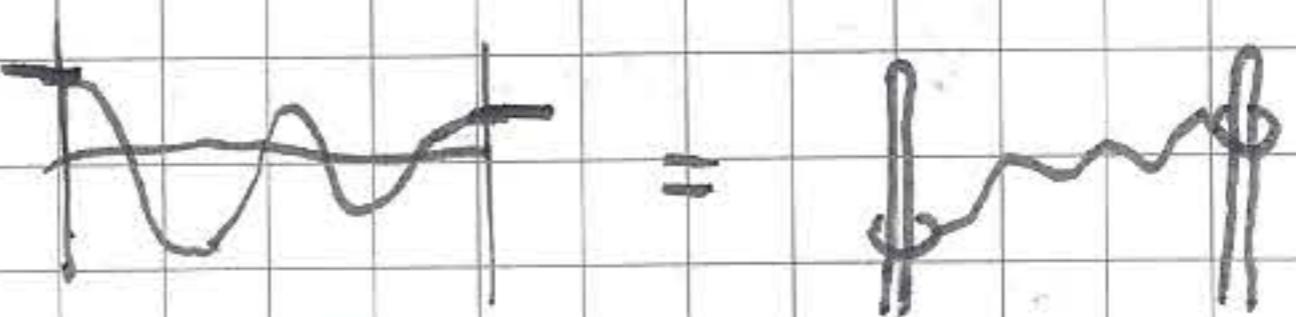
$$\Delta \sigma = \frac{\pi}{n}$$

$$\Delta \sigma \sum x_i \rightarrow \int_0^{\pi} x(\sigma) d\sigma$$

$$\text{Dirichlet: } X(0) = 0 \quad X(\pi) = 0$$



$$\text{Neumann: } \frac{dx}{d\sigma} = 0$$



$$X(\sigma) = \sum_{n=1}^{\infty} X_n \sin(n\sigma)$$

$$E = \sqrt{P^2 + m^2} = \sqrt{P_z^2 + P_x^2 + P_y^2 + m^2}$$

$$X(\sigma) = \sum_{n=0}^{\infty} X_n \cos(n\sigma)$$

$$= P_z + \frac{P_x^2 + P_y^2}{2P_z} + \frac{m^2}{2P_z}$$

$P_z > 0$  = tijd word slomer

$$\int_0^{\pi} \cos(n\sigma) \cos(m\sigma) = S_{nm} \frac{\pi}{2}$$

als  $n \neq m$  is dan is  $\int_0^{\pi} = 0$

$$\text{als } n = m \text{ dan is } \int_0^{\pi} = \cos^2(n\sigma) = \frac{\pi}{2}$$

$$\text{als } n = m = 0 \text{ dan is } \int_0^{\pi} = 1$$

## Simple Integral

$$\int_a^b x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} \Big|_a^b = \frac{b^{n+1}}{n+1} - \frac{a^{n+1}}{n+1}$$

$$\int_a^b x^2 dx = \frac{x^3}{3} \Big|_a^b = \frac{b^3}{3} - \frac{a^3}{3}$$

$$\int_1^2 x^2 dx = \frac{x^3}{3} \Big|_1^2 = \frac{2^3}{3} - \frac{1^3}{3}$$

## Volume Integral

$$\iiint_B 8xyz dV, B = [2,3] \times [1,2] \times [0,1]$$

Volgorde van integratie maakt niet uit

$$\iiint_B 8xyz dV = \int_0^1 \int_0^2 \int_0^3 8xyz dz dx dy$$

$$= \int_0^1 \int_0^2 4xy z^2 \Big|_0^3 dx dy$$

$$= \int_0^1 \int_2^3 4xy dx dy$$

$$= \int_1^2 2x^2 y \Big|_2^3 dy$$

$$= \int_1^2 10y dy$$

$$= 5y^2 \Big|_1^2$$

$$= (5 \times 2^2) - (5 \times 1^2) = 15$$

$$\begin{aligned} i &= e^{-\frac{\pi}{2}} \\ -i &= e^{\pi} \\ -i &= e^{\frac{\pi}{2}} \end{aligned}$$

Electron Radius

$$R_x = \frac{e_{\max} R_e^2}{m_e c_e^2} = \frac{c^2 R_e}{2 G}$$

$$\frac{1}{4} e^{6.9...} = 276,074... = 2K$$

$$h = 4\pi m_e c_e \alpha_0$$

$$S_{\text{entropy}} = \frac{AC^3}{4\pi G} \quad dE = T dS$$

$$T = \frac{\hbar}{8\pi MG}$$

$$R_{\infty} = \frac{2MG}{C^2} = \frac{c_e^3}{\pi R_e C^3}$$

$\downarrow$  Gas const

$$E = \frac{R}{n_e} T \leftarrow \text{Temp}$$

$\overline{\text{number of molecules}}$

$$\int_0^\infty P_g d\gamma = \frac{R}{N} \frac{8\pi \gamma^2}{C^3} T$$

$$E_g = \frac{C}{8\pi \gamma^2} P_g$$

$$\int_0^\infty \gamma^2 d\gamma = \infty$$

$\curvearrowleft$  Energy of frequency

$$h = \frac{e^2}{4\pi G} = \frac{G\pi F_{max} R_c^2}{C_e} = G\pi M_e C_e h = \frac{8\pi}{\mu_0 C^2 K_s} \quad \left\{ E_0 = \frac{1}{\mu_0 C^2} \right.$$

$$R_e = 2R_c = \alpha^2 \alpha_0 = \frac{\lambda_e}{2\pi} \alpha = \frac{e^2}{G\pi \epsilon_0 m_e c^2} = \frac{e^2}{8\pi \epsilon_0 F_{max} R_c}$$

$$E = 2 F_{max} R_c \quad \lambda_e = \frac{2\pi c R_c}{C_e} = \frac{G\pi F_{max} R_c^2}{C_e M_e C}$$

$$G = \frac{m_e^2}{\hbar c \alpha_g} = \frac{\lambda F_{max} L_p^2}{m_e^2} = \frac{C_e C_s E_p}{R_c M_e}$$

$$\lambda = \frac{\omega_c R_c}{c} = \frac{\lambda_e}{GTR_c} = \frac{G e^2}{8\pi \epsilon_0 R_c^2 c F_{max}}$$

$$L_p = \frac{\lambda_e C_e E_p}{2\pi R_c}$$

$$\lambda_g = L_p^2 \omega_c^2 = \frac{m_e^2}{m_p^2} = \frac{C_e^2 E_p^2}{R_c^2} = \frac{F_{max} E_p^2}{\alpha_0 M_e}$$

