



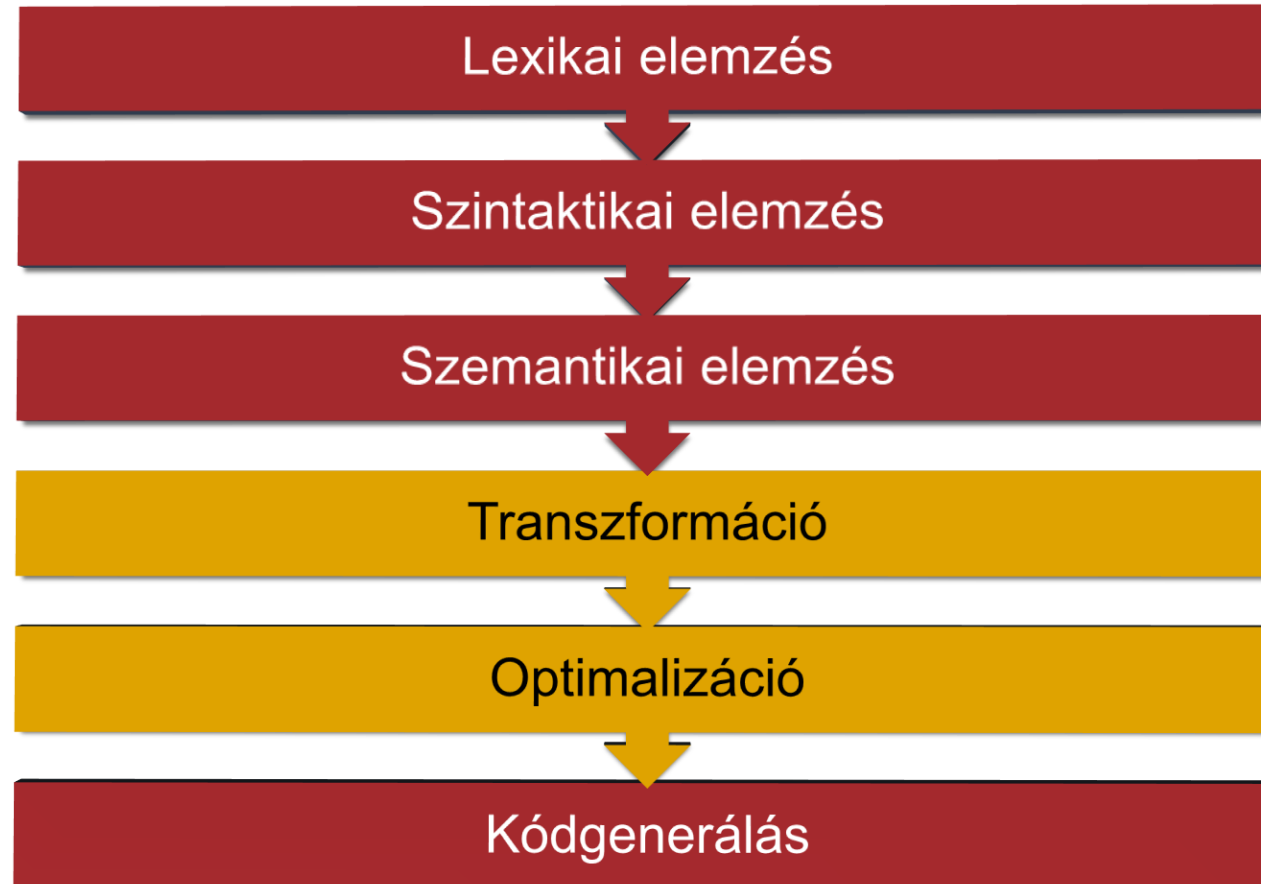
# Modellalapú szoftverfejlesztés

V. előadás

Transzformáció,  
optimalizálás

Dr. Simon Balázs

# Fordítás fázisai



# A mai előadás: Transzformáció, Optimalizálás

## I. Transzformáció

## II. Típusok leképezése

## III. Utasítások leképezése: SSA

## IV. Optimalizáció

## V. Optimalizációs technikák



# Transzformáció

- Cél: szintaxisfából gépközeli köztes kód (IR = Intermediate Representation)
  - > típusok, adatstruktúrák memóriakiosztása
  - > utasításokból elemi műveletek, amelyek könnyen gépi kóddá fordíthatók
  - > erőforráslimit nincs (pl. regiszterek száma nincs korlátozva)
- Gépközeli köztes kód lehetőségek:
  - > 1. Nincs explicit köztes kód: szintaxisfából közvetlen gépi kód
  - > 2. Three-Address Code (TAC v. 3AC): minden művelet max. 3 operandusú (pl.  $t1 = t2 * t3$ )
  - > 3. Static Single-Assignment (SSA): mint a TAC, de minden változó immutable

# A mai előadás: Transzformáció, Optimalizálás

## I. Transzformáció

## II. Típusok leképezése

## III. Utasítások leképezése: SSA

## IV. Optimalizáció

## V. Optimalizációs technikák



# Egyszerű típusok leképezése

## ■ Primitív típusok:

- > pointer, bool, char, byte, short, int, long, float, double, ...
- > címezhető memóriaterületre kell illeszteni, minimális méret tipikusan 1 byte
- > kezelendő: bool értéke, char kódolása, big/little endian, fixed/floating point, hívási konvenció, ...

## ■ Enum/Flags:

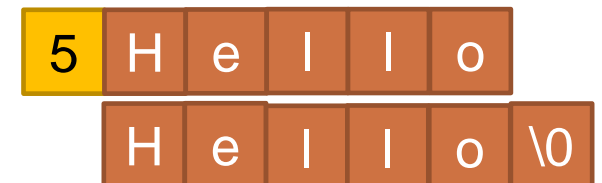
- > egészekre leképezve (byte, short, int, long, ...)
- > értékkészlettől függ a méret, de van olyan nyelv (pl. C#), ahol explicit megadható

## ■ String típus:

- > programnyelvtől függ, hogy primitív vagy összetett típus
- > egyszerűként (pl. Pascal, C#): hossz + karakterek
- > összetettként (pl. C): karaktertömb '\0'-val lezárva

"Hello"

"Hello"



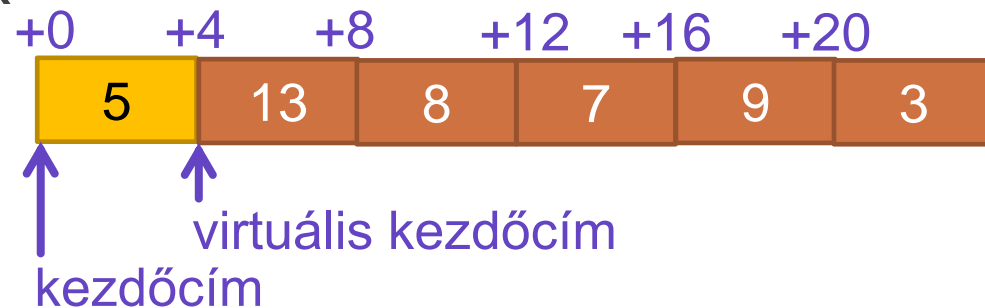
# Összetett típusok leképezése: Tömb

## ■ Fajtái:

- > statikus: fix méret, fordítási időben foglalva a stack-en (pl. C)
- > dinamikus: fix méret, futási időben foglalva a heap-en (pl. C malloc, C#)
- > flexibilis: futásidőben változtatható (pl. Python)

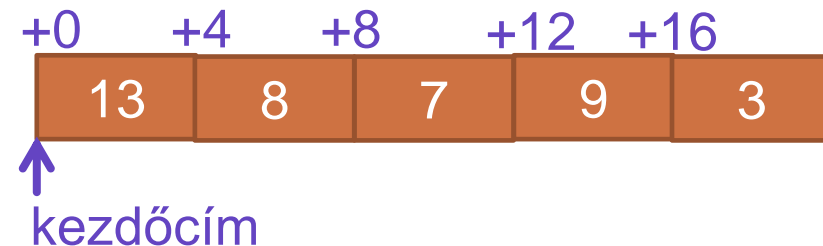
## ■ Ellenőrzött méret (pl. C#): hossz + elemek

```
int[] a = new int[] { 13, 8, 7, 9, 3 };
```



## ■ Nem ellenőrzött méret (pl. C): elemek

```
int a[] = { 13, 8, 7, 9, 3 };
```



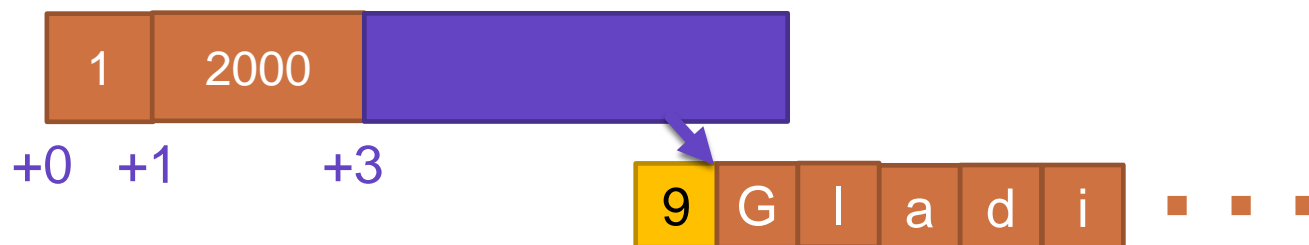


# Összetett típusok leképzése: Struktúra (Unió esetén: mezők átlapolódva)

```
var m = new Movie() { Genre = Genre.Drama, Year = 2000, Title = "Gladiator" }
```

## ■ Tömörített (packed)

> struktúra mérete = mezők méreteinek összege

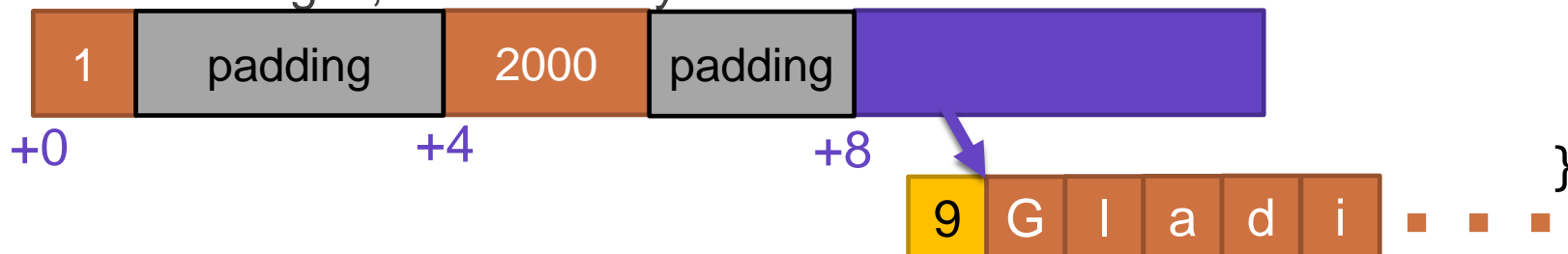


```
struct Movie
{
    Genre Genre;
    short Year;
    string Title;
}
```

## ■ Igazított (aligned):

> mezők szóhatárhoz igazítva

> több területet foglal, de hatékonyabb a címzés



```
enum Genre : byte
{
    Action = 0,
    Drama = 1,
    Romance = 2,
    Comedy = 3
}
```



# Összetett típusok leképezése: Osztály és objektum

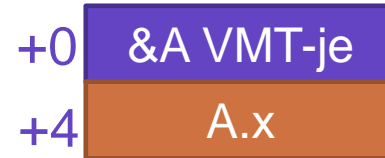
- Objektum: osztály példány szintű változói (mezői) egy struktúrába szervezve
  - > nulladik mező: mutató a típusleíróra
  - > ősosztályok tagváltozói is szerepelnek a struktúrában
- Osztály: statikus mezők + mutatók a statikus és példányszintű metódusokra
  - > statikus mezők: osztályra jellemző struktúrába szervezve
  - > tagfüggvények: implicit nulladik paraméter az objektumra mutató pointer (this)
  - > statikus függvények: nincs objektumra mutató pointer
  - > polimorfizmus: virtuális metódus tábla (VMT)
- Konstruktor:
  - > objektum lefoglalása a heap-en + inicializálás

# Összetett típusok leképezése: Osztály és objektum

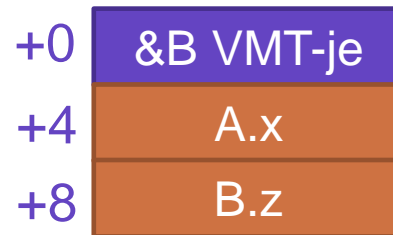
```
class A
{
    int x;
    static int y;
    void foo() { ... }
    virtual void bar() { ... }
    static void quux() { ... }
}

class B : A
{
    int z;
    static int w;
    new void foo() { ... }
    override void bar() { ... }
    virtual void garply() { ... }
}
```

Egy A objektum struktúrája:



Egy B objektum struktúrája:



A osztály struktúrája:



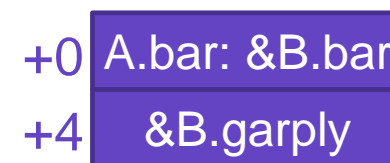
B osztály struktúrája:



A osztály VMT-je:



B osztály VMT-je:



A.foo kódja

A.bar kódja

A.quux kódja

B.foo kódja

B.bar kódja

B.garply kódja

# A mai előadás: Transzformáció, Optimalizálás

**I. Transzformáció**

**II. Típusok leképezése**

**III. Utasítások leképezése: SSA**

**IV. Optimalizáció**

**V. Optimalizációs technikák**



# Static Single Assignment (SSA)

- Minden változó pontosan egyszer kap értéket
  - > a definíciója helyén, még a felhasználása előtt
- Változók jelölése: eredeti név számozva (verziózva)
- Minden művelet max. 3 operandusú (pl.  $t1 = t2 * t3$ )
- Példa:

## Programkód:

```
x = 3;  
y = 4;  
z = 5;  
x = x+y;  
z = (x+y)*z;
```



## SSA kód:

```
x1: 3  
y1: 4  
z1: 5  
x2: x1+y1  
t1: x2+y1  
z2: t1*z1
```

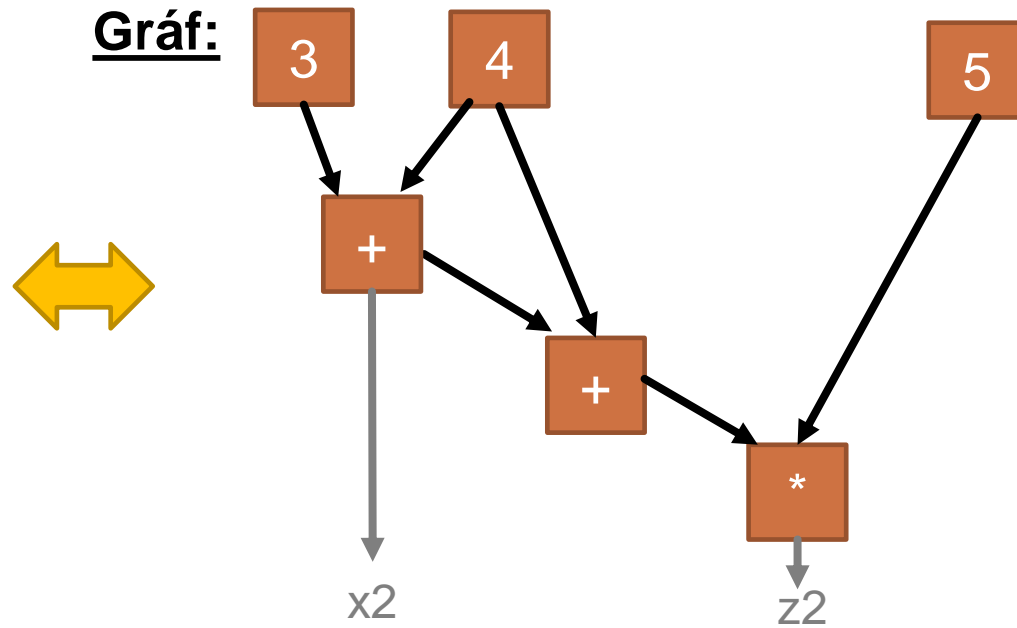
# SSA gráf

- SSA kód szemléletesebb ábrázolása adatfolyam gráf (dataflow-graph, DFG) formájában
  - > Csúcsok: konstansok vagy műveletek
  - > Irányított élek: definíció-használat kapcsolatok (élek megfordítása: adatfüggőség)
- Egyes optimalizációk egyszerűbbek/szemléletesebbek gráf formában

## SSA kód:

```
x1: 3  
y1: 4  
z1: 5  
x2: x1+y1  
t1: x2+y1  
z2: t1*z1
```

## Gráf:



# $\Phi$ -függvény

Kérdés: mi történik, ha két vagy több vezérlési ág találkozik?

```
if (x < y) z = x;  
else z = y;  
w = z;
```



```
if (x1 < y1) z1 = x1;  
else z2 = y1;  
w1 = ???
```

Be kell vezetni egy speciális jelölést:  $\Phi$ -függvény

Értéke: a tényleges vezérlési ágnak megfelelő paraméter.

```
if (x < y) z = x;  
else z = y;  
w = z;
```



```
if (x1 < y1) z1 = x1;  
else z2 = y1;  
z3 =  $\Phi$ (z1, z2);  
w1 = z3;
```

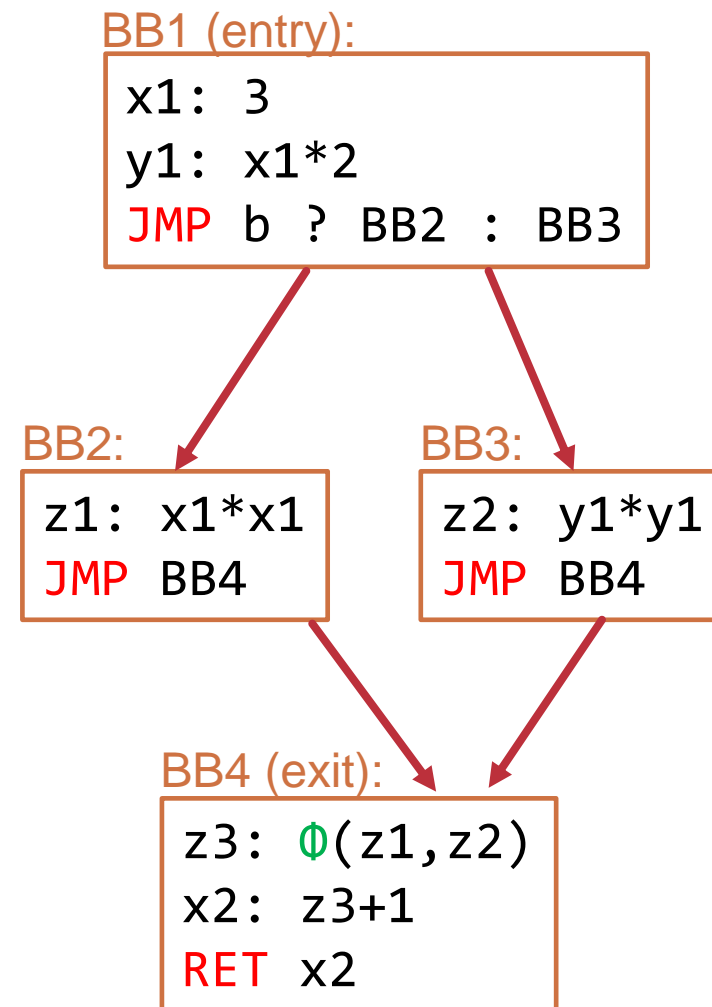
# Program leképzése

- Az egész program: függvényekre darabolva
- Függvény: vezérlési folyam gráf (control-flow graph, CFG)
  - > csúcs: alapblokk
  - > él: ugrás egyik blokkból a másikba
  - > két kitüntetett blokk: belépési blokk (entry block) és kilépési blokk (exit block)
- Alapblokk (Basic Block):
  - > maximális hosszúságú utasítássorozat (SSA utasítások)
  - > atomi: ha a blokk egy utasítása végrehajtódik, akkor az összes többi is
  - > címkével kezdődik, nem tartalmaz egyéb címkét
  - > címkére ugrással vagy feltételes címkére ugrással fejeződik be, nem tartalmaz egyéb ugrást (függvényhívás nem számít ugrásnak)



# Vezérlési folyamat gráf (control-flow graph) példa

```
int foo(bool b)
{
    int x = 3;
    int y = x*2;
    int z;
    if (b) z = x*x;
    else z = y*y;
    x = z+1;
    return x;
}
```

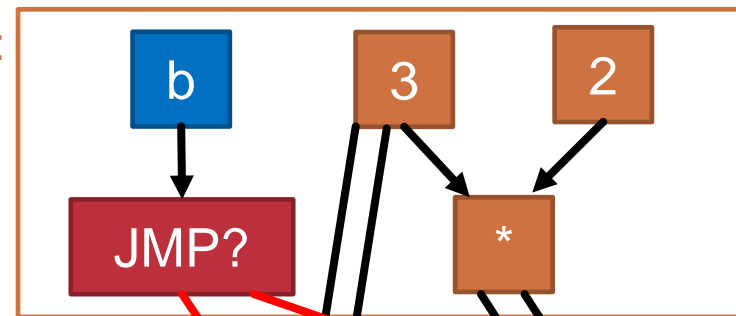


# Vezérlési folyam- és adatfolyam gráf

```
int foo(bool b)
{
    int x = 3;
    int y = x*2;
    int z;
    if (b) z = x*x;
    else z = y*y;
    x = z+1;
    return x;
}
```



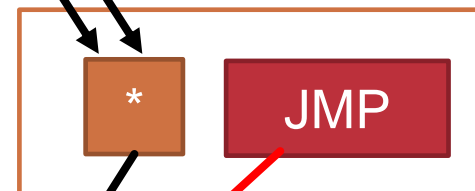
BB1 (entry):



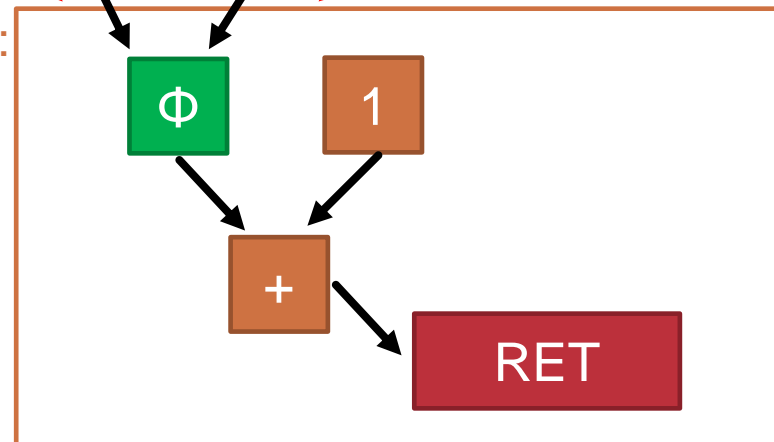
BB2:



BB3:



BB4 (exit):



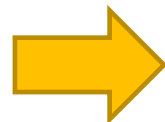
# Utasítások leképezése

- Aritmetikai és logikai műveletek: egy-az-egyben leképezve
  - > egyes programnyelveknél túlcsordulás-ellenőrzés is kell (drága!)
- Elágazások, ciklusok, kivételek: újabb alapblokkok és vezérlési élek
- Memória-hozzáférés: címaritmetika (bázis cím + relatív cím)
  - > írás, olvasás
  - > indexelés ellenőrzés is kellhet (drága!)
- Típuskonverzió: megfelelő utasításokra leképezve
- Függvényhívás:
  - > állapotmentés, veremfoglalás, vezérlésátadás, verem-felszabadítás, állapot-visszaállítás

