

第八章 贪心法 Greedy Algorithm

湖南大学信息科学与工程学院

提纲



8.1 概述

- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法

8.1 概述-初识贪心算法

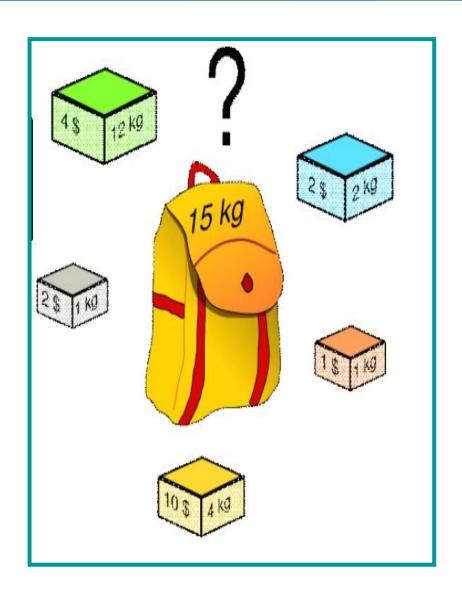




1元、2元、5元、10元、20元、50元、100元的纸币分别有若干张。 现在要用这些钱来支付K元,至少要用多少张纸币?

8.1 概述-初识贪心算法





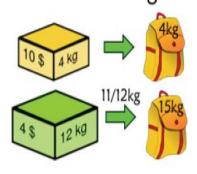
采用怎样的装包方法 才会使装入背包物品 的总收益最大?

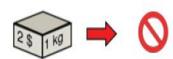
8.1 概述-初识贪心算法

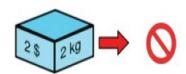


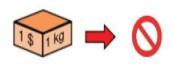
方案**1**: 按物品价 值降序装包

Max=15kg





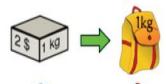


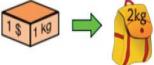


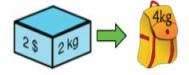
总价值: 13.67\$

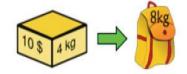
方案2: 按物品重量 升序装包

Max=15kg







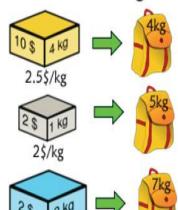




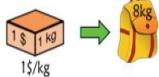
总价值: 17.33\$

方案3: 按物品价值与重量比值的降序装包

Max=15kg





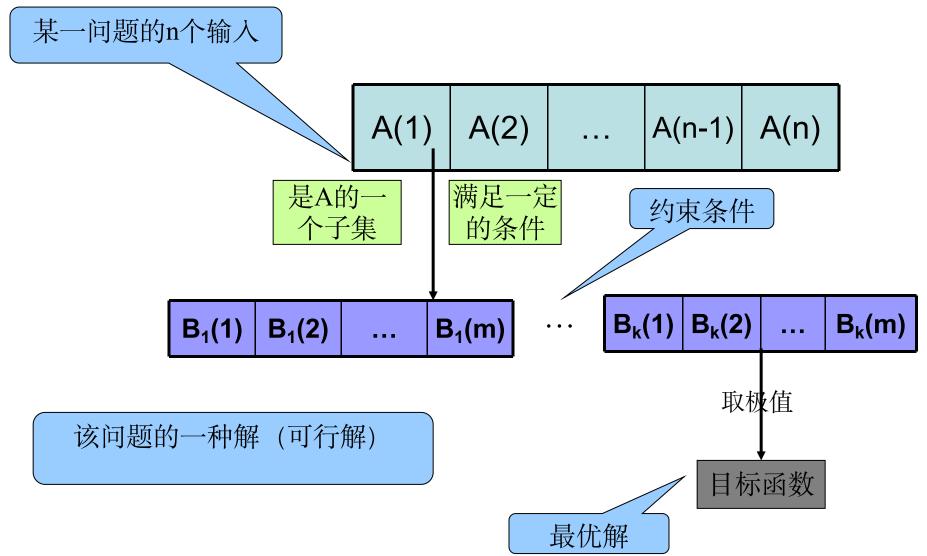




0.33\$/kg 总价值: 17.33\$

8.1 概述





8.1 概述



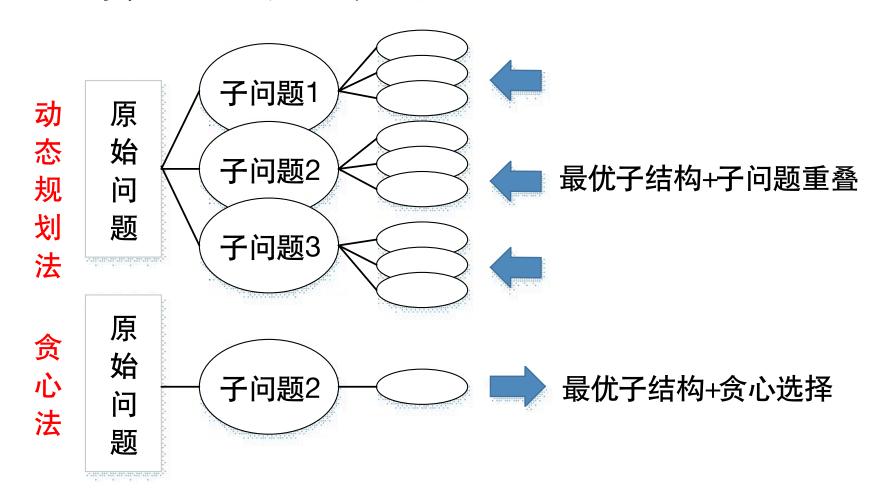
贪心法:将问题的求解过程看作是一系列选择,每次选择一个输入,每次选择都是当前状态下的最好选择(局部最优解). 每作一次选择后,所求问题会简化为一个规模更小的子问题. 从而通过每一步的最优解逐步达到整体的最优解。

[常见应用]背包问题,最小生成树,最短路径,作业调度等等 [算法优点]求解速度快,时间复杂性有较低的阶. [算法缺点]需证明是最优解.

8.1贪心算法原理



贪心算法 vs 动态规划法



提纲



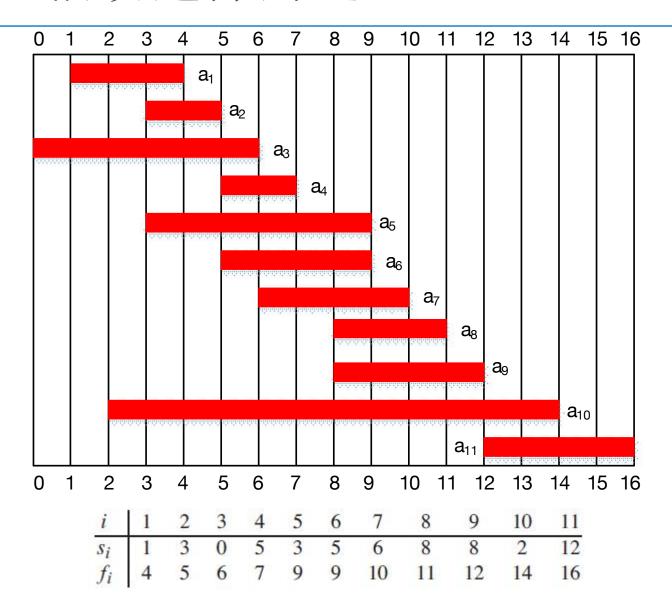
- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法



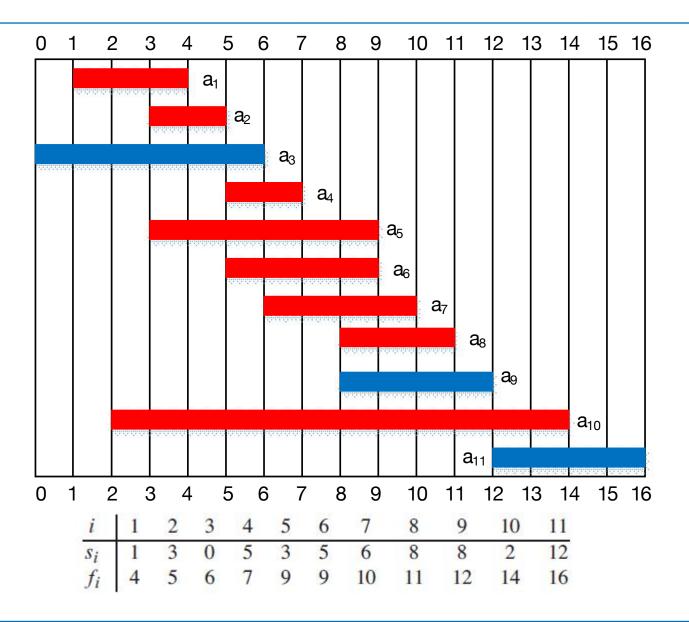
问题描述:

假设我们存在这样一个活动集合 $S=\{a_1,a_2,a_3,a_4,...,a_n\}$,其 中每一个活动ai都有一个开始时间si和结束时间fi保证 (0≤s_i<f_i),活动a_i进行时,那么它占用的时间为[s_i,f_i).现 在这些活动占用一个共同的资源(教室), 就是这些活动 会在某一时间段里面进行安排,如果两个活动ai和ai的 占用时间[s_i,f_i),[s_i,f_i)不重叠,那么就说明这两个活动是 兼容的,也就是说当 s_i >= f_i 或者 s_i >= f_i 那么活动 a_i , a_i 是兼 容的。在活动选择问题中,我们希望选出一个最大兼容 活动集,即在同一间教室能安排数量最多的活动。

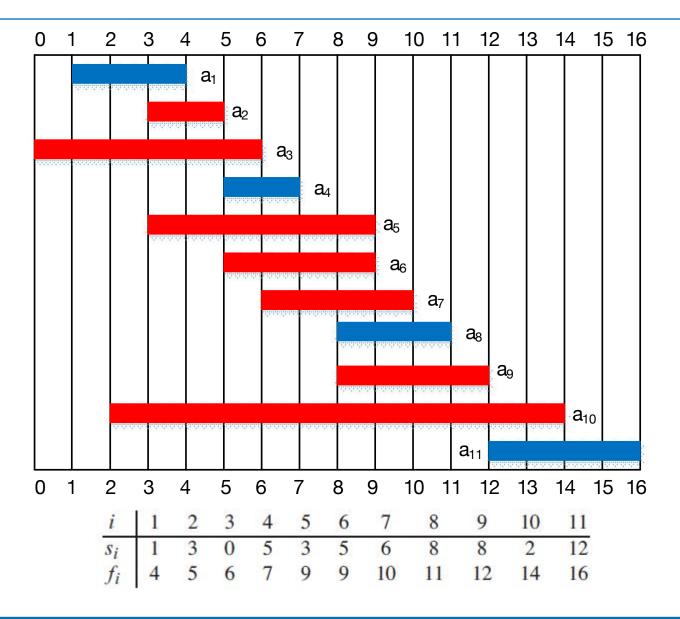




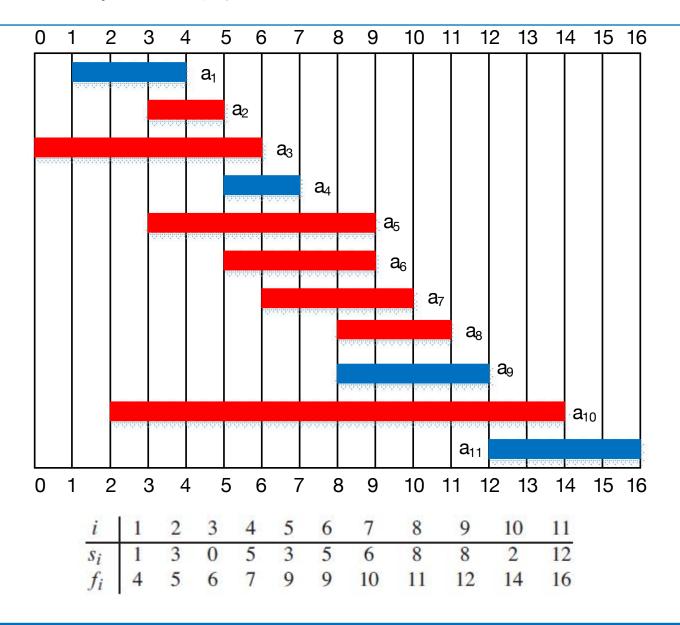




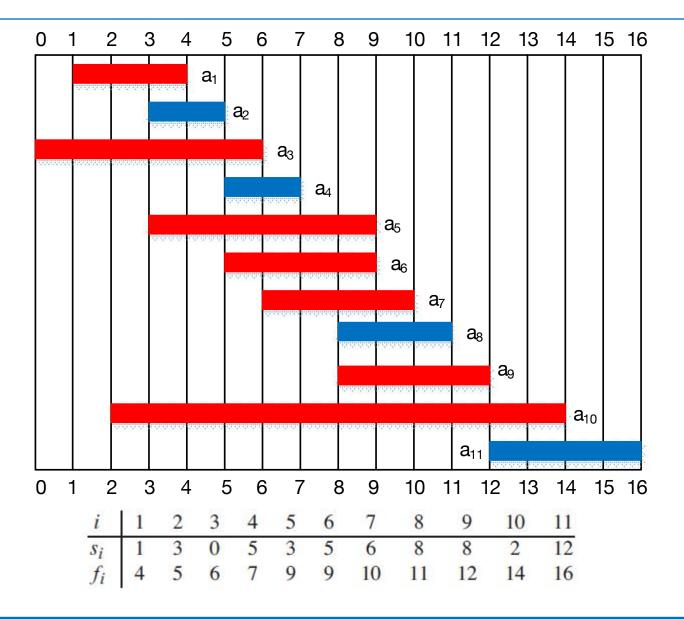




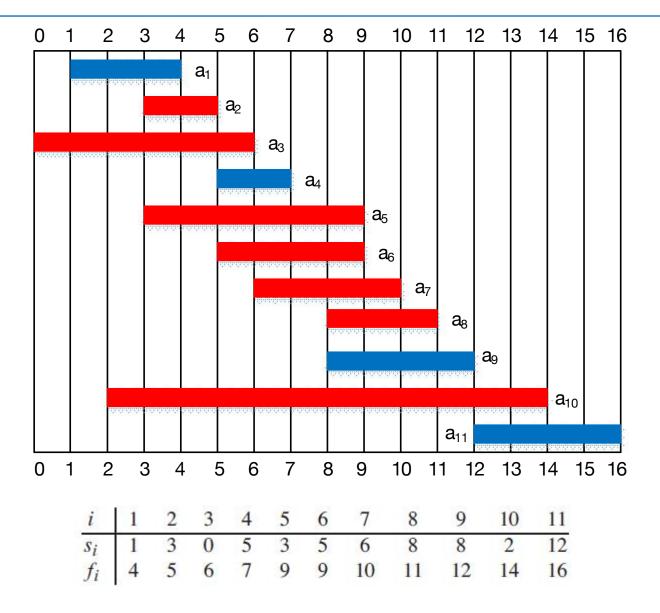












8.2 活动选择问题-最优子结构



$$\overbrace{a_1,a_2,\ldots,a_i,\underbrace{a_{i+1},\ldots,a_{j-1}}_{S_{ij}}+a_j,\ldots,a_{n-1},a_n}$$

假设在有活动集合Sij且其最大兼容子集为Aij,Aij之中包含活动ak

$$\diamondsuit A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}$$
মা $A_{kj} = A_{ij} \cap S_{kj}$ $A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj}$

Sii里面的最大活动兼容子集个数为

$$|A_{ij}| = |A_{ik}| + |A_{kj}| + 1$$

8.2 活动选择问题-最优子结构



最优子结构证明

通过一个活动 a_k 将问题 S_{ij} 分成两个子问题: S_{ik} 和 S_{kj}

S_{ij}的最优解A_{ij}必然包含其子问题**S**_{ik}和**S**_{kj}的最优解: A_{ik}和A_{ki}。



递归式:

$$c[i,j] = c[i,k] + c[k,j] + 1$$

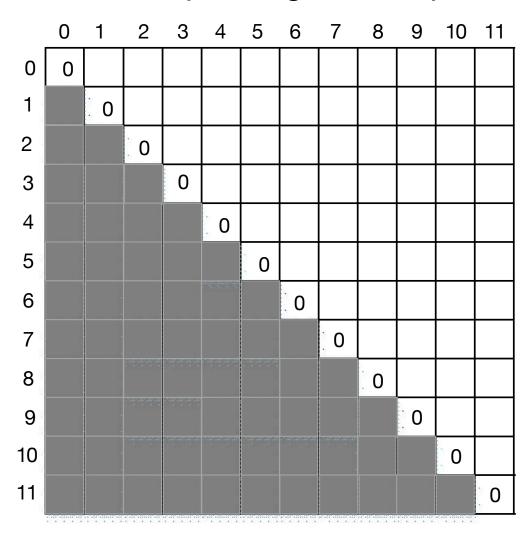
$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & i = j-1 \\ \max\{c[i,k] + c[k,j] + 1\}(i \le k \le j) & i >= j \end{cases}$$



数据结构设计

Dyn_Prog__ActivitySelection.py

c[i,j]





代码实现

Dyn_Prog__ActivitySelection.py

```
s = [0,1,3,0,5,3,5,6,8,8,2,12,0]

f = [0,4,5,6,7,9,9,10,11,12,14,16,0]
```

```
s[0]=0
f[0]=0
s[n+1]=sys.maxsize
f[n+1]=sys.maxsize
c=[[0]*(n+2) for _ in range(n+2)]
A=[[[]for i in range(n+2)] for i in range(n+2)]
```

为什么引入虚拟活动a0与an+1,f0 = 0, sn+1 = NaN (无穷大)?

为什么c[n][n]变成c[n+2][n+2] , A[n][n]变成A[n+2][n+2]?



这里的 S(i,j)一共大约有N²个选择 复杂度是O(N³)



活动选择问题-贪心策略

输入: $S = \{1, 2, ..., n\}$ 为n 项活动的集合, s_i , f_i 分别为活动 i 的开始和结束时间, 活动 i 与 j 相容 $\Leftrightarrow s_i \geq f_j$ 或 $s_j \geq f_i$.