$$\alpha_g = \frac{GM_e^2}{\hbar c} = \frac{F_{max} 2C_e E_p^2}{\hbar}$$

$$q_p = \frac{e^2}{\lambda}$$

$$L_p = \sqrt{\frac{\hbar G}{\epsilon_0}}$$

$$L_p = \lambda_e \sqrt{\frac{\alpha_g}{2\pi}}$$

$$T_p = \sqrt{\frac{\hbar G}{C^3}}$$

$$M_p = \sqrt{\frac{\hbar G}{C}}$$

Polar Coordinates

$$x(\varphi) = r(\varphi) \cos \varphi$$

$$y(\varphi) = r(\varphi) \sin \varphi$$

Parametrization

Range  $[0, 2\pi]$

$$\frac{x}{r} = \cos \varphi$$

$$\frac{y}{r} = \sin \varphi$$

$$\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi = 1$$

$$\left(\frac{x}{r}\right)^2 + \left(\frac{y}{r}\right)^2 = 1$$

$$x^2 + y^2 = r^2$$

Trefoil Knot

Parametrization

Range  $[0, 4\pi]$

$$x = (2 + \cos 3t) \cos 2t$$

$$y = (2 + \cos 3t) \sin 2t$$

$$z = \sin 3t$$

$$\varphi = 2t = \text{Polar coordinate}$$

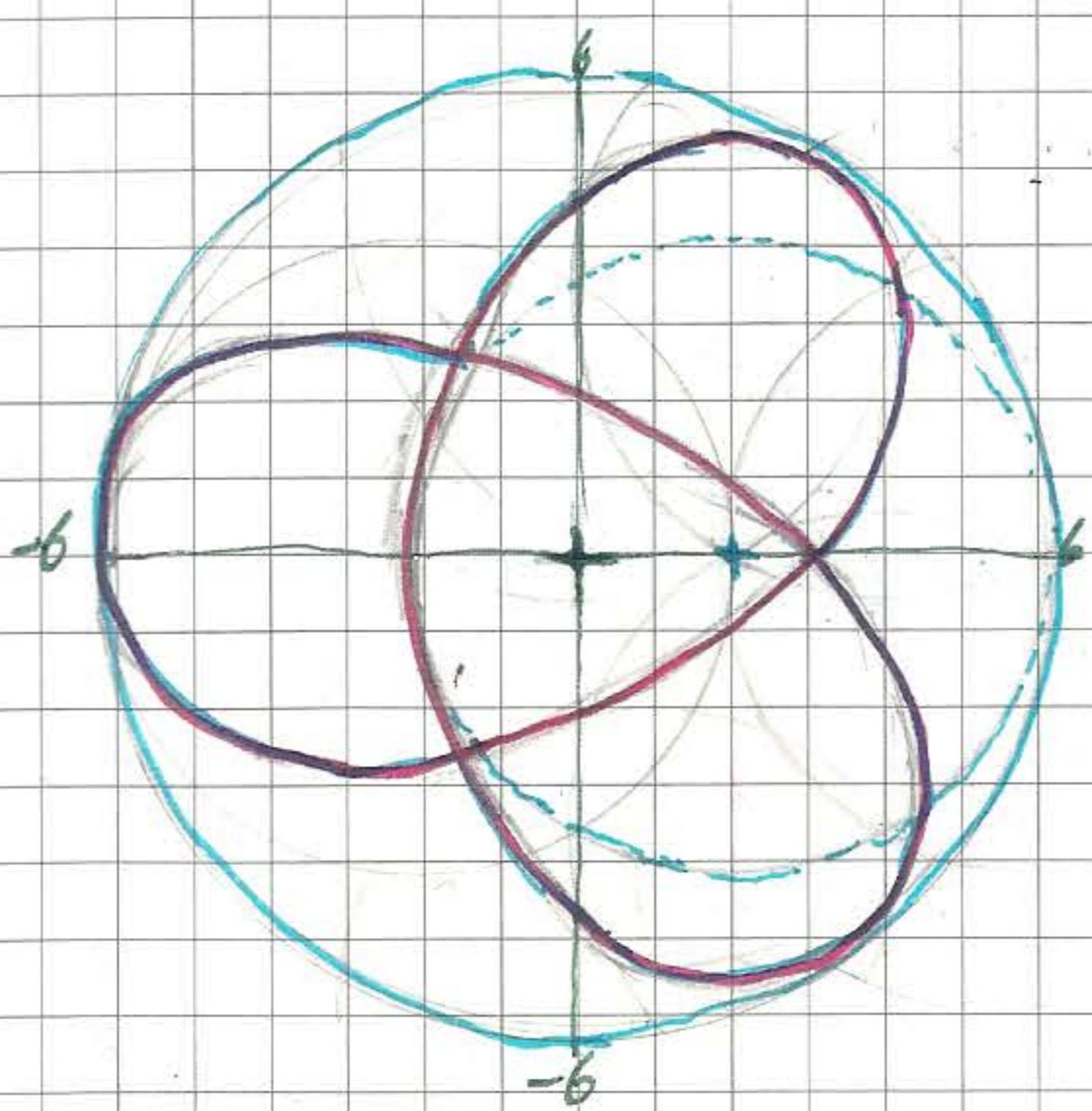
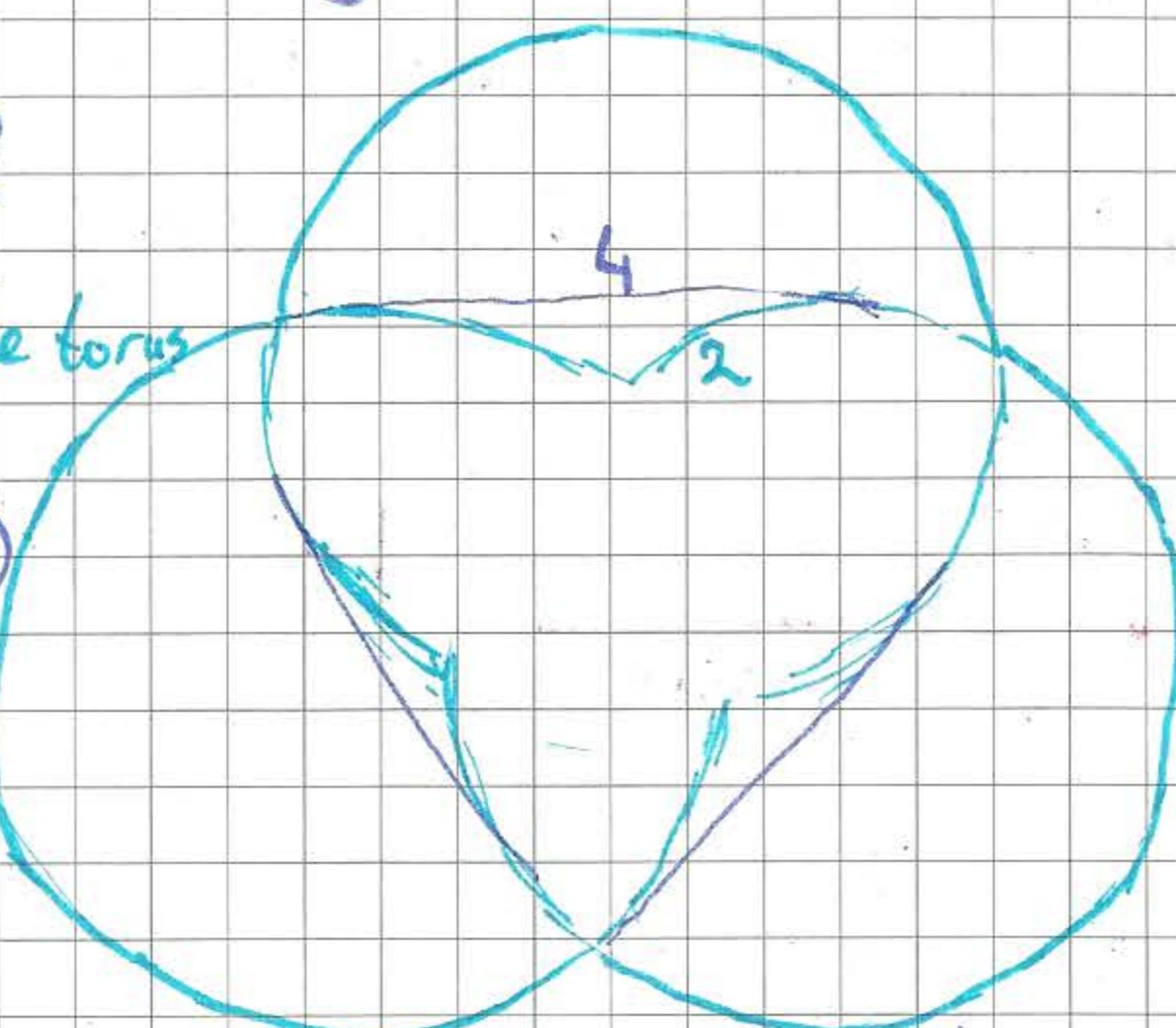
$t$ : Range  $[0, 2\pi]$

Projection of Trefoil Knot onto  $(xy)$  plane

$$R = 2 + \cos \frac{3\varphi}{2}$$

Ratio of radius inside torus  
tube around

$$R = 4 + \cos \frac{(3\varphi)}{2}$$



Parametric equation  
 $x(\theta) = (R - r) \cos \theta + d \cos \left( \frac{R - r}{r} \theta \right)$

$$y(\theta) = (R - r) \sin \theta - d \sin \left( \frac{R - r}{r} \theta \right)$$

$$\text{Trefoil} = R=6 \ r=4 \ d=1$$



# Einstein Veld Formules

$$R_{\mu\nu} - \frac{1}{2}g_{\mu\nu}R + g_{\mu\nu}\Lambda = \frac{8\pi G}{c^4}T_{\mu\nu}$$

