

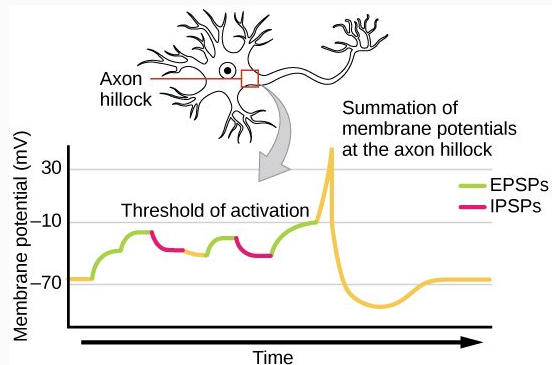
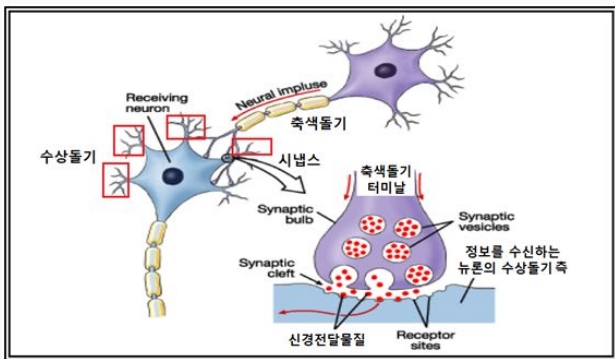
Deep Learning with Tensorflow Keras

2강 인공지능망 기초

신유주

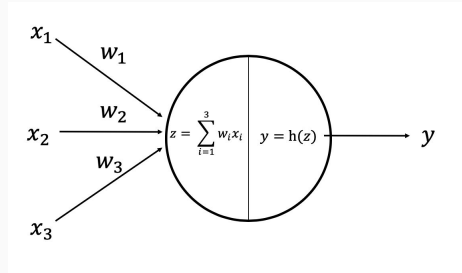
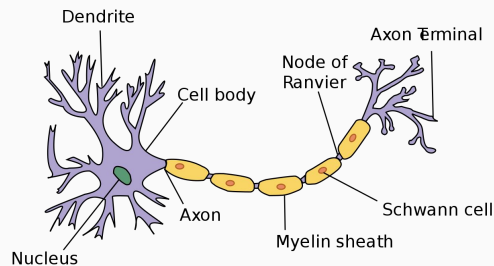
뉴런(Neuron)

- 신호 수신용인 수상돌기의 시냅스 영역, 내보내는 축색돌기가 있는 뉴런
- 뉴런의 수신 신호량이 일정 수준 초과시 축색돌기 통해 다른 뉴런에 전파
 - All-or-none law
 - 역치를 넘지 않으면 아예 반응하지 않고, 역치를 넘으면 최대한 반응함



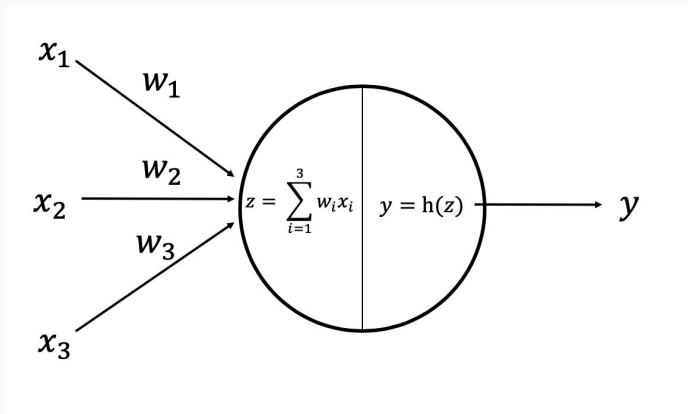
인공신경망 (Artificial Neural Network)

- 생물학적 신경망을 흉내내어 복잡한 의사결정을 학습하도록 함
- 실제 뇌에 있는 신경망과 차이가 존재함
 - 단순한 네트워크
 - 분자 전달이 없는 수학적 모델
- 그러나 비슷한 구조를 가짐
 - 수상돌기
 - 축색돌기



퍼셉트론(Perceptron)

- 인공신경망의 한 형태로, 여러 신호를 선형 결합 후($x_1*w_1+...+w_3*w_3$) 활성화 함수를 거쳐서 나온 값(y)을 출력
- 활성화 함수는 다양한 '비'선형적 함수가 사용됨



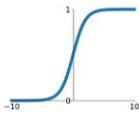
활성화 함수(Activation Function)

- 비선형 함수를 사용하는 이유: 선형 함수를 사용하면 은닉층이 여러 개여도 학습에 아무런 영향을 주지 못함
 - 이는 선형함수에 의해 여러층의 퍼셉트론 연산이 한 층의 퍼셉트론 연산과 같아지기 때문

Activation Functions

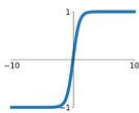
Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



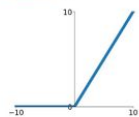
tanh

$$\tanh(x)$$



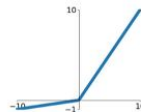
ReLU

$$\max(0, x)$$



Leaky ReLU

$$\max(0.1x, x)$$

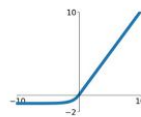


Maxout

$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

ELU

$$\begin{cases} x & x \geq 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$



