

Apprentissage & Reconnaissance des Formes :

Apprentissage non supervisé

(5/10)

S. Herbin, **B. Le Saux**, A. Boulch

`bertrand.le_saux@onera.fr`

21 janvier 2019

Introduction

Apprentissage non-supervisé : pourquoi ?

Problèmes de l'analyse de données:

Données de grande dimension:

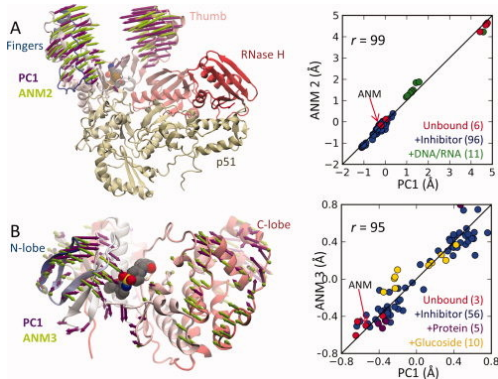
- ▶ Ex : image = qq MPixels
- ▶ Info redondante, non-pertinente
- ▶ Fléau de la dimension : espace vide (exemple : 50 dimensions, 20 niveaux par dimensions $\implies 20^{50}$ cellules...)

Grand volume de données:

- ▶ Ex: 1 minute de données produites par le collisionneur de particules du CERN = 100 POctets...
- ▶ Temps de traitement extrêmement longs

Apprentissage non-supervisé : pourquoi ?

Exemple : visualiser et analyser la structure de protéines



Apprentissage non-supervisé : objectif

Définition:

Trouver des structures sous-jacentes à partir de données non étiquetées

Motivations :

- ▶ La plupart des données ne sont pas étiquetées !
- ▶ Réduire la dimension des données (en enlevant l'information non pertinente, pour réduire les temps de calcul)
- ▶ Catégoriser, classifier (mais sans guide!)
- ▶ Avoir un modèle simple des données, humainement compréhensible

Apprentissage non-supervisé : plan

Réduction de dimensionalité

- Analyse en Composantes Principales

- Analyse Discriminante Linéaire

- Pour aller plus loin: t-SNE

Catégorisation

- K-means

- CApproches spectrales, DBSCAN

- Pour aller plus loin : apprentissage de dictionnaire

Conclusion

Réduction de dimensionalité

Analyse en Composantes Principales

Dessinez un poisson...

Analyse en Composantes Principales

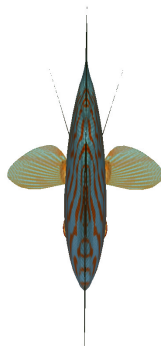
Dessinez un poisson...



Analyse en Composantes Principales

Dessinez un poisson...

- Les poissons vivent en 3D...



Analyse en Composantes Principales

Dessinez un poisson...

- ▶ Les poissons vivent en 3D...
- ▶ Comment les représenter sur une feuille 2D ?



Analyse en Composantes Principales

Dessinez un poisson...

- ▶ Les poissons vivent en 3D...
- ▶ Comment les représenter sur une feuille 2D ?
- ▶ En choisissant le meilleur point de vue



Analyse en Composantes Principales

Dessinez un poisson...

- ▶ Les poissons vivent en 3D...
- ▶ Comment les représenter sur une feuille 2D ?
- ▶ En choisissant le meilleur point de vue
- ▶ Encore mieux : en perspective (Giotto, 1420)



Analyse en Composantes Principales



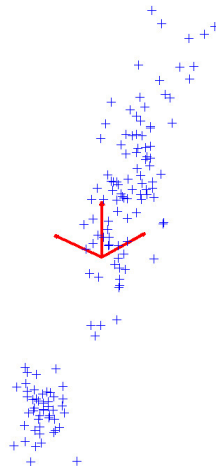
Analyse en Composantes Principales

L'ACP (ou *PCA* - *Principal Component Analysis*) est une méthode de projection qui permet de représenter au mieux les données d'origine en réduisant le nombre de dimensions.

