

1 Obyčejné diferenciální rovnice 1. řádu

Řešíme obyčejnou diferenciální rovnici s počáteční podmínkou

$$\begin{aligned} y'(x) &= f(x, y(x)), & x &\in (a, b) \\ y(a) &= \alpha, \end{aligned} \tag{1}$$

kde $y : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$, $f : [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ a $\alpha \in \mathbb{R}^n$.

Základním příkladem (skalární) rovnice je

$$\begin{aligned} y'(x) &= \lambda y(x), & y &: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ y(a) &= \alpha, \end{aligned} \tag{2}$$

modelující exponenciální růst (pro $\lambda > 0$), nebo např. radioaktivní rozpad (pro $\lambda < 0$).

Úloha 1. • Vyřešte analyticky rovnici (2). Uvažujte $y > 0$.

- Výsledné analytické řešení si pro $\lambda > 0$ načrtněte pro několik různých počátečních podmínek.
- Výsledné analytické řešení si pro $\lambda < 0$ načrtněte pro několik různých počátečních podmínek.

[Nápověda: převedte rovnici na tvar $\frac{y'}{y} = \lambda$ a integrujte přes x . Integrační konstantu určete z počáteční podmínky.]

Řešení. Integrací $\frac{y'(x)}{y(x)} = \lambda$ podle x dostaneme $\ln y(x) = \lambda x + C$. Z počáteční podmínky $y(a) = \alpha$ máme $\ln \alpha = \lambda a + C$, tedy $C = \ln \alpha - \lambda a$. Dosazením a exponenciálou dostaneme $y(x) = \alpha e^{\lambda(x-a)}$. \square

1.1 Základní jednokrokové numerické metody

Interval $[a, b]$ rozdělíme ekvidistantně s krokem h : $x_0 = a, x_1 = a+h, \dots, x_{\frac{b-a}{h}} = b$. Označíme $y_n \approx y(x_n)$ numerickou aproximaci řešení v x_n . Obecná jednokroková metoda má tvar: $y_{n+1} = y_n + h\Phi(x_n, y_n, h)$

Definujeme jednokrokové numerické schémata pro řešení ODR:

Explicitní Eulerovo metoda: $y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$.

Implicitní Eulerovo metoda: $y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1})$.

Midpoint metoda (explicitní): $y_{n+1} = y_n + hf\left(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}f(x_n, y_n)\right)$.

Úloha 2. Simulujte numerické řešení rovnice (2) na intervalu $[0, 2]$ pro $\lambda = 1$ a počáteční podmínku $y(0) = 1$. Použijte krok $h = 1$ a $h = 0.5$.

- Řešte nejprve pomocí explicitní Eulerovy metody, poté pomocí implicitní Eulerovy metody.
- Pokuste se spočtené řešení nakreslit tak, aby vynikl geometrický význam daného schématu, tj. pro každý bod numerického řešení do obrázku přikreslete odpovídající náčrtek schématu.

Řešení. V případě naší diferenciální rovnice je $f(x, y) = y$. Předpis pro y_{n+1} pro explicitní Eulerovu metodu je tedy

$$y_{n+1} = y_n + hy_n = (1 + h)y_n.$$

Krok $h = 1$, $y_0 = y(0) = 1$, $y(1) \approx y_1 = 2$, $y(2) \approx y_2 = 4$.

Krok $h = 0.5$, $y_0 = y(0) = 1$, $y(0.5) \approx y_1 = \frac{3}{2}$, $y(1) \approx y_2 = 9/4 = 2.25$, $y(1.5) \approx y_3 = 27/8 = 3.3750$, $y(2) \approx y_4 = 81/16 = 5.0625$.

Předpis pro y_{n+1} pro implicitní Eulerovu metodu je

$$y_{n+1} = y_n + h y_{n+1} = \frac{1}{1-h} y_n.$$

Krok $h = 1$, $y_0 = y(0) = 1$: Pro $h = 1$ metoda selže – rovnice nemá řešení (Geometricky: Tečny v $x = 1$ všech trajektorií analytického řešení $y(x)$ neprochází $x = 0$ bodem $y(0) = 1$).

Krok $h = 0.5$, $y_0 = y(0) = 1$: $y(0.5) \approx y_1 = 2$, $y(1) \approx y_2 = 4$, $y(1.5) \approx y_3 = (8)$, $y(2) = 7.39 \approx y_4 = 16$.

