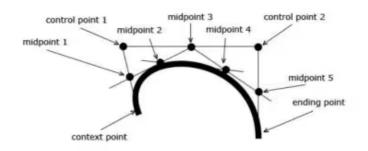
切换模式



曲线篇: 贝塞尔曲线



FrancisZhao

运动控制/运动规划-攻城狮

537 人赞同了该文章

最近正在研究贝塞尔曲线. 在学习之际也把自己的思路写下来.

下面的链接可以拖拽贝塞尔的点, 先感受一下贝塞尔曲线的圆润.

Animated Bézier Curves





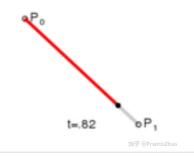
贝塞尔曲线的历史:

贝塞尔曲线于 1962 年,由法国工程师皮埃尔·贝济埃(Pierre Bézier)所广泛发表,他运用贝塞尔曲线来为汽车的主体进行设计,贝塞尔曲线最初由<u>保尔·德·卡斯特里奥</u>于1959年运用<u>德卡斯特里奥</u> 算法开发,以稳定数值的方法求出贝塞尔曲线.

贝塞尔曲线有着很多特殊的性质,在图形设计和路径规划中应用都非常广泛,我就是想在路径规划中

贝塞尔曲线完全由其控制点决定其形状, n个控制点对应着 n-1 阶的贝塞尔曲线,并且可以通过递归的方式来绘制. 画重点了啊: **递归**

一阶曲线:



🖴 申请转载

值得出线段上那个点的



■ 23 条评论

★ 收藏

▲ 赞同 537

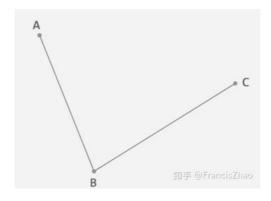
切换模式

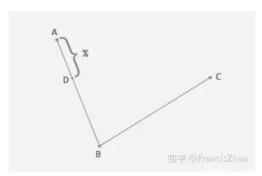
$$B_1(t) = (1-t)P_0 + tP_1, t \in [0,1]$$

一阶曲线就是很好理解,就是根据t来的线性插值. PO表示的是一个向量 [x,y], 其中x和y是分别按照这个公式来计算的.

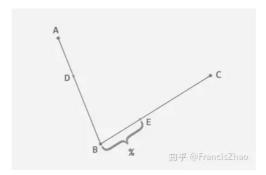
二阶贝塞尔:

既然重点是递归,那么二阶贝塞尔必然和一阶有关系.

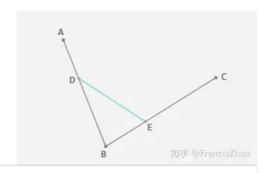




在平面内任选 3 个不共线的点,依次用线段连接。在第一条线段上任选一个点 D。计算该点到线段起点的距离 AD,与该线段总长 AB 的比例。



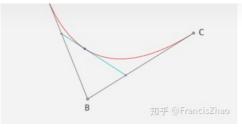
根据上一步得到的比例,从第二条线段上找出对应的点 E,使得 AD:AB = BE:BC。



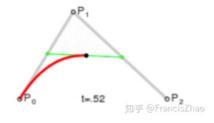
知 乎 首发于 **运动控制&规划工程师笔记**

2023/8/28 11:31

切换模式



这时候DE又是一条直线了,就可以按照一阶的贝塞尔方程来进行线性插值了, t= AD:AE 这时候就可以推出公式了.



推公式的主图

$$P_0^{\cdot} = (1 - t)P_0 + tP_1$$

对应着上图绿色线段的左端点

$$P_1^{\cdot} = (1-t)P_1 + tP_2$$

对应着上图绿色线段的右端点

$$B_2(t) = (1-t)P_0^{\circ} + tP_1^{\circ}$$
$$= (1-t)((1-t)P_0 + tP_1) + t((1-t)P_1 + tP_2)$$

$$= (1-t)^2 P_0 + 2t(1-t)P_1 + t^2 P_2$$
FrancisZhao

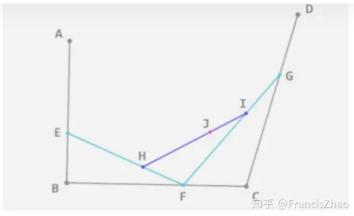
对应着绿色线段的一阶贝塞尔曲线(线性插值)

$$B_2(t) = (1-t)^2 P_0 + 2t(1-t)P_1 + t^2 P_2, t \in [0, 1]$$

整理一下公式,得到二阶贝塞尔公式

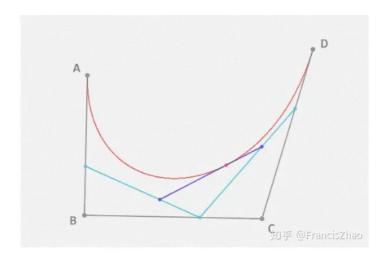
三阶贝塞尔曲线:

切换模式



二阶的贝塞尔通过在控制点之间再采点的方式实现降阶,每一次选点都是一次的降阶.

四个点对应是三次的贝塞尔曲线. 分别在 AB BC CD 之间采EFG点, EFG三个点对应着二阶贝塞尔, 在EF FG之间采集HI点来降阶为一阶贝塞尔曲线.