求:最大的两两相容的活动集A

实例

策略1: 排序使得 $s_1 \le s_2 \le ... \le s_n$,从前向后挑选

策略2: 排序使得 $f_1 - s_1 \le f_2 - s_2 \le ... \le f_n - s_n$, 从前向后挑选

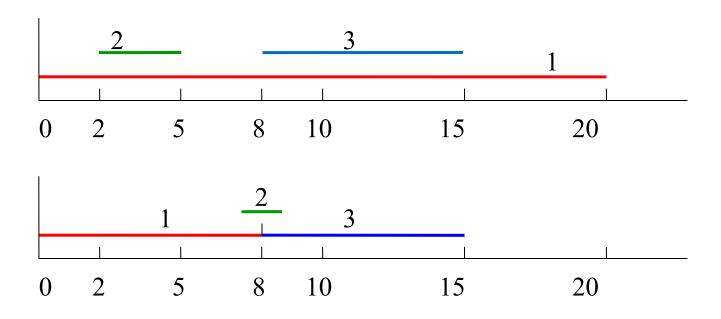
策略3: 排序使得 $f_1 \le f_2 \le ... \le f_n$,从前向后挑选

以上策略中的挑选都要注意满足相容性条件



策略1: $S=\{1,2,3\}$, $s_1=0$, $f_1=20$, $s_2=2$, $f_2=5$, $s_3=8$, $f_3=15$

策略2: $S=\{1,2,3\}$, $s_1=0, f_1=8, s_2=7, f_2=9, s_3=8, f_3=15$





贪心算法选择策略:

选择最早结束的活动。直观上认为每次选择最早结束的活动,后面的活动可选的时间就越充裕。



我们的直觉是正确的吗?贪心选择——最早结束的活动——总是最优解的一部分吗?

定理16.1考虑任意非空子问题S_k,令a_m是S_k中结束时间最早的活动,则a_m在S_k的某个最大兼容活动子集中。

证明:假设 A_k 是 S_k 的一个最大兼容活动子集,并且 A_j 为 A_k 中,结束时间最早的活动。

如果 $a_j = a_m$,则已得证;

如果 $\mathbf{a}_m \neq \mathbf{a}_j$,则令集合 $A_k' = (\mathbf{A}_k - \{\mathbf{a}_j\}) \cup \{\mathbf{a}_m\}$ 。也就是将 \mathbf{A}_k 中的元素 \mathbf{a}_j 替换为 \mathbf{a}_m 。因为 \mathbf{a}_m 为 \mathbf{S}_k 中结束时间最早的活动,所以 \mathbf{A}_k' 中的活动也是相互兼容的,又因为 $\mathbf{A}_k' = |\mathbf{A}_k'|$,所以 \mathbf{A}_k' 也是 \mathbf{S}_k 的最大兼容活动子集,所以得证。



贪心算法选择策略3:选择最早结束活动,递归

RECURSIVE-ACTIVITY-SELECTOR (s, f, k, n)

```
1  m = k + 1
2  while m ≤ n and s[m] < f[k]  // find the first activity in S<sub>k</sub> to finish
3  m = m + 1
4  if m ≤ n
5  return {a<sub>m</sub>} ∪ RECURSIVE-ACTIVITY-SELECTOR(s, f, m, n)
6  else return Ø
```



贪心算法选择策略3:选择最早结束活动,迭代

GREEDY-ACTIVITY-SELECTOR (s, f)

```
n = s.length
A = \{a_1\}
3 k = 1
4 for m = 2 to n
       if s[m] \geq f[k]
           A = A \cup \{a_m\}
           k = m
   return A
Greedy_ActivitySelection3.py
      f_k = \max\{f_i : a_i \in A\}
```



动态规划法和贪心算法求解活动选择问题总结

动态规划算法

- 1、动态规划算法通常以自底向上的方式解各子问题,全局最优解中一定包含某个局部最优解,但不一定包含前一个局部最优解,因此需要记录之前的所有最优解
- 2、动态规划的关键是状态转移方程,即如何由以求出的局部最优解来推导全局最优解
- 3、边界条件: 即最简单的,可以直接得出的局部最优解。 贪心算法
- 1、而贪心算法则通常以自顶向下的方式进行,以迭代的方式作出相继的贪心选择,每做一次贪心选择就将所求问题简化为规模更小的子问题。
- 2、贪心算法中,作出的每步贪心决策都无法改变,因为贪心策略是由上一步的最优解推导下一步的最优解,而上一步之前的最优解则不作保留。

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法



设计贪心算法经过下面几个步骤:

- ①确定问题的最优子结构
- ②基于问题的最优子结构设计一个递归算法
- ③证明我们做出的贪心选择,只剩下一个子问题
- ④证明贪心选择总是安全的
- ⑤递归算法实现贪心策略
- ⑥将贪心算法转化为迭代算法



贪心算法的设计步骤简化:

- ①将最优化问题简化为这样的形式:最初一个选择以后,只剩下一个子问题需要求解!
- ②证明在做出贪心选择以后,原问题总是存在最优解,即贪心选择总是安全的!
- ③证明在做出贪心选择以后,剩下的子问题满足性质:其最优解与做出选择的组合在一起得到原问题的最优解,即最优子结构。



贪心算法的求解过程:

- ① 候选集合Candidate: 为问题的可能解,即问题的最终解均来自于该候选集合;
- ② 解集合Answer: 为最终求解的完整解;
- ③ 解决函数Solution: 检验解集合是否已经构成该问题的完整解;
- ④ 选择函数Select: 贪心策略;
- ⑤ 可行函数Feasible: 检验解集合中新加入的候选对象是否可行。



贪心算法的求解过程代码框架:

```
Greedy(Candidate)
  Answer={};
  while(!Solution(Answer))//未构成完整解
     object=Select(Candidate);
     if(Feasible(Answer,object)==true)
        Answer=Answer+{object};
        Candidate=Candidate-{object};
  return Answer;
```



贪心算法的两个重要的性质:

- ▶贪心选择性质
- ▶最优子结构性质



贪心 vs 动态规划

▶ 01背包问题

一个正在抢劫商店的小偷发现了n个商品,第i个商品价值vi元,重wi磅,vi和wi都是整数。小偷希望拿走价值尽可能高的商品,但是背包最做只能容纳W磅。他应该拿走哪些商品呢?

> 分数背包问题

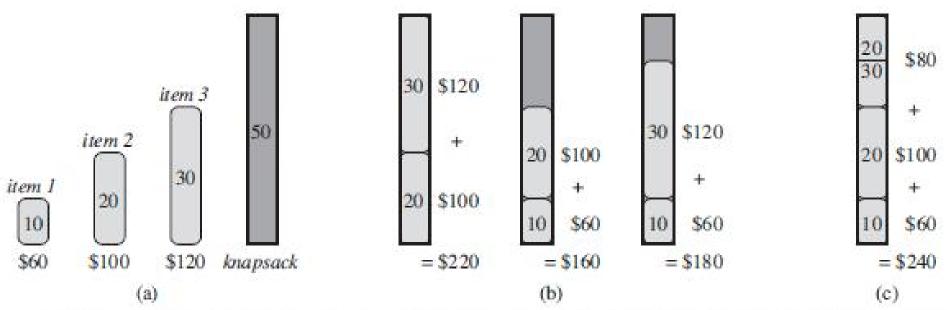
设定与0-1背包一样,但是对每个商品,小偷可以只拿走其一部分,而不是只能做出二元(0-1)选择。可以把0-1背包问题中的商品看做品质不一大小不同的金块,而分数背包问题中的商品更像是金砂。

8.3 贪心算法原理



贪心 vs 动态规划

01背包问题/分数背包问题



一个实例,说明贪心策略对 0-1 背包问题无效。(a)小偷必须选择所示三个商品的一个子集,总重量不超过 50 磅。(b)最优子集由商品 2 和商品 3 组成。虽然商品 1 有最大的每磅价值,但包含它的任何解都是次优的。(c)对于分数背包问题,按每磅价值降序拿走商品会生成一个最优解

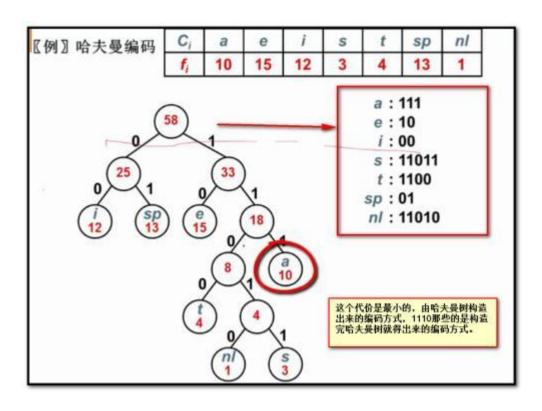
提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法



一种字符编码方式,常用于数据文件压缩。压缩率通常在20%~90%。



采取可变长编码方式, 对文件中出现次数多 的字符采取比较短的 编码,对于出现次数 少的字符采取比较长 的编码,可以有效地 减小总的编码长度。



例子

	a	b	C	d	e	f
Frequency (in thousands)	45	13	12	16	9	5
Fixed-length codeword	000	001	010	011	100	101
Variable-length codeword	0	101	100	111	1101	1100



