

Introdução a métodos potenciais

Vanderlei C. Oliveira Jr.

2025


O curso

- Sistemas de Coordenadas
- Campo de gravidade da Terra
- Campo magnético da Terra
- Elementos de teoria do potencial
- Gravimetria
- Magnetometria
- Modelagem direta
- Separação regional residual
- Técnicas para detecção de bordas
- Deconvolução de Euler
- Transformações de campos potenciais
- Inversão

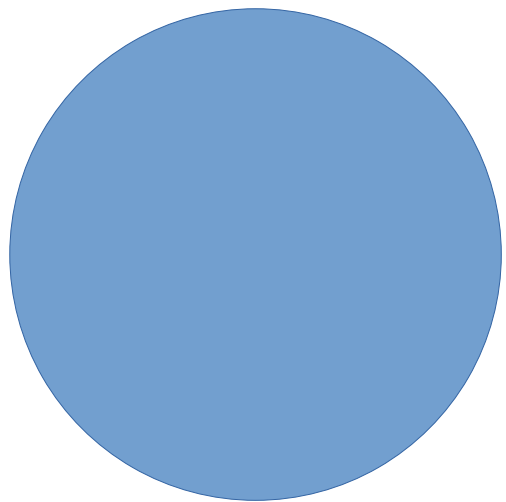
O curso

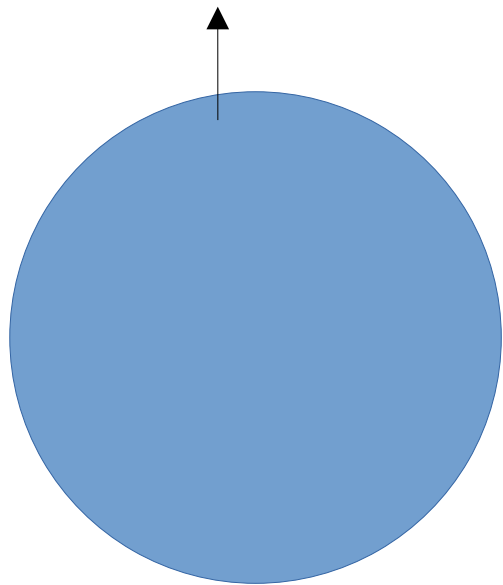
- Sistemas de Coordenadas
- **Campo de gravidade da Terra**
- **Campo magnético da Terra**
- Elementos de teoria do potencial
- Gravimetria
- Magnetometria
- Modelagem direta
- Separação regional residual
- Técnicas para detecção de bordas
- Deconvolução de Euler
- Transformações de campos potenciais
- Inversão

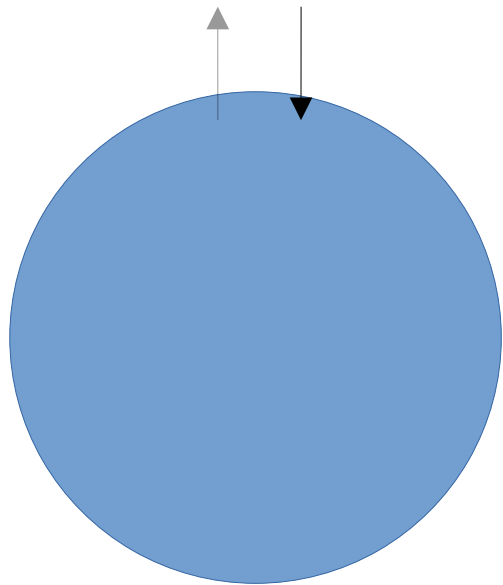
O curso

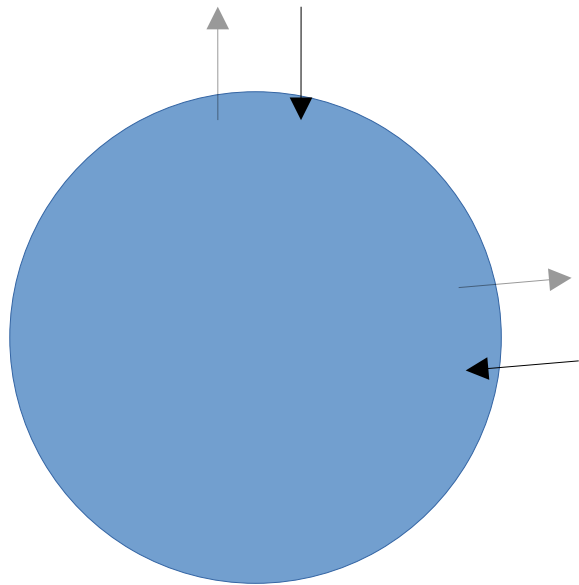
- 
- Sistemas de Coordenadas
 - **Campo de gravidade da Terra**
 - **Campo magnético da Terra**
 - Elementos de teoria do potencial
 - Gravimetria
 - Magnetometria
 - Modelagem direta
 - Separação regional residual
 - Técnicas para detecção de bordas
 - Deconvolução de Euler
 - Transformações de campos potenciais
 - Inversão

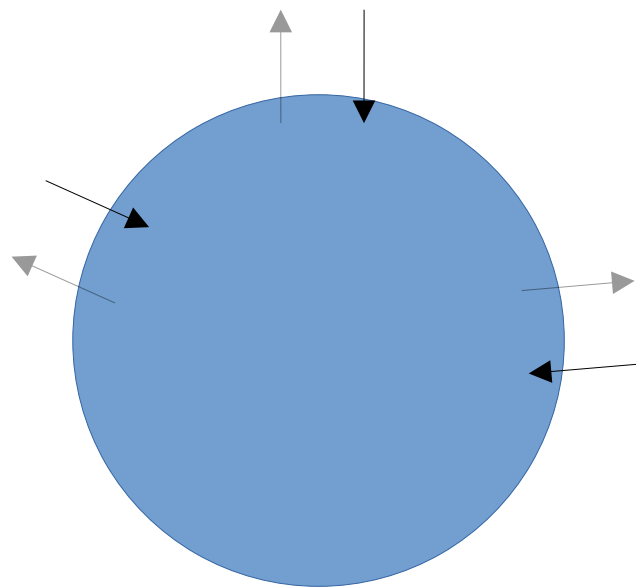
O quê acontece quando
a gente pula ou joga um
objeto para cima?

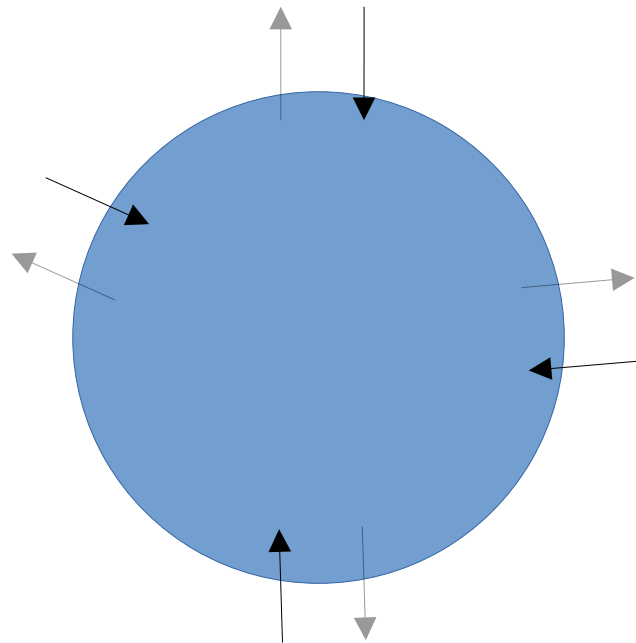




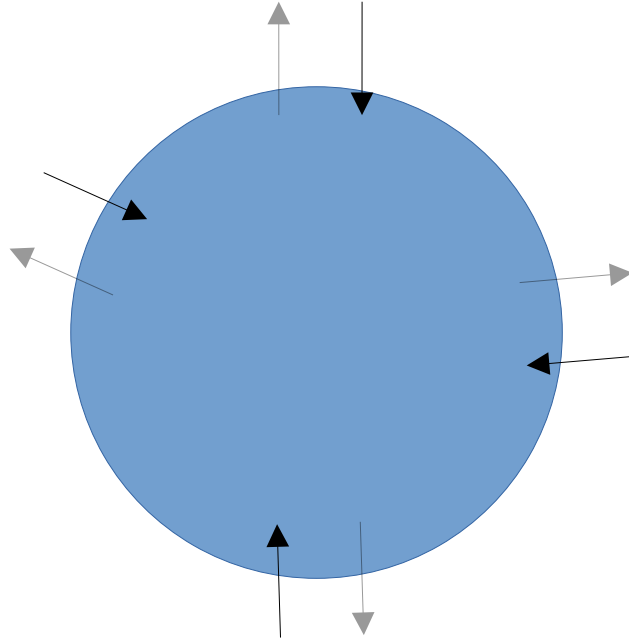






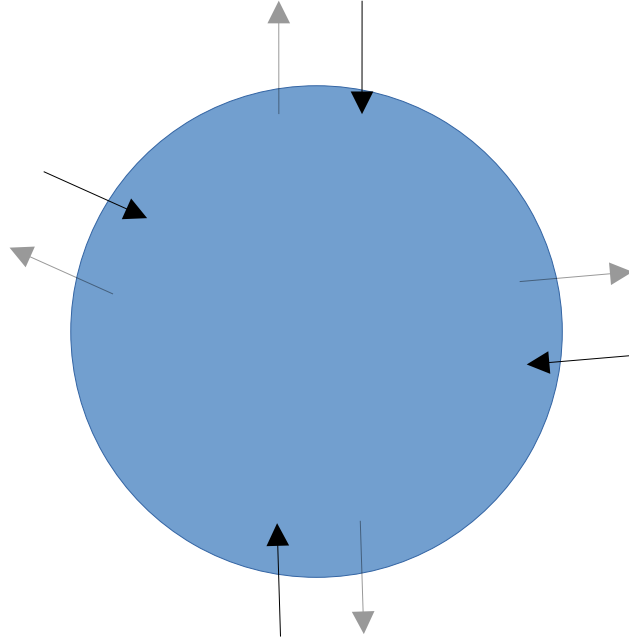


Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra.



Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra.

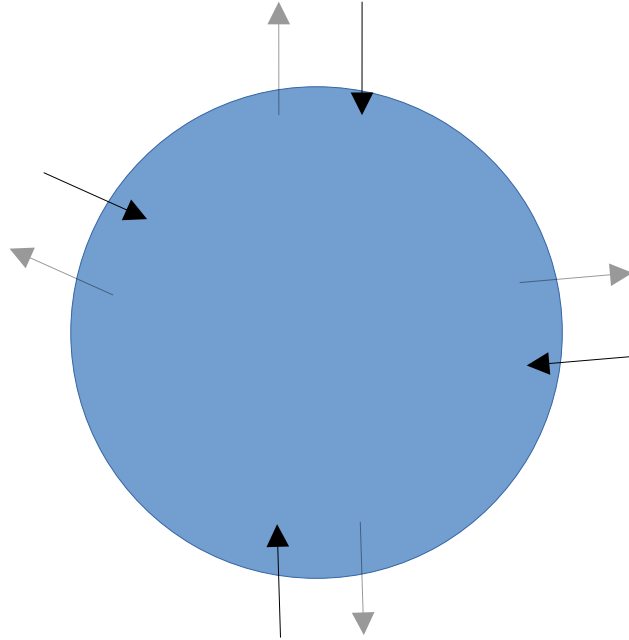
Esta força diminui a intensidade à medida em que o objeto se afasta da Terra.



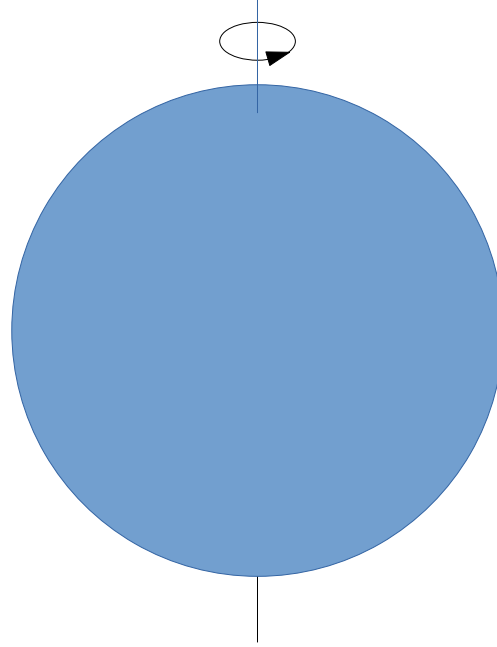
Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra.

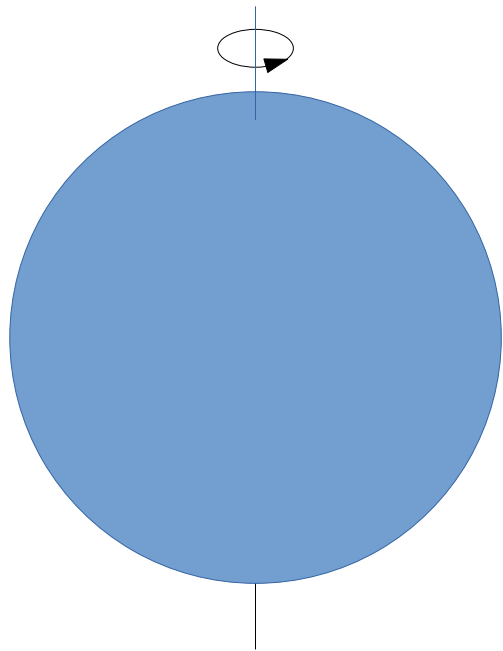
Esta força diminui a intensidade à medida em que o objeto se afasta da Terra.

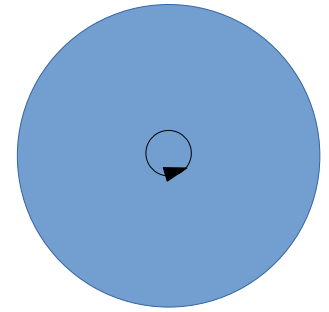
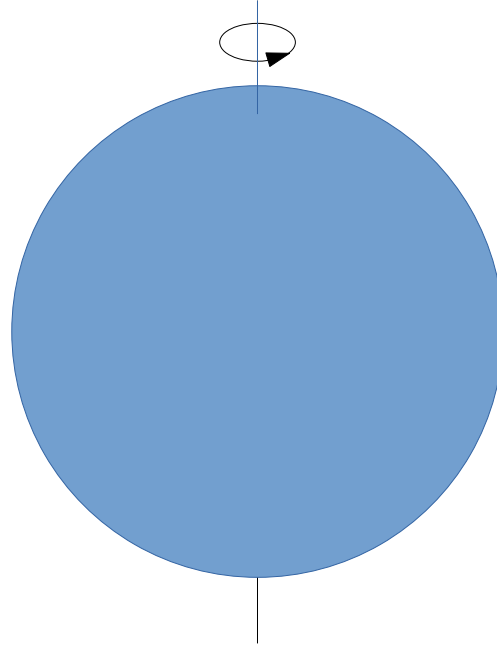
Além disso, sabemos que a Terra gira em torno de si mesma.



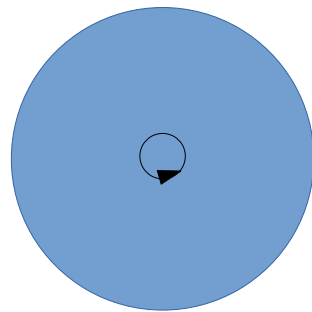
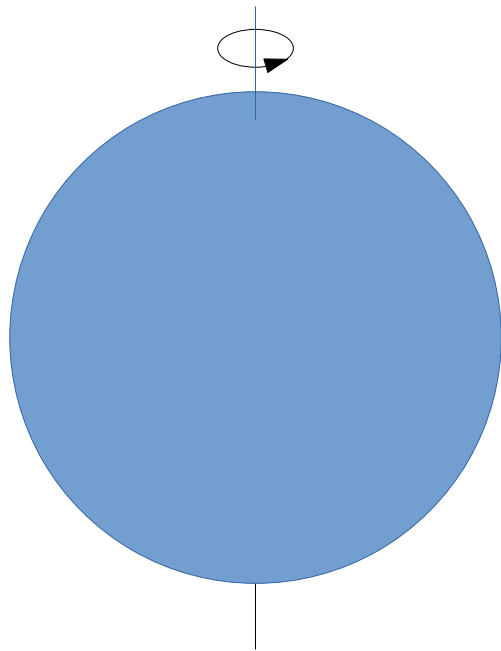
Além disso, sabemos
que a Terra gira em
torno de si mesma.

