Sztuczna Inteligencja

Projekt

Realizacja sieci neuronowej uczonej algorytmem wstecznej propagacji błędu (learnbp) uczącej się rozpoznawania kwiatów irysa

> Miśkowicz Brajan 163976, EF-DI, P4

Spis treści

T	Wst			2
	1.1	Opis p	ojektu	2
	1.2		zawienie danych uczących	2
2	Teo	ria		3
	2.1	Neuron	biologiczny	3
	2.2	Neuron	sztuczny	4
	2.3		lnokierunkowa jednowarstwowa	5
	2.4	-	uronowa wielowarstwowa	6
	2.5		acja wsteczna	7
			Uczenie pod nadzorem pojedynczej warstwy neuronów	7
		2.5.2	Uczenie pod nadzorem sieci wielowarstwowej	9
3	Eks	peryme	enty	11
	3.1			11
	3.2	_	·	14
		3.2.1	Dla współczynnika uczenia $lr = 0.1 \dots \dots \dots \dots$	16
		3.2.2	- •	18
		3.2.3	Dla współczynnika uczenia $lr = 0.001$	20
		3.2.4	Dla współczynnika uczenia $lr = 0.0001$	22
		3.2.5	Dla współczynnika uczenia $lr = 0.00001$	24
		3.2.6	Zagęszczone poszukiwania	26
	3.3		yment 3 - wielkość parametru współczynnika uczenia	28
	0.0	3.3.1	Współczynnik uczenia przy średniej ze wszystkich kombinacji ilości	20
		0.0.1	neuronów	28
		3.3.2	Współczynnik uczenia dla optymalnej ilości neuronów	30
4	Wn	ioski	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	33
-1	V V 11.	IOSKI		JJ

Rozdział 1

Wstęp

1.1 Opis projektu

Celem jest realizacja sieci neuronowej uczonej algorytmem wstecznej propagacji błędu (learnbp) uczącej się rozpoznawania kwiatów irysa. Projekt polega na napisaniu odpowiednich skryptów pozwalających na wykorzystanie sieci neuronowej - nauczenie jej rozpoznawania kwiatów irysa częścią danych - danymi uczącymi, oraz wypróbowanie działania sieci na pozostałych danych - testujących. Ponadto dzięki analizie otrzymanych z danych testowych wyników kolejnych eksperymentów należy wyznaczyć takie wartości parametrów występujących w algorytmie wstecznej propagacji, aby sieć działała możliwie najlepiej, co zostanie opisane szerzej podczas eksperymentów.

1.2 Przedstawienie danych uczących

Używanym zbiorem podczas projektu jest zbiór danych kwiatów irysa dostępny na stronie: http://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/Iris. W zbiorze znajdują się cztery parametry opisujące trzy gatunki kwiatów irysa: Iris Setosa, Iris Versicolour, oraz Iris Virginica. Wśród opisu zbioru można znaleźć informacje między innymi o tym, że znajduje się w nim 150 instancji, po 50 z każdego gatunku.

Wspomniane wcześniej parametry opisujące kwiaty to:

- długość kielicha [cm],
- szerokość kielicha [cm],
- długość płatka [cm],
- szerokość płatka [cm].

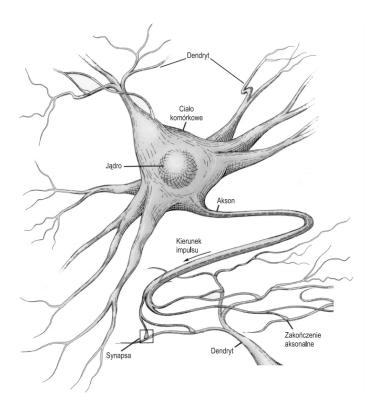
W zbiorze nie pojawiają się braki danych co ułatwia ich normalizację. Na potrzeby projektu gatunki Iris Setosa, Iris Versicolour, oraz Iris Virginica zostały oznaczone podczas testów odpowiednio jako 1, 2 i 3. Z racji rozbieżności wartości parametrów danych zostały znormalizowane do zakresu wartości od -1 do 1.

Rozdział 2

Teoria

2.1 Neuron biologiczny

Najważniejszym organem układu nerwowego człowieka jest mózg, który kontroluje ciało i umysł człowieka. Na podstawie wiedzy, którą dzisiaj dysponujemy można stwierdzić, że mózg człowieka jest najbardziej złożonym obiektem we wszechświecie, jaki znamy. Komórki, z których składa się mózg, są nazywane neuronami. Każdy z neuronów za pomocą wypustek – dendrytów (gr. dendron – drzewo) może być połączony z wieloma innymi neuronami, istnieją neurony połączone z kilkoma tylko sąsiadami, ale są i takie, które mają dziesiątki tysięcy sąsiadów. Sygnały wejściowe doprowadzane są do komórki za pośrednictwem synaps, zaś sygnał wyjściowy odprowadzany jest za pomocą aksonu i jego odgałęzień, które docierają do dendrytów innych neuronów tworząc kolejne synapsy. W ten sposób każdy neuron może komunikować się z wieloma innymi, nawet odległymi neuronami. Ogólnie mówiąc, aktywność mózgu polega na generowaniu przez neurony i przesyłaniu między nimi impulsów.



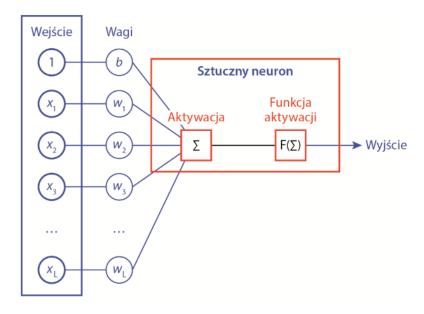
Rysunek 2.1: Wygląd typowego neuronu i jego części składowych[1]

Przekazywanie impulsu nerwowego od jednej komórki do drugiej opiera się na wydzielaniu

pod wpływem nadchodzących od synaps bodźców substancji chemicznych nazywanych neuromediatorami, które oddziałują na błonę komórki, powodując zmianę jej potencjału, gdzie ta zmiana jest proporcjonalna do ilości neuromediatora. Synapsy różnią się od siebie wielkością oraz możliwościami gromadzenia tegoż neuromediatora, dlatego też impulsy docierające do neuronów za pomocą konkretnych synaps mogą powodować pobudzenia o różnej sile. Wynika z tego, że można wejściom komórki przypisać wagi, odpowiadające ilości wydzielanego jednorazowo na poszczególnych synapsach neuromediatora.

2.2 Neuron sztuczny

Podstawowym elementem sieci neuronowej jest sztuczny neuron, którego działanie wzorowane jest na funkcjonowaniu biologicznej komórki nerwowej, ale w uproszcznej formie. Pojedynczy neuron odpowiada za przetwarzanie danych wejściowych na wartość wyjściową, która jest zależna od tego, jak dany neuron reaguje na te dane. Neuron reprezentuje jednostkę przetwarzania, która przyjmuje wartość wejściową i zgodnie z określonymi regułami przekazuje inną wartość na wyjściu. Potraktować można więc każdy neuron jak swego rodzaju procesor, który sumuje z odpowiednimi wagami sygnały wejściowe pochodzące z innych neuronów, następnie tworzy nieliniową funkcję i przekazuje tę wartość do kolejnych neuronów z nim powiązanych.



Rysunek 2.2: Budowa sztucznego neuronu[7]

Powyższy rysunek pokazuje model neuronu posiadający L wejść x i jedno wyjście. Najpierw sumowane są wszystkie składowe przemnożone przez ich wagi w, a później wynik sumowania poddawany jest działaniu funkcji aktywacji, która generuje wartość na wyjściu. Nad wejściami można zauważyć tak zwane biasy, które pojawiają się na dodatkowym wejściu neuronu, mają stałą wartość - równą 1 - oznaczoną jako b i mają za zadanie zmieniać wartość zwracaną przez neutrony tak, by sieć lepiej reprezentowała zadanie.

Z tą wiedzą o neuronie można zapisać wzór opisujący sztuczny neuron:

$$y = f\left(\sum_{j=1}^{L} w_j x_j + b\right)$$

y jest tutaj wyjściem neuronu, natomiast f oznacza funkcję aktywacji, ale można zapisać ją w prostrzy sposób traktując x jako wektor sygnałów wejściowych oraz w jako macierz wierszową wag[4], tak więc:

$$x = [x_1, x_2, ..., x_L]^T$$

 $w = [w_1, w_2, ..., w_L]$

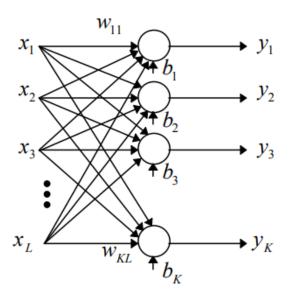
oraz

$$y = f\left(wx + b\right)$$

2.3 Sieć jednokierunkowa jednowarstwowa

Neurony połączone między sobą tworzą układ nazywany sztuczną siecią neuronową (w skrócie siecią neuronową). W zależności od sposobu połączenia neuronów można wyróżnić sieci jednokierunkowe lub rekurencyjne (ze sprzężeniem zwrotnym). Stosowana jest w tym projekcie jest jedna z najpowszechniejszych sieci - sieć jednokierunkowa. W sieciach jednokierunkowych przepływ sygnałów odbywa się w nich wyłącznie w kierunku od wejścia (poprzez ewentualne warstwy ukryte) do wyjścia. Wykluczony jest przepływ sygnałów w drugą stronę, co powoduje, że sieci tego typu są przeciwstawiane sieciom rekurencyjnym. Typowa sieć jednokierunkowa posiada pełne połączenia między warstwami, tj. wyjście neuronu z jednej warstwy przekazywane jest na wejście wszystkich na warstwie kolejnej. Połączenia międzywarstwowe występują jedynie między sąsiednimi warstwami.

