

# Pad 7 V1.0

用户手册



# 目录

修订	「历史	· · · · ·			4
一、	产品	占简介.			5
	1.1	产品参	参数		5
	1.2	产品特	寺点		5
	1.3	尺寸图	图		6
<u> </u>	接口	展示.			6
三、	CB1	更换 CM	CM4		9
四、	拆除	文架.		1	2
五、	搭面	己CB1 使	吏用	1	3
	5. 1	下载系	系统镜像	1	3
	5. 2	下载并	并安装烧录软件	1	3
	<b>5.</b> 3	烧录系	系统	1	3
		5. 3. 1	使用 Raspberry Pi Imager	1	3
		5. 3. 2	2 使用 balenaEtcher	1	5
	5. 4	设置系	系统	1	7
		<b>5. 4.</b> 1	设置说明	1	7
		5. 4. 2	2 设置 WIFI	1	7
		<b>5. 4. 3</b>	3 Pad 7 设置	1	8
			触摸反馈设置		
			5 SPI 转 CAN 设置		
			5 ADXL345 设置		
六、	搭面	B CM4 使	吏用	2	1
	6. 1	设置背	肾光	2	1
			分辨率和触摸		
			長 CAN 设置		
			45 设置		
八、	FAQ			2	3

## BIGTREETECH Pad 7 V1.0 用户手册

	8.1 CANbus 无法使用	23
	8. 2 ADXL345 无法使用	24
九、	注意事项	25

# 修订历史

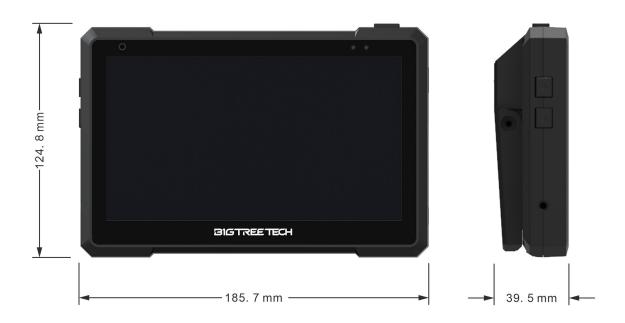
版本	日期	修改说明
v1.00	2023/03/25	初稿
v1.01	2023/05/03	增加 ssh 默认用户信息

### 一、产品简介

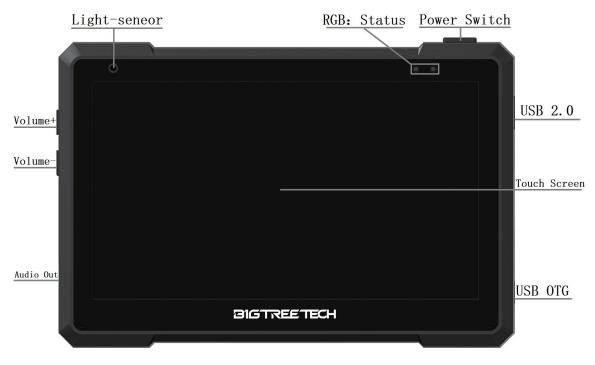
BIGTREETECH Pad 7 屏幕是深圳市必趣科技有限公司 3D 打印团队针对 Klipper 研发的屏幕,提供预安装 Klipper 和 KlipperScreen 的系统。预留 BTB 座子,客户可以选择使用 CM4、CB1 或其它类似方案,解决当下 CM4 昂贵、缺货的问题。