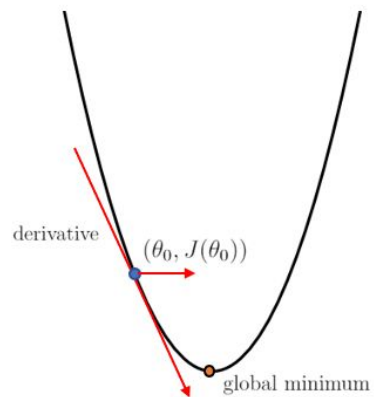
손실 함수(Loss Function)

- 머신러닝 모델이 최소화하고자 하는 함수
 - Linear regression에서의 MSE(실제 y 값과 모델에서 얻은 y 값의 차이를 제곱해서 더한 것)
- 머신러닝 모델이 원하는 y 값과 가장 유사하게 나오도록 손실함수를 디자인
- 학습을 통해서 손실함수를 최소화하는 모델 파라미터를 탐색함
- 여기서 학습은 경사하강법을 이용함

$$\min_{\theta} \sum_{k=1}^N \|\mathbf{y}_k - f_{\theta}(\mathbf{x}_k)\|^2$$

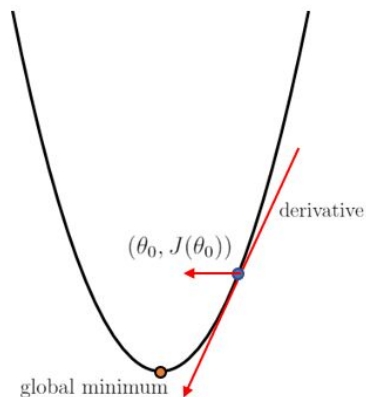
경사하강법

Before minimum



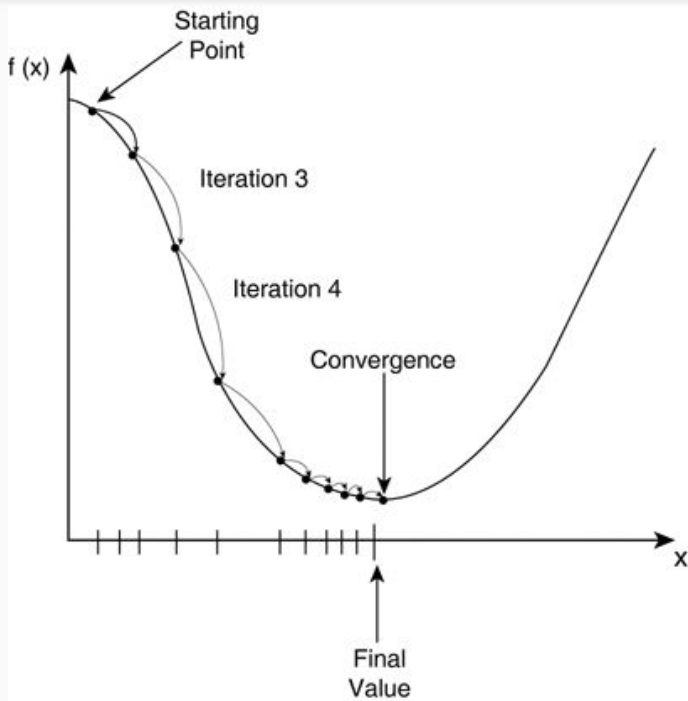
Since the derivative is negative, if we subtract the derivative from θ_0 , it will increase and go closer the minimum.

After minimum



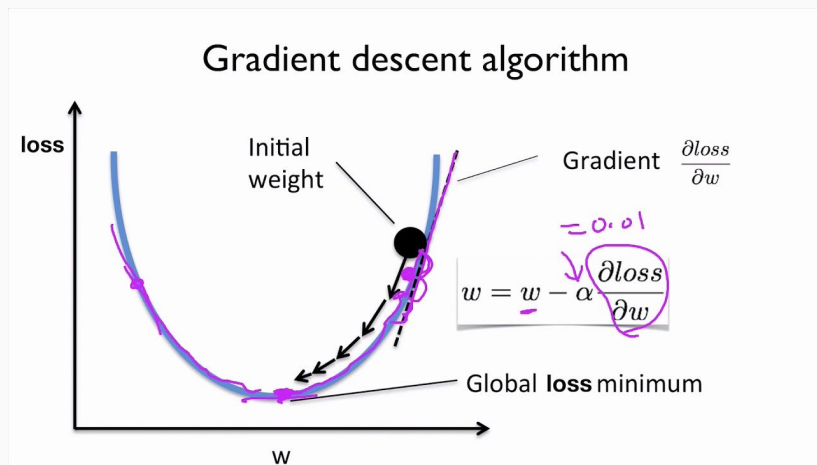
Since the derivative is positive, if we subtract the derivative from θ_0 , it will decrease and go closer the minimum.