Najprostszą siecią neuronową jednokierunkową jest sieć jednowarstwowa widoczna poniżej, tworzą ją neurony ułożone w jednej warstwie.



Rysunek 2.3: Sieć neuronowa jednowarstwowa[5]

Mając uzyskany wcześniej obraz neuronu i jego działania:

$$y = f(wx + b)$$

można w sposób podobny zapisać jak funkcjonuje cała warstwa neuronów za pomocą tego samego wzoru, w tym przypadku jednak b będzie wektorem przesunięć, a y - wektorem sygnałów wyjściowych, a nie skalarami. Dodatkowo w tutaj nie będzie macierzą wierszową, a dwuwymiarową o wymiarach K x L, gdzie K to liczba neuronów, a L - liczba sygnałów wejściowych [5]:

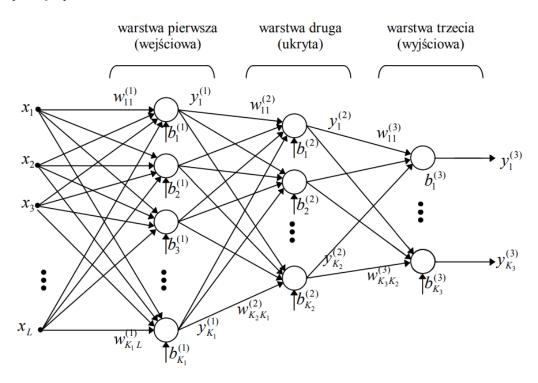
$$b = [b_1, b_2, ..., b_K]^T$$

$$y = [y_1, y_2, ..., y_K]^T$$

$$w = \begin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & \cdots & w_{1L} \\ w_{21} & w_{22} & \cdots & w_{2L} \\ ... & ... & \ddots & ... \\ w_{K1} & w_{K2} & \cdots & w_{KL} \end{bmatrix}$$

2.4 Sieć neuronowa wielowarstwowa

Sieć wielowarstwowa różni się od jednowarstwowej tym, że zawiera ona co najmniej jedną warstwę ukrytą.



Rysunek 2.4: Sieć jednokierunkowa wielowarstwowa[6]

Przedstawiona została powyżej sieć neuronowa wielowarstwowa, z warstwą ukrytą. Widać tutaj dokładnie to, co zostało wspomniane wcześniej - tzn. wejściem warstwy drugiej jest wyjście warstwy pierwszej, a wejściem trzeciej wyjście drugiej.

Mając uzyskany wcześniej wzór opisujący funkcjonowanie całej warstwy neuronów oraz wiedzę na temat budowy sieci można wyznaczyć wzory dla poszczególnych warstw - przykładowo, jak w przypadku dla trzech warstw:

$$y^{(1)} = f^{(1)} \left(w^{(1)} x + b^{(1)} \right)$$

$$y^{(2)} = f^{(2)} \left(w^{(2)} y^{(1)} + b^{(2)} \right)$$

$$y^{(3)} = f^{(3)} \left(w^{(3)} y^{(2)} + b^{(3)} \right)$$

Oznaczenia tutaj są identyczne, jak wcześniej. Górne indeksy mówią natomiast, z której warstwy brane są wartości. Po wyznaczeniu wzoru na poszczególne warstwy możliwe jest opisanie całej sieci za pomocą jednego wzoru:

$$y^{(3)} = f^{(3)} \left(w^{(3)} f^{(2)} \left(w^{(2)} f^{(1)} \left(w^{(1)} x + b^{(1)} \right) + b^{(2)} \right) + b^{(3)} \right)$$

2.5 Propagacja wsteczna

W algorytmie wstecznej propagacji najpierw obliczany jest sygnał wyjściowy, a na jego podstawie błąd warstwy wyjściowej. Następnie odwórcony zostaje kierunek przepływu sygnałów, a funkcje aktywacji zostają zastąpione przez ich pochodne, a wagi są odpowiednio aktualizowane. Propagacja wsteczna jest metodą uczenia nadzorowanego - tzn. że dla każdego sygnału wejściowego dana jest pożądana odpowiedź.

2.5.1 Uczenie pod nadzorem pojedynczej warstwy neuronów

Każda sieć neuronowa jest przybliżeniem funkcji, więc różni się od niej o pewną wartość. Ta wartość to błąd, a naszym celem powinno być dążenie do zminimalizowania go. Ponieważ w sieci neuronowej błąd jest funkcją wag, to chcemy więc zminimalizować błędy w stosunku do wag. Wiedząc, że podczas uczenia każdy wektor wejściowy x posiada swój odpowiednik w postaci pożądanego wektora sygnałów wyjściowych:

$$x = [x_1, x_2, ..., x_L]^T$$

$$\widehat{y} = [\widehat{y}_1, \widehat{y}_2, ..., \widehat{y}_K]^T$$

To błąd sieci można zdefiniować następująco:

$$e = y - \hat{y}$$

Z racji faktu, iż poszukuje się zgodności odpowiedzi y z pożądanym wyjściem \hat{y} , to cel uczenia można określić jako minimalizację pewnej funkcji, którą najczęściej jest błąd średniokwadratowy wyznaczany dla wszystkich K neuronów:

$$E = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^{K} e_j^2$$

Wzór opisujący wartość nowej wagi k+1 dla *i*-tego neuronu i *j*-tej wagi jest postaci:

$$w_{ij}(t+1) = w_{ij}(t) + \Delta w_{ij}(t)$$

gdzie t oznacza epokę, czyli numer cyklu uczenia. Kierunek minimalizacji tworzony jest na podstawie przestrzeni wielowymiarowej w taki sposób, aby wagi podążały w kierunku punktu o najmniejszej wartości błędu. Stosowany do wyznaczenia kierunku jest wektor gradientu względem wag wszystkich warstw sieci. Zmiana wartości wag jest równa:

$$\Delta w = -\eta \nabla E(w)$$

gdzie η jest współczynnikiem uczenia, a p(w) kierunkiem minimalizacji, a ∇ gradientem wskazującym najszybszy kierunek wzrastania funkcji - z jego powodu wynika znak minusa, ponieważ zmiana w powinna prowadzić do kierunku przeciwnego - najszybszego malenia błędu. Z poprzedniego wzoru dla tego samego jednego neuronu wynika:

$$\Delta w_{ij} = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{ij}}$$

Z racji tego, że gradient zależny jest od pobudzenia, oraz wyjścia neuronu, to:

$$E = E(y_i(z_i(w_{ij})))$$

A pochodna będzie równa:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial E}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial z_i} \frac{\partial z_i}{\partial w_{ij}}$$

Korzystając z otrzymanego wcześniej wzoru na popełniany błąd i błąd średniokwadratowy można obliczyć, że:

$$\frac{\partial E}{\partial y_i} = \frac{\partial}{\partial y_i} \left(\frac{1}{2} (y_1 - \hat{y}_1)^2 + \dots + \frac{1}{2} (y_i - \hat{y}_i)^2 + \dots + \frac{1}{2} (y_K - \hat{y}_K)^2 \right) = y_i - \hat{y}_i = e_i$$

Na podstawie zależności opisującej działanie neuronu natomiast:

$$\frac{\partial z_i}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial}{\partial w_{ij}} \left(w_{i1} x_1 + \ldots + w_{ij} x_j + \ldots + w_{iL} x_L + b_i \right) = x_j$$

Podłożyć można otrzymane pochodne cząstkowe do otrzymanej wcześniej pochodnej:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = \frac{\partial E}{\partial y_i} \frac{\partial y_i}{\partial z_i} \frac{\partial z_i}{\partial w_{ij}} = e_i \cdot \frac{\partial y_i}{\partial z_i} \cdot x_j$$

Natomiast pochodną do wzoru na zmianę pojedyńczej wagi:

$$\Delta w_{ij} = \eta(\hat{y}_1 - y_1) \cdot \frac{\partial y_i}{\partial z_i} \cdot x_j$$