- 1.1 产品参数
- 1. 外型尺寸: 185.7mm\*124.78mm\*39.5mm
- 2. 屏幕尺寸: 7寸
- 3. 输入电源参数: DC12V 2A
- 4. 额定功率: 7.3W
- 5. 触控屏通信方式: HDMI 显示、USB-HID 触摸
- 6. PC 通信接口: Type-C (CM4 eMMC 烧录系统)
- 7. 功能接口: USB 2.0\*3, Ethernet, CAN, SPI, SOC-Card
- 8. 屏幕分辨率: 1024\*600
- 9. 显示区域: 154.2mm\*85.92mm
- 10. 可视角度: 全视域
- 11. 背光亮度: 500 Cd/m²
- 12. 屏幕刷新频率: 60Hz
- 13. 核心板: BIGTREETECH CB1 V2.2, 内存 1GB, 配备闪迪 32GB 内存卡
- 1.2 产品特点
- 1. 七寸 IPS 高清触摸屏,视域更广,显示更细致,体验更舒适;
- 2. 自带扬声器,且音量可通过按键调节;
- 3. 预留耳机插孔,可以连接音箱或者耳机使用;
- 4. 屏幕触摸振动反馈, 更清晰的感受到触摸感;
- 5. 屏幕自带光敏元件,可实现通过光照强度自动调节背光亮度;
- 6. 采用 GT911 高性能触摸芯片, 支持五点触摸;
- 7. 采用磁吸支架,不适用支架时,吸附更方便;

#### 1.3 尺寸图



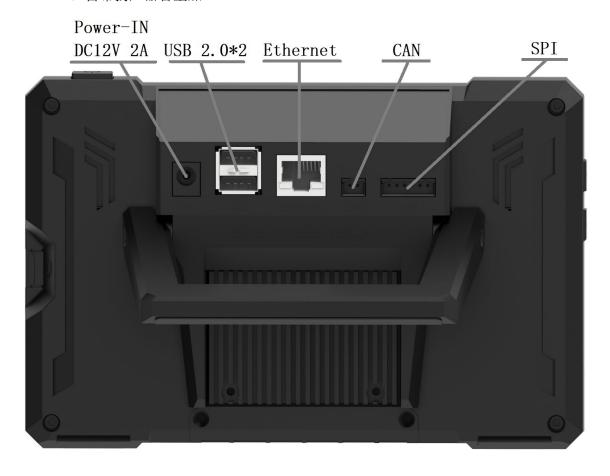
# 二、接口展示



Light-sensor: 光敏元件位置, 检测光照强度, 实现自动调节屏幕背光亮度;

RGB: 状态指示灯

Power Switch: 电源开关 USB2.0: USB-Host 外设接口 Touch Screen: 触摸屏面板 USB OTG: 与上位机通信接口 Audio Out: 外设耳机接口 Volume-: 自带扬声器音量减 Volume+: 自带扬声器音量加



Power-IN DC12V 2A: 电源输入接口,随机配有12V 2A的电源适配器

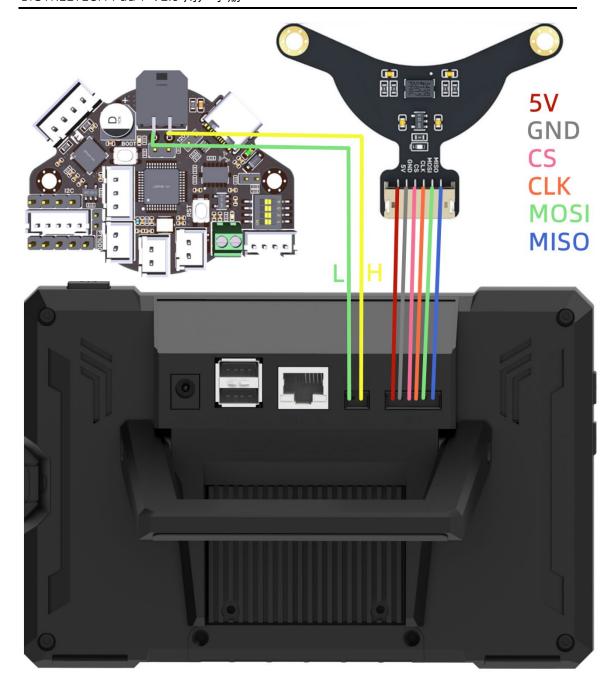
USB2.0\*2: USB Host 外设接口

Ethernet: RJ45 网线接口(CB1 支持百兆网, CM4 支持千兆网)

CAN: CAN 外设接口 (MCP2515 SPI 转 CAN)

SPI: SPI 外设接口(可接 ADXL345 加速度计模块)

注意:由于 CAN 是使用 MCP2515 SPI 转 CAN,所以无法与 ADXL345 加速度计 SPI 外设接口同时使用



# 三、CB1 更换 CM4

- 1. 断电后,将屏幕背面朝上放置;
- 2. 如下图,使用 1.5mm 六角螺丝刀逆时针旋转卸下两颗 M2.5\*3 的平头螺丝后,取下小盖板;



