

第十二章 所有点对间的最短路径问题

湖南大学信息科学与工程学院

第四次小班讨论

1,2组: 思考题16-1, 24-1

3.4组: 思考题16-2, 23-3

5,6组: 思考题22-1, 22-3

课程回顾

无权图上的最短路径算法——BFS,复杂度O(|V|+|E|)

无负权的图上的最短路径算法——Dijkstra,复杂度O(|E|+|V|log|V|)

一般图上的最短路径求解——Bellman-Ford,复杂度O(|V||E|)

提纲

所有点对间的最短路径问题

Floyd-Warshall算法

Johnson算法

提纲

所有点对间的最短路径问题

Floyd-Warshall算法

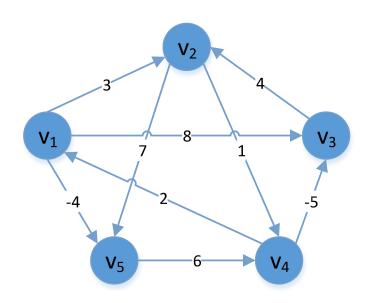
Johnson算法

图的矩阵表示

给定图G = (V, E, W),设|V| = n且V 中的点编号为 $v_1, v_2, ..., v_n$,G 的邻接矩阵A = a[i][j] 是一个 $n \times n$ 的矩阵,它满足这样的性质:

$$a[i][j] = \begin{cases} w_{ij}, & \text{if } (v_i, v_j) \in E \\ \infty, & \text{if } (v_i, v_j) \notin E \end{cases}$$

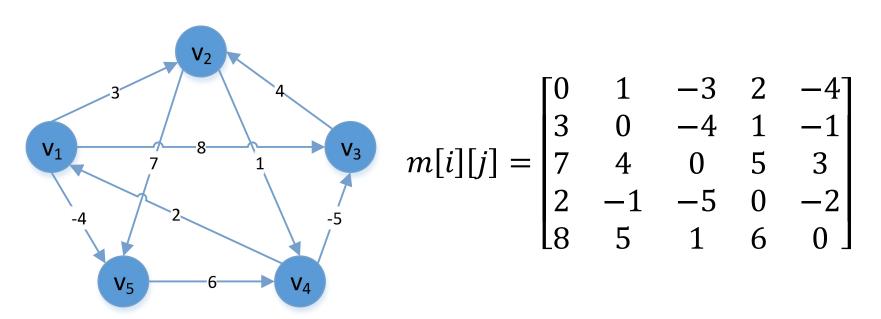




$$a[i][j] = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 8 & \infty & -4 \\ \infty & 0 & \infty & 1 & 7 \\ \infty & 4 & 0 & \infty & \infty \\ 2 & \infty & -5 & 0 & \infty \\ \infty & \infty & \infty & 6 & 0 \end{bmatrix}$$

全点对最短路径问题

给定一个带权图G=(V, E, W),计算V中任意两点间距离,进而得到一个 $n \times n$ 矩阵M,其中 $m[i][j] = <math>\delta(v_i, v_j)$



基本算法

无权图上的全点对最短路径算法——|V|次BFS,复杂度O(|V||E|)

无负权的全点对最短路径算法——|V|次Dijkstra,复杂度 O($|V||E|+|V|^2\log|V|$)

一般图上的最短路径求解——|V|次Bellman-Ford,复杂度O($|V|^2|E|$)

目标算法就是比上述算法复杂度要低

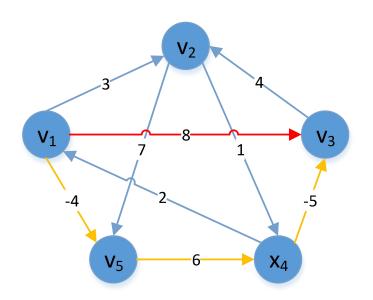
扩展定义

 $l_{ii}^{(m)}$ 表示从 v_i 到 v_j 的所有边数小于等于m的路径中的最短路径长度

其中, 当m=0时候, 我们有

$$l_{ij}^{(0)} = \begin{cases} 0, & \text{if } i = j \\ \infty, & \text{if } i \neq j \end{cases}$$





$$l_{13}^{(1)}$$
=8

$$l_{13}^{(3)} = -3$$



于是,我们有如下性质:

$$l_{ij}^{(n-1)} = \delta(v_i, v_j)$$

如果 $l_{ij}^{(m)}=l_{ij}^{(n-1)}$ 且图上没有负权环路,那么 $l_{ij}^{(m)}=l_{ij}^{(m+1)}=...=$

$$l_{\rm ij}^{(n-1)} = \delta(v_i, v_j)$$

$$l_{ij}^{(m)} = \min_{k} \{ l_{ik}^{(m-1)} + a[k][j], l_{ij}^{(m-1)} \}$$

基本算法

```
Basic(A)  \begin{aligned} &\text{for m=1 to n:} \\ &\text{for i=1 to n:} \\ &\text{for j=1 to n:} \\ &\text{for k=1 to n:} \\ &\text{if } l_{\mathrm{i}k} + a[k][j] \leq l_{\mathrm{i}j} \\ &\text{then } l_{\mathrm{i}j} = l_{\mathrm{i}k} + a[k][j] \end{aligned}
```

复杂度: O(n4)

基于矩阵乘法的扩展

上述计算类似于矩阵乘法,只是将其中的加法改成了求最小值,乘法改成了加法

于是,我们可以定义如下矩阵运算:给定矩阵A和矩阵B, $C = A \otimes B$ 定义如下

$$c[i][j] = \min_{k} \{a[i][k] + b[k][j]\}$$

⊗运算符的性质

交换律: $A \otimes B = B \otimes A$

结合律: $(A \otimes B) \otimes C = A \otimes (B \otimes C)$

所以, ⊗运算符对应的是一个闭合的半环

基于⊗运算符的改进

将 $l_{ij}^{(m)}$ 都表示成矩阵 $L^{(m)}$,于是 $L^{(1)}=A$, $L^{(m)}=L^{(m-1)}\otimes A$

为了完全性,可以其中 $L^{(0)}$ 定义为单位对角矩阵,对角线全是0

所以 $L^{(m)}$ 等于A基于 \otimes 求m+1次幂,记为 $L^{(m)} = A^{(m+1)}$

基于分治算法,实现一个O(n³logn)的算法

扩展思考

如何利用上述算法的结果判断负权环路?

如果最终算出来的 $L^{(m+1)}$ 的对角线上是有小于0的值,那么图上就有 负权环路

提纲

所有点对间的最短路径问题

Floyd-Warshall算法

Johnson算法

算法回顾



1962年Robert Floyd和Stephen Warshall分别发明

相对于之前的算法,定义了更好的计算公式,减少一重循环,使得算法复杂度变成了O(n³)

loyd-Warshall算法中子问题 定义

 $d_{ij}^{(k)}$ 表示从 v_i 到 v_j 的所有仅使用集合 $\{v_1, v_2, ..., v_k\}$ 中点的路径中的最短路径长度

其中, 当k=0时候, 我们有

$$d_{ij}^{(0)} = \begin{cases} a[i][j], & \text{if } (vi, vj) 存在\\ \infty, & \text{否则} \end{cases}$$

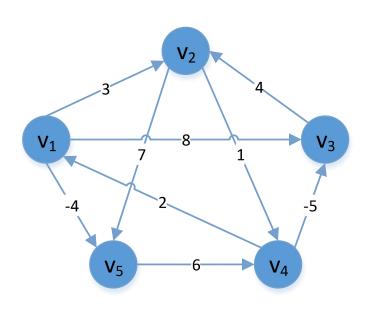


针对上述定义, 我们有如下两个性质

如果图上没有负权环路,那么 $d_{ij}^{(n)}$ = $\delta(v_i, v_j)$

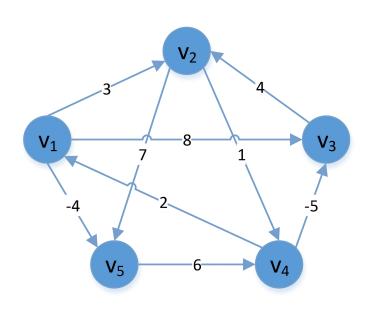
$$d_{ij}^{(k)} = \min_{k} \{d_{ik}^{(k-1)} + d_{kj}^{(k-1)}, d_{ij}^{(k-1)}\}$$