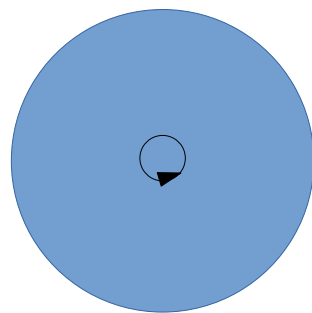
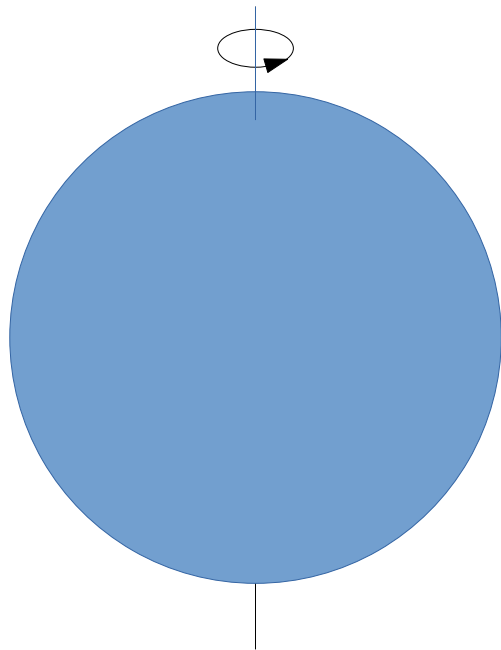


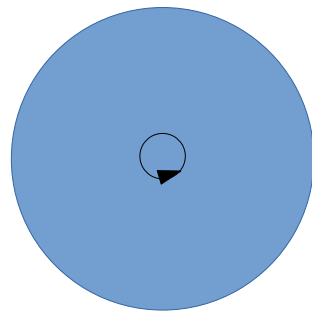
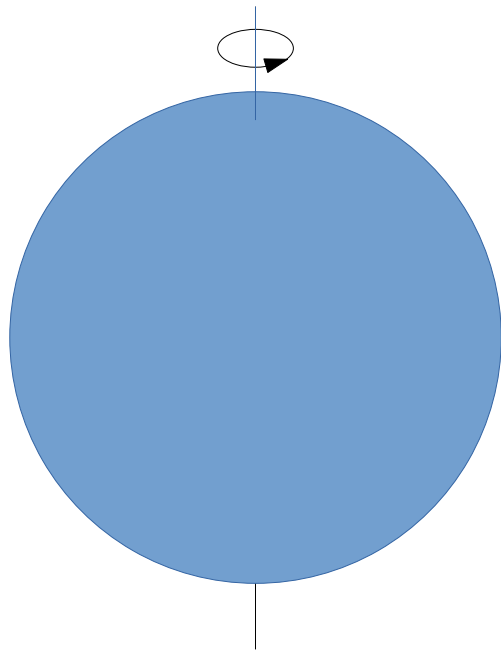


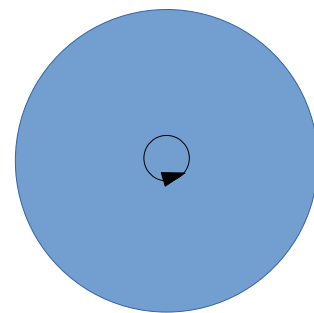
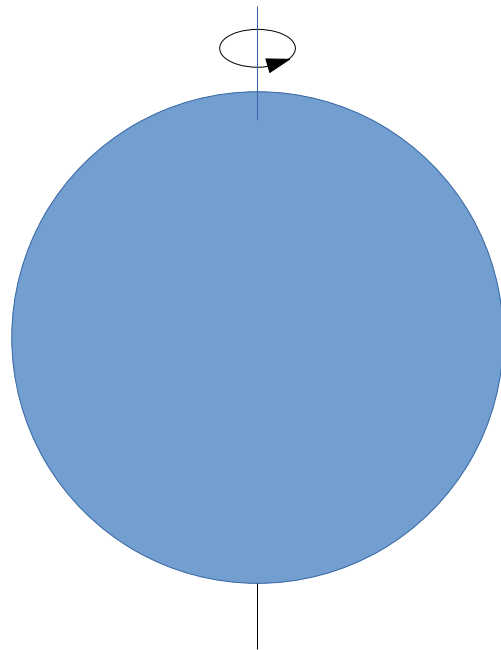


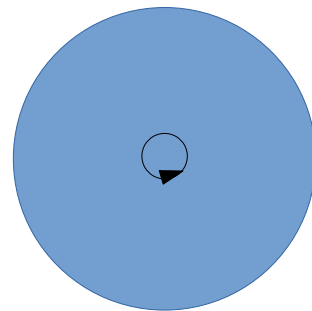
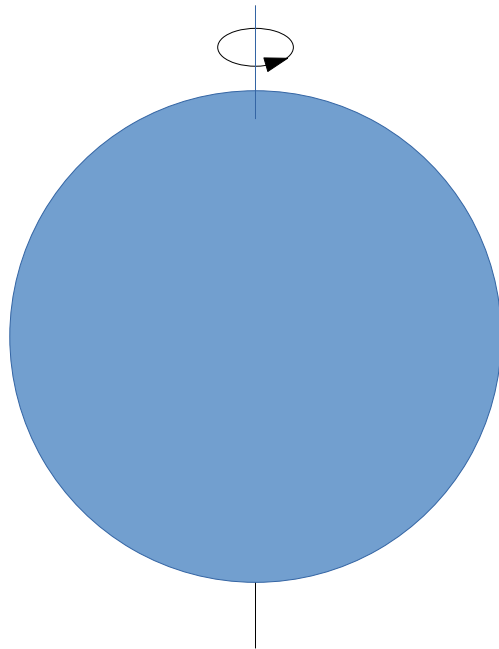
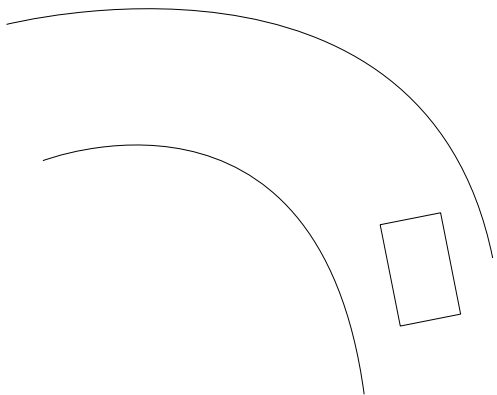
Olhando sobre o
eixo de rotação

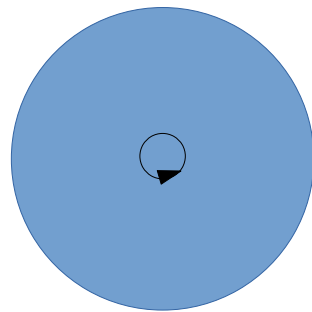
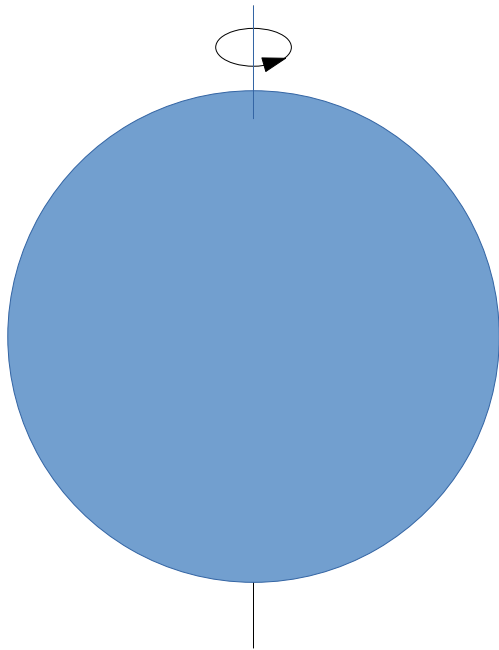
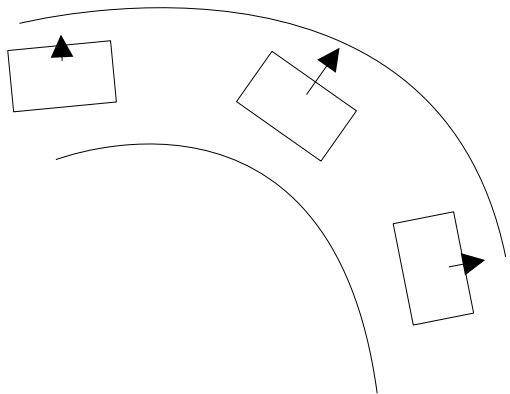




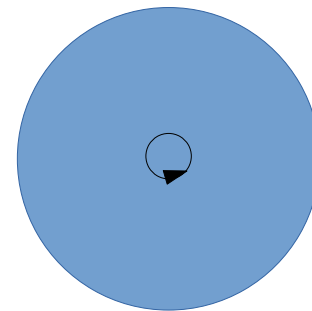
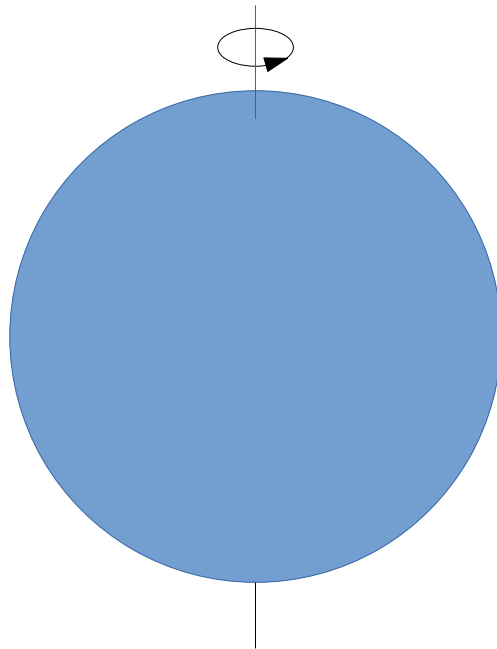
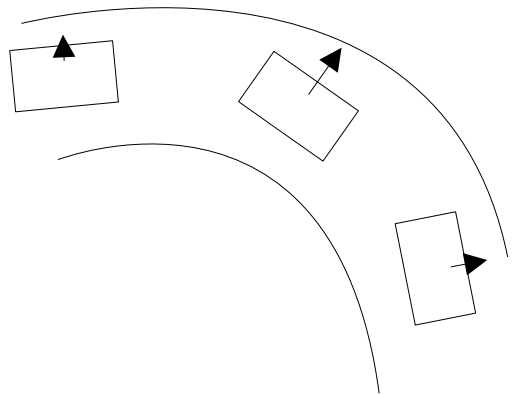


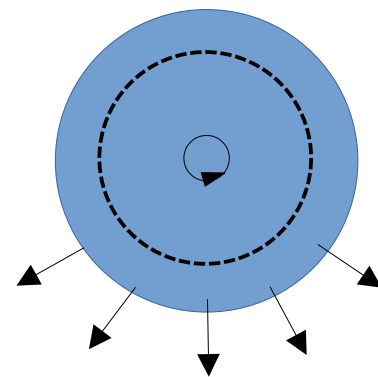
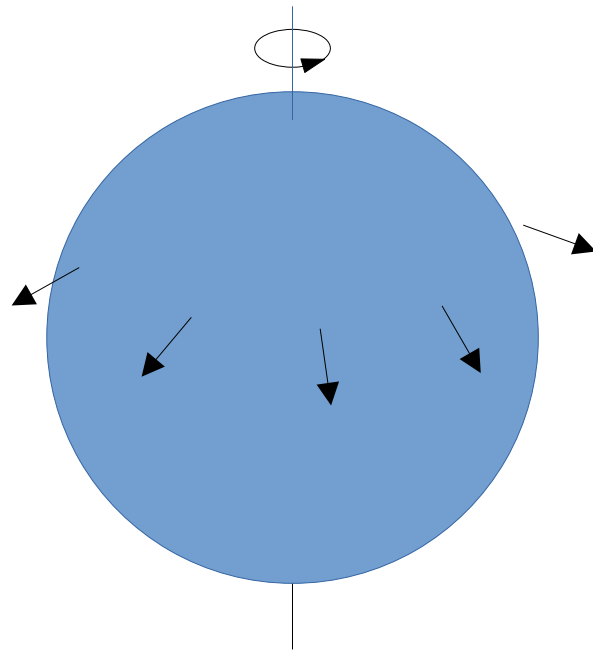




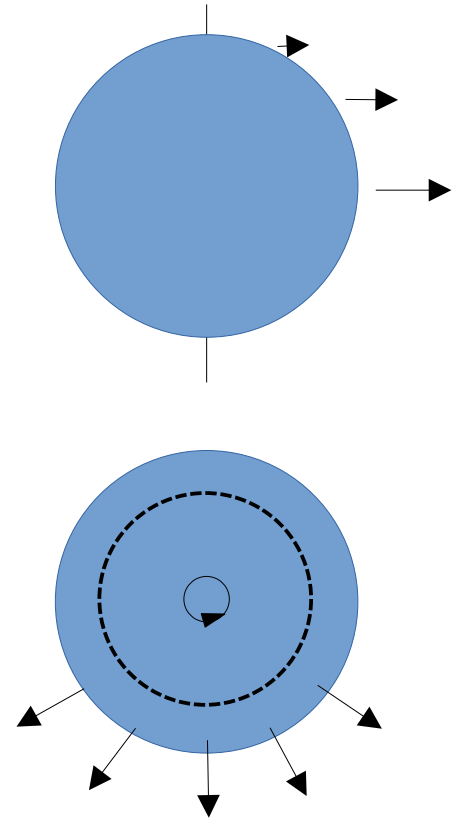
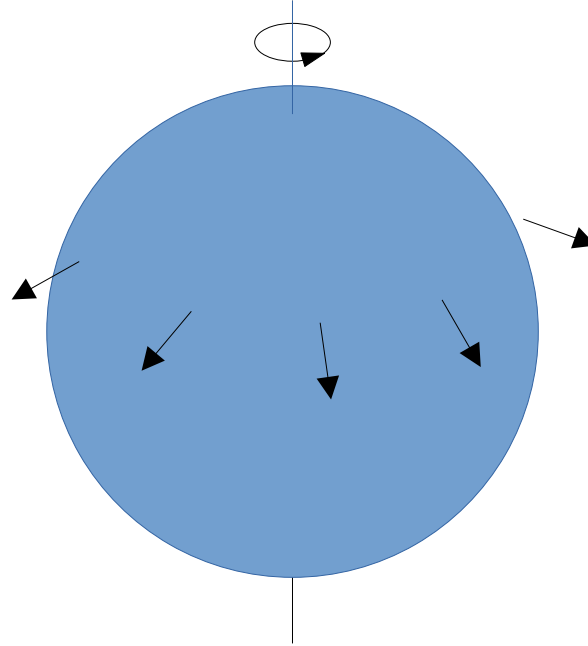


Quem está dentro do carro
experimenta uma força para
fora da curva.

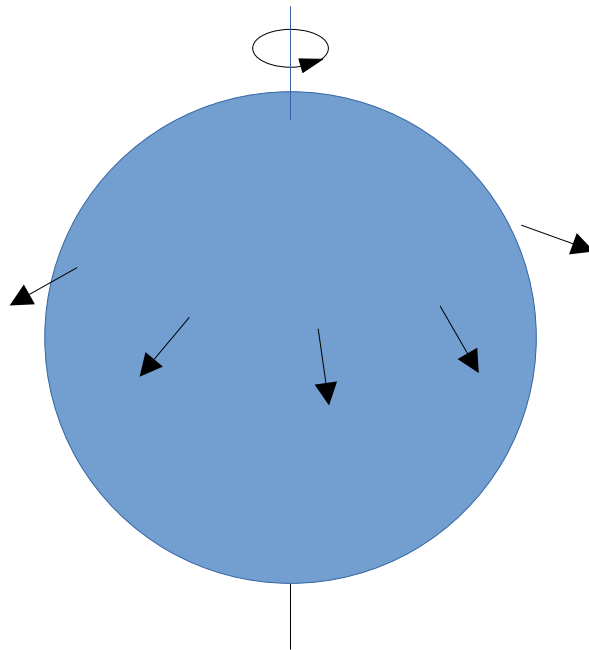




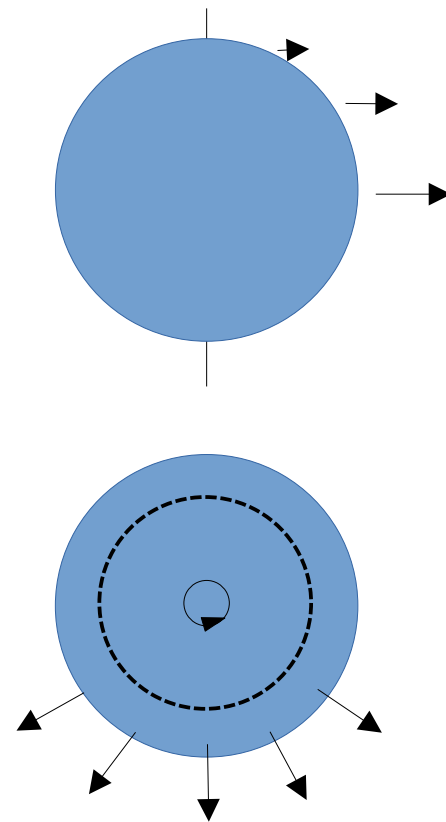
Olhando
perpendicular ao
eixo de rotação



Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força que aponta para fora da Terra, na direção perpendicular ao eixo de rotação.