3. 如下图,使用 2. 0mm 六角螺丝刀逆时针旋转卸下四颗 M2. 5\*10 的杯头螺丝后,取下散热片;



4. 使用镊子将天线接头缓慢水平抬起直至与 CB1 断开连接,如图 1 位置;然后将原配的 CB1 缓慢取下,如图 2 位置;



5. 将 CM4 按一定方向压进 BTB 座子中,如图 1 位置;插上天线端子,如图 2 位置;



6. 盖上散热片,使用 2.0mm 六角螺丝刀顺时针旋转四颗 M2.5\*10 的杯头螺丝至固定;



7. 将底下的滑动开关拨至 CM4 档位,参考下图红框位置;



注: 白色色块为按键开关所拨位置。

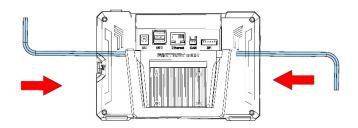
8. 盖上小盖板,使用 1. 5mm 六角螺丝刀顺时针旋转两颗 M2. 5\*3 的平头螺丝至固定;



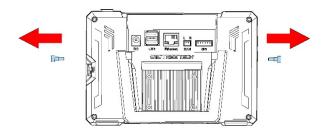
9. 将烧录了树莓派镜像的 TF 卡插入卡槽, 开机即可正常运行, 完成更换操作。

# 四、拆除支架

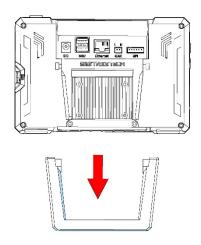
支架两边螺丝位插入对边 3mm 六角螺丝刀, 逆时针将螺丝松掉。



#### 拿出螺丝



取下支架即可, 拆卸完毕



# 五、搭配 CB1 使用

#### 5.1 下载系统镜像

只能下载安装我们提供的系统镜像:

https://github.com/bigtreetech/CB1/releases

推荐使用 CB1\_Debian11\_Klipper\_xxxx.img.xz 名称包含 Klipper 的镜像,而不是包含 minimal 的镜像

#### 5.2 下载并安装烧录软件

下载并安装烧录软件

树莓派官方的 Raspberry Pi Imager: https://www.raspberrypi.com/software/

balenaEtcher: <a href="https://www.balena.io/etcher/">https://www.balena.io/etcher/</a> 以上两种软件都可以使用,任选一种下载安装即可。

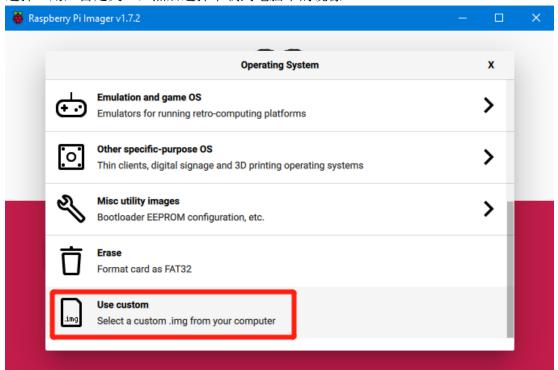
#### 5.3 烧录系统

#### 5.3.1 使用 Raspberry Pi Imager

- 1. 将 Micro SD 卡通过读卡器插入到电脑。
- 2. 选择系统



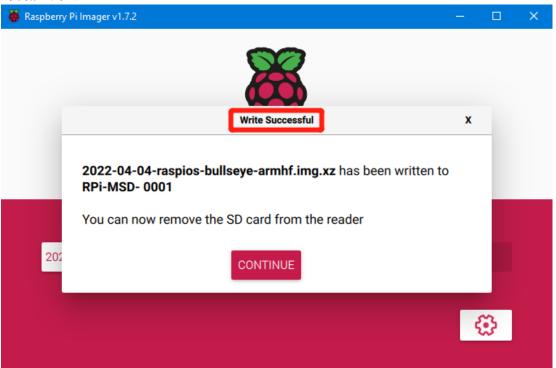
3. 选择"用户自定义",然后选择下载到电脑中的镜像



4. 选择待烧录的 Micro SD 卡 (烧录镜像会将 Micro SD 卡格式化, 千万注意不要选错盘符, 否则会将其他存储上的数据格式化),点击"烧录"

