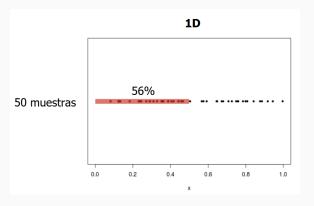
#### **DATOS MASIVOS II**

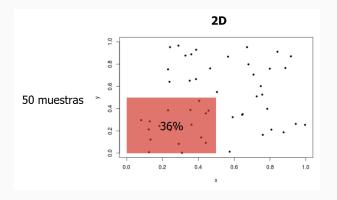
#### ANÁLISIS DE COMPONENTES PRINCIPALES

Blanca Vázquez-Gómez y Gibran Fuentes-Pineda Septiembre 2020

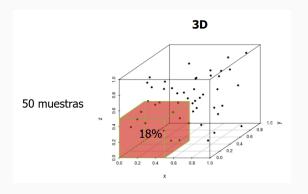
 Objetos cada vez más dispersos conforme aumenta el número de dimensiones



 Objetos cada vez más dispersos conforme aumenta el número de dimensiones



 Objetos cada vez más dispersos conforme aumenta el número de dimensiones



- Objetos cada vez más dispersos conforme aumenta el número de dimensiones
- **Ejercicio**: ¿Cuántas muestras necesitaría para cubrir un espacio de 1000 dimensiones con una precisión del 56 %?

#### LA HIPÓTESIS DE LA VARIEDAD

• Ejemplos pueden vivir en una variedad de muchas menores dimensiones que el espacio original

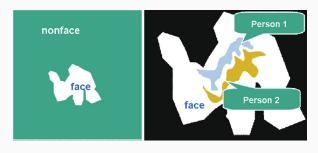
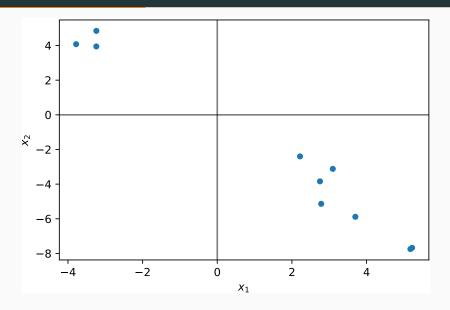


Imagen tomada de Li and Jain, 2005

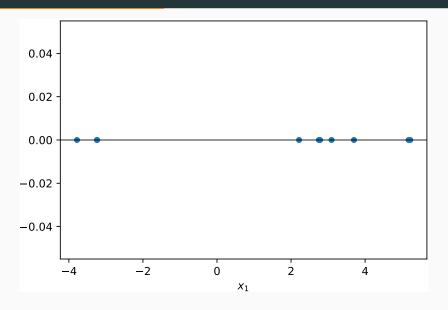
# ANÁLISIS DE COMPONENTES PRINCIPALES (PCA)

- · Proyección ortogonal de un conjunto de vectores
- · Genera una nueva vista
- Aplicaciones
  - Visualización
  - · Extracción de características
  - · Reducción de dimensionalidad
  - · Compresión

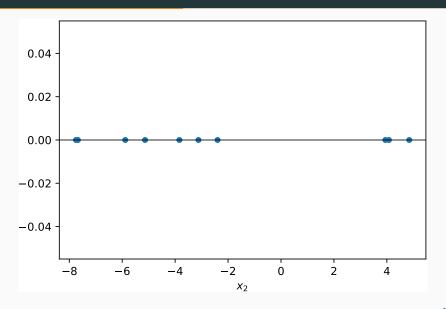
# Intuición: datos en 2D



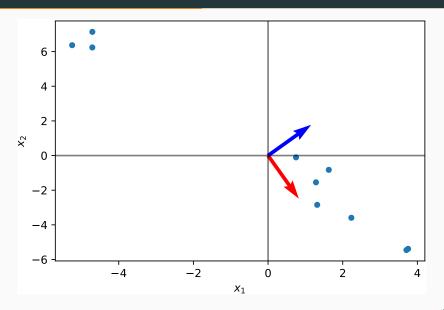
# INTUICIÓN: DATOS VISTOS DESDE EL EJE X



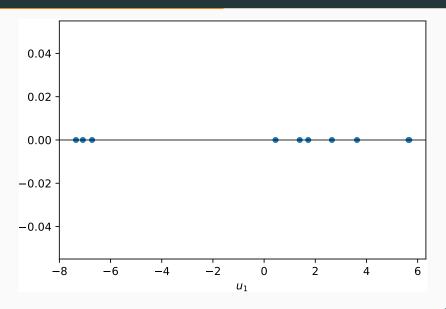
# INTUICIÓN: DATOS VISTOS DESDE EL EJE y



