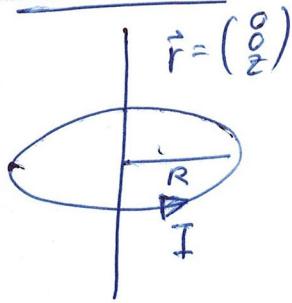


# Aufgabe 1



## a) Biot-Savart

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int d^3r' \vec{j}(r') \times \frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3}$$

$$d^3r' = Idr' \quad = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \oint d\vec{r} \times \frac{\vec{r}-\vec{r}'}{|\vec{r}-\vec{r}'|^3} ; \vec{r} = z \cdot \hat{e}_z$$

Parametrisierung d. Schleife

$$\vec{r}' = \begin{pmatrix} R \cos \varphi' \\ R \sin \varphi' \\ 0 \end{pmatrix} \quad d\vec{r}' = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi' \\ R \cos \varphi' \\ 0 \end{pmatrix} d\varphi' = R \hat{e}_\varphi d\varphi'$$

$$\vec{r} - \vec{r}' = z \cdot \hat{e}_z - R \cdot \hat{e}_\varphi ; \quad |\vec{r} - \vec{r}'| = \sqrt{R^2 + z^2}$$

$$d\vec{r}' \times (\vec{r} - \vec{r}') = (R \cdot z \cdot \hat{e}_\varphi + R^2 \hat{e}_z) d\varphi' = \begin{pmatrix} R z \cos \varphi' \\ R z \sin \varphi' \\ R^2 \end{pmatrix} d\varphi'$$

$$B(\vec{r} = z \cdot \hat{e}_z) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \underbrace{\int_0^{2\pi} d\varphi}_{2\pi} \frac{1}{\sqrt{R^2 + z^2}^3} [R \cdot z \cdot \hat{e}_\varphi + R^2 \hat{e}_z]$$

verschwindet bei  $\int_0^{2\pi} d\varphi$

$$= \frac{\mu_0 I R^2}{2\sqrt{R^2 + z^2}^3} \cdot \hat{e}_z$$

Alternativ

$$\vec{j}(r') = I \delta(r'-R) \delta(z) \hat{e}_\varphi$$

$$\vec{r}' = s' \hat{e}_s + z' \hat{e}_z$$

## b) Magnetisches Moment

$$\vec{m} = \frac{1}{2} \int d^3r' \vec{r}' \times \vec{j}(r') = \frac{I}{2} \oint \vec{r}' \times d\vec{r}' = I \cdot \vec{F} \cdot \vec{n}$$

$R^2 \pi$   
"hat e\_z"  
(Rechte Hand-Regel!)

$$= I \cdot \pi R^2 \hat{e}_z$$

$$\vec{B}_{\text{Bipol}} = \frac{\mu_0}{4\pi} \left( \frac{3 \vec{r} \cdot (\vec{m} \cdot \vec{r})}{|\vec{r}|^5} - \frac{\vec{m}}{|\vec{r}|^3} \right) \quad \text{mit } \vec{r} = z \cdot \hat{e}_z$$

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot I \pi R^2 \hat{e}_z \left( \frac{3 z^2}{|z|^5} - \frac{1}{|z|^3} \right) = \frac{\mu_0 I R^2}{2|z|^3} \cdot \hat{e}_z = \frac{\mu_0 I R^2}{2\sqrt{z^2}^3} \hat{e}_z$$

Für große Entferungen:  $\sqrt{R^2+z^2}^3 \propto \sqrt{z^2}^3$

$$\Rightarrow \vec{B}(r) = \frac{\mu_0 I R^2}{2\sqrt{z^2}^{3/2}} \hat{e}_z + O\left(\frac{1}{|z|^5}\right)$$

$\vec{B}(z=\hat{e}_z)$   $\underbrace{\phantom{B(z=\hat{e}_z)}_{\text{Dipolfeld}}}$

c) Für sehr große Abstände kann das Magnetfeld der lokalen Stromverteilung durch das Dipolfeld angegeben werden mit  $\vec{r} = (x, y, 0)$   
Das in der Formel

$$\vec{B}(\vec{r}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \left( \frac{3\vec{r}(\vec{m} \cdot \vec{r})}{|\vec{r}|^5} - \frac{\vec{m}}{|\vec{r}|^3} \right) ; \quad \vec{r} \cdot \vec{m} = 0, \text{ da } \hat{e}_x, \hat{e}_y$$

$$= -\frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{\vec{m}}{\sqrt{x^2+y^2}^3} = -\frac{\mu_0 \cdot I \cdot R^2}{4\sqrt{x^2+y^2}^3} \hat{e}_z$$