$R_{\mu\nu}$  = Ricci Curvature tensor

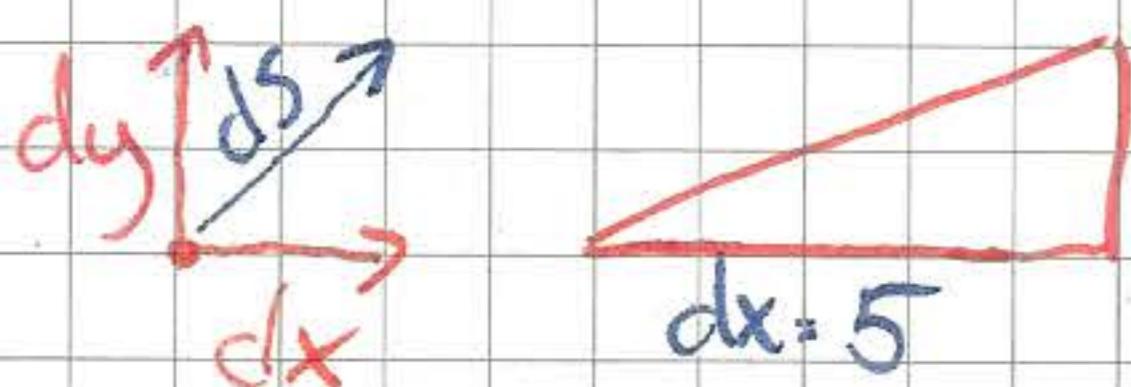
$g_{\mu\nu}$  = Metric tensor

$R$  = Curvature Scalar

$\Lambda$  = Cosmological Constant

$T_{\mu\nu}$  = Stress Energy Momentum tensor

$\mu\nu$  = 6yd ruimte  $m=0,1,2,3$



$$1 = d\phi \quad \frac{d\phi}{dx} = \frac{1}{5}$$

$$d\phi = \frac{d\phi}{dx} dx$$

$$d\phi_{(x)} = \frac{d\phi}{dx} dx$$

$$ds^2 = dx^2 + dy^2$$

$$d\phi_{(y)} = \frac{d\phi}{dy} dy$$

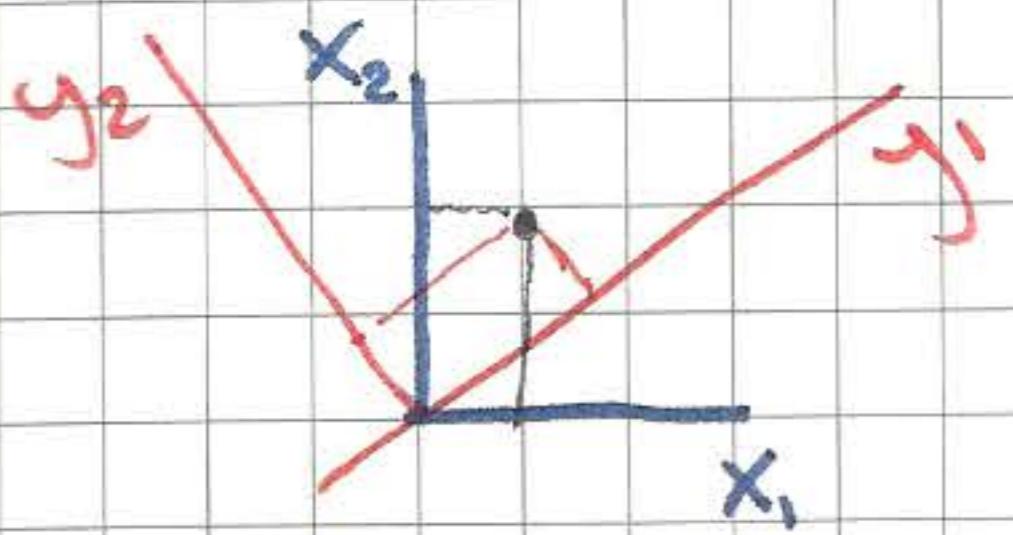
$$d\phi_{(0)} = d\phi_{(x)} + d\phi_{(y)}$$

$$d\phi_{(z)} = \frac{d\phi}{dz} dz$$

$$d\phi_{(s)} = \frac{\partial \phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi}{\partial y} dy + \frac{\partial \phi}{\partial z} dz$$

$$\boxed{d\phi = \sum_n \frac{\partial \phi}{\partial x_n} dx_n} \quad ①$$

$\sum_n$  betekend opsomming  $n=1,2,3$



$$\frac{d\phi}{dy^i} = \frac{\partial \phi}{\partial x_1} \frac{dx_1}{dy^i} + \frac{\partial \phi}{\partial x_2} \frac{dx_2}{dy^i} + \frac{\partial \phi}{\partial x_3} \frac{dx_3}{dy^i}$$

$$\boxed{\frac{d\phi}{dy_N} = \sum_m \frac{\partial \phi}{\partial x_m} \frac{dx_m}{dy_N}} \quad \textcircled{2}$$

$$\boxed{\text{Vector}(y) = \sum_m \frac{\partial y^n}{\partial x^m} V(x)^m} \quad \textcircled{3}$$

$T^{mn} = A^m B^n$  Tensor  $T^{mn}$  = Vector  $A^m$  en Vector  $B^n$

$m, n = 0, 1, 2, 3 \rightarrow t, x, y, z$

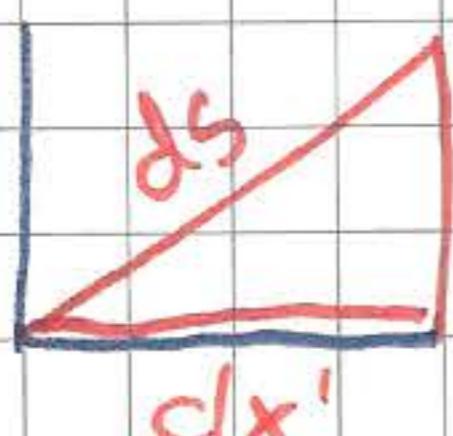
$$A_{(y)}^m B_{(y)}^n = \sum_r \frac{\partial y^m}{\partial x^r} A_{(x)}^r \sum_s \frac{\partial y^n}{\partial x^s} B_{(x)}^s$$

Contra Variant  
transformatie  
 $\rightarrow$  y naar x

$$\boxed{T_{(y)}^{mn} = \sum_{rs} \frac{\partial y^m}{\partial x^r} \frac{\partial y^n}{\partial x^s} A_{(x)}^r B_{(x)}^s} \quad \textcircled{4}$$

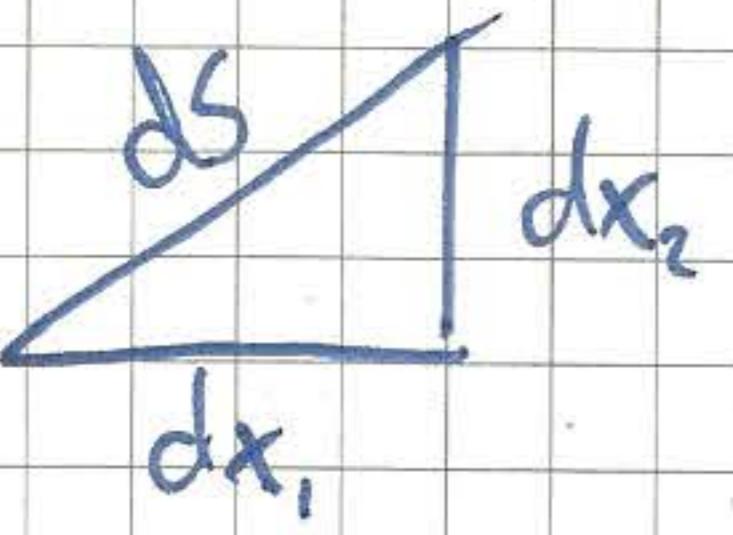
$$T_{(x)}^{rs} = A_{(x)}^r B_{(x)}^s$$

$$\delta_{mn} \Rightarrow \begin{cases} m=n=1 \\ m \neq n=0 \end{cases}$$



$$ds^2 = dx_1^2 + dx_2^2$$

$$ds^2 = \sum_{mn} dx^m dx^n \delta_{mn}$$



$$ds^2 = \delta_{mn} \sum_{mn} dx^m dx^n$$

$$dx^m = \frac{\partial x_m}{\partial y_r} dy_r$$

$$\boxed{ds^2 = \delta_{mn} \frac{\partial x_m}{\partial y_r} \frac{\partial x_n}{\partial y_s} dy_r dy_s}$$

Metric tensor

$$g_{mn} = \delta_{mn} \frac{\partial x_m}{\partial y_r} \frac{\partial x_n}{\partial y_s}$$

Platte Raumbe

$$g_{mn} = \delta_{mn}$$

$$ds^2 = g_{mn} dy_r dy_s$$

Christoffel Symbol

$$\Gamma$$

$$⑤ \quad \Gamma^{(y)}_{mn} = \sum_{rs} \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} \frac{\partial x_{(s)}}{\partial y_{(n)}} \Gamma^{(x)}_{rs}$$

$$V_{nm}^{(x)} = W_{nm}^{(x)}$$

$V$  on  $W$  =  
vectors

$$\Gamma^{(y)}_{mn} = \sum_{rs} \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} \frac{\partial x_{(s)}}{\partial y_{(n)}} \frac{\partial V_{(r)}}{\partial x_{(s)}}$$

$$\Gamma^{(x)}_{mn} = \frac{\partial V_m}{\partial x_n}$$

$$\Gamma^{(y)}_{mn} = \sum_r \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} \frac{\partial V_{(r)}}{\partial y_{(n)}}$$

$$V_m = \sum_r \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} V_{(r)}^{(x)}$$

$$\frac{\partial V_{(m)}}{\partial y_{(n)}} = \frac{\partial}{\partial y_{(n)}} \left( \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} V_{(r)}^{(x)} \right)$$

$$\partial A B = A d B + B d A$$

$$\Gamma^{(x)}_{mn}$$

$$\frac{\partial V_{(m)}}{\partial y_{(n)}} = \sum_r \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(m)}} \frac{\partial V_{(r)}}{\partial y_{(n)}} + V_{(r)}^{(x)} \boxed{\frac{\partial}{\partial y_{(m)}} \frac{\partial x_{(r)}}{\partial y_{(n)}}}$$

Covariant normale afgeleide + Correctie

$$T^{(y)}_{mn} = \nabla_n V_m = \frac{\partial V_m}{\partial y^{(n)}} + \Gamma^r_{mn} V_r^{(x)}$$

7

$$\nabla_p T_{MN} = \frac{\partial T_{MN}}{\partial y^{(p)}} + \Gamma^r_{pm} T_{nr} + \Gamma^r_{pn} T_{mr}$$

8

$\nabla$  = Covariante afgeleide

$$ds^2 = \sum_{mn} dx^m dx^n$$

$$ds^2 = \sum_{mn} \frac{\partial x^m}{\partial y^r} \frac{\partial x^n}{\partial y^s} dy^r dy^s$$

