## Croqui da Interseção



1. Av. Independencia Av. Independência x R. Rafael Canini A. Rua Rafael Canini 3. Av. Independencia

Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corr	edores			
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini				
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A	Variante	v03	Data	09/03/2020
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	1

# Grupos Semafóricos



LISA

	Nome	Tipo	ID no.	Fluxos semaforizados	Progressive	Sub- interseção	Símbolo	TVd <sub>min</sub>	TVd max	RTmin	RTmax	Iniciação	Finalização	Vmax [km/h]	Off = State green	Indicação de cor Amarelo intermitente desligado	Modo de	Comentário
1	G7	Veh	1	perna 3 -> 1	-	460	1	15	-	-	-	-	Amarelo 4_s	-	-	Desligado	Veic.;Ônibus	
2	G8	Ped	2	perna 3 (trav.): CS1	-	460	1	8	-	-	-	-	Vermelho Piscante 5_s	•	-	Desligado	Ped.	
3	G9	Veh	3	perna 1 -> 3,4	-	460	×	15	-	-	-	-	Amarelo 4_s	-	-	Desligado	Veic.	
4	G10	Ped	4	perna 1 (trav.): CS2	-	460	/	8	-	-	1	-	Vermelho Piscante 5_s	-	-	Desligado	Ped.	
5	G11	Veh	5	perna 1 -> 3	-	460	/	15	-	-	-	-	Amarelo 4_s	-	-	Desligado	Ônibus	
6	G12	Ped	6	perna 1 (trav.): CS1	-	460	1	8	-	-	-	-	Vermelho Piscante 5_s	-	-	Desligado	Ped.	

Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corr	edores			
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini				
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A	Variante	v03	Data	09/03/2020
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	2

## Matriz de Entreverde

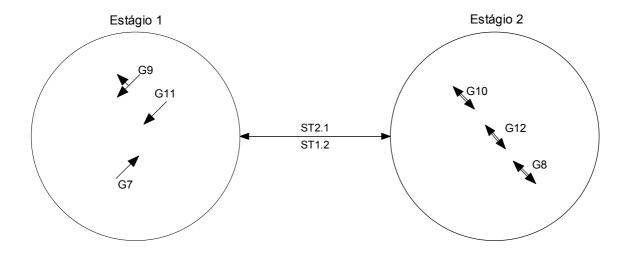


LISA

					ENTF	RADA	4	
			29	89	69	G10	G11	G12
	G7	1		5	-	1	-	-
_	G8	1	5		-	-	-	-
EZ/	G9	Y	-	-		5	-	-
LIMPEZA	G10	1	-	-	5		-	-
	G11	/	-	ı	-	1		5
	G12	1	-	-	-	-	5	

Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corr	edores			
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini				
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A	Variante	v03	Data	09/03/2020
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	3





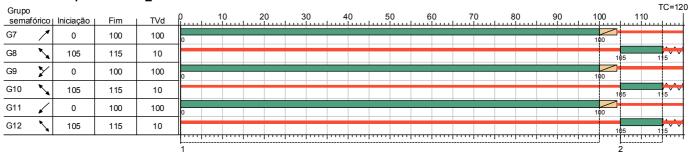
Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corr	edores			
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini				
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A	Variante	v03	Data	09/03/2020
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	4

## Planos Propostos





Proposto - PL 01\_Todos



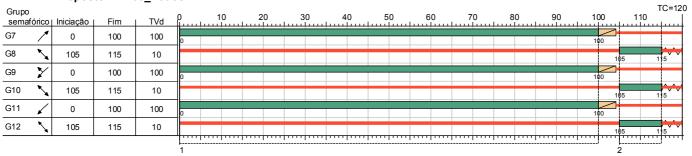
Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 02\_Todos

Grupo																			TC=100
sema		Iniciação	Fim	<sub> </sub> TVd	0	1	0	2	0	ا3 لىتىنا	0	40	 50	 0 1	7(	80		90	
G7	1	0	80	80	0											810			
G8	~	85	95	10													8	5	95
G9	Y	0	80	80	0											80			
G10	~	85	95	10													8	5	95
G11	/	0	80	80	0											80			
G12	1	85	95	10													8		95
					1	1							 	 11		 		·····	

Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 03\_Todos



Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 04 Todos

		1 10pos	IO - I L	0 <del>7</del> _1040	JS																					
Grupo sema		Iniciação	Fim	<sub> </sub> TVd	0	10	 20	3	0	4(	)	5	0	6	0	7	0	8	0	9	0	1	00	11	10	C=120
G7	1	0	100	100	0																	1	00			
G8	1	105	115	10																			1	05	1	5
G9	Y	0	100	100	0																	1	00			
G10	<b>\</b>	105	115	10																			1	05	11	5
G11	1	0	100	100	0																	1	00			
G12	1	105	115	10																			1	05	11	5
					1		 												1				1	 2		

