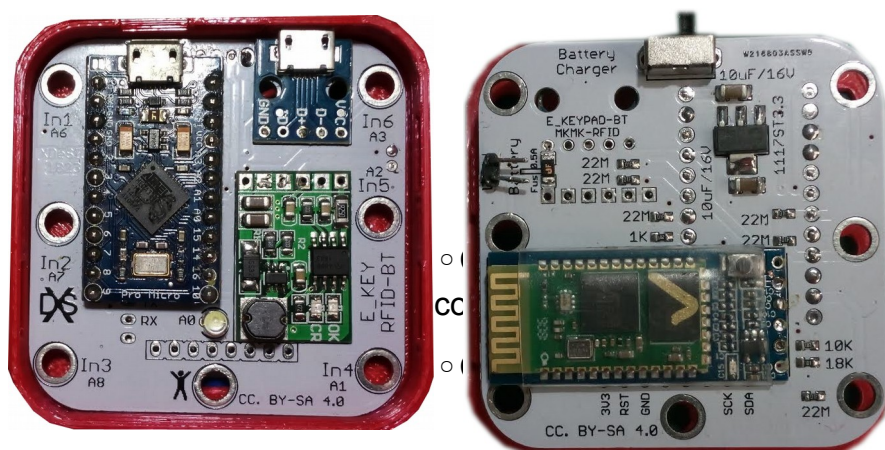




- Teclado para Escornabot con sensores tipo MakeyMakey na placa E_KEY_BT
- pódese por calquera obxecto que conduza minimamente a corrente, axustando o valor umbral: maior para menos sensibilidade, non é necesario cambiar nada no firmware do robot.

O circuío consta dunha placa, na que se soldan módulos (tenda Asiatica):



Un Arduino micro pro.

Controlador de batería / Step up.

Conector USB.

Módulo Bluetooth mestre HC-05

Módulo Bluetooth escravo que pode ser HC05 ou HC-06

Configuración dos módulos:

HC-05 como Mestre.

Conectaremos o modulo mediante un adaptador USB - RS-232 TTL. Axustes do terminal Baud 38400 ,NL & CR.

Comandos AT HC-05 (Pulsar reset durante o acendido, (Parpadeo lento)):

	Envío	-	Resposta
test:	AT	-	OK
nome:	AT+NAME=<NOME>	-	OK (preguntar é AT+NAME?, resposta o nome)
pin:	AT+PSWD="<pin>"	-	OK (AT+PSWD="1234" o mesmo que no escravo)
velocidade:	AT+UART=9600,0,0	-	OK (a mesma velocidade que no escravo)
rol:	AT+ROLE=<rol>	-	OK (0=escravo, 1=Mestre (precisa reinicio (pulsar reset mentras se inicia)))
modo:	AT+CMODE=<mode>	-	OK (0=conexión a un enderezo especifico(Bind), 1=conectase o primeiro dispositivo que atopa e se queda ligado a el)