$g_{mn}$  = Metric tensor

als  $\nabla_p g_{mn}^{(x)} = 0$  in X coördinaten

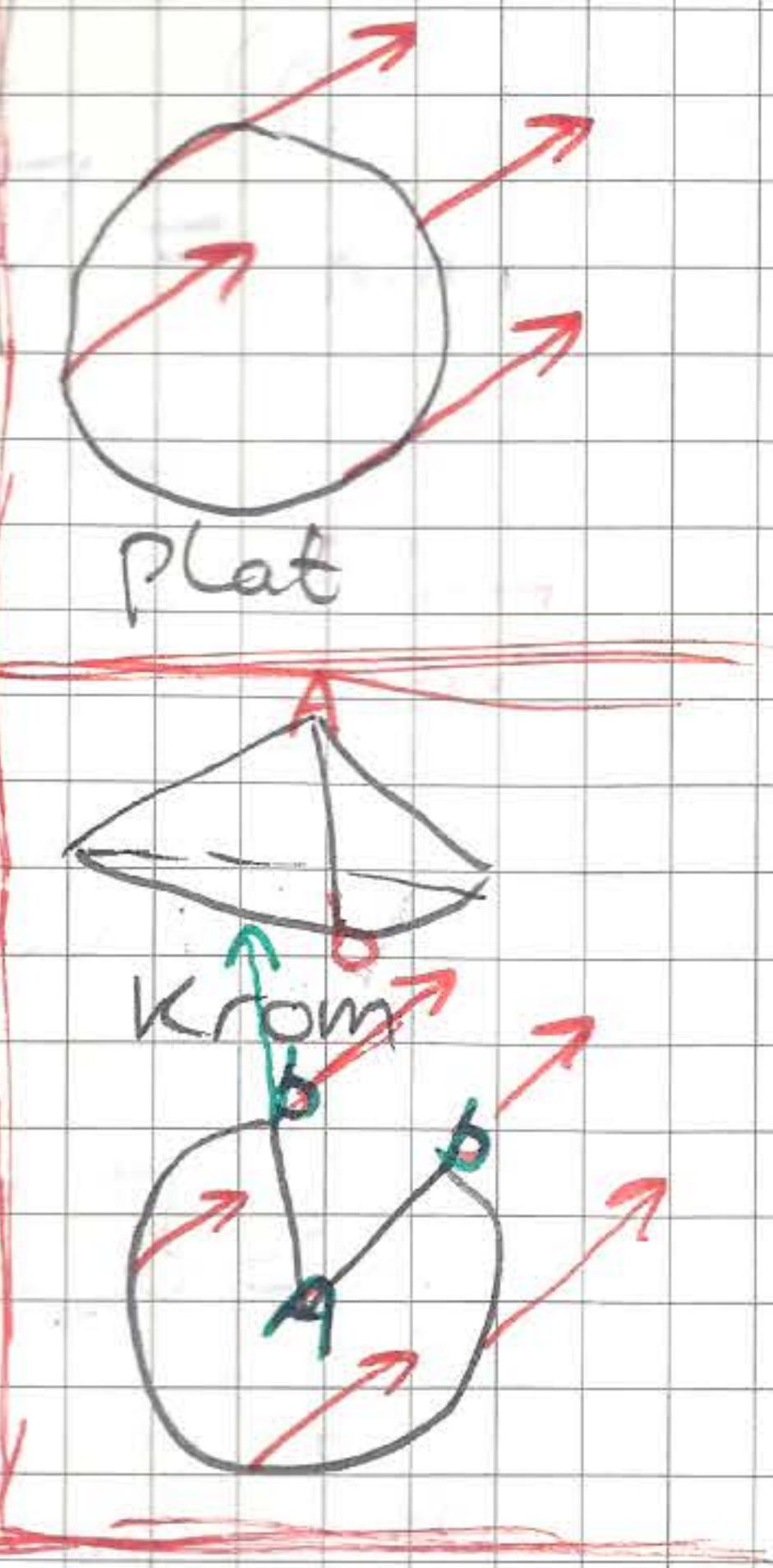
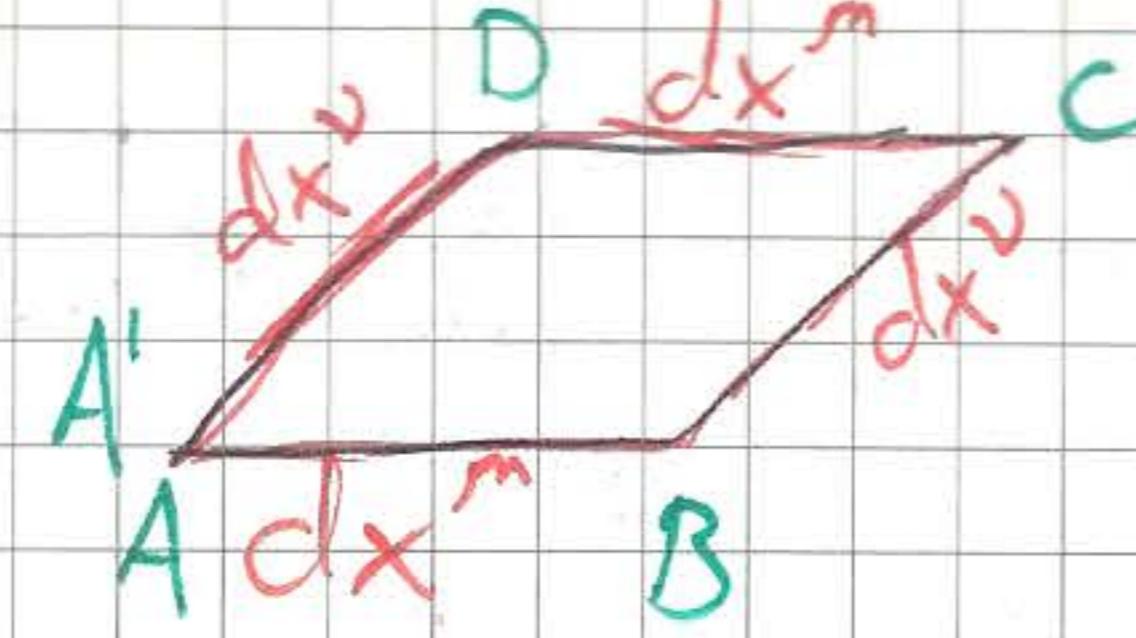
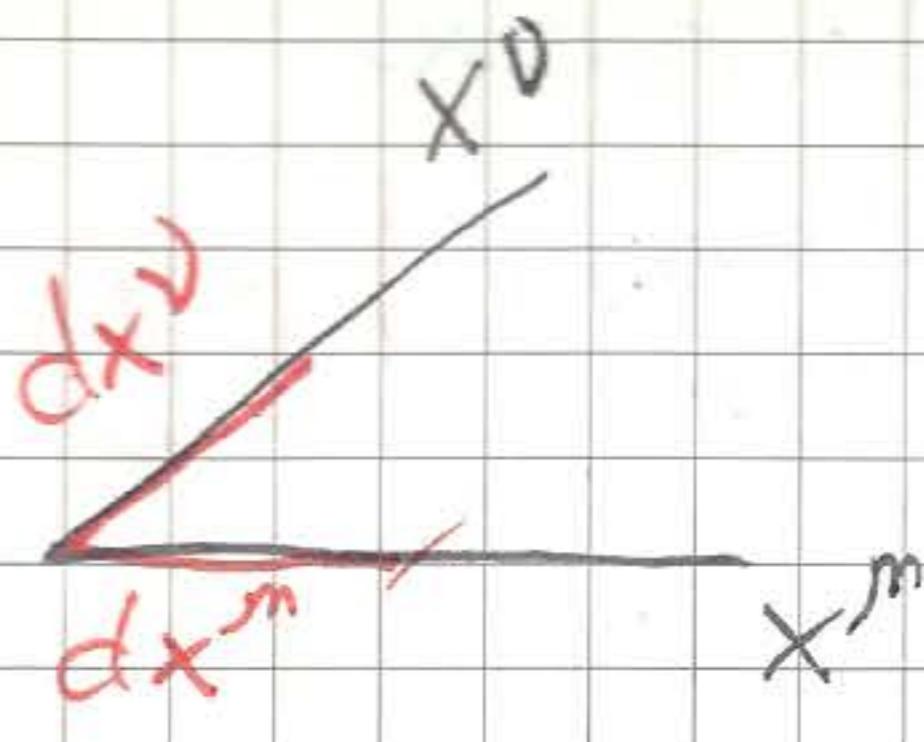
dan  $g_{mn}^{(y)} = 0$  in Y coördinaten

$$\nabla_p g_{mn}^{(x)} = \frac{\partial g_{mn}}{\partial y^{(p)}} + \Gamma^r_{pm} g_{nr} + \Gamma^r_{pn} g_{mr} = 0$$

$$\Gamma^a_{bc} = \frac{1}{2} g^{ad} \left( \frac{\partial g^{dc}}{\partial x^b} + \frac{\partial g^{ab}}{\partial x^c} - \frac{\partial g^{bc}}{\partial x^a} \right)$$

9

de christoffel symbol  $\Gamma$  bestaat uit metric tensors en de afgeleide  
Maar is geen Tensor



(Vector op C - Vector D) - (Vector B - Vector A)  
geeft verschil in  $dx^m$  richting

$$dx^v(V_c - V_d) - (V_b - V_a) = 0$$

Platte ruimte

$$dx^v(V_c - V_b) - (V_d - V_a) =$$

$$dx^m - dx^v = dV$$

$$V_a - V_a' = dV$$

$$(V_c - V_d) = \nabla_m dx^v V$$

$$(V_b - V_a) = \nabla_m dx^m V$$

$\nabla$  = covariante  
afgeleide

$$dx^m(V_c - V_d) - (V_b - V_a) = \nabla_v dx^v \nabla_m dx^m V$$

$$dx^v(V_c - V_b) - (V_d - V_a) = \nabla_m dx^m \nabla_v dx^v V$$

$$dV = dx^m - dx^v$$

$$dV = \nabla_v \nabla_m dx^v dx^m V - \nabla_m \nabla_v dx^m dx^v V$$

$$dV = dx^m dx^v V (\nabla_v \nabla_m - \nabla_m \nabla_v)$$

$$[\nabla_v, \nabla_m] \quad \nabla_v = \frac{\partial}{\partial x^v} + \Gamma_v^i$$

$$\partial_v = \frac{\partial}{\partial x^v} \quad [\nabla_v, \nabla_m] \quad \text{Riemann Tensor } R_{\mu\nu}$$

