

#### Visión artificial

#### Robótica

Guillermo Iglesias Hernández y Alberto Díaz Álvarez Departamento de Sistemas Informáticos - Universidad Politécnica de Madrid 18 de septiembre de 2023

License CC BY-NC-SA 4.0

# La visión física y biológica



### ¿Qué es la visión?

Capacidad de captar el entorno a través de la captación de rayos de luz

- Sentido casi esencial para la relación entre ser humano y su entorno
- Tanto es así que se estima que al menos **un tercio** del cerebro se dedica a procesar el sentido de la vista
- El procesamiento cerebral de la información visual juega un papel crucial en la tarea de la visión.





El ser humano solo es capaz de ver las longitudes de onda entre 380 y 750 nm

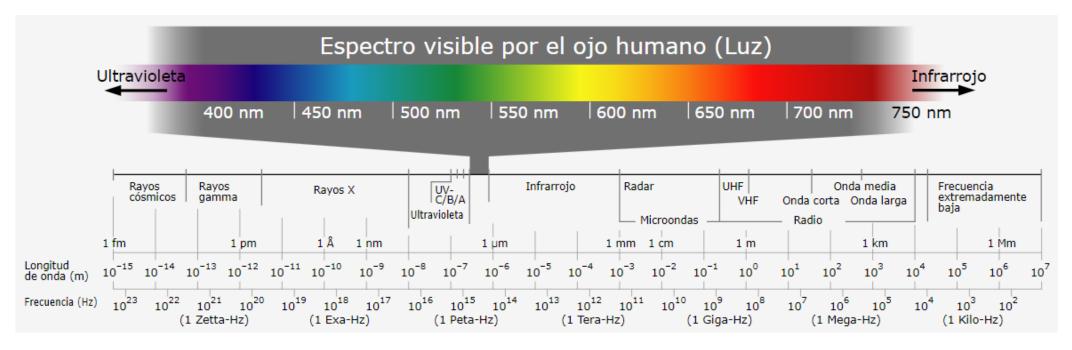


Fig. 2.1 - Espectro visible por el ojo humano. Fuente: [1]

Esto es gracias a su mecanismo de captura de luz, pero no es el único



## El espectro electromagnético visible (y II)

Ejemplo: El **sensor digital** de una cámara fotográfica puede capturar frecuencias fuera del espectro visible (especialmente en el rango infrarrojo

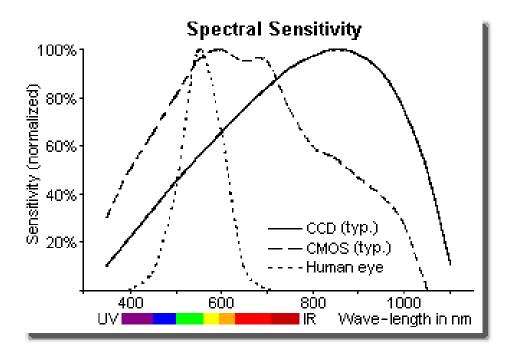


Fig. 2.2 - Sensibilidad a diferentes frecuencias de luz dependiendo del sensor que las captura. Fuente: [2]

#### La visión en el ser humano



El ojo procesa la luz a través de células sensibles a este espectro electromagnético

#### Conos

- Visión de **alta intensidad** (diurna)
- Tres tipos: L, M y S<sup>1</sup>

#### **Bastones**

- Visión de baja intensidad (nocturna)
- Mayor cantidad que los conos

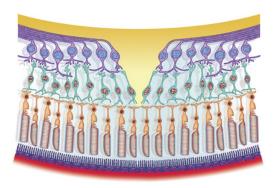


Fig. 2.3 - Fragmento de la retina. Fuente: [3]

<sup>1</sup> Su ausencia o mal funcionamiento llevan a problemas de percepción de colores como la protanopía (L), deuteranopía (M), tritanopía (S) o acromatopsia (L, M y S)



## Rango del color percibido

No todos los colores se captan con la misma intensidad.