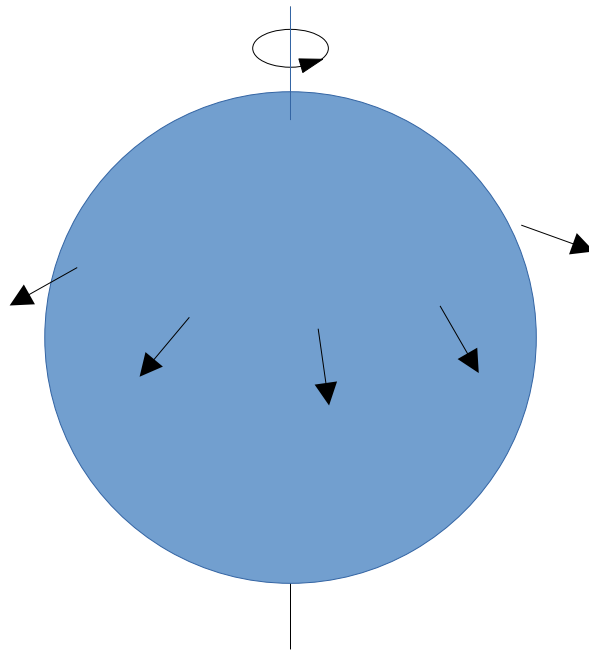


Olhando perpendicular ao eixo de rotação

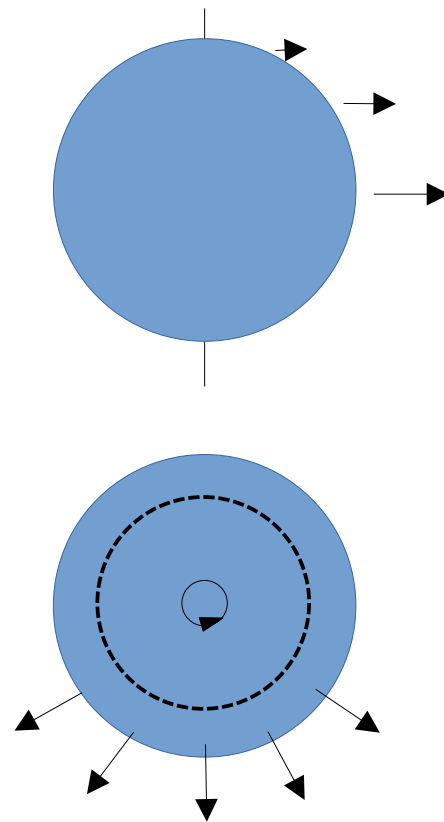


Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força que aponta para fora da Terra, na direção perpendicular ao eixo de rotação.

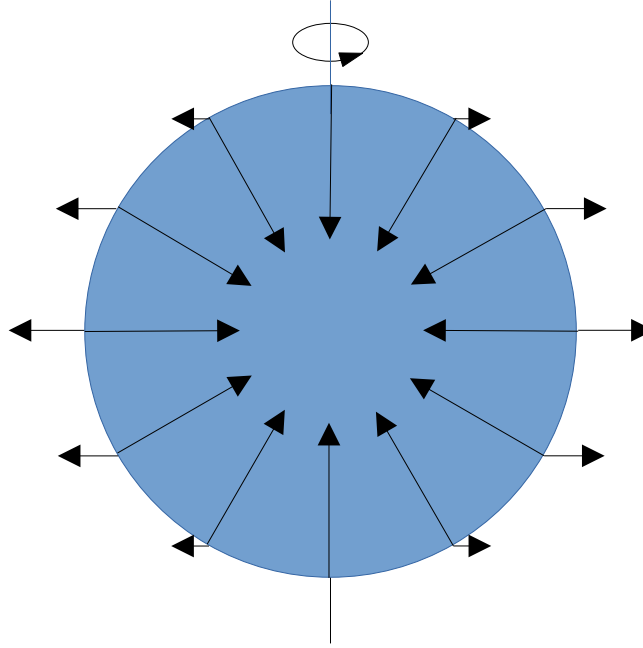
Esta força aumenta com a distância até o eixo de rotação da Terra.



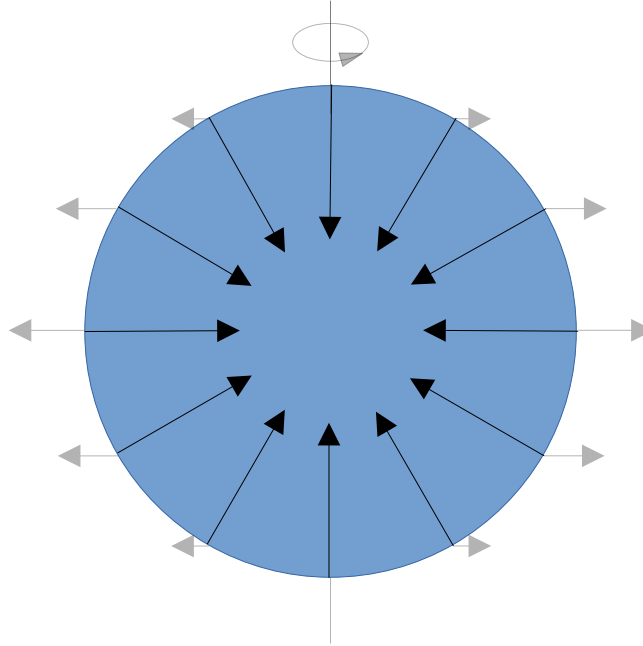
Olhando perpendicular ao eixo de rotação



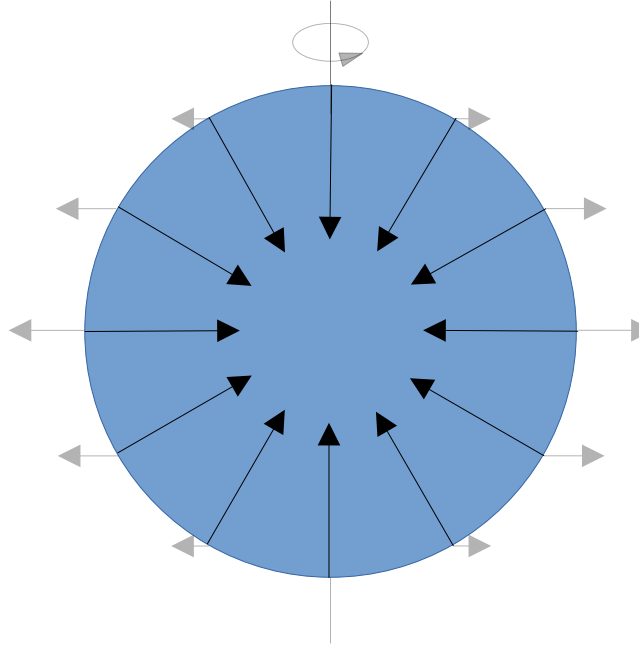
Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força resultante (**força de gravidade**) que é a soma daquela que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra (**força gravitacional**) e aquela que aponta para fora da Terra, perpendicular ao eixo de rotação (**força centrífuga**).



Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força resultante (**força de gravidade**) que é a soma daquela que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra (**força gravitacional**) e aquela que aponta para fora da Terra, perpendicular ao eixo de rotação (**força centrífuga**).



Um objeto de massa m na superfície da Terra experimenta uma força resultante (**força de gravidade**) que é a soma daquela que aponta, aproximadamente, para o centro da Terra (**força gravitacional**) e aquela que aponta para fora da Terra, perpendicular ao eixo de rotação (**força centrífuga**).




Para entender a força gravitacional entre corpos 3D, precisamos entender:

- (i) A força gravitacional entre corpos pequenos;
- (ii) Que um corpo 3D é formado por um conjunto de corpos pequenos (pedaços) e
- (iii) Que a força gravitacional exercida por um corpo 3D é a resultante da força gravitacional exercida por cada um de seus pedaços.

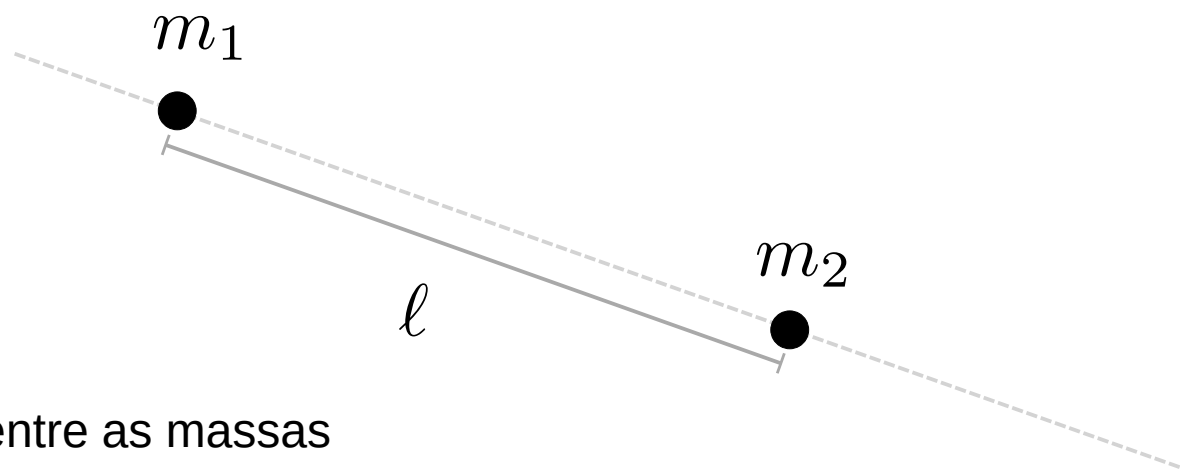
Considere duas massas
pontuais ...

m_1



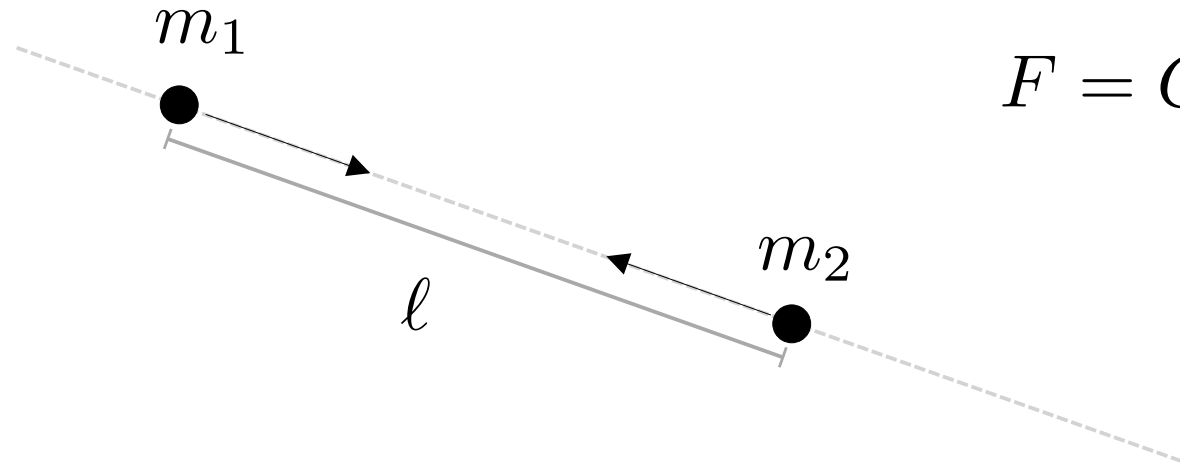
m_2



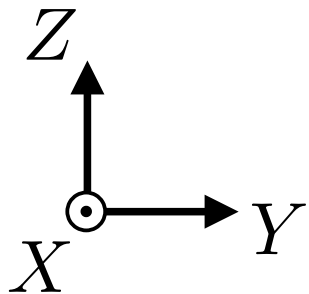


Distância entre as massas
pontuais

Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:

