

# Bases da Matemática e Estatística para Ciências do Mar

## Modelos Matemáticos: funções trigonométricas

**Docentes: Fabio Cop Ferreira e William R. P. Conti**

DCMar - IMar/Unifesp

1º semestre letivo

## Sumário desta Aula

1 Funções Trigonométricas

2 Apêndice

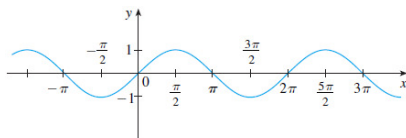
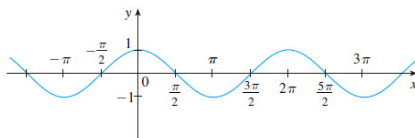
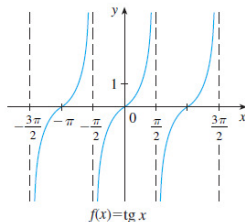
3 Referências

1 Funções Trigonométricas

2 Apêndice

3 Referências

Em cálculo, convencionou-se dar a medida de ângulos em *radianos* (exceto quando explicitamente mencionado). Assim, por exemplo, quando utilizamos as funções  $\sin(x)$ ,  $\cos(x)$  e  $\tan(x)$ , entende-se que seja o seno, o cosseno e a tangente de um ângulo cuja medida em radianos é  $x$ .

 $f(x) = \sin x$  $f(x) = \cos x$  $f(x) = \tan x$

Observe que tanto para a função seno quanto para a função cosseno o domínio é  $(-\infty, \infty)$ , e a imagem é o intervalo fechado  $[-1, 1]$ . Dessa forma, para todos os valores de  $x$  temos

$$-1 \leq \sin(x) \leq 1 \quad \text{e} \quad -1 \leq \cos(x) \leq 1.$$

Uma propriedade importante das funções seno e cosseno é que elas são periódicas e têm um período  $2\pi$ . Isso significa que, para todos os valores de  $x$ ,

$$\sin(x + 2\pi) = \sin(x) \quad \text{e} \quad \cos(x + 2\pi) = \cos(x).$$

A natureza periódica dessas funções torna-as adequadas à modelagem de fenômenos repetitivos, tais como marés, cordas vibrantes e ondas.

A função tangente relaciona-se com as funções seno e cosseno pela equação

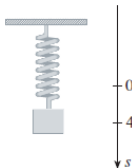
$$\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)},$$

de forma que ela não está definida quando  $\cos(x) = 0$ , isto é, quando  $x = \pm\pi/2, \pm3\pi/2, \dots$ . Sua imagem é  $(-\infty, \infty)$ . Observe que a função tangente tem período  $\pi$ : para todos os valores de  $x$  vale

$$\tan(x + \pi) = \tan(x).$$

As três funções trigonométricas remanescentes (cossecante, secante e cotangente) são as recíprocas das funções seno, cosseno e tangente, respectivamente.

**Exemplo 1.** Um objeto de massa  $m = 250 \text{ g}$  é preso na extremidade de uma mola vertical de constante  $k = 9 \text{ N/m}$ . Após esse sistema atingir a posição de equilíbrio, o objeto é esticado  $4 \text{ cm}$  além dessa posição, em repouso, e solto no tempo  $t = 0 \text{ s}$  - veja a figura abaixo e observe que o sentido positivo é posto para baixo.



Sua posição no tempo  $t$  é dada pela função

$$s(t) = 4 \cos(6t).$$

- (a) Faça um estudo desse movimento por meio do [laboratório virtual da Universidade do Colorado](#).
- (b) Qual é o período do movimento?
- (c) Qual é a frequência do movimento?
- (d) Encontre a velocidade no tempo  $t$ .
- (e) Encontre a aceleração no tempo  $t$ .

