

Übungsbogen 3

Aufgabe 1

$$a) \quad a = \frac{1}{\sqrt{2m\hbar\omega}} (\omega m \hat{x} + i \hat{p}) = \frac{1}{\sqrt{2}} (\alpha \hat{x} + \frac{i}{\hbar\alpha} \hat{p}) \quad ; \quad \alpha = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}$$

$$a^+ = \frac{1}{\sqrt{2}} (\alpha \hat{x} - \frac{i}{\hbar\alpha} \hat{p})$$

schnelle Variante:

$$\Rightarrow \hat{x} = \frac{1}{\sqrt{2}\alpha} (a + a^+) \quad ; \quad \hat{p} = \frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} (a^+ - a)$$

$$\hat{x}: \quad \langle m | \hat{x} | n \rangle = \langle m | \frac{1}{\sqrt{2}\alpha} (a + a^+) | n \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}\alpha} \langle m | n-1 \rangle \sqrt{n} + \frac{1}{\sqrt{2}\alpha} \sqrt{n+1} \langle m | n+1 \rangle = \\ = \frac{1}{\sqrt{2}\alpha} (\sqrt{n} \delta_{m,n-1} + \sqrt{n+1} \delta_{m,n+1}) = x_{mn} \quad (\text{m-Zeile, n-Spalte})$$

$\Rightarrow \hat{x}$ in Matrixdarstellung

$$\frac{1}{\sqrt{2}\alpha} \cdot \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ \sqrt{1} & 0 & \sqrt{2} & 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & \sqrt{3} & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 & \sqrt{4} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{4} & 0 & \sqrt{5} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} \quad \text{es stehen nur Einträge in den Nebendiagonalelementen}$$

$$\hat{p}: \quad \langle m | \hat{p} | n \rangle = \langle m | \frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} (a^+ - a) | n \rangle = \frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} \langle m | n+1 \rangle \sqrt{n+1} - \frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} \langle m | n-1 \rangle \sqrt{n} = \\ = \frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} (\sqrt{n+1} \delta_{m,n+1} - \sqrt{n} \delta_{m,n-1}) = p_{mn}$$

$\Rightarrow \hat{p}$ in Matrixdarstellung

$$\frac{i\hbar\alpha}{\sqrt{2}} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -\sqrt{1} & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots \\ \sqrt{1} & 0 & -\sqrt{2} & 0 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & -\sqrt{3} & 0 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 & -\sqrt{4} & 0 & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{4} & 0 & -\sqrt{5} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} \quad \text{wieder entstehen nur Einträge in den Nebendiagonalelementen}$$

Die langsamere Methode mit den angegebenen Relationen führt natürlich auf das Gleiche, dauert aber eben länger.

Das Matrixelement wird dann einfach berechnet:

$$x_{mn} = \langle m | \hat{x} | n \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} dx \Psi_m^*(x) \times \Psi_n(x) = \dots$$

b) Die Erwartungswerte $\langle \hat{x} \rangle$ und $\langle \hat{p} \rangle$ für den n -ten angelegten Zustand ist:

$$\langle \hat{x} \rangle_n = \langle n | \hat{x} | n \rangle =$$

$$= (0, 0, \dots, 1, 0, 0, \dots) \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & \dots & \dots \\ \sqrt{1} & 0 & \sqrt{2} & \dots \\ \vdots & \sqrt{2} & 0 & \ddots \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} \leftarrow \text{n-te Zeile} = 0$$

$\overset{1}{\text{n-te Stelle}}$

$$\langle \hat{p} \rangle_n = \langle n | \hat{p} | n \rangle = 0$$

wobei dies auch wieder 0 ist, da die \hat{p} -Matrix keine Diagonalelemente enthält

c) Wie in b) geschen gilt: $\langle \hat{x} \rangle^2 = \langle \hat{p} \rangle^2 = 0$

Wir können nun $(\Delta x)^2$ (bzw. $(\Delta p)^2$) ausrechnen, indem wir die Matrix für \hat{x} (bzw. \hat{p}) quadrieren; Dabei müssen wir nur die Diagonalelemente angeben, weil dies die einzigen sind, die für den Erwartungswert des n -ten Zustands eine Rolle spielen.