Ricci Tensor

$$[\nabla_v, \nabla_m] = (\underbrace{\partial_v + \Gamma_v}_{1} \underbrace{\partial_m + \Gamma_m}_{2}) - (\underbrace{\partial_m + \Gamma_m}_{3} \underbrace{\partial_v + \Gamma_v}_{4})$$

$$= (\partial_1 \partial_m + \Gamma_1 \partial_m + \partial_v \Gamma_m + \Gamma_v \Gamma_m) - (\partial_m \partial_v + \partial_m \Gamma_v + \Gamma_m \partial_v + \Gamma_m \Gamma_v)$$

$$= 0 - [\partial_m, \Gamma_v] + [\partial_v, \Gamma_m] + [\Gamma_v + \Gamma_m]$$

1

$$\frac{\partial \Gamma_v}{\partial x^m}$$

2

$$\frac{\partial \Gamma_m}{\partial x^v}$$

3

4

## Stress Energy Momentum Tensor

Kortste afstand tussen 2 punten

rechte lijn  
•————→◦

Kortste afstand op Kromme oppervlaktes

$T$  = proper time

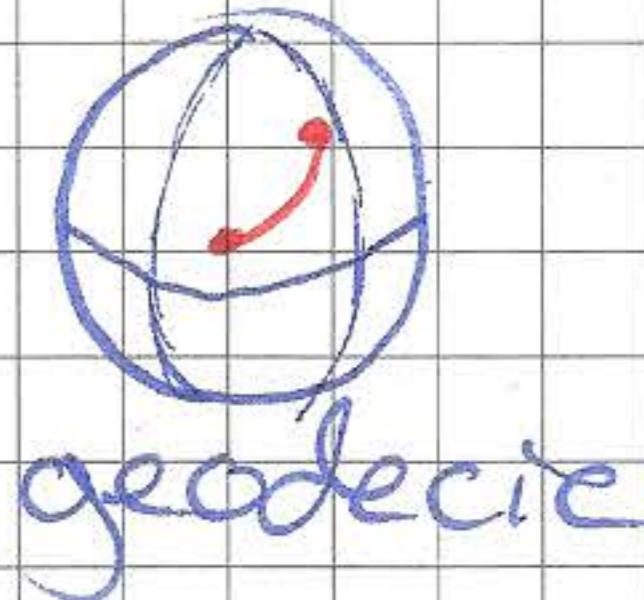
$\frac{dx^m}{d\tau}$  = tangent vector

covariant afgeleide

$$\nabla \frac{dx^m}{d\tau} = \frac{d^2 x^m}{d\tau^2} + \Gamma^i ( ) = 0$$

$$\frac{d^2 x^m}{d\tau^2} = -\Gamma$$

acceleratie = Kracht  
massa



$$T_{bc} = \frac{1}{2} g^{ad} \left( \frac{\partial g^{dc}}{\partial x^b} + \frac{\partial g^{AB}}{\partial x^c} - \frac{\partial g^{bc}}{\partial x^d} \right) \quad \frac{\partial g^{00}}{\partial x} = \text{tijd}$$

$$\frac{d^2 x^m}{dt^2} = -\Gamma \quad a = \frac{F}{m}$$

$$F = -\frac{\partial \phi}{\partial x^m} = -\nabla \phi$$

$$g_{00} = 2\phi + \text{Const}$$

$$\int_{\text{opp}} F \cdot dA = \int_{\text{Vol}} \nabla F \cdot dV$$

$$\rho = \frac{m}{V} \quad m = \int \rho dV$$

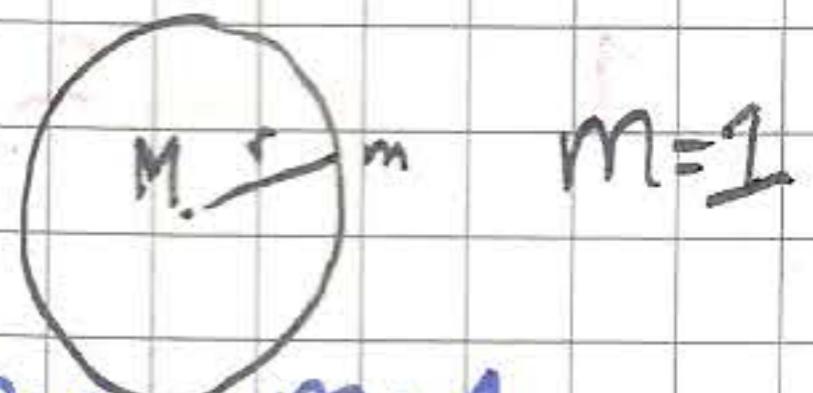
$$s = \text{dichtheid}$$

in de absente van grote massa's en grote snelheden  
de normale situatie  $g^{ad} = 1$

$$\Gamma = \frac{1}{2} \frac{\partial g^{00}}{\partial x}$$

in Newtonian is  $F = ma$   
de potentiele kracht  $\phi = -mgx$

$$F = -\frac{GMm}{r^2}$$



We gebruiken de kleine  $m=1$   
zodat  $F = -\frac{Gm}{r^2}$

Kracht over de gehele bol berekenen

$$\int F \cdot dA \quad A = 4\pi r^2$$

$$\int F \cdot dA = -4\pi G \int \rho dV$$

$$-4\pi G \int \rho dV = \int \nabla F \cdot dV$$

$$\int F \cdot dA = -Gm 4\pi$$

$$\nabla F = -G\pi G\rho$$

Conclusie

$$F = -\nabla \phi \quad \nabla F = -G\pi G\rho$$

$$\nabla(-\nabla \phi) = -G\pi G\rho$$

$$\nabla^2 \phi = G\pi G\rho$$

$$g_{00} = 2\phi + \text{Const}$$

$$\frac{\nabla^2 g_{00}}{2} = G\pi G\rho$$

$$\boxed{\nabla^2 g_{00} = 8\pi G\rho} \quad \text{Geen Tensor}$$

$$T_{\mu\nu} = \frac{\text{Energy}}{\text{Vol}} = \frac{\text{arbeit}}{\text{Vol}} = \frac{F \cdot \text{ofstand}}{\text{Vol}} = \frac{F}{\text{opp}} = \text{druk}$$

$$G_{\mu\nu} = 8\pi G T_{\mu\nu}$$

$$\mu\nu = 0,1,2,3 \quad x,y,z$$

|          | $T_{00}$ | $T_{01}$ | $T_{02}$ | $T_{03}$ | $T_{11}$ | $T_{12}$ | $T_{13}$ | $T_{22}$ | $T_{23}$ | $T_{33}$ |
|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| $T_{0x}$ | $T_{00}$ | $T_{01}$ | $T_{02}$ | $T_{03}$ | $T_{11}$ | $T_{12}$ | $T_{13}$ | $T_{22}$ | $T_{23}$ | $T_{33}$ |
| $T_{1x}$ |          |          |          |          |          |          |          |          |          |          |
| $T_{2x}$ |          |          |          |          |          |          |          |          |          |          |
| $T_{3x}$ |          |          |          |          |          |          |          |          |          |          |

Energy flow

Momentum flux density

Stress

# Het formuleren van de Veld Formule

We hebben nu  $R_{\mu\nu} = \delta\pi G T_{\mu\nu}$  maar deze formule is nog niet correct, omdat de afgeleides beide 0 moeten.

$$dT_{\mu\nu} = 0, dR_{\mu\nu} \neq 0$$

de Covariante afgeleide van de  $T_{\mu\nu}$  is 0

$$\nabla T_{\mu\nu} = 0$$

$$\nabla R_{\mu\nu} = \frac{1}{2} \nabla g_{\mu\nu} R$$

$$\nabla [R_{\mu\nu} - \frac{1}{2} g_{\mu\nu} R] = 0$$

Maar als we nu voor  $\nabla g_{\mu\nu} = 0$  moeten we alsnog een  $g_{\mu\nu}$  in de formule toevoegen plus een Constante

$$R_{\mu\nu} - \frac{1}{2} g_{\mu\nu} R + \lambda g_{\mu\nu} = \frac{\delta\pi G T_{\mu\nu}}{c^4}$$

$G_{\mu\nu}$  + Cosmologisch = Massa Constante

# Euler Lagrange equations of motion

$$L(q_i, \dot{q}_i; t) = T - V$$

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$$

$$L = -\frac{1}{4} F_{\mu\nu} F_{\mu\nu} + \frac{1}{c} j_\mu A_\mu$$

Maxwell

$F_{\mu\nu}$  = Rank 2 tensor  
Electric + Magnetic field

$$F_{\mu\nu} = \begin{bmatrix} 0 & B_2 & -B_y & -iE_x \\ -B_2 & 0 & B_x & -iE_y \\ B_y & -B_x & 0 & -iE_z \\ iE_x & iE_y & iE_z & 0 \end{bmatrix}$$

$$\frac{d^2 \phi(x)}{dx^2} + \phi(x) = 0$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \sin(\phi) = 0$$

$$\phi(x, t) = \text{number}$$

Bäcklund transformation

$$\frac{\partial \phi''}{\partial x} = \frac{\partial \phi_1}{\partial x} + 2a \sin \left( \frac{\phi_1 + \phi_2}{2} \right)$$

$$\frac{\partial \phi''}{\partial t} = \frac{\partial \phi_1}{\partial t} + 2a \sin \left( \frac{\phi_1 - \phi_2}{2} \right)$$