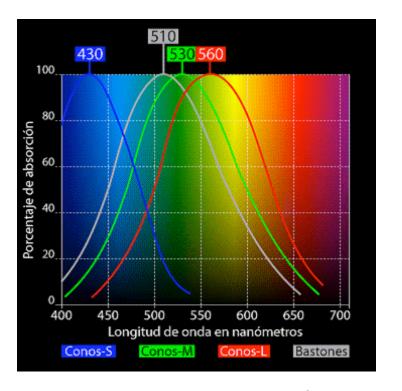


Fig. 2.4 - Longitudes de onda capturadas por cada tipo de célula fotosensible del ojo. Fuente: [6]

# La visión neuronal

#### El cerebro en la visión



#### Tras captar la luz, **el cerebro da sentido a los estímulos** capturados por el ojo

• El hardware se encarga de captar la señal y el software la procesa adecuadamente

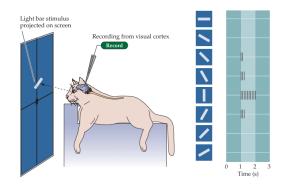


Fig. 2.5 - La información visual se procesa en un *pipeline* de menor a mayor complejidad. Fuente: [9]

#### La corteza visual primaria es la primera capa que procesa la información visual

- Trabaja con formas sencillas, dando información procesada a capas superiores
- Según avanza en el procesamiento, se reconocen formas más complejas

# Introducción a la visión por computador

# ¿Qué es la visión por computador?



Rama de la inteligencia artificial encargada del procesamiento de imagen digital

- No dejan de producirse grandes avances gracias a la mejora en la técnica
- Las redes neuronales tienen **mucho** (en realidad **todo**) que ver

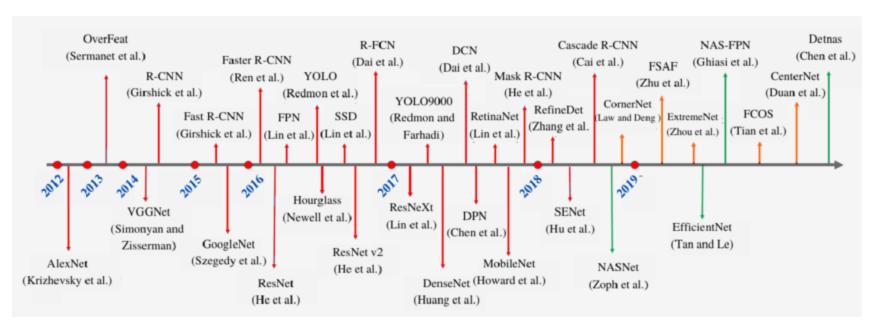


Fig. 2.6 - Evolución del campo de la visión por computador durante los últimos años. Fuente: [11]



### Algunas de sus aplicaciones

- Clasificación de imágenes
- Deteción y reconocimiento de objetos
- Segmentación de objetos
- Generación de imágenes
- Domain-to-domain translation
- Text-to-image translation
- Superresolution

# Captura de imagen tradicional



### De la necesidad de capturar el mundo

La tecnología ha permitido capturar el mundo de formas cada vez más precisas

 Una de estas formas ha sido simular el sentido de la vista

Leonardo da Vinci fue el precursor en capturar imágenes a través de la **proyección de la luz** 

 Éste y otros permitían capturar parte de la realidad, pero no su digitalización

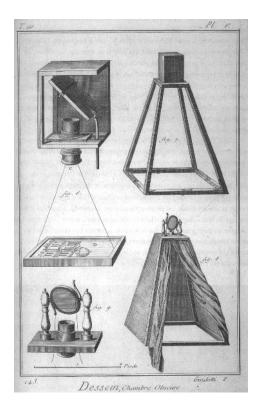


Fig.1 - Camera Obscura. Fuente: Wikimedia Commons



## La cámara pinhole (I)

El modelo de cámara pinhole permite la formación de imágenes a través del paso por una abertura minúscula de la luz, proyectándose sobre un plano de imagen.

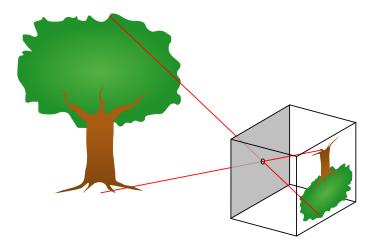


Fig.1 - Esquema de cámara tipo *pinhole*. Fuente: Wikimedia Commons

Los objetos capturados se invierten respecto su posición real

## La cámara pinhole (II)



La principal desventaja tiene que ver justo con la abertura por la que pasa la luz:

- 1. Si es demasiado **grande**, la imagen se **difumina**
- 2. Si es demasiado **pequeña**, se producen **difracciones**

De los intentos de evitar esta difuminación nace el campo de la **óptica** 

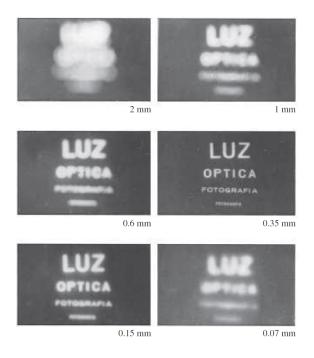


Fig.1 - Diferentes aperturas. Fuente: Ni idea.