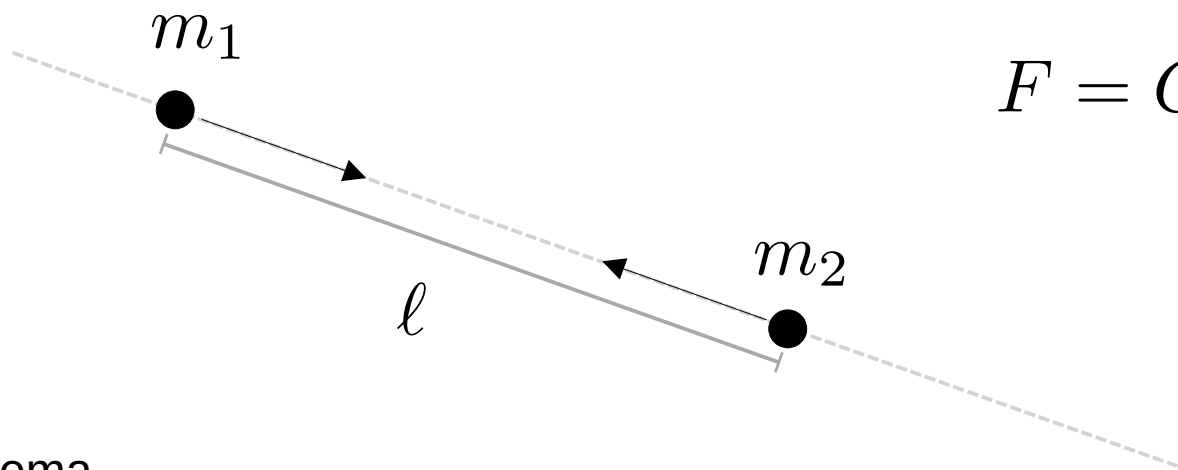


$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

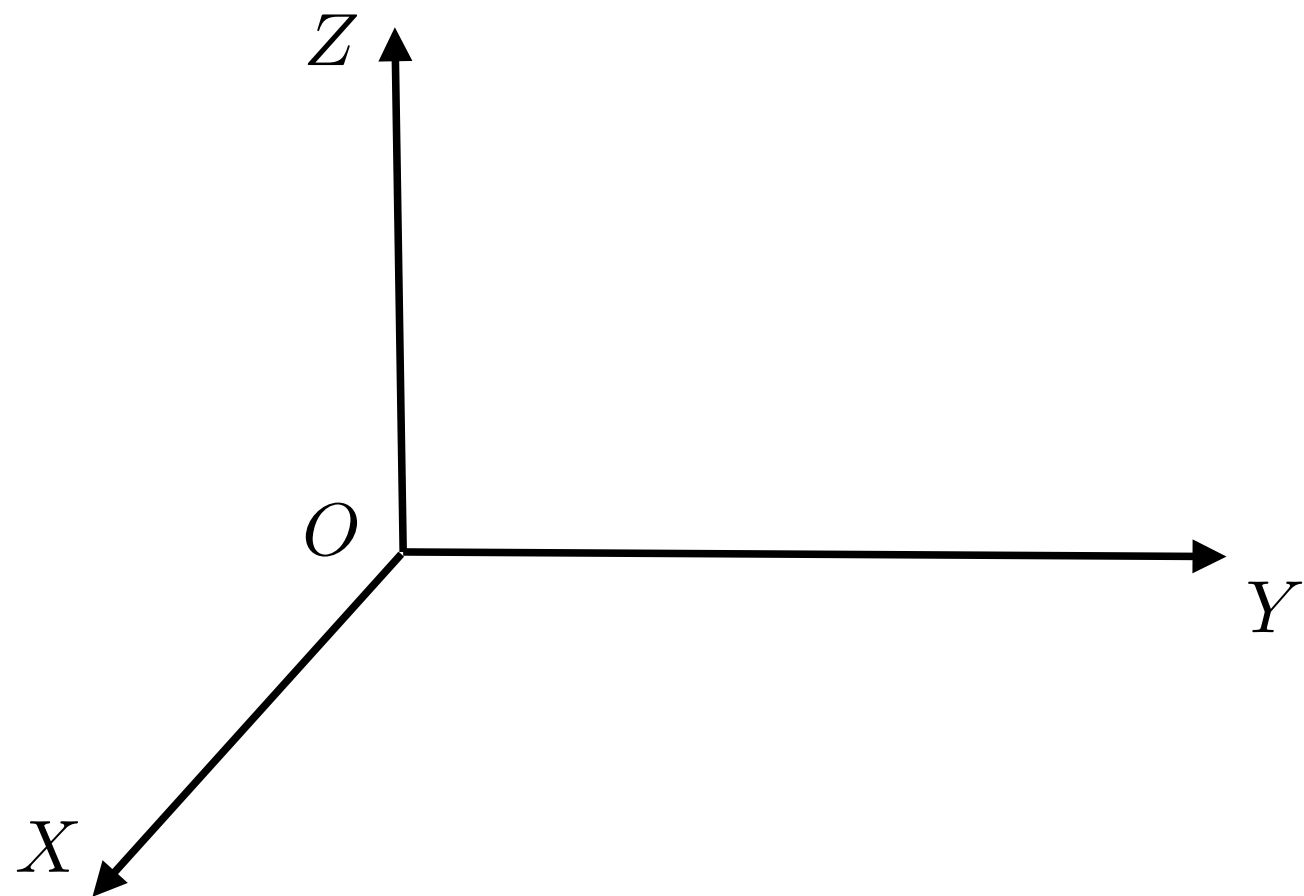


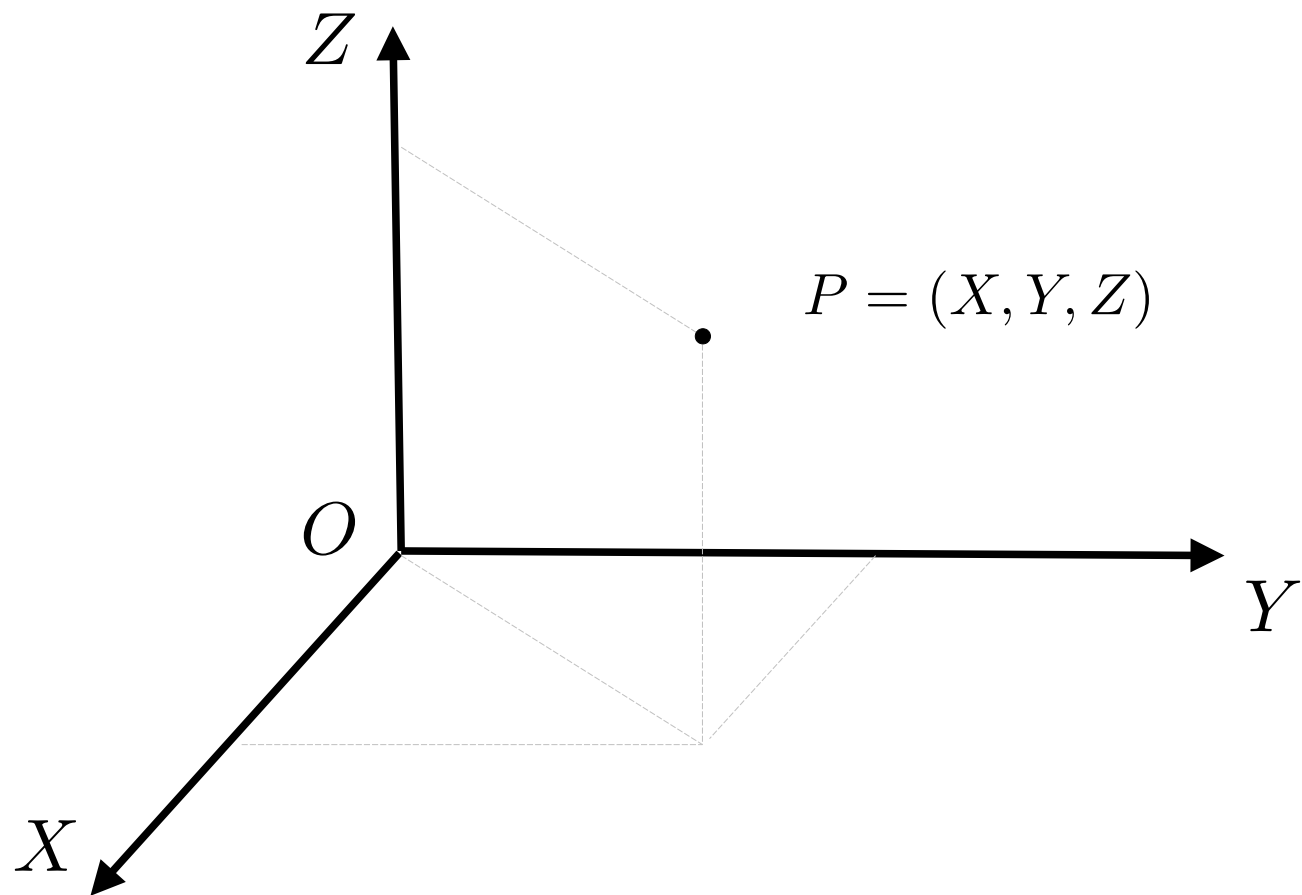
Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:

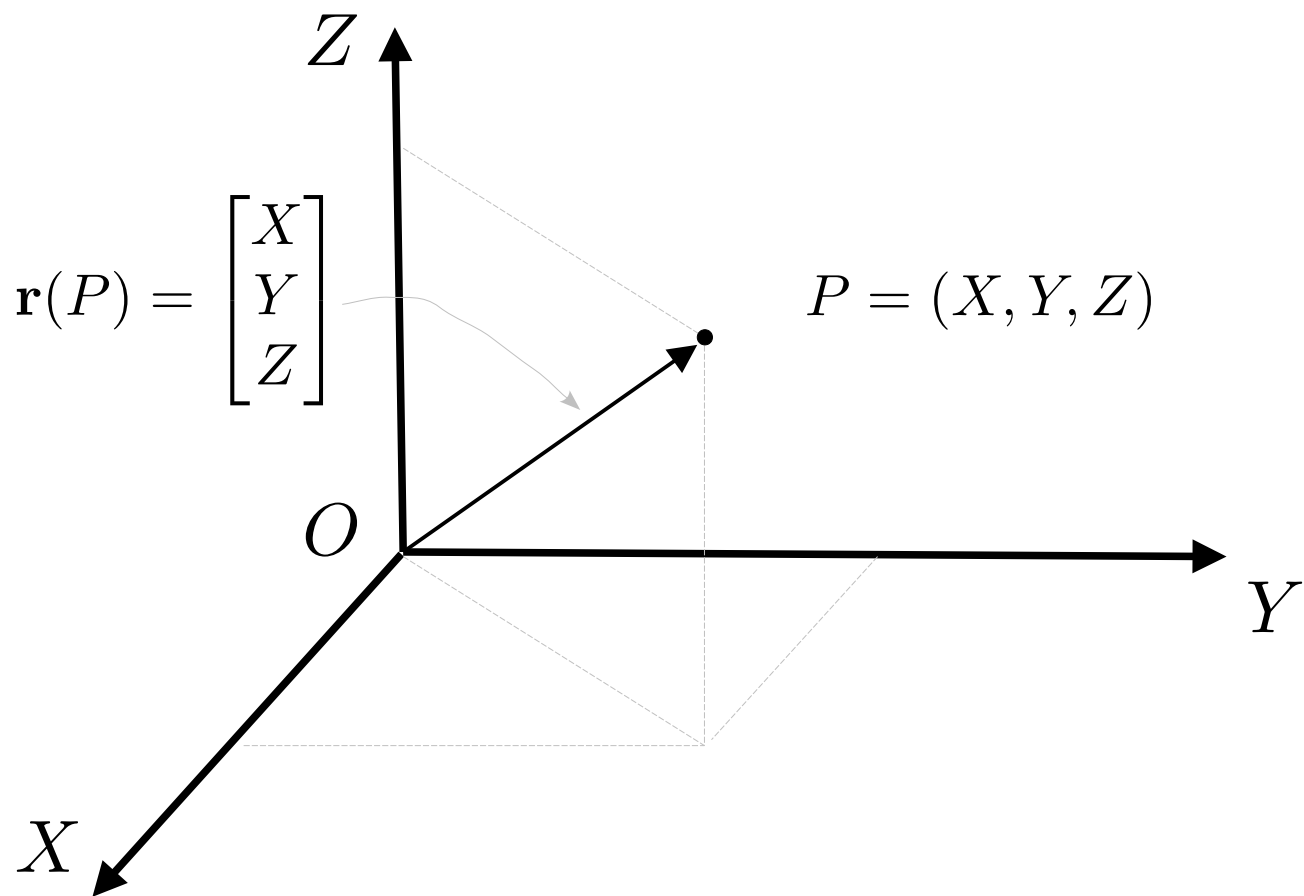
$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

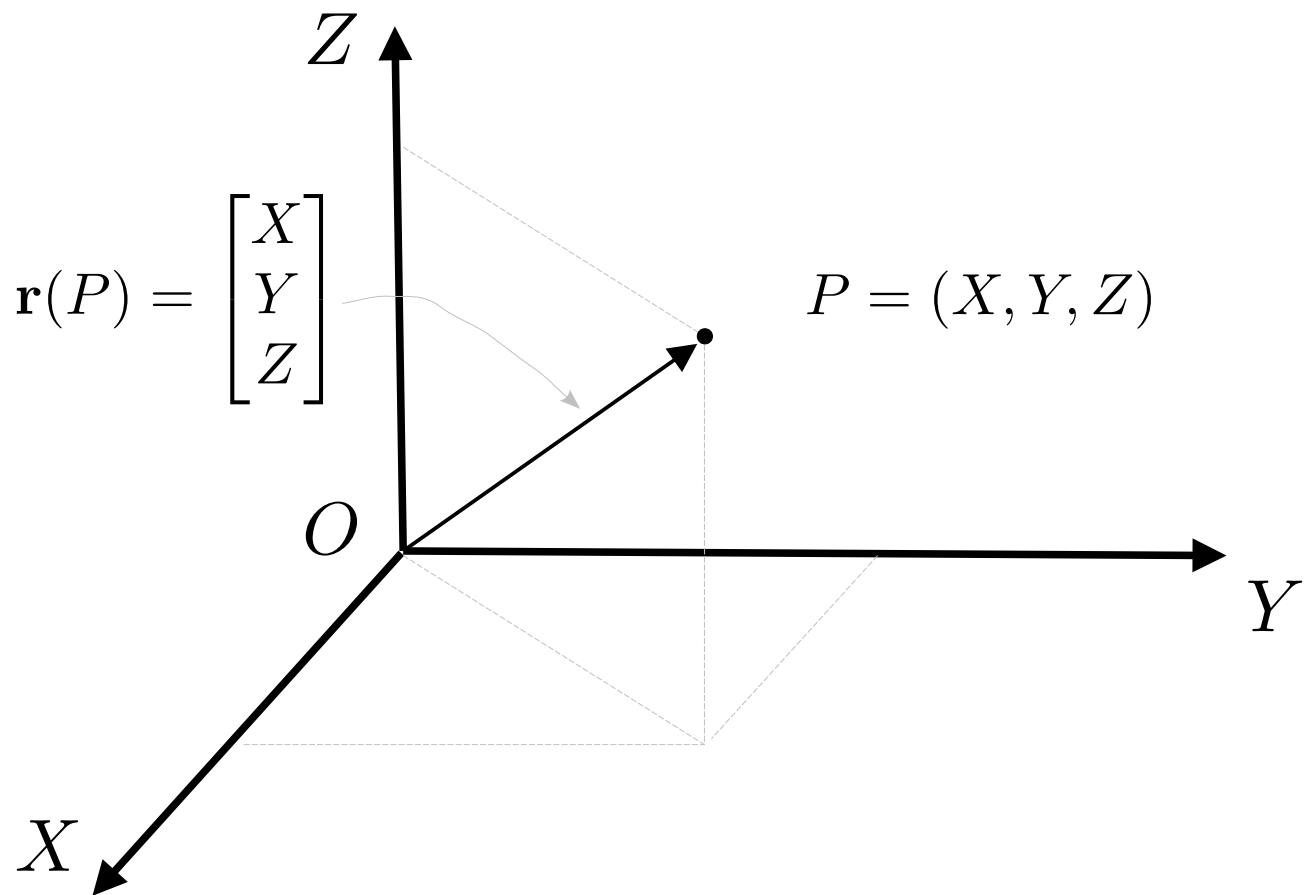


Considere um sistema
arbitrário de coordenadas
Cartesianas ...