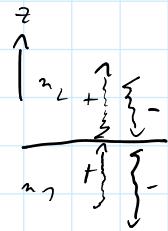
## Aufgabe 2

Mittwoch, 23. März 2016 22:18

a)

$$\vec{E}_2(z, t) = E_2^+ \hat{\ell}_x e^{i(k_2 z - \omega t)} + E_2^- \hat{\ell}_x e^{i(-k_2 z - \omega t)}$$

$$\vec{E}_1(z, t) = E_1^+ \hat{\ell}_x e^{i(k_1 z - \omega t)} + E_1^- \hat{\ell}_x e^{i(-k_1 z - \omega t)}$$



Dispersionssrelation:

$$\frac{k_2}{\omega} = \frac{n_2}{c} \quad n_2 = \sqrt{\epsilon_2}, \text{ durch Annahme } \mu_2 = 1$$

Alle Wellen treffen senkrecht auf, und es gilt je eine einlaufende und eine auslaufende Anteil (- für neg. z-Richtung + für pos. z-Richtung).  $\vec{E}$  sowie  $\vec{H} = \vec{B}/\mu_0$  sind tangential zur Grenzfläche.

aus der Stetigkeit der Tangentialkomponente

des  $\vec{E}$ -Feldes ( $\hat{n} \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = \vec{0}$ ) folgt (an der Stelle  $z=0$ )

$$E_1^+ + E_1^- = E_2^+ + E_2^- \quad I$$

des weiteren gilt

$$H_2 = \frac{1}{\mu_0} \vec{B}_2 = \frac{1}{\mu_0 c} \vec{k}_2 \times \vec{E}_2 = \pm \frac{n_2}{\mu_0 c} \hat{\ell}_2 \times \vec{E}_2$$

Betrachte Stetigkeit der Tangentialkomponente von  $\vec{H}$  an  $z=0$

$$(\hat{n} \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) = \vec{0})$$

$$\Rightarrow n_1 E_1^+ - n_1 E_1^- = n_2 E_2^+ - n_2 E_2^- \quad II$$

Auflösen d. Gleichungen nach  $E_1^+$  und  $E_1^-$

$$I \cdot n_1 + II : 2n_1 E_1^+ = E_2^+(n_1 + n_2) + E_2^-(n_1 - n_2)$$

$$I \cdot n_1 - II : 2n_1 E_1^- = E_2^+(n_1 - n_2) + E_2^-(n_1 + n_2)$$

$$\Rightarrow E_1^+ = \underbrace{\frac{n_1+n_2}{2n_1} E_2^+}_{:=\alpha_{12}} + \underbrace{\frac{n_1-n_2}{2n_1} E_2^-}_{:=\beta_{12}^*}$$

$$E_1^- = \underbrace{\frac{n_1-n_2}{2n_1} E_2^+}_{\beta_{12}} + \underbrace{\frac{n_1+n_2}{2n_1} E_2^-}_{\alpha_{12}^*}$$

Damit erhält man,

$$\begin{pmatrix} E_1^+ \\ E_1^- \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha_{12} & \beta_{12}^* \\ \beta_{12} & \alpha_{12}^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_2^+ \\ E_2^- \end{pmatrix}$$

$$\text{Teil II a: } E_2^- = 0 \quad \Rightarrow E_1^- = \beta_{12} E_2^+ \quad E_1^- = \alpha_{12} E_2^+$$

$$\text{Poynting-Vektor: Aus Angabe: } (\vec{s}) = \frac{1}{2\mu_0 n} |\vec{B}_0|^2 \frac{c}{\epsilon_0} \hat{k} \quad \text{mit } \underbrace{|\vec{B}_0|^2}_{\text{aus VL}} = \frac{c^2}{n^2} |\vec{E}_0|^2$$

$$n = \sqrt{\mu_0 \epsilon_0} \quad c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}$$