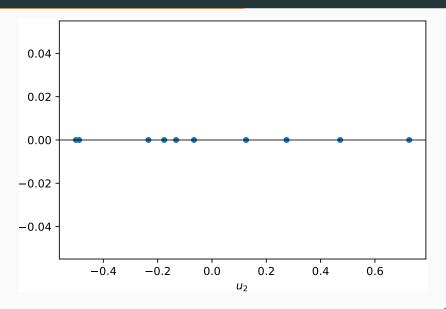
# INTUICIÓN: NUEVOS EJES $u_1$ Y $u_2$



# INTUICIÓN: DATOS PROYECTADOS SOBRE EL EJE U1



# INTUICIÓN: DATOS PROYECTADOS SOBRE EL EJE U2



#### PCA: FORMULACIÓN DE MÁXIMA VARIANZA

Dado un conjunto de vectores X = {x<sup>(1)</sup>,...,x<sup>(n)</sup>} de d dimensiones, el primer componente principal es el vector u<sub>1</sub> que maximice la varianza de los datos proyectados, donde u<sub>1</sub> es un vector de d dimensiones

 La proyección de un vector sobre el componente principal está dado por

$$\boldsymbol{\hat{x}}^{(i)} = \boldsymbol{u}_1^{\top} \boldsymbol{x}^{(i)}$$

 La proyección de un vector sobre el componente principal está dado por

$$\mathbf{\hat{x}}^{(i)} = \mathbf{u}_1^{\top} \mathbf{x}^{(i)}$$

· La media de los datos proyectados es  $\mathbf{u}_1^{\top}\overline{\mathbf{x}}$ , donde

$$\overline{\mathbf{x}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}^{(i)}$$

 La proyección de un vector sobre el componente principal está dado por

$$\mathbf{\hat{x}}^{(i)} = \mathbf{u}_1^\top \mathbf{x}^{(i)}$$

· La media de los datos proyectados es  $\mathbf{u}_1^{\top} \overline{\mathbf{x}}$ , donde

$$\bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}^{(i)}$$

• La varianza es  $\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\left[\mathbf{u}_{1}^{\top}\mathbf{x}^{(i)}-\mathbf{u}_{1}^{\top}\overline{\mathbf{x}}\right]=\mathbf{u}_{1}^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_{1}$ , donde

$$S = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (\mathbf{x}^{(i)} - \overline{\mathbf{x}}) (\mathbf{x}^{(i)} - \overline{\mathbf{x}})^{\top}$$

• Queremos encontrar el vector  $\mathbf{u}_1$  que maximice la varianza de los datos proyectados  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1$ , con la restricción que  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1=1$ 

- Queremos encontrar el vector  $\mathbf{u}_1$  que maximice la varianza de los datos proyectados  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1$ , con la restricción que  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1=1$
- Podemos formular esta restricción usando multiplicadores de Lagrange:  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1 + \lambda_1(1-\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1)$

- Queremos encontrar el vector  $\mathbf{u}_1$  que maximice la varianza de los datos proyectados  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1$ , con la restricción que  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1=1$
- Podemos formular esta restricción usando multiplicadores de Lagrange:  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1 + \lambda_1(1-\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1)$
- · Derivando e igualando a cero, tenemos

$$Su_1 = \lambda_1 u_1$$

- Queremos encontrar el vector  $\mathbf{u}_1$  que maximice la varianza de los datos proyectados  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1$ , con la restricción que  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1=1$
- Podemos formular esta restricción usando multiplicadores de Lagrange:  $\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{S}\mathbf{u}_1 + \lambda_1(1-\mathbf{u}_1^{\top}\mathbf{u}_1)$
- · Derivando e igualando a cero, tenemos

$$Su_1=\lambda_1u_1$$

• Esto es,  $\mathbf{u}_1$  es un vector propio de  $\mathbf{S}$ , donde  $\lambda_1 = \mathbf{u}_1^{\top} \mathbf{S} \mathbf{u}_1$  es su valor propio que se corresponde con la varianza de los datos proyectados

- Para obtener el siguiente componente principal, buscamos el vector propio que maximice la varianza de los datos proyectados entre el conjunto de vectores ortogonales a los que ya han sido elegidos. Este proceso se realiza de forma incremental hasta obtener los m componentes principales.
- El conjunto de *m* componentes principales forman una base ortonormal de funciones.