Przyjmując, że zależność y=y(z) jest sigmoidalna, to ostatecznie zmiana wagi będzie równa:

$$\Delta w_{ij} = \eta(\hat{y}_1 - y_1)(1 - y_i)y_i x_j$$

2.5.2 Uczenie pod nadzorem sieci wielowarstwowej

Jak już wcześniej wspomniano każdy neuron posiada funkcję aktywacji, te funkcje są takie same dla neuronów konkretych warstw. Sieci jednokierunkowe wielowarstwowe w warstwach wejściowej i ukrytej najczęściej wykorzystują funkcje aktywacji typu sigmoidalnego – tansig lub logsig, ale ich minusem jest wąski zakres sygnału wyjściowego, tzn. od 0 do 1, lub -1 do 1. Z tego też powodu w wastwie wyjściowej wykorzystywana jest nie posiadająca takich ograniczeń funkcja liniowa purelin. Funkcja błędu dla sieci wielowarstwowej przyjmuje postać:

$$E = \frac{1}{2} \sum_{i_3=1}^{K_3} e_{i_3}^2 = \frac{1}{2} \sum_{i_3=1}^{K_3} \left(y_{i_3}^{(3)} - \widehat{y}_{i_3} \right)^2 =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i_3=1}^{K_3} \left(f^{(3)} \left(\sum_{i_2=1}^{K_2} w_{i_3 i_2}^{(3)} y_{i_2} + b_{i_3}^{(3)} \right) - \widehat{y}_{i_3} \right)^2 =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i_3=1}^{K_3} \left(f^{(3)} \left(\sum_{i_2=1}^{K_2} w_{i_3 i_2}^{(3)} f^{(2)} \left(\sum_{i_1=1}^{K_1} w_{i_2 i_1}^{(2)} y_{i_1} + b_{i_2}^{(2)} \right) + b_{i_3}^{(3)} \right) - \widehat{y}_{i_3} \right)^2 =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i_3=1}^{K_3} \left(f^{(3)} \left(\sum_{i_2=1}^{K_2} w_{i_3 i_2}^{(3)} f^{(2)} \left(\sum_{i_1=1}^{K_1} w_{i_2 i_1}^{(2)} f^{(1)} \left(\sum_{j=1}^{L} w_{i_1 j}^{(1)} x_j + b_{i_1}^{(1)} \right) + b_{i_2}^{(2)} \right) + b_{i_3}^{(3)} \right) - \widehat{y}_{i_3} \right)^2$$

j = 1, ..., L to numery wejść warstwy pierwszej, a $j_1 = 1, ..., K_1; j_2 = 1, ..., K_2; j_3 = 1, ..., K_3;$ to numery wejść warstw pierwszej, drugiej i trzeciej.

Rozpoczynając od warstwy wyjściowej składniki gradientu funkcji celu względem wag neuronów poszczególnych warstw otrzymuje się przez różniczkowanie powyższej zależności:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{i_3 i_2}^{(3)}} = \frac{\partial E}{\partial f^{(3)}} \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_3}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_3}^{(3)}} \frac{\partial z_{i_3}^{(3)}}{\partial w_{i_3 i_2}^{(3)}} = (y_{i_3} - \hat{y}_{i_3}) \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_3}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_3}^{(3)}} y_{i_2}^{(2)},$$

gdzie łączne pobudzenie i_3 -tego neuronu warstwy wyjściowej jest równe:

$$z_{i_3}^{(3)} = \sum_{i_2=1}^{K_2} w_{i_3 i_2}^{(3)} y_{i_2} + b_{i_3}^{(3)}$$

Podkładając do poprzedniego równania zależność:

$$\delta_{i_3}^{(3)} = (y_{i_3} - \hat{y}_{i_3}) \frac{\partial f^{(3)}(z_{i_3}^{(3)})}{\partial z_{i_3}^{(3)}}$$

Otrzymane zostaje ostatecznie:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{i_3 i_2}^{(3)}} = \delta_{i_3}^{(3)} y_{i_2}^{(2)}$$

Wyznaczyć można w podobny sposób elementy gradientu względem wag warstwy ukrytej:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{i_{2}i_{1}}^{(2)}} = \frac{\partial E}{\partial f^{(3)}} \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_{3}}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_{3}}^{(3)}} \frac{\partial z_{i_{3}}^{(3)}}{\partial f^{(2)}} \frac{\partial f^{(2)}\left(z_{i_{2}}^{(2)}\right)}{\partial z_{i_{2}}^{(2)}} \frac{\partial z_{i_{2}}^{(2)}}{\partial w_{i_{2}i_{1}}^{(2)}} =
= \sum_{i_{3}=1}^{K_{3}} \left(y_{i_{3}} - \hat{y}_{i_{3}}\right) \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_{3}}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_{3}}^{(3)}} w_{i_{3}i_{2}}^{(3)} \frac{\partial f^{(2)}\left(z_{i_{2}}^{(2)}\right)}{\partial z_{i_{2}}^{(2)}} y_{i_{1}}^{(1)}$$

oraz wejściowej:

$$\frac{\partial E}{\partial w_{i_1j}^{(1)}} = \frac{\partial E}{\partial f^{(3)}} \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_3}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_3}^{(3)}} \frac{\partial z_{i_3}^{(3)}}{\partial f^{(2)}} \frac{\partial f^{(2)}\left(z_{i_2}^{(2)}\right)}{\partial z_{i_2}^{(2)}} \frac{\partial z_{i_2}^{(2)}}{\partial f^{(1)}} \frac{\partial f^{(1)}\left(z_{i_1}^{(1)}\right)}{\partial z_{i_1}^{(1)}} \frac{\partial z_{i_1}^{(1)}}{\partial w_{i_1j}^{(1)}} = \\
= \sum_{i_3=1}^{K_3} \left(y_{i_3} - \hat{y}_{i_3}\right) \frac{\partial f^{(3)}\left(z_{i_3}^{(3)}\right)}{\partial z_{i_3}^{(3)}} \sum_{i_2=1}^{K_2} \frac{\partial f^{(2)}\left(z_{i_2}^{(2)}\right)}{\partial z_{i_2}^{(2)}} w_{i_2i_1}^{(2)} \frac{\partial f^{(1)}\left(z_{i_1}^{(1)}\right)}{\partial z_{i_1}^{(1)}} x_j$$

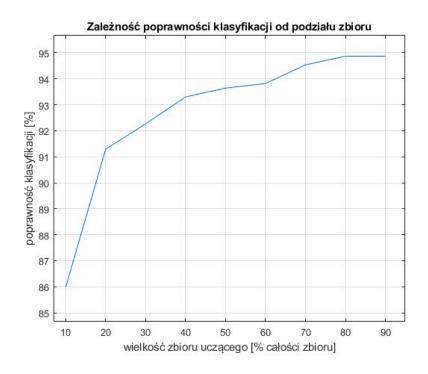
Rozdział 3

Eksperymenty

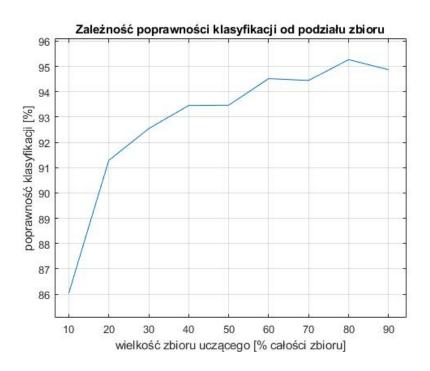
3.1 Eksperyment 1 - podział danych

Pierwszy eksperyment polega na dobraniu optymalnego podziału danych na dane uczące oraz dane testowe. Z racji braku wyznaczonej na początku optymalnej wartości współczynnika uczenia (lr) oraz ilości neuronów na obu warstwach (S1 i S2) współczynnik uczenia został ustawiony na wartość domyślną, czyli 0.1, dlatego też dla tak dużego lr dobrana została niewielka ilość neuronów, tzn. 10 na pierwszej warstwie, oraz 9 na drugiej (ilość neuronów na warstwie pierwszej S1 musi być większa od ilości neuronów na warstwie drugiej S2). Stworzony w programie Matlab skrypt pozwala dziesięciokrotnie nauczyć sieć metodą wstecznej propagacji [3] dla każdego podziału danych. Ilość danych uczących zmienia się w zakresie od 10% do 90% całości zbioru, pozostała część to dane testujące - dzięki temu otrzymany średni wynik pozwala mieć większą pewność otrzymanych wyników. 150 danych znajdujących się w pliku jest podzielone po kolei klasami po 50, aby uwiarygodnić testy za każdym powtórzeniem dane są losowane dla każdej klasy indeksy, dla których określone dane z tablicy będą testowe, lub uczące - za pomocą funkcji crossvalind z argumentem Holdout[2]. Taka metoda pozwala uniknąć sytuacji w której powtarzane kolejne eksperymenty uczą się za każdym razem na tych samych danych i testują na tych samych danych, co poprzednio, oraz sytuacji w której losuje sie różna ilość danych z różnych klas, przez co klasy, z których wylosowałoby sie niewiele danych do uczenia mogłaby być niedouczona w jednym eksperymencie, a w kolejnym mieć bardzo dużo danych do uczenia i osiągnąć wysoką poprawność klasyfikacji. Taka sytuacja mogłaby spowodować, że otrzymane wyniki byłyby stochastyczne nie z powodu natury sieci, lecz z powodu doboru danych, co mogłoby doprowadzić do błędnych wniosków. W kodzie po wylosowaniu danych sieć się uczy, a poprawość klasyfikacji prezentowana jest na końcu za pomocą wykresu zależności poprawności klasyfikacji od podziału zbioru.

```
%wyczyszczenia środowiska i ustawienie wartości początkowych
   close all
   clear
   disp_freq = 100;
  max_{epoch} = 40000;
   max_fail = 10000;
   load iris %wczytanie zbioru
   %początkowe parametry ustawione są domyślnie
   S1=10; %ilość neuronów na pierwszej warstwie
  S2=9; %ilość neuronów na drugiej warstwie
   lr = 0.1; %współczynnik uczenia
   averages = zeros([1,9]); %pusta tablica dla zmiennych
   for tries = 1:1:10 %dla 10 powtórzeń
      for x = 1:9 %zbiór podzielony jest na 9 sposobów
15
          r = 1;
          t = 1;
          for o = 1:3 %podział zbioru na klasy
             [traind] = crossvalind('Holdout', 50, x/10); %kroswalidacja danych
             for k = 1:50 %w każdej klasie dane są podzielone na uczące i
20
                 testujące
                if (traind(k) == 1) % jeżeli indeks jest równy jeden
                   %dana jest zapisywana do zbioru testującego
                   Ptest(:,t) = Pn(:,k+50*(o-1));
                   Ttest(1,t) = T(1,k+50*(o-1));
                   t = t + 1; %iterowanie indeksu
25
                else
                   %w przeciwnym wypadku jest zapisywana do zbioru uczącego
                   Plearn(:,r) = Pn(:,k+50*(o-1));
                   Tlearn(1,r) = T(1, k+50*(o-1));
                   r = r + 1; %iterowanie indeksu
30
                end
             end
          net = feedforwardnet([S1, S2], 'traingd'); %definicja perceptonu
          net.trainParam.epochs = max_epoch; %maksymalna liczba epok
          net.trainParam.goal = 0.25/length(Ptest); %cel wydajności
          net.trainParam.lr = lr; %learning rate
          net.trainParam.max_fail = max_fail; %maksymalna ilość błędów walidacji
          net.trainParam.showWindow = false; %czy pokazać okno uczenia
          net.divideParam.trainRatio=1; %ilość danych do uczenia
          net.divideParam.valRatio=0; %ilość danych do walidacji
          net.divideParam.testRatio=0; %ilość danych do testowania
          [net,tr] = train(net,Plearn,Tlearn); %uczenie sieci neuronowej
          u = net(Ptest); %zapisanie do u tablicy otrzymanych wyjść
          result = (1-sum(abs(Ttest-u)>=0.5)/length(Ttest))*100; %zapisanie do result
45
             poprawności klasyfikacji
          averages(x) = averages(x)+result; %dodawanie PK dla kolejnycych powtórzeń
          clear Plearn; clear Ptest; clear Tlearn; clear Ttest; %zresetowanie tablic
   end
   averages = averages/10; %wyciągnięcie średniej PK
   %rysowanie wykresu
   percents = [10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90];
   plot(percents, averages);
   title('Zależność poprawności klasyfikacji od podziału zbioru');
   xlabel('wielkość zbioru uczącego [% całości zbioru]');
   ylabel('poprawność klasyfikacji [%]');
   grid;
```