Analyse en Composantes Principales : Formalisme

Algèbre Linéaire (*Rappel*)

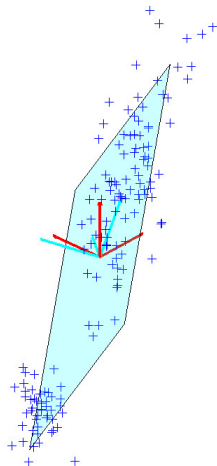
- ▶ Espace vectoriel E : structure permettant des combinaisons linéaires de *vecteurs*
 $\mathbf{x}_k = (x_k^1, \dots, x_k^n)$
- ▶ Base B : famille de vecteurs *libre* et *génératrice*



Analyse en Composantes Principales : Formalisme

Algèbre Linéaire (*Rappel*)

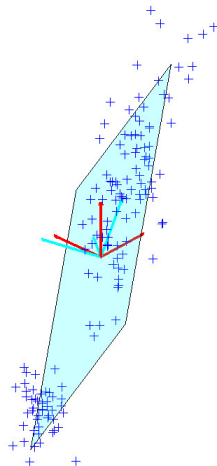
- ▶ Espace vectoriel E : structure permettant des combinaisons linéaires de *vecteurs*
 $\mathbf{x}_k = (x_k^1, \dots, x_k^n)$
- ▶ Base B : famille de vecteurs *libre* et *génératrice*
- ▶ Changement de base :
endomorphisme $E \rightarrow E$, $B \mapsto B'$.
- ▶ Projection : Application linéaire de $E \rightarrow F$, ss-EV de E .



Analyse en Composantes Principales : Formalisme

Objectif géométrique de l'ACP

L'ACP est la recherche du sous-espace de projection qui permet la représentation la plus fidèle des variables dans un sous-espace de dimension réduite.



Analyse en Composantes Principales : Formalisme

Statistiques (*Rappel*)

Soient X, Y 2 Variables Aléatoires

- ▶ Moyenne $\bar{x} = \frac{1}{N} \sum x$
- ▶ Variance $\sigma_X^2 = \frac{1}{N-1} \sum (x - \bar{x})^2$: mesure de la dispersion
- ▶ Covariance $\sigma_{X,Y} = \frac{1}{N-1} \sum (x - \bar{x})(y - \bar{y})$: mesure prop. à la corrélation

Soit $\mathbf{X} = (X^1, \dots, X^n)$ un vecteur aléatoire :

- ▶ Matrice de Variance-Covariance

$$\text{Var}(\mathbf{X}) = \begin{pmatrix} \sigma_{X^1}^2 & \sigma_{X^1 X^2} & \cdots & \sigma_{X^1 X^n} \\ \sigma_{X^1 X^2} & \sigma_{X^2}^2 & \cdots & \sigma_{X^2 X^n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{X^1 X^n} & \sigma_{X^2 X^n} & \cdots & \sigma_{X^n}^2 \end{pmatrix}$$

Analyse en Composantes Principales : Formalisme

Objectif statistique de l'ACP

$$\begin{pmatrix} \sigma_{X^1}^2 & \sigma_{X^1X^2} & \cdots & \sigma_{X^1X^n} \\ \sigma_{X^1X^2} & \sigma_{X^2}^2 & \cdots & \sigma_{X^2X^n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{X^1X^n} & \sigma_{X^2X^n} & \cdots & \sigma_{X^n}^2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \sigma_{X^1}^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_{X^2}^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \sigma_{X^n}^2 \end{pmatrix}$$

L'ACP cherche à :

- ▶ Maximiser la dispersion sur les 1ères dimensions de la nouvelle base : $\sigma_{X^i} \gg 0$ et $\sigma_{X^i} > \sigma_{X^j} \forall i > j$
- ▶ Décorrélérer chaque dimension : $\sigma_{X^iX^j} \rightarrow 0$

Analyse en Composantes Principales : Algorithme

Algorithme

Échantillon $\{\mathbf{x}_k = (x_k^1, \dots, x_k^n)_{1 \leq k \leq p}\}$, réalisations d'un vecteur aléatoire $\mathbf{X} = (X^1, \dots, X^n)$. M matrice $n \times p$ des vecteurs en lignes.