Stage sequence: 1-2



Vermelho Piscante

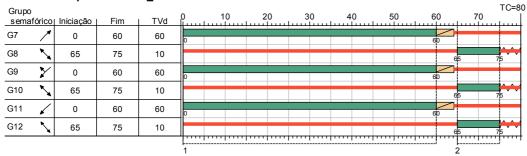
Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corr	edores											
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini												
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A	Variante	v03	Data	09/03/2020								
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	5								

## Planos Propostos





#### Proposto - PL 05\_Todos



Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 06\_Todos

Grupo sema		Iniciação	ı Fim	ı TVd	0 10 20 30 40	TC=50
G7	1	0	30	30	0 30	
G8	~	35	45	10	36	45
G9	Y	0	30	30	0 30	
G10	~	35	45	10	35 4	45
G11	/	0	30	30	0 30	
G12	1	35	45	10	35 4	45
					1 2	<del>]1</del>

Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 07\_Todos

Grupo																	T/	C=100
		Iniciação	Fim	ı TVd	0		0	20	3 1	40	50	60	70	80		90		لسب
G7	1	0	80	80	0									80				
G8	~	85	95	10											8	5	9	5
G9	Y	0	80	80	0									80				
G10	~	85	95	10											8	5	9	5
G11	1	0	80	80	0									80				
G12	1	85	95	10											8	5	9	5
					1	1		 1	1	 	 	 	 	 	]			· · · · · ·

Stage sequence: 1-2

#### Proposto - PL 08\_Todos

					_												
Grupo sema	fórico	Iniciação	Fim	<sub> </sub> TVd	0	1	0	20	) L	30	سلس	40 	50	 60	7( 		TC=80
G7	1	0	60	60	0									60			
G8	~	65	75	10											5	7	5
G9	Y	0	60	60	0									60			
G10	~	65	75	10											<b>5</b>	7	5
G11	/	0	60	60	0									60			
G12	<u>\</u>	65	75	10											5	7	5
				•	1		1							 J	<u> </u> 2		<del></del>

Stage sequence: 1-2



Vermelho Piscante

Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corredores							
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini							
Código	RT-4378-01-200-8O20-460_A Variante v03 Data 09/03/2020							
Planner	Tranzum	Assinatura		Página	6			

## Tabela Horária





### Tabela de planos de dia de semana

	Plano de dia de semana	ID no.	Seg.	Tu	Quar	Quin	Sex	Sab.	Dom	Comentário
1	Tabela Horária	1	Seg a Sex	Sabado	Domingo	Default week plan				

### Programação diária

Programação diária: Seg a Sex ID no.: 1 Nome completo: Default day plan

	Tempo	Sair	PS	DemT	TP	TPa	Coordenado	Modifications	Comentário
1	06:00	Trocar	Proposto - PL 01_Todos	1	1	ı	Χ		
2	09:00	Trocar	Proposto - PL 02_Todos	-	-	ı	Χ		
3	11:00	Trocar	Proposto - PL 03_Todos	-	-	-	Χ		
4	16:00	Trocar	Proposto - PL 04_Todos	-	-	1	Χ		
5	19:30	Trocar	Proposto - PL 05_Todos	-	-	1	X		
6	23:00	Trocar	Proposto - PL 06_Todos	-	-	-	Х		

### Programação diária

Programação diária: Sabado ID no.: 2 Nome completo:

	Tempo	Sair	PS	DemT	ΤP	TPa	Coordenado	Modifications	Comentário
1	06:00	Trocar	Proposto - PL 07_Todos	-	-	-	Χ		
2	19:30	Trocar	Proposto - PL 05_Todos	-	-	-	Х		
3	23:00	Trocar	Proposto - PL 06_Todos	-	-	-	Х		

### Programação diária

Programação diária: Domingo ID no.: 3 Nome completo:

	Tempo	Sair	PS	DemT	ΤP	TPa	Coordenado	Modifications	Comentário
1	06:00	Trocar	Proposto - PL 08_Todos	-	-	1	Χ		
2	19:30	Trocar	Proposto - PL 05_Todos	-	-	1	Χ		
3	23:00	Trocar	Proposto - PL 06_Todos	-	-	1	Х		

Projeto	PC0477_PMRibeiraoPreto_Transerp2018-Corredores								
Interseção	Av. Independência x R. Rafael Canini								
Código	odigo RT-4378-01-200-8O20-460_A Variante v03 Data 09/03/202								
Planner	Tranzum Assinatura Página 7								