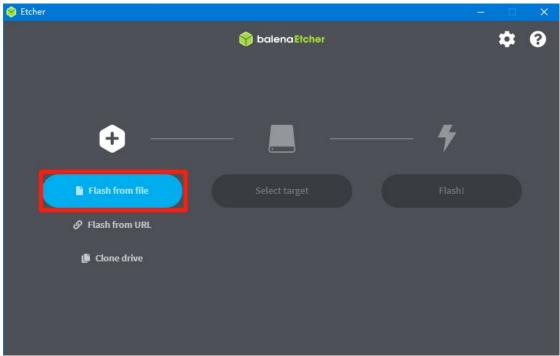


#### 5. 等待烧录完成

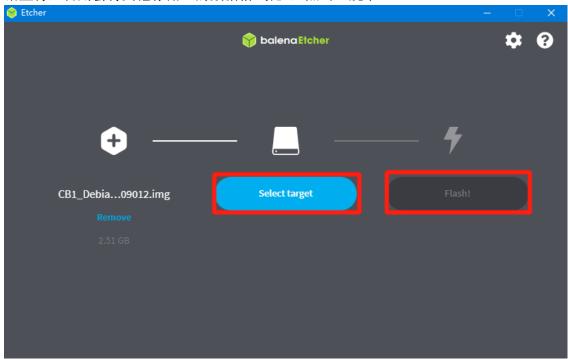


#### 5.3.2 使用 balenaEtcher

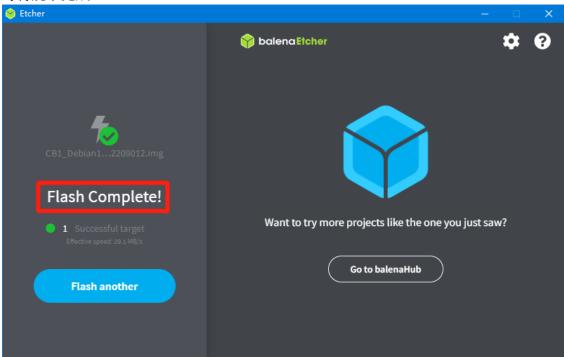
- 1. 将 Mi cro SD 卡通过读卡器插入到电脑。
- 2. 选择下载到电脑中的镜像



3. 选择待烧录的 Micro SD 卡 (烧录镜像会将 Micro SD 卡格式化,千万注意不要选错盘符,否则会将其他存储上的数据格式化),点击"烧录"



4. 等待烧录完成



#### 5.4 设置系统

#### 5.4.1 设置说明

配置文件中的'#'代表注释,系统不识别'#'后的内容。如下图所示: #hostname="BTT-CB1"系统不识别,相当于不存在 hostname="BTT-Pad 7"系统识别,并且将主机名设置为 "BTT-Pad 7"

#### 5.4.2 设置 WIFI

注意: 如果使用网线连接,请跳过此步骤

PASSWORD 替换为实际的密码

系统镜像烧录完成后,Micro SD 卡会有一个被电脑识别的 FAT32 分区,此分区下有个名为"system. cfg" 的配置文件,打开后将 WIFI-SSID 替换为实际的 WIFI 名称,

■ → 此电脑 → BOOT (L:) system.cfg × L: > 🌣 system.cfg dtb # More settable time zones can be viewed by running the command: timedatectl list #TimeZone="Asia/Shanghai" atb-5.16.17-sun50iw9 acode next . BoardEnv.txt boot.bmp ₲ boot.cmd boot.scr config-5.16.17-sun50iw9 # wifi password Image WIFI\_PASSWD="Your Password" initrd.img-5.16.17-sun50iw9 system.cfg WIFI AP="false" # Whether to open wifi AP mode, default off System.map-5.16.17-sun50iw9 ulnitrd

#### 5.4.3 Pad 7 设置

打开"BoardEnv.txt"的配置文件,设置:

