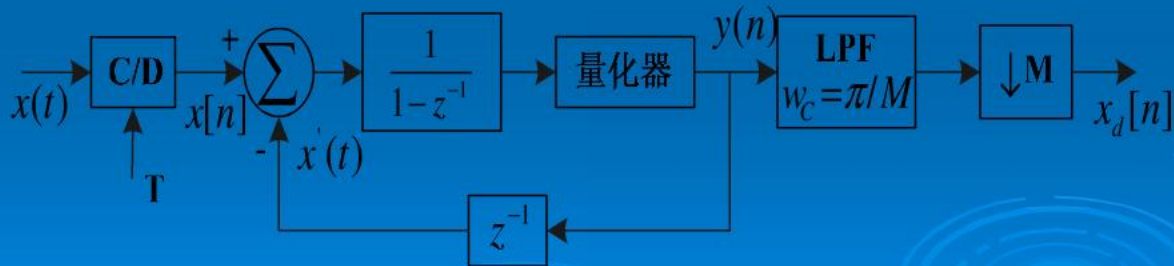


Sigma-Delta modulation

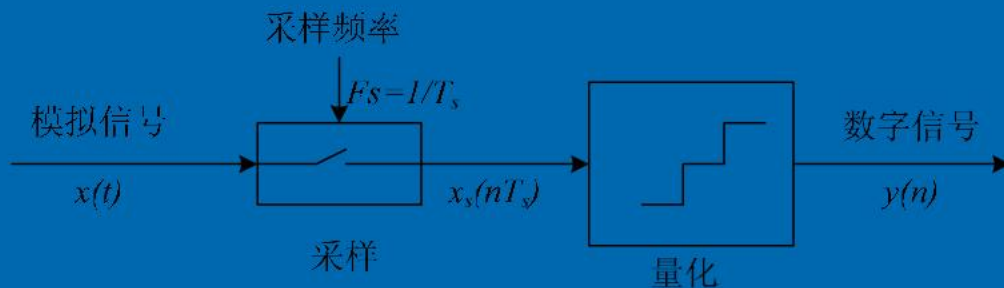
简介

$\Sigma\Delta$ ADC结构

- 过采样
- 噪声整形
- 抽取滤波



➤模数转换

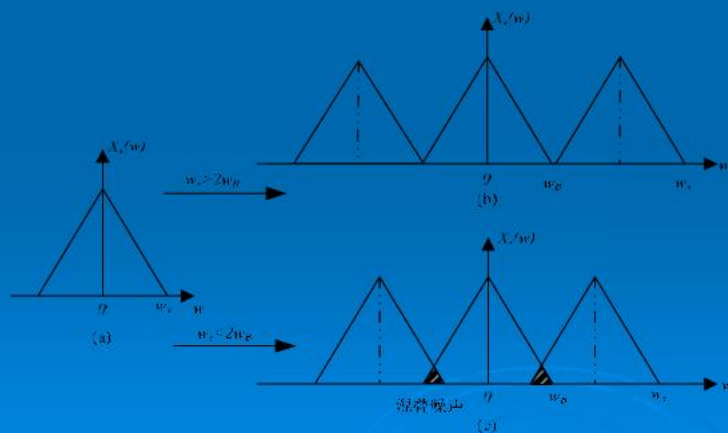


A/D转换的一般过程:
采样保持
量化编码

► 采样定理

采样过程: $x_s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(t)\delta(t-nT_s)$

频域: $X_s(\omega) = 1/T_s \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\omega - k\omega_s)$



需要进行
抗混叠滤波

➤ 量化噪声

量化的有限精度导致量化噪声:

$$y(n)=x(n)+e(n)$$

N位量化器的量化阶:

$$q=1/2^n$$

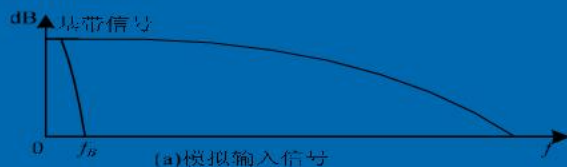
(输入信号归一化)