# Aritmetikai és logikai műveletek

## Programkód:

```
bool foo(int y)
{
    return 3 * y + 4 > 7;
}
```

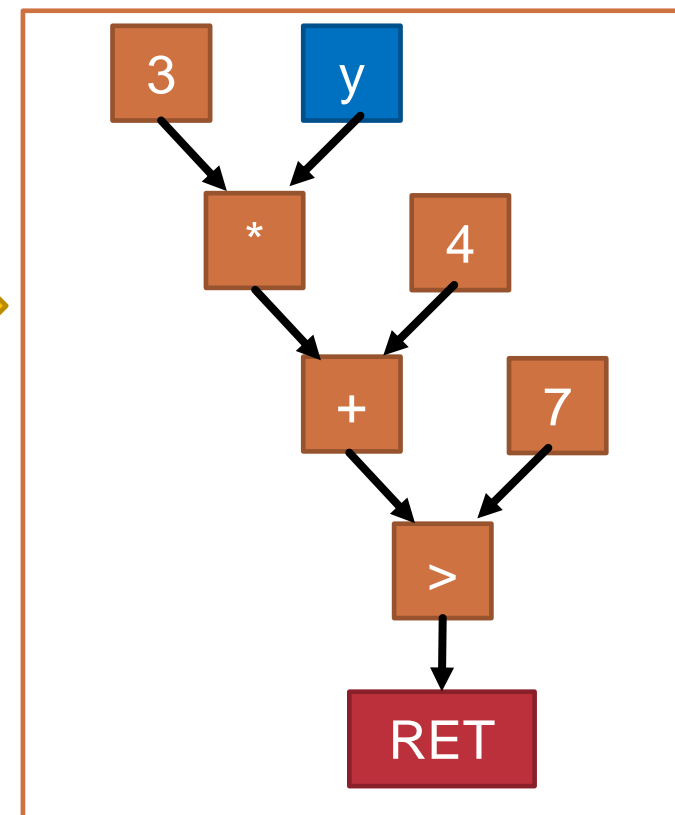


## SSA:

```
t1: 3 * y
t2: t1 + 4
t3: t2 > 7
RET t3
```



## Gráf:

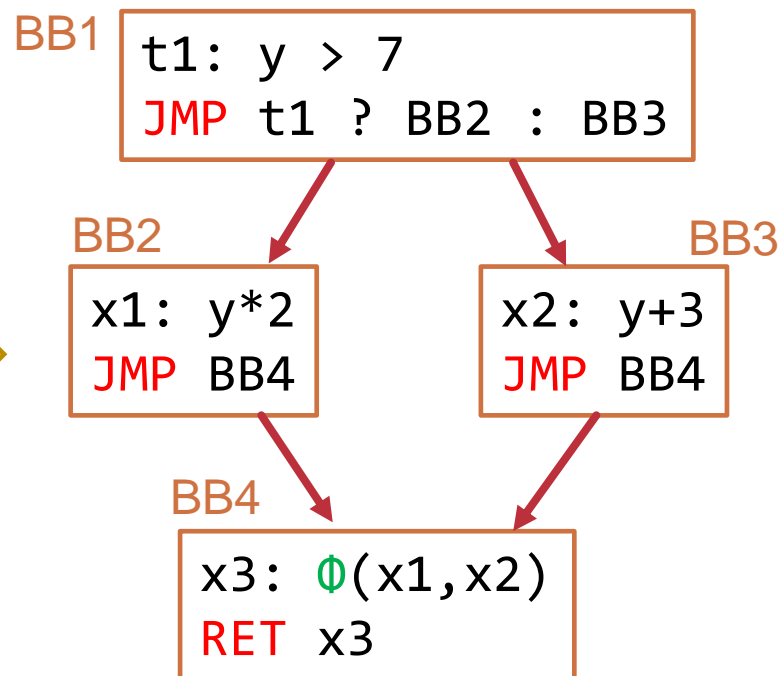


# Elágazás: if

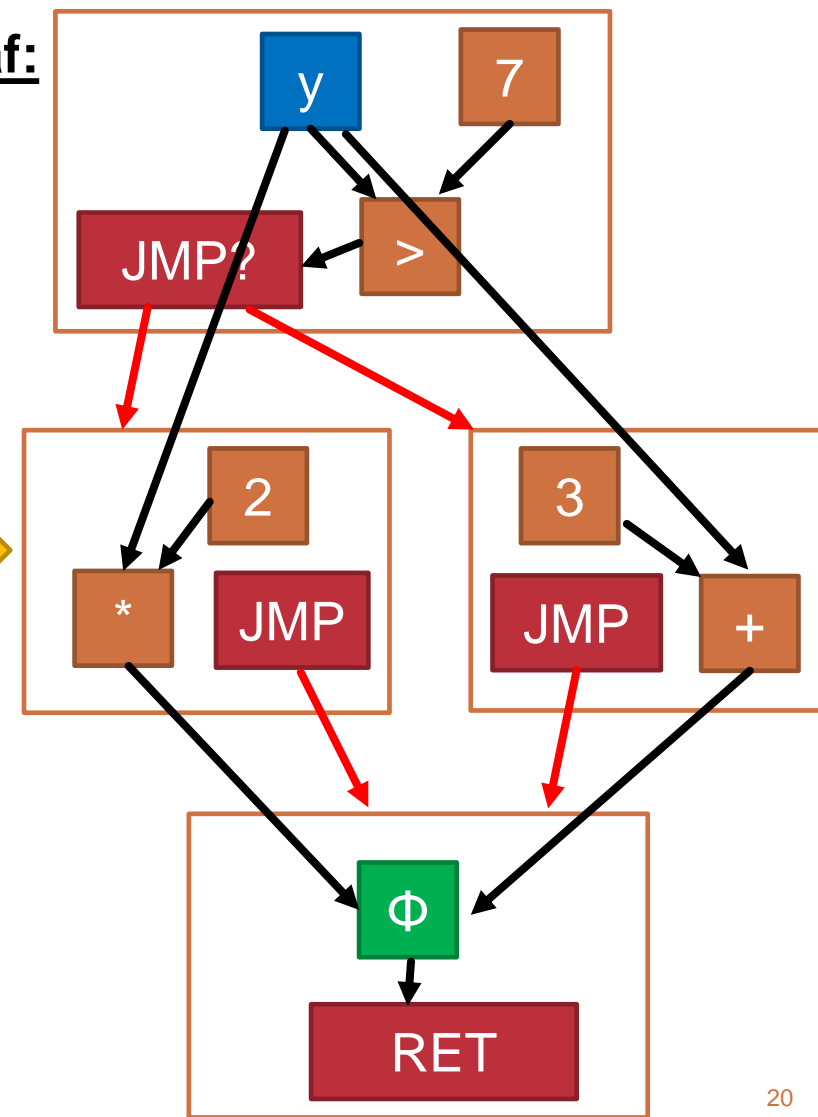
## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x;
    if (y > 7)
    {
        x = y*2;
    }
    else
    {
        x = y+3;
    }
    return x;
}
```

## SSA:



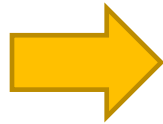
## Gráf:



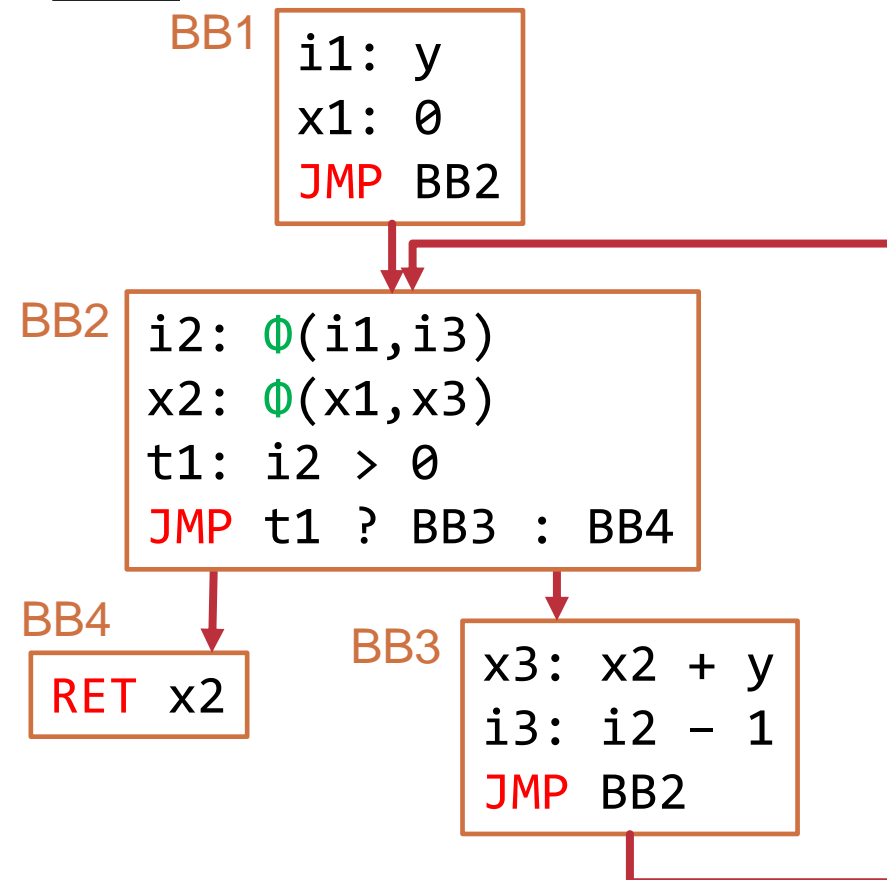
# Ciklus: while

## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int i = y;
    int x = 0;
    while (i > 0)
    {
        x += y;
        --i;
    }
    return x;
}
```



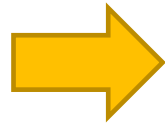
## SSA:



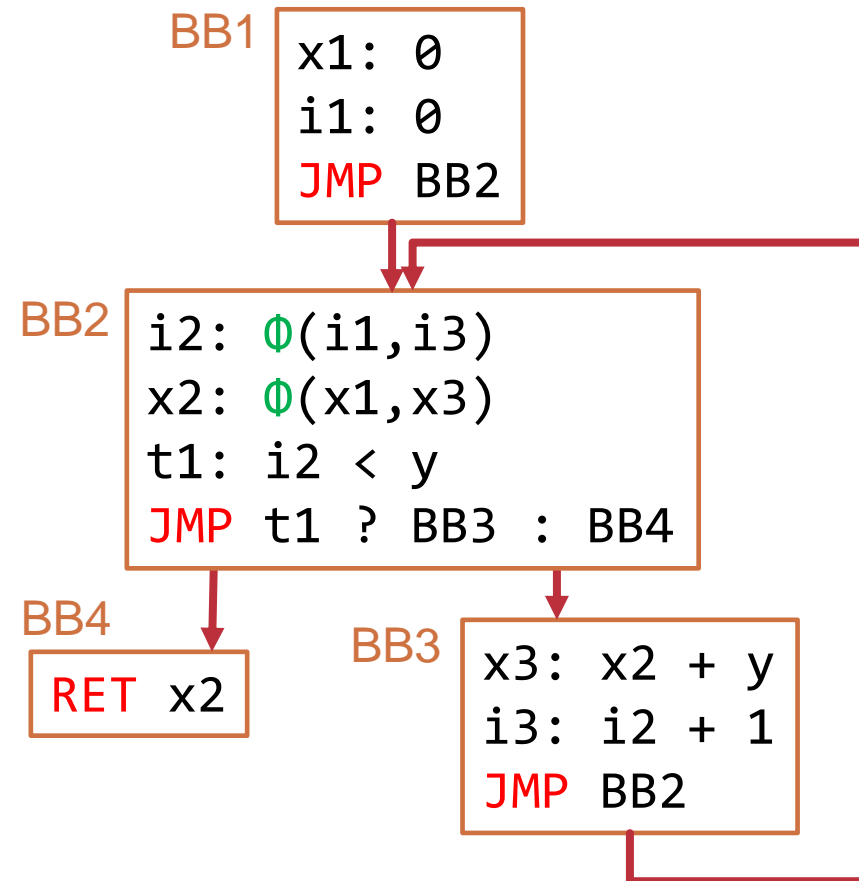
# Ciklus: for

## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x;
}
```



## SSA:

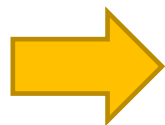




Memória: olvasás (LD = load), írás (ST = store) Címszámítás: bázis + offset

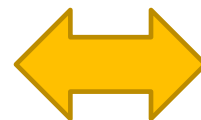
### Programkód:

```
class P { int Q; int R; }  
  
void foo(P p, int[] a)  
{  
    int q = p.Q;  
    int r = p.R;  
    int s = a[2];  
    p.R = s;  
    a[2] = q;  
}
```

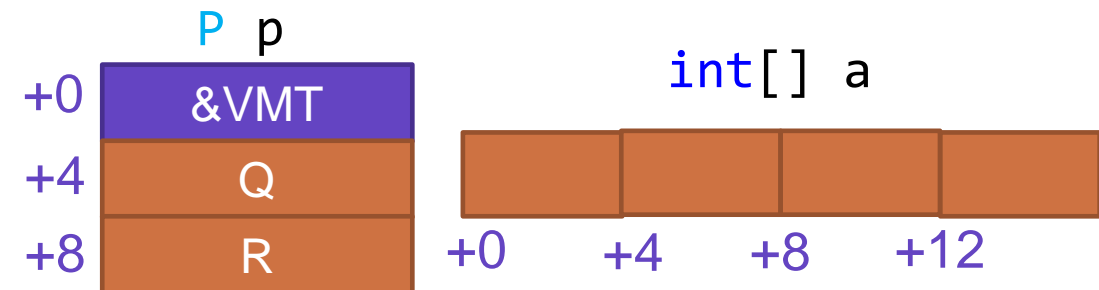
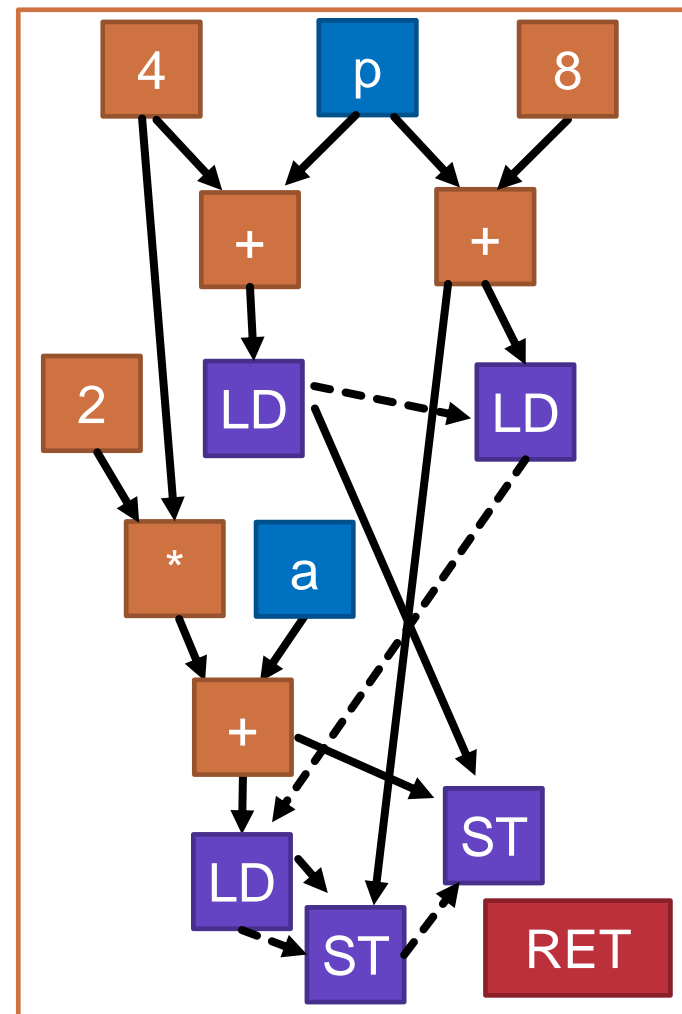


### SSA:

```
t1: p + 4  
q1: LD t1  
t2: p + 8  
r1: LD t2  
t3: 4 * 2  
t4: a + t3  
s1: LD t4  
ST t2: s1  
ST t4: q1  
RET
```



### Gráf:



# Függvényhívás

## Programkód:

```
bool foo(int y)
{
    return bar(y+1)-3;
}
```

```
int bar(int x)
{
    return x*2;
}
```

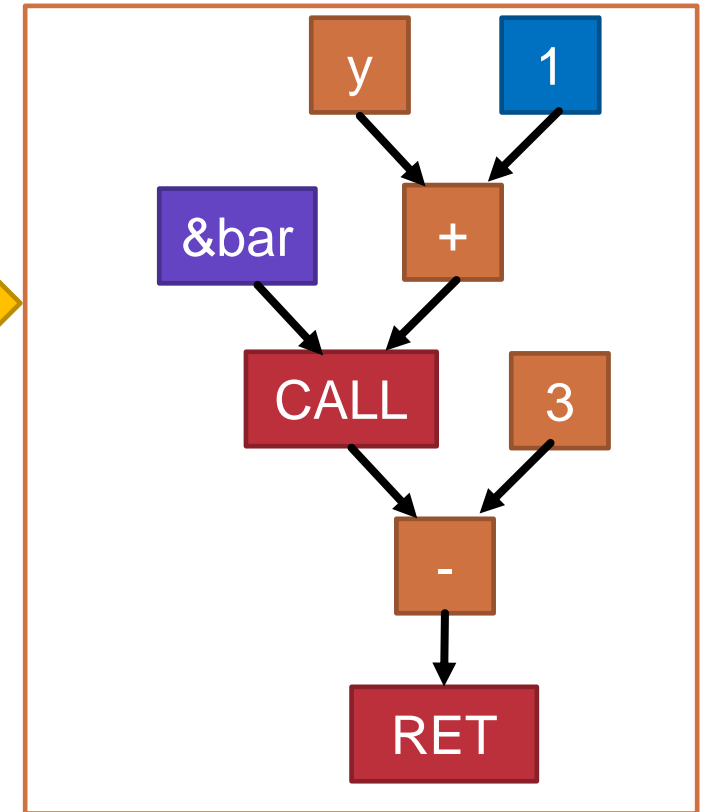
## SSA:

→

