Verze z 27. listopadu 2024

Základy numerické matematiky - NMNM201

### Nelineární algebraické rovnice 1

Budeme se zabývat hledáním kořene  $x_*$  dané funkce f v situaci, kdy nejsme schopni jej analyticky spočítat. Existují dva typy metod:

- intervalové; začneme s intervalem [a, b], ve kterém je umístěn kořen, a pak jej postupně zkracujeme; například metoda bisekce, metoda regula falsi, ...;
- $bodov\acute{e}$ ; začneme v bodě  $x_0$  (nebo více) a postupně konstruujeme další aproximace kořenu; například Newtonova metoda a její modifikace, metoda sečen, metoda pevného bodu.

V tomto cvičení se budeme věnovat pouze bisekci a Newtonově metodě jako zástupcům intervalových a bodových metod. Metodě pevného bodu se budeme věnovat v domácím úkolu.

#### Anonymní funkce v MATLABu 1.1

Abychom mohli uchopit funkci jako proměnnou, budeme využívat následující syntaxi:

$$f = 0(x) x.^2 - 4*x + 1;$$

$$g = 0(x) \sin(pi*x);$$

kde 
$$f = x^2 - 4x + 1$$
 a  $g = \sin(\pi x)$ .

Potom můžeme tyto funkce použít jako vstupní parametr jiné funkce, například:

[x,iter]=bisection(f,a,b,tol,sol)

[x,iter]=newton(f,fd,x0,tol,sol)

[x,iter]=newton\_convergence(f,fd,x0,tol)

kde f je zadaná funkce, fd její derivace a sol je hledaný kořen zadané funkce. Tolerance je určená proměnnou tol.

Je možné také rovnou psát funkce f = Q(x) ... do argumentu, např.:

 $[x, iter] = bisection(@(x) x.^4 - 1,0,10,1e-8,1)$ 

#### 1.2 Metoda bisekce a Newtonova metoda

V celé této kapitole budeme pracovat s těmito funkcemi:

$$f(x) = x^{2} + x - 6,$$
  

$$g(x) = x^{3},$$
  

$$h(x) = 1.2 + 2x^{2} - x - e^{-x}.$$

Naším úkolem je spočítat všechny kořeny pomocí bisekce a Newtonovy metody

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}. (1)$$

Úloha 1. Dříve, než začneme příklady počítat pomocí bisekce nebo Newtonovy metody, je dobré si rozmyslet, jak budeme pro jednotlivé funkce volit počáteční body a intervaly.

Může vést u funkcí f, g, h různá volba intervalů nebo počátečních bodů k různým výsledkům?

 $\check{R}e\check{s}en\acute{i}$ . U funkce f Newtonova metoda nezkonverguje pro  $x_0=-1/2$ . Pokud  $x_0>-1/2$ , pak Newtonova metoda konverguje ke kořenu 2, pokud  $x_0<-1/2$ , tak metoda konverguje ke kořenu -3.

Vadí nám nutně u funkce g, že je derivace v kořeni rovna nule? Zkusme napsat Newtonovu formuli. Vyjde:  $x_{k+1} = \frac{2}{3}x_k$ . Bude metoda konvergovat dobře?

U funkce h záleží na volbě počátečního bodu. Řešení může být ovlivněno lokálním minimem v bodě x=0.

## 1.3 Asymptotický řád konvergence

**Definice 1.** Nechť posloupnost bodů  $\{x_n\}$  získaná iterační metodou konverguje k x. Pak řekneme, že konverguje s řádem p, pokud pro nějaká  $p \in \mathbb{R}$  a  $C \in (0, \infty)$  platí

$$\lim_{k \to \infty} \frac{|x - x_{k+1}|}{|x - x_k|^p} = C.$$

Pro p=1 požadujeme navíc  $C \in (0,1)$  a poté řekneme, že metoda konverguje lineárně. Pokud p=2, pak metoda konverguje kvadraticky.

Můžete si rozmyslet, že každá metoda může konvergovat jen s jedním řádem p a navíc p > 1.

**Linearita metody bisekce.** O metodě bisekce víme, že kořen  $x_*$  spojité funkce f(x) se nachází někde v intervalu [a,b]. Největší možná chyba v k-tém kroku je proto  $e_k = \frac{1}{2}|b_k - a_k|$ . Také je okamžitě vidět, že  $e_{k+1} = \frac{1}{2}e_k$ . Metoda bisekce tedy konverguje lineárně s konstantou  $C = \frac{1}{2}$ .

Rozdíl mezi lineární a kvadratickou konvergencí ilustruje následující úloha:

Úloha 2. Kolik potřebujeme iterací bisekce na to, abychom odhad chyby  $e_k$  zmenšili alespoň o řád? A o 7 řádů?

Newtonova metoda za určitých předpokladů konverguje kvadraticky. Pokud by platilo, že

$$|x - x_{k+1}| = |x - x_k|^2$$

a chyba  $|x-x_0|=0.1$ , kolik potřebujeme iterací na to, abychom chybu zmenšili o řád? A o 7 řádů?