$$\hat{x}^2 = \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & 0 & \dots \\ \sqrt{1} & 0 & \sqrt{2} & \dots \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & \ddots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \sqrt{n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ \sqrt{n} & 0 & \sqrt{n+1} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \sqrt{1} & \dots \\ \sqrt{1} & 0 & \sqrt{2} & \dots \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & \ddots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \sqrt{n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ \sqrt{n} & 0 & \sqrt{n+1} & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sqrt{1}^2 & 0 & \sqrt{1} \cdot \sqrt{2} & & & \\ 0 & (\sqrt{1}^2 + \sqrt{2}^2) & \dots & & & \\ \vdots & & & & & \\ 0 & \sqrt{2} \cdot \sqrt{3} & \dots & & & \\ \vdots & & & & & \\ & & & & & \sqrt{n^2 + (n+1)^2} \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{2\alpha^2}$$

Wir können $\langle \hat{x}^2 \rangle_n$ aber auch über die Operatordarstellung berechnen:

$$\begin{aligned}\langle n | \left(\frac{i\hbar\alpha}{\hbar^2\omega} (a^\dagger + a) \right)^2 | n \rangle &= \left(\frac{i\hbar\alpha}{\hbar^2\omega} \right)^2 (\langle n | a^{\dagger 2} + 2a^\dagger a + a a^\dagger + a^2 | n \rangle) = \\ &= \frac{1}{2\alpha^2} [\langle n | a^\dagger a | n \rangle + \langle n | a a^\dagger | n \rangle]\end{aligned}$$

die anderen Terme fallen weg ($a^{\dagger 2}$ und a^2 machen aus $|n\rangle$ $|n+2\rangle$ bzw $|n-2\rangle$)

$$\begin{aligned}\Rightarrow \langle \hat{x}^2 \rangle_n &= \frac{1}{2\alpha^2} [\sqrt{n} \langle n | a^\dagger | n-1 \rangle + \langle n | a | n+1 \rangle \sqrt{n+1}] = \\ &= \frac{1}{2\alpha^2} [\sqrt{n}^2 + \sqrt{n+1}^2] = \frac{1}{2\alpha^2} (n + n+1) = \frac{1}{2\alpha^2} (2n+1) = (\Delta x)_n^2\end{aligned}$$

Für $\langle \hat{p}^2 \rangle_n$ können wir wieder die Diagonalelemente aus der Matrixmultiplikation ablesen. Wie man sieht, ist die Operatormethode aber eleganter und einfacher.

$$\begin{aligned}\langle n | \left(\frac{i\hbar\alpha}{\hbar^2\omega} (a^\dagger - a) \right)^2 | n \rangle &= -\frac{\hbar^2\alpha^2}{2} \langle n | a^{\dagger 2} - a^\dagger a - a a^\dagger + a^2 | n \rangle = \\ &= -\frac{\hbar^2\alpha^2}{2} (-n - (n+1)) = \frac{\hbar^2\alpha^2}{2} (2n+1) = (\Delta p)_n^2\end{aligned}$$

Diese Aufgabe sollte zeigen, dass man Operatoren tatsächlich als Matrizen behandeln kann

$$d) (\Delta x)_n (\Delta p)_n = \frac{1}{\hbar^2\omega} \sqrt{2n+1} \frac{\hbar\alpha}{\hbar^2} \sqrt{2n+1} = \frac{\hbar}{2} (2n+1) \geq \frac{\hbar}{2} \quad \forall n$$

\Rightarrow Unschärferelation erfüllt.