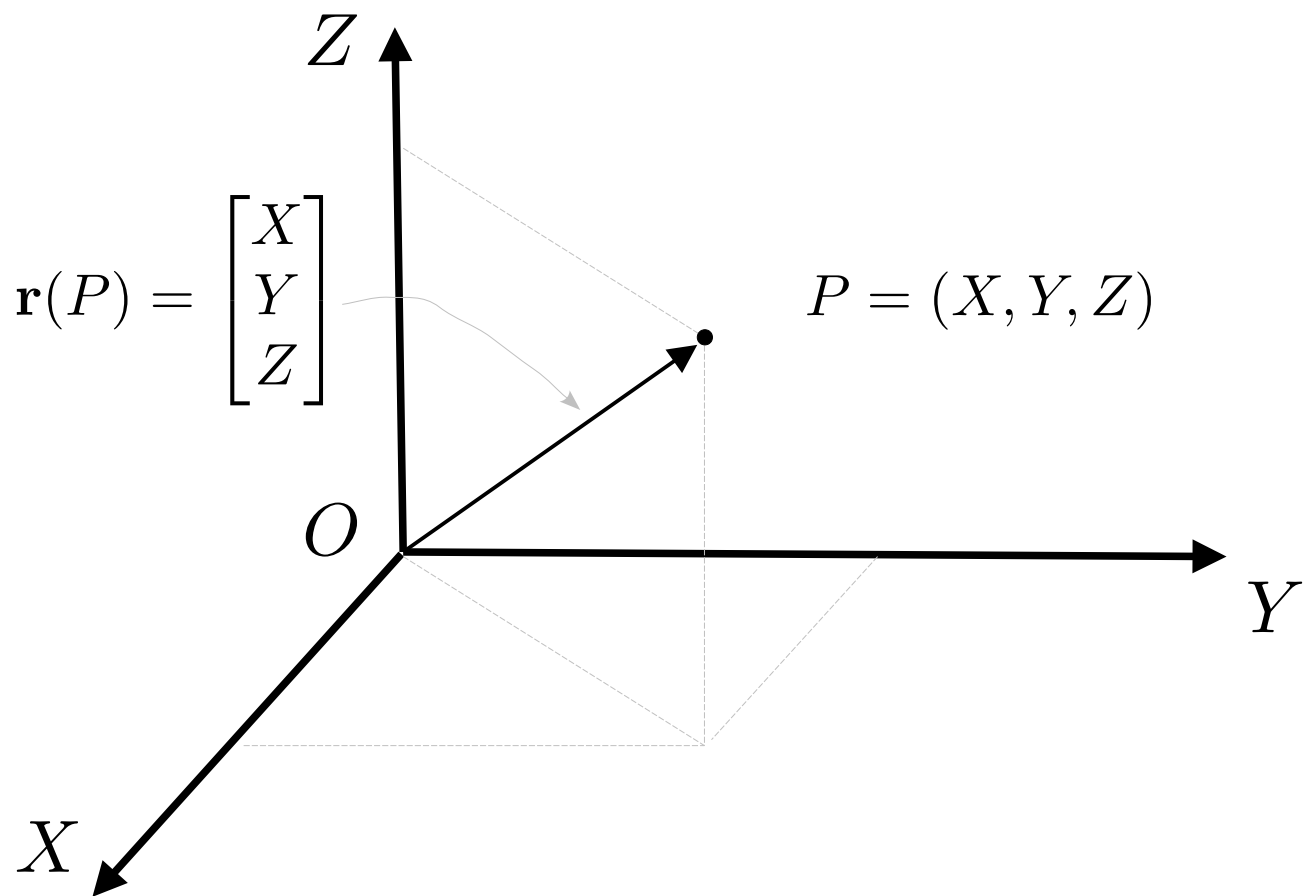






$$\mathbf{r}_i = \mathbf{r}(P_i)$$

$$P_i = (X_i, Y_i, Z_i)$$



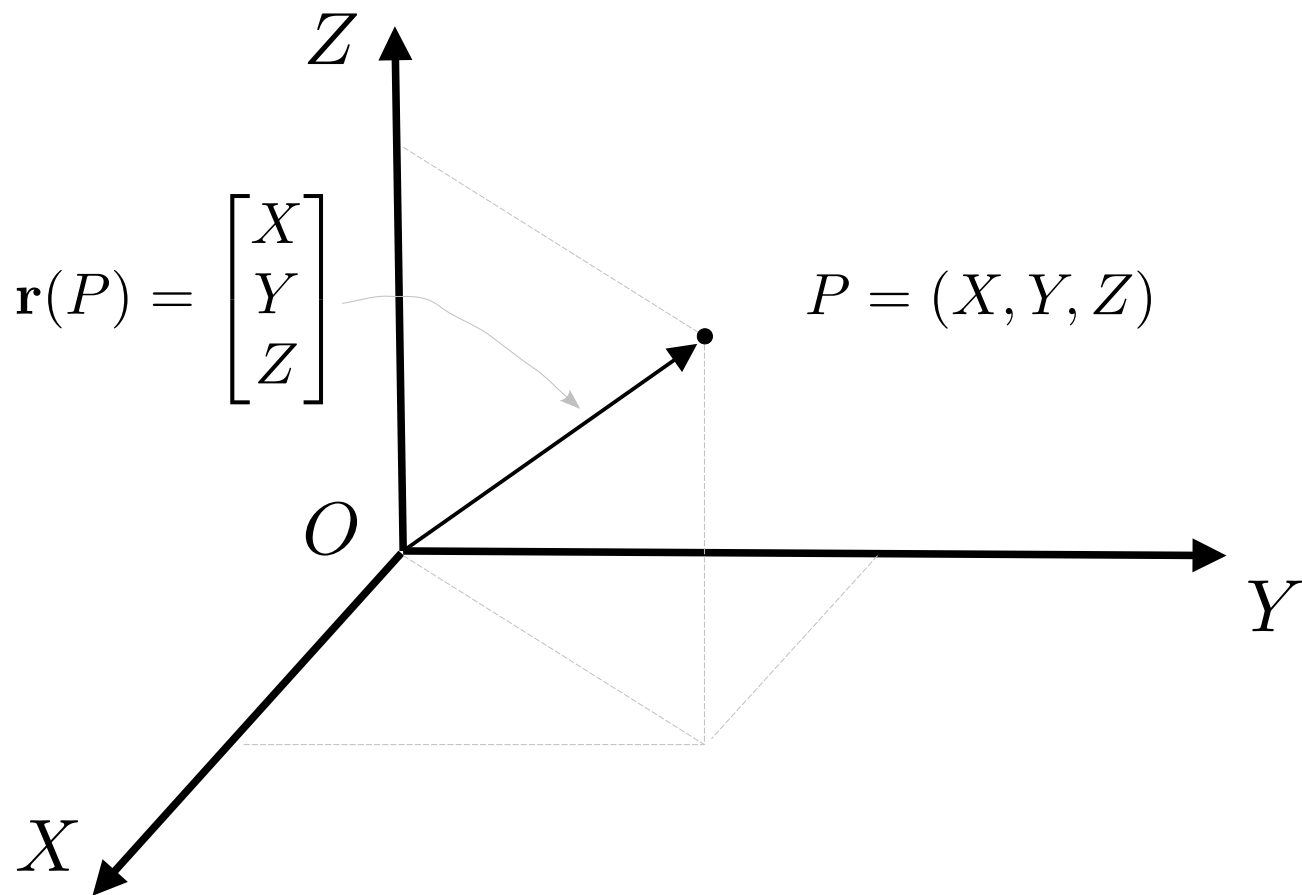
$$P = (X, Y, Z)$$

$$\mathbf{r}_i = \mathbf{r}(P_i)$$

$$P_i = (X_i, Y_i, Z_i)$$

$$\mathbf{r}' = \mathbf{r}(P')$$

$$P' = (X', Y', Z')$$



$$\mathbf{r}_i = \mathbf{r}(P_i)$$

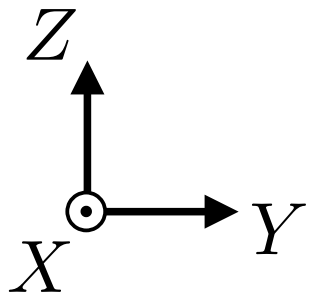
$$P_i = (X_i, Y_i, Z_i)$$

$$\mathbf{r}' = \mathbf{r}(P')$$

$$P' = (X', Y', Z')$$

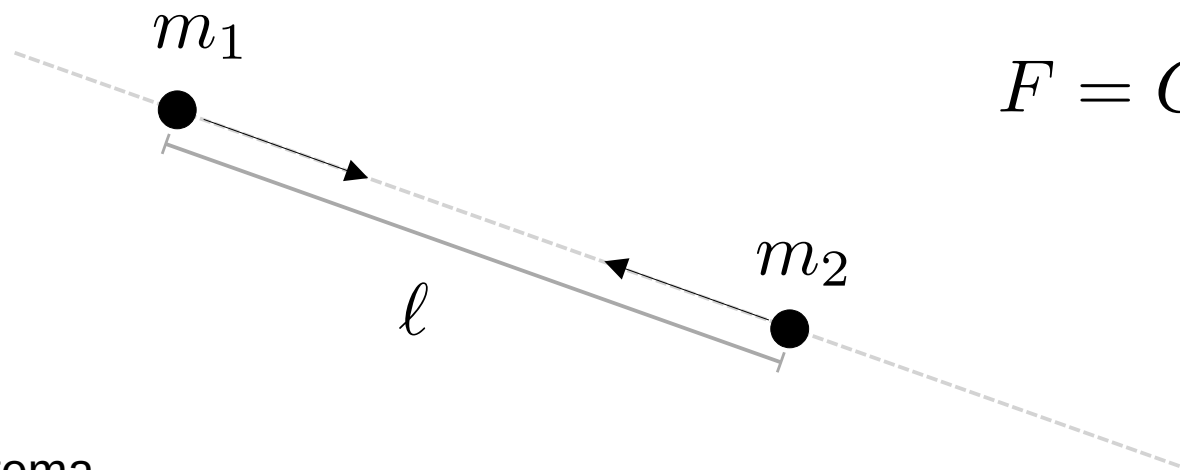
$$\mathbf{r} = \mathbf{r}(P)$$

$$P = (X, Y, Z)$$

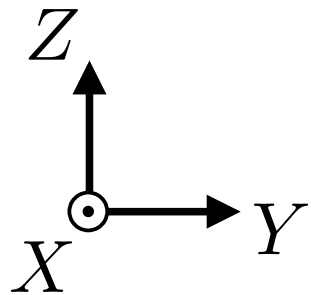


Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:

$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

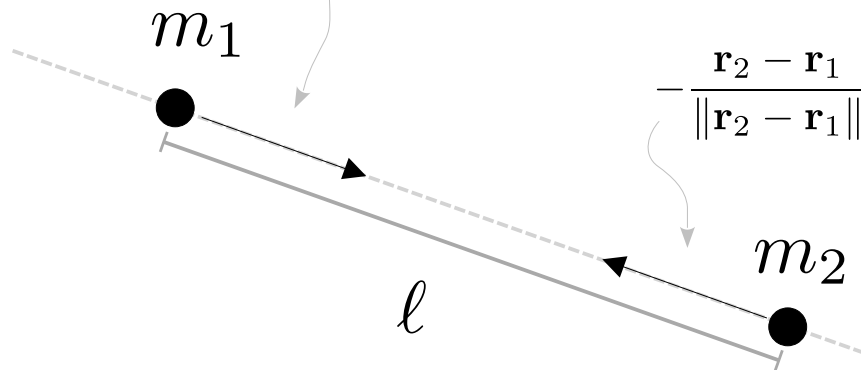


Considere um sistema
arbitrário de coordenadas
Cartesianas ...



Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:

$$-\frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|}$$



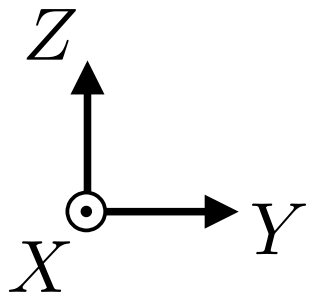
$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

$$\ell = \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|$$

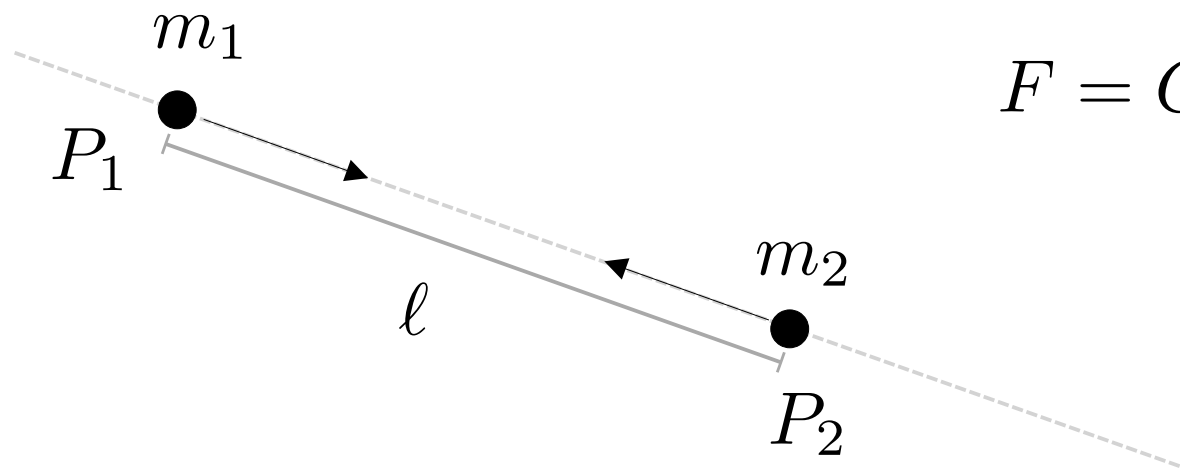
$$\mathbf{F}_1 = -\frac{G m_1 m_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|^2} \frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|}$$

$$\mathbf{F}_2 = -\frac{G m_1 m_2}{\|\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1\|^2} \frac{\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1}{\|\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1\|}$$

$$\mathbf{r}_1 = \begin{bmatrix} X_1 \\ Y_1 \\ Z_1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{r}_2 = \begin{bmatrix} X_2 \\ Y_2 \\ Z_2 \end{bmatrix}$$



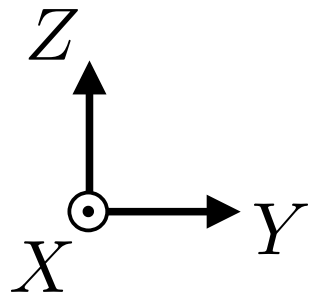
Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:



$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

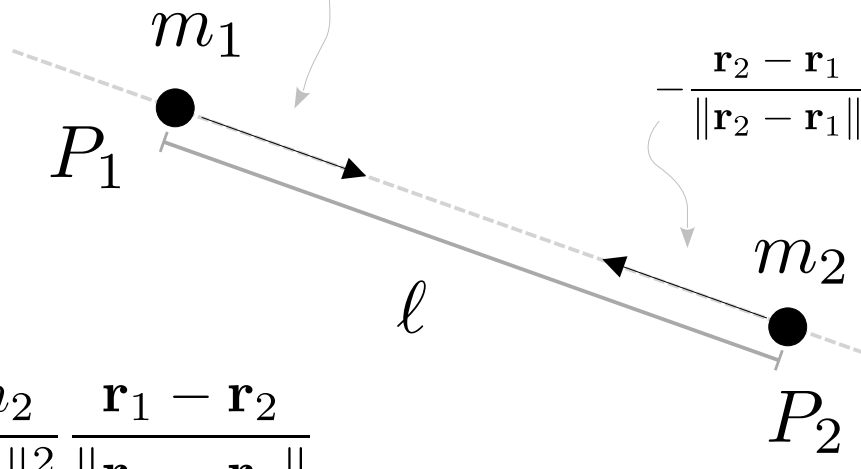
$\ell = \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|$

$$\mathbf{r}_1 = \begin{bmatrix} X_1 \\ Y_1 \\ Z_1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{r}_2 = \begin{bmatrix} X_2 \\ Y_2 \\ Z_2 \end{bmatrix}$$



Neste caso, Isaac Newton propôs que a intensidade F da força gravitacional é proporcional ao produto das massas ($m_1 m_2$) e inversamente proporcional ao quadrado da distância ℓ entre elas:

$$-\frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|}$$



$$F = G \frac{m_1 m_2}{\ell^2}$$

$$\ell = \|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|$$

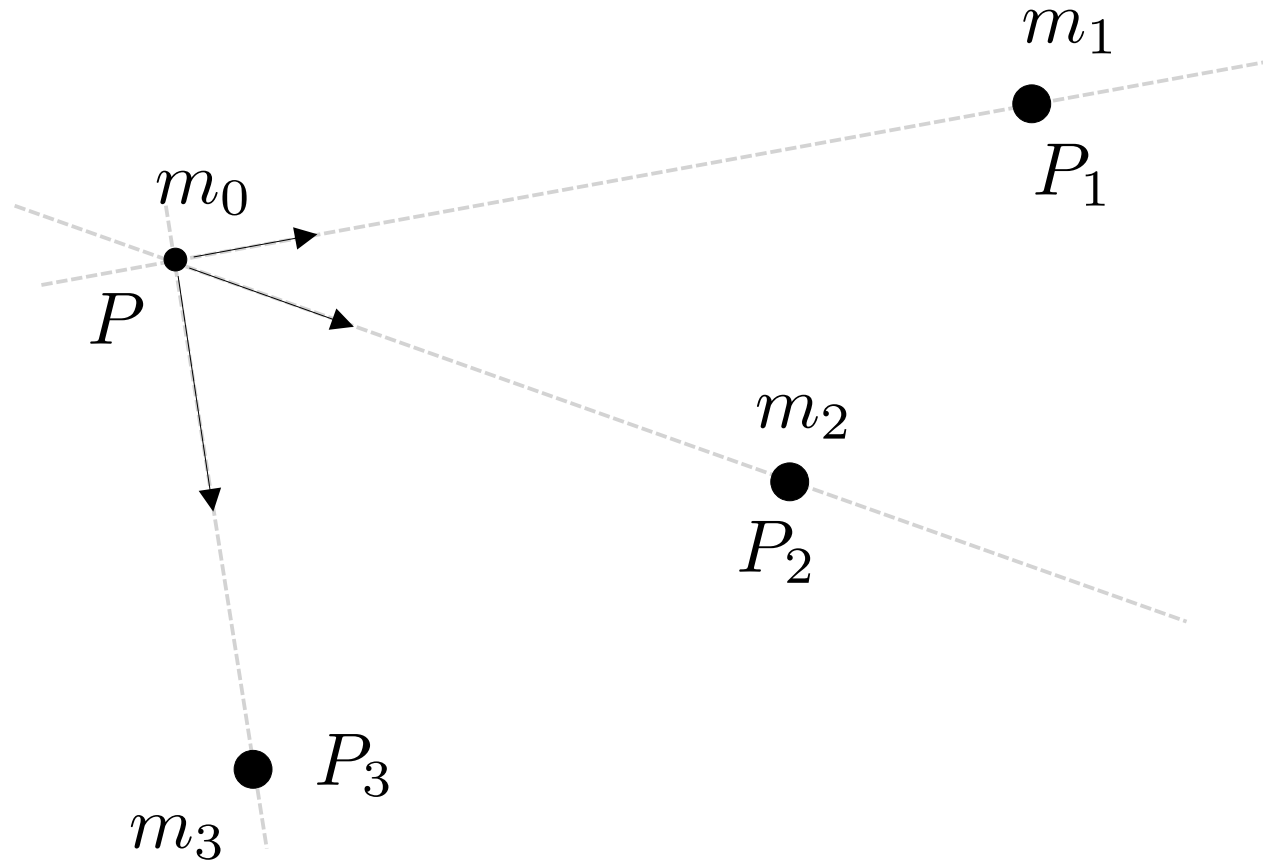
$$F = \|\mathbf{F}_1\| = \|\mathbf{F}_2\|$$

$$\mathbf{F}_1 = -\frac{G m_1 m_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|^2} \frac{\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2}{\|\mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2\|}$$

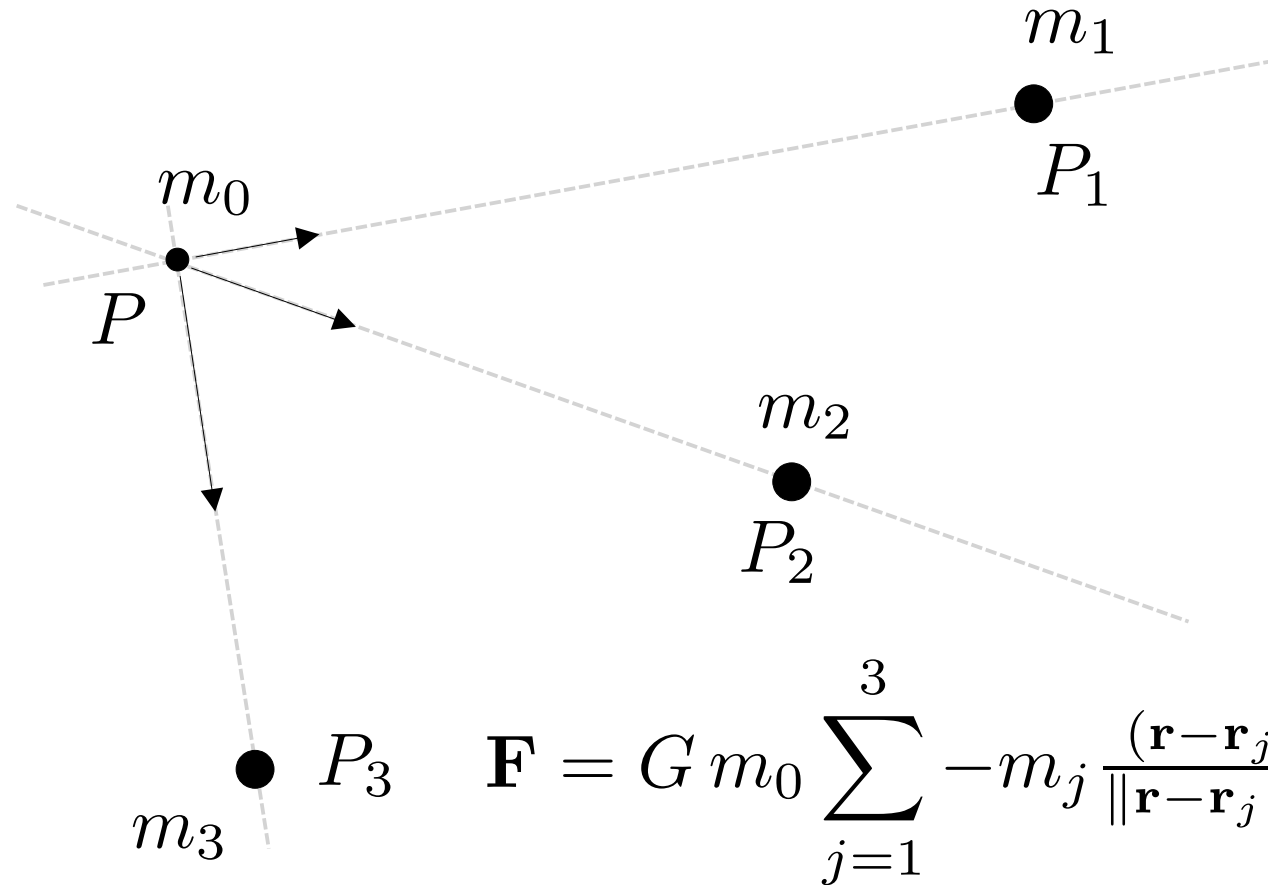
$$\mathbf{F}_2 = -\frac{G m_1 m_2}{\|\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1\|^2} \frac{\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1}{\|\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1\|}$$

$$\mathbf{r}_1 = \begin{bmatrix} X_1 \\ Y_1 \\ Z_1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{r}_2 = \begin{bmatrix} X_2 \\ Y_2 \\ Z_2 \end{bmatrix}$$

