DISEÑO DE PRUEBAS UNITARIAS

Representación: Listas de adyacencia

Prueba N° 1	Objetivo: Probar el método de inserción en un grafo.					
Clase	Método	Método Escenario Entradas Resul tado				
AdjacencyListGraph	+ insertVertex(V): void	Insertar un vértice sin ninguna conexión con los otros vértices del grafo.	Valor que almacena el vértice	El método insertó el nuevo vértice que no conecta con ningún otro vértice.		

Prueba N° 2	Objetivo : Probar e	l método que agrega una aris	ta entre dos vértices	
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListGra ph	+ insertEdge(int, int, E): void	Agregar una arista entre dos vértices que no están conectados.	Vértice origen.Vértice destino.Peso de la arista.	El método conectó a los dos vértices con una arista que va desde el vértice origen hasta el vértice destino con el peso pasado por parámetro.
AdjacencyListGra ph	+ insertEdge(int, int, E): void	Conectar un vértice consigo mismo.	 Vértice origen. Vértice destino (el mismo que el vértice origen). Peso de la arista. 	Elmétodo conectó al vértice con él mismo creando un ciclo.
AdjacencyListGra ph	+ insertEdge(int, int, E): void	Agregar una arista entre dos vértices que ya están conectados por otra arista pero en el mismo sentido.	Vértice origen.Vértice destino.Peso de la arista.	El método agregó una nueva arista que va en el mismo sentido que la que ya existía entre esos dos vértices.
AdjacencyListGra ph	+ insertEdge(int, int, E): void	Agregar una arista entre dos vértices que ya están conectados por otra arista pero en sentido opuesto.	Vértice origen.Vértice destino.Peso de la arista.	El método agregó una nueva arista que va en sentido opuesto a la que ya existía entre esos dos vértices.
AdjacencyListGra ph	+ insertEdge(int, int, E): void	Agregar una arista entre dos vértices que ya están conectados.	Vértice origen.Vértice destino.Peso de la arista.	El método agregó una nueva arista entre esos dos vértices.

Prueba N° 3	Objetivo: Probar el método que elimina un vértice del grafo.			
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListGra ph	+ deleteVertex(int): void	Eliminar un vértice que no existe.	Índice del vértice.	El método lanzó una excepción de IndexOutOfBoundsExcepti on.
AdjacencyListGra ph	+ deleteVertex(int): void	Eliminar un vértice existente que no tenga conexión con otros vértices.	Índice del vértice.	El método eliminó el vértice sin alterar las conexiones de los otros.
AdjacencyListGra ph	+ deleteVertex(int): void	Eliminar un vértice con una conexión a otro vértice. (grafo dirigido)	Índice del vértice.	El método eliminó el vértice junto con la arista que salía de este.
AdjacencyListGra ph	+ deleteVertex(int): void	Eliminar un vértice con una arista incidente a él. (grafo dirigido)	Índice del vértice.	El método eliminó el vértice junto con la arista que incidía en él.
AdjacencyListGra ph	+ deleteVertex(int): void	Eliminar un vértice con múltiples conexiones a otros vértices.	Índice del vértice.	El método eliminó el vértice junto con las aristas que lo conectaban con sus vértices adyacentes.

Prueba N° 4	Objetivo: Probar el método que elimina una arista del grafo.				
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado	
AdjacencyListGra ph	+ deleteEdge(int, int, E): void	Eliminar una arista que no existe.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. Peso de la arista. 	El método lanzó una excepción de IndexOutOfBoundsExcpeti on.	
AdjacencyListGra ph	+ deleteEdge(int, int, E): void	Eliminar una arista entre dos vértices de un grafo simple.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. Peso de la arista. 	El método eliminó la arista.	
AdjacencyListGra ph	+ deleteEdge(int, int, E): void	Eliminar una arista entre dos vértices de un multigrafo.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. 	El método eliminó la arista sin interferir en las otras conexiones.	

			Peso de la arista.	
AdjacencyListGra ph	+ deleteEdge(int, int, E): void	Eliminar una arista cuyos vértices origen y destino sean iguales.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. Peso de la arista. 	El método eliminó el ciclo.