경사하강법(Gradient Descent)



- 손실 함수의 최소값을 알기 위해 딥러닝에서 사용하는 최적화기법
- 통계적 경사하강법(**Stochastic Gradient Descent**)를 통해 데이터 일부만 가지고 경사를 계산한 후 이 경사값을 바탕으로 모델의 파라미터를 업데이트함

통계적 경사하강법(Stochastic Gradient Descent)

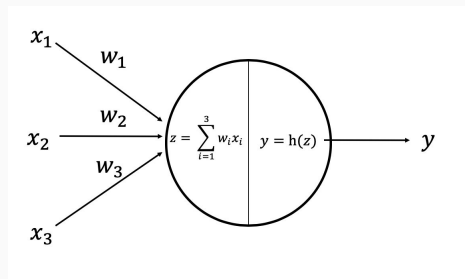


$$\min_{\theta} \sum_{k=1}^N \|y_k - f_{\theta}(x_k)\|^2$$

- **loss**: 손실함수로, 데이터셋 일부만 가지고 계산하게 됨
 - 이 데이터셋 일부를 **mini-batch**라고 부름
 - 일부만 사용하는 이유는 딥러닝에 쓰이는 데이터 크기가 너무 커서 한번에 경사 하강을 하는 데 필요한 계산량이 너무 많기 때문
- **α : Learning rate**
 - Gradient의 크기를 조절해 파라미터가 학습되는 속도를 결정함
- **N**: mini-batch의 크기

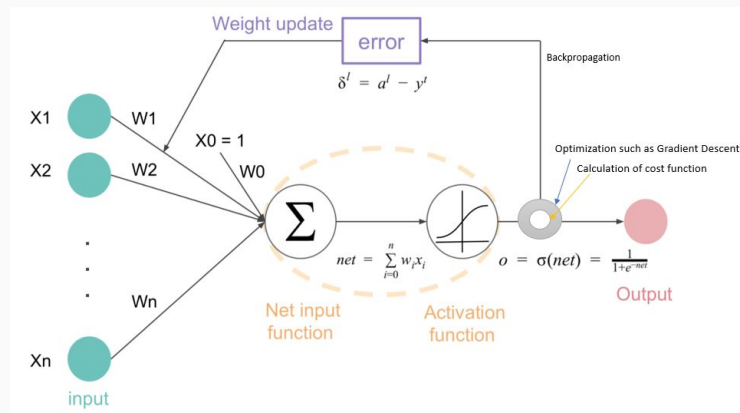
순방향 전파(Forward Propagation)

- 입력받은 신호(데이터)를 기반으로
- 입력층에서 출력층으로 퍼셉트론 작동
 - 입력 데이터값에 가중치를 곱해 더한 후 활성화함수를 거쳐 y 출력
 - Inference라고도 함
- 출력층에는 인공지능 모델이 내린 '결론' 존재
- '결론'과 실제 값과의 차이(틀린 정도): Loss
- '결론'을 만드는 Weight를 변화시키는 정도는
- Loss의 양에 따라서 결정됨(많이 틀린다: 많이 배운다)



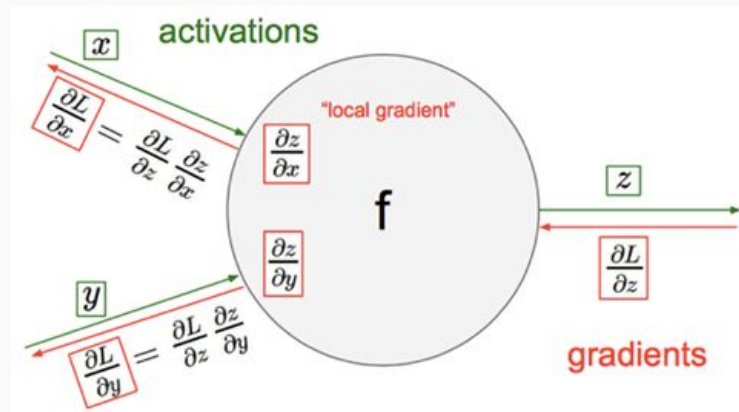
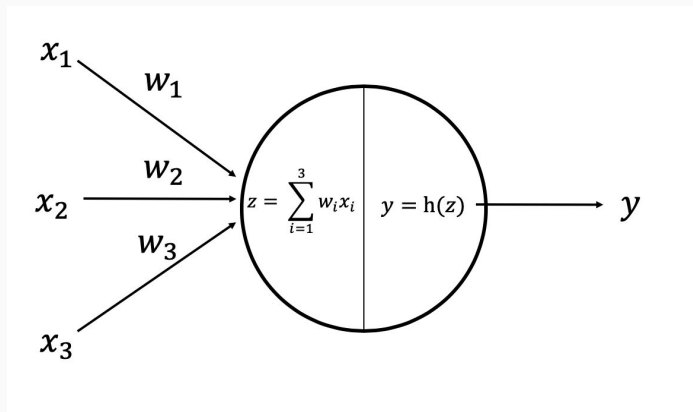
역방향 전파(Backward Propagation)

- 출력값(인공지능의 '결론')은 일련의 수식 계산
- 출력값 미분=일련의 수식 계산 미분
=합성함수의 미분
=구성하는 각 함수의 미분의 곱
- 연쇄 법칙을 활용하여 미분값 계산 가능
- 깊어질수록 많은 미분값을 곱하게 됨

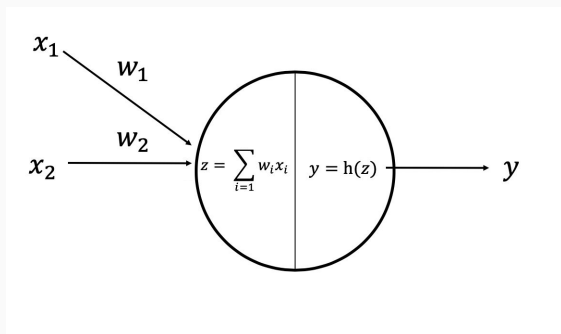


- 미분값 * Loss * Learning rate = 파라미터 업데이트해야 할 양

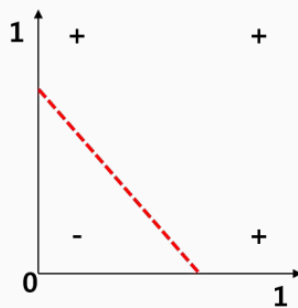
역방향 전파(Backward Propagation)