Übungsblatt 3

Aufgabe 2

$$\hat{L}^2 |l,m\rangle = \hbar^2 l(l+1) |l,m\rangle \quad ; \quad \hat{L}_z |l,m\rangle = \hbar m |l,m\rangle$$

a) $[\hat{L}_x, \hat{L}_y] = i\hbar \hat{L}_z \quad \hat{L}_{\pm} = \hat{L}_x \pm i\hat{L}_y$

$$\begin{aligned} [\hat{L}_+, \hat{L}_-] &= [\hat{L}_x + i\hat{L}_y, \hat{L}_x - i\hat{L}_y] = [\hat{L}_x, \hat{L}_x] - i[\hat{L}_x, \hat{L}_y] + i[\hat{L}_y, \hat{L}_x] - [\hat{L}_y, \hat{L}_y] = \\ &= \hbar \hat{L}_z + \hbar \hat{L}_z = 2\hbar \hat{L}_z \end{aligned}$$

b) $\hat{L}_{\pm} |l,m\rangle = \hbar \sqrt{l(l+1)-m(m\pm 1)} |l,m\pm 1\rangle$

$$\hat{L}_x = \hbar \frac{\imath}{2} (\hat{L}_+ + \hat{L}_-)$$

$$\hat{L}_x |1,1\rangle = \frac{\imath}{2} (0 + \hbar \sqrt{1(1+1)} |1,0\rangle) = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} |1,0\rangle$$

$$\hat{L}_x |1,0\rangle = \frac{\imath}{2} (\hbar \sqrt{1(1+1)} |1,1\rangle + \hbar \sqrt{1(1+1)} |1,-1\rangle) = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} (|1,1\rangle + |1,-1\rangle)$$

$$\hat{L}_x |1,-1\rangle = \frac{\imath}{2} (\hbar \sqrt{1(1+1)} |1,0\rangle + 0) = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} |1,0\rangle$$

Es gibt natürlich nur 3 verschiedene Werte, denn $-l \leq m \leq l$

c) hier muss man etwas aufgepasst werden, denn z.B.:

$$\left. \begin{array}{l} \langle 1,1 | \hat{L}_x | 1,1 \rangle = L_{x,00} \text{ also der Eintrag in der 0ten Zeile und 0ten Spalte.} \\ \text{also: } \langle 1,1 | \hat{L}_x | 1,1 \rangle = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \langle 1,1 | 1,0 \rangle = 0 \end{array} \right\}$$

0.te Zeile:

$$\langle 1,1 | \hat{L}_x | 1,0 \rangle = L_{x,01} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} (\langle 1,1 | 1,1 \rangle + \langle 1,1 | 1,-1 \rangle) = \frac{\hbar}{\sqrt{2}}$$

$$\langle 1,1 | \hat{L}_x | 1,-1 \rangle = L_{x,02} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \langle 1,1 | 1,0 \rangle = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} \langle 1,0 | \hat{L}_x | 1,1 \rangle = L_{x,10} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \langle 1,0 | 1,0 \rangle = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \\ \langle 1,0 | \hat{L}_x | 1,0 \rangle = L_{x,11} = 0 \end{array} \right\}$$

$$\left. \begin{array}{l} \langle 1,0 | \hat{L}_x | 1,-1 \rangle = L_{x,12} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \end{array} \right\}$$

2. Zeile: $\langle 1,-1 | \hat{L}_x | 1,-1 \rangle = 0$

Der Operator \hat{L}_x ist hermitisch, d.h.: $(\hat{L}_x)_{ij}^* = (\hat{L}_{x,ji}) = (\hat{L}_x)_{ij}$

Deshalb müssen wir eigentlich nur die Matrixelemente überhalb und auf der Diagonalen berechnen.

So ergibt sich der \hat{L}_x -Operator in Matrixdarstellung zu:

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{l^2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Diese Darstellung gilt bzgl. der Basis der \hat{L}_z -Eigenzustände (*)

Jetzt sollen noch die Eigenwerte und Eigenvektoren berechnet werden

1. Berechnung der Eigenwerte:

$$\det |\hat{L}_x - \lambda I| = 0 \Rightarrow \det \left| \begin{pmatrix} 0 & \frac{\hbar}{l^2} & 0 \\ \frac{\hbar}{l^2} & 0 & \frac{\hbar}{l^2} \\ 0 & \frac{\hbar}{l^2} & 0 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right| =$$

$$= \det \left| \begin{pmatrix} -\lambda & \frac{\hbar}{l^2} & 0 \\ \frac{\hbar}{l^2} & -\lambda & \frac{\hbar}{l^2} \\ 0 & \frac{\hbar}{l^2} & -\lambda \end{pmatrix} \right| = -\lambda^3 + \frac{\hbar^2}{2}\lambda + \frac{\hbar^2}{2}\lambda = 0$$