Prueba N° 5	Objetivo : Probar e	l método que elimina todas las	aristas entre dos v	rértices.
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Dos vértices que no están conectados por ninguna arista.	Índice del vértice origen.Índice del vértice destino.	El método retornó false.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Dos vértices conectados por una sola arista y que no tengan conexión con otros vértices.	Índice del vértice origen.Índice del vértice destino.	El método eliminó la arista entre esos dos vértices.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Dos vértices conectados por una sola arista y que tengan conexión con otros vértices.	Índice del vértice origen.Índice del vértice destino.	El método eliminó la arista entre esos dos vértices sin eliminar las otras aristas.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Dos vértices conectados por más de una arista y que no tengan conexión con otros vértices.	Índice del vértice origen.Índice del vértice destino.	El método eliminó las aristas incidentes entre los dos vértices.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Dos vértices conectados por más de una arista y que tengan conexión con otros vértices.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. 	El método eliminó las aristas incidentes entre los dos vértices sin eliminar las otras aristas incidentes con otros vértices.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Un vértice con una sola arista apuntando al mismo sin aristas apuntando a otros vértices.	Índice del vértice origen. Índice del vértice destino.	El método eliminó la arista
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Un vértice con una sola arista apuntando al mismo y con aristas apuntando a otros vértices.	Índice del vértice origen. Índice del vértice destino.	El método eliminó la arista sin eliminar a las otras.
AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Un vértice con más de una arista apuntando al mismo y sin otras aristas apuntando a otros vértices.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. 	El método eliminó las aristas.

AdjacencyListGra ph	+ deleteAllEdge(int, int): boolean	Un vértice con más de una arista apuntando al mismo y con otras aristas apuntando a otros vértices.	 Índice del vértice origen. Índice del vértice destino. 	El método eliminó las aristas sin eliminar las otras aristas incidentes a otros vértices.
------------------------	------------------------------------	---	---	--

Prueba N° 6	Objetivo: Probar el método BFS desde un vértice de partida.			
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListG raph	+ BFS(int): ArrayList <vertex<t>></vertex<t>	Un grafo de un solo vértices.	• Índice del vértice de origen.	El método devolvió un ArrayList de tamaño 1.
AdjacencyListG raph	+ BFS(int): ArrayList <vertex<t>></vertex<t>	Un grafo no conexo de n vértices.	• Índice del vértice de origen.	El método devolvió un ArrayList de tamaño n menos el número de vértices de los otros subgrafos.
AdjacencyListG raph	+ BFS(int): ArrayList <vertex<t>></vertex<t>	Un grafo conexo de n vértices.	• Índice del vértice de origen.	El método devolvió un ArrayList de tamaño n.
AdjacencyListG raph	+ BFS(int): ArrayList <vertex<t>></vertex<t>	Un grafo con un ciclo.	• Índice del vértice de origen.	El método devolvió un ArrayList de tamaño n.

Prueba N° 7	Objetivo: Probar el método BFS sin ningún vértice de partida.				
Clase	Método Escenario Entradas Resultado				
AdjacencyListGra ph	+ BFS(): ArrayList <ver tex<t>>></t></ver 	Un grafo de un solo vértices.	Ninguna.	El método devolvió un ArrayList de tamaño 1.	

AdjacencyListGra ph	+ BFS(): ArrayList <ver tex<t>>></t></ver 	Un grafo no conexo de n vértices.	Ninguna.	El método devolvió varios ArrayList.
AdjacencyListGra ph	+ BFS(): ArrayList <arraylist<ver tex<t>>></t></arraylist<ver 	Un grafo conexo de n vértices.	Ninguna.	El método devolvió varios ArrayList.
AdjacencyListGra ph	+ BFS(): ArrayList <arraylist<ver tex<t>>></t></arraylist<ver 	Un grafo con un ciclo.	Ninguna.	El método devolvió varios ArrayList.