```
t1: y + 1
t2: CALL bar(t1)
t3: t2 - 3
RET t3
```

↔

## Gráf:



# Függvényhívás

- 1. Állapot (regiszterek) mentése
- 2. Hívott függvénynek hely foglalása a veremben (Stack Frame)
  - > visszatérési cím, visszatérési érték, paraméterek, lokális változók
- 3. Visszatérési cím beírása a verembe (kivételkezelés esetén 2 visszatérési cím van!)
- 4. Argumentumok beírása a verembe
- 5. Programszámláló (Program Counter) átállítása a hívott függvény címére
- 6. Hívott függvény törzsének végrehajtása
- 7. Programszámláló (Program Counter) átállítása a visszatérési címre
- 8. Visszatérési érték kinyerése a veremből
- 9. Lefoglalt veremterület (Stack Frame) felszabadítása
- 10. Állapot (regiszterek) visszaállítása

# SSA számítása

- Alapblokkok és a vezérlési gráf létrehozása
- Blokkonként sorban: blokkokon belül értékek sorszámozása
- $\Phi$ -függvények csak akkor számíthatók, ha minden megelőző blokk kész
  - > amíg nem számíthatók: ideiglenesen megjegyezzük egy  $\Phi'$  függvénnyel
- $\Phi$ -függvény bekerülhet egy megelőző blokkba is!
- Előfordulhat, hogy a  $\Phi'$  függvényből nem lesz  $\Phi$ -függvény

## $\Phi$ -függvény szabályok

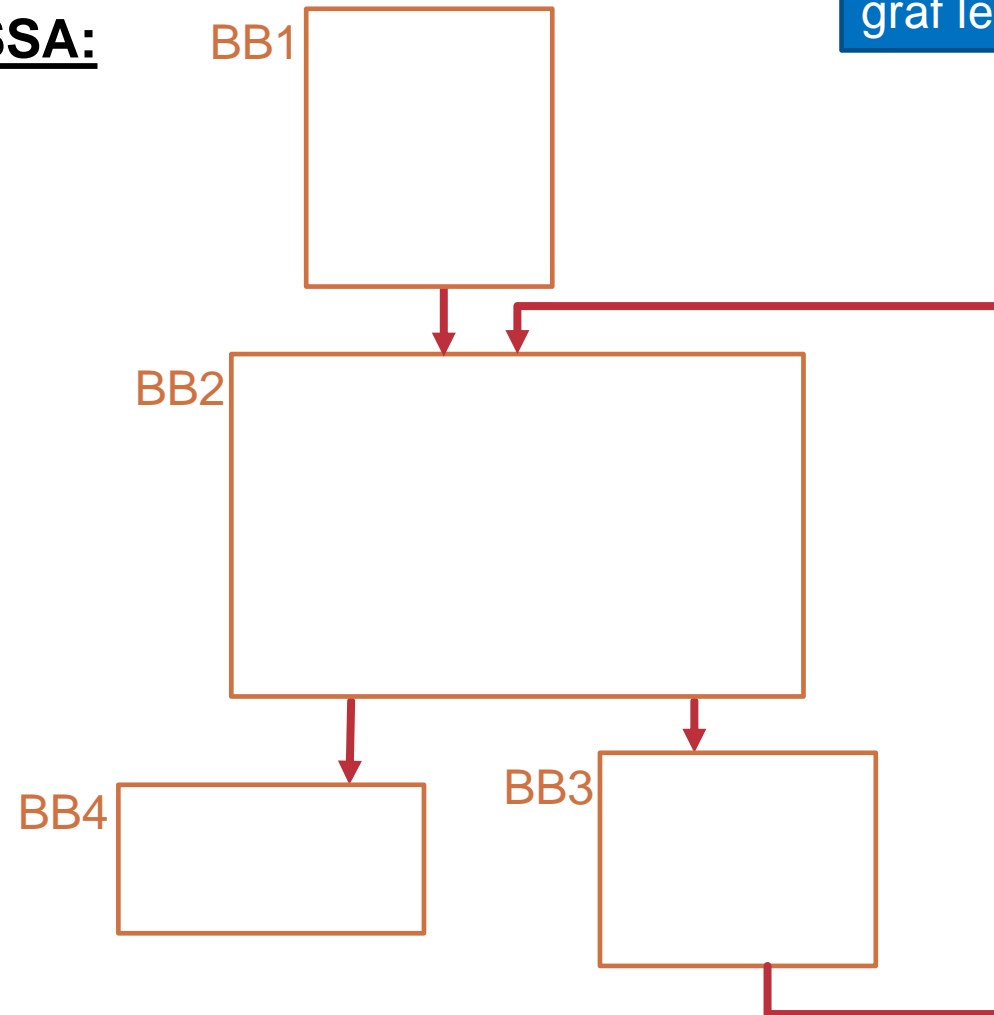
- A  $\Phi$ -függvények mindig egy olyan blokk elején szerepelnek, amelynek több megelőző blokkja is van
- Egy  $\Phi$ -függvénynek pontosan annyi operandusa van, ahány megelőző alapelőbből érkezhet a  $\Phi$ -függvény blokkjába a vezérlés