퍼셉트론의 한계

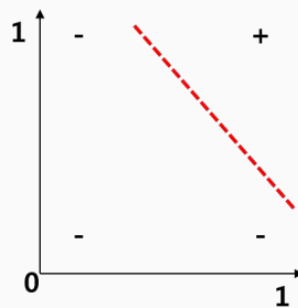


OR



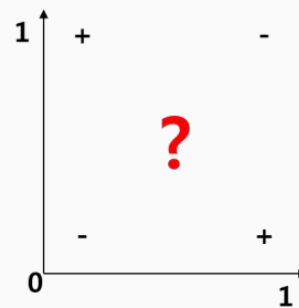
| x_1 | x_2 | y |
|-------|-------|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 1 |

AND



| x_1 | x_2 | y |
|-------|-------|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 0 |
| 1 | 0 | 0 |
| 1 | 1 | 1 |

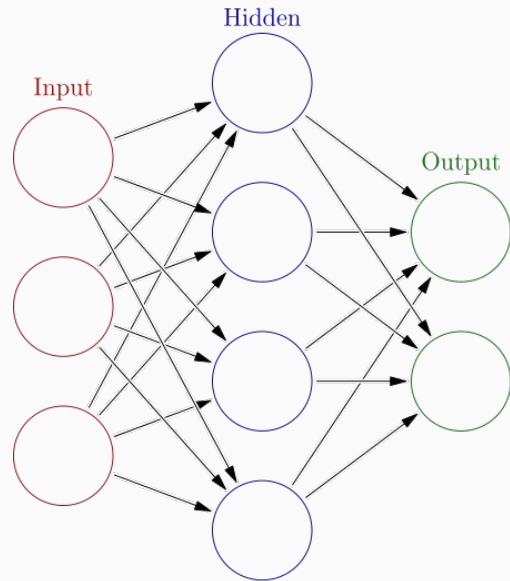
XOR



| x_1 | x_2 | y |
|-------|-------|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 0 |

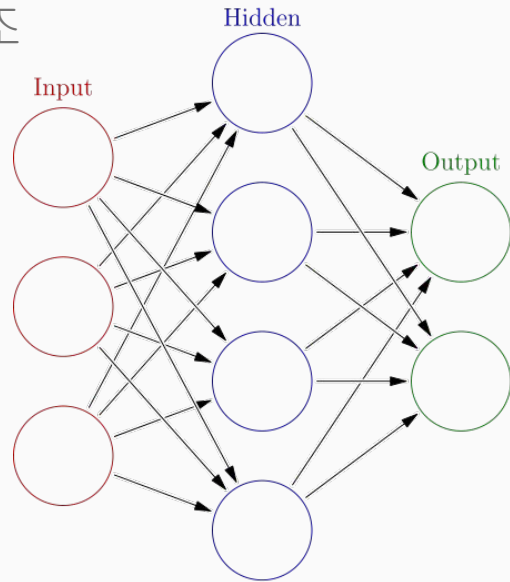
다층 퍼셉트론(Multi-layer Perceptron)

- 퍼셉트론 여러개를 층 구조로 쌓을 수 있음
 - 데이터가 들어오는 입력층
 - 입력층과 출력층 사이에 있는 은닉층
 - 결과를 출력하는 출력층
 - = **Dense Layer = Fully connected network**
- 심층신경망(**Deep Neural Network**)
 - 은닉층이 1개 이상 존재하는 인공신경망
- 심층신경망을 이용한 기계학습
= **딥러닝(Deep Learning)**



완전연결신경망(Fully Connected NN)

- 파라미터 수가 많은 편에 속하는 기본적인 신경망 구조
- 은닉층에 들어가는 뉴런의 수는 제한이 없음
 - 너무 많아지면 **Overfitting** 발생할 수 있음
- 은닉층 수도 바꿀 수 있음
 - 깊어지면 깊어질수록 보통 성능이 좋아짐
 - 하지만 역시 파라미터가 너무 많아져 **overfitting** 발생가능
 - 또한 **Gradient Diminishing** 현상 나타남
- 파라미터 수가 너무 많으면 학습도 느려짐
 - 역전파시 파라미터 수만큼 업데이트해야함



A mostly complete chart of Neural Networks

©2016 Fjodor van Veen - asimovinstitute.org

○ Backfed Input Cell

● Input Cell

△ Noisy Input Cell

● Hidden Cell

○ Probabilistic Hidden Cell

△ Spiking Hidden Cell

● Output Cell

○ Match Input Output Cell

● Recurrent Cell

○ Memory Cell

△ Different Memory Cell

● Kernel

○ Convolution or Pool

Perceptron (P)



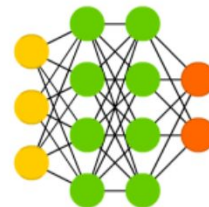
Feed Forward (FF)



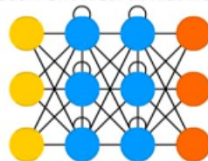
Radial Basis Network (RBF)



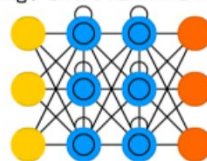
Deep Feed Forward (DFF)