1. Centrer l'échantillon $\forall i X^i \mapsto X^i - \bar{X}^i$, tq : $B = M - \bar{M}$
2. Construire la matrice de variance-covariance
$$\text{Var}(\mathbf{X}) = \frac{1}{p-1} B^T B$$
3. Diagonaliser la matrice de variance-covariance ¹:

$$\text{Var}(\mathbf{X}) = P \Delta P^T$$

4. Trier les valeurs propres par ordre décroissant (et les vecteurs propres de P)

⇒ On obtient la matrice de passage P et les valeurs propres Δ_i

¹Symétrique donc diagonalisable par le th. de Weierstass

Analyse en Composantes Principales : Propriétés

Propriétés

- ▶ Matrice de passage $P = (\mathbf{u}^1, \dots, \mathbf{u}^n)$ composée des vecteurs de la nouvelle base (même dimension) :

$$T = PM$$

- ▶ Matrice de projection dans la base d'un sous-espace vectoriel optimal pour la représentation $P_{1 \rightarrow l} = (\mathbf{u}^1, \dots, \mathbf{u}^n)$ pour $l \leq n$:

$$T = P_{1 \rightarrow l} M$$

Analyse en Composantes Principales : Propriétés

Propriétés

- ▶ Vecteurs propres $P = (\mathbf{u}^1, \dots, \mathbf{u}^n)$ associés aux valeurs propres $\Delta_i \propto \sigma_{X_i}^2$ triées par ordre décroissant.
- ▶ Variance \propto information statistique portée par la dimension.
Lien avec la théorie du signal :
 - ▶ les composantes principales avec une large dynamique représentent le signal,
 - ▶ celles avec une faible variance constituent le bruit.

Analyse en Composantes Principales : Exemples

Revenons à nos poissons

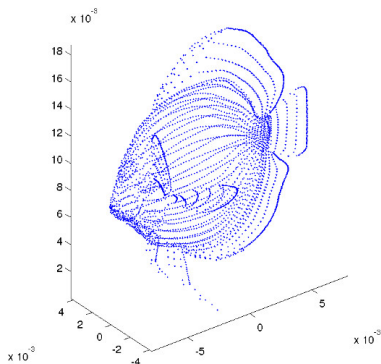
Points $\in \mathbb{R}^3$ répartis sur la surface du Discus Alenquer

Variances:

$$\Delta \propto \begin{pmatrix} 0.17 & 0 & 0 \\ 0 & 0.15 & 0 \\ 0 & 0 & 0.01 \end{pmatrix}$$

Base des vecteurs propres:

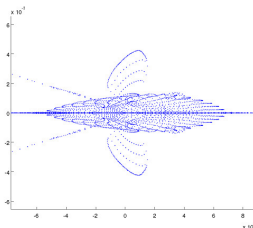
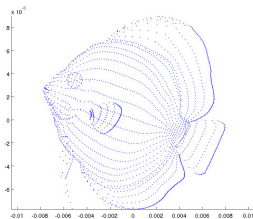
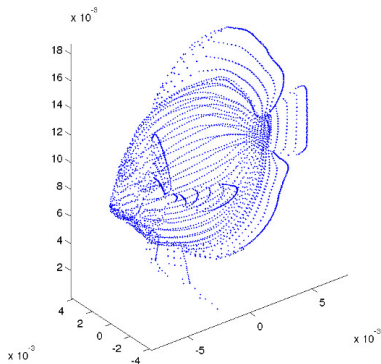
$$P = \begin{pmatrix} 0.91 & -0.42 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0.42 & 0.91 & 0 \end{pmatrix}$$



Analyse en Composantes Principales : Exemples

Revenons à nos poissons

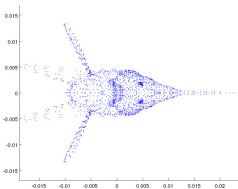
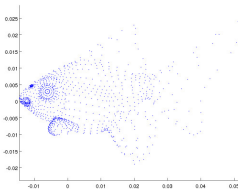
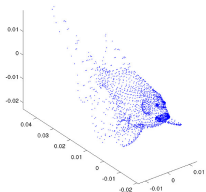
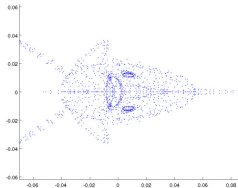
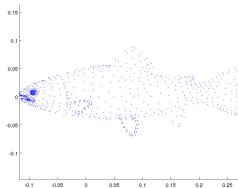
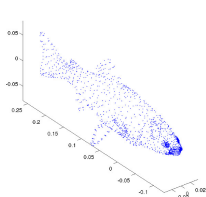
Projections sur les 2 premières (ou dernières) composantes



Analyse en Composantes Principales : Exemples

Plus de poissons...