### PROYECCIÓN Y RECONSTRUCCIÓN COMPONENTES PRINCIPALES

• Gracias a que forman una base de funciones completa, podemos representar cualquier vector  $\mathbf{x}^{(i)}$  como una combinación lineal de los componentes principales

$$\mathbf{\hat{x}}^{(i)} = \sum_{j=1}^{m} \alpha_{i,j} \mathbf{u}_{j}$$

donde  $\alpha_{i,j} = \mathbf{x}^{(i)\top}\mathbf{u}_j$ .

· Esto es

$$\mathbf{\hat{X}}^{(i)} = \sum_{j=1}^{m} (\mathbf{x}^{(i)\top} \mathbf{u}_j) \mathbf{u}_j$$

#### PCA POR VECTORES Y VALORES PROPIOS

- Busca subespacio de *m* dimensiones que maximiza varianza (o minimiza error) de los ejemplos
  - Definido por eigenvectores  $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_m$  con eigenvalores más grandes  $\lambda_1, \dots, \lambda_m$  de la matriz de covarianza

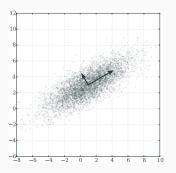
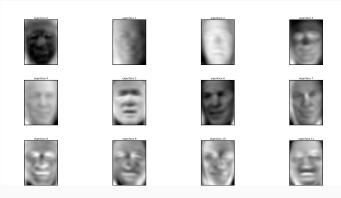


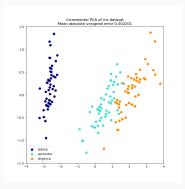
Figura tomada de Wikipedia (Principal Component Analysis)

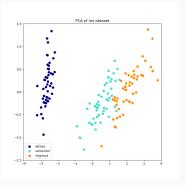
### PCA APLICADO A IMÁGENES DE ROSTROS

- Componentes principales se toman como base (eigenfaces)
- Nuevos rostros se proyectan en subespacio encontrado para ser comparados



### PCA INCREMENTAL





Ejemplo de http://scikit-learn.org

#### Análisis de factores: variables continuas

· Variables latentes continuas  $\mathbf{z} \in \mathbb{R}^{K}$ , con a priori gaussiana

$$\mathbf{z} \sim \mathcal{N}(\mathbf{z}|oldsymbol{\mu}_0, oldsymbol{\Sigma}_0)$$

• Variables observadas continuas  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^d$  con<sup>1</sup>

$$\mathsf{x}|\mathsf{z} \sim \mathcal{N}(\mathsf{U}\mathsf{z} + oldsymbol{\mu}, oldsymbol{\Psi})$$

· Distribución sobre x está dada por

$$P(\mathbf{x}) = \int P(\mathbf{x}|\mathbf{z})P(\mathbf{z})d\mathbf{z} = \mathcal{N}(\mathbf{x}|\boldsymbol{\mu}, \mathbf{C})$$

donde 
$$\mathbf{C} = \mathbf{U}\mathbf{U}^{\mathsf{T}} + \sigma^2 \mathbf{I}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Cuando  $\Psi = \sigma^2$ I,  $\mu_0 = 0$  y  $\Sigma_0 = I$ , se conoce como análisis de componentes principales probabilista (PPCA).

## PROCESO GENERATIVO DE PPCA

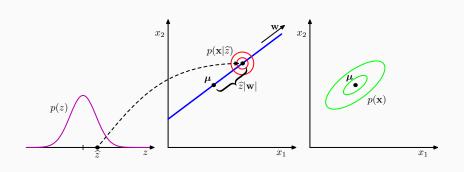


Imagen tomada de Bishop, PRML 2007

#### EM PARA PCA

- Presuponiendo  $\sigma^2=0$ , se pueden encontrar parámetros de PCA por máxima verosimilitud usando el algoritmo EM
  - 1. Paso E:  $\tilde{\mathbf{Z}} = (\mathbf{U}^{\top}\mathbf{U})^{-1}\mathbf{U}^{\top}\tilde{\mathbf{X}}$
  - 2. Paso M:  $\mathbf{U} = \tilde{\mathbf{X}}^{\top} \tilde{\mathbf{Z}}^{\top} (\tilde{\mathbf{Z}} \tilde{\mathbf{Z}}^{\top})^{-1}$

donde  $\tilde{X} = X^{T}$