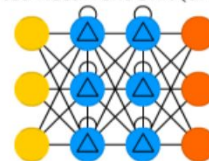
Recurrent Neural Network (RNN)



Long / Short Term Memory (LSTM)



Gated Recurrent Unit (GRU)



Auto Encoder (AE)



Variational AE (VAE)



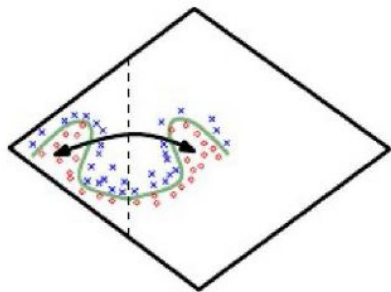
Denoising AE (DAE)



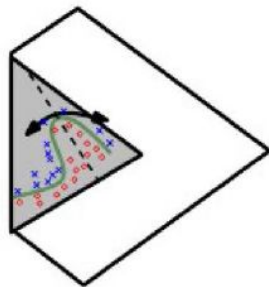
Sparse AE (SAE)



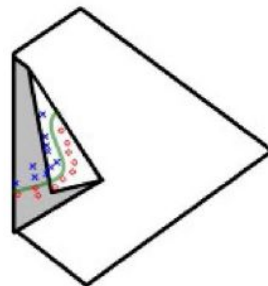
DNN의 작동원리



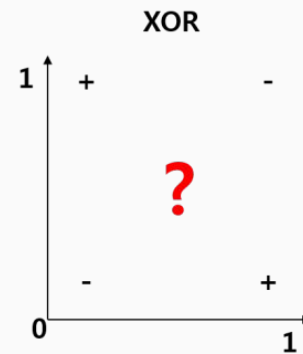
layer 1



layer 2



layer 3



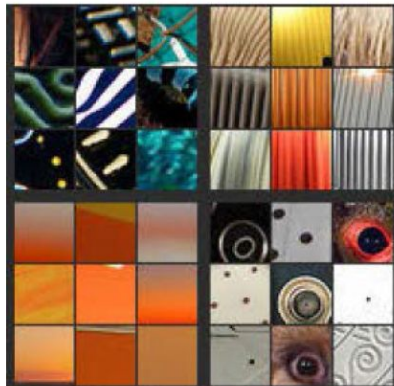
| x_1 | x_2 | y |
|-------|-------|-----|
| 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 |
| 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 0 |

DNN의 작동원리 2

Layer 1



Layer 2



Layer 3



어제 코드 다시 보기

- `model`은 어떻게 생겼는가?
- `model.fit()`이 하고있는 일
- `optimizer`가 하고 있는 일
- `Loss`는 왜 줄어드는가?
- ...
- GPU 사용해보기

Colaboratory CPU/GPU 시간차이 체감

- 런타임->런타임 유형 변경->GPU선택
 - Epoch=100
-
- `import time`
 - `s = time.time()`
 - `print(time.time()-s)`

실습 목표

- Fashion MNIST 데이터 분류하기

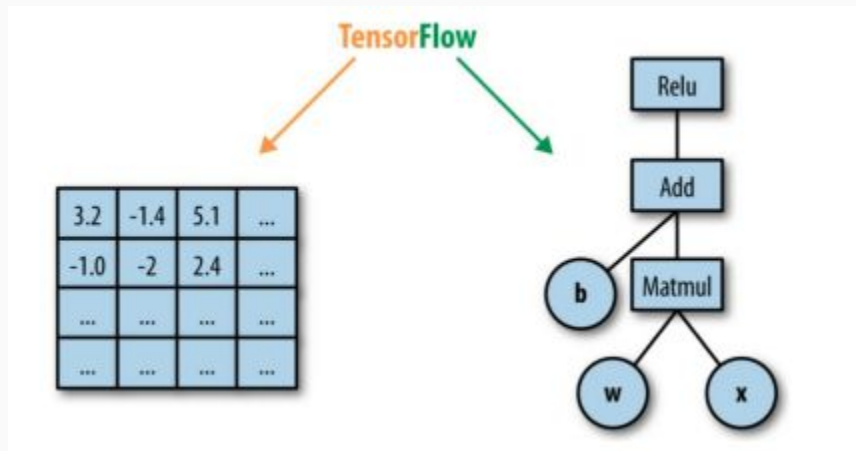


텐서플로우 케라스?

- 케라스는 많은 이들이 딥러닝을 쉽게 접할 수 있도록, 다양한 플랫폼 (텐서플로우, Theano 등) 위에서 딥러닝 모델을 만들 수 있는 응용 프로그램 프로그래밍 인터페이스(API)임
- 케라스는 텐서 곱(tensor products), 합성곱(convolutions)과 같은 저수준 작업을 자체적으로 수행하지 않고 백엔드(ex. Tensorflow)에 의존함
- 케라스로 모델을 쉽게 만들고, 그 내부의 복잡한 연산은 텐서플로우가 알아서 하게 됨
- 이미 알려진 모델은 쉽게 만들 수 있지만(사용자 친화성) 새 모델을 만들 때 케라스가 아닌 텐서플로우를 사용해야 할 수도 있음

