TAREA ÁLGEBRA MODERNA SEMESTRE 2013-II UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO HÉCTOR MANUEL TÉLLEZ GÓMEZ

Proposición 11

Lema 1 Sea H un grupo cíclico y sea N un grupo arbitrario. Si φ and ψ son monomorfismos de H a Aut(N) tales que $\varphi(H) = \psi(H)$, entonces $N \rtimes_{\varphi} H \cong N \rtimes_{\psi} N$.

Demostración: Sea $H = \langle x \rangle$. Como las imágenes de H bajo φ y ψ , $\varphi(x)$ y $\psi(x)$ generan al mismo subgrupo cícilco de Aut(N). Por lo tanto existen $a, b \in \mathbb{Z}$ tales que $\varphi(x)^a = \psi(x)$ y $\varphi(x) = \psi(x)^b$.

De aquí que:

$$\varphi(x) = \psi(x)^b = \varphi(x)^{ab} = \varphi(x^{ab}).$$

Como φ es monomorfimso, tenemos que

$$(1) x = x^{ab}$$

Es decir, elevar a la ab es otra manera de escribir el homomorfismo identidad.

Como H es cíclico tenemos que para todo $h \in H$, existe $r \in \mathbb{Z}$ tal que $x^r = h$ y entonces

$$\varphi(h^a) = \varphi((x^r)^a) = \varphi(x^a r) = (\varphi(x)^a)^r = \psi(x)^r = \psi(x^r) = \psi(h),$$
análogamente $\varphi(h) = \psi(h^b).$

Definamos $\tau: N \rtimes_{\varphi} H \to N \rtimes_{\psi} N$ como $\tau(n,h) = (n,h^a)$.

$$\begin{split} \tau((n_1,h_1)(n_2,h_2)) &= \tau(n_1\psi(h_1)(n_2),h_1h_2) \\ &= (n_1\psi(h_1)(n_2),(h_1h_2)^a) \\ &= (n_1\varphi(h_1^a)(n_2),h_1^ah_2^a) \\ &= n_1h_1^an2h_2^a \text{ (por definición de } N \rtimes_{\psi} H) \\ &= \tau(n_1h_1)\tau(n_2h_2) \end{split}$$

Con esto, tenemos que τ separa productos y manda inversos en inversos. Por lo tanto τ es homomorfismo.

Análogamente $\lambda: N \rtimes_{\psi} H \to N \rtimes_{\varphi} N$ definida como $\lambda(n,h) = (n,h^b)$, resulta ser homomorfismo.

Ahora notemos que $\tau\circ\lambda(n,h)=\tau(n,h^b)=(n,h^{ab})$ y por (1), tenemos que $\tau\circ\lambda=id_{N\rtimes_\psi H}.$

Análogamente, tenemos que $\lambda \circ \tau = id_{N \rtimes_{\varphi} H}$. Con esto tenemos que tanto τ como λ son isomorfismos, con lo que termina la demostración.

Proposición 12

Lema 2 Sean N y H grupos, sea $\psi: H \to Aut(N)$ un homomorfismo y $f \in Aut(N)$. Si \hat{f} es el automorfismo interno de Aut(N) inducido por f, entonces $N \rtimes_{\hat{f} \circ \psi} \cong N \rtimes_{\psi} H$.

Demostración: Sea $\theta: N \rtimes_{\psi} H \to N \rtimes_{\hat{f} \circ \psi}$ definida por $\theta(n, h) = (f(n), h)$. Veamos que θ es homomorfismo:

$$\theta((n_1, h_1) \cdot (n_2, h_2)) = \theta(n_1 \psi(h_1)(n_2), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1 \psi(h_1)(n_2)), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1) \cdot (f \circ \psi(h_1))(n_2), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1) \cdot (f \circ \psi(h_1) \circ f^{-1} \circ f)(n_2), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1) \cdot (\hat{f}(\psi(h_1)) \circ f)(n_2), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1) \cdot (\hat{f} \circ \psi)(h_1) f(n_2), h_1 h_2)$$

$$= (f(n_1), h_1)(f(n_2), h_2)$$

$$= \theta(n_1, h_1) \theta(n_2, h_2).$$

Con esto hemos demostrado que θ es homomorfismo pues abre multiplicaciones y manda inversos en inversos.

De manera análoga vemos que $\iota: N \rtimes_{\hat{f} \circ \psi} \to N \rtimes_{\psi} H$ definida por $\iota(n,h) = (f^{-1}(n),h)$ es homomorfismo.