量化噪声: $\sigma_e^2 = \frac{1}{q} \int_{-q/2}^{q/2} e^2 de = \frac{q^2}{12}$

噪声谱密度: $N(f) = \frac{q^2}{12F_s}$

➤过采样

1.降低对抗混叠滤波器的要求

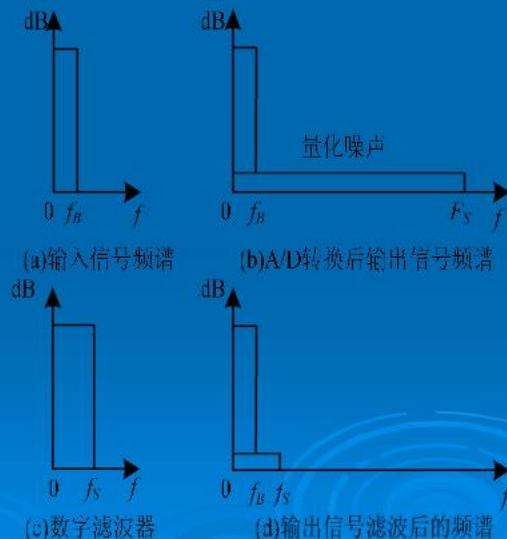


➤过采样

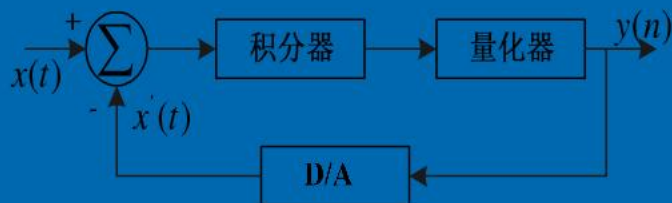
2.减少基带内的量化噪声

$$N_B = \int_{-f_B}^{f_B} N(f) df = \frac{2f_B}{F_s} \cdot \frac{q^2}{12}$$

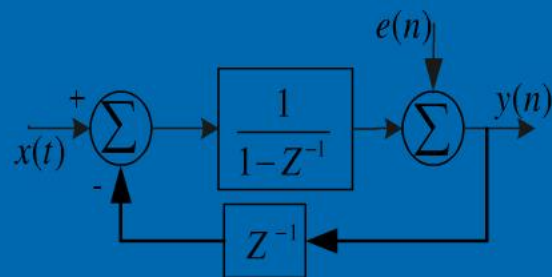
量化噪声散布区域