$$\Rightarrow \lambda^3 - \hbar^2\lambda = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 0$$

$$\lambda^2 - \hbar^2 = 0 \Rightarrow \lambda_{2,3} = \pm \hbar$$

2. Berechnung der Eigenvektoren:

$$\lambda = +\hbar: \begin{pmatrix} -\hbar & \frac{\hbar}{l^2} & 0 \\ \frac{\hbar}{l^2} & -\hbar & \frac{\hbar}{l^2} \\ 0 & \frac{\hbar}{l^2} & -\hbar \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = v_1$$

$$\text{muss noch normiert werden: } v_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\lambda = -\hbar: \begin{pmatrix} \hbar & \frac{\hbar}{l^2} & 0 \\ \frac{\hbar}{l^2} & \hbar & \frac{\hbar}{l^2} \\ 0 & \frac{\hbar}{l^2} & \hbar \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = v_2$$

$$\text{normiert: } v_2 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

$$\lambda=0: \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} ? \\ ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = v_3$$

normiert: $v_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

Man sieht gleich, dass alle Vektoren orthonormal sind, sie bilden eine neue Basis.

Außerdem sind v_1, v_2, v_3 natürlich Eigenvektoren zu \hat{L}_x in (*) mit den Eigenwerten $\hbar, -\hbar, 0$.

Wir können deshalb auch ein neues Basissystem einführen und schreiben:

$$v_1 = |1, 1\rangle ; v_2 = |1, -1\rangle , v_3 = |1, 0\rangle$$

$$\hat{L}_x = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

\hat{L}_z ist in diesem Basissystem dann nicht mehr diagonal.

Übungsbogen 3

Aufgabe 3

$$g=2 : \quad H = -\mu B = \frac{\hbar e B}{2m_e} G_z = \frac{\hbar e B}{2m_e} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

a) Schrödinger-Gleichung:

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{d}{dt} X(t) &= H X(t) \\ i\hbar \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} &= \frac{\hbar e B}{2m_e} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} \\ \Rightarrow i \frac{d}{dt} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} &= \omega \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a(t) \\ b(t) \end{pmatrix} \quad \omega = \frac{e B}{2m_e} \end{aligned}$$

$$\text{I: } \dot{a}(t) = -i\omega a(t)$$

$$\text{II: } \dot{b}(t) = +i\omega b(t)$$

$$\Rightarrow X(t) = \begin{pmatrix} a_0 e^{-i\omega t} \\ b_0 e^{i\omega t} \end{pmatrix}$$

$X(t=0)$ ist Eigenzustand zu S_x

$G_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$: Um Eigenzustände zu bekommen, muss G_x diagonalisiert werden

$$\det \begin{vmatrix} (-\lambda) & 1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 1 = 0 \Rightarrow \lambda = \pm 1$$

$\lambda = +1 \hat{=} \text{Eigenwert } \frac{h}{2} \text{ für } S_x, \text{ denn } S_x = \frac{h}{2} G_x$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ? \\ ? \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Eigenvektor: } \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{normaliert}} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{d.h. } X(0) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow a_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}, b_0 = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow X(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} e^{-i\omega t} \\ e^{i\omega t} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned}
 b) \quad \langle X(t) | G_{\pm} | X(t) \rangle &= \frac{1}{2} (e^{i\omega t}, e^{-i\omega t}) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{-i\omega t} \\ e^{i\omega t} \end{pmatrix} = \\
 &= \frac{1}{2} (e^{i\omega t}, e^{-i\omega t}) \begin{pmatrix} e^{-i\omega t} \\ -e^{i\omega t} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} (1 - 1) = 0
 \end{aligned}$$

Der Erwartungswert ist als Null, d.h. aber natürlich nicht, dass man einen Zustand mit $S_z = 0$ messen kann. Bei jeder Messung, kann S_z entweder $+\frac{\hbar}{2}$ oder $-\frac{\hbar}{2}$ sein.