Ahora notemos que:

$$(\iota \circ \theta)(n,h) = \iota(f(n),h) = (f^{-1}(f(n)),h) = (n,h).$$

Por lo tanto $\iota \circ \theta = id_{N \rtimes_{\psi} H}$.

Análogamente $\theta \circ \iota = id_{N \rtimes_{\hat{f} \circ \psi} H}$. Por lo tanto, θ y ι son isomorfismos y con esto terminamos la demostración.

SCHUR-ZASSENHAUS

Antes de continuar con la demostración del teorema de Schur-Zassenhaus, nececitaremos algunas definiciones.

Definición 1 Decimos que H es complemento de un subgrupo normal N de G, si $H \subset G$ y $G = N \rtimes H$.

Definición 2 Decimos que un subgrupo H de un grupo finito G es un subgrupo de Hall si ([G:H], |H|) = 1.

Teorema 3 (Teorema de Schur-Zassenhaus) *Todo subgrupo normal de Hall tiene complemento*.

Demostración: Sea N un subgrupo normal de Hall de un grupo finito G. Si G tiene un subgrupo K de orden n = [G:N], entonces tenemos que $N \cap K = 1$ gracias al teorema de Lagrange, pues $n \neq |N|$ son primos relativos. Entonces

$$|NK| = \frac{|N||K|}{|N \cap K|}$$
$$= |N||K|$$
$$= |G|$$

y por lo tanto K es un complemento de G.

Entonces, sería suficiente probar que G siempre tiene un subgrupo de orden n. Para ello procederemos por inducción suponiendo que todo grupo finito de orden menor que |G| que contenga un subgrupo normal de Hall, también tiene un subgrupo cuyo orden es igual al índice de dicho subgrupo.

Sea P un subgrupo de Sylow de N. El argumento de Frattini nos dice que $G = N_G(P)N$.

Ahora, $N_N(P) = N_G(P) \cap N$, pues $N_N(P) = \{g \in N | gP = Pg\}$, y $N_G(P) = \{g \in G | gP = Pg\}$. es decir si $g_0 \in N_G(P) \cap N$ quiere decir que $g_0 \in N$ y que $g_0P = Pg_0$. Esto demuestra una de las contenciones y la restante es igual de fácil. Ahora, también tenemos que $N_G(P) \cap N \leq N_G(P)$, pues si $g \in N_G(P) \cap N$ y $h \in N_G(P)$, por un lado $hgh^{-1} \in N$ gracias a que $g \in N$ y que N es normal en G, y por otro lado $hgh^{-1} \in N_G(P)$, pues $N_G(P)$ es un subgrupo y tanto g como h son elementos de él.

Ahora, por las equivalencias recién dadas y por el segundo teorema de isomorfismos (el segundo según la numeración de J. Rotman) tenemos lo siguiente:

$$\frac{G}{N} = \frac{N_G(P)N}{N}$$

$$\cong \frac{N_G(P)}{N_G(P) \cap N}$$

$$= \frac{N_G(P)}{N_N(P)}$$

DEDEKIND

Antes de comenzar con la demostración del Lema de Dedekind, haremos algunas definiciones.

Definición 4 Un caracter de un grupo G en un campo E es un homomofrphismo de grupos

$$\sigma: G \longrightarrow E^{\#}$$

Donde $E^{\#} = E - \{0\}$ es el grupo multiplicativo de E.

Definición 5 Un conjunto $\{\sigma_1, \sigma_2, \ldots, \sigma_n\}$ de caracteres de un grupo G en un campo E es **independiente** si no existen $a_1, a_2, \ldots, a_n \in E$, no todos 0, tales que

$$\sum a_i \sigma_i(x) = 0 \quad \forall x \in G$$

Ahora estamos listos para el Lema de Dedekind.

Lema 3 (Dedekind) Todo conjunto $\{\sigma_1, \ldots, \sigma_n\}$ de caracteres distintos de un grupo G en un campo E es independiente.

Demostración: Procedemos por inducción sobre n.

• Base de inducción

Sea n = 1. Si $\{\sigma_1\}$ no fuera independiente entonces existiría $a_1 \in E$, con $a_1 \neq 0$ tal que $a_1\sigma_1(x) = 0$. Pero tanto a_1 como $\sigma_1(x)$ son distintos de 0 y pertenecen a un campo (es decir, a un dominio entero) y por lo tanto no es posible que $a_1\sigma_1(x) = 0$.

• Hipótesis de inducción

Sea n > 1. Y supongamos que para m < n se cumple el resultado.