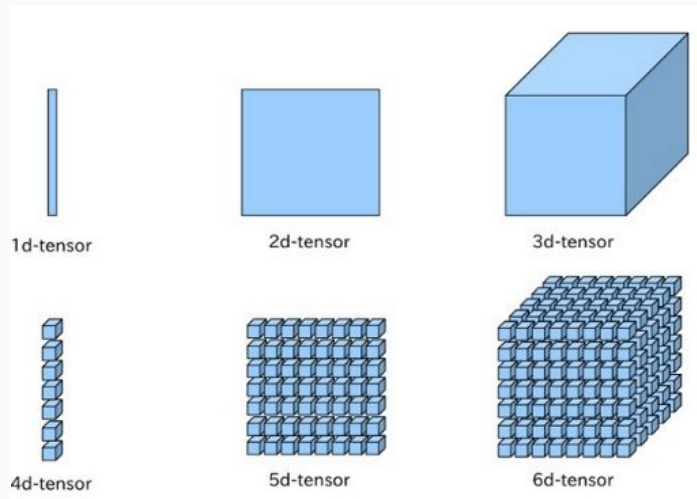
텐서플로우

- 텐서라는 데이터 구조와 오퍼레이션이라는 연산을 가짐
- 텐서와 오퍼레이션을 통해 계산 그래프를 그리고 이를 계산해줌



데이터 구조

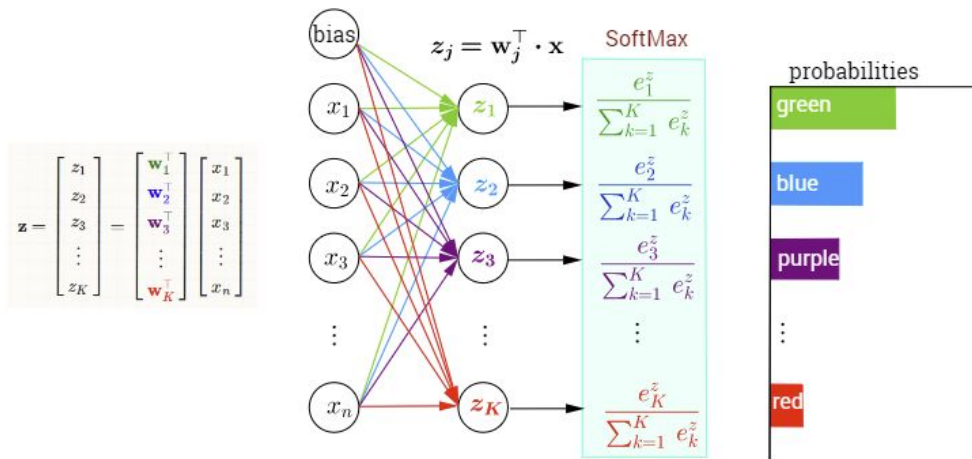
- 텐서(Tensor): 값들이 들어있는 N차원의 데이터
 - 0차원: 스칼라
 - 1차원 텐서: 벡터
 - 2차원 텐서: 행렬
- Fashion MNIST 데이터셋
 - 3차원 텐서가 됨
 - 첫번째 차원은 데이터 인덱스
 - 두번째 차원은 가로 길이
 - 세번째 차원은 세로 길이



Softmax 함수

- 출력값을 확률값으로 바꿔주는 역할
 - 0~1사이 값으로 변환
- 지수함수(exponential)를 사용해 값 차이가 크면 클수록 더 큰 확률값 차이를 보임
- 즉, 우리가 만들 모델은 주어진 입력 이미지가 각 클래스일 확률을 학습함

Multi-Class Classification with NN and SoftMax Function



이미지 분류를 위한 손실함수

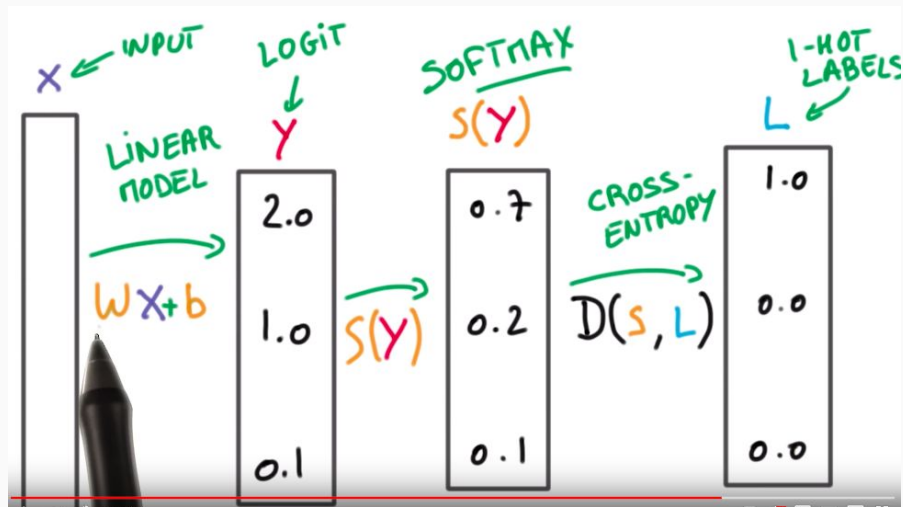
- Cross Entropy Loss

- 두 확률분포 사이의 거리를 측정함 (KL-Divergence로 나타낼 수도 있음)
- \mathbf{X} 라는 데이터가 들어왔을 때 모델이 주는 각 클래스일 확률값 벡터와
 - 이 확률값 벡터는 Softmax함수에 의해 얻어짐
- 원래 클래스의 one-hot encoding 벡터를 비교하여 거리를 측정함

$$J(\theta) = -\mathbb{E}_{\mathbf{x}, \mathbf{y} \sim \hat{p}_{\text{data}}} \log p_{\text{model}}(\mathbf{y}|\mathbf{x})$$

$$H_p(q) = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \cdot \log(p(y_i)) + (1 - y_i) \cdot \log(1 - p(y_i))$$