Bei vielen Messungen, wird man genauso oft $S_z = +\frac{\hbar}{2}$ wie $S_z = -\frac{\hbar}{2}$ messen.

Deshalb ist der Erwartungswert Null.

Übungsbogen 3

Aufgabe 4

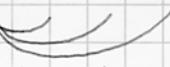
$$H = H_0 + H_1, \quad H_0 = -\frac{\hbar^2}{2m} \vec{r}^2 + V(r), \quad H_1 = \frac{1}{2m^2c^2r} \frac{dV}{dr} \vec{L} \cdot \vec{s}, \quad V(r) = -\frac{e^2}{r}$$

a) Zunächst: $[\vec{L}, \vec{s}] = 0$, denn diese Operatoren wirken in unterschiedlichen Hilberträumen.

$$\vec{j} = \vec{L} + \vec{s} \Rightarrow \vec{j}^2 = \vec{L}^2 + \vec{s}^2 + 2\vec{L} \cdot \vec{s}$$

$$[H, \vec{j}^2] = [H_0 + \frac{1}{2m^2c^2r} \frac{dV}{dr} \vec{L} \cdot \vec{s}, \vec{L}^2 + \vec{s}^2 + 2\vec{L} \cdot \vec{s}] = \\ = \underbrace{[H_0, \vec{L}^2 + \vec{s}^2 + 2\vec{L} \cdot \vec{s}]}_{=0} + \underbrace{[\frac{1}{2m^2c^2r} \frac{dV}{dr} \vec{L} \cdot \vec{s}, \vec{L}^2 + \vec{s}^2 + 2\vec{L} \cdot \vec{s}]}_{\text{kommutiert jeweils}} = 0$$

denn H_0 hängt nur von \vec{L}^2 ab, und das kommutiert natürlich mit \vec{L}^2, \vec{s}^2 und $\vec{L} \cdot \vec{s}$



$$\text{damit ist auch klar: } [\hat{H}, \vec{L}^2] = [\hat{H}, \vec{s}^2] = 0$$

$$\hat{j}_z = \hat{L}_z + \hat{s}_z$$

$$[H_0, \hat{j}_z] = [H_0, \hat{L}_z + \hat{s}_z] = 0, \text{ denn in } H_0 \text{ steht nur } \vec{L}^2 \text{ und dies kommutiert mit } \hat{L}_z \text{ und } \hat{s}_z$$

$$[\hat{H}_1, \hat{j}_z] = \left[\frac{1}{2m^2c^2r} \frac{dV}{dr} \vec{L} \cdot \vec{s}, \hat{L}_z + \hat{s}_z \right] = \text{"const"} [\vec{L} \cdot \vec{s}, \hat{L}_z + \hat{s}_z] = \\ = [L_x s_x + L_y s_y + L_z s_z, \hat{L}_z + \hat{s}_z] = [L_x s_x, \hat{L}_z] + [L_y s_y, \hat{L}_z] + [L_z s_z, \hat{L}_z] + \\ + [L_x s_x, \hat{s}_z] + [L_y s_y, \hat{s}_z] + [L_z s_z, \hat{s}_z] = \\ = -i\hbar L_y s_x + i\hbar L_x s_y + 0 + (-i\hbar L_x s_y) + i\hbar L_y s_x + 0 = 0$$

damit sind alle gewünschten Relationen gezeigt.

Außerdem wurde verwendet: $[L_i, L_j] = \epsilon_{ijk} i\hbar L_k$

$$b) \quad \vec{J}^2 = (\vec{L} + \vec{s})^2 = \vec{L}^2 + \vec{s}^2 + 2\vec{L}\vec{s}$$

$$\Rightarrow \vec{L}\vec{s} = \frac{1}{2}(\vec{J}^2 - \vec{L}^2 - \vec{s}^2)$$

$$\begin{aligned} \vec{L}\vec{s} |j, l, s, m_j\rangle &= \frac{1}{2}(h^2 j(j+1) - h^2 l(l+1) - h^2 s(s+1)) \frac{\vec{J}^2}{2} |j, l, s, m_j\rangle = \\ &= \frac{h^2}{2}(j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)) |j, l, s, m_j\rangle \end{aligned}$$