• Paso inductivo

Supongamos que existen $a_1, \ldots, a_n \in E$ tales que para todo $x \in G$ se tiene que

(2)
$$\sum a_i \sigma_i(x) = 0$$

Por hipótesis de inducción, tenemos que a_1, \ldots, a_n son necesariamente todos distintos de cero. También podemos suponer que $a_n = 1$, si no es así, basta multiplicar la suma por a_n^{-1} .

Como $\sigma_n \neq \sigma_1$, necesariamente existe $y \in G$ tal que $\sigma_n(y) \neq \sigma_1(y)$. Como (2) aplica para todo $x \in G$, en particular aplica para yx. Entonces tenemos que

$$\sum_{i} a_i \sigma_i(yx) = \sum_{i} a_i \sigma_i(y) \sigma_i(x)$$

$$= 0$$

Multiplicando esto por $\sigma_n(y)^{-1}$ y, recordando que $a_n=1$, obtenemos

$$\sigma_n(y)^{-1} \sum a_i \sigma_i(y) \sigma_i(x) = \sum_{i < n} a_i \sigma_n(y)^{-1} \sigma_i(y) \sigma_i(x)$$
$$= \sum_{i < n} a_i \sigma_n(y)^{-1} \sigma_i(y) \sigma_i(x) + \sigma_n(x)$$
$$= 0.$$

Restando esto último de (2) obtenemos

$$\sum_{i < n} a_i \sigma_i(x) + \sigma_n(x) - \left(\sum_{i < n} a_i \sigma_n(y)^{-1} \sigma_i(y) \sigma_i(x) + \sigma_n(x)\right)$$

$$= \sum_{i < n} a_i \sigma_i(x) - a_i \sigma_n(y)^{-1} \sigma_i(y) \sigma_i(x)$$

$$= \sum_{i < n} a_i (1 - \sigma_n(y)^{-1} \sigma_i(y)) \sigma_i(x)$$

$$= 0.$$

Por un lado, la hipótesis de inducción nos dice que esto es cierto sólamente si $a_i(1-\sigma_n(y)^{-1}\sigma_i(y))=0$ para todo i. En particular para i=1 tendríamos $a_1(1-\sigma_n(y)^{-1}\sigma_1(y))=0$. Como $a_1\neq 0$ esto obliga a $\sigma_n(y)^{-1}\sigma_1(y)=1$, y por lo tanto $\sigma_n(y)=\sigma_1(y)$, lo cual contradice nuestra elección de y.

Y con esto hemos demostrado que no existen tales a_1, \ldots, a_n .

Lema 78

Comenzaremos por hacer las definiciones pertinentes.

Definición 6 Sea Aut(E) el grupo de todos los automorfismos de un campo E. Si $G \subset Aut(E)$, entonces a

$$E^G = \{ \alpha \in E : \sigma(\alpha) = \alpha \text{ para todo } \sigma \in G \}$$

se le llama el campo fijo.

Lema 4 Si
$$G = \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\} \subset Aut(E)$$
, entonces $[E : E^G] \geq n$

Demostración: Supongamos lo contrario, entonces $[E:E^G]=r < n$; sea $\{\alpha_1,\ldots,\alpha_r\}$ una base de E como E^G espacio vectorial. Considere el sistema de r ecuaciones con n incógnitas:

$$\sigma_1(\alpha_1)x_1 + \dots + \sigma_n(\alpha_1)x_n = 0$$

$$\sigma_1(\alpha_2)x_1 + \dots + \sigma_n(\alpha_2)x_n = 0$$

$$\vdots$$

$$\sigma_1(\alpha_r)x_1 + \dots + \sigma_n(\alpha_r)x_n = 0$$

Como tenemos menos ecuaciones que incógnitas, existe una solución no tribial (x_1, \ldots, x_n) . Para cualqueir $\beta \in E$ existen $b_i \in E^G$, $(1 \le i \le r)$ tales que $\beta = \sum b_i \alpha_i$.

Multipliquemos entonces la i-ésima ecuación por b_i para obtener el sistema con i-éxima ecuación:

$$b_i \sigma_1(\alpha_i) x_1 + \dots + b_i \sigma_n(\alpha_i) x_n = 0$$

Y esto lo podemos reescribir como

$$\sigma(b_i)\sigma_1(\alpha_i)x_1 + \dots + \sigma(b_i)\sigma_n(\alpha_i)x_n = 0$$

dado que $b_i \in E^G$ y los σ_j fijan a todos los elementos de este conjunto.