- A  $\Phi$ -függvény értéke annak az operandusnak az értéke, amelyik a végrehajtáskor ténylegesen megelőző alapelőbkhöz tartozik
- Egy blokkon belül minden  $\Phi$ -függvényt szimultán egyszerre kell kiértékelni

# SSA számítás példa (1/6)

## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

## SSA:



Alapblokkok és vezérlési gráf létrehozása.

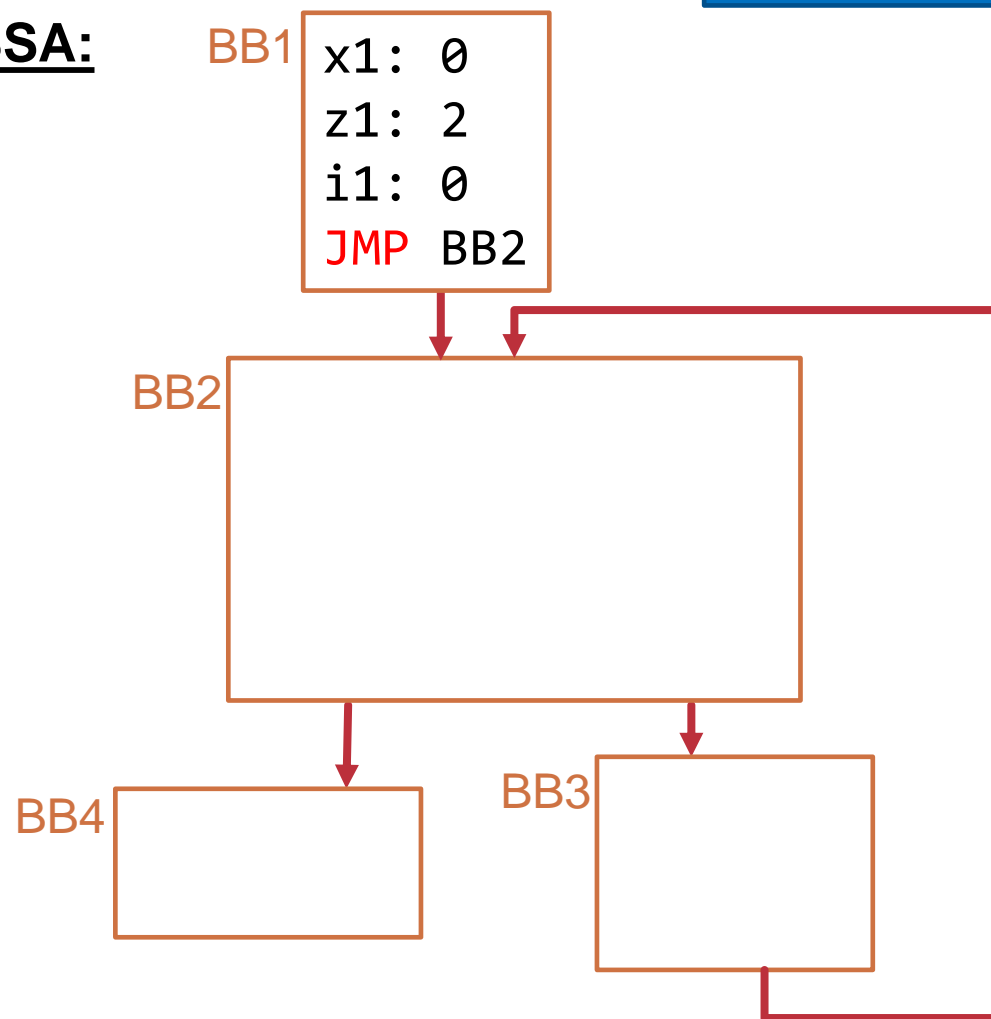
## SSA számítás példa (2/6)

BB1-ben az értékek számozása.

### Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

### SSA:



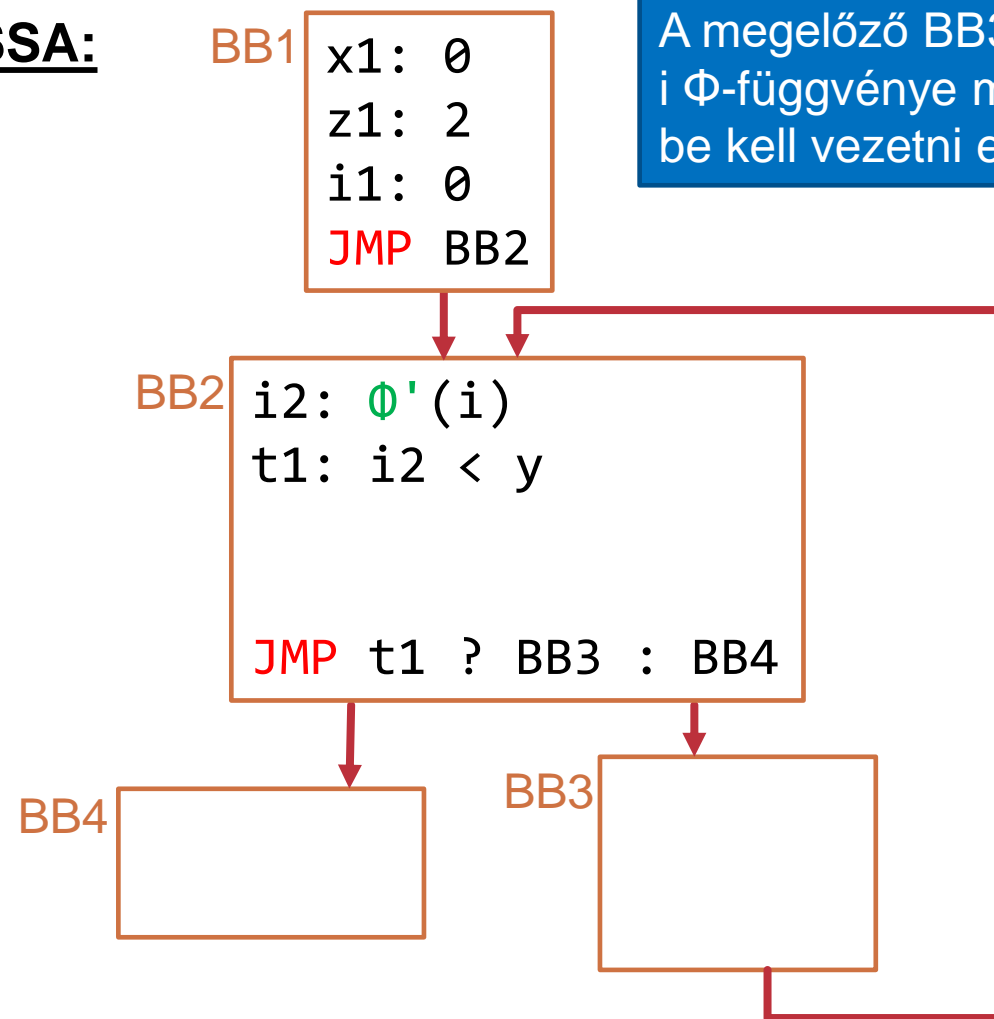


## SSA számítás példa (3/6)

### Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

### SSA:



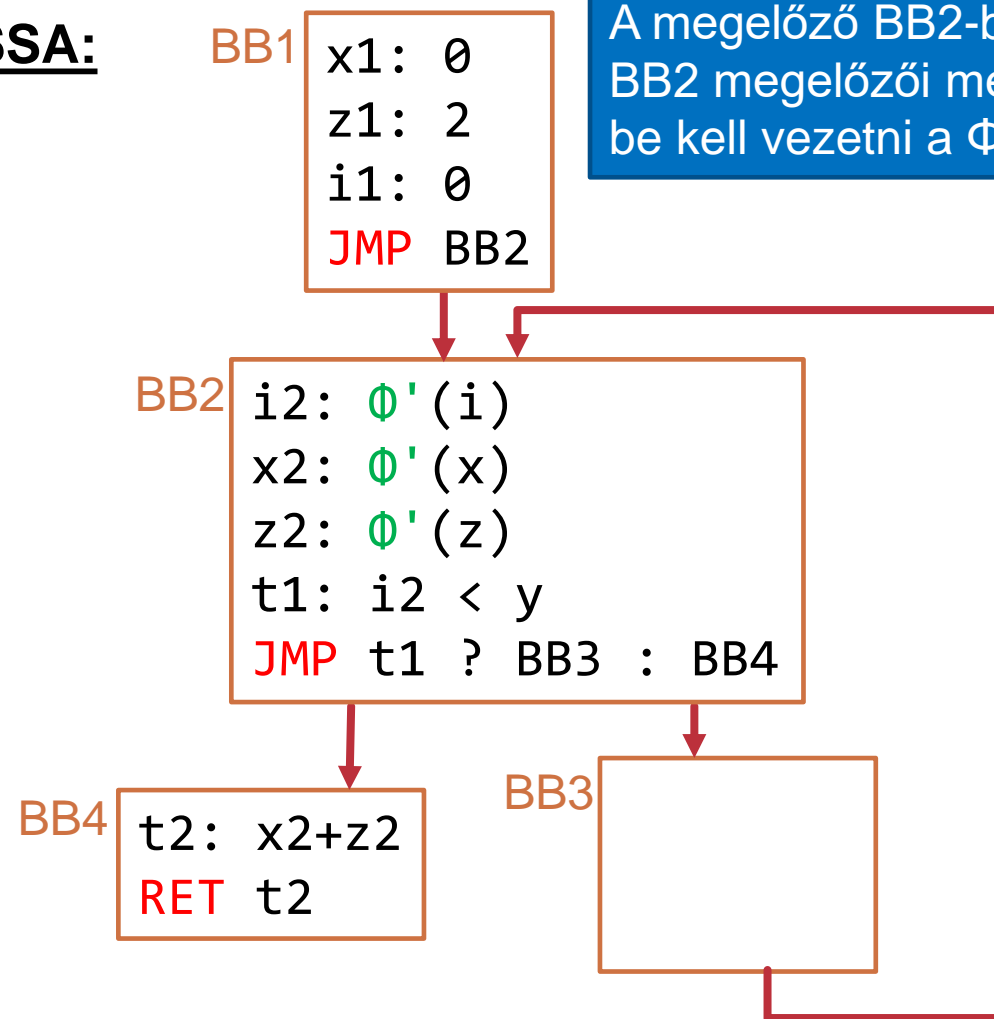
BB2-ben az értékek számozása.  
A megelőző BB3 még nincs kész, így  
i  $\Phi$ -függvénye még nem számítható:  
be kell vezetni egy  $\Phi'(i)$  függvényt.

## SSA számítás példa (4/6)

### Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

### SSA:



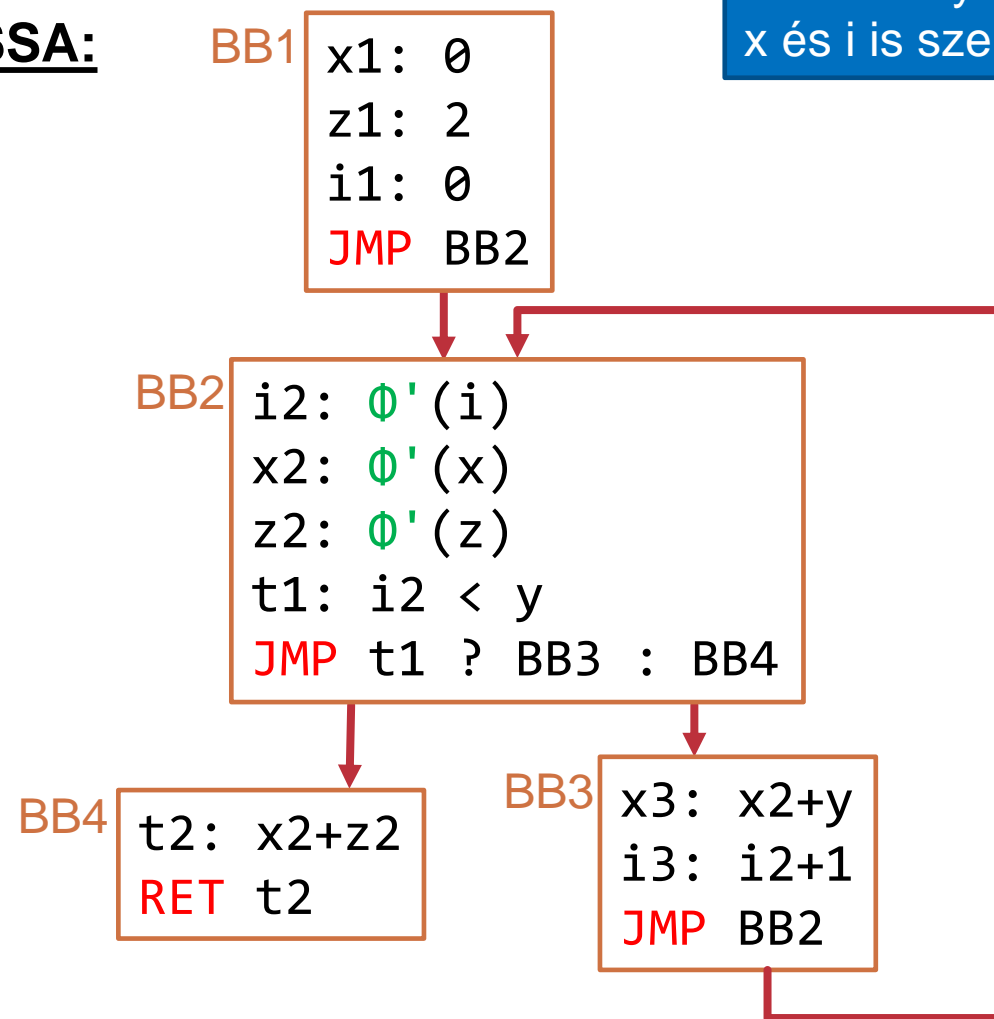
BB4-ben x és z is használva van.  
A megelőző BB2-ben nem szerepelnek.  
BB2 megelőzői még nincsenek kész:  
be kell vezetni a  $\Phi'(x)$  és  $\Phi'(z)$  értékeket.

# SSA számítás példa (5/6)

## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

## SSA:



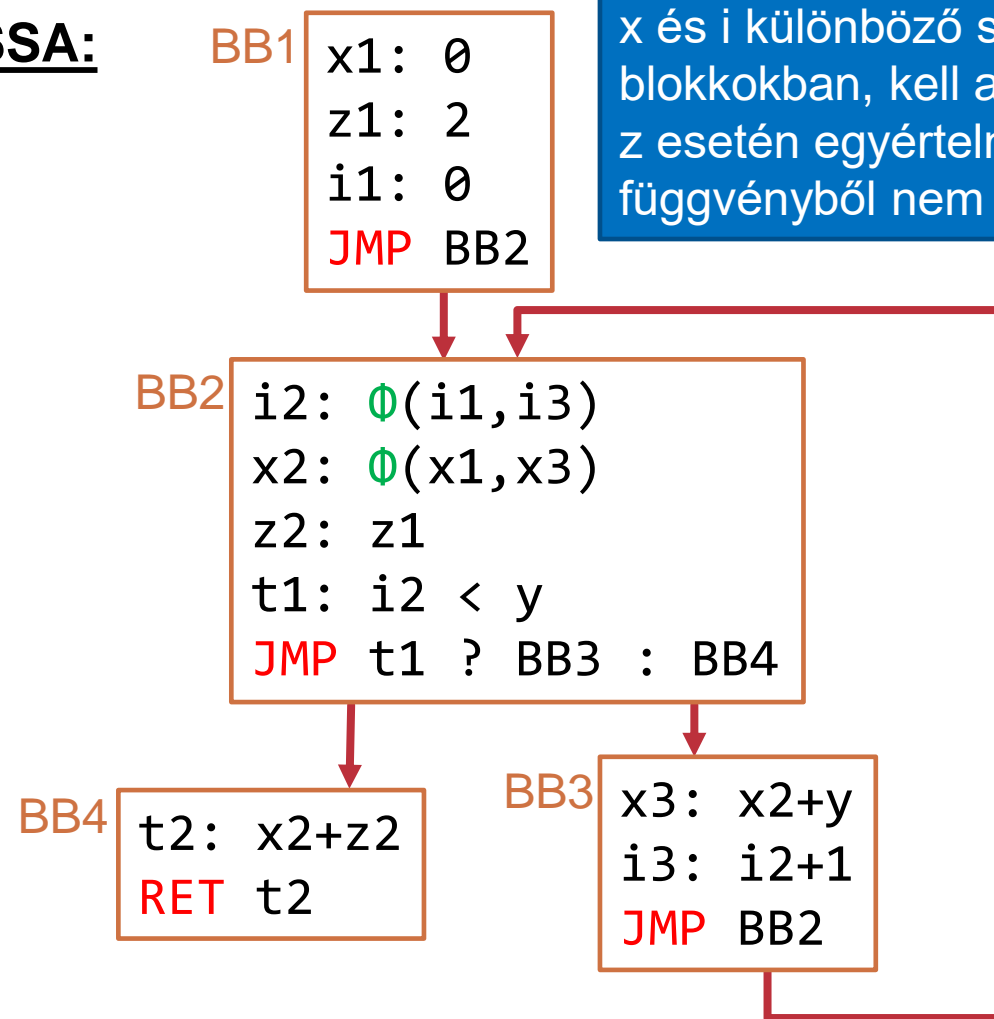
BB3 könnyen számítható, mert x és i is szerepel BB2-ben.

# SSA számítás példa (6/6)

## Programkód:

```
int foo(int y)
{
    int x = 0;
    int z = 2;
    for (int i = 0; i < y; ++i)
    {
        x += y;
    }
    return x + z;
}
```

## SSA:

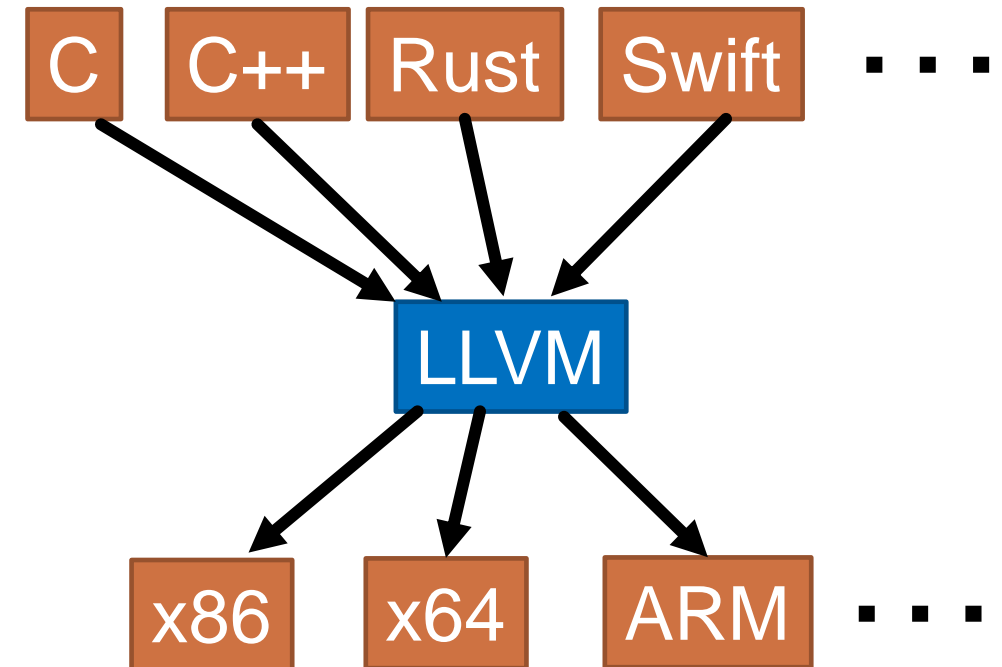


BB2-ben  $\Phi'$  átalakítása:

x és i különböző sorszámú a megelőző blokkokban, kell a  $\Phi$  függvény.  
z esetén egyértelmű a sorszám, a  $\Phi'$  függvényből nem lesz  $\Phi$  függvény.

# LLVM

- Fordító eszközrendszer
  - > front end (transzformáció SSA formára)
  - > optimalizáció
  - > back end (gépi kód generálása)
- Programnyelv-független köztes nyelv (Intermediate Representation – IR)
  - > típusrendszer, utasítások, kifejezések
- Saját programnyelvünkhöz is felhasználhatjuk!
- Alternatíva LLVM helyett:
  - > generálhatunk C, Java, C#, stb. kódot, és lefordíthatjuk a hagyományos fordítóval



# A mai előadás: Transzformáció, Optimalizálás

**I. Transzformáció**

**II. Típusok leképezése**

**III. Utasítások leképezése: SSA**

**IV. Optimalizáció**

**V. Optimalizációs technikák**



# Optimalizálás

- Cél: hatékonyabb végrehajtás a viselkedés megváltoztatása nélkül
  - > kisebb kódméret, gyorsabb futás, kevesebb memória, alacsonyabb fogyasztás, stb.
- Nincs optimális program, csak optimalizált!
  - > különben lenne algoritmusunk a megállási problémára, de az eldönthetetlen
- Néhány példa optimalizálási technikákra:
  - > Konstans kifejezések kiértékelése, Halott kód eliminálása, Operátorok egyszerűsítése, Ciklusinvariáns kódok átmozgatása, Részleges redundanciák eliminálása, Kódáthelyezés, Indexhatárok ellenőrzésének eliminálása, Függvények inline beépítése, Lefutási ágak egyszerűsítése, Ciklusok kibontása/feldarabolása , Regiszterkiosztás, Jobbrekurzió feloldása ciklussá



# Optimalizálás sorrendje

- Kérdés: Melyik optimalizációkat alkalmazzuk? Milyen sorrendben?
  - > nincs rá pontos válasz
- Néhány optimalizáció hasonlít egymásra, vagy részthalmaza egymásnak
- Numerikus programoknál:
  - > operátoregyszerűsítés: általában legalább 2-szeres gyorsulást eredményez
  - > cache-optimalizálás: általában 2-5-szörös gyorsulást eredményez
- Egyéb optimalizálások:
  - > az elsőnek választott kb. 15%-os gyorsulást eredményez
  - > minden további kevesebb, mint 5%-ot hoz
- Forrás: [http://www.info.uni-karlsruhe.de/lehre/2007WS/uebau1/folien/10-SSA\\_v2.pdf](http://www.info.uni-karlsruhe.de/lehre/2007WS/uebau1/folien/10-SSA_v2.pdf)

# Optimalizáció szintjei

- Lokális
  - > Egyetlen alapblokkon belül, izolálva a többitől