## Respostas:

(a) Estudo da função posição: <https://www.geogebra.org/calculator/jdvdmcum>

$$(b) T = \frac{2\pi}{6} \approx 1,047 \text{ s}$$

$$(c) f = \frac{1}{T} = \frac{6}{2\pi} \approx 0,955 \text{ s}^{-1} \text{ (s}^{-1} = \text{Hz, hertz)}$$

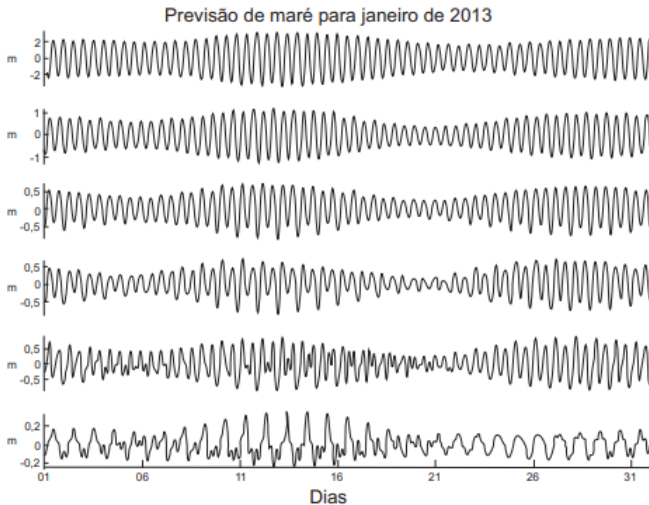
$$(d) v(t) = s'(t) = -6 \cdot 4 \sin(6t) = -24 \sin(6t)$$

$$(e) a(t) = s''(t) = -(6)^2 \cdot 4 \cos(6t) = -144 \cos(6t)$$

Nos cálculos dos itens (d) e (e) fez-se uso dos seguintes limites especiais:

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\sin(\Delta t)}{\Delta t} = 1 \quad \text{e} \quad \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\cos(\Delta t) - 1}{\Delta t} = 0.$$



**Exemplo 2.** Análise harmônica de maré.

**Figura 9.11** Previsões de maré para diversos portos brasileiros para o mês de janeiro de 2013. De cima para baixo: São Luís (MA), Recife (PE), Vitória (ES), Santos (SP), São Francisco do Sul (SC) e Rio Grande (RS). Observe a mudança na escala vertical entre os diferentes locais.

**Figura:** Retirada do livro “Introdução às Ciências do Mar”, disponível gratuitamente na [página da CIRM](#).

Quando a função a ser aproximada é periódica, é conveniente utilizar como função aproximadora um elemento de uma família de funções também periódicas, com o mesmo período da que se quer aproximar. Uma particular classe é representada pelas funções

$$1, \cos\left(\frac{2\pi t}{T}\right), \dots, \cos\left(\frac{2\pi nt}{T}\right), \quad \sin\left(\frac{2\pi t}{T}\right), \dots, \sin\left(\frac{2\pi nt}{T}\right).$$

Para qualquer uma dessas funções, tem-se que  $f(t + T) = f(t)$ .

É possível aproximar uma função periódica de período  $T$  por uma função da família

$$A_0 + \sum_{n=1}^N \left[ A_n \cos\left(\frac{2\pi nt}{T}\right) + B_n \sin\left(\frac{2\pi nt}{T}\right) \right]$$

pelo Método dos Mínimos Quadrados. Esta aproximação recebe o nome de **análise harmônica**, **aproximação trigonométrica** ou **aproximação de Fourier** (veja “[Fourier: Construindo Ondas](#)”).

## Aprendizado (5)

*Um modelo cossenoidal é definido por uma função do tipo*

$$y = f(x) = A \cos(kx),$$

*em que  $A$  e  $k$  são constantes. A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por*

$$f'(x) = -kA \sin(kx).$$

*A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por*

$$f''(x) = -k^2 A \cos(kx) = -k^2 f(x).$$

## Aprendizado (6)

Um modelo senoidal é definido por uma função do tipo

$$y = f(x) = A \sin(kx),$$

em que  $A$  e  $k$  são constantes. A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f'(x) = kA \cos(kx).$$

A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f''(x) = -k^2 A \sin(kx) = -k^2 f(x).$$

## 1 Funções Trigonométricas

## 2 Apêndice

- Taxas de Variação e Derivadas
- Estudo da Variação das Funções
- Relações Úteis
- Aprendizados

