

# Manuel d'utilisation du poste CC2

Alexandre Dubois

## Démarrage de la cellule flexible :

La première étape est de mettre en marche l'armoire électrique en actionnant son interrupteur sur le coté.



Une fois l'armoire mise en marche, il faut ouvrir l'arrivée d'air comprimé en tournant la première poignée rouge d'un quart de tour vers la gauche.



Après ces deux étapes, allumez les trois ordinateurs de la cellule flexible : poste CC2, poste VISION et poste SCARA.

## Utilisation du poste CC2 :

- Activez le réseau local « cellflex » sur le poste CC2.
- Lancez l'application du poste CC2 « CC2-2015 » présente sur le bureau.

Avant de cliquer sur « Démarrage système », il faut connecter le poste vision et le poste scara au poste CC2 :

- Activez le réseau local « cellflex » sur le poste VISION.
- Lancez l'application du poste VISION, celle-ci se connecte automatiquement au poste CC2 : lancez un terminal, entrée ce chemin d'accès : /Bureau/build-modbusVision-Desktop\_Qt\_5\_2\_1\_GCC\_64bit-Debug, puis lancez le programme en super utilisateur : `sudo ./modbusVision`  
mot de passe : cellflex

Cliquez sur Camera et attendre qu'une image apparaisse en haut à gauche.

- Lancez l'application du poste SCARA « LLF-Scara v1.3 »  
puis décocher « simulation mode », cliquez sur « Load Modbus Configuration » puis chargez « modbus\_scara.csv » et cliquez sur « Start », il faut ensuite passer sur l'onglet « Manual Mode » puis cliquer sur « Load » sélectionner « cellflex2015.csv » et l'ouvrir.

Les postes VISION et SCARA sont maintenant connectés :

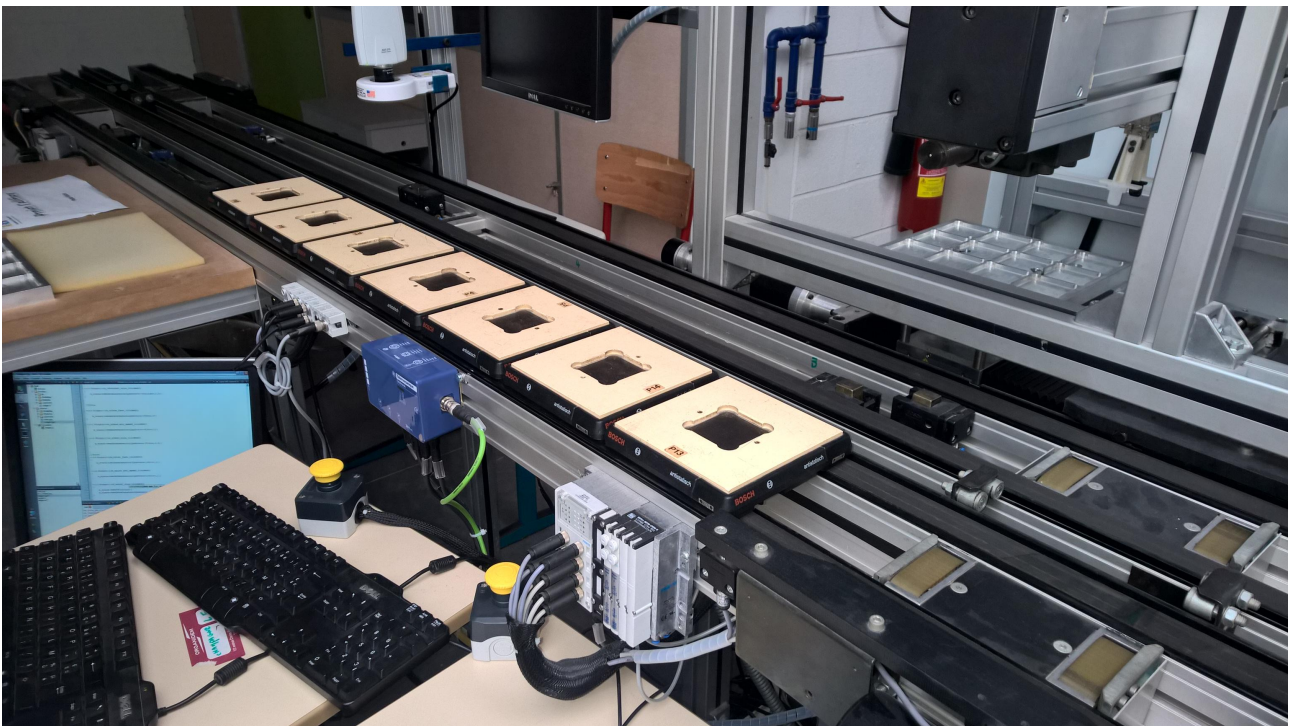
- Cliquez sur le bouton « Démarrage système » de l'application du poste CC2 « CC2-2015 ».

Tous les boutons s'activent, avant d'interagir sur le système, effectuez une PRISE D'ORIGINE MACHINE sur le poste SCARA :

- Sur l'application du poste SCARA, sur longlet « Manual Mode » cliquez sur « open device » puis « select all », cliquez ensuite sur « reset » et enfin sur « home ».

Le robot SCARA va effectuer sa PRISE D'ORIGINE MACHINE, cette POM est à refaire à chaque fois que l'on clique sur « Démarrage système » de l'application du poste CC2.

Vous pouvez désormais interagir sur le système via les boutons manuels de l'application CC2 ou via le bouton « Auto », ci vous cliquez sur ce dernier, veillez à ce que les palettes soient alignées comme ceci :



Pour arrêter le mode Automatique, vous avez deux boutons :

- «Arrêt rapide» : Arrêt quasi instantané.
- «Arrêt fin cycle» : Arrêt au prochain cycle, démontage si montage en cours et vice-versa.



**Important :** En mode automatique, vous devez arrêter le mode proprement via ces deux boutons, ne quittez pas l'application avant cela.

Pour arrêter la connexion entre les postes, cliquez sur « Arrêt système », vous pouvez désormais quitter l'application, si vous redémarrez par la suite le système, vous devrez seulement refaire la POM du robot scara (si vous l'utilisez).