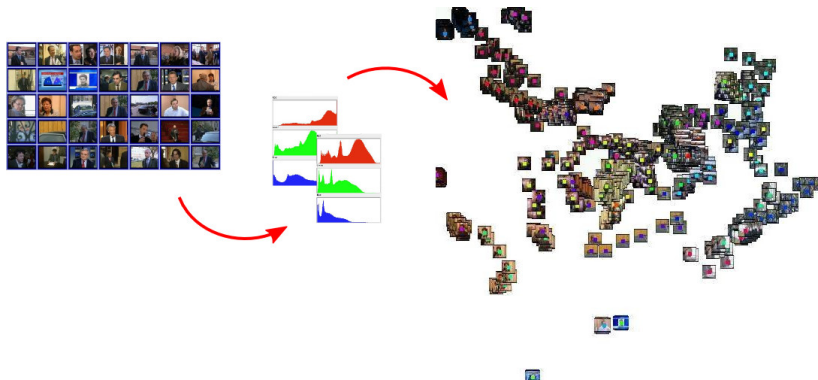
3D vs. 1ères CP (= représentation canonique) vs. dernières CP



Analyse en Composantes Principales : Exemples

Plus complexe : analyse de vidéos

Images vidéos caractérisées par des histogrammes de couleurs et visualisées selon les 2 premières composantes issues de l'ACP



Analyse en Composantes Principales : Résumé

Points clés de l'ACP

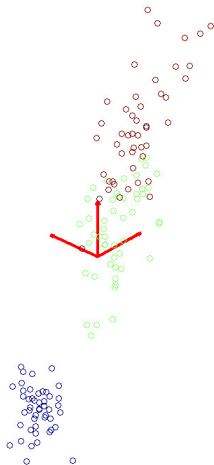
- ▶ Représenter des données de grande dimension
- ▶ Réduire la dimension
- ▶ Décorrélérer les variables
- ▶ Basé sur la diagonalisation de la matrice de variance-covariance des données (*vecteurs*)

Utilisations

- ▶ Pré-traitement pour l'analyse de données (cf. cours 1, 2, 3)
- ▶ Visualisation

Analyse Discriminante Linéaire

- ▶ L'ACP optimise la variance globale d'un ensemble de données
 $X = \{\mathbf{x}_k \in \mathbb{R}^n\}_{1 \leq k \leq p}$
- ▶ Peut-on faire mieux quand les données appartiennent à des sous-groupes connus ?
- ▶ Données étiquetées (ou *labellisées*)
- une couleur par groupe



Analyse Discriminante Linéaire

- ▶ Données étiquetées (ou *labellisées*)
- ▶ Ensemble de couples de données avec leur groupe respectif noté $(X, Y) = \{(\mathbf{x}_k, y_k), \mathbf{x}_k \in \mathbb{R}^n, y_k \in \{1, \dots, C\}\}_{1 \leq k \leq p}$

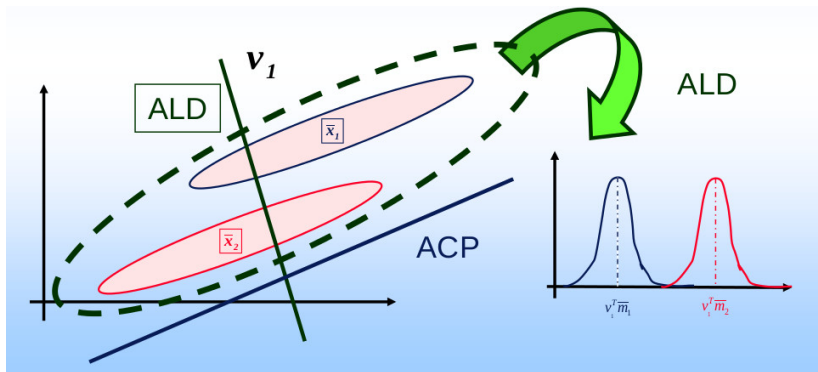
Objectifs

- ▶ En classification on vise la **séparabilité** des données
- ▶ Mettre en évidence les **différences** entre classes