## 3 Referências

Suponha que uma quantidade  $y$  dependa de outra quantidade  $x$ . Portanto,  $y$  é uma função de  $x$  e escrevemos  $y = f(x)$ . Se  $x$  varia de  $x_1$  para  $x_2$ , então a variação de  $x$  (também chamado de **incremento** de  $x$ ) é

$$\Delta x = x_2 - x_1,$$

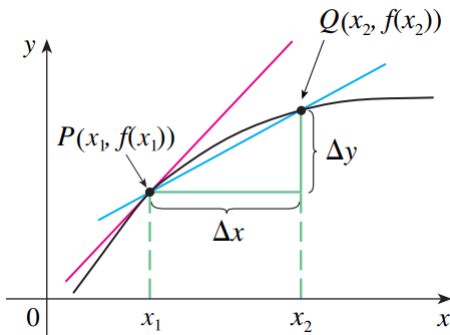
e a correspondente variação em  $y$  é

$$\Delta y = f(x_2) - f(x_1).$$

O quociente de diferença

$$\frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1}$$

é chamado de **taxa média de variação de  $y$  com respeito a  $x$**  sobre o intervalo  $[x_1, x_2]$ , e pode ser interpretado como a inclinação da reta secante  $PQ$  da figura a seguir.



Consideramos agora a taxa média de variação sobre intervalos cada vez menores: fazemos  $x_2$  se aproximar de  $x_1$ , e portanto  $\Delta x$  se aproxima de 0. O limite dessas taxas médias de variação é chamado de **taxa (instantânea) de variação de  $y$  com respeito a  $x$  em  $x = x_1$** , e é interpretado como a inclinação da reta tangente à curva  $y = f(x)$  em  $P(x_1, f(x_1))$ :

$$\text{taxa de variação instantânea} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_1 + \Delta x) - f(x_1)}{\Delta x}.$$

Limites dessa forma surgem quando calculamos a taxa de variação em qualquer das ciências ou engenharia ou economia, e uma vez que ocorre tão vastamente, é dado a ele um nome especial e uma notação:

### Definição

A derivada de uma função  $f$  em um número  $x_1$ , denotada por  $\left. \frac{dy}{dx} \right|_{x=x_1}$  ou  $f'(x_1)$ , é definida por

$$f'(x_1) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_1 + \Delta x) - f(x_1)}{\Delta x}$$

se esse limite existe.

Por meio dessa definição é possível chegar-se às seguintes interpretações:

### Interpretação (1)

A derivada  $f'(x_1)$  é a taxa instantânea de variação de  $y = f(x)$  com respeito a  $x$  quando  $x = x_1$ .

### Interpretação (2)

A reta tangente a  $y = f(x)$  em  $(x_1, f(x_1))$  é a reta que passa pelo ponto  $(x_1, f(x_1))$  e cuja inclinação é igual a  $f'(x_1)$ , a derivada de  $f$  em  $x_1$ .



**Exemplo do processo limite.** <https://www.geogebra.org/calculator/w6twvfzd>

Acima, consideramos a derivada de uma função  $f$  em um número dado (fixo)  $x_1: f'(x_1)$ . Mas podemos permitir que esse número  $x_1$  varie: voltando à definição de  $f'(x_1)$  e trocando  $x_1$  pela variável  $x$ , obtemos

$$f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

Então, dado um número  $x$  qualquer tal que o limite acima exista, atribuímos a esse  $x$  o valor  $f'(x)$ . Consideramos portanto  $f'(x)$  definida acima como uma nova função, chamada de **derivada de  $f$** , e fazemos a seguinte observação: pelo que aprendemos anteriormente, o valor de  $f'$  em  $x$ ,  $f'(x)$ , pode ser interpretado geometricamente como a inclinação da reta tangente ao gráfico de  $f$  no ponto  $(x, f(x))$ .