$$n_2 = \sqrt{\epsilon_2}$$

$$\Rightarrow \langle S_2 \rangle = k \langle S_1 \rangle / = \underbrace{\frac{c}{2} |E_2|^2}_{\text{siehe VL}} \frac{c}{\epsilon_2} = \frac{1}{2\mu_0} |E_2|^2 n_2$$

siehe VL

Man erhält:

$$\frac{\text{reflektiert}}{\text{einfallend}} := \frac{E_1^-}{E_1^+} = \frac{\beta_{12}}{\alpha_{12}} = \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2}$$

$$\frac{\text{transmittiert}}{\text{einfallend}} := \frac{E_2^+}{E_1^+} = \frac{1}{\alpha_{12}} = \frac{2n_1}{n_1 + n_2}$$

Reflektionsvermögen :

$$R = \frac{c S_1^-)}{c S_1^+)} = \frac{|E_1^-|^2 n_1}{|E_1^+|^2 n_1} = \frac{\beta_{12}^2}{\lambda_{12}^2} = \left( \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} \right)^2$$

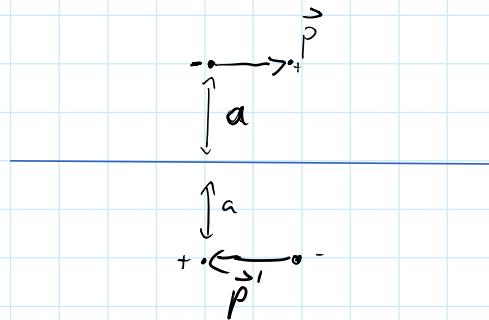
$$T = \frac{c S_2^+)}{c S_1^+)} = \frac{|E_2^+|^2 n_2}{|E_1^+|^2 n_1} = \frac{n_2}{n_1 |\lambda_{12}|^2} = \frac{n_2^2 n_1}{n_1 (n_1 + n_2)^2}$$

$$R + T = \frac{(n_1 - n_2)^2 + 4 n_1 n_2}{(n_1 + n_2)^2} = \frac{(n_1 + n_2)^2}{(n_1 + n_2)^2} = 1$$

### Aufgabe 3

Mittwoch, 23. März 2016 22:22

Spiegelbild:



$$\vec{p}' = -\vec{p}$$

$$\vec{a}' = -\vec{a}$$

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{\vec{p}(\vec{r}-\vec{a})}{|\vec{r}-\vec{a}|^3} - \frac{\vec{p}(\vec{r}+\vec{a})}{|\vec{r}+\vec{a}|^3} \right)$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{px}{\sqrt{x^2+y^2+(z-a)^2}^3} - \frac{px}{\sqrt{x^2+y^2+(z+a)^2}^3} \right)$$

Test d. Randbedingung:

$$\phi(\vec{r}) \Big|_{z=0} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{px}{\sqrt{x^2+y^2+t^2}^3} - \frac{px}{\sqrt{x^2+y^2+z^2}^3} \right) = 0 \quad \checkmark$$

l, Berechnung d. influentieller Flächenladungsdichte.

$$\sigma(x, y) = \epsilon_0 \vec{n} \cdot \vec{E} \Big|_{z=0} = \epsilon_0 \vec{t}_z \cdot \vec{\nabla} \phi \Big|_{z=0} = \epsilon_0 \frac{\partial \phi}{\partial z} \Big|_{z=0} \quad \text{! Das Minus kommt hier doch nicht}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \phi}{\partial z} &= -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{-3px(x^2+y^2+(z-a)^2)}{\sqrt{x^2+y^2+(z-a)^2}^6} \cdot \frac{1}{2\sqrt{x^2+y^2+(z-a)^2}} \cdot 2(z-a) \right. \\ &\quad \left. + \frac{3px(x^2+y^2+(z+a)^2)}{\sqrt{x^2+y^2+(z+a)^2}^6} \cdot \frac{1}{2\sqrt{x^2+y^2+(z+a)^2}} \cdot 2(z+a) \right) \end{aligned}$$

$$= \frac{-3px}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{z-a}{\sqrt{x^2+y^2+(z-a)^2}^5} + \frac{z+a}{\sqrt{x^2+y^2+(z+a)^2}^5} \right)$$

$$- - \underline{3px a}$$

$$\sigma(x, y) = -\frac{3px^2a}{2\pi\sqrt{x^2+y^2+a^2}}$$

c Dipol-Dipol-Wechselwirkung zu Kraftberechnung

$$W_{12} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{\vec{p}_1 \cdot \vec{p}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} - 3 \frac{(\vec{r}_1 - \vec{r}_2) \cdot \vec{p}_1 \cdot (\vec{r}_2 - \vec{r}_1) \cdot \vec{p}_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^5} \right)$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{-p^2}{8a^3} \right) \quad \text{da } \vec{p}_1 = -\vec{p}_2 = \begin{pmatrix} p \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{r}_1 = -\vec{r}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}$$