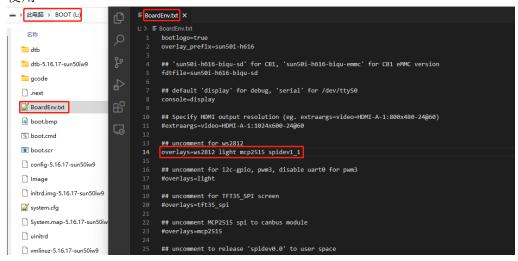
overlays=ws2812 light mcp2515 spidev1\_1

ws2812: 使能 Pad 7 右上角的 RGB 灯

light: 使能 LCD 背光的 PWM 功能

mcp2515: 使能 MCP2515 SPI 转 CAN, Pad 7上的 CAN 功能

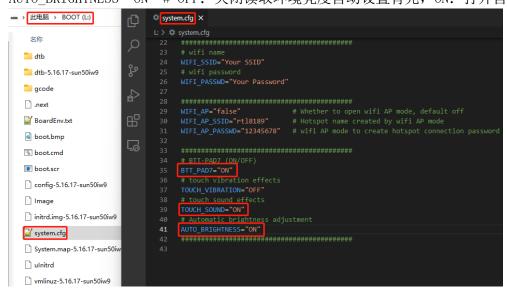
spidev1\_1: 使能 spidev1\_1 到系统用户空间, Pad 7 的 SPI 端口接 ADXL345 加速度计使用



打开"system.cfg"的配置文件,修改配置:

BTT PAD 7="ON" # 使能 Pad 7 相关脚本

TOUCH\_VIBRATION="OFF" # OFF: 关闭触摸的震动反馈, ON: 打开触摸的震动反馈 TOUCH\_SOUND="ON" # OFF: 关闭触摸的音效反馈, ON: 打开触摸的音效反馈 AUTO BRIGHTNESS="ON" # OFF: 关闭读取环境亮度自动设置背光, ON: 打开自动背光

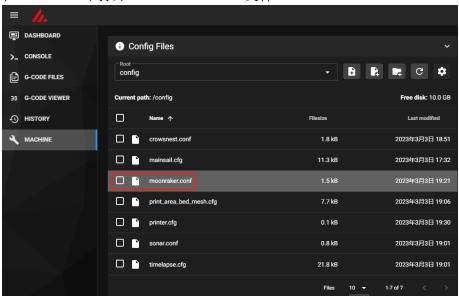


注意: TOUCH\_VIBRATION 和 TOUCH\_SOUND 还需要 KlipperScreen 的支持,如果想使用触摸反馈功能,请按照如下步骤设置 KlipperScreen

#### 5.4.4 触摸反馈设置

KlipperScreen 没有触摸反馈相关的 API 接口,所以需要将官方的 KlipperScreeb 替换为我们修改过后的的 KlipperScreen

1. 在 Mainsail 中打开 moonraker.conf 文件



2. 将 KlipperScreen 的 origin 由官方的

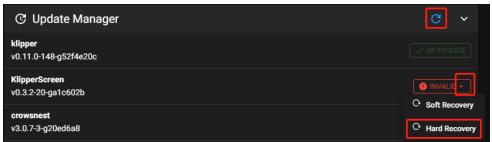
https://github.com/jordanruthe/KlipperScreen.git 修改为

https://github.com/bigtreetech/KlipperScreen.git

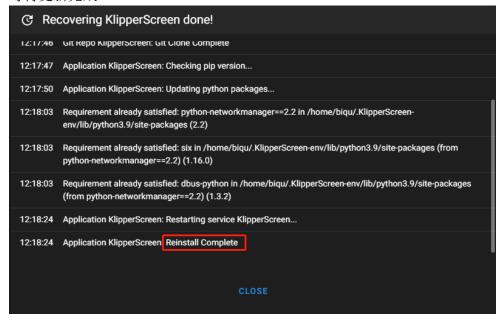
如果您想使用官方而不是 BigTreeTech, 同样将此链接修改回去即可

```
66 [update_manager KlipperScreen]
67 type: git_repo
68 path: ~/KlipperScreen
69 #origin: https://github.com/jordanruthe/KlipperScreen.git
70 origin https://github.com/bigtreetech/KlipperScreen.git
71 env: ~/.KlipperScreen-env/bin/python
72 requirements: scripts/KlipperScreen-requirements.txt
73 install_script: scripts/KlipperScreen-install.sh
74 managed_services: KlipperScreen
```