前缀码

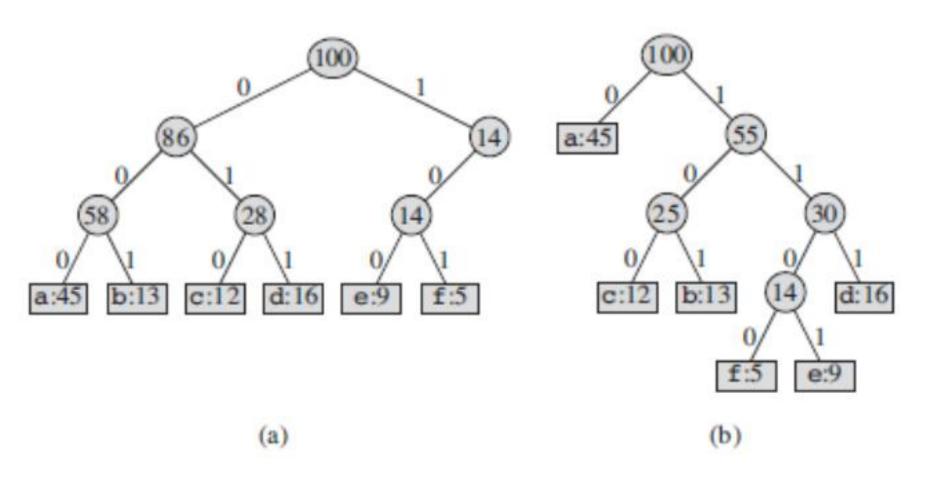
设Q ={a1, a2, ..., am}是一个0~1序列集合.如果Q中没有一个序列是另一个序列的前缀,则称Q为前缀码。

是指对字符集进行编码时,要求字符集中任一字符的编码都不是其它字符的编码的前缀。

前缀码的作用是简化解码的过程。由于没有码字是其他码字的前缀,编码文件的开始码字是无歧义的,我们可以简单地识别出开始码字,将其转换回原字符,然后对编码文件剩余部分重复这种解码过程。



编码的解码过程:





计算编码文件所需要二进制位

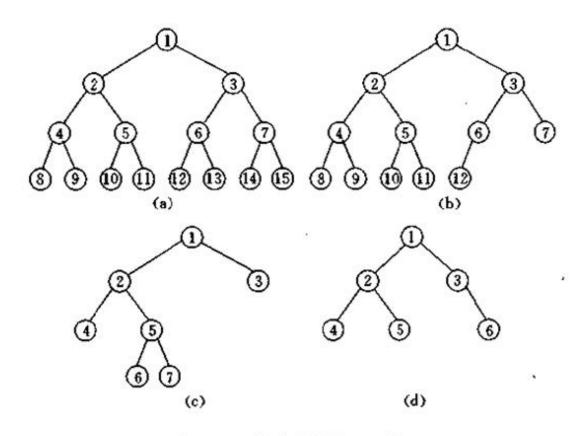
给定一棵对应前缀码的树 T,我们可以容易地计算出编码一个文件需要多少个二进制位。对于字母表 C 中的每个字符 c,令属性 c. freq 表示 c 在文件中出现的频率,令 $d_T(c)$ 表示 c 的叶结点在树中的深度。注意, $d_T(c)$ 也是字符 c 的码字的长度。则编码文件需要

$$B(T) = \sum_{c \in C} c. freq \cdot d_T(c)$$
 (16.4)

个二进制位,我们将 B(T)定义为 T 的代价。



哈夫曼树 (最优二叉树)

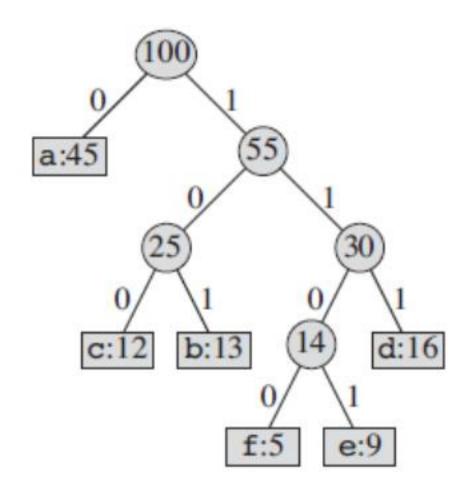


日本の日間

图 6.4 特殊形态的二叉树 (a) 满二叉树; (b) 完全二叉树; (c)和(d)非完全二叉树。

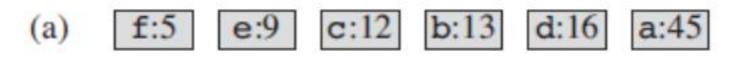


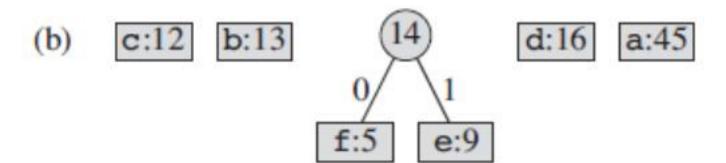
哈夫曼树的应用:哈夫曼编码





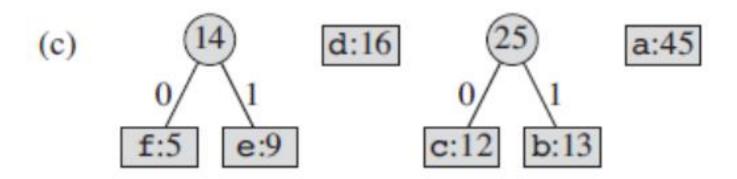
构造哈夫曼树算法的执行过程(贪心策略)





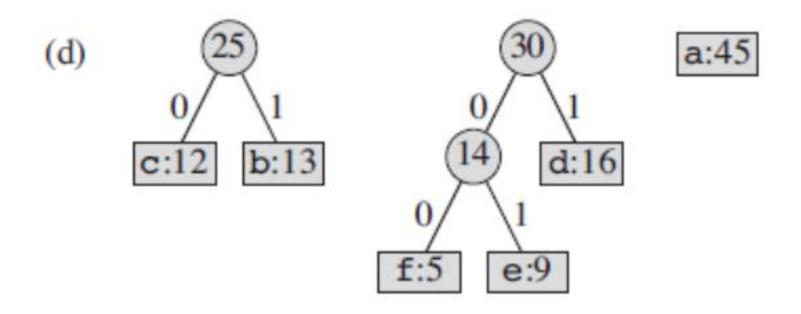


构造哈夫曼树算法的执行过程(贪心策略)





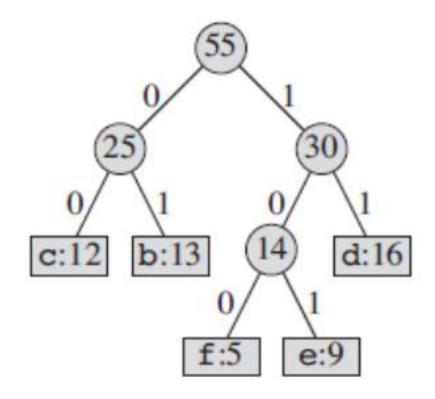
构造哈夫曼树算法的执行过程(贪心策略)





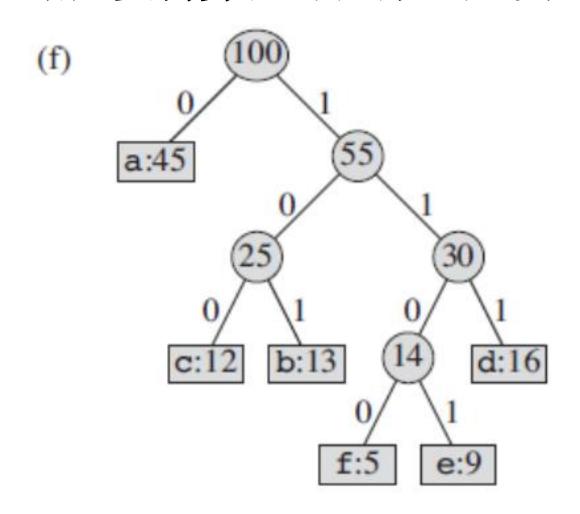
构造哈夫曼树算法的执行过程(贪心策略)







构造哈夫曼树算法的执行过程(贪心策略)



堆的定义

■n个元素的序列{k₁,k₂,...,k_n}当且仅当满足如下关系时,称之为堆(heap)。若满足条件(1)则称大根堆(或最大堆);若满足条件(2)则称小根堆(或最小堆)。

$$(1) \begin{cases} k_i \ge k_{2i} \\ k_i \ge k_{2i+1} \end{cases} \quad \overrightarrow{\mathbb{D}}(2) \begin{cases} k_i \le k_{2i} \\ k_i \le k_{2i+1} \end{cases} \quad (i = 1, 2, \dots, \lfloor n/2 \rfloor)$$

■若将和此序列对应的一维数组(即以一维数组作此序列的存储结构)看成是一个完全二叉树,则维实质上是满足如下性质的完全二叉树:树中任一非叶结点的关键字均不大于(或不小于)其左右孩子(若存在)结点的关键字。