Pozorujeme, že explicitní metoda pro tuto rovnici (pro $\lambda > 0$) podhodnocuje řešení, zatímco implicitní metoda řešení nadhodnocuje. \square

1.2 Lokální diskretizační chyba, konzistence, řád metody a konvergence pro explicitní metody

Lokální diskretizační chybu $\tau(x, h)$ definujeme jako:

$$\tau(x, h) = \frac{y(x+h) - y(x)}{h} - \Phi(x, y, h) \quad (3)$$

kde všechna y mají význam řešení ODR splňující počáteční podmínku úlohy, tj. $y(a) = \alpha$.

Metoda je *konzistentní*, jestliže $\Phi(x, y, 0) = f(x, y)$.

Metoda je *řádu p* , jestliže pro všechny x platí, že $\tau(x, h) = O(h^p)$.

Je-li explicitní jednokroková metoda konzistentní, řádu p a Φ je Lipschitzovsky spojitá vzhledem k y , pak nám Věta z přednášky dává odhad na globální chybu

$$\max_{a \leq x_n \leq b} |y_n - y(x_n)| \leq C h^p \frac{e^{L(b-a)} - 1}{L}, \quad (4)$$

kde $L > 0$ je konstanta lipschitzovskosti Φ v proměnné y a p je řád metody. Jednokroková metoda je *konvergentní*, pokud $\max_{a \leq x_n \leq b} |y_n - y(x_n)| \rightarrow 0$ pro $h \rightarrow 0$.

Úloha 3. *Ověřte konzistenci a řád 1 explicitní Eulerovy metody. Pro funkci $f(x, y)$ na pravé straně diferenciální rovnice (1) předpokládejte lipschitzovskost vzhledem k proměnné y a spojitost vzhledem k x .*

Řešení. Chceme vyšetřit obecné vlastnosti explicitní Eulerovy metody, pro libovolnou diferenciální rovnici s pravou stranou $f(x, y)$. Explicitní Eulerovo schéma je dáno

$$y_{n+1} = y_n + h f(x_n, y_n).$$

Přírůstková funkce je tak rovna $\Phi(x, y, h) = f(x, y)$.

Nejprve vyšetříme řád metody tím, že pomocí Taylorova rozvoje rozvineme člen $y(x+h)$ v definici lokální diskretizační chyby $\tau(x, h)$.

$$\begin{aligned} \tau(x, h) &= \frac{y(x+h) - y(x)}{h} - \Phi(x, y, h) = \frac{y(x+h) - y(x)}{h} - f(x, y) \\ &= \frac{y(x) + h y'(x) + O(h^2) - y(x)}{h} - f(x, y) \\ &= \frac{y(x) + h f(x, y) + O(h^2) - y(x)}{h} - f(x, y) = O(h) \end{aligned}$$

Explicitní Eulerova metoda je tedy řádu 1.

Pro vyšetření konzistence je třeba ověřit, zda pro $h \rightarrow 0$ jde $\Phi \rightarrow f$. Jelikož pro explicitní Eulerovu metodu je přírůstková funkce $\Phi(x, y, h) = f(x, y)$, je metoda jistě konzistentní. \square

1.3 Metoda polovičního kroku

Podobně jako pro kvadratury, i v případě ODR lze zavést metodu polovičního kroku. Princip je stejný. Místo kroku h použijeme krok velikosti $\frac{h}{2}$. Tato metoda nám znovu pomůže získat aposteriorní odhad v případě, kdy přesné řešení $y(x)$ není známé.

Z předchozího víme, že platí odhad:

$$\begin{aligned} y_n^{(h)} - y(x_n^{(h)}) &\approx Ch^p, \\ y_{2n}^{(h/2)} - y(x_{2n}^{(h/2)}) &\approx C \left(\frac{h}{2}\right)^p. \end{aligned}$$

Stejně jako v případě kvadratury, budeme předpokládat, že konstanta C je v obou případech stejná. Odečtením předchozích dvou rovnic získáme:

$$y_{2n}^{(h/2)} - y_n^{(h)} \approx C \left(\frac{h}{2}\right)^p (1 - 2^p).$$

Úloha 4. Odvoďte aposteriorní odhad $|y_{2n}^{(h/2)} - y(x_{2n}^{(h/2)})|$ metodou polovičního kroku pro obecnou jednokrokovou metodu řádu p .

Řešení. Z předchozího dostaneme aposteriorní odhad pro chybu

$$|y_{2n}^{(h/2)} - y(x_{2n}^{(h/2)})| \approx \frac{|y_{2n}^{(h/2)} - y_n^{(h)}|}{2^p - 1}.$$

□

1.4 Vícekrokové metody

Zvolme $x_n = a + nh$, $n = 0, 1, \dots$, $f_n = f(x_n, y_n)$, pak *vícekrokovou metodou* rozumíme předpis

$$\sum_{i=0}^m \alpha_i y_{n+i} = h \sum_{i=0}^m \beta_i f_{n+i}, \quad n = 0, 1, \dots, \quad (5)$$

kde $\alpha_m \neq 0$ a $|\alpha_0| + |\beta_0| \neq 0$. Hodnotu y_{n+m} tedy spočteme pomocí $y_{n+m-1}, y_{n+m-2}, \dots, y_n$.