	averages >	<								
\blacksquare	1x9 double									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
1	8.5985e+03	9.1292e+03	9.2267e+03	9.3300e+03	9.3640e+03	9.3817e+03	9.4533e+03	9.4867e+03	9.4867e+03	
2										



	averages 3	<								
\blacksquare	1x9 double									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
1	8.6037e+03	9.1283e+03	9.2543e+03	9.3456e+03	9.3467e+03	9.4517e+03	9.4444e+03	9.5267e+03	9.4867e+03	
2										

Jak widać na zamieszczonych powyżej wykresach oraz danych odpowiedni do optymalnego działania sieci jest podział, w którym 80% to dane uczące, taki podział stosowany będzie w kolejnych eksperymentach.

3.2 Eksperyment 2 - ilość neuronów na poszczególnych warstwach

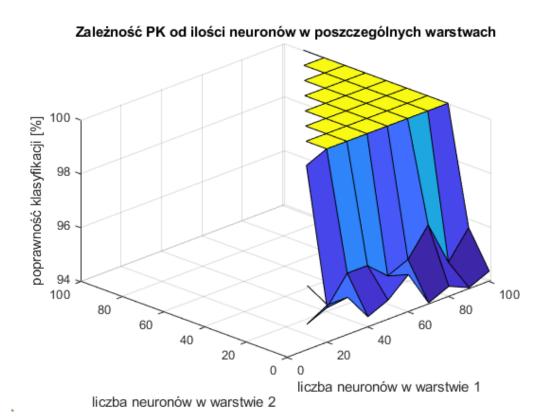
Kod w tym eksperymencie jest podobny do poprzedniego. Wykorzystany jest już tutaj wyznaczony wcześniej podział danych. Dla każdej wartości lr = 0.1, 0.01, 0.001, 0.0001 oraz 0.00001 są w 10 powtórzeniach obliczane poprawności klasyfikacji i SSE (Sum Square Errorssuma kwadratów błędów) dla różnych ilości neuronów na pierwszej i drugiej warstwie, pozostałe wartości w przechowującej wyniki tablicy dwuwymiarowej będące niezgodne z założeniem S1>S2 zostają zastąpione wartościami NaN, aby zapobiec ewentualnej nieczytelności wykresu.

```
%wyczyszczenia środowiska i ustawienie wartości początkowych
   close all
   clear
   disp_freq = 100;
  max_epoch = 40000;
   max_fail = 10000;
   load iris %wczytanie zbioru
   %utworzenie potrzebnych tablic na dane i wartości
   Ptest = zeros([4,30]);
  Plearn = zeros([4,120]);
   Ttest = zeros([1,30]);
   Tlearn = zeros([1,120]);
   results = zeros([11, 11]);
   errors = zeros([11, 11]);
   err_goal = 0.25/length(Plearn); %obliczenie pożądanej wartości błędu
   j = 0; %j to zmienna odpowiadająca za pokazywanie prograsu uczenia
   lr = 1e-1; %współczynnik uczenia, zmienian dla kolejnych eksperymentów
   for tries = 1:10 %dla 10 powtórzeń
      r = 1;
      t = 1;
      for o = 1:3 %podział zbioru na klasy
          [traind] = crossvalind('Holdout', 50, 0.8); %kroswalidacja danych
          for k = 1:50 %w każdej klasie dane są podzielone na uczące i testujące
25
            if (traind(k) == 1) %jeżeli indeks jest równy jeden
                %dana jest zapisywana do zbioru testującego
               Ptest(:,t) = Pn(:,k+50*(o-1));
               Ttest(1,t) = T(1,k+50*(o-1));
                t = t + 1; %iterowanie indeksu
30
            else
                %w przeciwnym wypadku jest zapisywana do zbioru uczącego
               Plearn(:,r) = Pn(:,k+50*(o-1));
               Tlearn(1,r) = T(1, k+50*(o-1));
                r = r + 1; %iterowanie indeksu
            end
          end
      end
      for S1_vec = 1:10:101 %iteracja po pierwszej warstwie neuronów
          for S2_vec = 1:10:S1_vec %iteracja po drugiej warstwie neuronów
40
             j = j + 1; %zwiększanie progresu uczenia
             net = feedforwardnet([S1_vec, S2_vec], 'traingd'); %definicja percepton
             net.trainParam.epochs = max_epoch; %maksymalna liczba epok
             net.trainParam.goal = err_goal; %cel wydajności
             net.trainParam.lr = lr; %learning rate
45
             net.trainParam.max_fail = max_fail; %maksymalna ilość błędów walidacji
             net.trainParam.showWindow = false; %czy pokazać okno uczenia
             net.divideParam.trainRatio=1; %ilość danych do uczenia
             net.divideParam.valRatio=0; %ilość danych do walidacji
```

```
net.divideParam.testRatio=0; %ilość danych do testowania
50
              [net,tr] = train(net,Plearn,Tlearn); %uczenie sieci neuronowej
              u = net(Ptest); %zapisanie do u tablicy otrzymanych wyjść
              error = sse(net, Ttest, u); %olbiczenie SSE
              pk = (1-sum(abs(Ttest-u)>=0.5)/length(Ttest))*100; %obliczenie PK
              results((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10) = results((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10)
55
                 + pk; %zapisanie do result PK
              errors((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10) = errors((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10) +
                 error; %zapisanie do errors SSE
              process = j/6.6; %obliczenie progresu
              fprintf('progress: %.2f%%\n', process); %wyświetlenie progresu
          end
      end
60
   end
   %wypełnienie wartościami 'NaN' pustych miejsc w tablicy (bo S2<S1)
   for S2_vec = 1:10:101
65
      for S1_vec = 1:10:S2_vec
          results((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10) = NaN;
          errors((S1_vec+9)/10, (S2_vec+9)/10) = NaN;
       end
   end
70
   %obliczenie średnich wyników
   results = results / 10;
   errors = errors / 10;
   SL1 = [1, 11, 21, 31, 41, 51, 61, 71, 81, 91, 101];
75 | SL2 = [1, 11, 21, 31, 41, 51, 61, 71, 81, 91, 101];
   %wyrysowanie wykresu pk
   figure(1);
   surf(SL1, SL2, results');
   title('Zależność PK od ilości neuronów w poszczególnych warstwach');
   xlabel('liczba neuronów w warstwie 1');
   ylabel('liczba neuronów w warstwie 2');
   zlabel('poprawność klasyfikacji [%]');
   grid;
85
   %wyrysowanie wykresu sse
   figure(2);
   surf(SL1, SL2, errors');
   title('Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach');
   xlabel('liczba neuronów w warstwie 1');
   ylabel('liczba neuronów w warstwie 2');
   zlabel('SSE');
   grid;
```

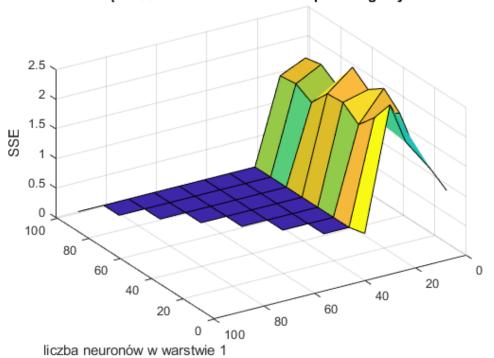
3.2.1 Dla współczynnika uczenia lr = 0.1

