# Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Национальный исследовательский университет ИТМО»

Факультет Программной инженерии и компьютерной техники

### Лабораторная работа №5

По дисциплине "Вычислительная математика"

Вариант – "Метод Адамса"

Группа: Р32312

Выполнил: Обляшевский С.А.

Преподаватель:

Перл О. В.

#### Описание метода, расчетные формулы:

Задача Коши - одна из основных задач теории дифференциальных уравнений (обыкновенных и с частными производными); состоит в нахождении решения (интеграла) дифференциального уравнения, удовлетворяющего так называемым начальным условиям (начальным данным).

В данной лабораторной работе я рассмотрел решение задачи Коши при помощи метода Адамса. Этот метод является многошаговым, т. е. использует для вычисления очередного значения искомого решения не одно, а несколько значений, которые уже вычислены в предыдущих точках.

Так как входные данные для лабораторной работы содержат всего одну точку, а метод Адамса может работать при кол-ве точек не менее 4, я также реализовал метод Рунге — Кутта для вычисления 3 дополнительных стартовых точек. Я взял самый распространенный метод Рунге — Кутта 4 порядка точности.

Метод Рунге – Кутта 4 порядка точности:

Пусть есть дифференциальное уравнение первого порядка  $y'=f(x,y), y(x_0)=y_0$ , тогда приближенное значение в следующих точках вычисляется по итерационной формуле:  $y_{(n+1)}=y_n+\frac{h}{6}(k_1+2k_2+2k_3+k_4)$ , где  $k_1=f(x_n,y_n), k_2=f\left(x_n+\frac{h}{2},y_n+\frac{h}{2}k_1\right), k_3=f\left(x_n+\frac{h}{2},y_n+\frac{h}{2}k_2\right), k_4=f(x_n+h,y_n+hk_3)$ , где h – величина шага. Этот метод имеет четвертый порядок точности, ошибка на одном шаге составляет  $O(h^5)$ , ошибка на конечном интервале интегрирования –  $O(h^4)$ .

#### Метод Адамса:

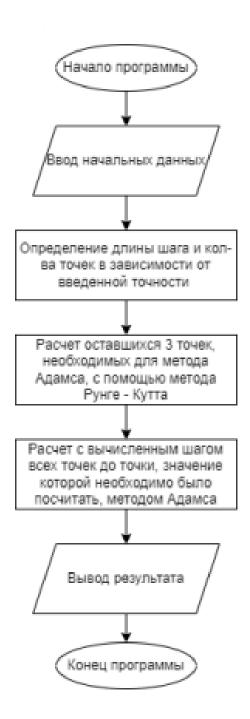
Пусть есть дифференциальное уравнение первого порядка  $y' = f(x, y), y(x_0) = y_0$ , для которого надо найти решение на сетке с постоянным шагом  $x_n - x_0 = nh$ , тогда расчетная формула метода Адамса выглядит следующим образом:

$$y_{n+1}=y_n+h\sum_{\lambda=-1}^{k-1}v_{-\lambda}f(x_{n-\lambda},y_{n-\lambda})$$

где  $\vartheta$  - некоторая постоянная

Локальная погрешность методов Адамса k порядка равна  $O(h^k)$ .

#### Блок – схема:



#### Листинг численного метода:

Метод Рунге - Кутта:

```
@Override
public Dot calculateIntegral (Function function, Dot startDot, double
calculatedDot, double eps) {
    double k1 = step * function.dy(startDot.getX(), startDot.getY());
    double k2 = step * function.dy(startDot.getX() + step / 2,
startDot.getY() + k1 / 2);
    double k3 = step * function.dy(startDot.getX() + step / 2,
startDot.getY() + k2 / 2);
    double k4 = step * function.dy(startDot.getX() + step, startDot.getY() +
k3);
    double y = startDot.getY() + (k1 + 2 * k2 + 2 * k3 + k4) / 6;
    double x = startDot.getX() + step;
    return new Dot(x, y);
}
```

Метод Адамса:

## Примеры и рез-ты работы:

```
Выберите функцию:

1) y' = cos(x),

2) y' = x + y,

3) y' = (x * y)/2

Введите начальную точку:

Введите значение функции в начальной точке:

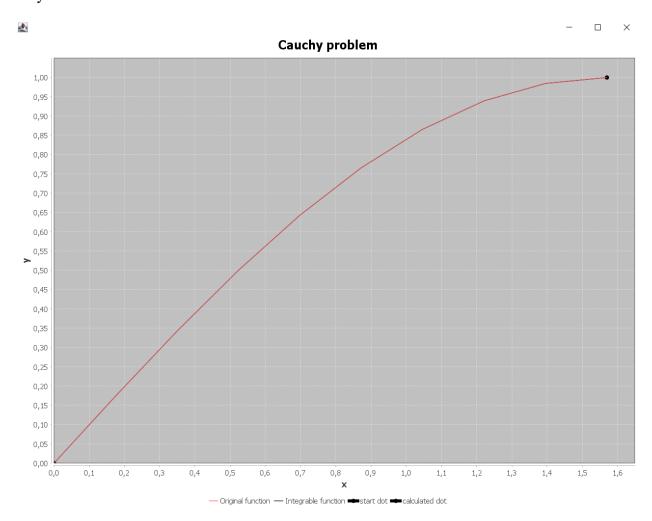
Введите конечную точку:

1.57

Введите точность:

6.001
```

### Результат:



```
Выберите функцию:

1) у' = cos(x),

2) у' = x + y,

3) у' = (x * y)/2

Введите начальную точку:

1
Введите значение функции в начальной точке:

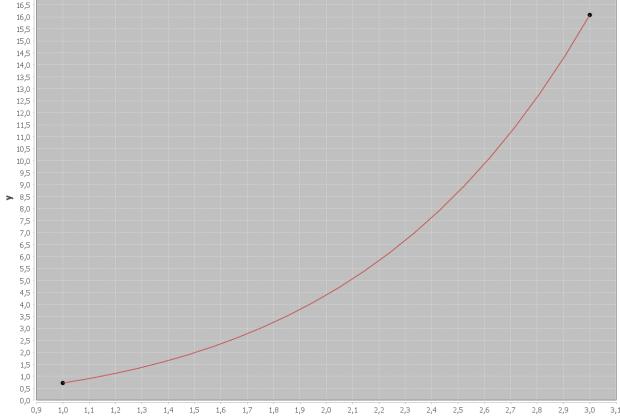
0.718
Введите конечную точку:

3
Введите точность:

0.0001
```

### Результат:





— Original function — Integrable function ■start dot ■calculated dot

#### Вывод:

Я рассмотрел численное интегрирование на примере методов Адамса и Рунге – Кутта.

Метод Рунге — Кутта является одношаговым и использует одну предыдущую точку для вычисления текущей, что делает его более простым в реализации. Этот метод по этой же причине занимает меньше памяти.

Метод Адамса же является многошаговым и требует несколько предыдущих точек для вычисления текущей, что, по сравнению с методом Рунге — Кутта делает его более сложным в реализации и затратным по памяти, но этот метод, в отличие от одношаговых, более стабильный и сохраняет высокую точность при увеличении шага интегрирования.