java

21강_인터페이스

객체가 다양한 데이터 타입을 가질 수 있는 방법에 대해서 학습합니다.

21-1 인터페이스란?

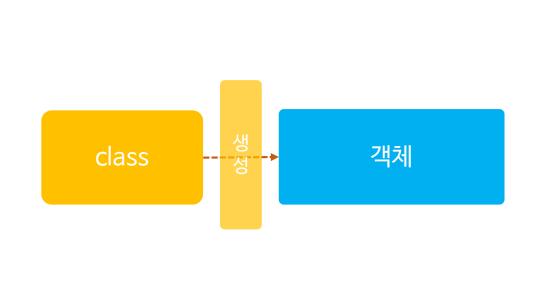
21-2 인터페이스를 사용하는 이유

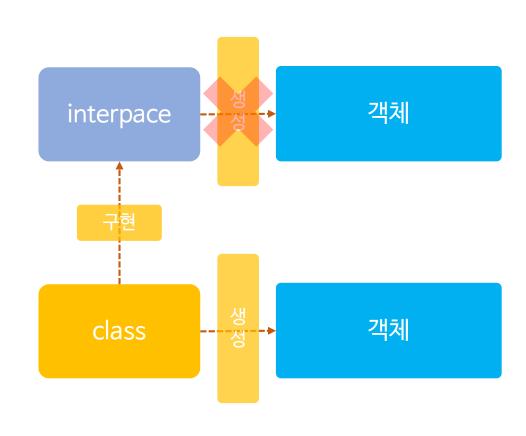
22-3 인터페이스 구현

22-4 장난감 인터페이스

21-1: 인터페이스란?

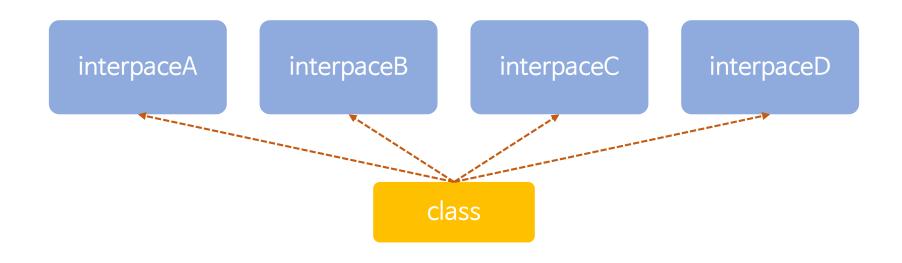
클래스와 달이 객체를 생성할 수는 없으며, 클래스에서 구현해야 하는 작업 명세서이다.





21-2: 인터페이스를 사용하는 이유

인터페이스를 사용하는 이유는 많지만, 가장 큰 이유는 객체가 다양한 자료형(타입)을 가질 수 있기 때문이다.



```
public class ImplementClass
public ImplementClass() {
    public ImplementClass() {
        System.out.println("ImplementClass constructor");
     }
}
InterfaceD {
    InterfaceA in a = new ImplementClass();
     interfaceD in a = new
```

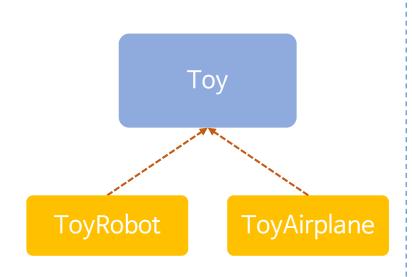
21-3: 인터페이스 구현

class 대신 interface 키워드를 사용하며, extend 대신 implements 키워드를 이용한다.

```
public interface Interface( {
                                                                                              public interface InterfaceD {
public interface InterfaceA {
                               public interface InterfaceB {
                                                                public void funC();
                                                                                                public void funD();
 public void funA();
                                 public void funB();
              public class ImplementClass implements InterfaceA, InterfaceB, InterfaceC, InterfaceD {
                @Override
                public void funA() { System.out.println(" -- funA START --"); }
                @Override
                public void funB() { System.out.println(" -- funB START --"); }
                @Override
                public void funC() { System.out.println(" -- funC START --"); }
                @Override
                public void funD() { System.out.println(" -- funD START --"); }
```

21-4: 장난감 인터페이스

interface를 이용하면 객체가 다양한 자료형(타입)을 가길 수 있다.



```
Toy robot = new ToyRobot();
Toy airplane = new ToyAirplane();

Toy toys[] = {robot, airplane};

for (int i = 0; i < toys.length; i++) {
   toys[i].walk();
   toys[i].run();
   toys[i].alarm();
   toys[i].light();

System.out.println();
</pre>
```

The robot can walk.
The robot can run.
The robot has no alarm function.
The robot has light function.
The airplane can not walk.
The airplane can not run.
The airplane has alarm function.
The airplane has alarm function.