Friknota: Mr. Pinhole (http://www.mrpinhole.com/calcpinh.php)





Las lentes son el principal logro de la óptica. Éstas permiten:

- Aumentar el tamaño de la apertura de la cámara
- Disminuir el desenfoque producido
- Orientar los rayos de luz
- Corregir las aberraciones producidas por otras lentes

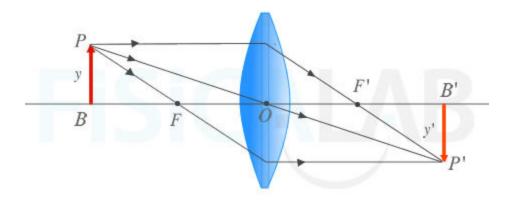


Fig.1 - Diagrama de rayos de una lente convexa. Fuente: FisicaLab

### Calibración en una cámara



Las diferentes lentes de una cámara producen distorsiones en la imagen

• También se denominan **aberraciones** y son inevitables

La calibración es un proceso que permite corregir estas distorsiones

- Se realiza a través de **algoritmos** que permiten **rectificar** la imagen
- Forma parte del campo de la visión por computador



Fig.1 - Aberración de tipo esférica. Antes y después de aplicar el algoritmo COSTAR. Fuente: Revista Astronomía.





Dispositivo que permite capturar imágenes a través de un sensor digital

- Suelen contener un sensor con miles (millones) de receptores de intensidad de luz
- Dos tipos principales, dependiendo de cómo se convierte de fotón a electrón:
  - CCD (Charge-Coupled Device): A través de un chip externo al sensor
  - CMOS (Complementary Metal-Oxide Semiconductor): En el propio sensor

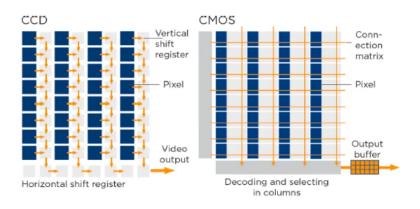


Fig.1 - Diferencia entre sensor CCD y sensor CMOS. Fuente: Tech Briefs.

#### Capturar sólo niveles de luz no nos permite diferenciar colores



Para la captura de colores existen principalmente dos soluciones:

#### **Triple CCD**

- Un prisma divide la luz en tres haces
- Cada haz a un sensor digital distinto

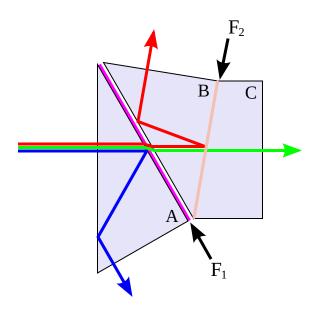
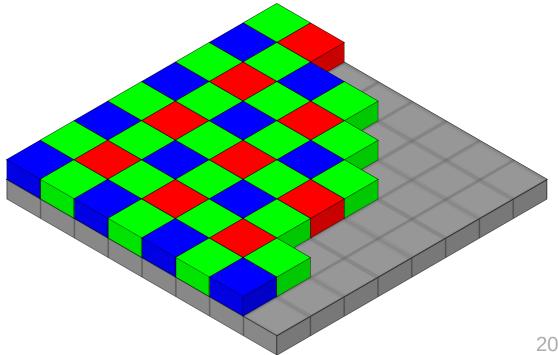


Fig.1 - Esquema de Triple CCD. Fuente: Wikipedia.

#### Mosaico de Bayer

- Un filtro en cada receptor de luz
- 50% verdes, 25% rojos y 25% azules



### Limitados al rango de luz visible



Los sensores están limitados para capturar lo que ve el ojo humano

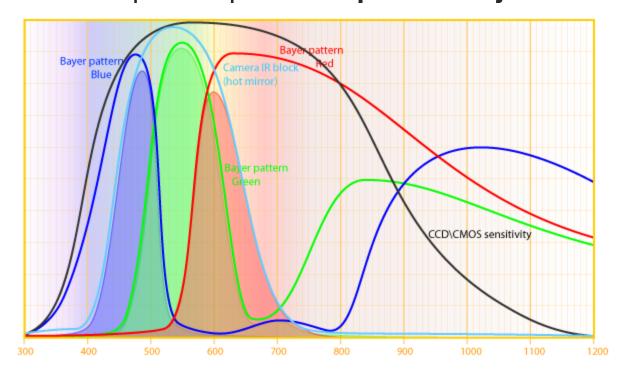


Fig.1 - Esquema estándar de sensibilidad de la cámara. Fuente: IR Photo.