**Exemplo de gráfico de  $f$  e  $f'$ .** <https://www.geogebra.org/calculator/sfmmfdcv>

# Intervalos de Crescimento e de Decrescimento

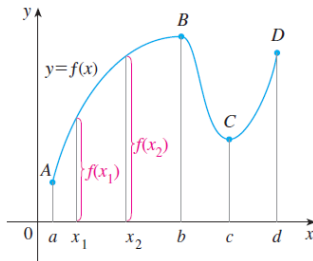
## Definição (função crescente/decrescente)

Uma função  $f$  é dita ser **crescente** em um intervalo  $I$  se, quaisquer que sejam  $x_1$  e  $x_2$  em  $I$ ,

$$x_1 < x_2 \quad \Rightarrow \quad f(x_1) < f(x_2).$$

Analogamente,  $f$  é dita ser **decrescente** em  $I$  se, quaisquer que sejam  $x_1$  e  $x_2$  em  $I$ ,

$$x_1 < x_2 \quad \Rightarrow \quad f(x_1) > f(x_2).$$



## Pontos de Máximo e Pontos de Mínimo

### Definição (máximo/mínimo absoluto)

Seja  $c$  um número pertencente ao domínio  $D$  de uma função  $f$ . Então  $f(c)$  é o valor

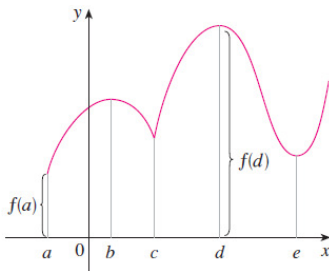
- (i) **máximo absoluto** de  $f$  sobre  $D$  se  $f(x) \leq f(c)$  para todo  $x$  em  $D$ .
- (ii) **mínimo absoluto** de  $f$  sobre  $D$  se  $f(x) \geq f(c)$  para todo  $x$  em  $D$ .

### Definição (máximo/mínimo local)

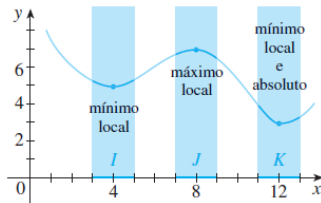
Seja  $c$  um número pertencente ao domínio  $D$  de uma função  $f$ . Então  $f(c)$  é o valor

- (i) **máximo local** de  $f$  sobre  $D$  se  $f(x) \leq f(c)$  quando  $x$  é próximo de  $c$ .
- (ii) **mínimo local** de  $f$  sobre  $D$  se  $f(x) \geq f(c)$  quando  $x$  é próximo de  $c$ .

## Pontos de Máximo e Pontos de Mínimo



mínimo absoluto:  $f(a)$   
máximo absoluto:  $f(d)$   
mínimos locais:  $f(c), f(e)$   
máximos locais:  $f(b), f(d)$



# Concavidades e Pontos de Inflexão

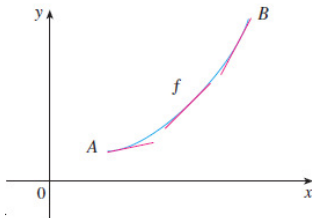
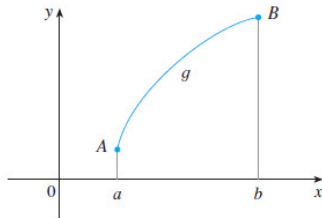
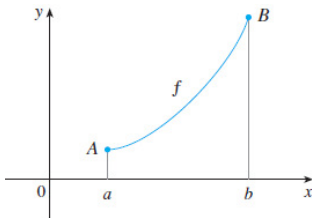
## Definição (concavidade)

Se o gráfico de uma função  $f$  encontra-se **acima** de todas as retas tangentes a ele para argumentos pertencentes a um intervalo  $I$ , então dizemos que  $f$  tem **concavidade para cima** no intervalo  $I$ . Se o gráfico de uma função  $f$  encontra-se **abaixo** de todas as retas tangentes a ele para argumentos pertencentes a um intervalo  $I$ , então dizemos que  $f$  tem **concavidade para baixo** no intervalo  $I$ .