增大
带内量化噪声减小



➤ 噪声整形



(a) 一阶 $\Sigma\Delta$ 调制器结构图



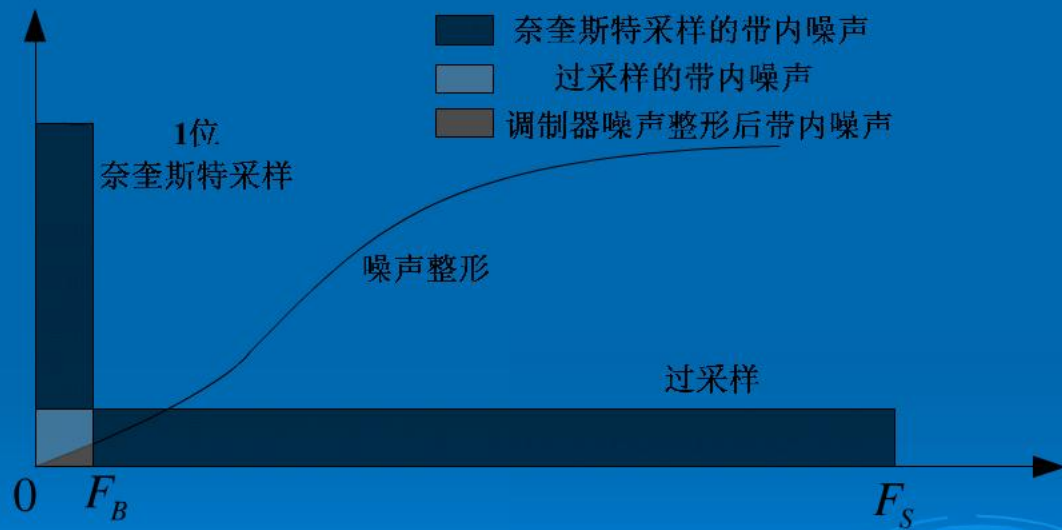
(b) 一阶 $\Sigma\Delta$ 调制器Z域线性模型

根据Z域模型可以得到传输函数：

$$Y(Z) = X(Z) + (1 - Z^{-1})E(Z)$$

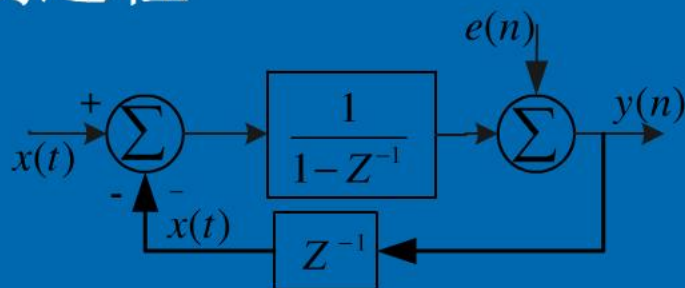
对量化噪声形成高通形式。

➤ 噪声整形



噪声整形后的噪声分布

➤ 调制过程

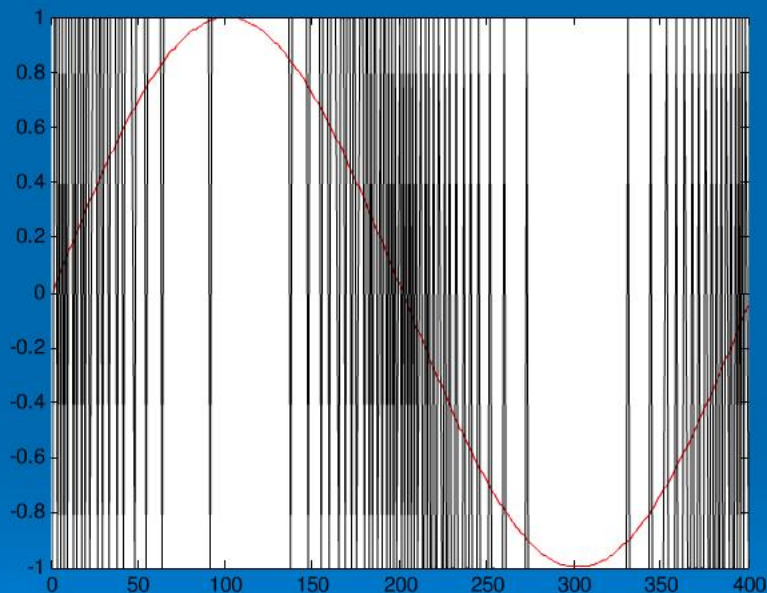


一阶 $\Sigma\Delta$ 调制器Z域线性模型

积分器输入： $x(t) - \bar{x}(t)$