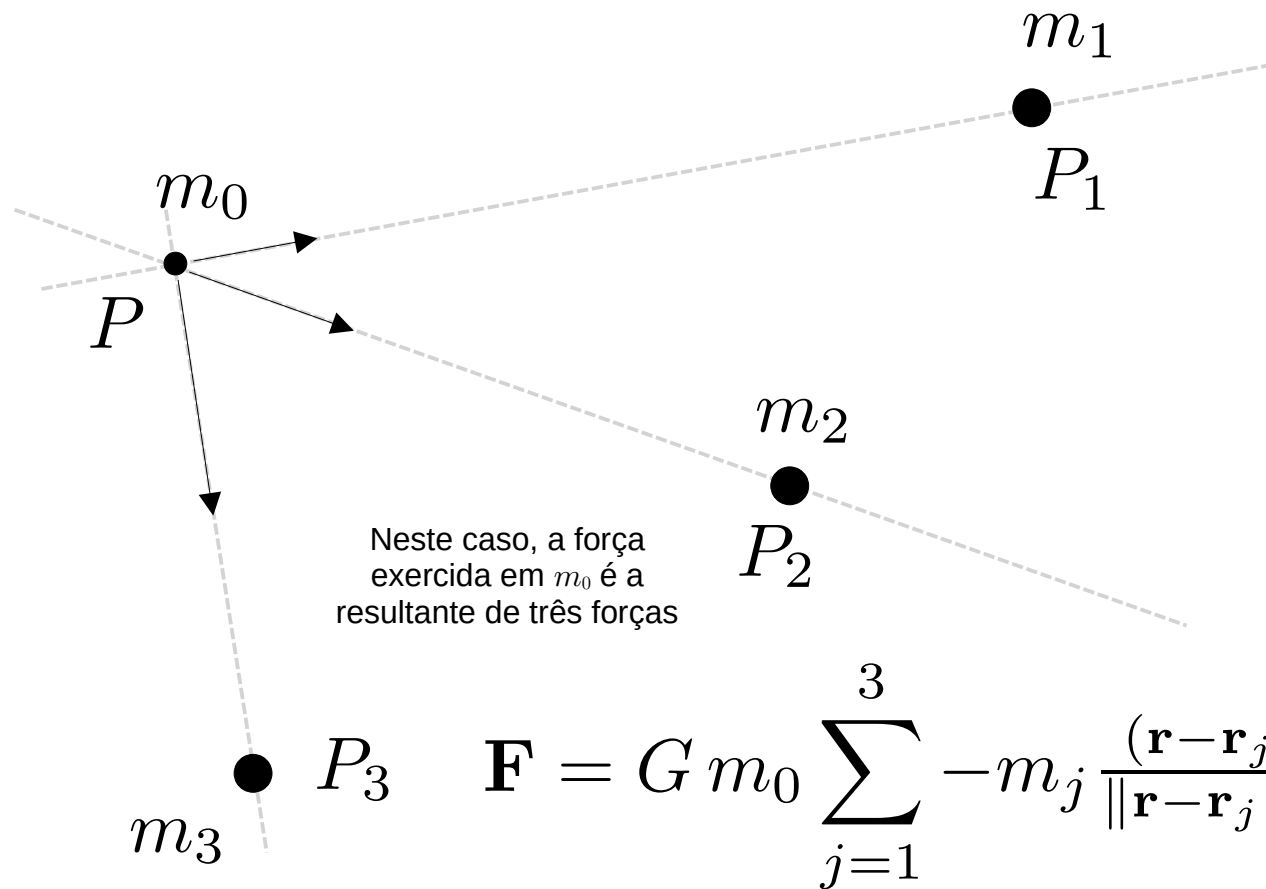
Considere agora a força exercida em uma massa m_0 por um conjunto de massas m_j



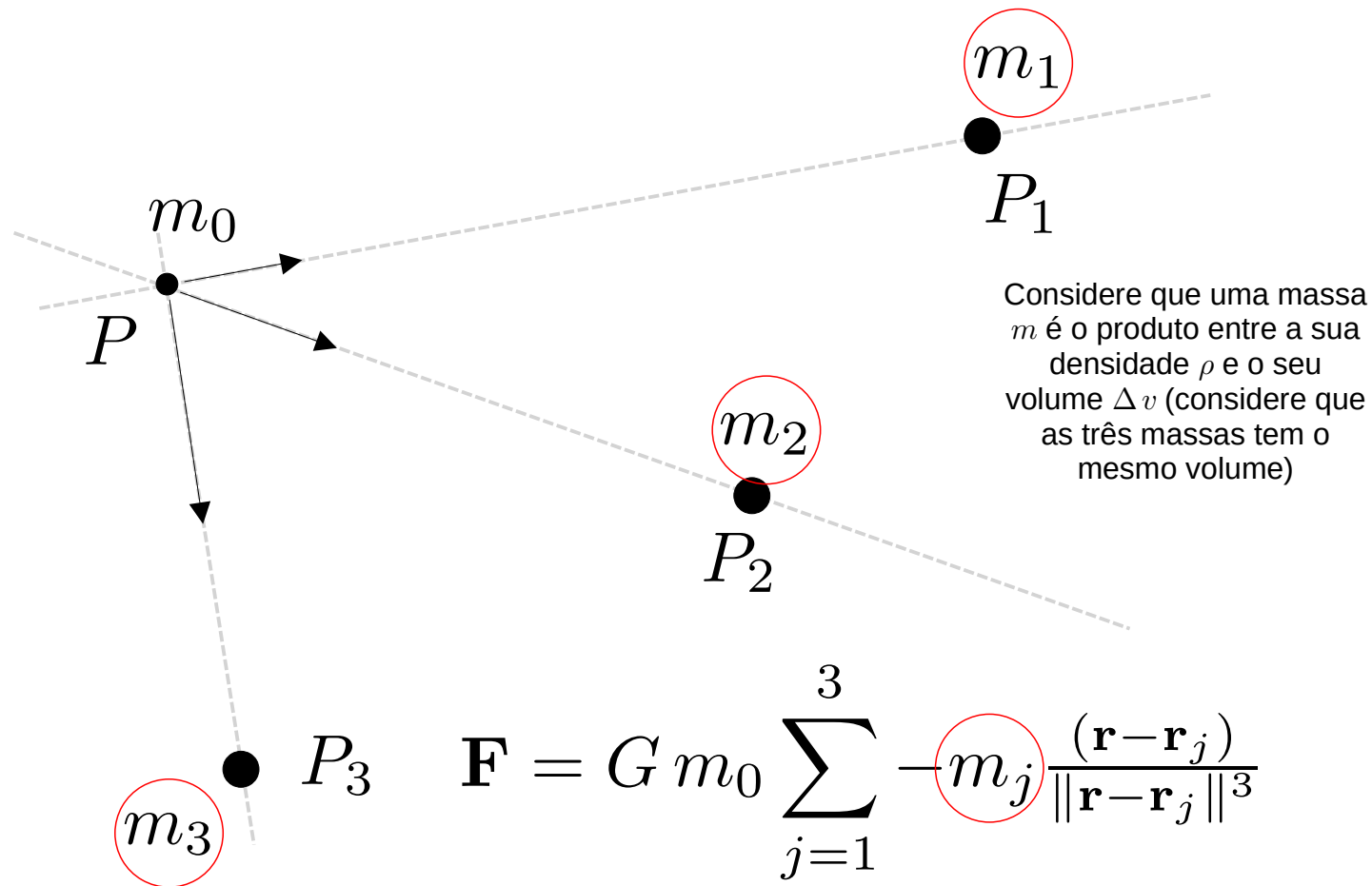
Considere agora a força exercida em uma massa m_0 por um conjunto de massas m_j



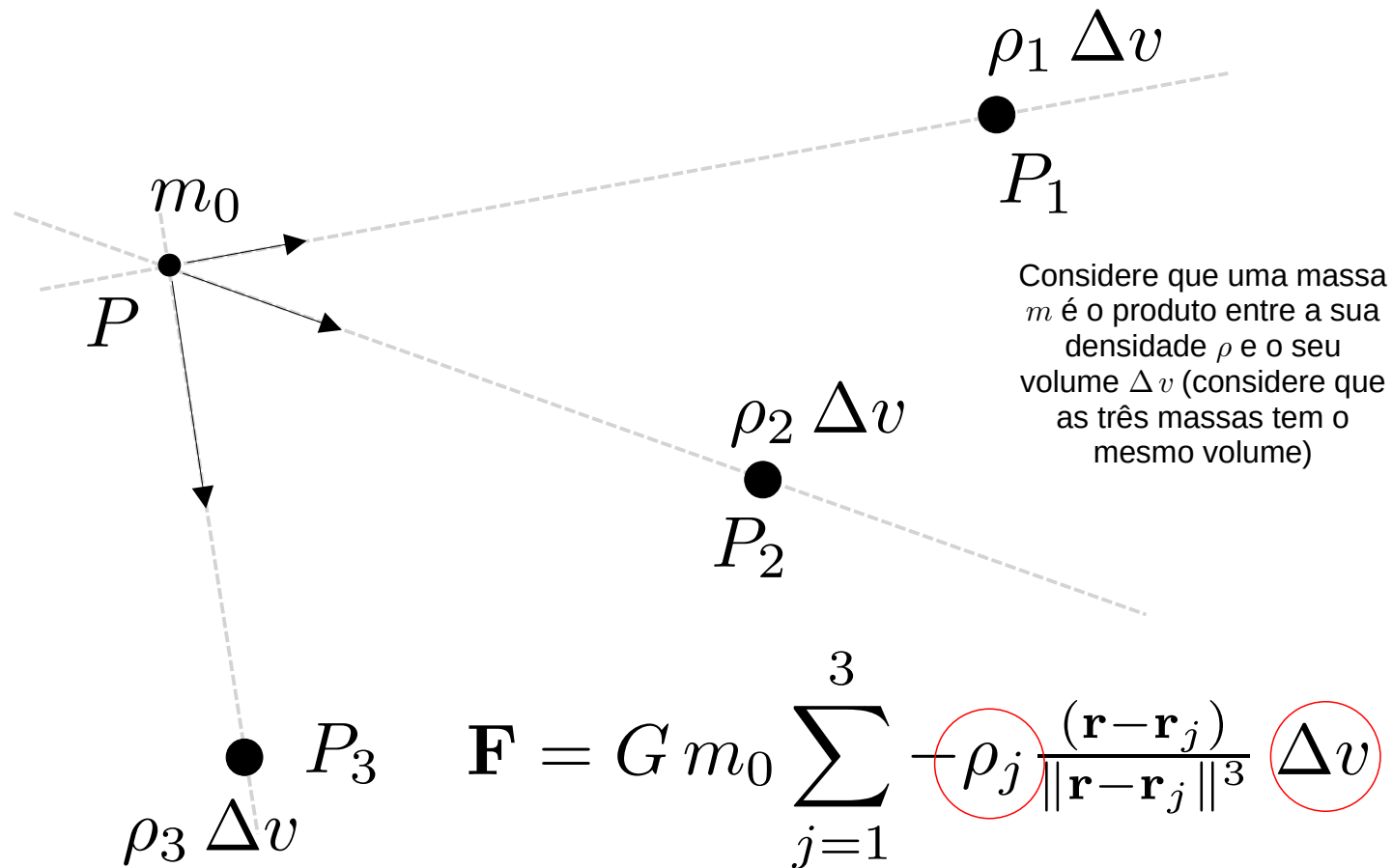
Considere agora a força exercida em uma massa m_0 por um conjunto de massas m_j



Considere agora a força exercida em uma massa m_0 por um conjunto de massas m_j



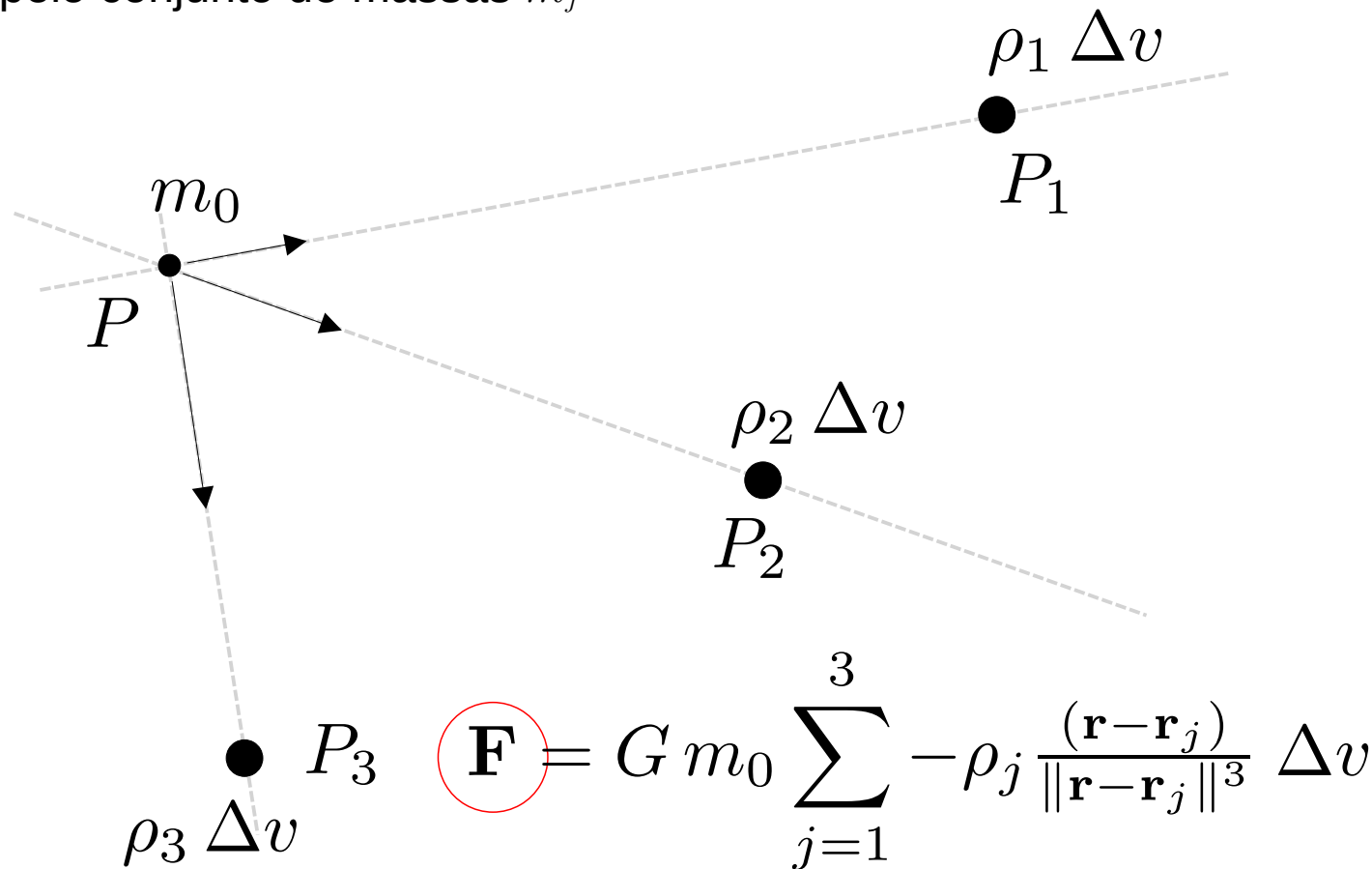
Considere agora a força exercida em uma massa m_0 por um conjunto de massas m_j



Considere agora que não estamos mais interessados na força, mas sim na **aceleração** exercida em m_0 pelo conjunto de massas m_j