Dla najwyższego współczynnika uczenia udało się znaleźć dużą ilość par parametrów S1 oraz S2, które posiadały poprawność klasyfikacji na poziomie 100%, a sumę kwadratów błędów na poziomie 0. Najmniejsza ilość neuronów, która pozwalała osiągnąć taki wynik, to S1 = 41 i S2 = 21. Większa ilość neuronów mogłaby przeuczać sieć, ponadto sieć mogłaby się uczyć dłużej, a już te wartości dają zadowalające wyniki, dlatego też będą podstawą do późniejszych rozważań, co zostanie jeszcze opisane po kolejnych eksperymentach podczas zagęszczonych poszukiwań 3.2.6. Minimalne PK jest tutaj równe 94%, a maksymalne SSE 2.1364.



	errors ×	results ×									
	11x11 double										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	96.3333	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	95.3333	94.3333	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
4	95.3333	94.6667	99.6667	NaN							
5	94.3333	95.6667	100	100	NaN						
6	94.6667	95.6667	100	100	100	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	95.3333	95	100	100	100	100	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	94	95.3333	100	100	100	100	100	NaN	NaN	NaN	NaN
9	94.3333	96.3333	100	100	100	100	100	100	NaN	NaN	NaN
10	94	94.6667	100	100	100	100	100	100	100	NaN	NaN
11	94.3333	95.6667	100	100	100	100	100	100	100	100	NaN

Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach

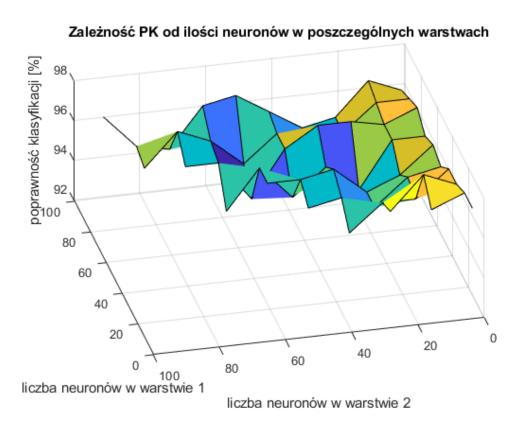


liczba neuronów w warstwie 2

	errors ×	results ×									
\blacksquare	11x11 double	!									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	0.9202	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	1.1062	1.6794	NaN								
4	1.2665	2.1364	0	NaN							
5	1.7228	1.7371	0	0	NaN						
6	1.9662	1.4611	0	0	0	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	1.7757	1.6655	0	0	0	0	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	1.9836	1.6433	0	0	0	0	0	NaN	NaN	NaN	NaN
9	1.5082	1.3244	0	0	0	0	0	0	NaN	NaN	NaN
10	1.6904	1.4694	0	0	0	0	0	0	0	NaN	NaN
11	1.6300	1.4365	0	0	0	0	0	0	0	0	NaN

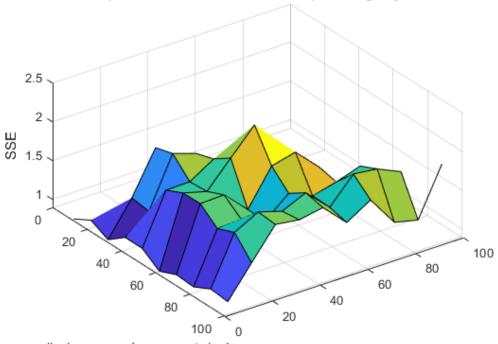
3.2.2 Dla współczynnika uczenia lr = 0.01

Dla mniejszego niż poprzednio współczynnika uczenia wykres traci swoje wcześniejsze właściwości, tzn. poprawność klasyfikacji nie rośnie już widocznie wraz ze wzrostem ilości neuronów, wyniki wydają się być bardziej stochastyczne w porówaniu do poprzednich, a największa poprawność klasyfikacji jest osiągana dla S1=31, oraz S2=11. Zdaje się, że większa losowość wyników pojawiaja się od 31 neuronów na drugiej warstwie wzwyż. Suma kwadratów błędów mieści się w zakresie 0.0817 - 2.0794, natomiast poprawność klasyfikacji w przedziale 92.6667%- 97%.



	results 🗶										
Ш	11x11 double										
П	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	96.6667	NaN	NaN	NaN							
3	96.6667	96	NaN	NaN	NaN						
4	96.3333	97.0000	95.3333	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
5	96.3333	95	95	93.6667	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	95.6667	95.3333	94.0000	94.6667	94.3333	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	96	94.6667	94.0000	95.3333	95	95	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	95.6667	95.6667	93.3333	94.6667	93.3333	95	93.0000	NaN	NaN	NaN	NaN
9	96.3333	95.6667	96	96	95	92.6667	94.6667	94.6667	NaN	NaN	NaN
10	96.0000	96	94.6667	94.0000	95	93.6667	95.0000	95.6667	94	NaN	NaN
11	95.6667	96.3333	94.6667	94.3333	95.3333	96.3333	96	94	94.3333	96	NaN

Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach



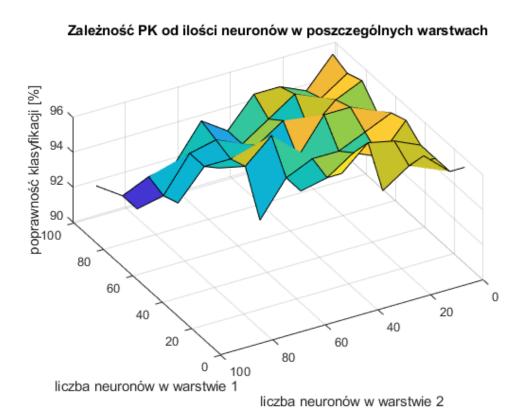
liczba neuronów w warstwie 1

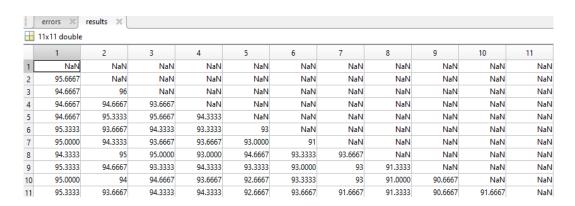
liczba neuronów w warstwie 2

	results ×	errors ×									
-	11x11 double										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	0.8917	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	1.0160	0.9104	NaN	NaN							
4	0.9031	1.3388	1.8867	NaN	NaN						
5	1.0726	1.3075	1.9496	1.8472	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	1.0704	1.7190	1.7252	1.9173	1.8876	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	0.9149	1.8222	1.7397	2.0689	2.3936	1.8340	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	1.0089	1.8251	1.8356	1.5442	2.0033	2.0794	1.7848	NaN	NaN	NaN	NaN
9	0.9924	1.6420	1.6599	1.5338	1.7891	1.6544	1.7313	1.8346	NaN	NaN	NaN
10	1.1037	1.7331	1.8940	1.8010	1.9370	1.6461	1.9741	1.9370	1.7990	NaN	NaN
11	1.0809	1.4798	1.8715	1.8301	1.8837	1.5894	1.7782	1.3874	1.3156	1.9354	NaN

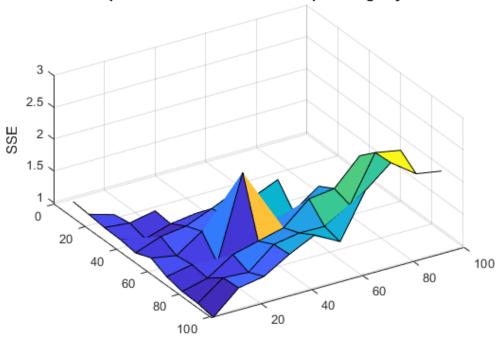
3.2.3 Dla współczynnika uczenia lr = 0.001

Po kolejnym zmniejszeniu współczynnika uczenia można zauważyć, że tym razem poprawność klasyfikacji maleje, a suma kwadratów błędów widocznie rośnie dla przy większej ilości neuronów - zwłaszcza na drugiej warstwie. Tym razem najlepsza poprawność klasyfikacji została otrzymana dla S1 = 21, S2 = 11. Zakres poprawności klasyfikacji to 90.6667% - 96%, natomiast sumy kwadratów błędów 0.9743 - 2.6305.





Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach



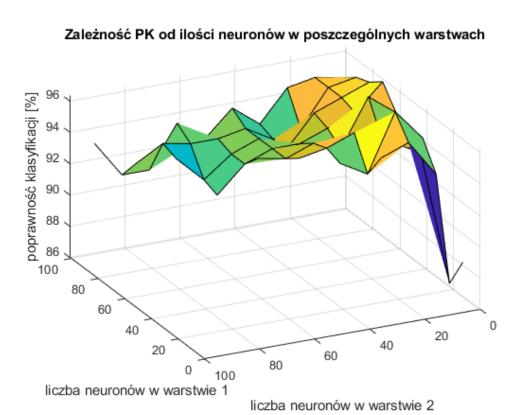
liczba neuronów w warstwie 1

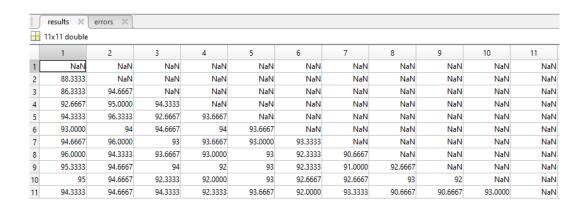
liczba neuronów w warstwie 2

IJ	errors ×	results ×									
	11x11 double	:									
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	1.1980	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	1.1758	1.0619	NaN	NaN							
4	1.1458	1.1070	1.1875	NaN	NaN						
5	1.1388	1.0353	1.1602	1.2147	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	1.1022	1.2488	1.3033	1.4649	1.6467	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	1.1986	1.1262	1.3966	1.5281	1.7058	1.8792	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	1.0836	1.1602	1.0792	2.3904	1.4677	1.5548	1.8405	NaN	NaN	NaN	NaN
9	1.0267	1.1260	1.3864	1.4869	1.5849	1.9286	1.9802	2.3850	NaN	NaN	NaN
10	1.0176	1.3089	1.2849	1.6121	1.6805	1.6727	1.8999	2.6123	2.5377	NaN	NaN
11	0.9743	1.3274	1.3965	1.6339	1.8269	1.6094	2.3044	2.6305	2.3449	2.2763	NaN