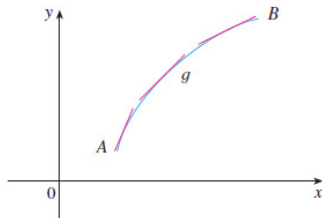
## Definição (ponto de inflexão)

Um ponto  $P$  em uma curva  $y = f(x)$  é dito ser um **ponto de inflexão** se  $f$  é contínua aí e a curva muda de concavidade em  $P$ .

# Concavidades e Pontos de Inflexão



(a) Côncava para cima



(b) Côncava para baixo

## O que $f'$ diz sobre $f$ ?

### Teorema (teste de crescimento/decrescimento)

Seja  $f$  uma função contínua em  $[a, b]$  e diferenciável em  $(a, b)$ .

(a) Se  $f'(x) > 0$  para todo  $x$  em  $(a, b)$ , então  $f$  é crescente em  $(a, b)$ .

(b) Se  $f'(x) < 0$  para todo  $x$  em  $(a, b)$ , então  $f$  é decrescente em  $(a, b)$ .

### Definição (número crítico)

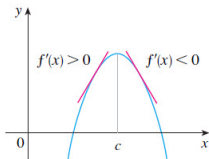
Um **número crítico** de uma função  $f$  é um número  $c$  no domínio de  $f$  tal que, ou bem  $f'(c) = 0$ , ou bem  $f'(c)$  não existe.

## O que $f'$ diz sobre $f$ ?

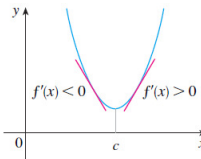
### Teorema (teste da primeira derivada)

Suponha que  $c$  é um número crítico de uma função contínua  $f$ .

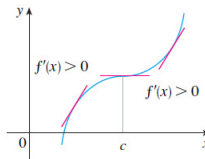
- (a) Se  $f'$  muda de positiva para negativa em  $c$ , então  $f$  tem um máximo local em  $c$ .
- (b) Se  $f'$  muda de negativa para positiva em  $c$ , então  $f$  tem um mínimo local em  $c$ .
- (c) Se  $f'$  não muda de sinal em  $c$ , então  $f$  não tem um máximo ou mínimo local em  $c$ .



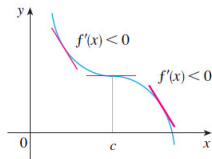
(a) Máximo local



(b) Mínimo local



(c) Nem máximo, nem mínimo



(d) Nem mínimo, nem máximo



## O que $f''$ diz sobre $f$ ?

### Teorema (teste de concavidade)

Seja  $f$  uma função que admite derivada até a segunda ordem no intervalo  $(a, b)$ .

- (a) Se  $f''(x) > 0$  para todo  $x$  em  $(a, b)$ , então  $f$  terá concavidade para cima em  $(a, b)$ .
- (b) Se  $f''(x) < 0$  para todo  $x$  em  $(a, b)$ , então  $f$  terá concavidade para baixo em  $(a, b)$ .

**Exemplo.** Estude  $f(x) = e^{-x^2/2}$  com relação à concavidade e determine os pontos de inflexão.

**Solução.** Pelo teste apresentado, devemos estudar o sinal da função

$$f''(x) = (x^2 - 1)e^{-x^2/2}.$$

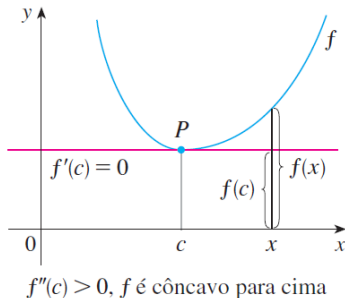
Conclui-se que  $f$  tem concavidade para cima em  $(-\infty, -1)$  e  $(1, \infty)$ , e concavidade para baixo em  $(-1, 1)$ . Os pontos de inflexão são  $P_1 = (-1, f(-1)) = (-1, e^{-1/2})$  e  $P_2 = (1, f(1)) = (1, e^{-1/2})$ .

## O que $f''$ diz sobre $f$ ?

### Teorema (teste da segunda derivada)

Suponha que  $f''$  é contínua nas proximidades de  $c$ .