c)

$$\Delta E = \langle n j l s m_j | H_1 | n j l s m_j \rangle =$$

$$= \int_0^\infty dr r^2 \langle n j l s m_j | r | H_1 | n j l s m_j \rangle =$$

$$= \int_0^\infty dr r^2 R_{nl}^*(r) \frac{1}{2m^2 c^2 r} \frac{dV}{dr} R_{nl}(r) \langle j l s m_j | \vec{L}\vec{s} | j l s m_j \rangle =$$

$$= \frac{e^2 h^2}{4m^2 c^2} (j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)) \int_0^\infty dr r^2 \frac{1}{r^3} R_{nl}^*(r) R_{nl}(r) =$$

Man beachte: $|j, l, s, m_j\rangle$ sind natürlich orthonormiert.

1s-Zustand:

$$1s_{1/2} \quad j = \frac{1}{2}; l = 0; s = \frac{1}{2} \Rightarrow \Delta E = 0 \quad (n=1)$$

2s-Zustand:

$$2s_{1/2} \quad j = \frac{1}{2}; l = 0; s = \frac{1}{2} \Rightarrow \Delta E = 0 \quad (n=2)$$

2p-Zustand:

$$2p_{1/2}, 2p_{3/2} \quad j = \frac{1}{2}; j = \frac{3}{2}; l = 1; s = \frac{1}{2} \Rightarrow \Delta E \neq 0 \quad (n=2)$$

$$\begin{aligned} \Delta E(2p) &= \frac{e^2 h^2}{4m^2 c^2} (j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)) \int_0^\infty dr \frac{1}{r} \left(\frac{r}{124 a_0^{5/2}} e^{-\frac{r}{2a_0}} \right)^2 \left(\frac{r}{124 a_0^{5/2}} e^{-\frac{r}{2a_0}} \right)^2 = \\ &= \frac{e^2 h^2}{4m^2 c^2} (j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)) \int_0^\infty dr r \frac{1}{124 a_0^3} e^{-\frac{r}{a_0}} = \\ &= \frac{1}{96} \frac{e^2 h^2}{m^2 c^2 a_0^3} (j(j+1) - l(l+1) - s(s+1)) \end{aligned}$$

$$1. \quad j = \frac{3}{2} \Rightarrow \Delta E(2p_{3/2}) = \frac{1}{96} \frac{e^2 h^2}{m^2 c^2 a_0^3}$$

$$2. \quad j = \frac{1}{2} \Rightarrow \Delta E(2p_{1/2}) = -\frac{1}{96} \frac{e^2 h^2}{m^2 c^2 a_0^3}$$

Zusatz: (muss nicht in der Übung behandelt werden):

Man kann die Störungstheorie auch allgemein durchführen:

$$\Delta E = \langle n_l, j_l, l, s, m_j | H_1 | n_l, j_l, l, s, m_j \rangle = \langle H_1 \rangle = \left\langle \frac{1}{2m c^2 r} \frac{d}{dr} \left(-\frac{e^2}{r} \right) \vec{L} \cdot \vec{s} \right\rangle = \\ = \frac{e^2}{2m c^2 r^2} \left\langle \frac{1}{r^3} \right\rangle \langle \vec{L} \cdot \vec{s} \rangle$$

Wir berechnen zunächst $\langle \frac{1}{r^3} \rangle$ und verwenden dazu das Ehrenfestsche - Theorem:

$$m \frac{d^2 \langle \vec{x} \rangle}{dt^2} = \frac{d \langle \vec{p} \rangle}{dt} = - \langle \vec{\nabla} V(\vec{x}) \rangle$$

Wir wollen Störungstheorie betreiben, deshalb bilden wir den Erwartungswert $\langle p \rangle$ bzgl.