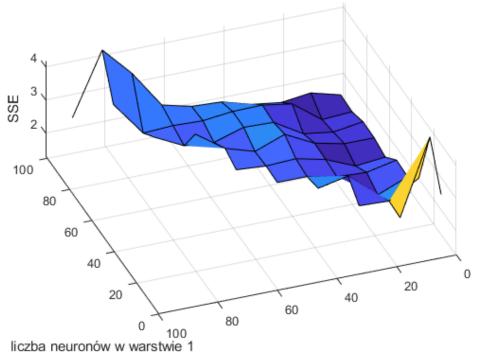
3.2.4 Dla współczynnika uczenia lr = 0.0001

Dla takiej wartości współczynnika uczenia widać, że wykresy przypominają poprzednie, nadal trend wzrostu PK i spadku SSE są podobne jak poprzednio, widać tutaj również, że dla bardzo małej ilości neuronów poprawność klasyfikacji spadła, a SSE wzrosła, jednak nie wydaje się to być istotne dla eksperymentu. Poprawność klasyfikacji mieści się w przedziale 86.3333% - 96.6667%, a suma kwadratów błędów 1.2877 - 4.1673.





Zależność błędu SSE od ilości nauronów w poszczególnych warstwach

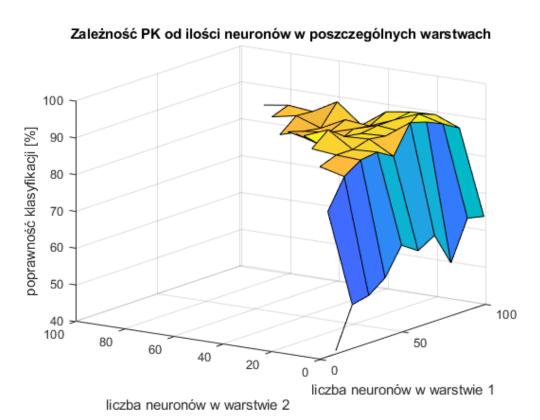


liczba neuronów w warstwie 2

	results ×	errors ×									
	11x11 double										
П	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	2.6003	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	3.8724	1.6075	NaN	NaN							
4	2.1494	1.6395	1.6759	NaN	NaN						
5	1.7252	1.3555	2.1074	1.9105	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	1.7577	1.5661	1.6115	1.7959	1.7996	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	1.3755	1.2877	1.6615	1.8664	1.8258	1.8892	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	1.4881	1.4900	1.6870	2.1312	1.7959	2.0669	2.6769	NaN	NaN	NaN	NaN
9	1.5029	1.3724	1.4994	2.0242	2.0533	1.7765	1.8557	2.2944	NaN	NaN	NaN
10	1.3350	1.2785	1.9302	2.0758	2.0615	1.9616	1.9941	1.9468	2.9911	NaN	NaN
11	1.3745	1.6128	1.5024	1.6253	1.8804	1.9262	2.1452	3.2791	4.1673	2.2962	NaN

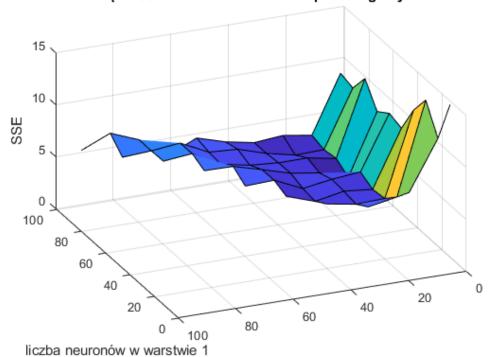
3.2.5 Dla współczynnika uczenia lr = 0.00001

Dla najmniejszej wartości współczynnika uczenia można zauważyć, że zgodnie z oczekiwaniami wartości poprawności klasyfikacji są wyraźnie mniejsze, a SSE większe, niż wcześniej. Co więcej Pk jest najmniejsze, a SSE największe ze wszystkich eksperymentów. Nadal jednak poprawność klasyfikacji jest największa, a sumy kwadratów błędów najmniejsze dla ilości neuronów 11-31 w drugiej warstwie. Zakres Pk to 40.6667% - 92.6667%, natomiast SSE 2.1336 - 14.9306. W porównaniu do poprzednich te zakresy są spore, można więc uznać, że stochastyczność rośnie wraz z zmniejszaniem się współczynnika uczenia.



	results X	errors X									
	11x11 double										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	40.6667	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	51.6667	76	NaN	NaN							
4	52.6667	84	85.6667	NaN	NaN						
5	56	87	87.3333	88	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	63.3333	87.6667	87.3333	91.6667	89	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	60.3333	85	88.6667	88.3333	85	87	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	63	92.6667	88	87.6667	84	83.6667	85	NaN	NaN	NaN	NaN
9	54	91.3333	87.6667	88.3333	86.3333	84.3333	83.6667	81.6667	NaN	NaN	NaN
10	64.6667	89.3333	91	88.3333	85.6667	86.3333	83	85.3333	84	NaN	NaN
11	63.6667	86.6667	89.3333	89	88	83.3333	88.6667	85	85.6667	84.6667	NaN

Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach



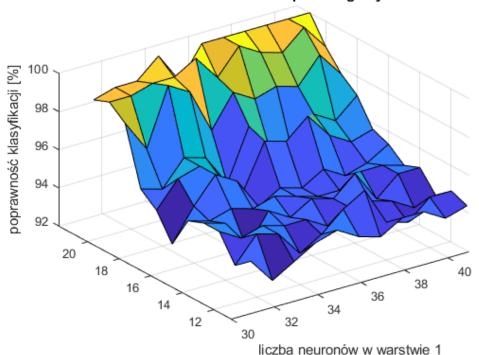
liczba neuronów w warstwie 2

	results ×	errors ×									
	11x11 double										
П	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
2	14.9306	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
3	10.6456	5.8904	NaN	NaN							
4	13.2944	4.4157	3.9093	NaN	NaN						
5	11.2771	3.2258	3.1253	3.5966	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
6	8.4975	3.0572	3.3346	2.8047	3.7399	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
7	8.8805	3.6954	3.4340	3.0018	4.2480	4.1308	NaN	NaN	NaN	NaN	NaN
8	8.0105	2.1336	3.0066	3.4203	4.2246	4.9791	5.0178	NaN	NaN	NaN	NaN
9	10.1411	2.8983	3.4001	3.3848	3.5948	4.1439	5.6130	5.3418	NaN	NaN	NaN
10	8.1844	2.7100	2.6314	3.2372	4.0990	4.2621	5.5879	5.2863	5.1178	NaN	NaN
11	8.5638	3.0448	3.4745	3.2349	3.7605	4.5779	3.3383	5.3081	6.3927	5.1949	NaN

3.2.6 Zagęszczone poszukiwania

Przy ogólnym poszukiuwaniu 3.2.1 najbardziej zadowalające wartości poprawności i błędu zostały osiągnięte przy współczynniku lr = 0.1 i ilości neuronów na pierwszej oraz drugiej warstwie: S1 = 41, S2 = 21. Kolejny eksperyment jest rozszerzeniem wspomnianego badania, tym razem zostaje jednak zawężony zakres poszukiwań, z zakresu S1 = 11, 21, ..., 101 do S1 = 31, 32, ..., 41 oraz z S2 = 1, 11, ..., S1 do S2 = 11, 12, ..., 21. Taki zakres poszukiwań pozwala na znalezienie mniejszej wartości neuronów, dla których sieć osiąga minimalny błąd, dzięki czemu można zredukować ryzyko przeuczenia, oraz zmniejszyć czas uczenia sieci. Kod jest tutaj niemalże identyczny, jak wcześniej, zmienione są jedynie ilości neuronów oraz tablice do przechowywania wyników. Okazuje się, że udało się znaleźć zadowalające kombinacje liczb neuronów w obu warstwach. Z otrzymanych wyników można odczytać, że potrzebne jest 21 neuronów w drugiej warstwie, a na pierwszej wystarczy ich 36. Dodatkowo można zauważyć, że poprawność klasyfikacji rośnie, a suma kwadratów błędów maleje dla kolejnych wartości S2 szybciej, niż dla kolejnych rosnących wartości S1. Same wartości PK nie spadają poniżej 93.3333%, a SSE nie osiąga wartości większej, niż 2.8768.