- Globális (intraprocedurális)
  - > Alapblokkok sorozatán (control-flow gráf) belül
- Interprocedurális
  - > A teljes program kódját figyelembe veszi
  - > Függvényhatárokon átívelő
  - > Ritkán támogatják a fordítók

# Optimalizálás SSA segítségével

- Sok optimalizálás könnyen végrehajtható az SSA formán
- Két fő transzformáció: normalizálás és optimalizálás
- Normalizálás: különbözőképpen leírt kifejezések összehasonlíthatóvá tétele
  - > elősegíti az optimalizációt
  - > algebrai azonosságok felhasználása: kommutativitás, asszociativitás, disztributivitás
  - > alkalmazhatóságát korlátozzák a kivételek vagy az előírt kiértékelési sorrend (pl. Java)
- Optimalizálás: program hatékonyabbá tétele

# Adatfolyam-elemzés SSA segítségével

- Egyes optimalizációk átrendezhetik az utasítások sorrendjét
- Adatfolyam-elemzés: adatfüggőségek felderítése
  - > változó definíció-használat, értékadás-olvasás műveletekből adódó függőségek
  - > fontos a kódgenerálási fázisban az utasítások megfelelő sorrendezéséhez
- Adatfolyam-elemzés SSA nélkül is végezhető, de SSA-val gyakran egyszerűbb
- Szemantikai elemzéshez is hasznos
  - > nem inicializált változók felismerése
  - > nem használt változók kijelzése
  - > élő (később potenciálisan használt) változók felderítése
  - > annak felismerése, hogy egy függvény nem minden ágon tér vissza
  - > stb.

# A mai előadás: Transzformáció, Optimalizálás

**I. Transzformáció**

**II. Típusok leképezése**

**III. Utasítások leképezése: SSA**

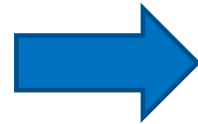
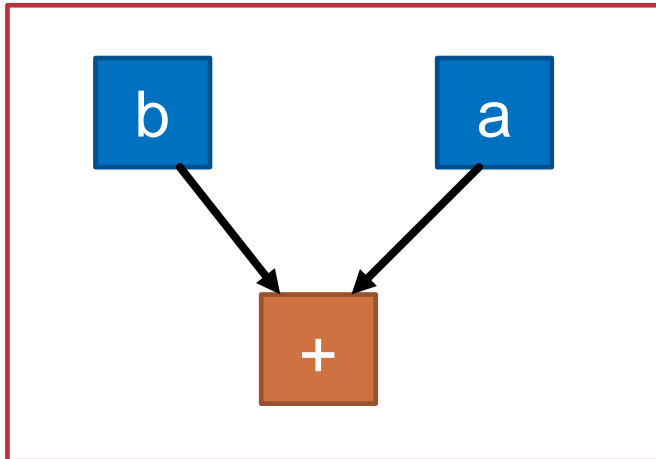
**IV. Optimalizáció**

**V. Optimalizációs technikák**

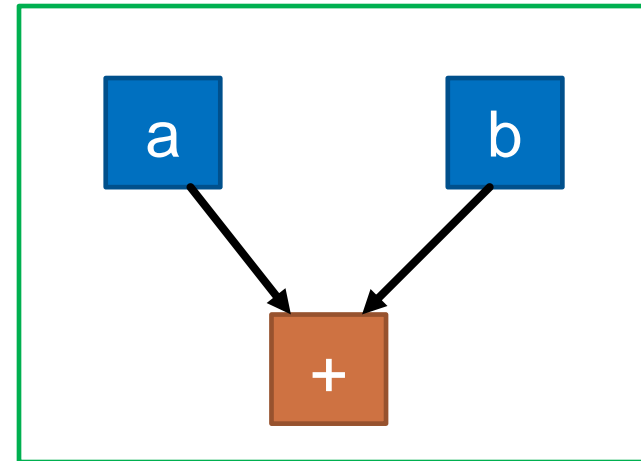


# Normalizálás: kommutativitás kihasználása

t1: b+a



t1: a+b

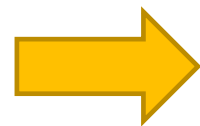


Így könnyebb felismerni a  
közös részkifejezéseket

# Optimalizálás: közös részkifejezések eliminálása

$x = b+a;$   
 $y = (a+b)*2;$

SSA



$x1: b+a$   
 $t2: a+b$   
 $y1: t2*2$

Norm.

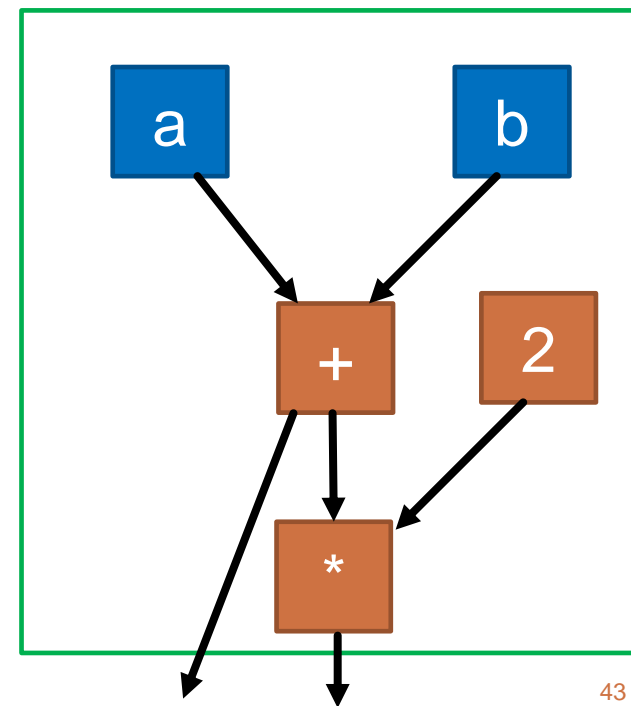
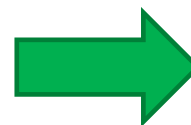
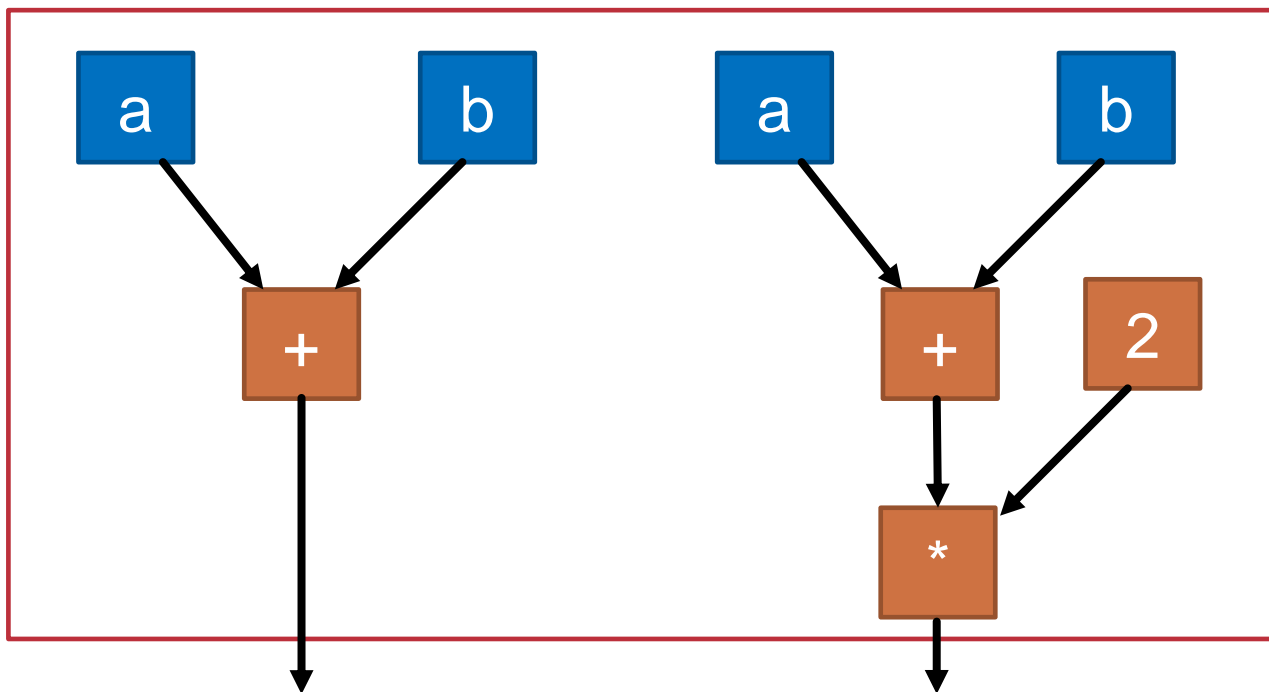


$x1: a+b$   
 $t2: a+b$   
 $y1: t2*2$

Opt.

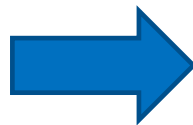
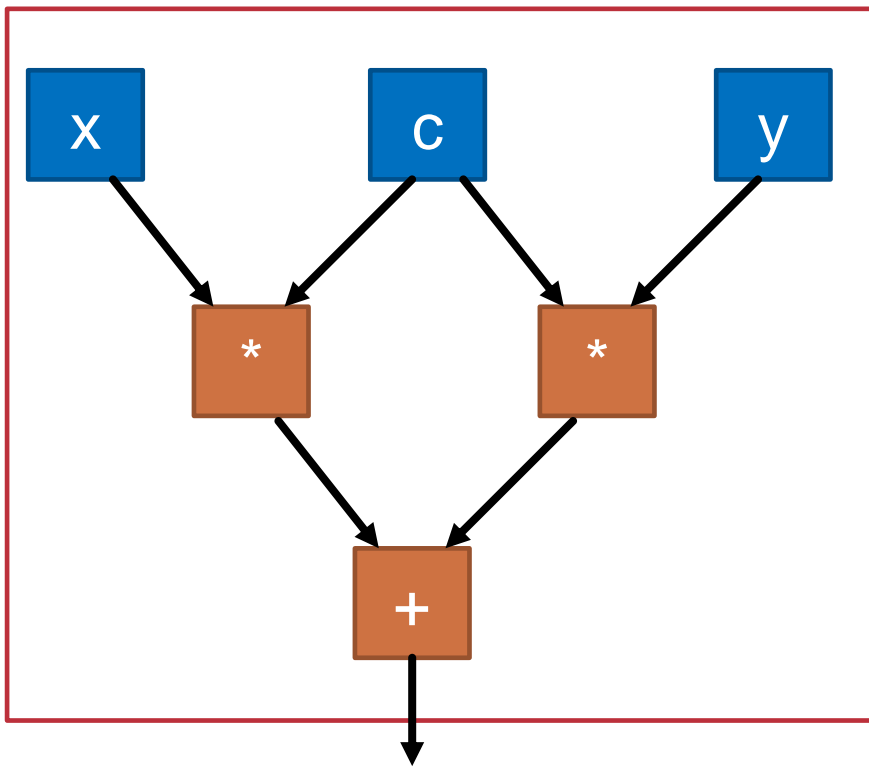


$x1: a+b$   
 $y1: x1*2$

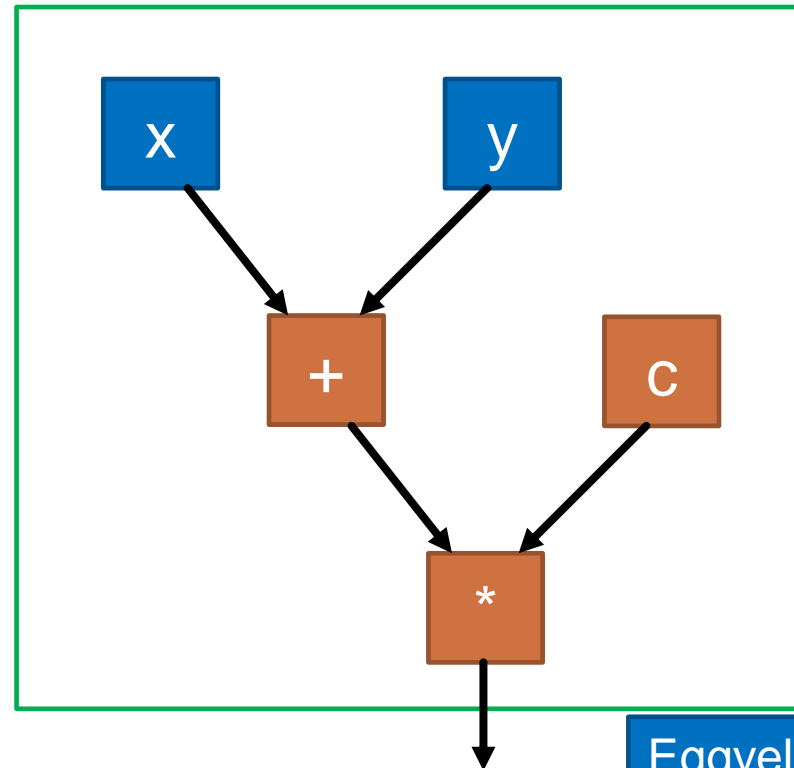


# Normalizálás: disztributivitás kihasználása

t1:  $x * c$   
t2:  $y * c$   
t3:  $t1 + t2$



t1:  $x + y$   