Eigenfunktionen zum Wasserstoffatom:

$$\langle n_l, l, j_l, s, m_j | \hat{p} | n_l, l, j_l, s, m_j \rangle_t = \underbrace{c_{+i \frac{E_l}{\hbar}} + c_{-i \frac{E_l}{\hbar}}}_{=1} \langle n_l, l, j_l, s, m_j | \hat{p} | n_l, l, j_l, s, m_j \rangle = \text{zeitunabhängig}$$

$$\Rightarrow \frac{d \langle \hat{p} \rangle}{dt} = 0 = - \langle \vec{\nabla} V(\vec{x}) \rangle$$

$$\vec{\nabla} V(\vec{x}) = \frac{\partial}{\partial r} \left(-\frac{e^2}{r} + \frac{\hbar^2 l(l+1)}{2mr^2} \right) = \frac{e^2}{r^2} - \frac{\hbar^2}{2m} \frac{2l(l+1)}{r^3}$$

$$\langle \vec{\nabla} V(\vec{x}) \rangle = 0 \Rightarrow \langle \frac{1}{r^3} \rangle = \frac{e^2 m}{\hbar^2 l(l+1)} \langle \frac{1}{r^2} \rangle$$

Nebenrechnung: $H(\alpha) u_\alpha = E(\alpha) u_\alpha$

$$\frac{\partial E}{\partial \alpha} = \frac{\partial}{\partial \alpha} \int d^3r u_\alpha^* H(\alpha) u_\alpha = \int d^3r \left(\frac{\partial}{\partial \alpha} u_\alpha^* \right) H_\alpha u_\alpha + \int d^3r u_\alpha^* \frac{\partial H_\alpha}{\partial \alpha} u_\alpha + \int d^3r u_\alpha^* H_\alpha \frac{\partial}{\partial \alpha} u_\alpha = \\ = E_\alpha \int d^3r \frac{\partial}{\partial \alpha} (u_\alpha^* u_\alpha) + \langle \frac{\partial H_\alpha}{\partial \alpha} \rangle \quad (\text{folgt daraus, dass } H \text{ hermitisch ist}) \\ = \underbrace{\int d^3r u_\alpha^* u_\alpha}_{=1} + \langle \frac{\partial H}{\partial \alpha} \rangle = \langle \frac{\partial H}{\partial \alpha} \rangle$$

$$E_n = -\frac{1}{2} \frac{me^4}{\hbar^2 n^2} = -\frac{1}{2} \frac{me^4}{\hbar^2 (N+l+1)^2} \quad n = N+l+1$$

$$\frac{\partial E_{nlc}}{\partial \ell} = \left\langle \frac{\partial H}{\partial \ell} \right\rangle = \frac{m}{(N+l+1)^3} \frac{e^4}{\hbar^2} = \left\langle \frac{\partial}{\partial \ell} \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{d}{dr} \right) + \frac{\hbar^2}{2m} \frac{l(l+1)}{r^2} - \frac{e^2}{r} \right] \right\rangle = \\ = \left\langle \frac{1}{r^2} \right\rangle \frac{\hbar^2 (2l+1)}{2m} \Rightarrow \left\langle \frac{1}{r^2} \right\rangle = \frac{e^4 m^2}{\hbar^4 (l+\frac{1}{2}) n^3}$$

$$\Rightarrow \langle \frac{1}{r^3} \rangle = \frac{e^2 m}{\hbar^2 l(l+1)} \frac{e^4 m^2}{\hbar^4 (l+\frac{1}{2})(l+1)n^3} = \frac{m^3 e^6}{\hbar^6} \frac{1}{l(l+\frac{1}{2})(l+1)n^3}$$

$$\Rightarrow \Delta E_{nl} = \frac{m^3 e^8}{4m^2 c^2 \hbar^4} \frac{1}{l(l+\frac{1}{2})(l+1)n^3} \begin{cases} l & j = l + \frac{1}{2} \\ -(l+1) & j = l - \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$\text{mit } a_0 = \frac{e^2 \hbar^2}{e^2 m} \Rightarrow \Delta E_{nl} = \frac{e^2 \hbar^2}{4m^2 c^2 a_0^3 l(l+\frac{1}{2})(l+1)n^3} \begin{cases} l & j = l + \frac{1}{2} \\ -(l+1) & j = l - \frac{1}{2} \end{cases}$$

für $l=0$ ist dies natürlich problematisch, aber

$$\Delta E(2p_{3/2}) = \frac{1}{96} \frac{e^2 \hbar^2}{m^2 c^2 a_0^3} ; \quad \Delta E(2p_{1/2}) = -\frac{2}{96} \frac{e^2 \hbar^2}{m^2 c^2 a_0^3}$$

d) Es soll die Energiedifferenz des Zustandes $2p_{1/2}$ berechnet werden.