Prueba N° 8	Objetivo: Probar el método DFS desde un vértice de partida.			
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListGra ph	+ DFS(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo de un solo vértice.	 Índice del vértice desde donde inicia el recorrido. 	El método devolvió un árbol DFS con un solo índice.
AdjacencyListGra ph	+ DFS(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo conexo.	 Índice del vértice desde donde inicia el recorrido. 	El método devolvió un árbol DFS con la misma cantidad de índices que de nodos en el grafo.
AdjacencyListGra ph	+ DFS(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo no conexo.	 Índice del vértice desde donde inicia el recorrido. 	El método devolvió el árbol de expansión mínima correspondiente al índice de inicio.
AdjacencyListGra ph	+ DFS(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo con un ciclo.	 Índice del vértice desde donde inicia el recorrido. 	El método no tuvo problemas y devolvió el árbol de expansión mínima correspondiente sin haber repetido la visita al vértice con el ciclo.

Prueba N° 9	Objetivo: Probar el método DFS que recorre todo el grafo sin ningún vértice de partida.			
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado
AdjacencyListGra ph	+ DFS(): ArrayList <arraylist<int eger>></arraylist<int 	Recorrer un grafo de un solo vértice.	Ninguna.	El método devolvió un árbol DFS con un solo índice.
AdjacencyListGra	+ DFS(): ArrayList <arraylist<int eger>></arraylist<int 	Recorrer un grafo conexo.	Ninguna.	El método devolvió un árbol DFS con la misma cantidad de índices que de nodos en el grafo.
AdjacencyListGra ph	+ DFS(): ArrayList <arraylist<int eger>></arraylist<int 	Recorrer un grafo no conexo.	Ninguna.	El método devolvió una cantidad de árboles de expansión mínima correspondiente al número de subgrafos conexos en el grafo no conexo.
AdjacencyListGra ph	+ DFS(): ArrayList <arraylist<int eger>></arraylist<int 	Recorrer un grafo con un ciclo.	Ninguna.	El método no tuvo problemas y devolvió el árbol o los árboles de expansión mínima correspondientes sin haber repetido la visita al vértice con el ciclo.

Prueba N° 10	Objetivo: Probar el método Prim.				
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado	
AdjacencyListGra ph	+ Prim(int): ArrayList <integer></integer>	Un grafo de un solo vértice.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método lanzó una excepción porque no hay aristas en el grafo.	
AdjacencyListGra ph	+ Prim(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo conexo.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió un árbol de expansión mínima con todos los vértices del grafo.	
AdjacencyListGra ph	+ Prim(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un multigrafo.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió el árbol de expansión mínima.	

Prueba N° 11	Objetivo: Probar el método Kruskal.					
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado		
AdjacencyListGra ph	+ Kruskal(int): ArrayList <integer></integer>	Un grafo de un solo vértice.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió un árbol de expansión mínima vacío.		
AdjacencyListGra ph	+ Kruskal(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un grafo conexo.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió un árbol de expansión mínima con todos los vértices del grafo.		
AdjacencyListGra ph	+ Kruskal(int): ArrayList <integer></integer>	Recorrer un multigrafo.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió el árbol de expansión mínima.		

Prueba N° 12	Objetivo: Probar el método Dijkstra.				
Clase	Método	Escenario	Entradas	Resultado	
AdjacencyListGra ph	+ Dijkstra(int): Object[]	Un grafo de un solo vértice.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió el arreglo de distancias con respecto al nodo origen y el de predecesores ambos de tamaño 1.	
AdjacencyListGra ph	+ Dijkstra(int): Object[]	Recorrer un grafo conexo simple.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió el arreglo de distancias con respecto al nodo origen y el de predecesores ambos de tamaño mayor a uno.	
AdjacencyListGra ph	+ Dijkstra(int): Object[]	Recorrer un multigrafo conexo.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método devolvió el arreglo de distancias con respecto al nodo origen y el de predecesores ambos de tamaño mayor a uno.	
AdjacencyListGra ph	+ Dijkstra(int): Object[]	Hacer el recorrido desde un vértice que no existe.	Índice del vértice desde donde se inicia el recorrido.	El método arrojó una excepción de IndexOutOfBoundsExceptio.	