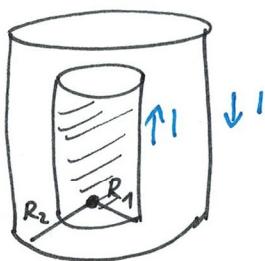
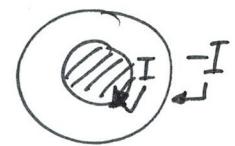
$$\vec{F} = -\vec{\nabla} W_{12}$$

$$\vec{F} \propto \vec{e}_z$$

$$\vec{F} = -\frac{d}{d(2a)} W_{12} \vec{e}_z = -\frac{3p^2}{64\pi\epsilon_0 a^4} \vec{e}_z$$

Hin nach 2a schließen!!!

# Aufgabe 4 Koaxialkabel



## a) Stranddichte

$$\vec{j}(\vec{r}) = \left[ \frac{I}{\pi R_1^2} \Theta(R_1 - s) - \frac{I}{2\pi R_2} \delta(s - R_2) \right] \hat{e}_z$$

### Kontrolle

$$\int_{\text{Querschnitt}} d\vec{F} \cdot \vec{j} = \int g ds \int d\varphi \vec{j} = \frac{I}{\pi R_1^2} \cdot 2\pi \cdot \frac{R_1^2}{2} - \frac{I}{2\pi R} \cdot 2\pi R = 0$$

## b) Vektorpotential

Symmetriebetrachtung:  $\vec{j}(\vec{r}) = j(s) \hat{e}_z \Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = A(s) \hat{e}_z$

$$\Rightarrow \vec{B} = \text{rot } \vec{A} = - \frac{\partial A}{\partial s} \hat{e}_\varphi = B(s) \hat{e}_\varphi$$

$$\Delta \vec{A} = -\mu_0 \vec{j} \quad (\text{Feldgleichung})$$

$$\Rightarrow -\mu_0 j(s) = \frac{1}{s} \frac{\partial}{\partial s} \left( s \cdot \frac{\partial A(s)}{\partial s} \right) \quad (\text{für diese Symmetrie})$$

Region ①  $R_1 < s < R_2$  und ③  $s > R_2$   $j(s) = 0$

$$\Rightarrow 0 = d(s \frac{\partial A(s)}{\partial s}) \Rightarrow a^{\text{const.}} = s \cdot \frac{da}{ds} \Rightarrow da = \frac{a}{s} ds$$

$$\Rightarrow A(s) = a \cdot \ln s + b^{\text{const.}} = a \ln \left( \frac{s}{C_1} \right) + C_2$$

Region ①  $s < R_1$

$$\frac{1}{s} \frac{d}{ds} \left( s \frac{da}{ds} \right) = - \frac{\mu_0 I}{R_1^2 \pi} \Rightarrow d(s \frac{da}{ds}) = - \frac{\mu_0 I}{R_1^2 \pi} ds \circ s$$

$$s \frac{da}{ds} = C_3 - \frac{\mu_0 I}{2\pi R_1^2} s^2 \Rightarrow da = \left[ \frac{C_3}{s} - \frac{\mu_0 I}{2\pi R_1^2} s \right] ds$$

$$\Rightarrow A(s) = C_3 \cdot \ln \left( \frac{s}{C_4} \right) + C_5 - \frac{\mu_0 I}{4\pi R_1^2} s^2$$

$$A(s) = \begin{cases} C_3 \ln\left(\frac{s}{C_4}\right) + C_5 - \frac{\mu_0 I}{4\pi R_1^2} s^2 & , s < R_1 \\ C_2 \ln\left(\frac{s}{C_{21}}\right) + C_{22} & , R_1 < s < R_2 \\ C_3 \ln\left(\frac{s}{C_{31}}\right) + C_{32} & , s > R_2 \end{cases}$$