$$d_{14}^{(2)}$$
=4

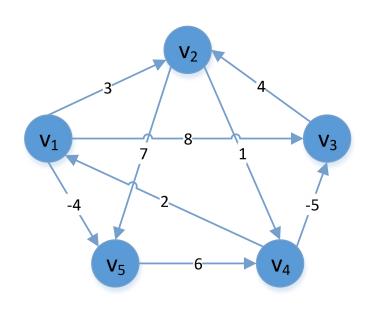




$$d_{14}^{(2)}$$
=4

$$d_{14}^{(3)}$$
=4



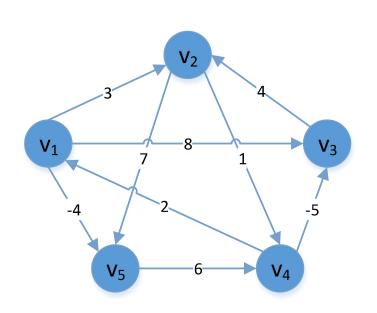


$$d_{14}^{(2)}$$
=4

$$d_{14}^{(3)}$$
=4

$$d_{14}^{(4)}$$
=4





$$d_{14}^{(2)}$$
=4

$$d_{14}^{(3)}$$
=4

$$d_{14}^{(4)}$$
=4

$$d_{14}^{(5)}$$
=2

算法伪代码

```
Floyd-Warshall(A)  \begin{array}{l} \text{D=A;} \\ \text{for i=1 to n:} \\ \text{for j=1 to n:} \\ \text{for k=1 to n:} \\ \text{if } d_{\mathrm{i}k} + d_{kj} \leq d_{\mathrm{i}j} \\ \text{then } d_{\mathrm{i}j} = d_{\mathrm{i}k} + d_{kj} \end{array}
```

复杂度: O(n³)

提纲

所有点对间的最短路径问题

Floyd-Warshall算法

Johnson算法



1977年由Donald B. Johnson提出来的算法

|V|次Dijkstra的复杂度O(|V||E|+|V|²log|V|),这个实际中的复杂度 很可能低于Floyd-Warshall

但上述方法不能处理负权边,为此提出来Johnson算法

边的重赋权

Johnson算法核心在于将负权边转化成非负数

具体而言,Johnson算法找出一个函数h,对于任意边(u,v),我们有 $w_h(u,v) = w(u,v) + h(u) - h(v)$

重赋权性质

性质:上述重赋权的优点在于两点u和v之间的不同路径,重赋权之前权重和重赋权之后权重的差值一样

证明:设u和v之间一条路径为ue₁v₁e₂ ... e_nv_n e_{n+1}v,那么缩进法

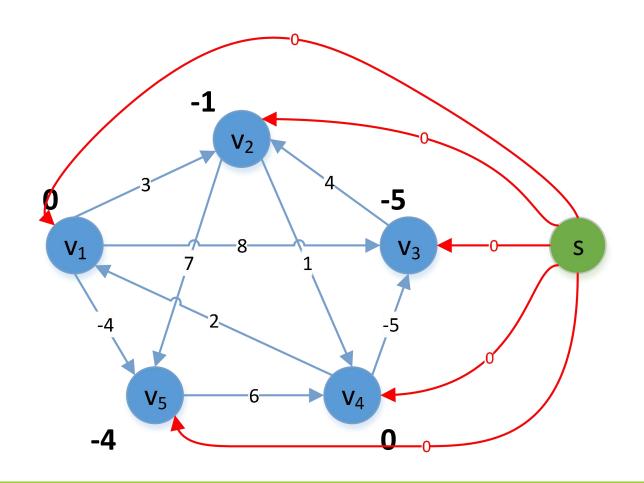


于是,为了对图进行整体地重赋权以消除负权边,那么我们对于任意一条边(u, v)有 $w_h(u,v) = w(u,v) + h(u) - h(v) \ge 0$

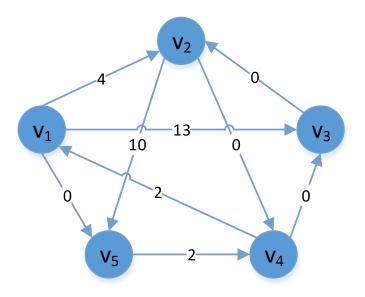
所有边的重赋权限制合起来就形成了一个差分约束系统

求解这个差分约束系统,就可得到重赋权函数h

针对重赋权的差分约束系统



重赋权后的图



算法思路

第一步,先使用Bellman-Ford进行差分约束系统求解,得到重赋权函数h,如果h得不到说明有负权环路

第二步,进行重赋权

第三步,使用|V|次Dijkstra算法得到全点对间距离,进而得到原图上的最短路径

复杂度: O(|V||E|+|V|²log|V|)



谢谢!