Classic

modified

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{P}{\epsilon_0} + \frac{\partial A}{\partial t} + \frac{mc^2}{\hbar} A$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times E = -\frac{\partial B}{\partial t} - \frac{mc^2}{\hbar} B$$

$$\nabla \times B = \mu_0 J + \frac{1}{c^2} \frac{\partial E}{\partial t} - \nabla A + \frac{m}{\hbar} E$$

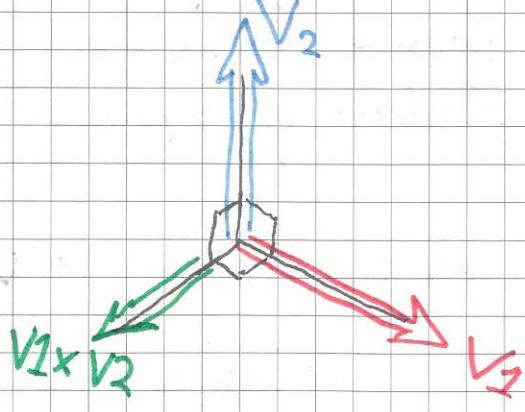
$$F = qE + qv \times B - \nabla v$$

$$V = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad Z = \sqrt{\frac{L}{C}} \quad m = \hbar RC$$

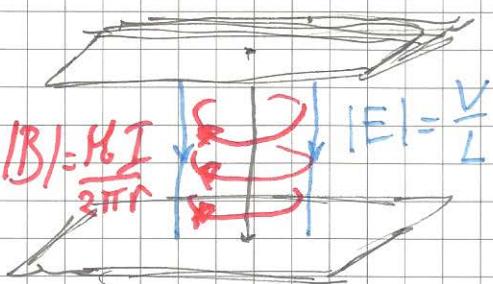
$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 V}{\partial r^2} - \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} + 2RC \frac{\partial V}{\partial t} + \left(\frac{R}{Z}\right)^2 V = 0$$

$$\frac{1}{C^2} \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{2m}{\hbar} \frac{\partial V}{\partial t} + \left(\frac{mc}{\hbar}\right)^2 V = 0$$

Quantized



$$|V_1 \times V_2| = |V_1| |V_2|$$



# Quantum Schrödinger

Proton =  $(0, 0, 0)$

Electron =  $\psi$  space and time

Spherical coords  $(R, \theta, \phi)$

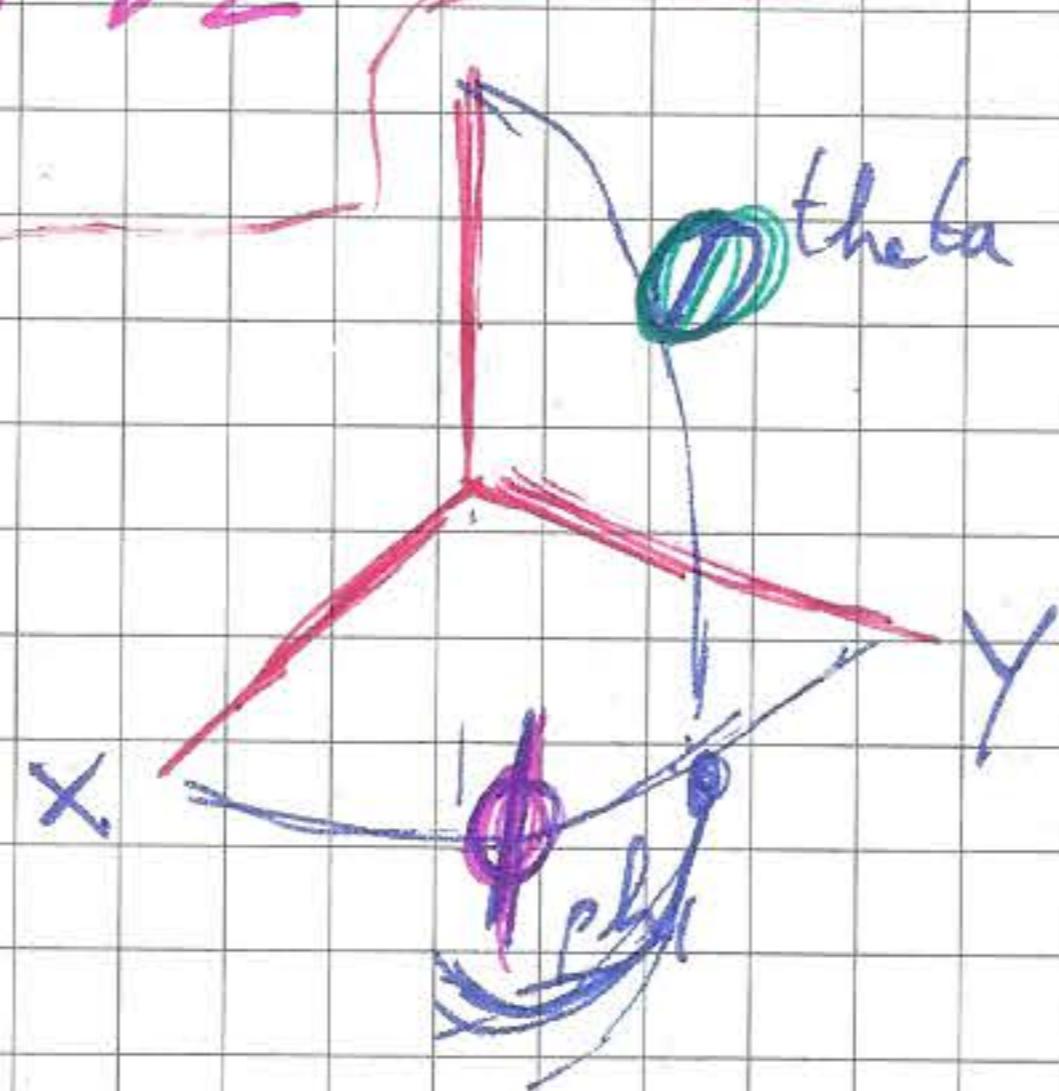
co-latitude angle  $\theta \in [0, \pi]$  azimuthal  $\phi \in [0, 2\pi]$