优先队列

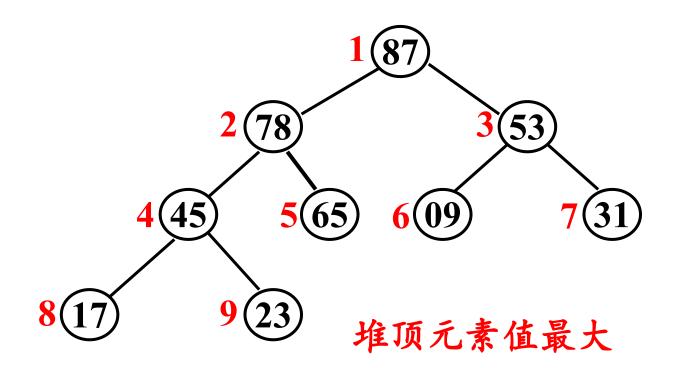
定义: 优先队列中元素出队列的顺序由元素的优先级决定。从优先队列中删除元素是根据优先权高或低的次序, 而不是元素进入队列的次序。

可以利用堆数据结构来高效地实现优先队列。

类型: 最小优先队列(最小堆), 最大优先队列(最大堆)

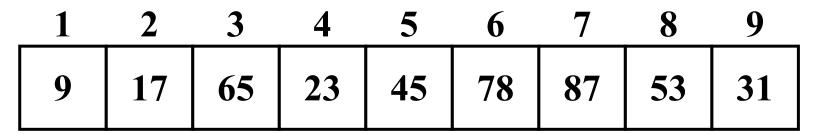


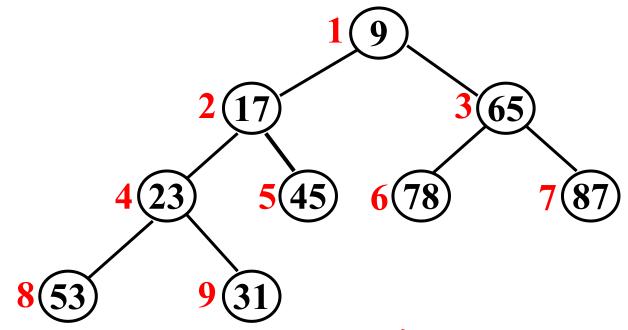
J				•	大堆)		_			
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
	87	78	53	45	65	09	31	17	23	





最小优先队列 (最小堆)





堆顶元素值最小



```
Huffman(C)
  n = |C|
Q = C
 for i = 1 to n - 1
      allocate a new node z
      z.left = x = EXTRACT-MIN(Q)
      z.right = y = EXTRACT-MIN(Q)
      z.freq = x.freq + y.freq
      INSERT(Q,z)
   return EXTRACT-MIN(Q) // return the root of the tree
```

算法时间复杂度: O(nlogn)

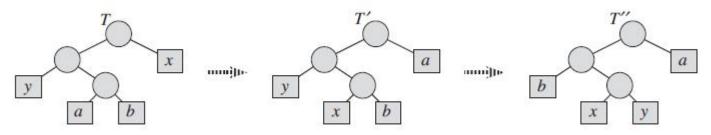


算法的正确性证明

引理16.2 令C为一个字母表,其中每个字符 $c \in C$ 都有一个频率 c.feq。令x和y是C中频率最低的两个字符。那么存在C的一个最优前缀码码,x和y的码字长度相同,且只有最后一个二进制 位不同。

证明: 反证法。如果是a和b作为最优树T的最底层而不是x和y 在最优树T的最底层,那么我们可以重新构造一个T"满足最优

树





算法的正确性证明

引理16.3 令C为一个给定的字母表,其中每个字符 $c \in C$ 都定义了一个频率c.feq。令x和y是C中频率最低的两个字符。令C 为C去掉字符x和y,加入一个新字符z后得到的字母表,即 $C' = C - \{x,y\} \cup \{z\}$ 。类似C,也为C'定义freq,不同之处只是z.feq =x.feq+y.freq。令T'为字母表C'的任意一个最优前缀码对应的编码树。于是我们可以将T'中叶结点z替换为一个以x和y为孩子的内部结点,得到树T,而T表示字母表C的一个最优前缀码。

证明:反证法。如果T不是最优编码树,那么有新的编码树T'',他所对应的T'比T'代价要小。



算法的正确性证明

引理16.4 哈夫曼编码可以由贪心得解

证明: 根据引理16.2和16.3可得

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法

8.5 分数背包问题



0-1背包问题: 假设有n 个物品,每个物品i 的价值为vi,大小为si。 包的容量为S,要求从这n 个物品中挑选若干物品装进包中,在所 有装进包中物品的大小小于等于包容量S 的前提下,包中物品总价 值最大

分数背包问题:这个问题和上面的问题相似,唯一不同的就是该问题里可以对物品可以进行分割,即可以只选取一个物品ai的一部分放入背包。

8.5 分数背包问题



三种贪心策略:

- > 选择价值最大的物品
- > 选择重量最轻的物品
- > 选择单位重量价值最大的物品

8.5 分数背包问题



伪代码

- 1. 改变数组w和v的排列顺序,使其按单位重量价值v[i]/w[i]降序排列;
- 2. 将数组x[n]初始化为0;
- 3. i=1;
- 4. 循环直到(w[i]>C)
 - 4.1 将第i个物品放入背包: x[i]=1;
 - 4.2 C=C-w[i];
 - 4.3 i++;
- 5. x[i]=C/w[i]; //物品i装入一部分

3/8/2023 ϵ

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法

8.6 多机调度问题描述



问题描述:设有n个独立的作业 $\{1, 2, ..., n\}$,由m台相同的机器 $\{M_1, M_2, ..., M_m\}$ 进行加工处理,作业i所需的处理时间为 t_i ($1 \le i \le n$),每个作业均可在任何一台机器上加工处理,但不可间断、拆分。多机调度问题要求给出一种作业调度方案,使所给的n个作业在尽可能短的时间内由m台机器加工处理完成。

8.6 多机调度问题-思路



贪心法求解多机调度问题的贪心策略是**最长处理时间作业优先**,即把处理时间最长的作业分配给最先空闲的机器,这样可以保证处理时间长的作业优先处理,从而在整体上获得尽可能短的处理时间。

按照最长处理时间作业优先的贪心策略, 当 $m \ge n$ 时, 只要将机器i的[0, t_i)时间区间分配给作业i即可; 当m < n时, 首先将n个作业依其所需的处理时间从大到小排序, 然后依此顺序将作业分配给空闲的处理机。

8.6 多机调度问题-实例



设7个独立作业 $\{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ 由3台机器 $\{M_1, M_2, M_3\}$ 加工处理,各作业所需的处理时间分别为 $\{2, 14, 4, 16, 6, 5, 3\}$ 。

M_1		作业4		
M_2		4 <u>5.</u> 1.7		
M_3	作业5	**************************************	作业3	作业1
时间	 6			
分配	←	16 17		>

8.6 多机调度问题



设n个作业的处理时间存储在数组t[n]中,m台机器的空闲时间存储在数组d[m]中,集合数组S[m]存储每台机器所处理的作业,其中集合S[i]表示机器i所处理的作业,贪心法求解多机调度问题的算法如下:

HARRE

算法 7.9——多机调度问题

- 1. 将数组 t[n]由大到小排序,对应的作业序号存储在数组 p[n]中;
- 2. 将数组 d[m]初始化为 0;
- 3 . for (i=1; i < = m; i++)
 - 3.1 $S[i] = \{p[i]\}; //将 m 个作业分配给 m 个机器$
 - $3\ 2\ d[i] = t[i];$
- 4 . for (i = m + 1; i < = n; i++)
 - 4.1 j=数组 d[m]中最小值对应的下标; // j 为最先空闲的机器序号
 - 4 2 $S[j] = S[j] + \{p[i]\};$ // 将作业 i 分配给最先空闲的机器 j
 - 4 3 d[j] = d[j] + t[i]; // 机器 j 将在 d[j]后空闲

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法

最小延迟调度问题



问题定义:任务集合S, $\forall i \in S$, d_i 为截止时间, t_i 为加工时间, d_i , t_i 为正整数。一个调度 $f:S \rightarrow N$,f(i)为任务i 的开始时间。求最大延迟达到最小的调度,即求f 使得

$$\min_{f} \left\{ \max_{i \in S} \left\{ f(i) + t_i - d_i \right\} \right\}$$

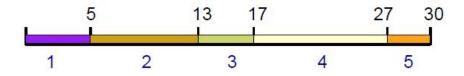
$$\forall i, j \in S, i \neq j, f(i) + t_i \leq t_i \ \forall f(i) + t_j \leq t_i$$

示例

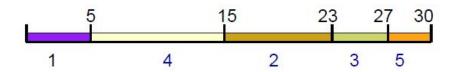


 $S=\{1, 2, 3, 4, 5\}, d=<10, 12, 15, 11, 20>, t=<5, 8, 4, 10, 3>$

调度1: $f_1(1)=0$, $f_1(2)=5$, $f_1(3)=13$, $f_1(4)=17$, $f_1(5)=27$, 各任务延迟: 0, 1, 2, 16, 10; 最大延迟: 16



调度2: $f_2(1)=0$, $f_2(2)=15$, $f_2(3)=23$, $f_2(4)=5$, $f_2(5)=27$, 各任务延迟: 0, 11, 12, 4, 10; 最大延迟: 12