Aufgespalten wird zwischen $m_j = -\frac{1}{2}$ und $m_j = +\frac{1}{2}$

$$\Lambda_{1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}}(\theta, \phi) = -\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} Y_{1,0}(\theta, \phi) X_{1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}} + \left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} Y_{1,1}(\theta, \phi) X_{1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}} = \\ = -\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\uparrow\rangle + \left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 1\rangle |\downarrow\rangle$$

$$\Lambda_{1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}}(\theta, \phi) = -\left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} Y_{1,-1}(\theta, \phi) X_{1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}} + \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} Y_{1,0}(\theta, \phi) X_{1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}} = \\ = -\left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, -1\rangle |\uparrow\rangle + \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\downarrow\rangle$$

$$m_j = +\frac{1}{2}$$

$$\Delta E_{\frac{1}{2}} = \langle n, \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} | H_2 | n, \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \quad (H_2 \text{ hängt nicht von } r \text{ ab} \Rightarrow)$$

Der radiale Anteil muss nicht beachtet werden, weil er normiert ist)

$$= \langle \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} | \frac{e}{2mc} B(L_z + 2S_z) | \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \rangle = \\ = \left(-\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 0 | \langle \uparrow | + \left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 1 | \langle \downarrow | \right) \frac{e}{2mc} B(L_z + 2S_z) \left(-\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\uparrow\rangle + \left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 1\rangle |\downarrow\rangle \right) = \\ = \left[-\left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 0 | \langle \uparrow | + \left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 1 | \langle \downarrow | \right) \frac{e}{2mc} B \left(-2 \left(+\frac{1}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\uparrow\rangle \frac{\hbar}{2} + \frac{\hbar}{2} \left(\frac{2}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, 1\rangle |\downarrow\rangle + 2 \left(-\frac{\hbar}{2} \right) \left(\frac{2}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, 1\rangle |\downarrow\rangle \right) = \right. \\ = \frac{e}{2mc} B \left[2 \cdot \frac{\hbar}{2} \left(\frac{1}{3} \right) + \hbar \left(\frac{2}{3} \right) - \hbar \left(\frac{2}{3} \right) \right] = \frac{1}{3} \frac{e\hbar}{2mc} B$$

$$m_j = -\frac{1}{2}$$

$$\Delta E_{-\frac{1}{2}} = \langle \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} | \frac{e}{2mc} B(L_z + 2S_z) | \frac{1}{2}, 1, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \rangle = \\ = \left(-\left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, -1 | \langle \uparrow | + \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 0 | \langle \downarrow | \right) \frac{e}{2mc} B(L_z + 2S_z) \left(-\left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, -1\rangle |\uparrow\rangle + \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\downarrow\rangle \right) = \\ = \left(-\left(\frac{2}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, -1 | \langle \uparrow | + \left(\frac{1}{3}\right)^{\frac{1}{2}} \langle 1, 0 | \langle \downarrow | \right) \frac{e}{2mc} B \left(+\hbar \left(\frac{2}{3} \right)^{\frac{1}{2}} - \hbar \left(\frac{1}{3} \right)^{\frac{1}{2}} + \hbar \left(\frac{1}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, -1\rangle |\uparrow\rangle - \hbar \left(\frac{2}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, -1\rangle |\uparrow\rangle - \hbar \left(\frac{1}{3} \right)^{\frac{1}{2}} |1, 0\rangle |\downarrow\rangle \right) = \\ = \frac{e}{2mc} B \left(-\hbar \frac{4}{3} \right) = -\frac{1}{3} \frac{e\hbar}{2mc} B$$

$$\Rightarrow \Delta E \left(\frac{1}{2} \rightarrow -\frac{1}{2} \right) = \frac{2}{3} \frac{e\hbar}{2mc} B = \frac{1}{3} \frac{e\hbar}{mc} B$$