Konstanten bestimmen:

$C_3 = 0$ , da  $A(0)$  endlich,  $C_5 = 0$  (Wahl)

Stetigkeit von  $A(s)$ : bzw. stetige Differenzierbarkeit ( $s \neq R_2$ )

$$\boxed{s=R_1} \quad - \frac{\mu_0 I}{4\pi R_1^2} \cdot R_1^2 = - \frac{\mu_0 I}{4\pi} = a_2 \cdot \ln\left(\frac{R_1}{C_{21}}\right) + C_{22}$$

$$- \frac{\mu_0 I}{2\pi R_{21}} \cdot R_{21} = \frac{a_2}{R_1} \Rightarrow a_2 = - \frac{\mu_0 I}{2\pi}$$

$$\text{Damit } - \frac{\mu_0 I}{4\pi} = - \frac{\mu_0 I}{2\pi} \ln\left(\frac{R_1}{C_{21}}\right) + C_{22}$$

$$\rightarrow C_{21} = R_1 \quad , \quad C_{22} = - \frac{\mu_0 I}{4\pi}$$

$$\boxed{s=R_2} \quad - \frac{\mu_0 I}{2\pi} \ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right) - \frac{\mu_0 I}{4\pi} = a_3 \ln\left(\frac{R_2}{C_{31}}\right) + C_{32}$$

$$\rightarrow C_{32} = - \frac{\mu_0 I}{2\pi} \ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right) - \frac{\mu_0 I}{4\pi}$$

$$a_3 = 0$$

Begründung ↑ Da bei  $s > R_2$   $I_{\text{eing}} = 0 \Rightarrow B(s) = 0$   
 $\Rightarrow A(s) = 0$  für  $s > R_2 \Rightarrow a_3 = 0$

$$\Rightarrow A(s) = - \frac{\mu_0 I}{4\pi} \begin{cases} \frac{s^2}{R_1^2} & , s < R_2 \\ 1 + 2 \ln\left(\frac{s}{R_1}\right) & , R_1 < s < R_2 \\ 1 + 2 \ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right) & , s > R_2 \end{cases}$$

# ALTERNATIV Ampere'sches Gesetz

$$\oint d\vec{r} \cdot \vec{B}(\vec{r}) = 2\pi s B(s) = \mu_0 \cdot I_{\text{eng}} = \mu_0 I \left\{ \begin{array}{ll} \frac{\pi s^2}{4R_1^2}, & s < R_1 \\ 1, & R_1 < s < R_2 \\ 0, & s > R_2 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow B(s) = \frac{\mu_0 I}{2\pi} \left\{ \begin{array}{ll} \frac{s}{R_1^2}, & s < R_1 \\ 1/s, & R_1 < s < R_2 \\ 0, & s > R_2 \end{array} \right.$$

$$-\frac{dA(s)}{ds} = B(s) \Rightarrow -B(s) ds = dA(s) \quad | \int \dots$$

$$A(s) = A_0 - \int_0^s ds' B(s') = - \int_0^s$$

0 (Wahl)

$s > R_2$

$$A(s) = -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \left\{ \int_0^{R_1} ds' \frac{s'}{R_1^2} + \int_{R_1}^{R_2} ds' \frac{1}{s'} \right\}$$

$$= -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \left[ 1 + 2 \ln \left( \frac{R_2}{R_1} \right) \right]$$

↑  
Tipp: In dieser Reihenfolge ausrechnen.

$R_1 < s < R_2$

$$A(s) = -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \left\{ \int_0^{R_1} ds' \frac{s'}{R_1^2} + \int_{R_1}^s ds' \frac{1}{s'} \right\}$$

$$= -\frac{\mu_0 I}{4\pi} [1 + 2 \ln(s/R_1)]$$

$s < R_1$

$$A(s) = -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \left\{ \int_0^s ds' \frac{s'}{R_1^2} \right\} = -\frac{\mu_0 I}{2\pi} \frac{s^2}{R_1^2}$$

$$\Rightarrow \vec{A}(\vec{r}) = \hat{e}_r \cdot \left( -\frac{\mu_0 I}{4\pi} \right) \left\{ \begin{array}{ll} \frac{s^2}{R_1^2}, & s < R_1 \\ 1 + 2 \ln(s/R_1), & R_1 < s < R_2 \\ 1 + 2 \ln(R_2/R_1), & s > R_2 \end{array} \right.$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \hat{e}_r \cdot \frac{\mu_0 I}{2\pi} \left\{ \begin{array}{ll} s/R_1^2, & s < R_1 \\ 1/s, & R_1 < s < R_2 \\ 0, & s > R_2 \end{array} \right.$$