$N \Rightarrow \theta = 0$

$N \Rightarrow \theta = \pi$

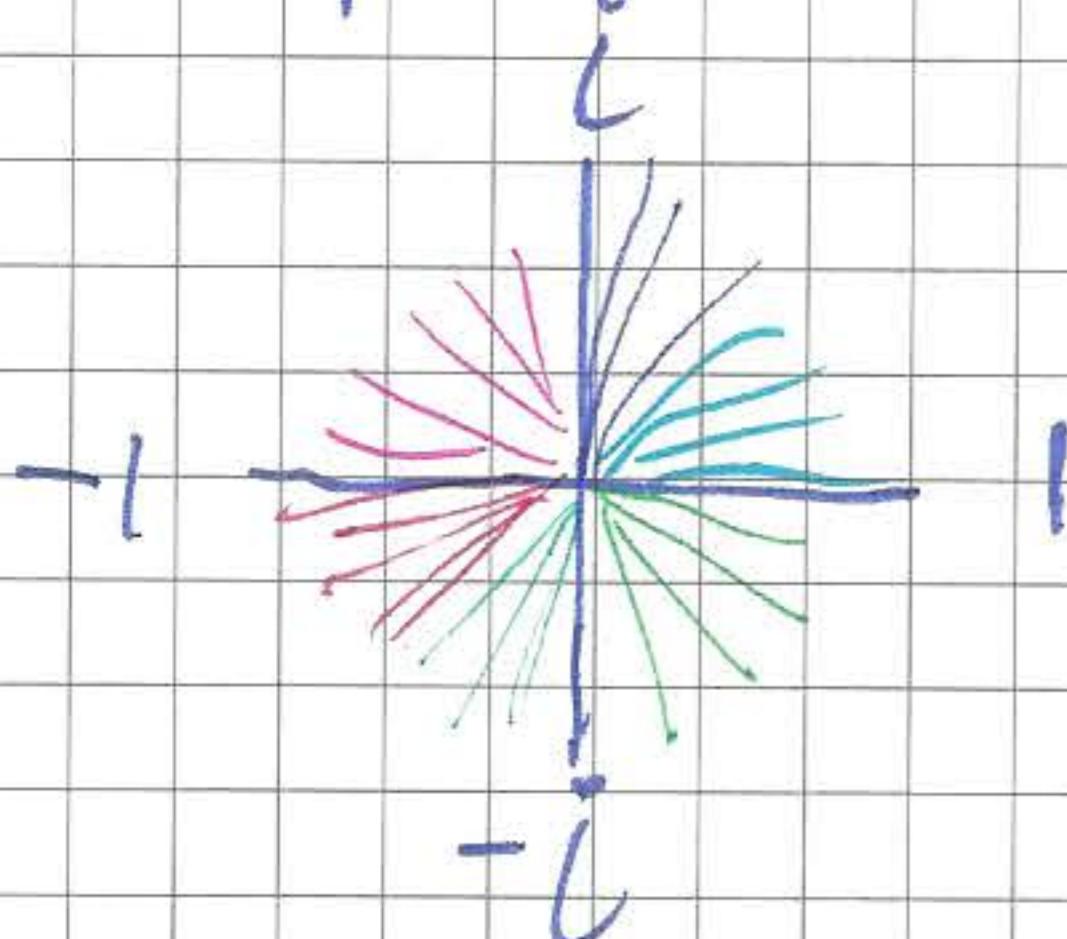
Even odd

$Z \Rightarrow \theta = \pi$



Wavefunction  $\psi(R, \theta, \phi, t) \propto e^{i\omega t}$

Complex Phase Colormap



$\theta 0^\circ \phi 18^\circ \rightarrow 0^\circ \theta 90^\circ$

$\theta 180^\circ$

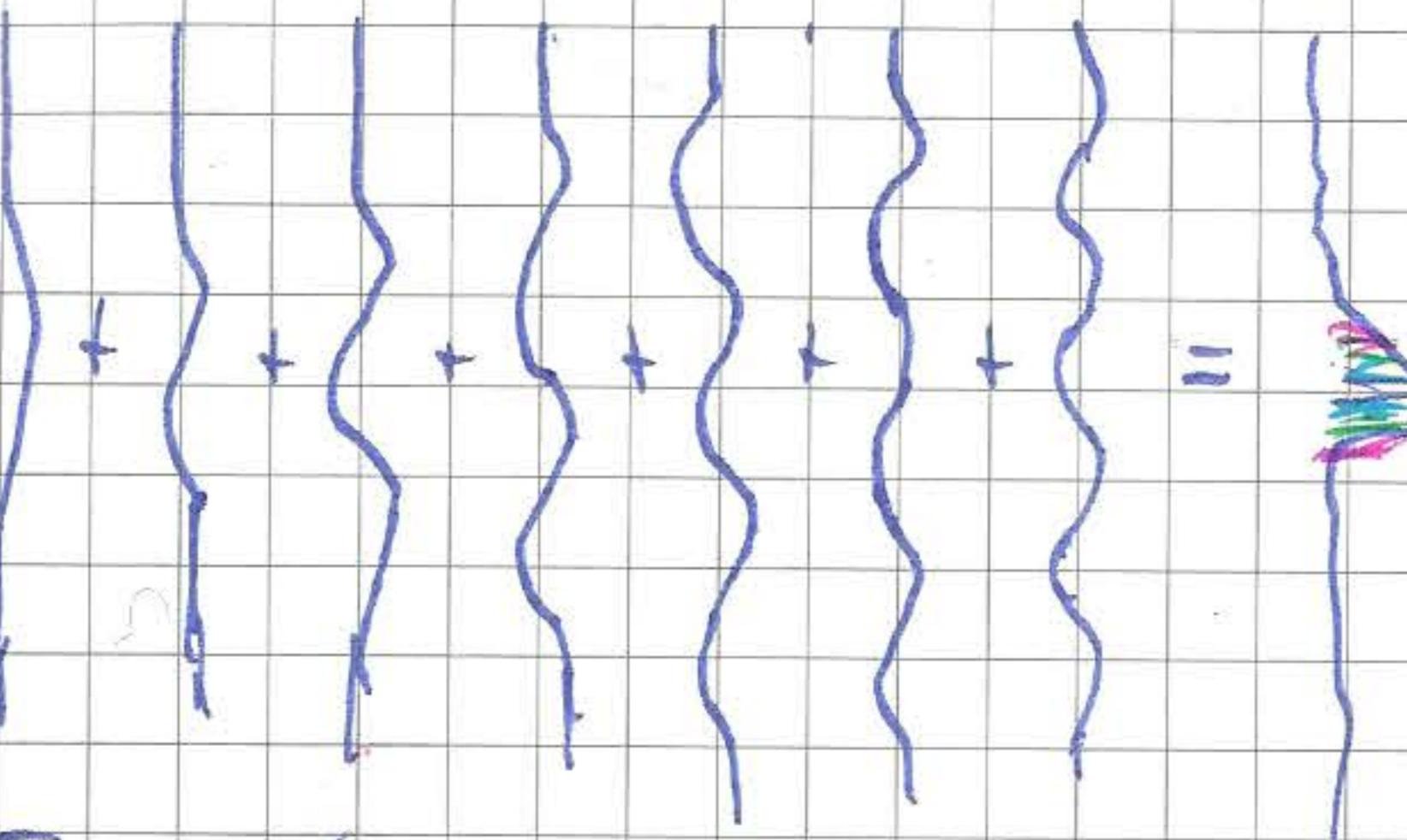
Probability Density  $p = |\psi|^2 \in \mathbb{R}$   
amplitude of wave squared  
integrated over Volume

$$\hat{H}\psi = \hat{E}\psi$$

$\hat{H}$  = Hamiltonian Operator  $\downarrow$  E in Position & Momentum

$\hat{E}$  = Energy Operator  $\hat{E}\psi = i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t}$

### Harmonic Oscillation



EigenStates

Energy Eigenstate

Resonate Rings

stationair State = a  $\psi$  that does not move  
music Robak in Complex Plane

$$\psi(R\theta\phi) = \psi(R\theta\phi) e^{-i\frac{E\epsilon}{\hbar}}$$

$$\hat{H}\psi = E\psi$$

Solv S.E. (time independent) = all patterns  $\psi(R\theta\phi)$  and E

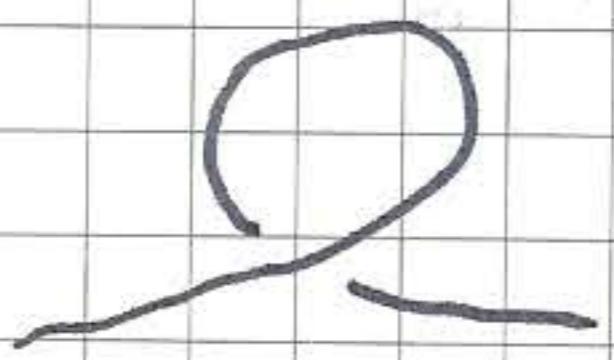
$$\hat{E}\psi = i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} \text{ and } \psi = \psi(R\theta\phi) e^{-i\frac{E\epsilon}{\hbar}}$$

$$\hat{E}\psi = i\hbar \frac{\partial (\psi(R\theta\phi))}{\partial t} e^{-i\frac{E\epsilon}{\hbar}}$$

$$\hat{E}\psi = i\hbar \left( -\frac{\hbar^2}{m} \right) \psi(R\theta\phi) e^{-i\frac{E\epsilon}{\hbar}}$$

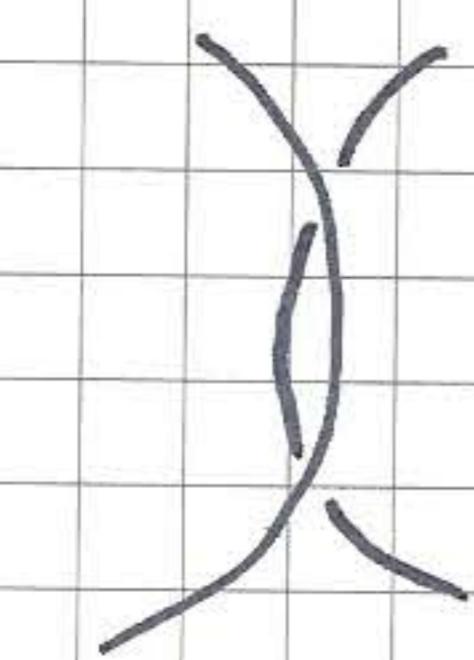
$$\hat{E}\psi = E\psi(R\theta\phi) e^{-i\frac{E\epsilon}{\hbar}}$$

# Reide Meister Moves



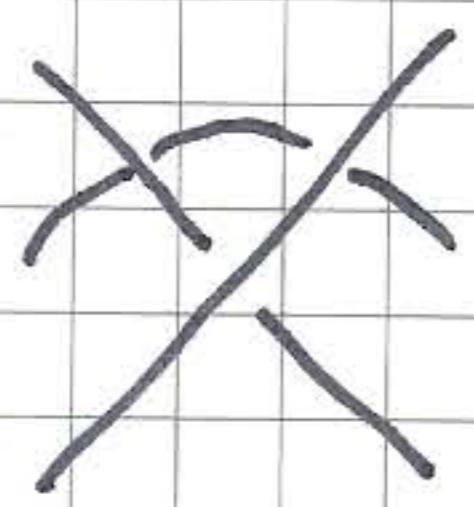
$R_1$

twist



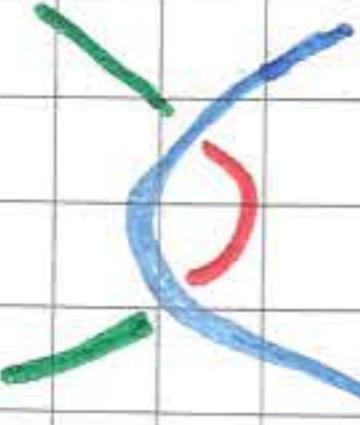
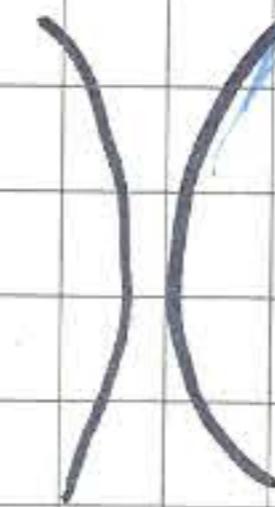
$R_2$