贪心策略选择



贪心策略1: 按照t, 从小到大安排任务

贪心策略2: 按照d_i - t_i 从小到大安排任务

贪心策略3: 按照d; 从小到大安排任务

策略1 对某些实例得不到最优解。反例: t_1 =1, d_1 =100, t_2 =10, d_2 =10

策略2 对某些实例得不到最优解。反例: t_1 =1, d_1 =2, t_2 =10, d_2 =10

算法设计



算法思想:按照截止时间d_i 从小到大选择任务,安排时不留空闲时间

算法伪代码:

$$f(1)=0, i=2$$

while i≤n do

$$f(i)=f(i-1)+t_{i-1}; i=i+1$$

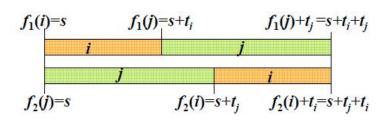
正确性证明



证明思路: 最优解中可以不存在相邻逆序任务。所谓相邻逆序任务就是(i, j): f(i) < f(j) 且 $d_i > d_j$

证明: 如存在相邻逆序任务(i, j), 那么交换这个两个任务不增加延迟问

题



 $i在f_2$ 结束时间=j 在 f_1 的结束时间= $s+t_i+t_j$;

i在 f_2 的延迟: $L_{2i} = (s+t_i+t_j)-d_i$; j 在 f_1 的延迟: $L_{1j} = (s+t_i+t_j)-d_j$

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法



考虑用最少的硬币找n美分零钱的问题。假设每种硬币的面额都是整数。

a)设计贪心算法求解找零问题,假定有25美分、10美分、5美分和1 美分4种面额的硬币。证明你的算法能找到最优解。

证明思路: 若n是正整数,则用25美分、10美分、5美分和1美分等 尽可能少的硬币找出的n美分零钱中,至多有2个10美分、至多有1 个5美分、至多有4个1美分硬币,而不能有2个10美分和1个5美分硬 币。用10美分、5美分和1美分硬币找出的零钱不能超过24美分。



考虑用最少的硬币找n美分零钱的问题。假设每种硬币的面额都是整数。

a)设计贪心算法求解找零问题,假定有25美分、10美分、5美分和1 美分4种面额的硬币。证明你的算法能找到最优解。

贪心算法: 先尽可能用25美分, 然后尽可能用10美分, 再尽可能用5美分, 最后尽可能用1美分,

8.8 找零问题正确性证明



引理1: 若n是正整数,则用25美分、10美分、5美分和1美分等尽可能少的硬币找出的n美分零钱中,至多有2个10美分、至多有1个5美分、至多有4个1美分硬币,而不能有2个10美分和1个5美分硬币。用10美分、5美分和1美分硬币找出的零钱不能超过24美分。

证明:证用反证法。证明如果有超过规定数目的各种类型的硬币,就可以用等值的数目更少的硬币来替换。注意,如果有3个10美分硬币,就可以换成1个25美分和1个5美分硬币;如果有2个5美分硬币,就可以换成1个10美分硬币;如果有5个1美分硬币,就可以换成1个5美分硬币;如果有2个10美分和1个5美分硬币,就可以换成1个25美分硬币。由于至多可以有2个10美分、1个5美分和4个1美分硬币,而不能有2个10美分和1个5美分硬币,所以当用尽可能少的硬币找n美分零钱时,24美分就是用10美分、5美分和1美分硬币能找出最大值。

8.8 找零问题正确性证明



引理2: 找n美分零钱的最优方式中使用25美分硬币的个数q', 一定等于贪心算法所用25美分硬币的个数。

证明: 贪心算法使用尽可能多的25美分硬币,所以q'≤q。但是q'也不能小于q。假如q'小于q,需要在这种最优方式中用10美分、5美分和1美分硬币至少找出25美分零钱。而根据引理1,这是不可能的。

8.8 找零问题正确性证明



正确性证明: 找n美分零钱的贪心算法能得到最优解。

证明:根据引理2,我们可以知道,找n美分零钱的贪心算法中25美分数量就是最优解中25美分数量。

由于在找n美分零钱的贪心解和最优解中一定有同样多的25美分硬币,所以在这两种方式中10美分、5美分和1美分硬币的总值一定相等,并且这些硬币的总值不超过24美分。10美分硬币的个数一定相等,因为贪心算法使用尽可能多的10美分硬币。而根据引理1,当使用尽可能少的硬币找零钱时,至多使用1个5分硬币和4个1分硬币,所以在找零钱的最优方式中也使用尽可能多的10美分硬币。类似地,5美分硬币的个数相等;最终,1美分的个数相等



b)假定硬币的面额是c的幂,即面额c⁰, c¹, ..., c^k, c和k为整数, c>1, k>=1。证明: 贪心算法总能得到最优解。

证明: 同a问,由于c⁰+c¹+...+c^{k-1}=c^k-1<ck,故当n大于c^k时,可以分解为c^k与n-c^k的值,其中c^k只用一个硬币值为c^k的硬币就能得到最少硬币数,而子问题变成n-c^k的最少硬币数,依次类推,贪心算法总能得到最好的结果。



c)设计一组硬币面额,使得贪心算法不能保证得到最优解。这组硬币面额中应该包含1美分,使得对每个零钱值都存在找零方案。

证明:如果出现一组硬币6,5,1。当遇到10分时,按照贪心算法将分解为6+4*1,而其实为2*5。



d)设计一个O(nk)时间的找零算法,适用于任何k种不同面额的硬币, 假定问题包含1美分硬币。

证明: 假设m[n]表示找零n美分需要的最少硬币数,硬币面值为 c_0 , c_1 , ..., c_k , 并令m[0]=0,则m[n]=1如果n等于某个 c_i , 否则m[n] =min{m[n- c_0]+1, m[n- c_1]+1, ..., m[n- c_k]+1}。基于此公式,可以设计 动态规划算法。

提纲



- 8.1 概述
- 8.2 活动选择问题
- 8.3 贪心算法原理
- 8.4 哈夫曼编码
- 8.5 (分数) 背包问题
- 8.6 多机调度问题
- 8.7 最小延迟调度问题
- 8.8 找零问题
- 8.9 贪心算法与人工智能算法

人工智能算法

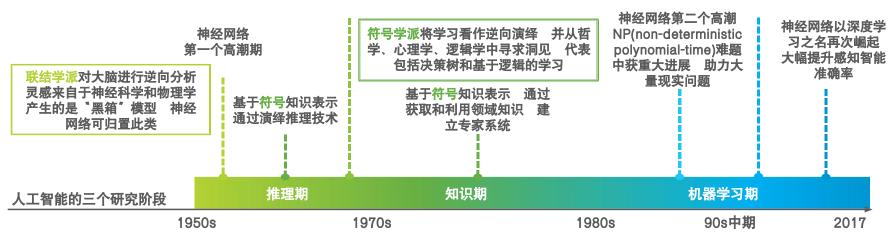


- 从以"推理"为重点到以"知识"为重点, 再到以"学习"为重点
- 机器可以自动"学习"的算法,即从数据中自动分析获得规律,并利用规律对未知数据进行预测的算法。目前,机器学习="分类"
- 人工智能 > 机器学习 > 深度学习



统计学的研究成果经由机器学习 提出支持向量、VC维等概念 研究,形成有效的学习算法

统计学习登场并占据主流,支 持向量机、核方法为代表性技术



机器学习算法与贪心算法关系

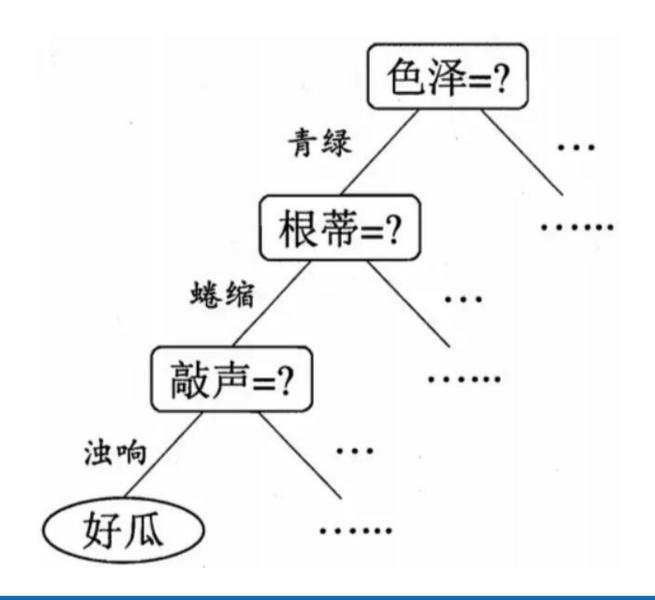


现有机器学习算法利用输入数据多轮迭代地生成模型,每轮迭代中都是贪心地选择当前最优模型来生成。

为了进一步降低计算空间进而提高效率,在 贪心的基础上,很多机器学习算法在执行过程中还 加上了随机的思想。它们随机地在下一步可能的最 优模型中选择若干分支。

机器学习典型算法: 决策树





机器学习典型算法: 决策树



- 一棵决策树的生成过程主要分为以下3个部分:
- ▶ 特征选择: 特征选择是指从训练数据中众多的特征中选择一个特征作为当前节点的分裂标准, 如何选择特征有着很多不同量化评估标准标准, 从而衍生出不同的决策树算法。
- ▶ 决策树生成:根据选择的特征评估标准,从上至下递 归地生成子节点,直到数据集不可分则停止决策树停止 生长。树结构来说,递归结构是最容易理解的方式。
- ▶ 剪枝: 决策树容易过拟合,一般来需要剪枝,缩小树结构规模、缓解过拟合。剪枝技术有预剪枝和后剪枝两种。