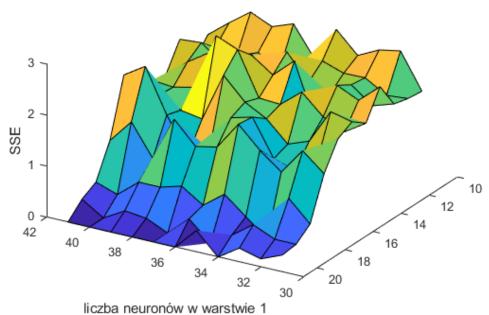
Zależność PK od ilości neuronów w poszczególnych warstwach



liczba neuronów w warstwie 2

	errors X	results ×									
	11x11 double										
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	94.6667	94.0000	95.3333	95.3333	95.0000	93.3333	94.6667	95.3333	98.3333	99.0000	98.6667
2	93.3333	95.3333	94.6667	95.0000	94.6667	95	96	95	96.6667	99	99
3	94.0000	95	95	93.3333	95	96.3333	96.3333	96.3333	99.6667	99.3333	99.0000
4	94.6667	93.6667	94.6667	95.0000	94.6667	95.6667	95.3333	96.0000	99	99.3333	100
5	95.0000	94.3333	94.6667	94.3333	95	94	94.3333	94.3333	96.6667	100	98.3333
6	94.3333	95.3333	94	95.0000	94.6667	94.6667	96.6667	97.0000	98.3333	98.6667	100
7	94	96	94.6667	94.6667	94.3333	94.3333	96.3333	95.3333	97.6667	100	100
8	94.6667	94	94.6667	95.6667	94.3333	95	97.3333	95.0000	98.0000	99.3333	100
9	94.6667	93.6667	94.3333	94	95.0000	94.3333	96.0000	96.6667	97.6667	99	100
10	94	94.6667	93.6667	95	95.0000	94.6667	95.3333	96	99	100	100
11	94.3333	94.6667	94	95.0000	94.6667	95.3333	95.6667	97.0000	97.6667	98.6667	100

Zależność błędu SSE od ilości neuronów w poszczególnych warstwach



liczba neuronów w warstwie 2

	errors ×	results X										
	☐ 11x11 double											
П	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	
1	1.7600	1.7945	1.8671	2.3842	1.8474	2.0542	1.9005	1.3924	0.5859	0.3662	0.3320	
2	2.4517	1.7570	1.7340	2.0193	1.5787	2.1532	1.3339	1.7456	0.9937	0.3674	0.1617	
3	2.3731	2.0057	2.0466	2,2148	1.7753	1.4788	1.0792	1.2304	0.1115	0.5533	0.2741	
4	2.1673	1.9971	1.7629	1.3527	2.1652	1.3230	1.2158	1.5607	0.4349	0.2556	0	
5	2.5795	2.1401	1.8920	2.4974	1.8246	1.7220	1.9314	1.9706	0.7785	0	0.4230	
6	1.8941	1.9944	2.3972	2.1245	1.8508	1.9495	1.8217	1.4252	0.4639	0.3741	0	
7	2.4928	1.7656	2,2252	2.4152	2.7029	2.3756	1.1025	1.3397	0.7399	0	0	
8	2.3391	2.0104	2.1414	1.7031	2.8768	1.4239	0.9064	1.7756	0.6223	0.1913	0	
9	2.5268	1.8488	1.8643	2.2639	1.7681	1.4956	1.5811	0.9110	0.6223	0.2388	0	
10	2.2217	1.9140	2.1864	1.9855	1.6723	1.7014	2.4377	1.5265	0.2827	0	0	
11	1.8884	1.5343	2.1567	1.6378	1.7105	1.5617	2.1720	1.0641	0.4279	0.2703	0	

3.3 Eksperyment 3 - wielkość parametru współczynnika uczenia

W tym eksperymencie badany jest wpływ współczynnika uczenia na poprawność klasyfikacji oraz sumę kwadratów błędów. Współczynnik mieści się w takim samym zakresie, jak wcześniej: lr = [1e-5, 1e-4, 1e-3, 1e-2, 1e-1]. Aby otrzymać ogólny obraz wpływu współczynnika uczenia badany jest w pierwszym z eksperymentów tego dotyczącym jak zmienia się Pk i SSE w zależności od lr, jeżeli wynik dla danego lr jest brany dla każdej możliwej pary S1 i S2, gdzie S1 = 11, 21, ..., 101; a S2 = 1, 11, ..., S1. Drugi z eksperymentów pokazuje jak zmieniają się wyniki w zależności od współczynnika uczenia dla wyznaczonej w zagęszczonych poszukiwaniach pary liczb S1 i S2.

3.3.1 Współczynnik uczenia przy średniej ze wszystkich kombinacji ilości neuronów

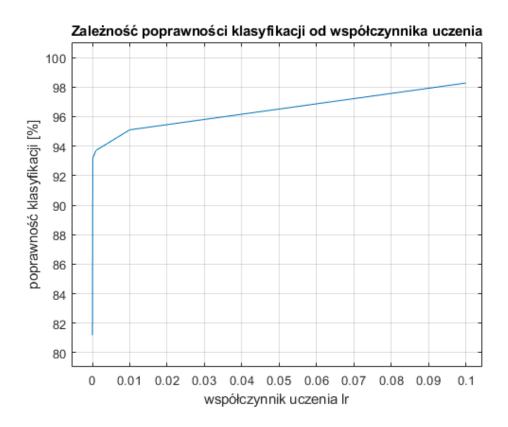
Zostały tutaj wykorzystane tablice z wynikami eksperymentów, w których poszukiwane były wartości S1, S2 dla różnych lr. Z eksperymentu, gdzie lr = 1e-1 wzięte są tablice results1 oraz errors1, dla lr = 1=e-2 tablice results2 i errors2, itd. Następnie wartości z tablic sumowane tak, aby result1 posiadało sumę poprawności klasyfikacji wszystkich par S1 i S2 dla lr=1e-1, podobnie error1 sumę SSE i tak dalej dla każdej tablicy. Po zsumowaniu obliczona zostaje średnia i wyrysowane są wykresy.

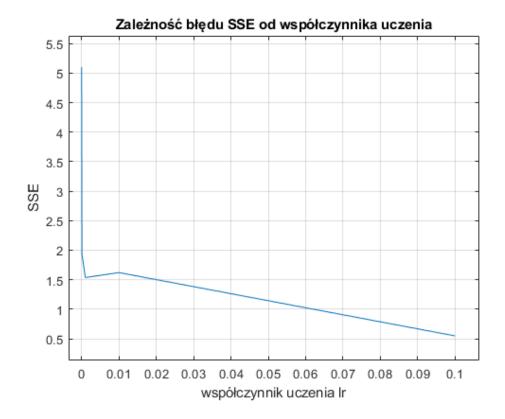
```
for x = 2:1:11 %dla indeksów odpowiadających S1
      for y = 1:1:x-1 %dla indeksów odpowiadających S2
         %sumowane są kolejne wartości Pk i SSE dla każdego lr
          result1 = result1 + results1(x, y);
          result2 = result2 + results2(x, y);
          result3 = result3 + results3(x, y);
          result4 = result4 + results4(x, y);
          result5 = result5 + results5(x, y);
          error1 = error1 + errors1(x, y);
          error2 = error2 + errors2(x, y);
10
          error3 = error3 + errors3(x, y);
          error4 = error4 + errors4(x, y);
          error5 = error5 + errors5(x, y);
   end
15
   %obliczenie średniej
   result1 = result1 / 55;
   result2 = result2 / 55;
   result3 = result3 / 55;
  result4 = result4 / 55;
   result5 = result5 / 55;
   error1 = error1 / 55;
   error2 = error2 / 55;
   error3 = error3 / 55;
  error4 = error4 / 55;
   error5 = error5 / 55;
   %tablice potrzebne do osi
   range = [1e-5, 1e-4, 1e-3, 1e-2, 1e-1];
   results = [result5, result4, result3, result2, result1];
   errors = [error5, error4, error3, error2, error1];
   %wyrysowanie wykresów
   figure(1);
   plot(range,results);
   title('Zależność poprawności klasyfikacji od współczynnika uczenia');
```

```
xlabel('współczynnik uczenia lr');
ylabel('poprawność klasyfikacji [%]');
grid;

figure(2);
plot(range,errors);
title('Zależność błędu SSE od współczynnika uczenia');
xlabel('współczynnik uczenia lr');
ylabel('SSE');
grid;
```

Z otrzymanych wyników można wywnioskować, że w tym przypadku wraz ze wzrostem współczynnika uczenia rośnie poprawność klasyfikacji, oraz maleje suma kwadratów błędów. Dla kolejnych coraz mniejszych wartości lr poprawność klasyfikacji coraz gwałtowniej maleje. Dla największej wartości lr = 0.1 poprawność klasyfikacji nie osiąga 100%, a SSE 0.