Cross Entropy Loss



CROSS-ENTROPY

$S(Y)$ and L are used to calculate the Cross-Entropy loss:

$$D(S, L) = - \sum_i L_i \log(S_i)$$

| $S(Y)$ | L |
|--------|-----|
| 0.7 | 1.0 |
| 0.2 | 0.0 |
| 0.1 | 0.0 |

케라스의 시퀀셜 API

```
model = keras.models.Sequential()  
model.add(keras.layers.Flatten(input_shape=[28, 28]))  
model.add(keras.layers.Dense(300, activation="relu"))  
model.add(keras.layers.Dense(100, activation="relu"))  
model.add(keras.layers.Dense(10, activation="softmax"))
```

or

```
model = keras.models.Sequential([  
    keras.layers.Flatten(input_shape=[28, 28]),  
    keras.layers.Dense(300, activation="relu"),  
    keras.layers.Dense(100, activation="relu"),  
    keras.layers.Dense(10, activation="softmax")  
])
```

모델 컴파일, 훈련, 예측

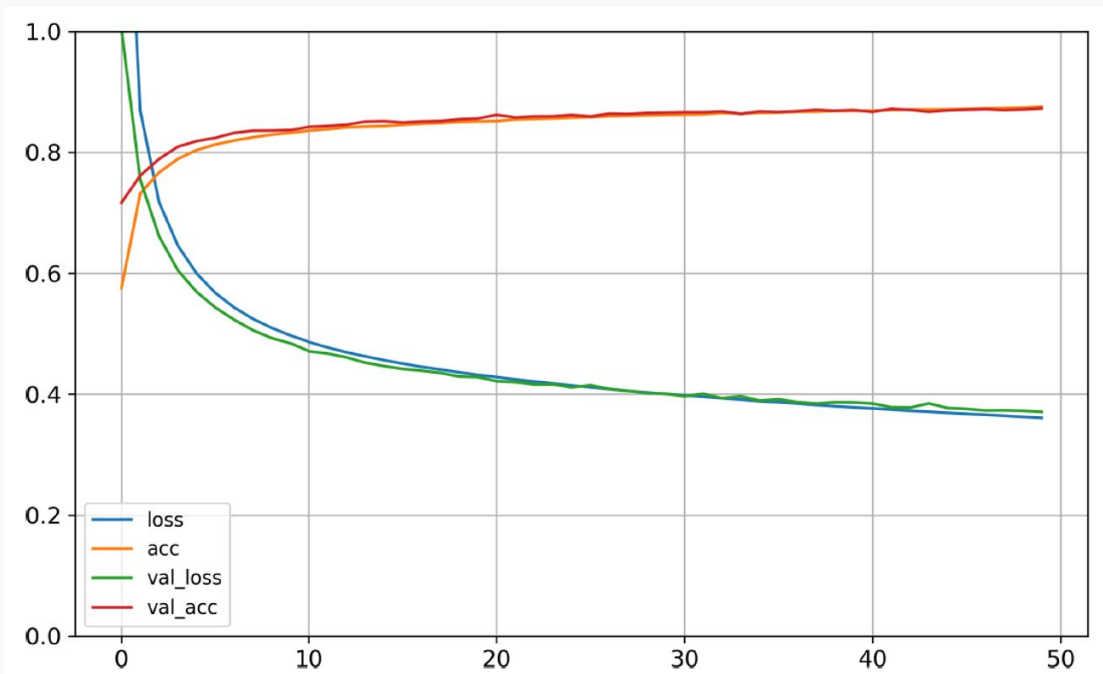
```
model.compile(loss="sparse_categorical_crossentropy",  
              optimizer="sgd",  
              metrics=["accuracy"])
```

```
history = model.fit(X_train, y_train, epochs=30,  
                   validation_data=(X_valid, y_valid))
```

```
entropy_test = model.evaluate(X_test, y_test)
```

```
y_proba = model.predict(X_new)  
y_pred = model.predict_classes(X_new)
```

학습 곡선(Learning Curves)



자가 실습

- 30분 제한
- FCN의 층 수를 바꿔보며 성능 측정하기
- FCN의 노드 수를 바꿔보며 성능 측정하기
- 활성화 함수 바꿔보기

층이나 노드 수가 너무 많아지면 학습하는 데 걸리는 시간이 매우 길어지니
주의!

FCN의 층을 늘린다면?