Analyse Discriminante Linéaire

Cas à 2 classes

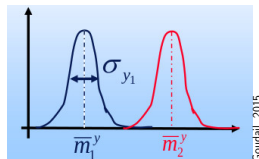
- ▶ Recherche du vecteur unitaire \mathbf{u} de la droite ALD tel que les 2 groupes sont séparés au mieux après projection
- ▶ Après projection en 1D, $\mathbf{x}'_k = \mathbf{u}^T \mathbf{x}_k$



Analyse Discriminante Linéaire

Cas à 2 classes

- ▶ Après projection en 1D, $\mathbf{x}'_k = \mathbf{u}^T \mathbf{x}_k$
- ▶ La séparabilité des données est quantifiée par le critère de Fisher : $f(\mathbf{u}) = \frac{(m'_1 - m'_2)^2}{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}$

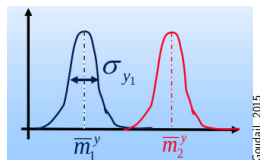


- ▶ Recherche de \mathbf{u} tel que $f(\mathbf{u})$ est maximisée.

Analyse Discriminante Linéaire

Cas à 2 classes

- Critère de Fisher : $f(\mathbf{u}) = \frac{(m'_1 - m'_2)^2}{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}$

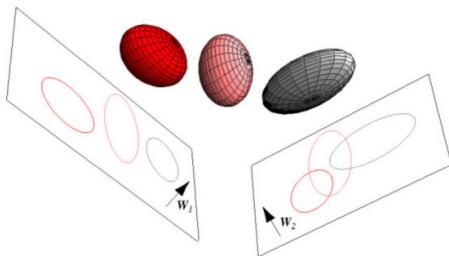


- Matrice de covariance inter-classe Γ_B à maximiser:
 $(m'_1 - m'_2)^2 = \mathbf{u}^T \Gamma_B \mathbf{u}$
- Matrices de covariance intra-classe $\Gamma_c, c = 1, 2$ à minimiser:
 $\Gamma_c = \frac{1}{N}(\mathbf{x} - \mathbf{m}_c)(\mathbf{x} - \mathbf{m}_c)^T$

Analyse Discriminante Linéaire

Cas multiclasse

- ▶ Projection dans un sous-espace $\mathbf{x}_k' = V\mathbf{x}_k$
- ▶ Soient:
 - ▶ p^i le nombre d'exemples de la classe i ,
 - ▶ $\bar{\mathbf{x}}^i = \frac{1}{p^i} \sum_{\mathbf{x} \in \text{classe } i} \mathbf{x}_k^i$ la moyenne de la classe i ,
 - ▶ et $\bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{p} \sum_{\mathbf{x}_k} \mathbf{x}_k^i$ la moyenne globale.



Analyse Discriminante Linéaire

Cas multiclasse

- ▶ Fonction objective à minimiser de l'Analyse Discriminante

Multiple: $j(V) = \frac{\det(V^t S_B V)}{\det(V^t S_W V)}$

- ▶ Avec la matrice de variance intra-classe :

$$S_W = \sum_{i=1}^c \sum_{\mathbf{x} \in \text{classe } i} (\mathbf{x}_k - \bar{\mathbf{x}}^i)(\mathbf{x}_k - \bar{\mathbf{x}}^i)^t$$

- ▶ Et la matrice de variance inter-classes :

$$S_B = \sum_{i=1}^c n^i (\bar{\mathbf{x}}^i - \bar{\mathbf{x}})(\bar{\mathbf{x}}^i - \bar{\mathbf{x}})^t$$

