# 数据结构实验二说明

# 1 概览

本次实验包含两个独立的编程任务,分别重点考察**栈**和**队列**这两种线性数据结构的应用。学生需要完成 两个核心程序:

- 1. **表达式求值**:实现一个能处理加、减、乘、除、乘方和括号的表达式计算器,核心是使用栈来解析和计算表达式。
- 2. **机器人吃金币**:在一个二维网格中,计算机器人在有限步数内能获取的金币最大总价值,核心是使用队列进行广度优先搜索(BFS)来探索所有可能的移动路径。

# 2 预备知识

#### 2.1 栈及其应用

栈是一种后进先出 的线性数据结构。本次实验的表达式求值部分将直接应用栈。关键点包括:

- 中缀表达式转后缀表达式: 利用栈处理运算符的优先级。
- 后缀表达式求值:利用栈存储操作数并进行计算。
- 你需要理解栈的基本操作:入栈、出栈、访问栈顶元素,并能在C++中实现一个栈类。

#### 2.2 队列及其应用

队列是一种先进先出 的线性数据结构。本次实验的机器人吃金币部分将应用队列。关键点包括:

- **广度优先搜索**:队列是实现BFS算法的核心数据结构,用于按层次遍历所有可能的移动状态,确保 找到最短路径或最优解。
- 你需要理解队列的基本操作:入队、出队、访问队首元素,并能在C++中实现一个队列类。

#### 2.3 C++ 类与对象

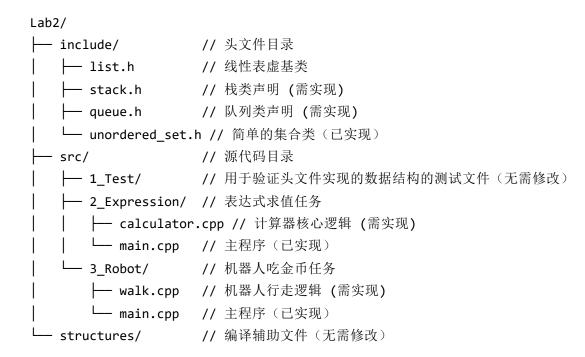
两个任务均通过C++类来实现。请确保你对以下概念有清晰理解:

- 类的声明与定义( .h 头文件和 .cpp 源文件)。
- 构造函数与析构函数。
- public 、 private 成员的访问控制。

• 成员函数的实现与调用。

# 3 实验框架

实验框架已经提供了基本的项目结构、类定义和函数声明。你需要在指定的位置补全代码以实现功能。 项目主要目录结构如下:



# 4 实验任务

# 4.1 表达式求值 (src/2\_Expression/calculator.cpp)

本部分要求实现一个支持四则运算、乘方和括号的表达式计算器。

1. bool judge() 函数

检查表达式的合法性。需要完成两项检查:

- 括号匹配: 确保所有左括号都有对应的右括号,且顺序正确。
- 运算符合法性:确保运算符不会连续出现(例如,"++", "\*/"是非法的)。
- 2. struct element get ans() 函数

这是计算器的核心函数,负责计算表达式的值。建议的实现思路是"中缀转后缀"再"后缀表达式求值",两者都需使用栈。你可能需要实现并调用以下辅助函数:

- struct element read num():从表达式字符串中读取一个完整的数字(整数或浮点数)。
- int priority(char c1, char c2):比较两个运算符的优先级。

• struct element operate(struct element e1, char op, struct element e2): 执行具体的运算 e1 op e2。

## 4.2 机器人吃金币 (src/3\_Robot/walk.cpp)

本部分要求计算机器人在有限移动步数内能获得的金币最大价值。

1. int compute\_distance(int i, int x, int y) 函数

计算从当前坐标 (x, y) 移动到第 i 个金币所在位置所需的最少步数。移动规则是每次可沿x轴或 y轴方向移动1或2格。

2. int get value() 函数

这是本部分的核心函数,计算机器人能获得的最大金币价值。推荐使用**广度优先搜索** 配合队列实现:

- 将机器人的初始状态(当前位置、剩余步数、已获得价值)入队。
- 每次从队列中取出一个状态,尝试所有可能的移动(向四个方向移动1或2格),生成新状态。
- 如果新位置有金币且之前未在同一步数下到达过该位置(需使用集合进行状态去重),则更新获得的价值。
- 循环直到队列为空或所有步数用完,记录过程中出现的最大价值。

### 4.3 数据结构实现(include/stack.h, include/queue.h)

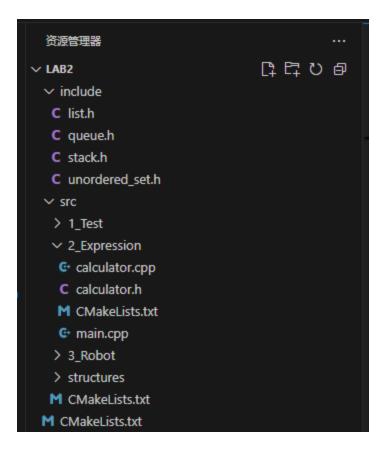
你需要选择使用数组或链表,完整实现栈和队列类中声明的所有成员函数,包括:

- empty(), clear()
- push(data), pop()
- top() (对于栈) / front() (对于队列)

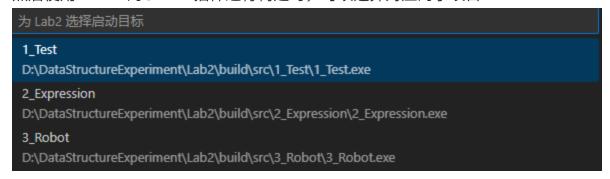
实现完成后可通过 1\_Test 的 main.cpp 检验实现的数据结构操作是否正确,可根据自己需要修改对应的测试。

## 5 实验运行

使用vscode打开到 Lab2 的目录(应包含 include 文件夹、 src 文件夹和 CMakeList.txt 文件):



然后使用vscode的CMake插件进行构建时,可以选择对应的子项目:



**注意**:在验收前,你需要进行相应的测试,以验证程序的健壮性,可以尝试自己手动构建测试集进行测试。本次实验检查会使用助教自备的测试集进行测试已测试功能完整性。

# 6 实验分数安排与检查

## 6.1 分数安排

完成 include/stack.h 的实现: 1分完成 include/queue.h 的实现: 1分

• 完成 src/2\_Expression/calculator.cpp 的实现: 4分

• 完成 src/3\_Robot/walk.cpp 的实现: **3分** 

• 现场检查提问: **1分** 

• 总分: 10分

#### 6.2 现场检查

- 实验检查截止日期: 2025年11月7日 (请根据实际情况修改)。
- 请在截止日期前的实验课上联系助教进行检查。
- 检查时,需要现场运行两个程序并解释关键代码逻辑。
- 逾期未检查者,本次实验成绩记为0分。

# 7 附录

#### 7.1 表达式求值算法参考

算法核心参考严蔚敏《数据结构》教材中"表达式求值"案例。请注意,本实验新增了乘方运算 ^ ,其优先级高于乘除。

### 7.2 机器人问题思路提示

此问题是一个典型的带约束的路径规划问题。由于移动步数有限,暴力枚举所有路径不可行。使用BFS的优势在于它可以按"步数"这个维度层层扩展,确保在步数耗尽前探索所有可达状态,从而找到最优解。关键点在于设计合适的数据结构来记录状态(坐标、剩余步数、当前价值)并进行高效的去重。