Poke



$R_3$

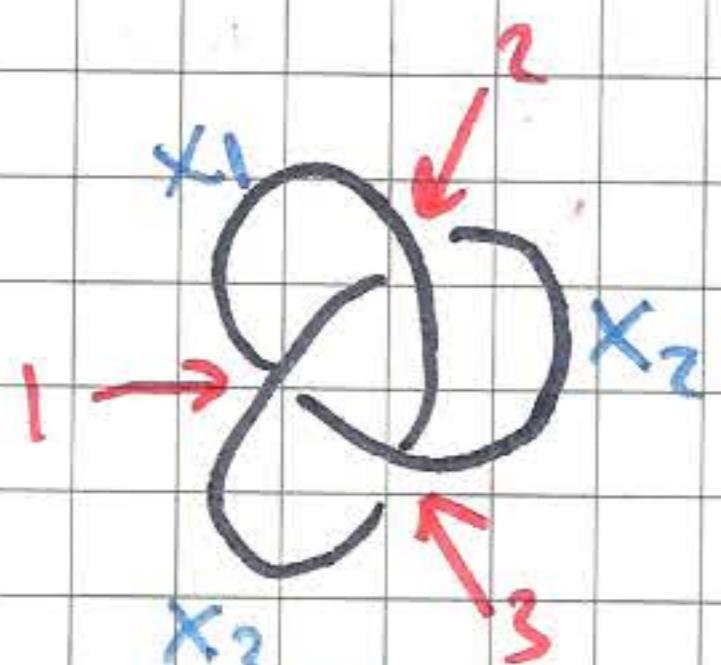
slide



at least 2 colors



a Knot is an embedding of a Circle  $S^1$  into  $\mathbb{R}^3$

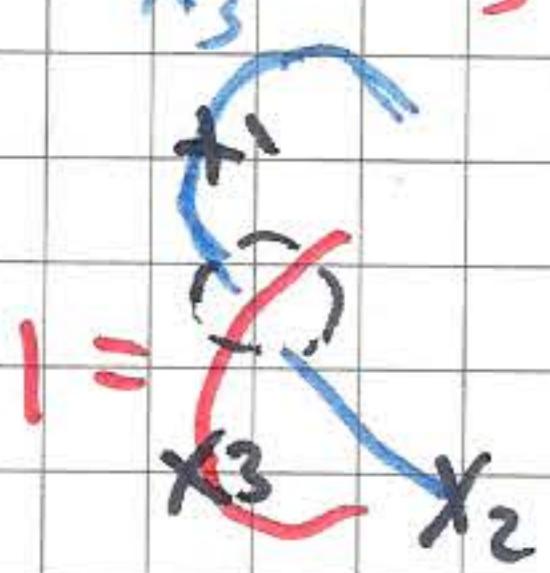


$$\begin{matrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & -1 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

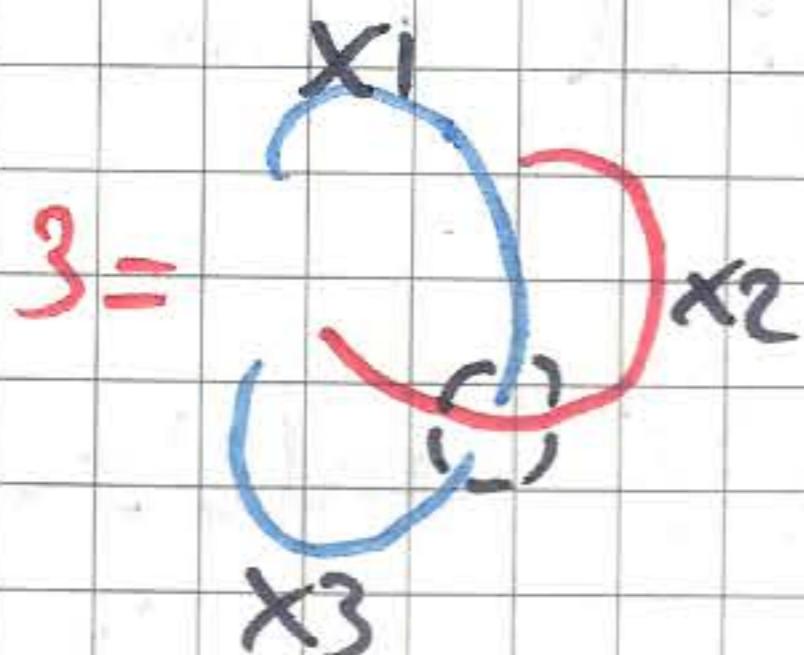
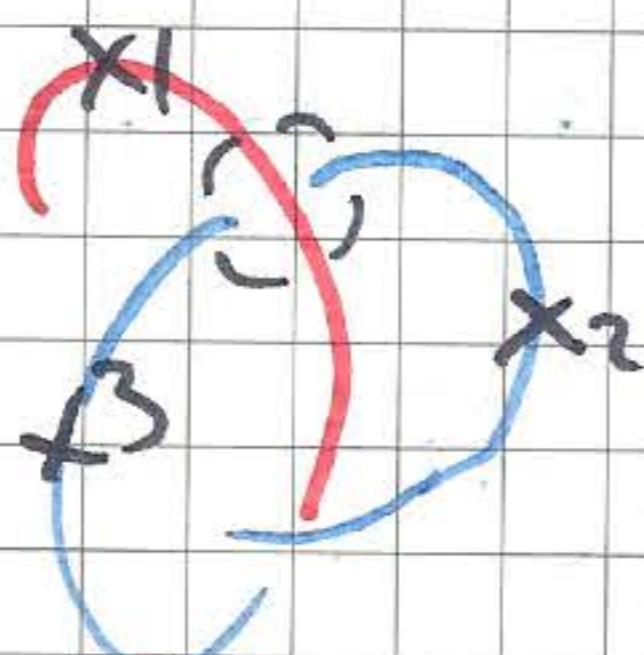
Condition

$$x \neq 2 \quad x+y=2z \pmod{p}$$

$$2z-x-y=0 \pmod{p}$$



1 =



$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix} = 2 u_1 \text{ idown Quarks}$$

E

$$\nabla \times E = -\frac{\partial B}{\partial t} - j$$

$$J = \epsilon_0 E \quad D = \epsilon_0 E$$

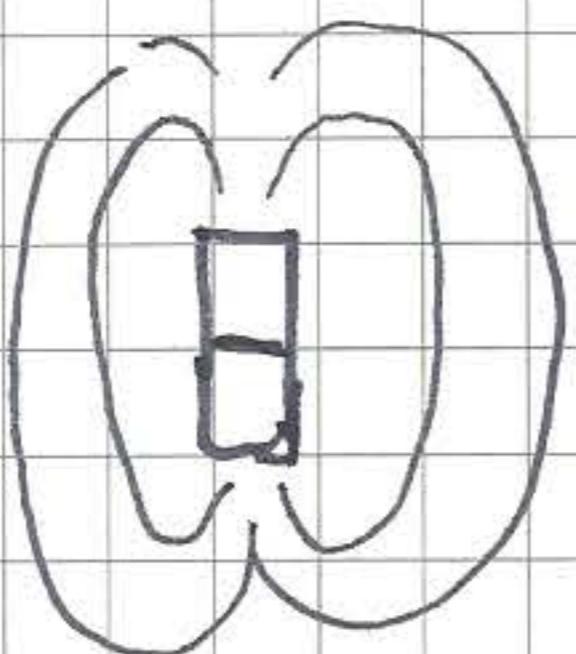
$$B = \mu_0 I \quad j =$$

J

$$J + \frac{\delta D}{\delta t} = \nabla \times$$

|                |                   |                      |                   |              |
|----------------|-------------------|----------------------|-------------------|--------------|
| R              | $\Omega$          | Resistance           | $\Omega^{-1}$     | $R^{-1}$     |
| U              | V                 | Voltage              | A                 | I            |
| E              | V/m               | Electric field Sfr   | A/m               | H            |
| Q              | As                | Charge               | Vs                | $\Phi$       |
| D              | As/m <sup>2</sup> | Electric displace    | Vs/m <sup>2</sup> | B            |
| E <sub>0</sub> | As/Nm             |                      | Vs/Am             | $\mu_0$      |
| Pel            | As/m <sup>3</sup> | Electric charge dens | Vs/m <sup>3</sup> | $\rho_{mag}$ |
|                |                   | Magnetic charge dens |                   |              |

## Permanent Magnets



$$B = \frac{\mu_0}{4\pi} \left( \frac{3(mr)r}{r^5} - \frac{m}{r^2} \right)$$

$$\begin{matrix} m \\ r \\ B \\ M \end{matrix}$$

$$B = \mu_0 (H + M)$$

## Permanent Electrodes

$$E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{3(pr)r}{r^5} - \frac{p}{r^3} \right)$$

$$\begin{matrix} p \\ r \\ E \\ B \end{matrix}$$

$$D = \epsilon_0 E + P$$