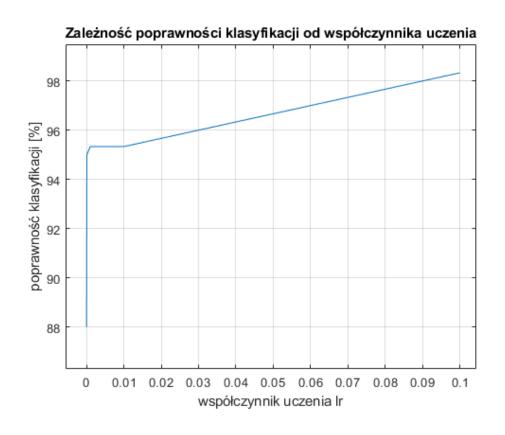
3.3.2 Współczynnik uczenia dla optymalnej ilości neuronów

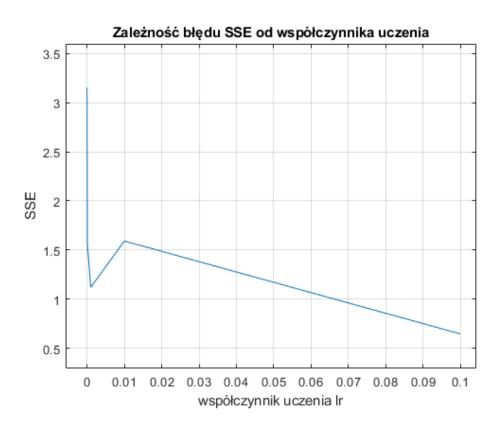
Zbadany również został wpływ współczynnika uczenia na poprawność klasyfikacji oraz sumę kwadratów błędów przy optymalnie dobranych ilościach neuronów na warstwie pierwszej i drugiej: S1=36, S2=21. Działanie skryptu nie wymaga tłumaczenia, ponieważ bazuje na poprzednich umieszczonych w raporcie kodach - różni się jedynie wartościami w niektórych miejscach, ale zasada działania jest identyczna.

```
%wyczyszczenia środowiska i ustawienie wartości początkowych
   close all
   clear
   disp_freq = 100;
   max_epoch = 40000;
   \max fail = 10000;
   load iris
   %ustawienie optymalnej ilości neuronów
   S1=36;
  S2=21;
   %stworzenie potrzebnych tablic
   Ptest = zeros([4,30]);
   Plearn = zeros([4,120]);
   Ttest = zeros([1,30]);
  Tlearn = zeros([1,120]);
   results = zeros([1,5]);
   errors = zeros([1,5]);
   err_goal = 0.25/length(Plearn); %błąd docelowy
   j = 0;%j to zmienna odpowiadająca za pokazywanie prograsu uczenia
20
   for tries = 1:10 %dla 10 powtórzeń
      i = 0; %zmienne iteracyjne do zapisu wyników w tablicach
      r = 1;
      t = 1;
      for o = 1:3 %podział zbioru na klasy
```

```
[traind] = crossvalind('Holdout', 50, 0.8); %kroswalidacja danych
          for k = 1:50
                       %w każdej klasie dane są podzielone na uczące i testujące
            if (traind(k) == 1) %jeżeli indeks jest równy jeden
                %dana jest zapisywana do zbioru testującego
                Ptest(:,t) = Pn(:,k+50*(o-1));
30
                Ttest(1,t) = T(1,k+50*(o-1));
                t = t + 1; %iterowanie indeksu
            else
                %w przeciwnym wypadku jest zapisywana do zbioru uczącego
                Plearn(:,r) = Pn(:,k+50*(o-1));
                Tlearn(1,r) = T(1, k+50*(o-1));
                r = r + 1; %iterowanie indeksu
            end
          end
      end
40
      for lr = [1e-5, 1e-4, 1e-3, 1e-2, 1e-1]
          j = j + 1; %zwiększanie progresu uczenia
          i = i + 1; %zwiększenie zmiennej iteracyjnej
          net = feedforwardnet([S1, S2], 'traingd'); %definicja percepton
          net.trainParam.epochs = max_epoch; %maksymalna liczba epok
45
          net.trainParam.goal = err_goal; %cel wydajności
          net.trainParam.lr = lr; %learning rate
          net.trainParam.max_fail = max_fail; %maksymalna ilość błędów walidacji
          net.trainParam.showWindow = false; %czy pokazać okno uczenia
          net.divideParam.trainRatio=1; %ilość danych do uczenia
          net.divideParam.valRatio=0; %ilość danych do walidacji
          net.divideParam.testRatio=0; %ilość danych do testowania
          [net,tr] = train(net,Plearn,Tlearn); %uczenie sieci neuronowej
          u = net(Ptest); %zapisanie do u tablicy otrzymanych wyjść
          errors(i) = errors(i) + sse(net, Ttest, u); %zapisanie do errors SSE
55
          results(i) = results(i) + (1-sum(abs(Ttest-u)>=0.5)/length(Ttest))*100;
              %zapisanie do result PK
          process = j/0.5; %obliczenie progresu
          fprintf('progress: %.2f%%\n', process); %wyświetlenie progresu
      end
   end
   %obliczenie średnich wyników
   results = results / 10;
   errors = errors / 10;
   %tablica do osi
   LRrange = [1e-5, 1e-4, 1e-3, 1e-2, 1e-1];
   %wyrysowanie wykresów
   figure(1);
  plot(LRrange, results);
   title('Zależność poprawności klasyfikacji od współczynnika uczenia');
   xlabel('współczynnik uczenia lr');
   ylabel('poprawność klasyfikacji [%]');
   grid;
   figure(2);
   plot(LRrange, errors);
   title('Zależność błędu SSE od współczynnika uczenia');
   xlabel('współczynnik uczenia lr');
   ylabel('SSE');
   grid;
```

Otrzymane wykresy mają bardzo podobny charakter do poprzednich, potwierdzają więc, że dla tej sieci zwiększając poprawność klasyfikacji uzyskuje się lepsze wynik. Jedyną różnicą jest tutaj to, że dla lr = 1e-2 SSE nie jest mniejsze, niż dla lr = 1e-3, ale jest to nieistotne dla badania, i nie wpływu na ostateczny kształt wniosków wypływających z tych dwóch eksperymentów.

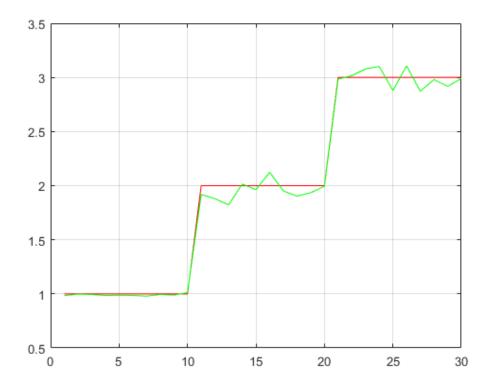




Rozdział 4

${f Wnioski}$

Dzięki znormalizowaniu danych i przeprowadzeniu serii eksperymentów udało się znaleźć pary liczb określających ilość neuronów na dwóch warstwach sieci, dla których wartości poprawności klasyfikacji osiągały 100%, a sumy kwadratów błędów 0, co jest wynikiem bardzo zadowalającym. Widać wówczas już było, że najlepsze wyniki sieć osiągała dla współczynnika uczenia rownego lr = 0.1. Po dokładniejszych badaniach udało się określić pożądane wartości pozostałych parametrów: 36 neuronów w pierwszej warstwie, 21 neuronów w drugiej warstwie - dawały one maksymalne Pk i minimalne SSE . Przykład działania sieci z takimi parametrami został zaprezentowany poniżej. Czerwony wykres obrazuje pożądane wyjście sieci, zielony natomiast odpowiadające im otrzymane wyjścia z sieci neuronowej.



Rysunek 4.1: Pożądane oraz aktualne wyjście sieci

Dla pozostałych parametrów lr można zauważyć, że otrzymane wyniki dla różnych ilości neuronów są bardziej stochastyczne, zakres otrzymywanych wartości zwiększa się, a same wartości maleją wraz ze zmniejszaniem współczynnika uczenia. Warto zauważyć, że ilość neuronów na drugiej warstwie zdaje się być bardziej istotna, niż ilość na warstwie pierwszej. Otrzmane dla tych parametrów wartości mogą być podstawą dla dalszych rozważań, w których

można zbadać wpływ innych parametrów, które przyjmuje sieć (np. maksymalna ilość epok) na poprawność klasyfikacji, oraz czy zmieniając je udałoby się tę poprawność zwiększyć.

Podczas badania współczynnika uczenia nie udało się osiągnąć poprawności klasyfikacji równej 100% i sumy kwadratów błędów 0 - zarówno wtedy, gdy wartości te były średnimi dla wszystkich par S1 i S2 z zakresu, jak i wtedy, kiedy badano lr dla pożądanych ilości neuronów. W obu przypadkach dla kolejnych wartości lr poprawność klasyfikacji rosła, a suma kwadratów błędów malała, jednak nie osiągały maksimum i minimum. Ten fakt może być podstawą do kolejnych eksperymentów, w których można by badać, czy nadal zwiększając współczynnik uczenia udałoby się osiągnąć lepsze rezultaty.

Bibliografia

- [1] Kosiński, Robert: Sztuczne sieci neuronowe. Dynamika nieliniowa i chaos. 2014. ISBN 978–83–7926–221–2
- [2] MATHWORKS: Generate indices for training and test sets. https://in.mathworks.com/help/bioinfo/ref/crossvalind.html?s_tid=srchtitle
- [3] MATHWORKS: Gradient descent backpropagation. https://in.mathworks.com/help/deeplearning/ref/traingd.html?s_tid=mwa_osa_a
- [4] ROMAN ZAJDEL, dr hab. inż. prof. PRz ..: Sztuczna inteligencja, Laboratorium, Ćwiczenie 6. Model neuronu
- [5] ROMAN ZAJDEL, dr hab. inż. prof. PRz ..: Sztuczna inteligencja, Laboratorium, Ćwiczenie 8. Sieć jednokierunkowa jednowarstwowa
- [6] ROMAN ZAJDEL, dr hab. inż. prof. PRz ..: Sztuczna inteligencja, Laboratorium, Ćwiczenie 9. Sieć jednokierunkowa wielowarstwowa
- [7] ZOCCA, Valentino; SPACAGNA, Gianmario; SLATER, Daniel; ROELANTSI, Peter: Deep Learning. Uczenie głębokie z językiem Python. Sztuczna inteligencja i sieci neuronowe. 2018. ISBN 978-83-283-4174-6