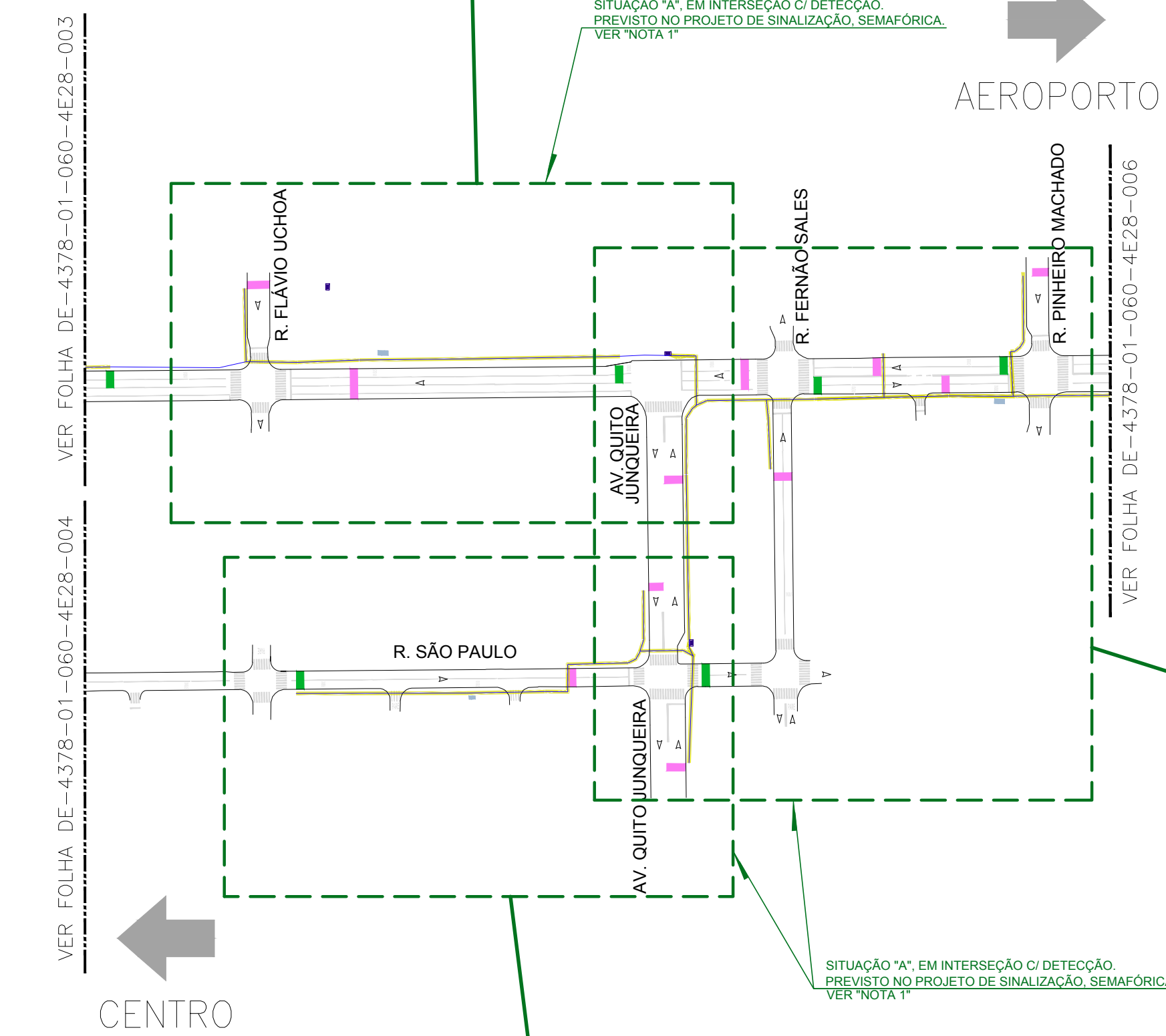


SISTEMA DE DETECÇÃO POR PONTO DE CONTROLADOR SEMAFÓRICO (CL):
AV. SAUDADE X R. FLÁVIO UCHOA