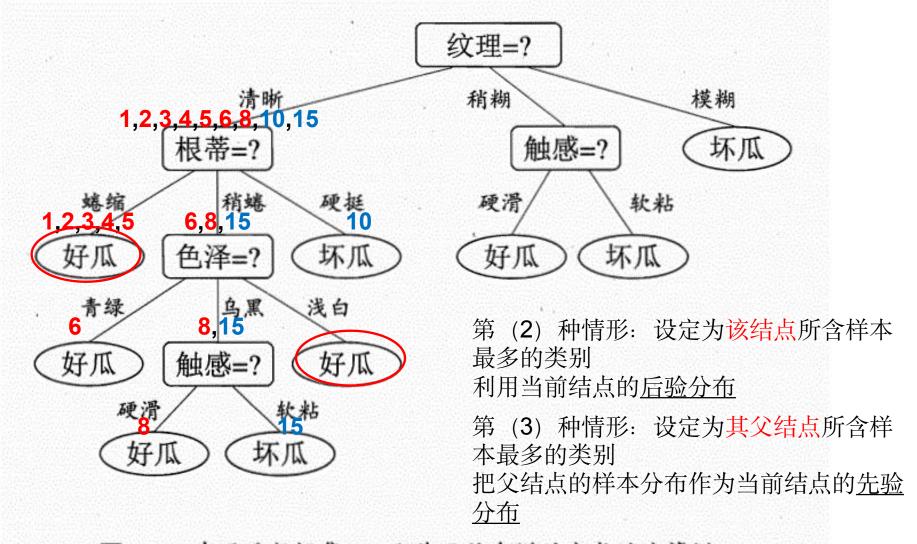
示例数据 (西瓜数据集2.0)



编号	色泽	根蒂	敲声	纹理	脐部	触感	好瓜
1	青绿	蜷缩	浊响	清晰	凹陷	硬滑	是
2	乌黑	蜷缩	沉闷	清晰	凹陷	硬滑	是
3	乌黑	蜷缩	浊响	清晰	凹陷	硬滑	是
4	青绿	蜷缩	沉闷	清晰	凹陷	硬滑	是
5	浅白	蜷缩	浊响	清晰	凹陷	硬滑	是
6	青绿	稍蜷	浊响	清晰	稍凹	软粘	是
7	乌黑	稍蜷	浊响	稍糊	稍凹	软粘	是
- 8	乌黑	稍蜷	浊响	清晰	稍凹	硬滑	是
9	乌黑	稍蜷	沉闷	稍糊	稍凹	硬滑	否
10	青绿	硬挺	清脆	清晰	平坦	软粘	否
11	浅白	硬挺	清脆	模糊	平坦	硬滑	否
12	浅白	蜷缩	浊响	模糊	平坦	软粘	否
13	青绿	稍蜷	浊响	稍糊	凹陷	硬滑	否
14	浅白	稍蜷	沉闷	稍糊	凹陷	硬滑	否
15	乌黑	稍蜷	浊响	清晰	稍凹	软粘	否
16	浅白.	蜷缩	浊响	模糊	平坦	硬滑	否
17	青绿	蜷缩	沉闷	稍糊	稍凹	硬滑	否

示例决策树





决策树典型算法



Hunt算法:

```
输入: 训练集 D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};
                          属性集 A = \{a_1, a_2, \ldots, a_d\}.
                     过程: 函数 TreeGenerate(D, A)
                     1: 生成结点 node;
                     2: if D中样本全属于同一类别 C then
                                                                无需划分
 递归返回,情形(1).
                     3: 将 node 标记为 C 类叶结点: return
                     4: end if
                     5: if A = \emptyset OR D 中样本在 A 上取值相同 then
 递归返回, 情形(2).
                     6: 将 node 标记为叶结点, 其类别标记为 D 中样本数最多的类: return
                     7: end if
                                                                无法划分
 我们将在下一节讨论如
                     8: 从 A 中选择最优划分属性 a*;
何获得最优划分属性.
                      9: for a<sub>*</sub> 的每一个值 a<sub>*</sub> do
                          为 node 生成一个分支; 令 D_v 表示 D 中在 a_* 上取值为 a_*^v 的样本子集;
                     10:
                          if D, 为空 then
                     11:
 递归返回, 情形(3).
                            将分支结点标记为叶结点, 其类别标记为 D 中样本最多的类; return
                     12:
                          else
                     13:
                                                                不能划分
 从 A 中去掉 a*.
                            以 TreeGenerate(D_v, A \setminus \{a_*\})为分支结点
                     14:
                          end if
                     15:
                     16: end for
                     输出: 以 node 为根结点的一棵决策树
```

决策树算法



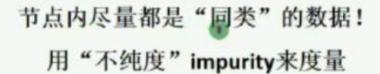
决策树学习的关键是算法的第8行: 贪心地选择最优划分属性

什么样的划分属性是最优的?

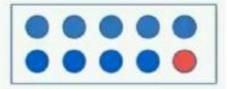
我们希望决策树的分支结点所包含的样本尽可能属于同一类别,即结点的"纯度"越来越高,可以高效地从根结点到达叶结点,得到决策结果。

决策树算法









"不纯度"很高

"不纯度"很低

(纯度很低) (纯度很高) 12595

不纯度 (impurity) -- GINI系数:

$$Gini(p) = \sum_{k=1}^{K} p_k (1 - p_k) = 1 - \sum_{k=1}^{K} p_k^2$$

决策树算法



Gini计算示例

$$GINI = 1 - \sum_{i=1}^{c} p(i)^2$$

$$P(C1) = 0/6 = 0$$
 $P(C2) = 6/6 = 1$
 $Gini = 1 - P(C1)^2 - P(C2)^2 = 1 - 0 - 1 = 0$

P(C1) =
$$1/6$$
 P(C2) = $5/6$
Gini = $1 - (1/6)^2 - (5/6)^2 = 0.278$

$$P(C1) = \frac{2}{6}$$
 $P(C2) = \frac{4}{6}$
 $Gini = 1 - (\frac{2}{6})^2 - (\frac{4}{6})^2 = 0.444$

信息熵与信息增益



"信息熵" (information entropy)是度量样本集合纯度最常用的一种指标. 假定当前样本集合 D 中第 k 类样本所占的比例为 p_k ($k=1,2,\ldots,|\mathcal{Y}|$),则 D 的信息熵定义为

$$\operatorname{Ent}(D) = -\sum_{k=1}^{|\mathcal{Y}|} p_k \log_2 p_k \ .$$
 (4.1)

 $\operatorname{Ent}(D)$ 的值越小,则 D 的纯度越高. 对于二分类任务 |y|=2

假定离散属性 a 有 V 个可能的取值 $\{a^1, a^2, \dots, a^V\}$, 若使用 a 来对样本集 D 进行划分, 则会产生 V 个分支结点, 其中第 v 个分支结点包含了 D 中所有在属性 a 上取值为 a^v 的样本, 记为 D^v . 我们可根据式(4.1) 计算出 D^v 的信息熵, 再考虑到不同的分支结点所包含的样本数不同, 给分支结点赋予权重 $|D^v|/|D|$, 即样本数越多的分支结点的影响越大, 于是可计算出用属性 a 对样本集 D 进行划分所获得的"信息增益" (information gain)

$$\operatorname{Gain}(D,a) = \operatorname{Ent}(D) - \sum_{v=1}^{V} \frac{|D^v|}{|D|} \operatorname{Ent}(D^v) \ . \tag{4.2}$$

信息熵示例



举例: 求解划分根结点的最优划分属性

数据集包含17个训练样例:

8个正例(好瓜)占
$$p_1 = \frac{8}{17}$$
 对于二分类任务 $|y| = 2$ 9个反例(坏瓜)占 $p_2 = \frac{9}{17}$

以属性"色泽"为例计算其信息增益

根结点的信息熵:

$$\operatorname{Ent}(D) = -\sum_{k=1}^{2} p_k \log_2 p_k = -\left(\frac{8}{17} \log_2 \frac{8}{17} + \frac{9}{17} \log_2 \frac{9}{17}\right) = 0.998 \ .$$

信息增益示例



用"色泽"将根结点划分后获得3个分支结点的信息熵分别为:

$$\begin{split} & \operatorname{Ent}(D^1) = -\left(\frac{3}{6}\log_2\frac{3}{6} + \frac{3}{6}\log_2\frac{3}{6}\right) = 1.000 \; , \\ & \operatorname{Ent}(D^2) = -\left(\frac{4}{6}\log_2\frac{4}{6} + \frac{2}{6}\log_2\frac{2}{6}\right) = 0.918 \; , \\ & \operatorname{Ent}(D^3) = -\left(\frac{1}{5}\log_2\frac{1}{5} + \frac{4}{5}\log_2\frac{4}{5}\right) = 0.722 \; , \end{split}$$

属性"色泽"的信息增益为:

$$\begin{aligned} \operatorname{Gain}(D, 色泽) &= \operatorname{Ent}(D) - \sum_{v=1}^{3} \frac{|D^{v}|}{|D|} \operatorname{Ent}(D^{v}) \\ &= 0.998 - \left(\frac{6}{17} \times 1.000 + \frac{6}{17} \times 0.918 + \frac{5}{17} \times 0.722\right) \\ &= 0.109 \ . \end{aligned}$$

基于信息增益的决策树示例



类似的, 我们可计算出其他属性的信息增益:

Gain(D, 根蒂) = 0.143; Gain(D, 敲声) = 0.141;

Gain(D, 紋理) = 0.381; Gain(D, 脐部) = 0.289;

Gain(D, 触感) = 0.006.