Analyse Discriminante Linéaire

Algorithme

1. Calcul des moyennes de classe \bar{x}^i (dimension n)
2. Calcul des matrices de variance intra-classe S_W et inter-classes S_B
3. Calcul des vecteurs propres $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$ et valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ pour les matrices de variance
4. Tri des vecteurs propres par ordre décroissant des valeurs propres
5. Sélection des f vecteurs propres associés aux plus grandes λ_k
→ matrice de passage V (dimension $d * f$) où chaque colonne est un vecteur propre v_k .
6. Projection dans le sous-espace : $\mathbf{x}_k' = V\mathbf{x}_k$

Analyse Discriminante Linéaire

Propriétés

- ▶ Matrice de passage $V_n = (\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^n)$ composée des vecteurs de la nouvelle base (même dimension) : $T = PM$
 - ▶ Matrice de projection dans la base d'un sous-espace vectoriel optimal pour la **classification** $V_{1 \rightarrow f} = (\mathbf{v}^1, \dots, \mathbf{v}^f)$ pour $f \leq n$: $T = P_{1 \rightarrow f} M$
- ▶ L'Analyse Discriminante Linéaire est une ACP sur les vecteurs moyens de chaque classe, normalisée par la variance intra-classe

Analyse Discriminante Linéaire : Résumé

Points clés de l'ADL

- ▶ Représenter des données **labelisées** de grande dimension
- ▶ Optimiser la **séparabilité** des données projetées
- ▶ Basé sur la variance intra-classe (à minimiser) et de la variance inter-classes (à maximiser)

Utilisations

- ▶ Pré-traitement pour l'analyse de données (cf. cours 1, 2, 3)
- ▶ Classification sommaire
- ▶ Visualisation

Réduction de dimension : Pour aller plus loin, **t-SNE**

Définition

- ▶ t-SNE = t-distributed stochastic neighbor embedding
- ▶ Approche **non-linéaire** de réduction de dimension, proposée par [Van Der Maaten & Hinton, 2008]

Objectifs

- ▶ Trouver un mapping en faible dimension qui reflète au mieux les **similarités** entre les observations dans l'espace de départ.

Réduction de dimension : Pour aller plus loin, **t-SNE**

Algorithme (1/2)

Soient N observations $(\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_N)$ en grande dimension.

1. Calcul des probabilités de **similarité** des observations:

$$p_{j|i} = \frac{\exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|^2 / 2\sigma_i^2)}{\sum_{k \neq i} \exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_k\|^2 / 2\sigma_i^2)} \text{ et } p_{ij} = \frac{p_{j|i} + p_{i|j}}{2N}$$

2. ...

Objectifs

t-SNE cherche à apprendre une représentation d -dimensionnelle $\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_N$ (avec $\mathbf{y}_i \in \mathbb{R}^d$) qui reflète au mieux les similarités p_{ij} .

Réduction de dimension : Pour aller plus loin, **t-SNE**

Algorithme (2/2)

Soient N observations ($\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_N$) en grande dimension.

1. Calcul des probabilités de **similarité** des observations:

$$p_{j|i} = \frac{\exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|^2 / 2\sigma_i^2)}{\sum_{k \neq i} \exp(-\|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_k\|^2 / 2\sigma_i^2)} \text{ et } p_{ij} = \frac{p_{j|i} + p_{i|j}}{2N}$$

2. Définition des probabilités de **similarité** des représentations cibles selon une distribution de Student :

$$q_{ij} = \frac{(1 + \|\mathbf{y}_i - \mathbf{y}_j\|^2)^{-1}}{\sum_{k, m, k \neq m} (1 + \|\mathbf{y}_k - \mathbf{y}_m\|^2)^{-1}}$$

3. Minimisation de la divergence de Kullback-Leibler de Q par rapport à P : $KL(P||Q) = \sum_{i \neq j} p_{ij} \log \frac{p_{ij}}{q_{ij}}$

- ▶ Distrib. de Student force les individus dissimilaires à être éloignés
- ▶ $KL(P||Q)$ facilement dérivable, donc optimisation par descente de gradient