可看作量化误差积分

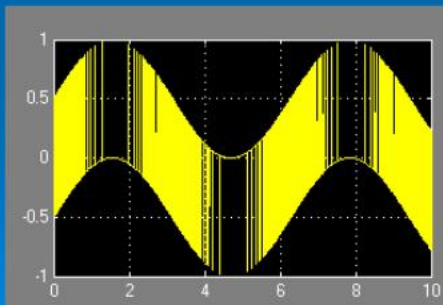
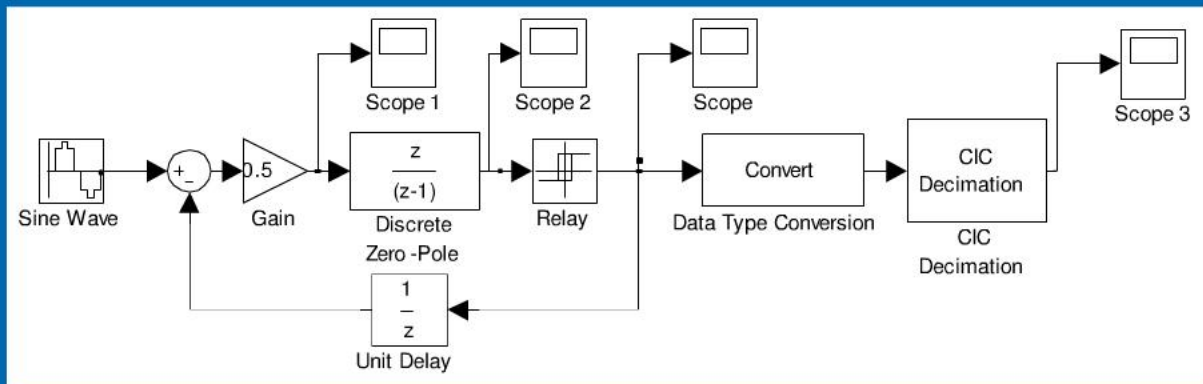
➤ 调制过程



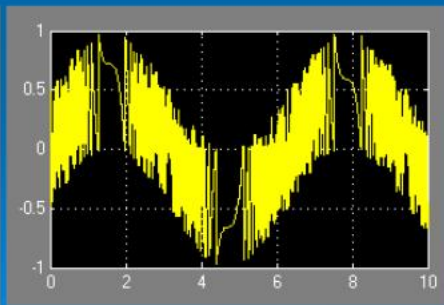
调制器输出与输入

- 输入为正的最大值附近输出大部分时间为正1
- 输入为负的最大值附近输出大部分时间为负1
- 输入为0附近输出频繁震荡

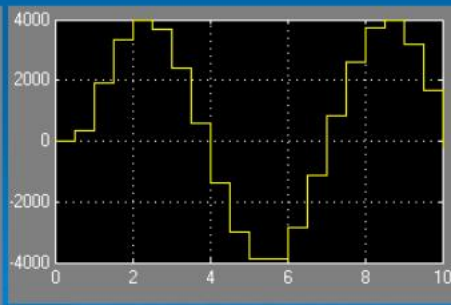
➤ 调制过程



scope1



scope2



scope3

➤ $\Sigma\Delta$ 调制器性能分析

L阶 $\Sigma\Delta$ 调制器的量化信噪比:

$$SNR(dB) = 6.02N + 10\lg(2L+1) + 10(2L+1)\lg OSR - 10L$$

N: 量化位数

L: 调制器阶数

OSR: 过采样比

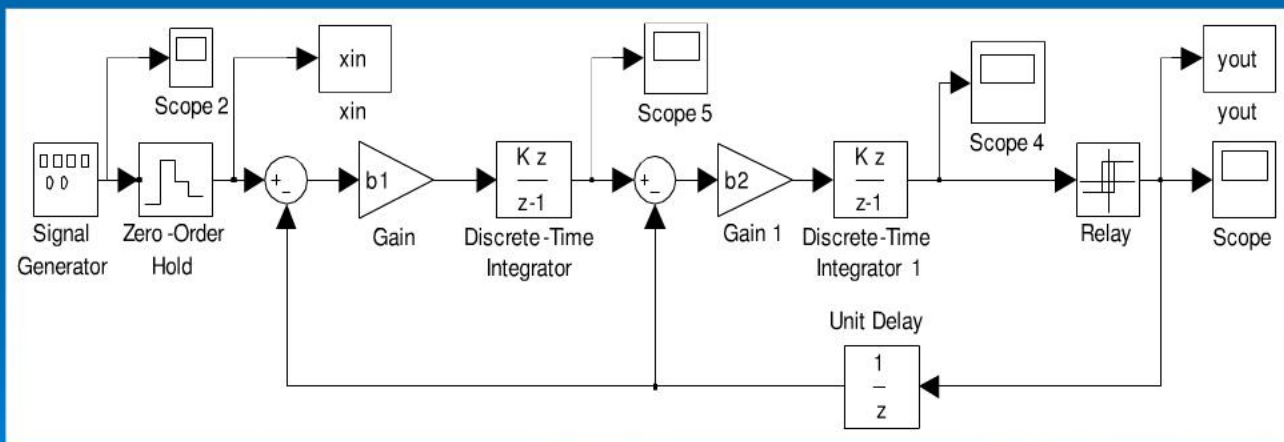
➤ 高采样率可把噪声趋向更高的频率。但受到工作频率和滤波器性能的制约。

➤ 增加调制器阶数是提量化信噪比的最有效途径。但当阶数较高以后, 要保证系统的稳定性变得十分困难。

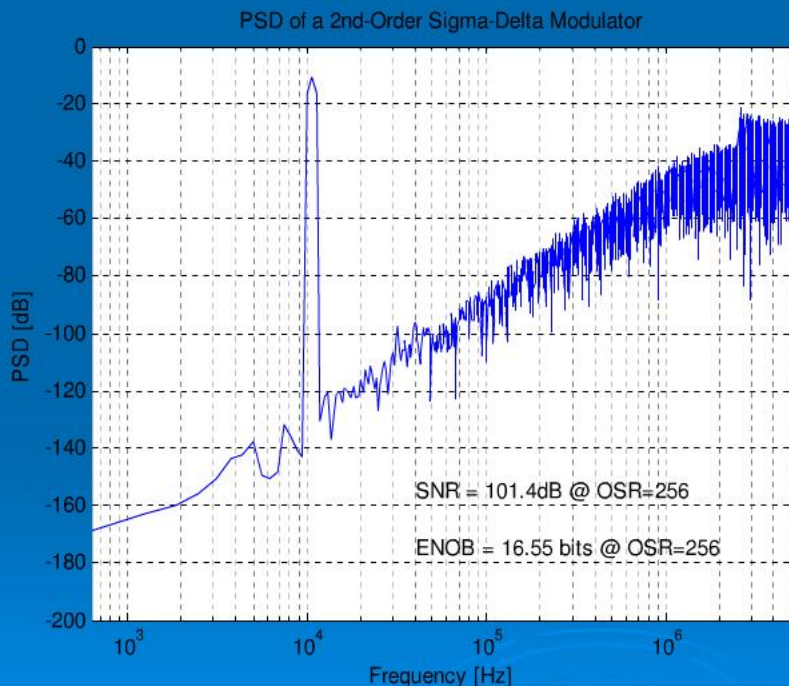
➤ 同样的精度条件下, 采用多位量化器可以降低采样频率。但多位量化器的非线性会增加系统对元件匹配精度的要求。

➤ $\Sigma\Delta$ 调制器仿真模型

用MATLAB simulink实现的一个简单二阶 $\Sigma\Delta$ 调制器的仿真模型：



➤ $\Sigma\Delta$ 调制器仿真模型



从图中可以看到，噪声基本被趋向高频段。这样，通过一个低通滤波器即可以有效地将噪声基本滤除。

➤ 参考资料

- ☞ 1.A.V.奥本海姆, 《离散时间信号处理 (第二版)》
- ☞ 2.Sangil park, 《principles of Sigma-Delta Modulation for Analog-to-Digital Converters》
- ☞ 3.Steven R.Norsworthy, 《Delta-Sigma Data Converters, Theoty, Design and Simulation》