Jak získáme prvních m prvků?

Řešení. • y_1, \dots, y_{m-1} určíme nějakou jednokrokovou metodou.

• y_1 určíme jednokrokovou metodou, y_2 dvoukrokovou metodou, y_3 trojkrokovou, atd.

□

Vícekrokové metody nejsou vhodné pro adaptivní délku kroku. Pro $\beta_m = 0$ jde o explicitní metody, pro $\beta_m \neq 0$ jde o implicitní metody.

Lokální diskretizační chyba je dána vztahem

$$\tau(x, y, h) := \frac{1}{h} \sum_{i=0}^m \alpha_i y(x + ih) - \sum_{i=0}^m \beta_i f(x + ih, y(x + ih)).$$

Věta z přednášky nám dává podmínky na volbu koeficientů vícekové metody tak, aby její lokální diskretizační chyba měla řád $O(h^p)$:

$$\sum_{i=0}^m \alpha_i = 0, \quad \sum_{i=0}^m i^j \alpha_i = j \sum_{i=0}^m i^{j-1} \beta_i, \quad j = 1, \dots, p. \quad (6)$$

Metoda je *konzistentní*, má-li řád alespoň 1.

Víceřádková metoda je *0-stabilní*, jestliže pro všechny kořeny ξ jejího charakteristického polynomu $\sum_{i=0}^m \alpha_i x^{n+i}$ platí $|\xi| \leq 1$ a zároveň pokud je pro nějaký kořen $|\xi| = 1$, potom je jeho násobnost rovna 1.

Víceřádková metoda je *konvergentní* právě tehdy, když je *0-stabilní* a *konzistentní*.

Úloha 5. Mějme metody

$$a) \quad 3y_{n+2} - 4y_{n+1} + y_n = 2hf_{n+2},$$

$$b) \quad y_{n+2} + 4y_{n+1} - 5y_n = 4hf_{n+1} + 2hf_n.$$

Pro každou z metod určete, zda je *0-stabilní*, *konzistentní* a jaký má řád. Dále spočítejte předpis pro y_k , pro úlohu

$$y' = 0, \quad y_0 = 1, \quad y_1 = 1 + \varepsilon.$$

[Nápověda: Z přednášky víme, že $y_n = \sum_{l=1}^m c_l \xi_l^n$, kde pro každé $l \in \{1, \dots, m\}$ je ξ_l jednoduchý kořen charakteristického polynomu, řeší (5) s $f = 0$. My chceme takové řešení, které splňuje počáteční podmínky pro y_0 a y_1 .]

Řešení. a) Metoda má charakteristický polynom $3(x-1)(x-1/3)$ a je tedy *stabilní*. Dosazením do formulek pro řád (6) dostaneme, že metoda je řádu 2 a tedy je *konzistentní*.

$$s = 0 : \sum_{i=0}^2 \alpha_i = 0$$

$$s = 1 : \sum_{i=0}^2 i\alpha_i = \sum_{i=0}^2 \beta_i$$

$$s = 2 : \sum_{i=0}^2 i^2 \alpha_i = 2 \sum_{i=0}^2 i\beta_i$$

$$s = 3 : \sum_{i=0}^2 i^3 \alpha_i \neq 3 \sum_{i=0}^2 i^2 \beta_i$$

Z odvození charakteristického polynomu víme, že

$$y_n = c_1 \left(\frac{1}{3}\right)^n + c_2 1^n.$$

Dosazením y_0, y_1 do této rovnice dostaneme lineární soustavu pro 2 neznáme. Vyřešením dostaneme vztah

$$y_n = -\frac{3}{2}\varepsilon \left(\frac{1}{3}\right)^n + \left(1 + \frac{3}{2}\varepsilon\right).$$

b) Metoda má charakteristický polynom $(x-1)(x+5)$ a je tedy *nestabilní*. Dosazením do formulek pro řád (6) dostaneme, že metoda je řádu 3. Z charakteristického polynomu víme, že

$$y_n = c_1 (-5)^n + c_2 1^n$$

a výpočtem pomocí y_0, y_1 dostaneme

$$y_n = -\frac{1}{6}\varepsilon (-5)^n + \left(1 + \frac{1}{6}\varepsilon\right).$$

Numerické řešení tedy bude oscilovat a vliv zaokrouhlovacích chyb se bude exponenciálně zvětšovat.

□