高阶贝塞尔曲线:

高阶的贝塞尔可以通过不停的递归直到一阶

贝塞尔曲线 公式

可以通过递归的方式来理解贝塞尔曲线, 但是还是给出公式才方便计算的.

$$P(t) = \sum_{i=0}^n P_i B_{i,n}(t), t \in [0,1]$$
 (MF @FrancisZhao

$$B_{i,n}(t) = C_n^i t^i (1-t)^{n-i} = rac{n!}{i!(n-i)!} t^i (1-t)^{n-i} \ extbf{ ilde{[}} i = 0, 1, \cdots, n extbf{ ilde{]}}$$

仔细看可以发现, 贝塞尔的参数B是二项式(t+(1-t))^n = (1)^n的展开公式. 划重点了: 系数是二项

切换模式

变化一下贝塞尔公式:

$$\mathbf{C}(u) = \sum\limits_{i=0}^{n} B_{n,i}(u) \mathbf{P}_i$$
 (3) Of the Operator $\mathbf{C}(u)$

$$B_{n,i}(u) = rac{n!}{i!(n-i)!} u^i (1-u)^{n-i}$$

和上文中的公式相同, 但是有一些字母的替换, 表达习惯不同

控制点是独立的, 因此求导是直接对u就行求导, 就是仅仅对参数项B进行求导.

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}u}B_{n,i}(u) = B'_{n,i}(u) = n(B_{n-1,i-1}(u) - B_{n-1,i}(u))$$

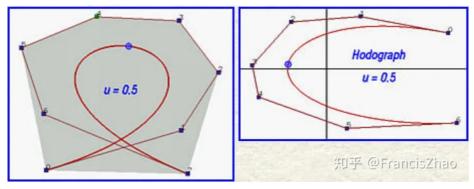
$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}u}\mathbf{C}(u) = \mathbf{C}'(u) = \sum_{i=0}^{n-1} B_{n-1,i}(u) \{ n(\mathbf{P}_{i+1} - \mathbf{P}_i) \}$$

定义: Q0=n*(P1-P0), Q0=n*(P2-P1), Q0=n*(P3-P2),...Qn-1=n*(Pn-Pn-1), . 如果我们把Q当做 一组新的控制点, 那么原贝塞尔的导数可以写成如下:

$$\mathbf{C}'(u) = \sum_{i=0}^{n-1} B_{n-1,i}(u)\mathbf{Q}_i$$

导数还是贝塞尔曲线, 只不过是控制点是原来控制点的组合而已.

This derivative curve is usually referred to as the hodograph of the original Bézier curve. 贝塞尔的导数可以理解为原贝塞尔的速度曲线.(瞎翻译的)



七阶贝塞尔曲线和其导数曲线(六阶贝塞尔曲线)

以此类推:

$$\mathbf{C}'' = \sum_{i=0}^{n-2} B_{n-2,i}(u) \{ (n-1)(\mathbf{Q}_{i+1} - \mathbf{Q}_i) \}$$

$$= \sum_{i=0}^{n-2} B_{n-2,i}(u) \{ n(n-1)(\mathbf{P}_{i+2} - 2\mathbf{P}_{i+1} + \mathbf{P}_i) \}$$

2023/8/28 11:31

切换模式

$$=n(n-1)(n-2)\cdots(n-k+1)\sum_{i=0}^{i=0}B_{n-i}$$
 B_{n-i}

可以得出一个很有趣的结论, 贝塞尔曲线的导数还是贝塞尔曲线.

贝塞尔曲线的性质

1 各项系数之和为1.

这个很好理解,因为是系数是二项式的展开(t+(1-t))^n = (1)^n非负性. 好理解, 二项式的展开啊

2 对称性

第i项系数和倒数第i项系数相同,从二项式的展开来思考,这个也好理解

3 递归性

递归性指其系数满足下式:

$$B_{i,n}(t) = (1-t)B_{i,n-1}(t) + tB_{i-1,n-1}(t)$$
 [$i = 0, 1, \dots, n$]

这个好理解, 因为我们就是从递归来理解贝塞尔曲线的

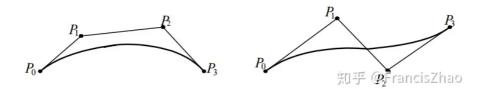
4 凸包性质

贝塞尔曲线始终会在**包含了所有控制点的最小凸多边形**中,不是按照控制点的顺序围成的最小多边形.这点大家一定注意. 这一点的是很关键的,也就是说可以通过控制点的凸包来限制规划曲线的范围,在路径规划是很需要的一个性质.

5端点性质

第一个控制点和最后一个控制点,恰好是曲线的起始点和终点.这一点可以套用二项式展开来理解, t=1或者0的时候,相乘二项式的系数,出了初始点或者末尾点,其余的都是0.

6一阶导数性质



假设上图中贝塞尔的 t 是由左到右从 0 到 1 增加的,那么贝塞尔曲线在 t = 0 时的导数是和 P 0 P 1 的斜率(导数)是相同, t = 1 时的导数是和 P 3 P 4 的斜率(导数)是相同