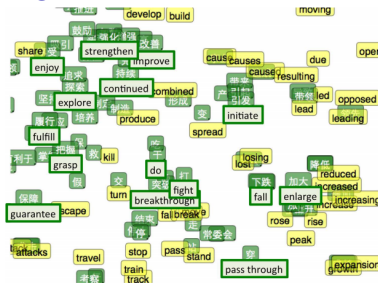
Réduction de dimension : Pour aller plus loin, **t-SNE**

t-SNE sur base d'images



Van Maaten, <https://lvdmaaten.github.io/t-sne/>

t-SNE sur mots chinois + anglais



Zou et al., ENNLP'13

t-SNE : Résumé

Points clés de t-SNE

- ▶ Approche **non-linéaire** de réduction de données
- ▶ Optimiser la **distrib. des similarités** entre observations et projections
- ▶ Dans l'espace de proj., la **distrib. de Student** éloigne les individus dissimilaires
- ▶ Optimisation par **descente de gradient** (cf. cours réseaux de neurones 5, 6)

Utilisations / liens

- ▶ Pré-traitement pour l'analyse de données (cf. cours 1, 2, 3)
- ▶ Visualisation
- ▶ Autre approche pour apprendre un espace de représentation : les **auto-encodeurs** (cf. cours 6)

Catégorisation

Catégorisation

Définition

- ▶ Trouver des catégories d'objets proches ou similaires
- ▶ Synonymes : partitionnement, *clustering*...
- ▶ ... classification **non-supervisée** : des données $\{x_i | i \in \{1..N\}\}$ dans \mathbb{R}^n mais pas de labels

Objectifs

- ▶ Trouver les groupes de données *proches* dans \mathbb{R}^n (*notion de distance*)
- ▶ Mettre en évidence des catégories ("*Qui se ressemble s'assemble*")

Catégorisation : K-means

K-means

- ▶ Soit K le nombre de groupe cherchés.
- ▶ Un groupe (d'indice $j \in \{1 \cdots K\}$) = un ensemble de points.
- ▶ Soit $u_{ji} \in \{0, 1\}$ l'appartenance de chaque x_i au groupe j
- ▶ Soient $B = \{\beta_j | j \in \{1 \cdots K\}\}$ les prototypes qui caractérisent ces groupes.

L'algorithme **K-means** minimise :

$$\text{▶ } J_{B,U}(X) = \sum_{j=1}^K \sum_{i=1}^N (u_{ji})^m d^2(x_i, \beta_j)$$

Catégorisation : K-means

Algorithme

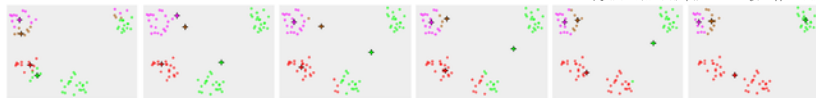
Initialiser les β_j , puis itérer :

1. Assigner chaque donnée x_i au plus proche β_j
2. Recalculer les prototypes selon: $\beta_j = \frac{\sum_{i=1}^N u_{ji} * x_i}{\sum_{i=1}^N u_{ji}}$ (moyenne des observations du groupe)

Catégorisation : K-means

Propriétés

- ▶ L'algorithme fait diminuer la fonction de coût $J_{B,U}(X)$ à chaque itération.
- ▶ Il y a un nombre fini de K partitions possible, donc l'algorithme **converge**.
- ▶ Mais la solution peut ne pas être optimale (minimum local) !



- ▶ importance de l'**initialisation**
- ▶ Par exemple: choisir β_j parmi les observations x_i ...