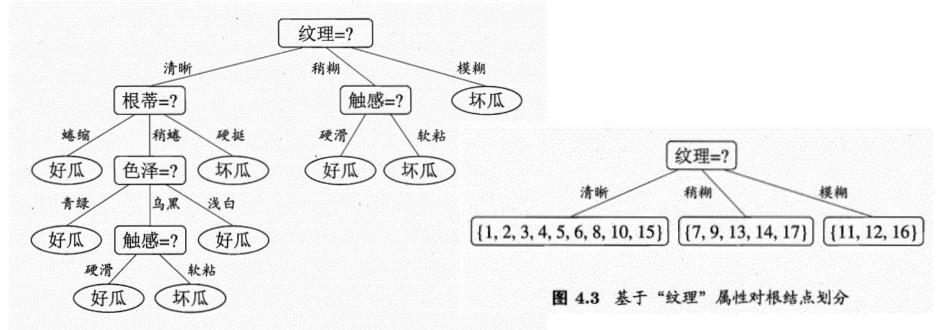


图 4.4 在西瓜数据集 2.0 上基于信息增益生成的决策树

信息增益的不足



若把"编号"也作为一个候选划分属性,则属性"编号"的信息增益为:

根结点的信息熵仍为: Ent(D) = 0.998

用"编号"将根结点划分后获得17个分支结点的信息熵均为:

$$Ent(D^{1}) = \dots = Ent(D^{17}) = -(\frac{1}{1}\log_{2}\frac{1}{1} + \frac{0}{1}\log_{2}\frac{0}{1}) = 0$$

则"编号"的信息增益为:

$$Gain(D, 编号) = Ent(D) - \sum_{\nu=1}^{17} \frac{1}{17} Ent(D^{\nu}) = 0.998$$

远大于其他候选属性

信息增益准则对可取值数目较多的属性有所偏好

增益率



$$Gain_ratio(D, a) = \frac{Gain(D, a)}{IV(a)}, \qquad (4.3)$$

其中

$$IV(a) = -\sum_{v=1}^{V} \frac{|D^v|}{|D|} \log_2 \frac{|D^v|}{|D|}$$
(4.4)

称为属性 a 的 "固有值" (intrinsic value) [Quinlan, 1993]. 属性 a 的可能取值数目越多(即 V 越大),则 IV(a) 的值通常会越大.

增益率准则对可取值数目较少的属性有所偏好

著名的C4.5决策树算法综合了信息增益准则和信息率准则的特点: 先从候选划分属性中找出信息增益高于平均水平的属性, 再从中选择增益率最高的。

聚类算法典型——K均值算法



k-均值 (k-means) 算法,是一种得到最广 泛使用的聚类算法

它将各个聚类子集内的所有数据样本的均值 作为该聚类的代表点,其他点和其最近的代表点同一个类

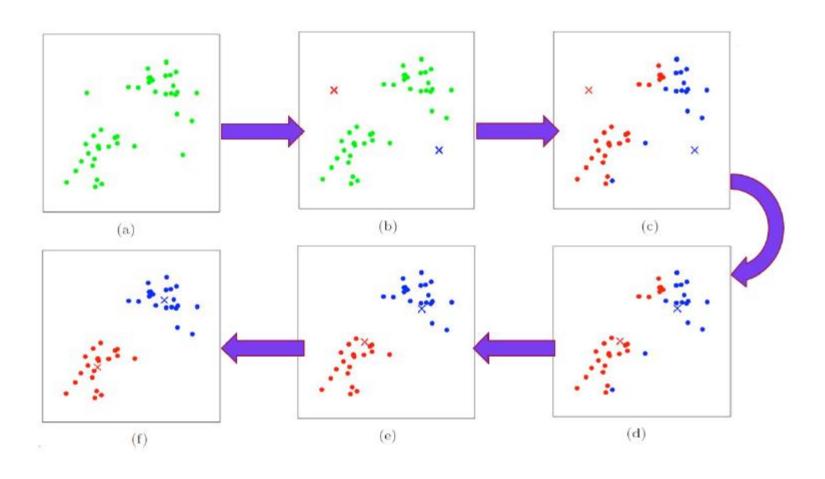
K均值算法过程



- 1. 为每个聚类随机确定一个实例作为初始聚 类中心,这样就有K个初始聚类中心
- 2. 将每个实例按照最小距离原则分配到最邻近聚类(即贪心选择)
- 3. 使用每个聚类中实例均值作为新聚类中心
- 4. 重复步骤2.3直到聚类中心不再变化
- 5. 结束,得到K个聚类

算法运行实例





K均值算法距离定义



距离定义: 典型定义为欧式距离:

$$d(x_i, x_j) = \sqrt{\sum_{k=1}^{d} (x_{ik} - x_{jk})^2}$$

K均值算法特点

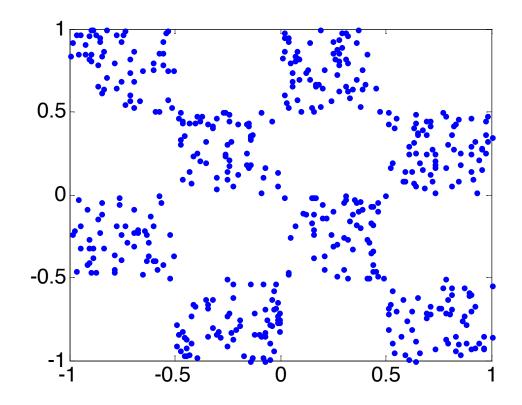


- 必须事先给出k(要生成的簇的数目),
 而且对初值敏感;
- 对于"躁声"和孤立点数据是敏感的,少 量的该类实例能够对结果产生极大的影响;
- 不能保证找到全局最优解,只能确保局部最优解

初始中心的选取对算法的影响



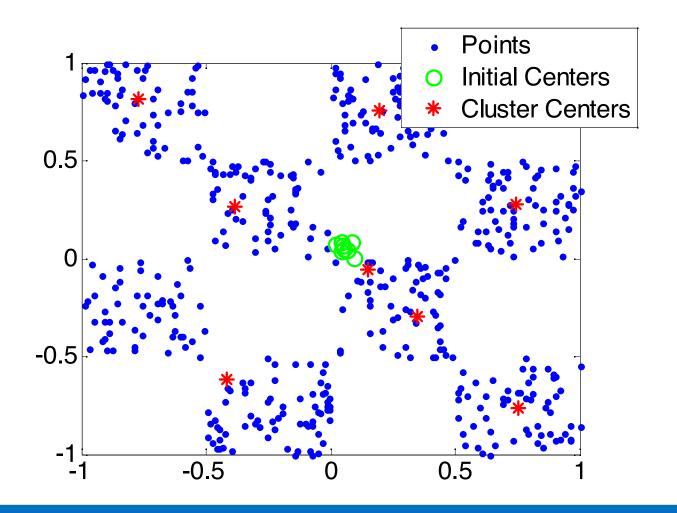
棋盘格数据集(Checkerboard data set)



初始中心的选取对算法的影响



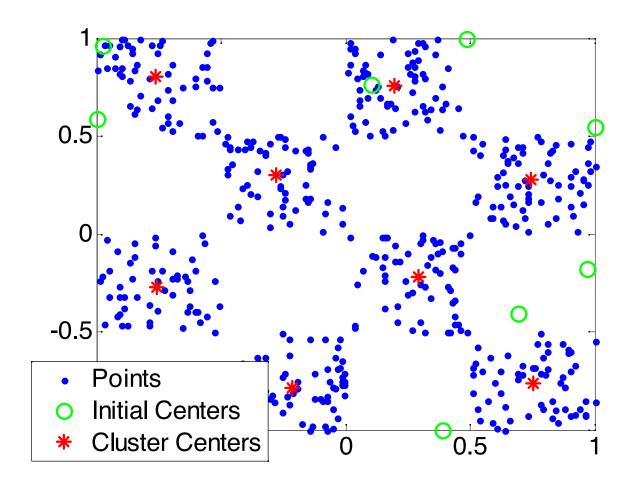
初始聚类中心均在中心附近



初始中心的选取对算法的影响



初始聚类中心在平面内随机选取



8.6 机器学习参考书目



《机器学习》,周志华著,清华大学出版社《统计学习方法》,李航著,清华大学出版社