### c) Selbstinduktivität pro Längeneinheit

$$L = \frac{1}{4\pi^2} \int d^3r \vec{j}(\vec{r}) \cdot \vec{A}(\vec{r}) = \frac{l}{\pi^2} \int_{\text{Querschnitt}} dF \vec{j}(\vec{r}_+) \cdot \vec{A}(\vec{r}_+)$$

$$\Rightarrow \frac{L}{l} = \frac{1}{\pi^2} \underbrace{\int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\infty ds}_{= 2\pi} \vec{j}(\vec{r}_+) \cdot \vec{A}(\vec{r}_+)$$

$$= \frac{2\pi}{\pi^2} \cdot \left( -\frac{M_0 l}{4\pi} \right) \int_0^\infty ds \cdot s \left[ \frac{I}{\pi R_1^2} \Theta(R_1-s) \cdot \frac{s^2}{R_1^2} - \frac{I}{2\pi R_2} \delta(s-R_2) \left( 1 + 2 \ln \frac{R_2}{R_1} \right) \right]$$

$$= -\frac{M_0}{2\pi} \left\{ \underbrace{\int_0^{R_1} ds s^3 \cdot \frac{1}{R_1^4}}_{= R_1^4/4} - \underbrace{R_2 \cdot \frac{1}{2R_2} \left( 1 + 2 \ln \frac{R_2}{R_1} \right)}_{\frac{1}{2}} \right\}$$

$$= \frac{M_0 l}{2\pi} \left[ \ln \frac{R_2}{R_1} + \frac{1}{4} \right]$$

$$\vec{j}(\vec{r}_+) = \left[ \frac{I}{\pi R_1^2} \Theta(R_1-s) - \frac{I}{2\pi R_2} \delta(s-R_2) \right] \hat{e}_z$$

$$\vec{A}(\vec{r}_+) = -\frac{M_0 l}{4\pi} \hat{e}_z \begin{cases} \frac{s^2}{R_1^2} & ; s < R_2 \\ 1 + 2 \ln \left( \frac{s}{R_1} \right) & ; R_1 < s < R_2 \\ 1 + 2 \ln \left( \frac{R_2}{R_1} \right) & ; s > R_2 \end{cases}$$

(Erinnerung)

### Hinweis:

Hier dürfen wir nicht  $\Phi = \int dF \cdot \vec{B} = L \cdot I$  verwenden, da wir das Koaxialkabel nicht über Leiterschleifen darstellen können.

## Aufgabe 5



$$\vec{E}_{\text{ein}} = \vec{E}_0 e^{i(kz - wt)}$$

$$= E_0 \cdot \vec{\epsilon}_0 e^{i(kz - wt)}$$

$$\vec{B}_{\text{ein}} = \frac{1}{\omega} \vec{k} \times \vec{E}_{\text{ein}} = \frac{1}{c} \hat{e}_z \times \vec{E}_{\text{ein}}$$

$$\vec{E}_{\text{streu}} = \frac{\mu_0 \omega^2}{4\pi r} e^{i(kr - wt)} (\hat{e}_r \times \vec{p}) \times \hat{e}_r ; \vec{p} = \alpha \vec{E}_0 \\ = \alpha \cdot E_0 \cdot \vec{\epsilon}_0$$

$$a) \vec{B}_{\text{streu}} = \frac{1}{\omega} \vec{k}_{\text{streu}} \times \vec{E}_{\text{streu}} = \frac{1}{c} \hat{e}_r \times \vec{E}_{\text{streu}}$$

$$b) \left. \frac{d\vec{E}}{d\Omega} \right|_{\text{pol}} = \frac{r^2 |\vec{\epsilon}^* \cdot \vec{E}_{\text{streu}}|^2}{|\vec{\epsilon}_0 \cdot \vec{E}_{\text{ein}}|^2} = \frac{r^2 |\vec{\epsilon}^* \cdot \vec{E}_{\text{streu}}|^2}{E_0^2}$$

$$= \frac{\mu_0^2 \omega^4 \alpha^2}{16\pi^2} |\vec{\epsilon}^* \cdot [(\hat{e}_r \times \vec{\epsilon}_0) \times \hat{e}_r]|^2$$