Catégorisation

Variante statistique :

- ▶ Paramètres d'un *Modèle de Mélange de Gaussiennes (GMM)* estimé par l'algorithme *Expectation-Maximisation*
- ▶ x_i réalisation d'un V.A. modélisée par un Mélange de Gaussiennes : $p(x_i) = \sum_1^K p(x_i|k)P(k)$
- ▶ $d(x_i, \mu_k) \longrightarrow p(x_i|k) \propto \exp(-||x_i - \mu_k||^2/2\sigma_k^2)$ (Gaussienne simplifiée)
- ▶ Paramètres à estimer : $\forall k : P(k), \mu_k, \sigma_k$

Catégorisation

Variantes et trucs :

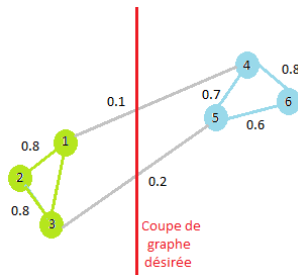
- ▶ Fuzzy C-means : appartenance $u_i^j \in [0, 1]$
- ▶ Formes variées : distance de Mahalanobis (FCM) / Matrice de covariance complète (GMM)
- ▶ Données aberrantes : si $\forall k \ d(x_i, \mu_k), x_i \mapsto \text{catégorie bruit}$
- ▶ Critères pour estimer le nombre de catégorie :
- ▶ Initialisation des μ_k : uniformément dispersés parmi les données

Catégorisation : catalogue de méthodes alternatives

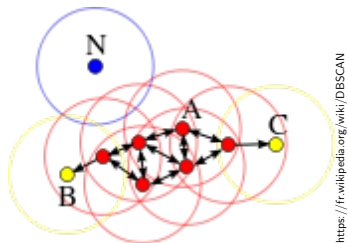
Partitionnement spectral:

- ▶ Matrice de similarité,
- ▶ Réduction de dimension (1ers vecteurs propres)
- ▶ K-means

⇒ *objets complexes, non vectoriels*



Catégorisation : catalogue de méthodes alternatives



DBSCAN:

- ▶ Partitionnement des données en catégories de *MinPts* points se trouvant dans un rayon ϵ
- ▶ Parcours de proche en proche de tous les points pour ajouter des points à la catégorie courante

⇒ *estime automatiquement le nombre catégories,*

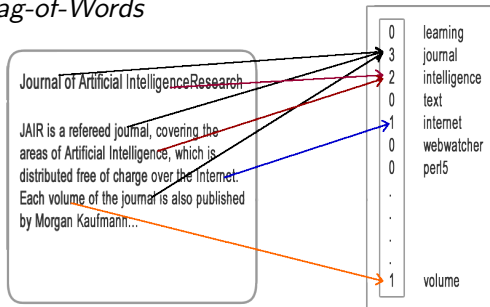
⇒ *gère les données aberrantes*

Catégorisation : pour aller plus loin

Apprentissage de dictionnaire:

- ▶ Estime un dictionnaire (=ensemble d'éléments de base) qui représente un ensemble de données
- ▶ Encode chaque donnée en fonction du dictionnaire (*sparse encoding*)

Exemple : *Bag-of-Words*

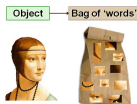


Catégorisation : pour aller plus loin

Apprentissage de dictionnaire:

- ▶ Estime un dictionnaire (=ensemble d'éléments de base) qui représente un ensemble de données
- ▶ Encode chaque donnée en fonction du dictionnaire (*sparse encoding*)
- ▶ Notion-clé : parcimonie (*sparsity*); une donnée est représentée par seulement quelques éléments du dictionnaire

Exemple : *Bag-of-Words* pour les images



Catégorisation : Résumé

Points clés du clustering

- ▶ Regrouper des données **non-labelisées** en catégories
- ▶ Notion de **distance** ou de **similarité** entre échantillons
- ▶ Comme l'ADL, idée de variance intra-classe (à minimiser) et de variance inter-classes (à maximiser)

Utilisations

- ▶ Pré-traitement pour l'analyse de données (cf. cours 1, 2, 3) :
Bag-of-words, superpixels, etc.
- ▶ Classification **non-supervisée**
- ▶ Visualisation

Conclusion

Cours n°3: Sélection de caractéristiques

Notions phares du jour

- ▶ ACP, LDA, t-SNE
- ▶ Catégorisation, classification non-supervisée
- ▶ Préparation des données (*pre-processing*)

Concepts généraux

- ▶ Grande dimension / Big data (*curse of dimensionality*)
- ▶ Caractéristiques, espace de représentation (projection et mapping, linéaire et non-linéaire)
- ▶ Similarité intra-classe, variance inter-classes