ESC. 1:1000

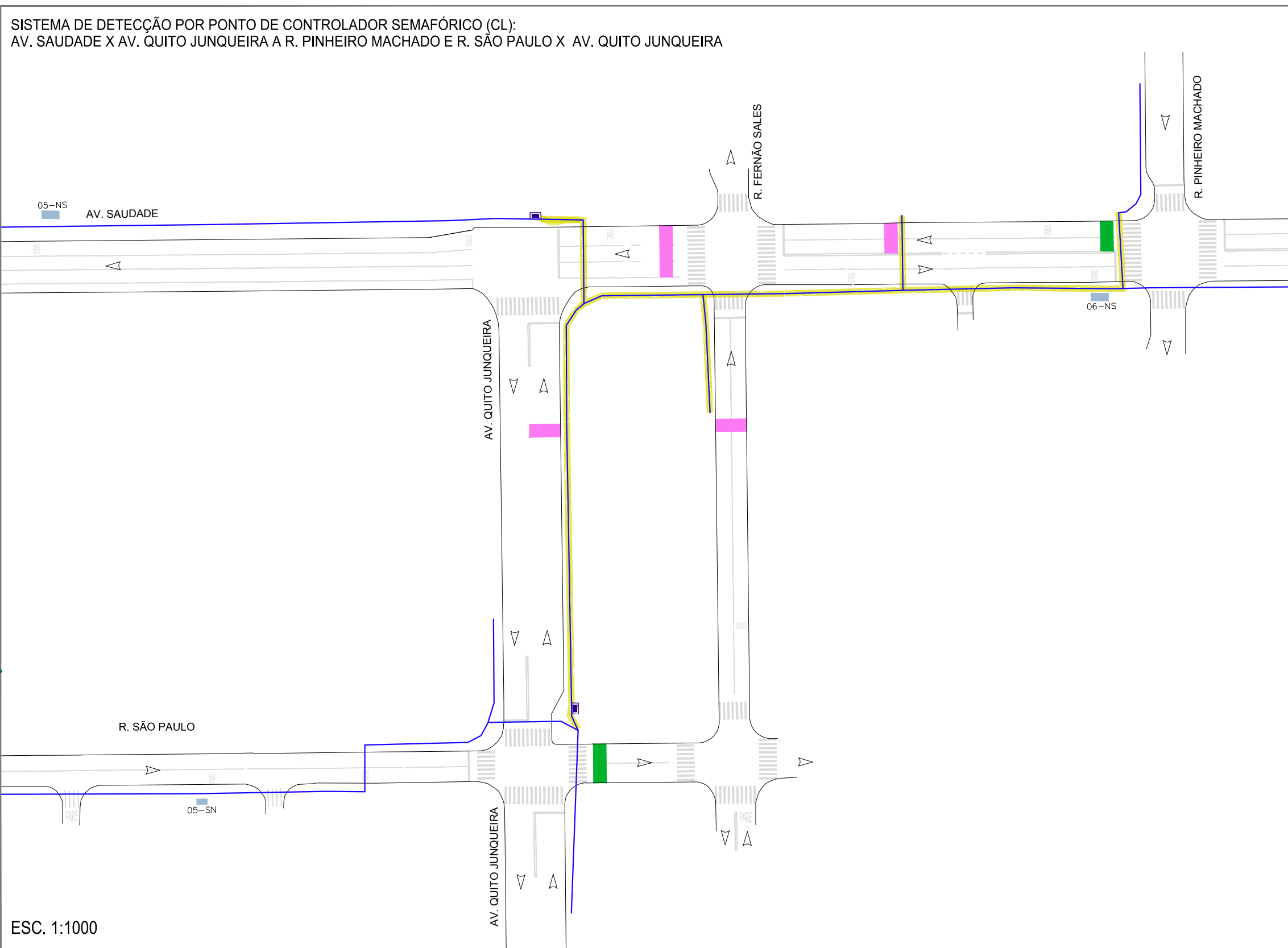
MAPA DOS SISTEMAS DE DETECÇÃO VEICULAR E PRIORIZAÇÃO DE ÔNIBUS:

ESC. 1:2000



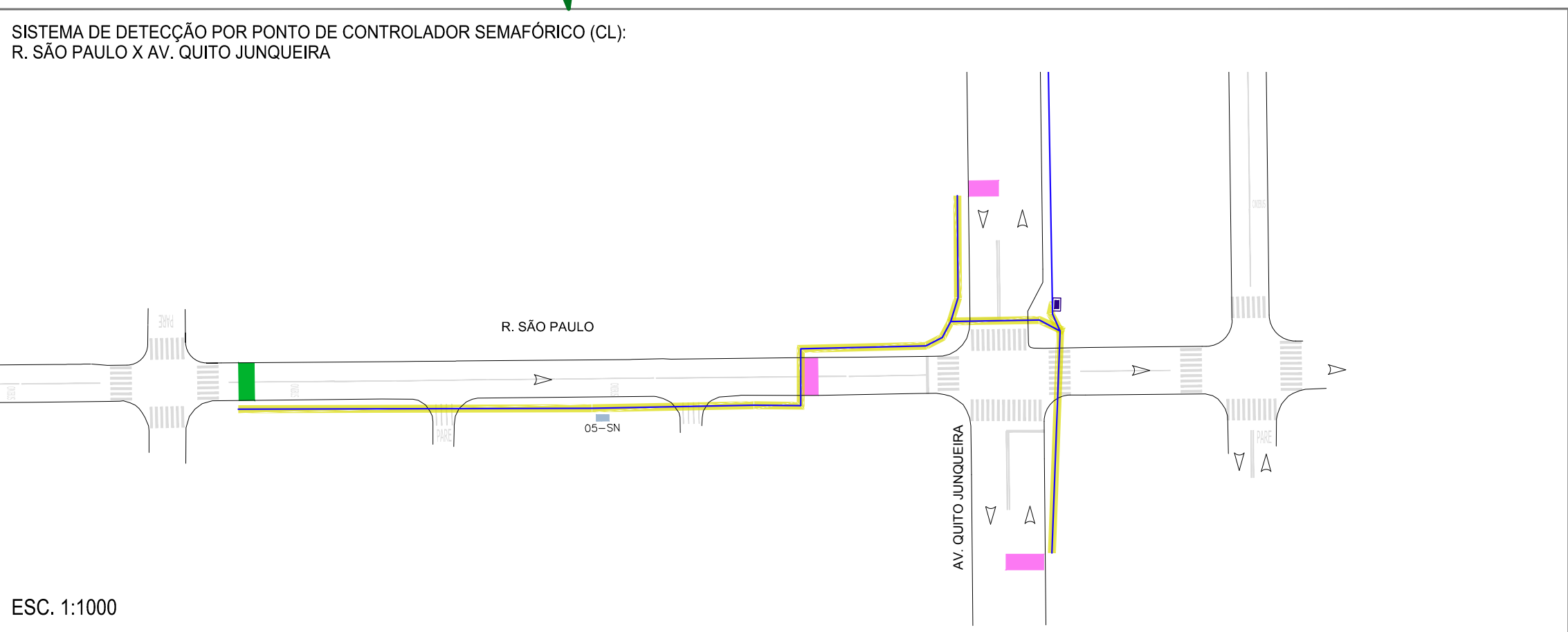
SISTEMA DE DETECÇÃO POR PONTO DE CONTROLADOR SEMAFÓRICO (CL):
AV. SAUDADE X AV. QUITO JUNQUEIRA A R. PINHEIRO MACHADO E R. SÃO PAULO X AV. QUITO JUNQUEIRA

ESC. 1:1000

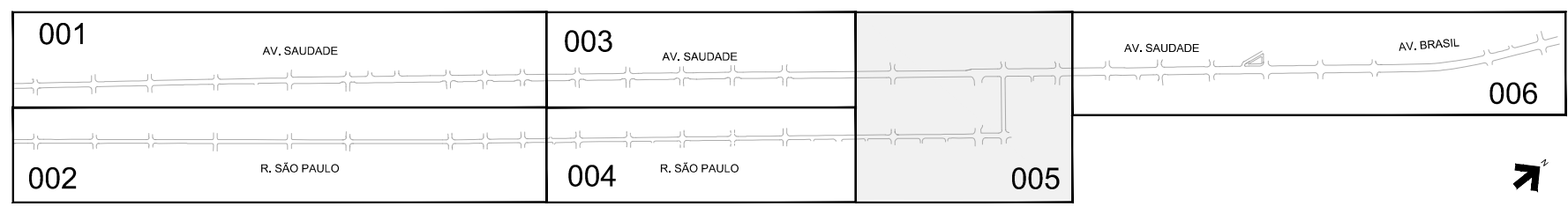


SISTEMA DE DETECÇÃO POR PONTO DE CONTROLADOR SEMAFÓRICO (CL):
R. SÃO PAULO X AV. QUITO JUNQUEIRA

ESC. 1:1000



ARTICULAÇÃO DAS FOLHAS
SEM ESCALA



LEGENDA DO MAPA:

- A INSTALAR SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR NA INTERSECÇÃO
- INTERSECÇÃO SEM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR
- TRAVESSIA SEM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR
- PARADA DE ÔNIBUS

LEGENDA:

- PONTO DE DETECÇÃO PARA CONTROLE DE TRÁFEGO EM TEMPO REAL
- PONTO DE DETECÇÃO PARA PRIORIZAÇÃO DE TRÁFEGO DE ÔNIBUS
- CONTROLADOR SEMAFÓRICO
- INTERLIGAÇÃO DOS PONTOS DE DETECÇÃO ATÉ O GABINETE DO CONTROLADOR SEMAFÓRICO, REDE DE COMUNICAÇÕES LOCAL DO SISTEMA DE DETECÇÃO
- REDE DE DUTOS SUBTERRÂNEA DISPONÍVEL

NOTAS:

- SITUAÇÃO "A" COM SEMAFORIZAÇÃO E DETECÇÃO VEICULAR EM INTERSECÇÃO EM NÍVEL. PARA ATENDIMENTO AOS REQUISITOS DO SISTEMA DE CONTROLE DE TRÁFEGO, DEVERÁ SER PREVISTA A DETECÇÃO VEICULAR QUANDO HOUVER CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES. PORTANTO, A RESPECTIVA INFRAESTRUTURA NESTE PONTO DO SISTEMA DE DETECÇÃO É NECESSÁRIA PARA QUE NA OPERAÇÃO AS ADEQUAÇÕES DOS TEMPOS SEMAFÓRICOS GERE M MELHOR DESEMPENHO NOS CORREDORES QUANTO POSSIBILITEM A PRIORIZAÇÃO DO TRANSPORTE COLETIVO SEM DEIXAR DE OTIMIZAR OS OUTROS USUÁRIOS DO SISTEMA VIÁRIO.
- SITUAÇÃO "B" EM INTERSECÇÃO EM NÍVEL COM SEMAFORIZAÇÃO E SEM DETECÇÃO. NÃO HÁ CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES NÃO SENDO NECESSÁRIA A DETECÇÃO VEICULAR E A RESPECTIVA INFRAESTRUTURA NESTE PONTO DO SISTEMA. PORTANTO, O CORREDOR NÃO REQUER UM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR.
- SITUAÇÃO "C" EM TRAVESSIA DE PEDESTRE SEMAFORIZADA. NÃO HÁ CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES, PORTANTO, O CORREDOR NÃO REQUER UM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR.
- CADA PONTO DE DETECÇÃO ESTÁ PREVISTO PARA ATENDER, NO MÍNIMO, A 3 (TRÊS) FAIXAS DE ROLAGEM INDEPENDENTE DO TIPO DE TECNOLOGIA ADOTADA, OU SEJA, A PARTIR DESTA REFERÊNCIA, QUALQUER TECNOLOGIA PODE SER ADOTADA DESDE QUE AS COMPENSAÇÕES SEJAM REALIZADAS PARA ATENDIMENTO DE 3 FAIXAS OU MAIS POR EQUIPAMENTO NO RESPECTIVO PONTO DE DETECÇÃO.

—	—	—	—	—	—	—	—
—	—	—	—	—	—	—	—
—	—	—	—	—	—	—	—
A	—	EMISSION APROVADA	FCB	PES	—	—	10/12/18
REV.	EMISSION	DESCRICAO	PROJ.	DES.	VER.	APR.	SE.
REVISIONES							

EMISSION	(A) PRELIMINAR	(C) PARA CONHECIMENTO	(E) PARA CONSTRUÇÃO	(G) CONFORME CONSTRUÍDO
REV.	(B) PARA APROVAÇÃO	(D) PARA COTAÇÃO	(F) CONFORME COMPRADO	(H) CANCELADO

	
OBRA: 4378/01	LOCAL: EIXO SAUDADE
SISTEMA DE DETECÇÃO – FUNCIONAL (1)	
RESPONSÁVEL TÉCNICO: FÁBIO DE CAMPOS BITTENCOURT	DESENHO Nº: DE-4378-01-060-4E28-005
	CREA Nº: ART 28027230181238468

PROJETO EXECUTIVO PARA IMPLANTAÇÃO DE CORREDORES DE TRANSPORTE PÚBLICO COLETIVO
NO MUNICÍPIO DE RIBEIRÃO PRETO
PROGRAMA DE ACELERAÇÃO DO CRESCIMENTO (PAC II), PROTRANSPORTE, MOBILIDADE MÉDIAS CIDADES

	PREFEITURA MUNICIPAL DE RIBEIRÃO PRETO	DUARTE NOGUEIRA PREFEITO
	SECRETARIA DE OBRAS PÚBLICAS	PEDRO LUIZ PEGORARO SECRETÁRIO
ASSUNTO PROJETO DE SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR E PRIORIZAÇÃO DE ÔNIBUS TRECHO NA R. SÃO PAULO ENTRE R. MINAS A R. AMAZONAS		DEPARTAMENTO DE FISCALIZAÇÃO DE OBRAS PÚBLICAS
DIRETOR DO DEPARTAMENTO DE FISCALIZAÇÃO DE OBRAS PÚBLICAS ASS: _____		ESCALA 1:2000
ENGENHEIRO FISCAL ASS: _____		DATA DEZEMBRO/2018
Nº DO DOCUMENTO DESCRIPÇÃO DOCUMENTOS DE REFERÊNCIA		FOLHA 005/006
DESENHISTA ASS: _____		ARQUIVO 10/12/2018