Vektorprodukt:

$$(\hat{e}_r \times \vec{\epsilon}_0) \times \hat{e}_r = \vec{\epsilon}_0 (\underbrace{\hat{e}_r \cdot \hat{e}_r}_{=1}) - \hat{e}_r (\vec{\epsilon}_0 \cdot \hat{e}_r)$$

$$\Rightarrow \left. \frac{d\vec{E}}{d\Omega} \right|_{\text{pol}} = \frac{\mu_0^2 \omega^4 \alpha^2}{16\pi^2} |\vec{\epsilon}_0 \cdot [\vec{\epsilon}^* - \hat{e}_r (\underbrace{\vec{\epsilon}^* \cdot \hat{e}_r}_{=0, \text{da } \vec{\epsilon}^* \perp \hat{e}_r} \perp \hat{e}_r)]|^2$$

Polarisation + auf Ausbreitung

$$\omega = ck$$

$$= \frac{\mu_0^2 c^4 k^4 \alpha^2}{16\pi^2} |\vec{\epsilon}_0 \cdot \vec{\epsilon}^*|^2$$

## c) Mittelung

$$\left. \frac{d\vec{E}}{d\Omega} \right|_{\text{unpol}} = \frac{1}{2} \sum_{\vec{\epsilon}_0 = \hat{e}_x, \hat{e}_y} \left. \frac{d\vec{E}}{d\Omega} \right|_{\text{pol}}$$

$$= \underbrace{\frac{\mu_0^2 c^4 k^4}{32\pi^2} \alpha^2}_{\equiv \beta} |\vec{\epsilon}^* \times \hat{e}_z|^2$$

$$\equiv \beta$$

## I) Polarisierung am Ende

$$\vec{E}_t = \frac{\hat{e}_r \times \hat{e}_z}{\sin \theta}$$

$$\frac{d\delta_t}{d\Omega} = \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \cdot |(\hat{e}_r \times \hat{e}_z) \times \hat{e}_z|^2 = \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \left| \hat{e}_z \left( \frac{\hat{e}_r \cdot \hat{e}_z}{\cos \theta} - \hat{e}_r (\hat{e}_z \cdot \hat{e}_z) \right) \right|^2$$

$$= \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \left| \begin{pmatrix} -\sin \theta \cos \varphi \\ -\sin \theta \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \right|^2 = \beta$$

## II) Polarisierung am Ende

$$\vec{E}_{||} = \frac{\hat{e}_z - \cos \theta \hat{e}_r}{\sin \theta}$$

$$\frac{d\delta_{||}}{d\Omega} = \frac{\beta}{\sin^2 \theta} | \hat{e}_z \times \hat{e}_z - (\hat{e}_r \times \hat{e}_z) \cancel{\cos \theta} |^2$$

$$= \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \cos^2 \theta |\hat{e}_z \times \hat{e}_r|^2 = \frac{\beta}{\sin^2 \theta} \cos^2 \theta \underbrace{[|\hat{e}_z|^2 |\hat{e}_r|^2 - |\hat{e}_z \cdot \hat{e}_r|^2]}_{=\sin^2 \theta}$$

$$= \beta \cos^2 \theta$$

$$\Rightarrow \frac{d\delta}{d\Omega} = \frac{d\delta_t}{d\Omega} + \frac{d\delta_{||}}{d\Omega} = \beta (1 + \cos^2 \theta) = \frac{M_0^2 C^4 k^4 \alpha^2}{32 \pi^2 \epsilon_0^2} (1 + \cos^2 \theta)$$

Anmerkung: Beispiel plsr. Kugel:  $\alpha = 4\pi \epsilon_0 \left( \frac{\epsilon-1}{\epsilon+2} \right) R^3$

$$\Rightarrow \frac{d\delta}{d\Omega} = k^4 R^6 \left( \frac{\epsilon-1}{\epsilon+2} \right)^2 \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta)$$

vgl. (6.31) aus Vorlesung.