

Robotikk Semesteroppgave logg

Ola:

- Utregning av kinematikk til robotarm
- Simulering av robotarm i matlab
- Skrivning av rapport

Bjarte:

- Design av robot base og robot arm i gazebo
- Skrivning av rapport

Viktor:

- Simulering av navigasjonsstrategi i matlab
- Skrivning av rapport

Malin:

- Utregning av kinematikk i matlab
- Skrivning av rapport

Samarbeidet stort sett med det meste.

Underskrifter:



Ola Sørvik



Malin o. Gustavson