3. 点击 Update Manager 右上角的刷新按钮,然后 Hard Recovery KlipperScreen 即可



#### 4. 等待更新完成



#### 5.4.5 SPI 转 CAN 设置

按照 5. 4. 3 中的说明,设置 overlays 包含 mcp2515, 开机后 can 功能自动使能

#### 5.4.6 ADXL345 设置

按照 5.4.2 中的说明,设置 overlays 包含 spidev1\_1, 开机后系统应该空间会加载 spidev1.1, 在 printer.cfg 配置文件中添加如下配置即可使用 ADXL345。

[mcu CB1]

serial: /tmp/klipper host mcu

[adx1345]

cs\_pin: CB1:None
spi bus: spidev1.1

axes\_map: z, y, -x # 根据 ADXL345 安装在打印机上的实际方向修改

### 六、搭配 CM4 使用

推荐使用 Mainsail 发布的系统镜像:

https://github.com/mainsail-crew/MainsailOS/releases

烧录系统的步骤与 CB1 相同

#### 6.1 设置背光

注意: CM4 的背光 IO 不具有 PWM 功能, 所以只能设置为最大亮度

- 1. 在/boot/cmdline.txt 文件中删除 "console=serial0,115200" (如果有的话)
- 2. 在/boot/config.txt 文件中删除 enable uart=1 (如果有的话)
- 3. 在/boot/config.txt 文件中新增 dtoverlay=gpio-led dtparam=gpio=14, label=Pad 7-lcd, active\_low=1

#### 6.2 设置分辨率和触摸

1. 在/boot/config.txt 文件中新增以下内容,指定 HDMI 输出的分辨率

hdmi group=2

hdmi mode=87

hdmi cvt 1024 600 60 6 0 0 0

hdmi\_drive=1

4. 部分版本的系统为了节能, CM4 默认禁用了 USB, 需要在/boot/config.txt 文件中新增以下内容使能 USB 功能, Pad 7 的触摸功能为 USB HID 协议, 所以需要使能 USB

dtoverlay=dwc2, dr mode=host

#### 6.3 SPI 转 CAN 设置

1. 在/boot/config.txt 文件中新增以下内容

dtparam=spi=on

dtoverlay=mcp2515-

can0, oscillator=12000000, interrupt=24, spimaxfrequency=10000000

2. 在 ssh 终端执行 sudo nano /etc/network/interfaces.d/can0 编辑 can0 文件,检查文件的内容是否正常,其中 bitrate 1000000 代表 canbus 的波特率,要与 Klipper中的设置一致才行

```
GNU nano 5.4 /etc/network/interfaces.d/can0
allow-hotplug can0
iface can0 can static
bitrate 1000000
up ifconfig $IFACE txqueuelen 1024
```

allow-hotplug can0 iface can0 can static bitrate 1000000 up ifconfig \$IFACE txqueuelen 1024

#### 6.4 ADXL345 设置

在/boot/config.txt 文件中新增 dtparam=spi=on 开机后系统用户空间会加载 spidev0.1,在 printer.cfg 配置文件中添加如下配置即可使用 ADXL345。

[mcu CM4]

serial: /tmp/klipper\_host\_mcu

[adx1345]