Lembre que:

$$\mathbf{F} = m\mathbf{a}$$



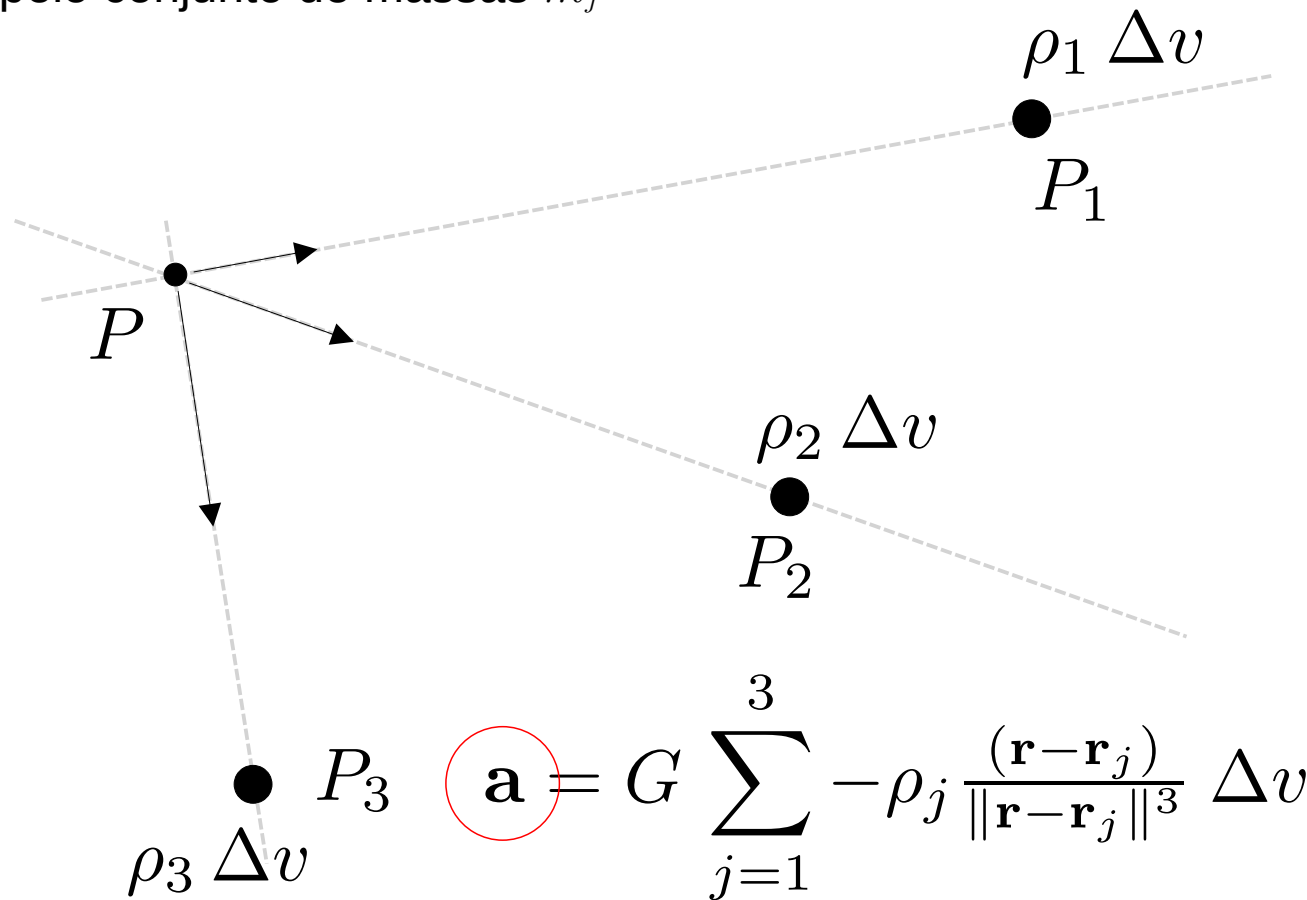
The diagram illustrates a mass m_0 at point P being accelerated by three other masses m_1 , m_2 , and m_3 at points P_1 , P_2 , and P_3 respectively. The acceleration vector \mathbf{a} at P is the sum of the individual acceleration vectors \mathbf{a}_j from each P_j . The equation for the total acceleration is:

$$\mathbf{F} = G m_0 \sum_{j=1}^3 -\rho_j \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}_j)}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j\|^3} \Delta v$$

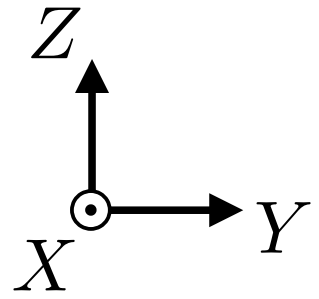
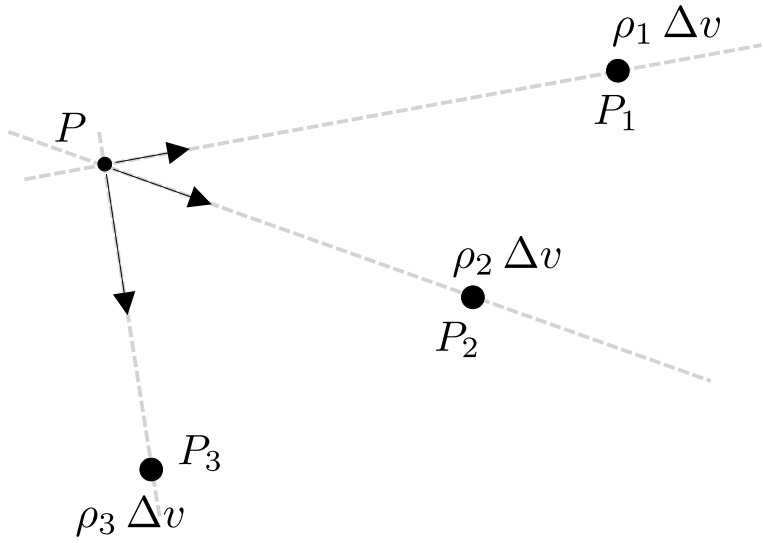
Considere agora que não estamos mais interessados na força, mas sim na **aceleração** exercida em m_0 pelo conjunto de massas m_j

Lembre que:

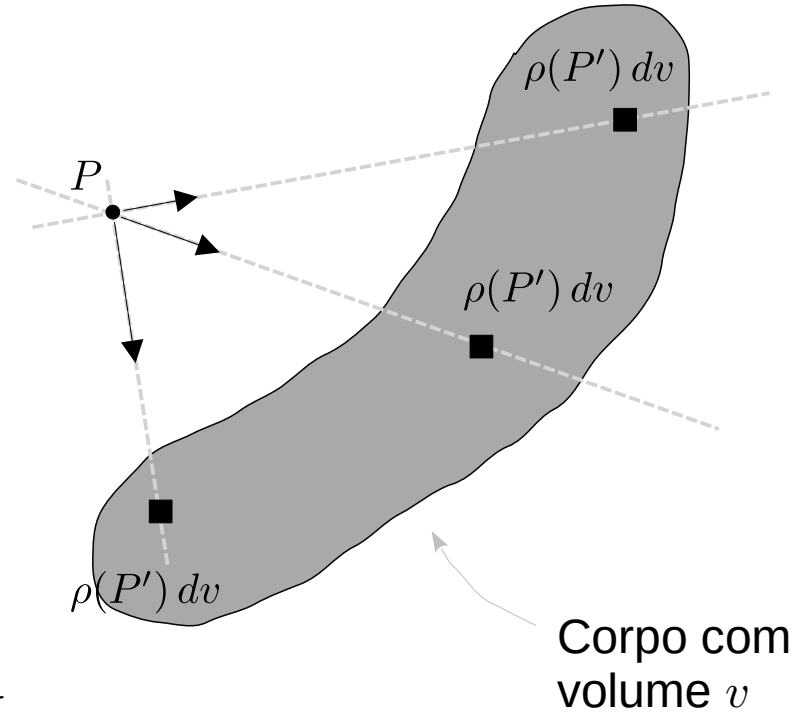
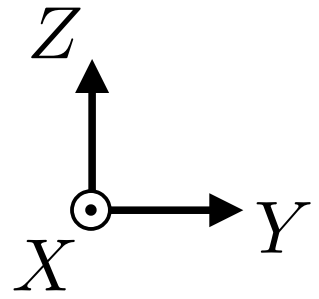
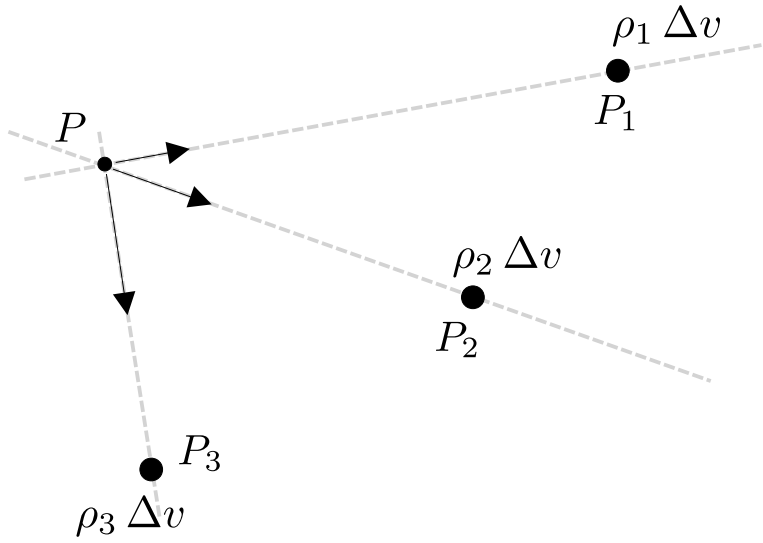
$$\mathbf{F} = m\mathbf{a}$$


$$\mathbf{a} = G \sum_{j=1}^3 -\rho_j \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}_j)}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}_j\|^3} \Delta v$$

$$\mathbf{a} = G \sum_{j=1}^3 -\rho_j \frac{(\mathbf{r}-\mathbf{r}_j)}{\|\mathbf{r}-\mathbf{r}_j\|^3} \Delta v$$



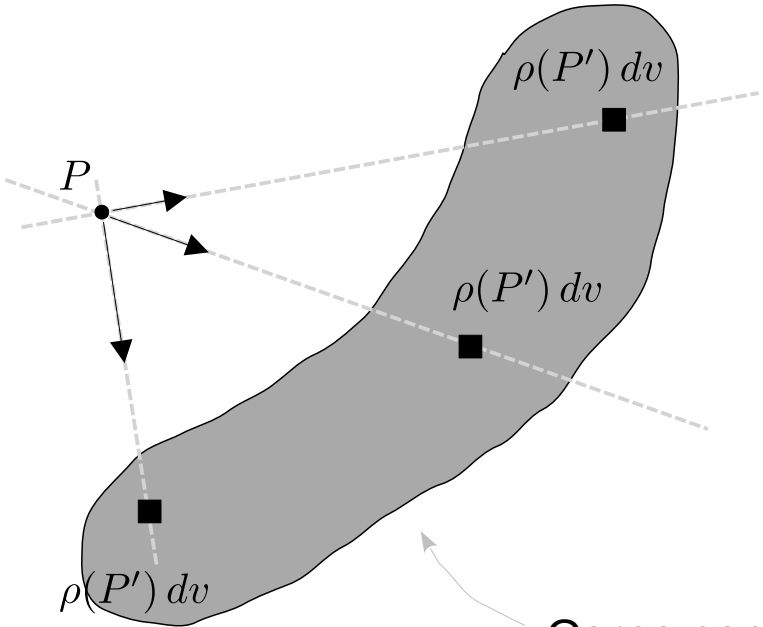
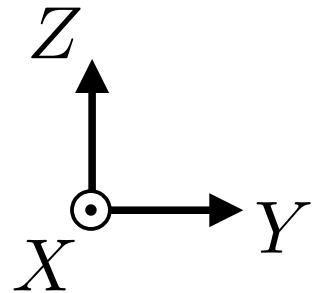
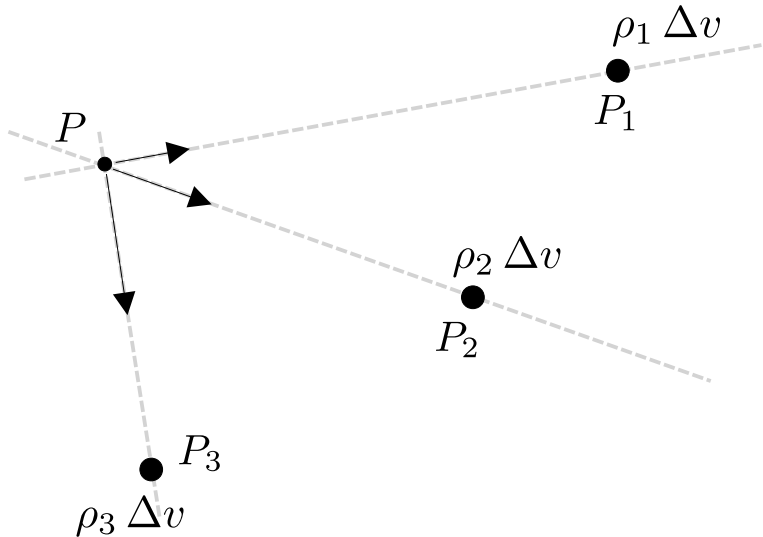
$$\mathbf{a} = G \sum_{j=1}^3 -\rho_j \frac{(\mathbf{r}-\mathbf{r}_j)}{\|\mathbf{r}-\mathbf{r}_j\|^3} \Delta v$$



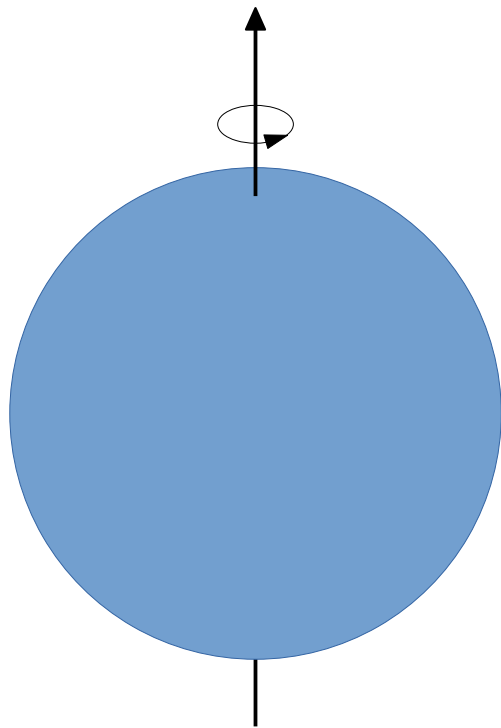
$$\mathbf{a} = G \sum_{j=1}^3 -\rho_j \frac{(\mathbf{r}-\mathbf{r}_j)}{\|\mathbf{r}-\mathbf{r}_j\|^3} \Delta v$$

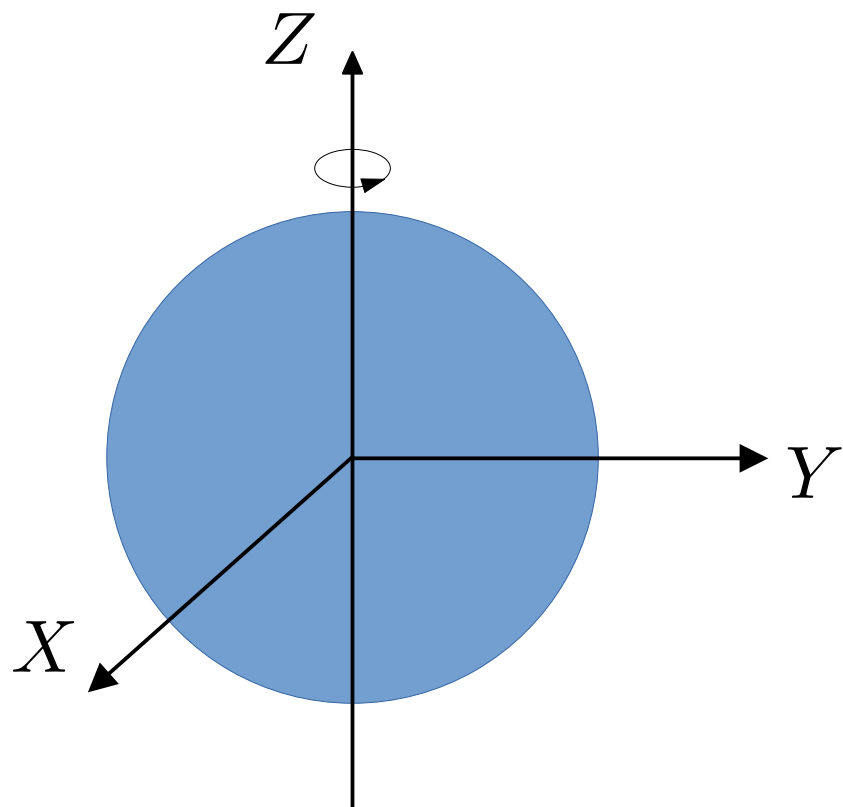
$$\mathbf{a}(P) = G \iiint_v -\rho(P') \frac{(\mathbf{r}-\mathbf{r}')}{\|\mathbf{r}-\mathbf{r}'\|^3} dv$$