 $\check{R}e\check{s}en\acute{i}$ . Bisekce:  $\left(\frac{1}{2}\right)^k \leq 10^{-n}$ ,  $\lceil \log_2 10^n \rceil = k$ , pro 1 řád potřebujeme  $\lceil \log_2 10 \rceil = 4$  iterace, pro 7 řádů  $\lceil \log_2 10^7 \rceil = 24$  iterací, tj. přibližně 7krát více.

Newtonova metoda: chyba  $|x - x_0| = 0.1$ ,  $|x - x_1| = 0.01$ ,  $|x - x_2| = 0.0001$ ,  $|x - x_3| = 10^{-8}$ . Tedy pro jeden řád potřebujeme jednu iteraci, pro 7 řádů 3 iterace.

Úloha 3. Porovnejme rychlost konvergence bisekce a Newtonovy metody na všech třech příkladech. Využijte funkce bisection a newton. Toleranci zvolte 1e-8. Pokud vás zajímá průběh a jednotlivé aproximace řešení Newtonovou metodou, použijte funkci newton\_convergence

 $\check{R}e\check{s}en\acute{i}$ . Pro f a h platí, že pokud začneme ve vhodných bodech, Newtonova metoda konverguje výrazně rychleji než bisekce. Pro g Newtonova metoda konverguje pomaleji, navíc zastavuje daleko od kořene. Brzké zastavení lze odstranit volbou nižší tolerance (problém je v tom, že je testujeme funkční hodnotu v  $x_k$  a funkce g má v okolí kořene malé funkční hodnoty).

```
f = 0(x) x.^2 + x - 6;
fd = 0(x) 2*x + 1;
g = 0(x) x.^3;
gd = @(x) 3*x.^2;
h = 0(x) 1.2 + 2*x.^2 - x - exp(-x);
hd = 0(x) 4*x - 1 + exp(-x);
% hezka kvadraticka konvergence Newtona
figure; newton(f,fd,5,1e-8,2);
% priklad kdy Newton konverquje napred linearne a az pozdeji kvadraticky
figure; newton(f,fd,1000,1e-8,2);
% Newton konverguje linearne a navic zastavi daleko od korenu, kdy je sice
% f(x_k)  dost mala, ale /x^* - x_k/ velke
figure; newton(g,gd,5,1e-8,0);
% bisekci to nevadi
figure; bisection (g, -4, 3, 1e-8, 0);
% priklad kdy "skoro koren" h na chvili splete Newtona
figure; newton(h,hd,5,1e-8,-3.231419196649482);
% stepping through iterations by keypress in the command window
figure; newton_convergence(h,hd,5,1e-8);
```

# 1.4 Podrobněji k Newtonově metodě

Nyní si odvodíme i nějaké postačující podmínky pro konvergenci Newtonovy metody.

Úloha 4. Ukažte, zda bude Newtonova metoda konvergovat v následujících případech:

(a) Nechť  $f \in \mathcal{C}^{\infty}$  je ryze konvexní rostoucí spojitě diferencovatelná funkce, nechť má nějaký kořen  $x_*$ .

- (b) Co by se změnilo pro  $f \in \mathcal{C}^{\infty}$  rostoucí a ryze konkávní, klesající a ryze konvexní, klesající a ryze konkávní.
- (c) Co by se v jednotlivých případech změnilo, kdyby  $f \in C^{\infty}$  byla rostoucí či klesající a konvexní či konkávní místo na  $\mathbb{R}$  jen na intervalu  $[x_*, x_0]$  (resp. $[x_0, x_*]$ )?

*Řešení*. Vše stačí ukázat pomocí náčrtku dané situace anebo použít Fourierovu větu z přednášky:

- (a) Konverguje.
- (b) Opět konverguje pro všechny kombinace.
- (c) Pokud by  $x_1$  bylo na opačné straně od  $x_*$  (tj.  $f(x_0)f''(x_0) < 0$ ), nevíme, jak bude posloupnost pokračovat.

**Úloha 5** (Navíc). Umíte zdůvodnit, proč někdy a za jakých podmínek konverguje Newtonova metoda pomaleji než kvadraticky?

Nápověda. Vratte se k případu funkce g.

Rešení. Kvadratická konvergence nastává pro  $f'(x_*) \neq 0$ . Pokud  $f'(x_*) = 0$  a  $f''(x_*) \neq 0$ , pišme  $f(x) = c(x - x_*)^2 + O((x - x_*)^3)$ , pak  $x_{k+1} = x_k - \frac{c(x_k - x_*)^2 + O((x_k - x_*)^3)}{2c(x_k - x_*) + O((x_k - x_*)^2)} = \frac{1}{2}(x_k + x_*) + O((x_k - x_*)^2)$ . Další potíže s konvergencí mohou nastat, když f není hladká.

**Úloha 6.** Newtonova metoda občas selhává. Odhalte problémy, které nastanou, zvolíme-li  $x_0=1$  pro funkce definované následujícími předpisy

(a) 
$$f(x) = 2x - x^2$$
;

(b) 
$$f(x) = \begin{cases} -(-x)^{1/2} & x < 0, \\ x^{1/2} & x \ge 0. \end{cases}$$

 $\check{R}e\check{s}en\acute{\imath}.$ 

- (a) f'(1)=0a tedy  $x_1$ nelze definovat. Numericky může vyjít řádově  $x_1\approx\frac{1}{\varepsilon}.$
- (b) Střídají se hodnoty  $\pm 1$ .