t2:  $t1 * c$

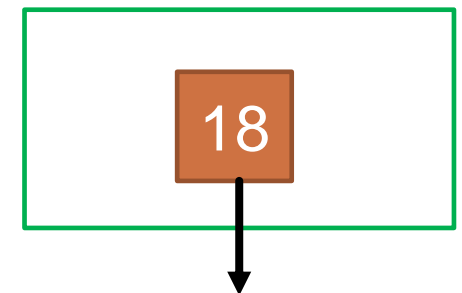
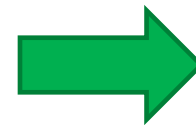
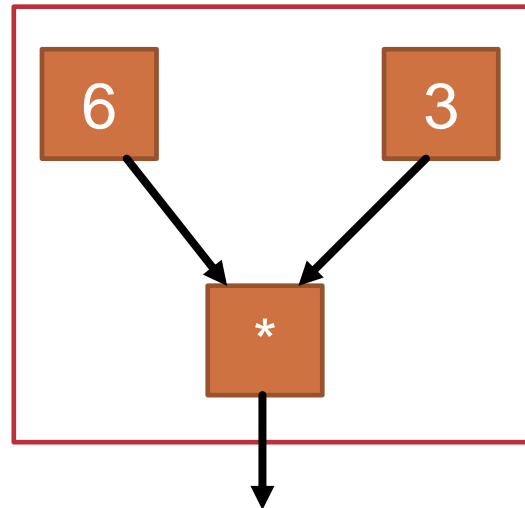
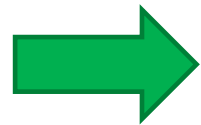
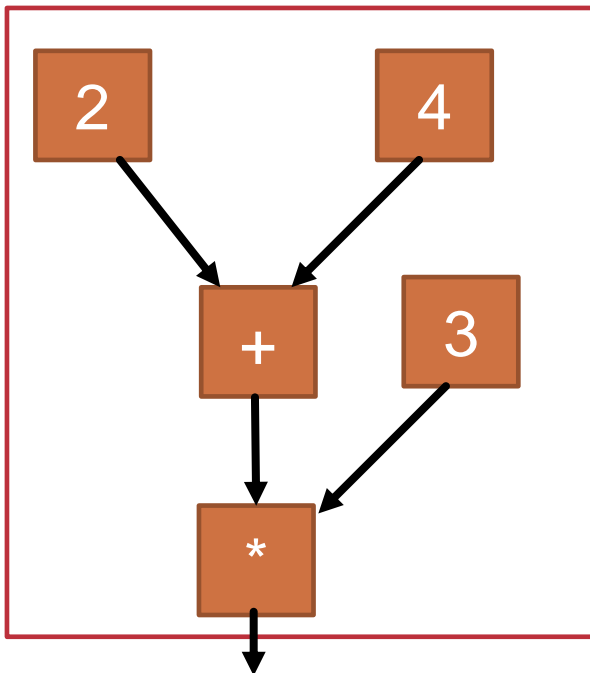


Eggyel kevesebb szorzás!



# Optimalizálás: konstans kifejezések kiértékelése

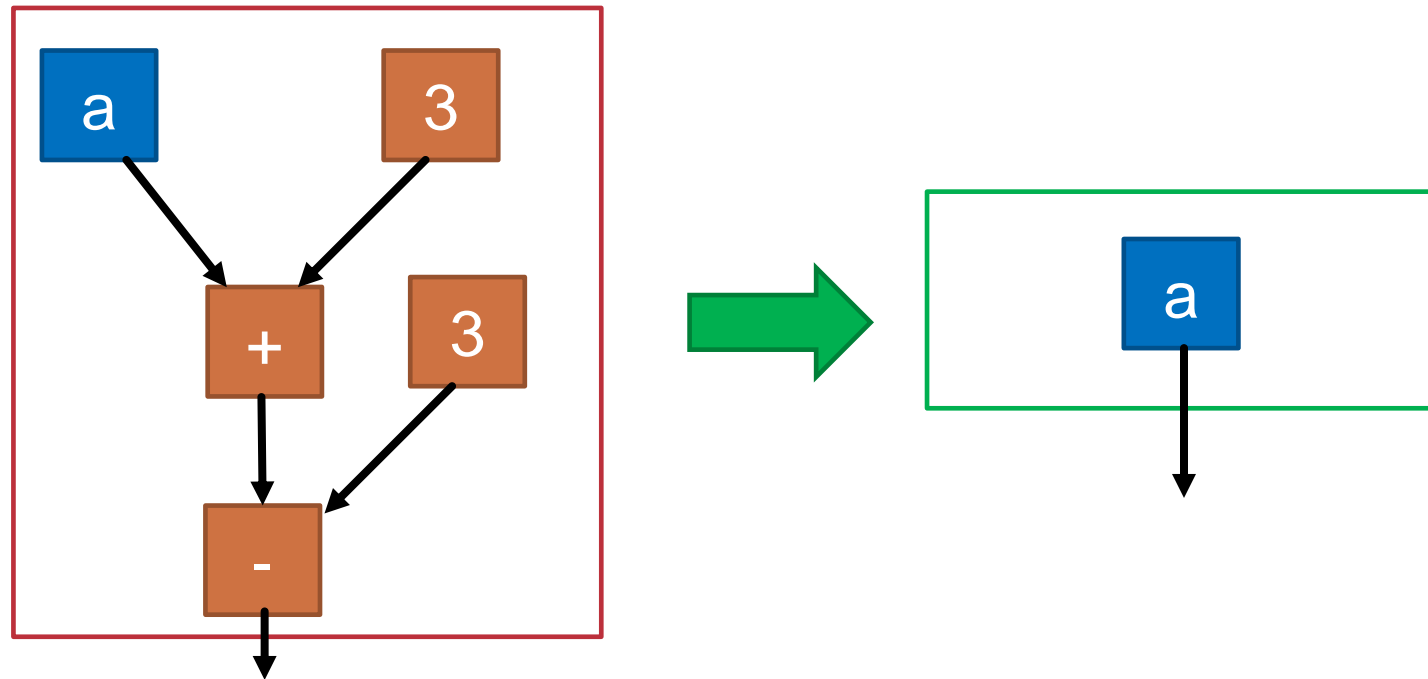
$x = 2+4;$   
 $y = x*3;$    $x1: 2+4$   
 $y1: x1*3$    $x1: 6$   
 $y1: x1*3$    $y1: 18$



Legtöbbször címszámításkor fordul elő.

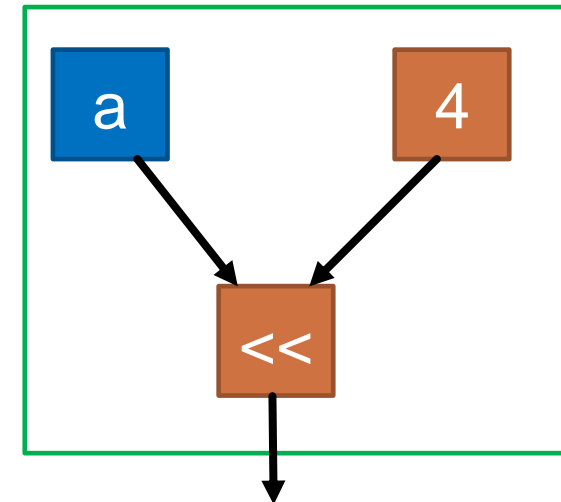
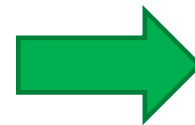
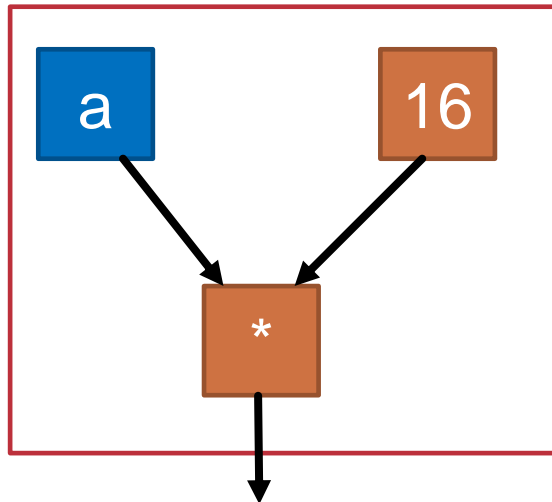
# Optimalizálás: inverz operátor törlése

$x = a+3;$   
 $y = x-3;$     $\xrightarrow{\text{SSA}}$     $x1: a+3$   
    $y1: x1-3$     $\xrightarrow{\text{Opt.}}$     $y1: a$



# Optimalizálás: operátoregyszerűsítés

$x = a * 16;$   $\xrightarrow{\text{SSA}}$   $x1: a * 16$   $\xrightarrow{\text{Opt.}}$   $x1: a \ll 4$

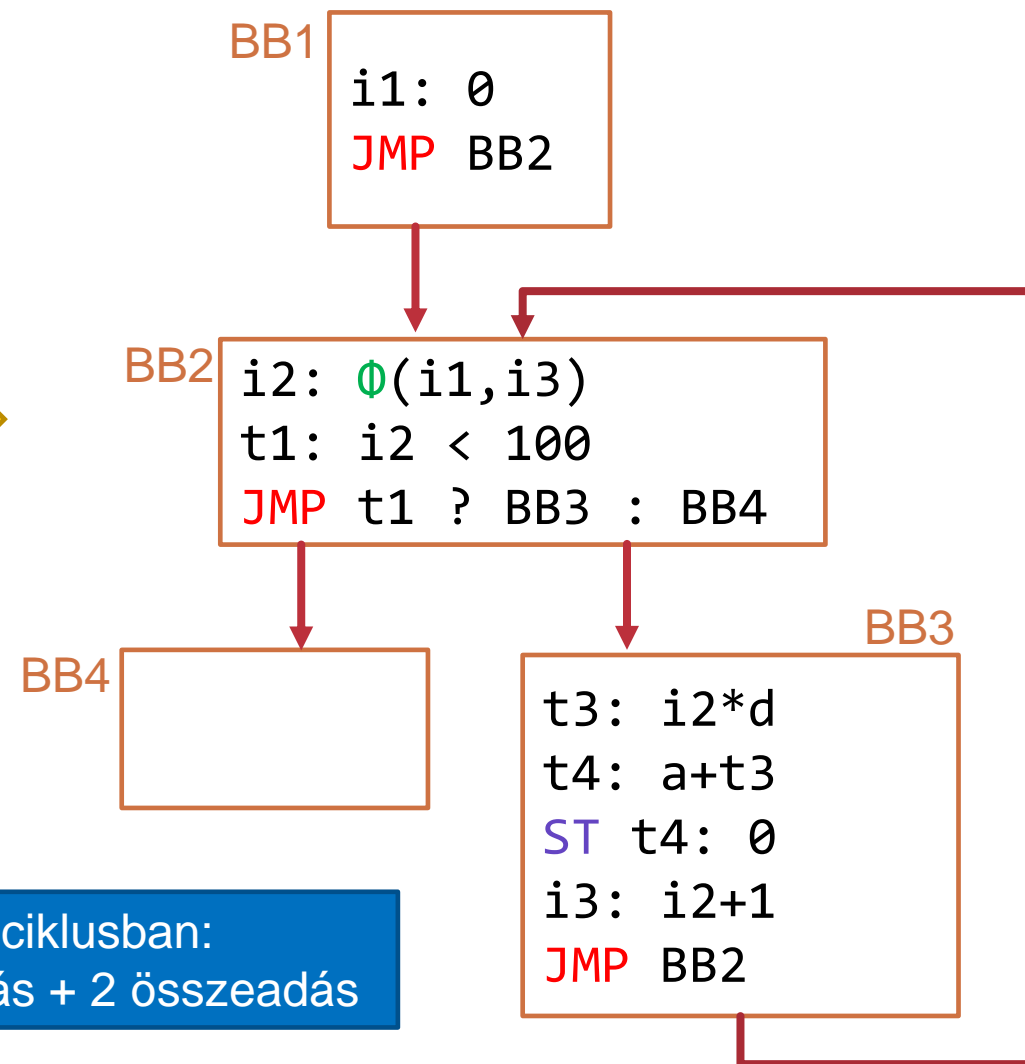


2-hatvánnyal szorzás/osztás helyett shift-elés.

# Optimalizálás: ciklusok egyszerűsítése (1/3)

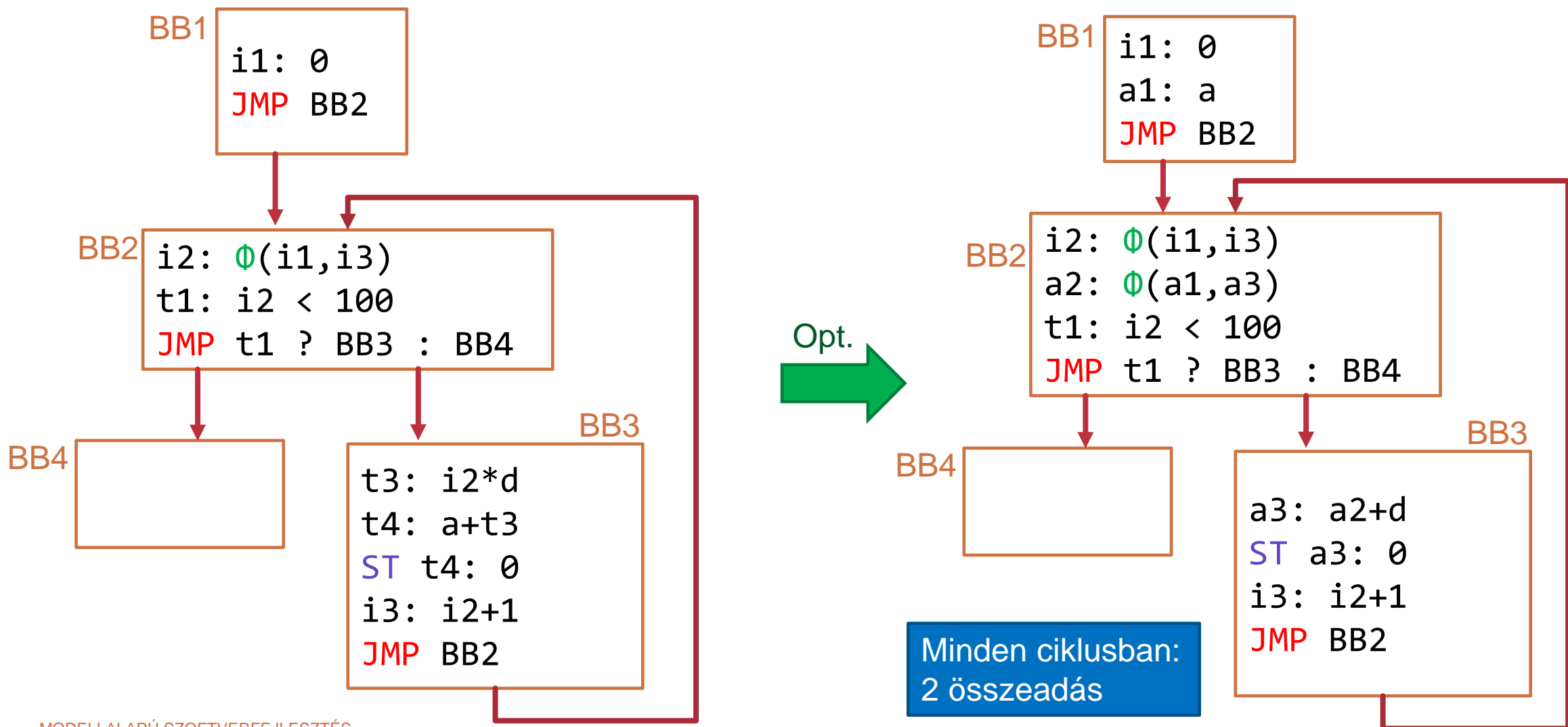
```
for (int i = 0; i < 100; ++i)
{
    a[i] = 0;
}
```

SSA

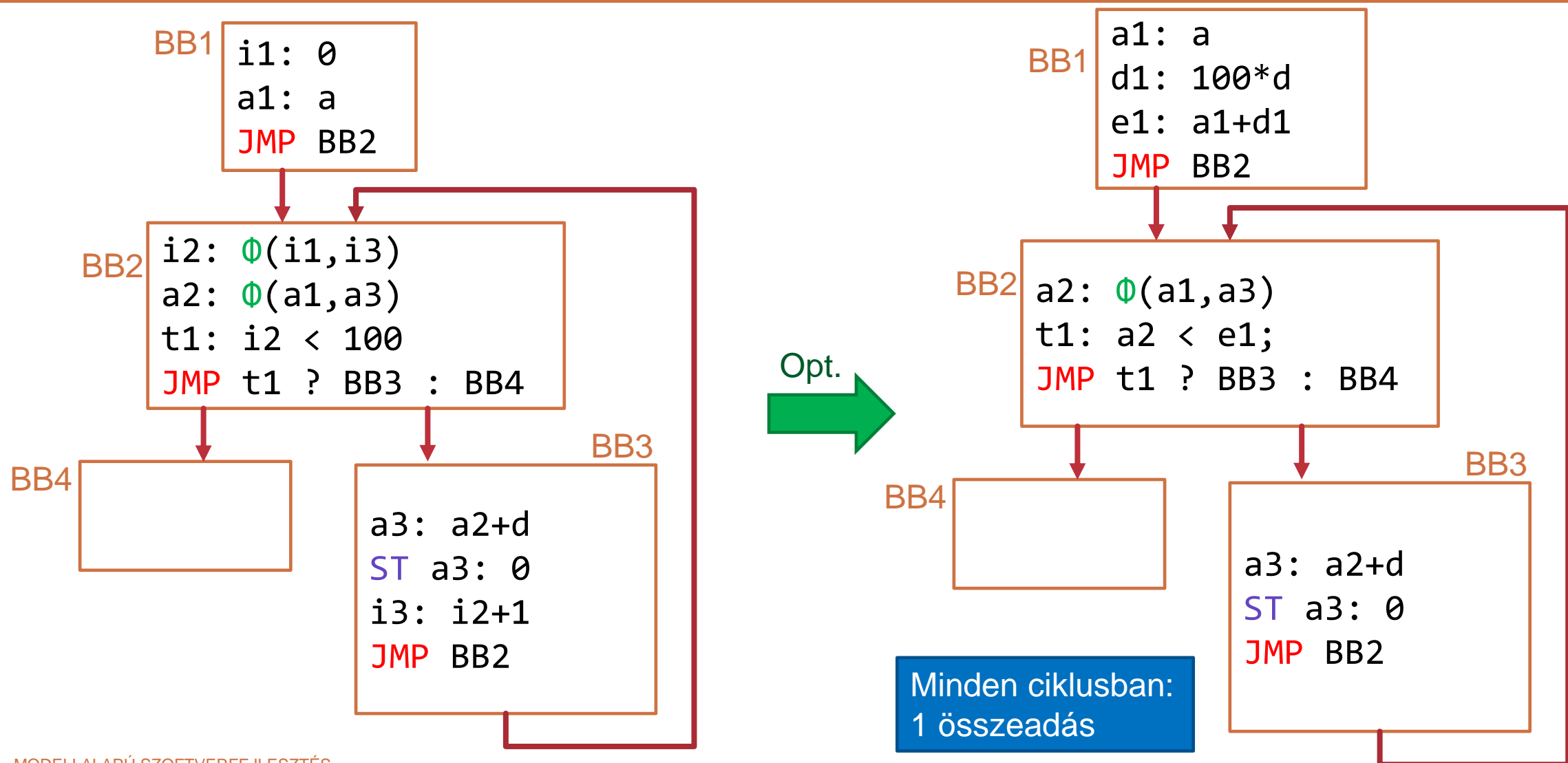


Minden ciklusban:  
1 szorzás + 2 összeadás

## Optimalizálás: ciklusok egyszerűsítése (2/3)



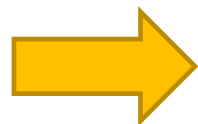
## Optimalizálás: ciklusok egyszerűsítése (3/3)



# Optimalizálás: store-load

`a[1] = x;`  
`y = a[1];`

SSA

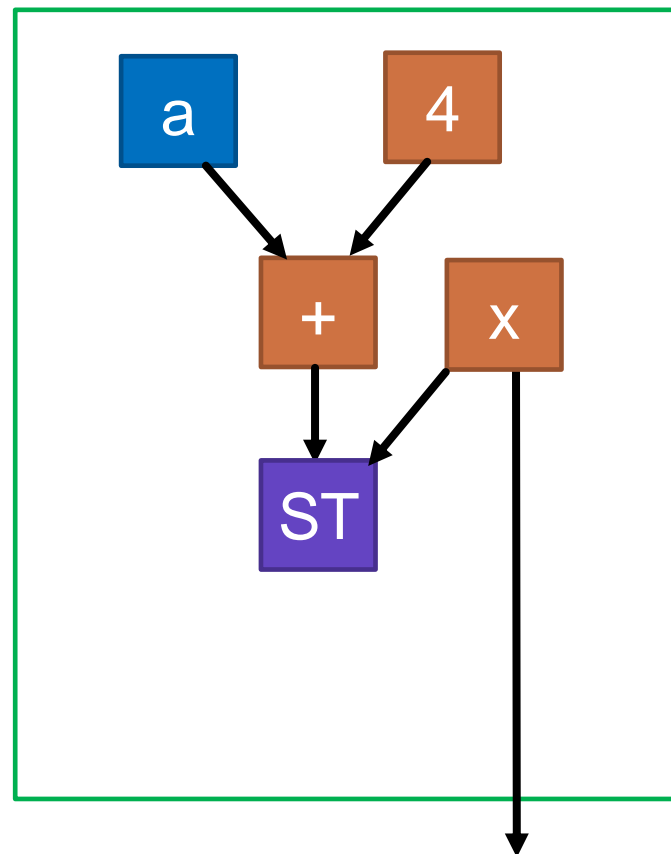
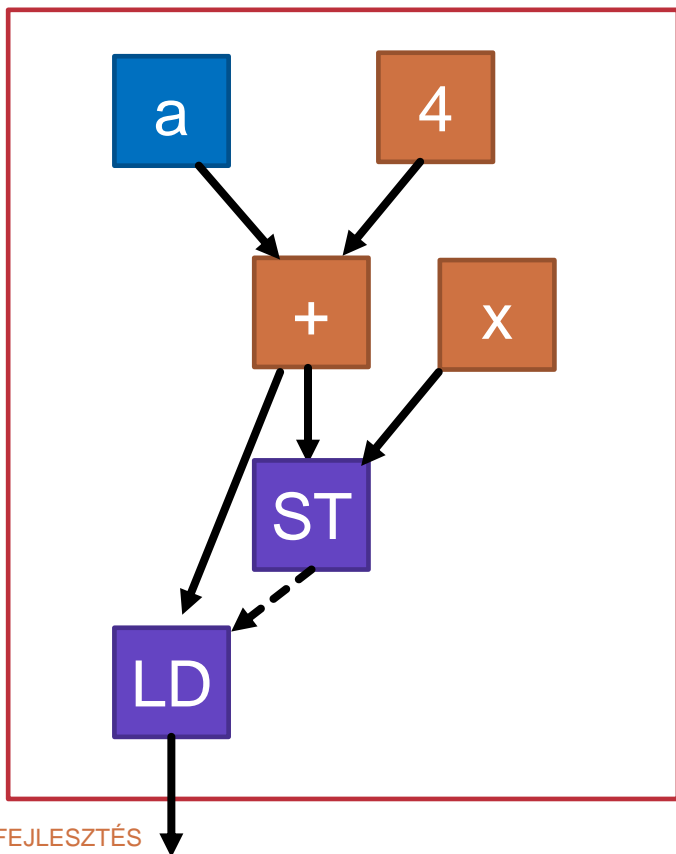


`t1: a+4`  
`ST t1: x`  
`y1: LD t1`

Opt.



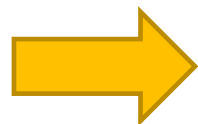
`t1: a+4`  
`ST t1: x`  
`y1: x`



# Optimalizálás: load-load

x = a[1];  
y = a[1];

SSA

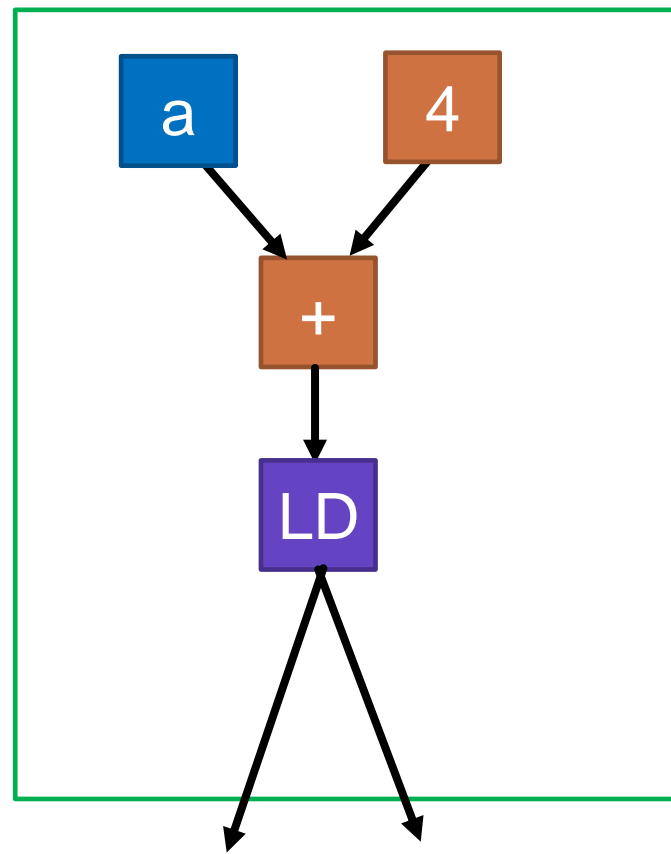
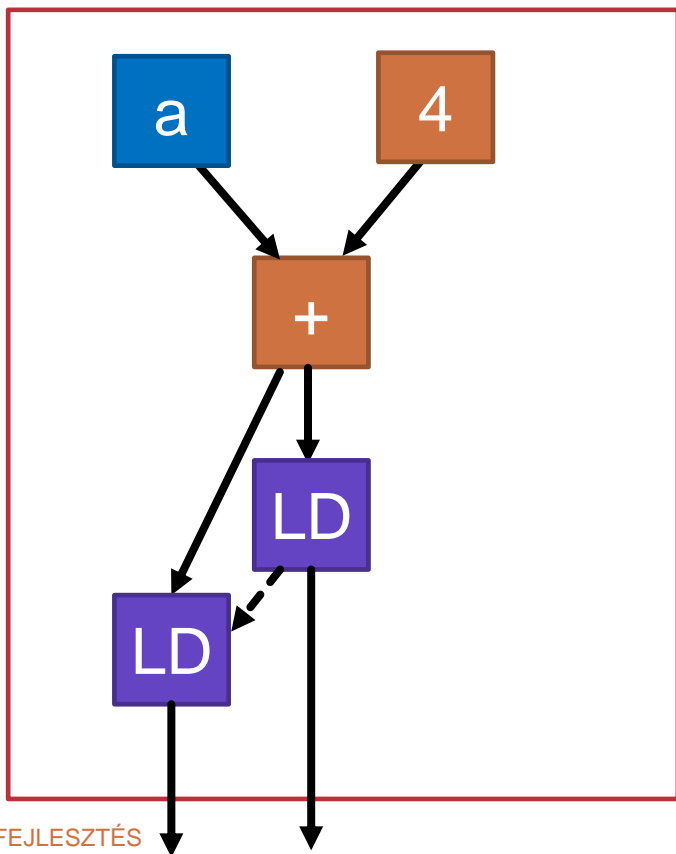


t1: a+4  
x1: LD t1  
y1: LD t1

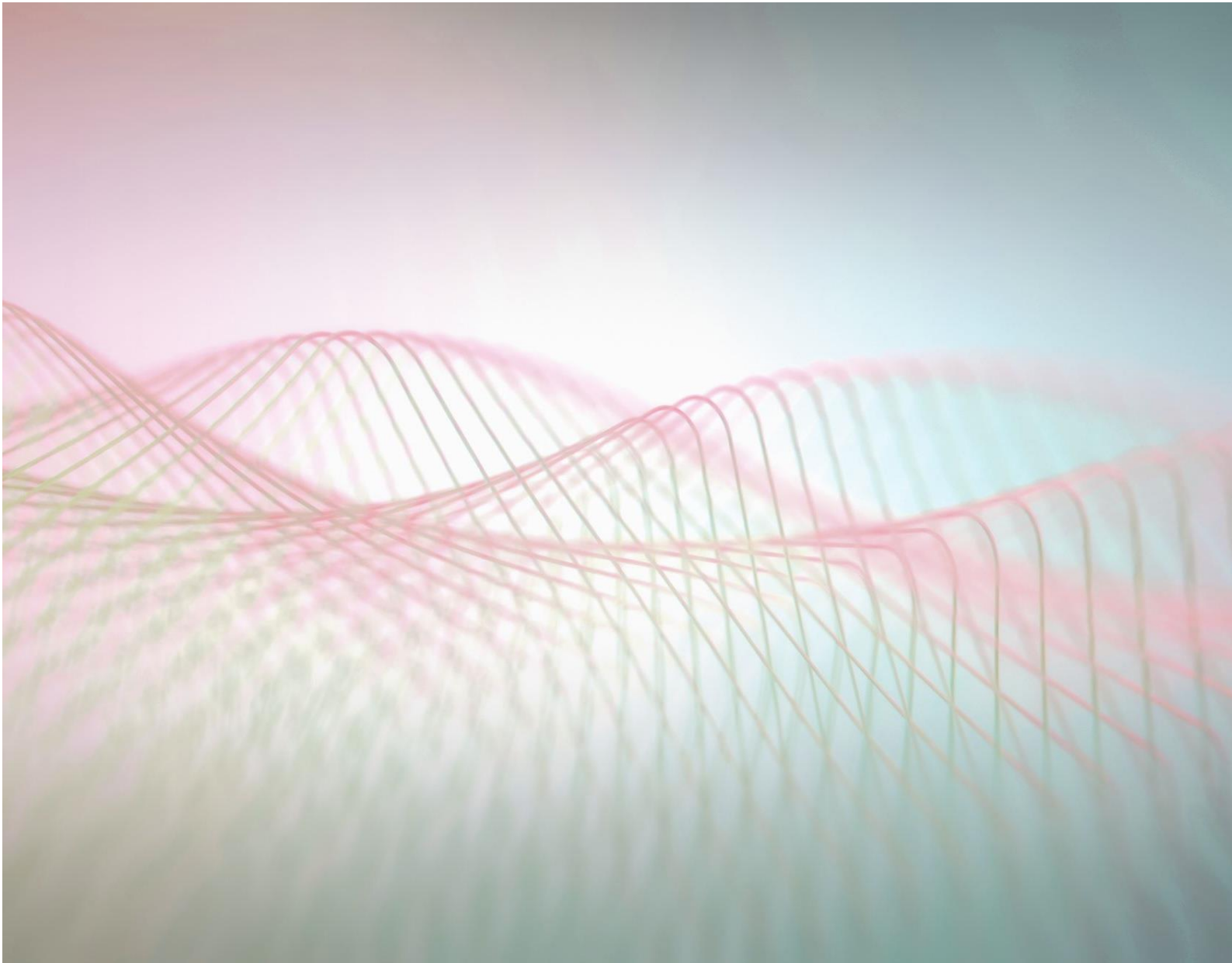
Opt.



t1: a+4  
x1: LD t1  
y1: x1







# Harmadik gyakorlat

## A következő rész tartalmából...

- Témakör: Szöveges szakterületi nyelvek IDE támogatása
- Eclipse környezetben – Java nyelv
- Xtext – szöveges szakterületi nyelv leírása, feldolgozása és IDE támogatása
- Xcore – metamodellezés (egyben AST leírás)
- Xtend – sablon alapú kódgenerálás
- IDE funkciók:
  - syntax highlighting, validation, error markers, content assist, hyperlinking, outline, automatic code formatting, automatic build / code generation



Köszönöm a figyelmet!