- (a) Se  $f'(c) = 0$  e  $f''(c) > 0$ , então  $f$  tem um mínimo local em  $c$ .
- (b) Se  $f'(c) = 0$  e  $f''(c) < 0$ , então  $f$  tem um máximo local em  $c$ .



- $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$
- $a^3 - b^3 = (a - b)(a^2 + ab + b^2)$  e  $a^3 + b^3 = (a + b)(a^2 - ab + b^2)$
- $a^4 - b^4 = (a - b)(a^3 + a^2b + ab^2 + b^3)$
- $a^n - b^n = (a - b)(a^{n-1} + a^{n-2}b + \dots + ab^{n-2} + b^{n-1})$ , em que  $n$  é um inteiro positivo qualquer
- $\sin(a + b) = \sin(a) \cos(b) + \sin(b) \cos(a)$  e  $\sin(a - b) = \sin(a) \cos(b) - \sin(b) \cos(a)$
- $\cos(a + b) = \cos(a) \cos(b) - \sin(a) \sin(b)$  e  $\cos(a - b) = \cos(a) \cos(b) + \sin(a) \sin(b)$
- $\tan(a + b) = \frac{\tan(a) + \tan(b)}{1 - \tan(a) \tan(b)}$  e  $\tan(a - b) = \frac{\tan(a) - \tan(b)}{1 + \tan(a) \tan(b)}$
- $\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$  para qualquer  $x$

## Aprendizado (1)

*Um modelo linear é definido por uma reta, isto é, uma função do tipo*

$$y = f(x) = \beta_0 + \beta_1 x,$$

*em que  $\beta_0$  é chamado de coeficiente linear da reta (a intersecção com o eixo  $y$ ) e  $\beta_1$  chamado de coeficiente angular da reta (inclinação). A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é constante e igual a  $\beta_1$ , isto é,  $f'(x) = \beta_1$ . A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é constante e igual a 0 (zero), isto é,  $f''(x) = 0$ .*

## Aprendizado (2)

*Um modelo quadrático é definido por uma parábola, isto é, uma função do tipo*

$$y = f(x) = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2,$$

*em que  $\beta_0, \beta_1, \beta_2$  são constantes, com  $\beta_2 \neq 0$ . A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por*

$$f'(x) = \beta_1 + 2\beta_2 x.$$

*A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por*

$$f''(x) = 2\beta_2.$$

## Aprendizado (3)

Um modelo polinomial de grau  $n$  (um inteiro não negativo) é definido por uma função do tipo

$$y = f(x) = \beta_0 + \beta_1 x + \beta_2 x^2 + \cdots + \beta_{n-1} x^{n-1} + \beta_n x^n,$$

em que  $\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_n$  são constantes, com  $\beta_n \neq 0$ . A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f'(x) = \beta_1 + 2\beta_2 x + 3\beta_3 x^2 + \cdots + (n-1)\beta_{n-1} x^{n-2} + n\beta_n x^{n-1}.$$

A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f''(x) = 2\beta_2 + 3 \cdot 2\beta_3 x + \cdots + (n-1)(n-2)\beta_{n-1} x^{n-3} + n(n-1)\beta_n x^{n-2}.$$

## Aprendizado (4)

Um modelo de lei de potência é definido por uma função do tipo

$$y = f(x) = cx^k,$$

em que  $c$  e  $k$  são constantes. A derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f'(x) = kcx^{k-1}.$$

A segunda derivada de  $f$  (taxa instantânea de variação da taxa instantânea de variação de  $f$  com respeito a  $x$ ) é dada por

$$f''(x) = k(k-1)cx^{k-2}.$$

1 Funções Trigonométricas

2 Apêndice

**3 Referências**



## Referências

- [1] James Stewart, “Cálculo”. Vol. 1, Tradução da 9ª edição norte-americana. Editora Cengage Learning.
- [2] Hamilton Luiz Guidorizzi, “Um Curso de Cálculo”, Vol. 1, 5ª edição. Editora LTC, 2001.
- [3] A. F. P. C. Humes, I. S. H. Melo, L. K. Yoshida & W. T. Martins, “Noções de Cálculo Numérico”. São Paulo: McGraw-Hill do Brasil, 1984. v. 1. 201 p.