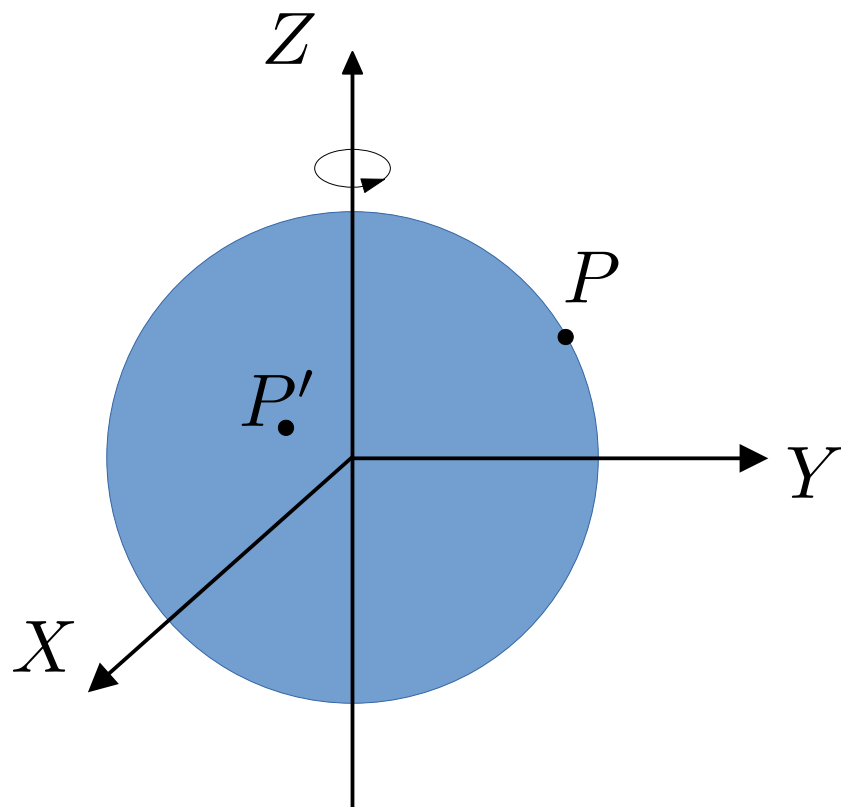
$$dv = dX \, dY \, dZ$$

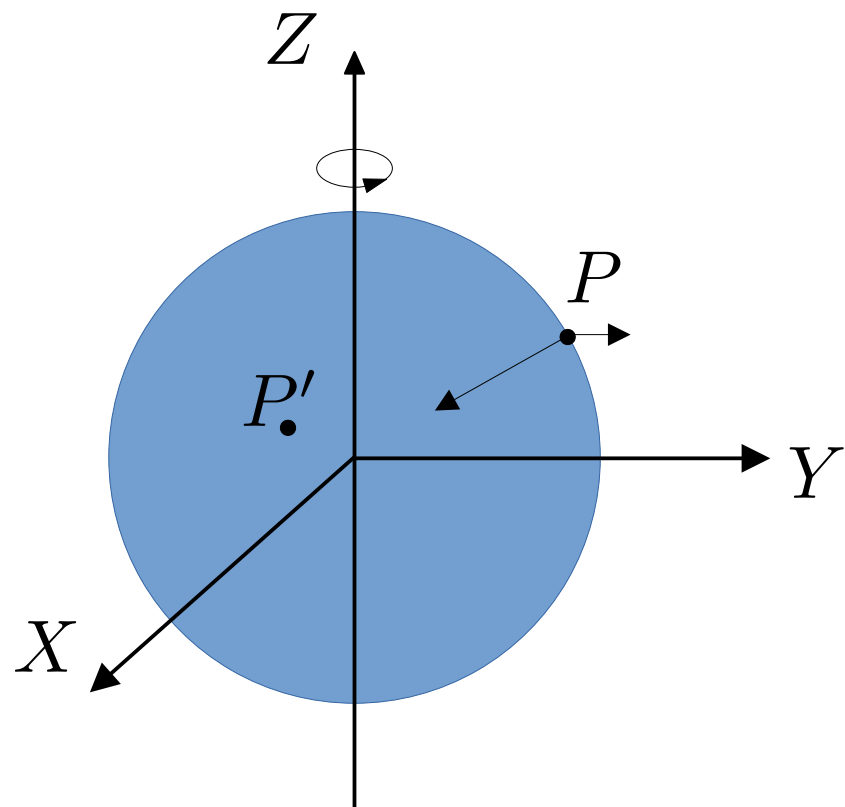


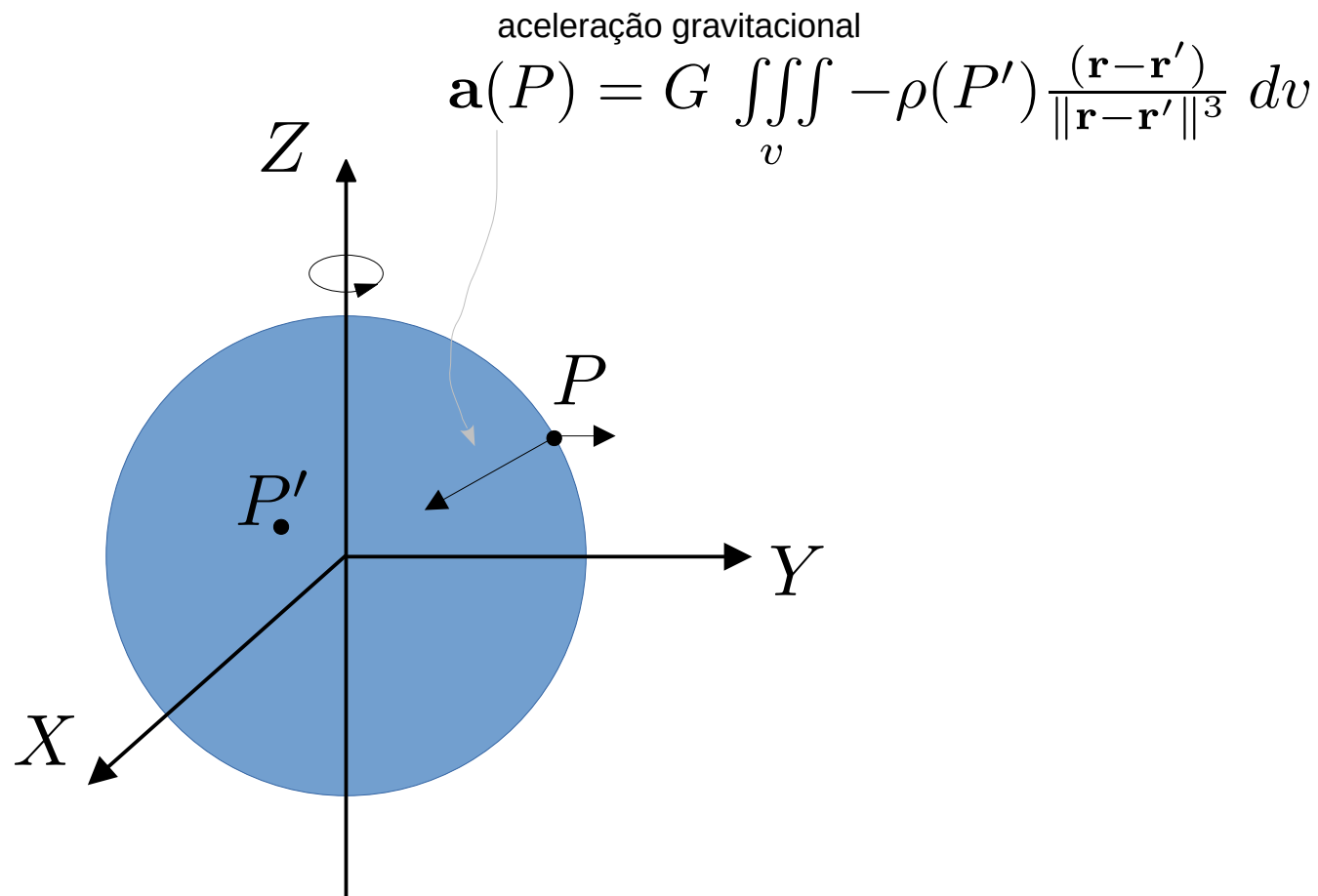
Corpo com volume v

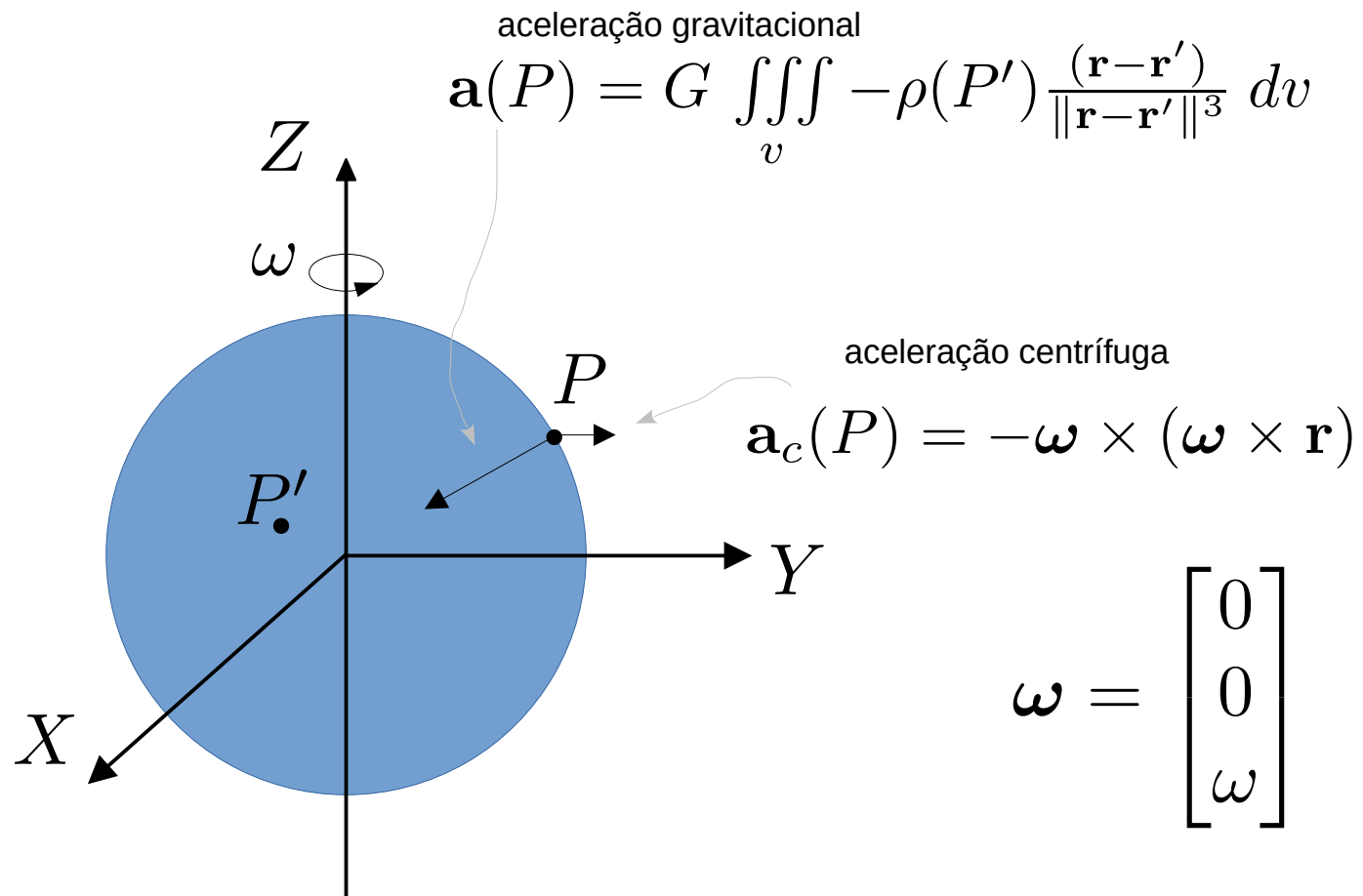






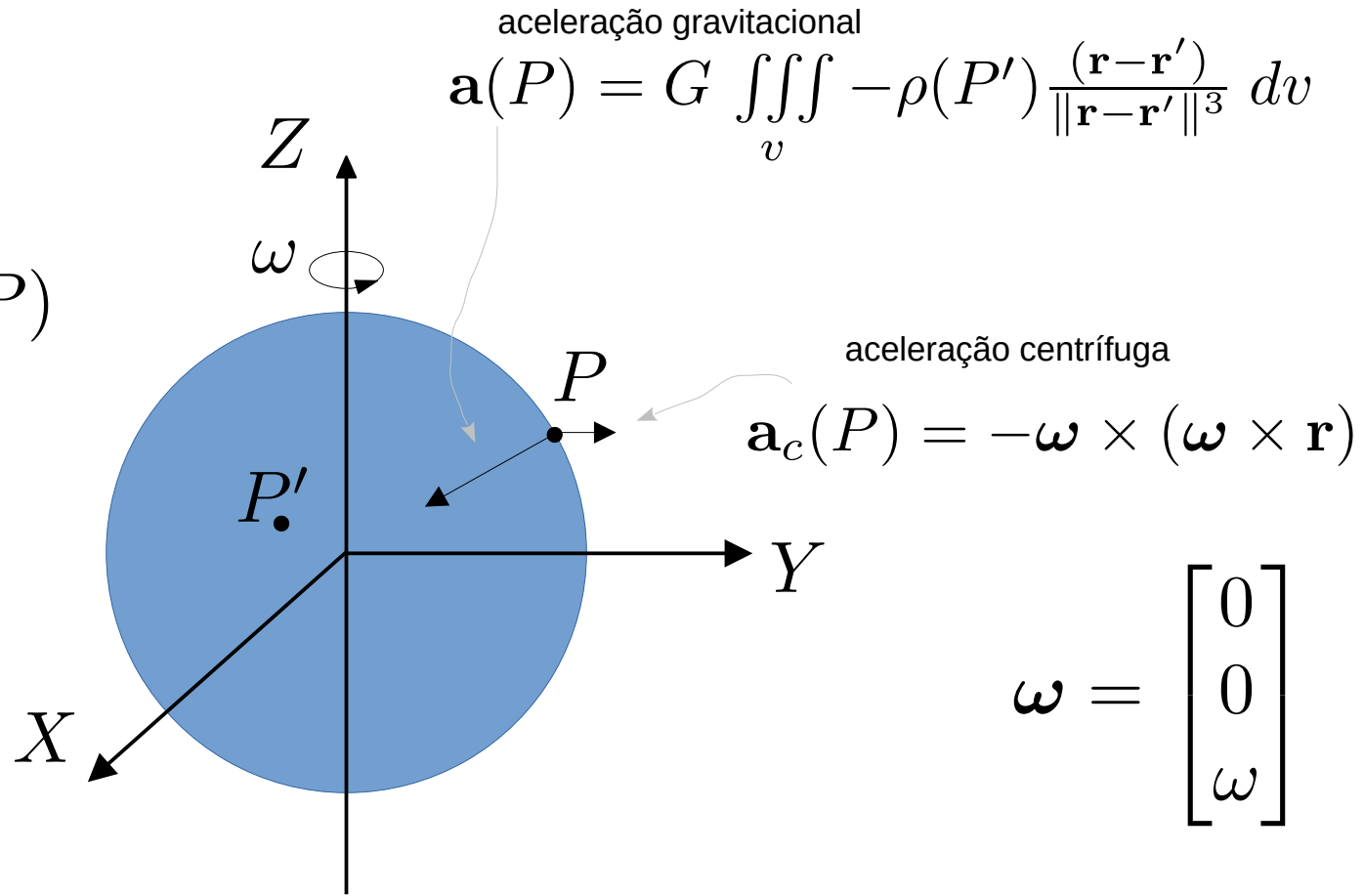






aceleração de gravidade

$$\mathbf{g}(P) = \mathbf{a}(P) + \mathbf{a}_c(P)$$



aceleração gravitacional

$$\mathbf{a}(P) = G \int \int \int_v -\rho(P') \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\|^3} dv$$

aceleração centrífuga

$$\mathbf{a}_c(P) = -\boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r})$$

aceleração de gravidade

$$\mathbf{g}(P) = \mathbf{a}(P) + \mathbf{a}_c(P)$$

aceleração gravitacional

$$\mathbf{a}(P) = G \int \int \int_v -\rho(P') \frac{(\mathbf{r} - \mathbf{r}')}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\|^3} dv$$
$$= \nabla V(P)$$

aceleração centrífuga

$$\mathbf{a}_c(P) = -\boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r})$$
$$= \nabla \Phi(P)$$

aceleração de gravidade

$$\mathbf{g}(P) = \mathbf{a}(P) + \mathbf{a}_c(P)$$
$$= \nabla W(P)$$

potencial gravitacional

$$V(P) = G \int \int \int_v \rho(P') \frac{1}{\|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\|} dv$$

potencial centrífugo

$$\Phi(P) = \frac{1}{2} \omega^2 (X^2 + Y^2)$$

potencial de gravidade

$$W(P) = V(P) + \Phi(P)$$