El rango infrarrojo se bloquea a través del uso de filtros

Estos impiden que ciertas frecuencias atraviesen la lente y lleguen al sensor

# Imagen digital

# ¿Qué es una imagen digital?



Tras conocer cómo se captura una escena de la realidad y esta es digitalizada, ahora es vital conocer en profundidad las características de las imágenes digitales.

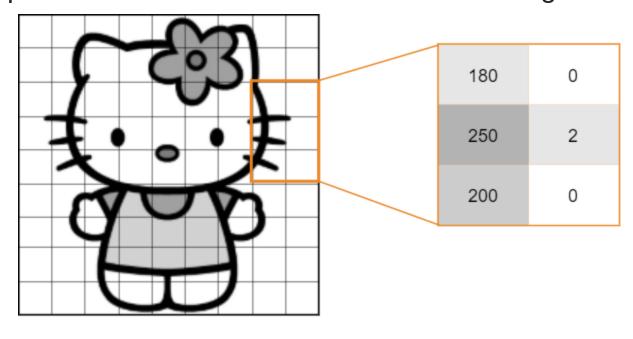


Fig.1 - Ejemplo de una imagen digital.

Una imagen digital está formada por píxeles, los cuales corresponden con la intensidad de color para cierto punto de la imagen



## Elementos de una imagen digital

Una imagen digital se compone de píxeles, sin embargo existen distintas características que definen a dicha imagen:

- Tamaño de la imagen
- Número de canales
- Codificación de los canales
- Profundidad de color

### Tamaño de la imagen



El tamaño de la imagen o resolución corresponde con el número de píxeles que forman dicha imagen.

• Dependiendo de la imagen, su dimensión o relación de aspecto puede variar

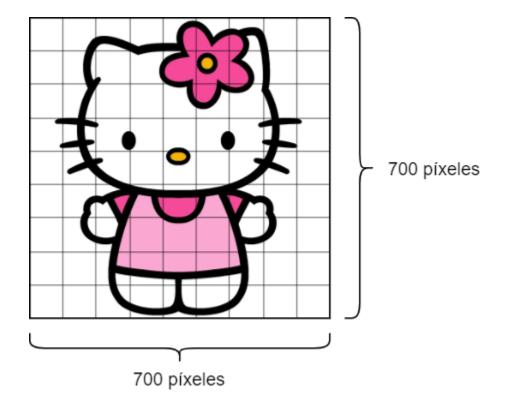


Fig.1 - Tamaño de una imagen digital

#### **Canales**



Conjunto de píxeles que definen la intensidad para cierto rango de frecuencias de una imagen

- Los distintos canales de una imagen se combinan para formar la imagen final
- Dependiendo del **tipo de codificación**, el **número** y **configuración** de canales puede variar

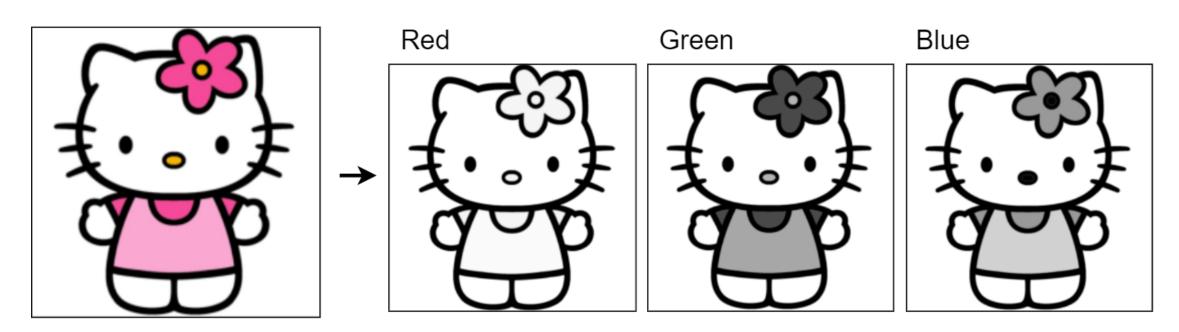


Fig.1 - Diferentes canales de una imagen que conforman la imagen final



#### Profundidad de color

La información de cada píxel debe estar normalizada en un rango de valores

• Éste indica la precisión a la cual fue capturada la intensidad de luz en ese punto

La **profundidad de color** indica cuánta intensidad de luz representa el valor de cada píxel

## La imagen en la informática



A la hora de programar, una imagen se representa con una matriz numérica de valores, en la que cada posición corresponde a un píxel

 A través de bibliotecas como numpy se pueden realizar transformaciones en la composición de las imágenes



Ejercicio: Imagen\_Digital.ipynb<sup>1</sup>

# ¡GRACIAS!