Lo anterior también se puede escribir como:

$$\sigma(b_i\alpha_i)x_1 + \dots + \sigma(b_i\alpha_i)x_n = 0$$

Y sumando todas las ecuaciones del sistema obtenemos:

$$\sigma\left(\sum b_i\alpha_i\right)x_1 + \dots + \sigma\left(\sum b_i\alpha_i\right)x_n = \sigma(\beta)x_1 + \dots + \sigma(\beta)x_n = 0.$$

Como $\beta \in E$ fue escogido arbitrariamente, esta última ecuación contradice la independencia de los caracteres $\{\sigma_1, \dots, \sigma_n\}$.

ARTIN

Teorema 7 (Artin)
$$Si \ G = \{\sigma_1, \dots, \sigma_n\} \leq Aut(E), \ entonces:$$

$$[E : E^G] = |G|$$

Demostración: Gracias a [4] sólo hace falta demostrar que no es posible que $[E:E^G] > n$. Supongamos esto cierto.

Esto significa que existe un conjunto con al menos n+1 elementos linealmente independientes en E como E^G -espacio vectorial. Sean $\{\omega_1, \ldots, \omega_{n+1}\}$.

Consideremos entonces el sistema de n ecuaciones con n+1 incógnitas:

(3)
$$\sigma_{1}(\omega_{1})x_{1} + \dots + \sigma_{1}(\omega_{n+1})x_{n+1} = 0$$

$$\vdots$$

$$\sigma_{n}(\omega_{1})x_{1} + \dots + \sigma_{n}(\omega_{n+1})x_{n+1} = 0.$$

Se trata de un sistema de ecuaciones homogeneo, así que su espacio solución tiene al menos dimensión 1. Es decir, existe una solución no trivial sobre E. Escogemos una solución que tenga el menor número r de componentes cero, digamos $(a_1, \ldots, a_r, 0, \ldots, 0)$, podemos asumir que las entradas no cero están en las primeras r entradas (si no es así, basta reordenar la base).

También podemos asumir que $a_r = 1$, de otra manera basta con multiplicar por su inverso en todas las ecuaciones. Notemos ahora que $r \neq 1$, pues $\sigma_1(\omega_1)a_1 = 0$ implicaría $a_1 = 0$.

Notemos también que no todas las a_i pertenecen a E^G . De lo contrario, en (3), en la ecuación corresopondiente a la σ_j que es el automorfismo identidad, tendríamos

$$\omega_1 a_1 + \dots + \omega_r = 0$$

contradiciendo la independencia lineal de $\omega_1, \ldots, \omega_{n+1}$. Otra vez podemos asumir que $a_i \notin \mathbb{E}^G$, pues si no es así, bastará un nuevo reordenamiento de la base.

Esto significa que existe $\sigma_k \in G$ tal que $\sigma_k(a_1) \neq a_1$, pues a_1 no pertenece al campo fijado por G. Analizando la j-esima ecuación de (3)

$$\sigma_j(\omega_1)a_1+\cdots+\sigma_kj\omega_r)=0$$

y al aplicarle σ_k , obtenemos

(4)
$$\sigma_k \sigma_j(\omega_1) \sigma_k(a_1) + \dots + \sigma_k \sigma_j(\omega_r) = 0.$$

Como G es un grupo, $\sigma_k \sigma_1, \sigma_k \sigma_2, \dots, \sigma_k \sigma_n$ es una permutación de $\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n$. Haciendo $\sigma_k \sigma_j = \sigma_i$, la *i*-ésima ecuación de (4) es

$$\sigma_i(\omega_1)\sigma_k(a_1) + \cdots + \sigma_i(\omega_r) = 0.$$

Restando esta i-ésima ecuación de la i-ésima ecuación original obtenemos:

$$\sigma_i(\omega_1)a_1 + \dots + \sigma_i(\omega_r) - \sigma_i(\omega_1)\sigma_k(a_1) + \dots + \sigma_i(\omega_r) =$$

$$\sigma_i(\omega_1)[a_1 - \sigma_k(a_1)] + \dots + \sigma_i(\omega_1)[a_{r-1} - \sigma_k(a_{r-1})] + \sigma_i(\omega_r) - \sigma_i(\omega_r) =$$

$$\sigma_i(\omega_1)[a_1 - \sigma_k(a_1)] + \dots + \sigma_i(\omega_1)[a_{r-1} - \sigma_k(a_{r-1})].$$

Como $a_1 - \sigma_k(a_1) \neq$, hemos encontrado una solución no trivial para (3) con menos de r componentes no 0. Lo cual es una contradicción.