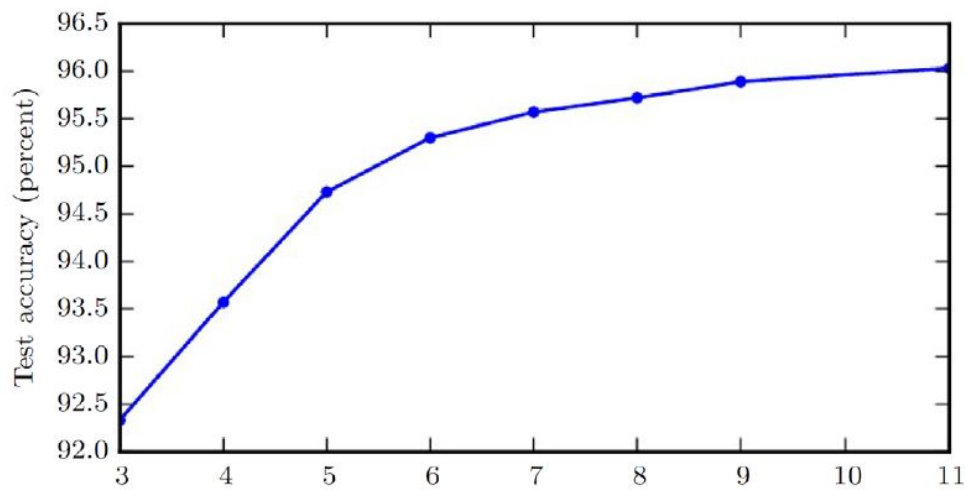
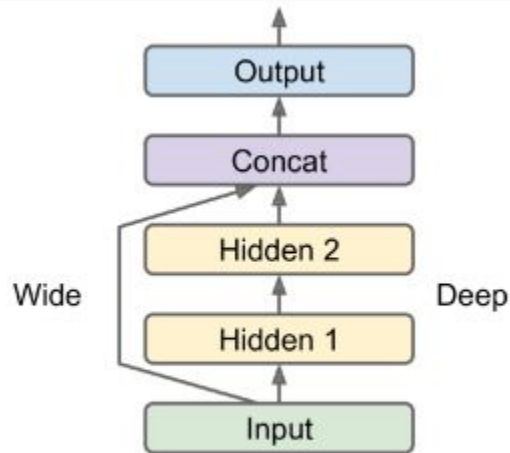


Fig. 6.6

케라스의 추가 기능(Functional API)

```
input = keras.layers.Input(shape=X_train.shape[1:])  
hidden1 = keras.layers.Dense(30, activation="relu")(input)  
hidden2 = keras.layers.Dense(30, activation="relu")(hidden1)  
concat = keras.layers.Concatenate()([input, hidden2])  
output = keras.layers.Dense(1)(concat)  
model = keras.models.Model(inputs=[input], outputs=[output])
```



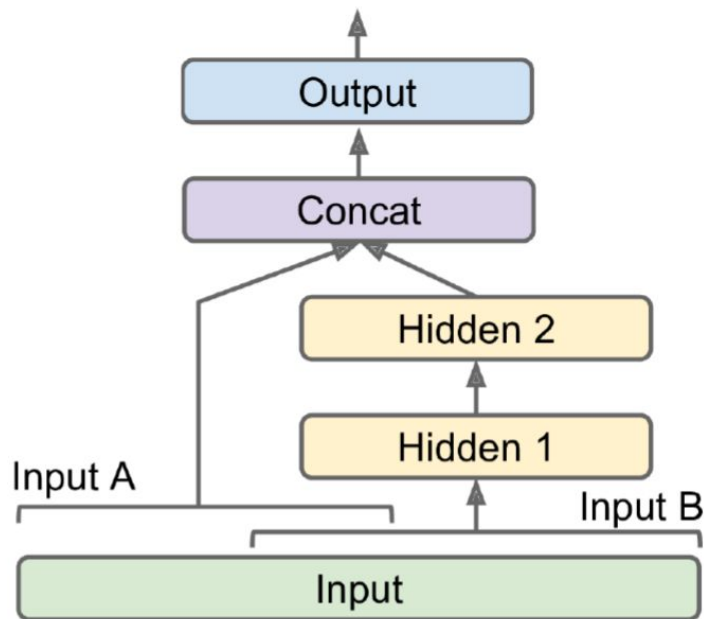
케라스의 추가 기능(Functional API)

```
input_A = keras.layers.Input(shape=[5])
input_B = keras.layers.Input(shape=[6])
hidden1 = keras.layers.Dense(30, activation="relu")(input_B)
hidden2 = keras.layers.Dense(30, activation="relu")(hidden1)
concat = keras.layers.concatenate([input_A, hidden2])
output = keras.layers.Dense(1)(concat)
model = keras.models.Model(inputs=[input_A, input_B], outputs=[output])

model.compile(loss="mse", optimizer="sgd")

X_train_A, X_train_B = X_train[:, :5], X_train[:, 2:]
X_valid_A, X_valid_B = X_valid[:, :5], X_valid[:, 2:]
X_test_A, X_test_B = X_test[:, :5], X_test[:, 2:]
X_new_A, X_new_B = X_test_A[:3], X_test_B[:3]

history = model.fit((X_train_A, X_train_B), y_train, epochs=20,
                    validation_data=((X_valid_A, X_valid_B), y_valid))
mse_test = model.evaluate((X_test_A, X_test_B), y_test)
y_pred = model.predict((X_new_A, X_new_B))
```



케라스의 추가 기능(Functional API)

```
[...] # Same as above, up to the main output layer
output = keras.layers.Dense(1)(concat)
aux_output = keras.layers.Dense(1)(hidden2)
model = keras.models.Model(inputs=[input_A, input_B],
                           outputs=[output, aux_output])

model.compile(loss=["mse", "mse"], loss_weights=[0.9, 0.1], optimizer="sgd")

history = model.fit(
    [X_train_A, X_train_B], [y_train, y_train], epochs=20,
    validation_data=([X_valid_A, X_valid_B], [y_valid, y_valid]))

total_loss, main_loss, aux_loss = model.evaluate(
    [X_test_A, X_test_B], [y_test, y_test])
```