cs\_pin: CM4:None
spi\_bus: spidev0.1

axes\_map: z, y, -x # 根据 ADXL345 安装在打印机上的实际方向修改

# 七、SSH 登录

#### CM4 默认:

登录名 login as: pi 密码: raspberry

#### CB1 默认:

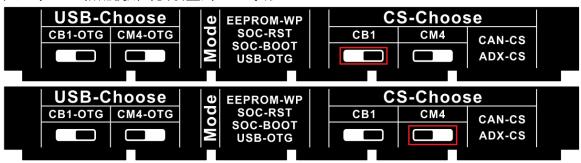
登录名 login as: biqu

密码: biqu

#### 八、FAQ

#### 8.1 CANbus 无法使用

1. 检查 Pad 7 里面的 CS-Choose 拨码开关,与 CB1 搭配使用时要设置到 CB1 挡位,与 CM4 搭配使用时要设置到 CM4 挡位



- 2. 按照此手册的硬件接口部分, CANbus 接线的 H 和 L 是否正确
- 3. 在 ssh 终端执行 dmesg | grep can 命令,此时应该会有 "MCP2515 successfully initialized" 的应答

```
biqu@BTT-Pad7:~$ dmesg | grep can

[ 1.270593] mcp251x spi1.0 can0: MCP2515 successfully initialized.

[ 1.857602] can: controller area network core

[ 2.491651] mv64xxx_i2c 7081400.i2c: can't get pinctrl, bus recovery not supported

[ 8.739239] IPv6: ADDRCONF(NETDEV_CHANGE): can0: link becomes ready

biqu@BTT-Pad7:~$ ■
```

4. 在 ssh 终端执行 sudo nano /etc/network/interfaces.d/can0 编辑 can0 文件,检查文件的内容是否正常,其中 bitrate 1000000 代表 canbus 的波特率,要与 Klipper中的设置一致才行

```
GNU nano 5.4 /etc/network/interfaces.d/can0
allow-hotplug can0
iface can0 can static
bitrate 1000000
up ifconfig $IFACE txqueuelen 1024
```

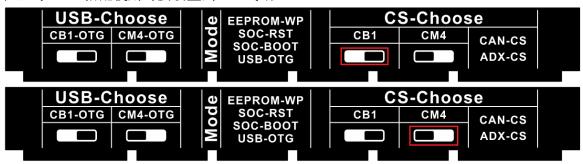
allow-hotplug can0
iface can0 can static
bitrate 1000000
up ifconfig \$IFACE txqueuelen 1024

5. 在 ssh 终端执行 ifconfig 查看是否由 can0 的服务,如下为正常情况

```
hiqu@BTT-Pad7:~$ ifconfig
can0 flags=193<UP,RUNNING,NOARP> mtu 16
unspec 00-00-00-00-00-00-00-00-00-00-00-00-00 txqueuelen 1024 (UNSPEC)
RX packets 0 bytes 0 (0.0 B)
RX errors 0 dropped 0 overruns 0 frame 0
TX packets 0 bytes 0 (0.0 B)
TX errors 0 dropped 0 overruns 0 carrier 0 collisions 0
```

#### 8.2 ADXL345 无法使用

1. 检查 Pad 7 里面的 CS-Choose 拨码开关,与 CB1 搭配使用时要设置到 CB1 挡位,与 CM4 搭配使用时要设置到 CM4 挡位



注: 白色色块为按键开关所拨位置。

- 2. 按照此手册的硬件接口部分,检查 spi 端口的接线线序是否正确
- 3. 在 ssh 终端执行 ls /dev/spi\* 命令,正常情况下 CB1 会有 spidev1.1 的设备

```
biqu@BTT-Pad7:~$ ls /dev/spi*
/dev/spidev1.1
biqu@BII-Pad7:~$

CM4 会有 spidev0.1 的设备
pi@raspberrvpi:~ $ ls /dev/spi*
/dev/spidev0.1
pi@raspberrypi:~ $
```

# 九、注意事项

- 1. 系统卡不能热拔插,开电前必须检查系统卡正常插入;
- 2. 不建议客户拆机,客户不清楚内部结构,贸然拆机容易导致内部线路断裂,因拆机导致的不良我司不予赔偿;
- 3. 如需更换核心板, 请参考更换步骤, 不可暴力拆除;
- 4. SPI 接口连接拓展模块时,注意线序,万不可插错线导致短路;

如果您还需要此产品的其他资源,可以到 <a href="https://github.com/bigtreetech/">https://github.com/bigtreetech/</a> 上自行查找,如果无法找到您所需的资源,可以联系我们的售后支持 (service005@biqu3d.com)。

若您使用中还遇到别的问题,欢迎您联系我们,我们定会细心为您解答;若您对我们的产品有什么好的意见或建议,也欢迎您回馈给我们,我们也会仔细斟酌您的意见或建议,感谢您选择BIGTREETECH制品,谢谢!