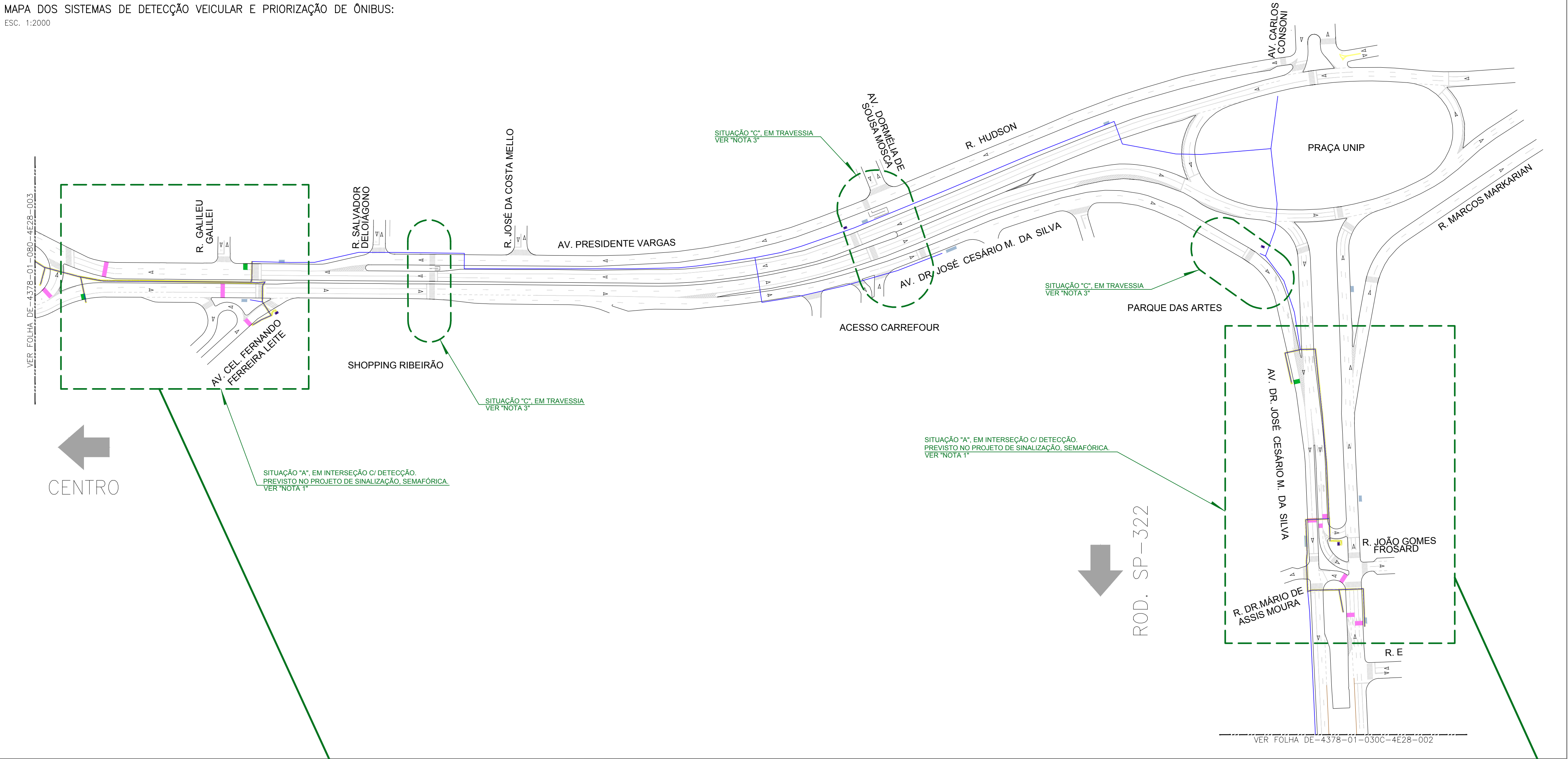
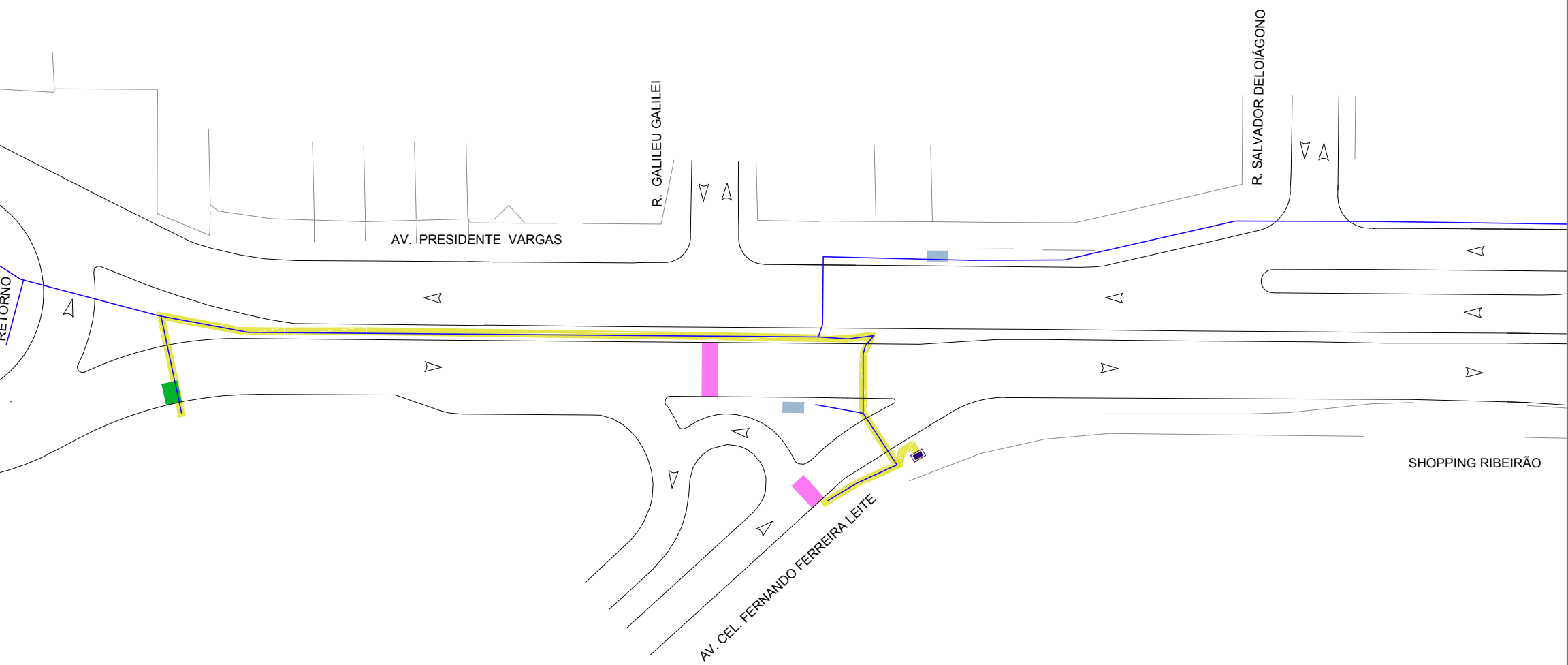


MAPA DOS SISTEMAS DE DETECÇÃO VEICULAR E PRIORIZAÇÃO DE ÔNIBUS:

ESC. 1:2000

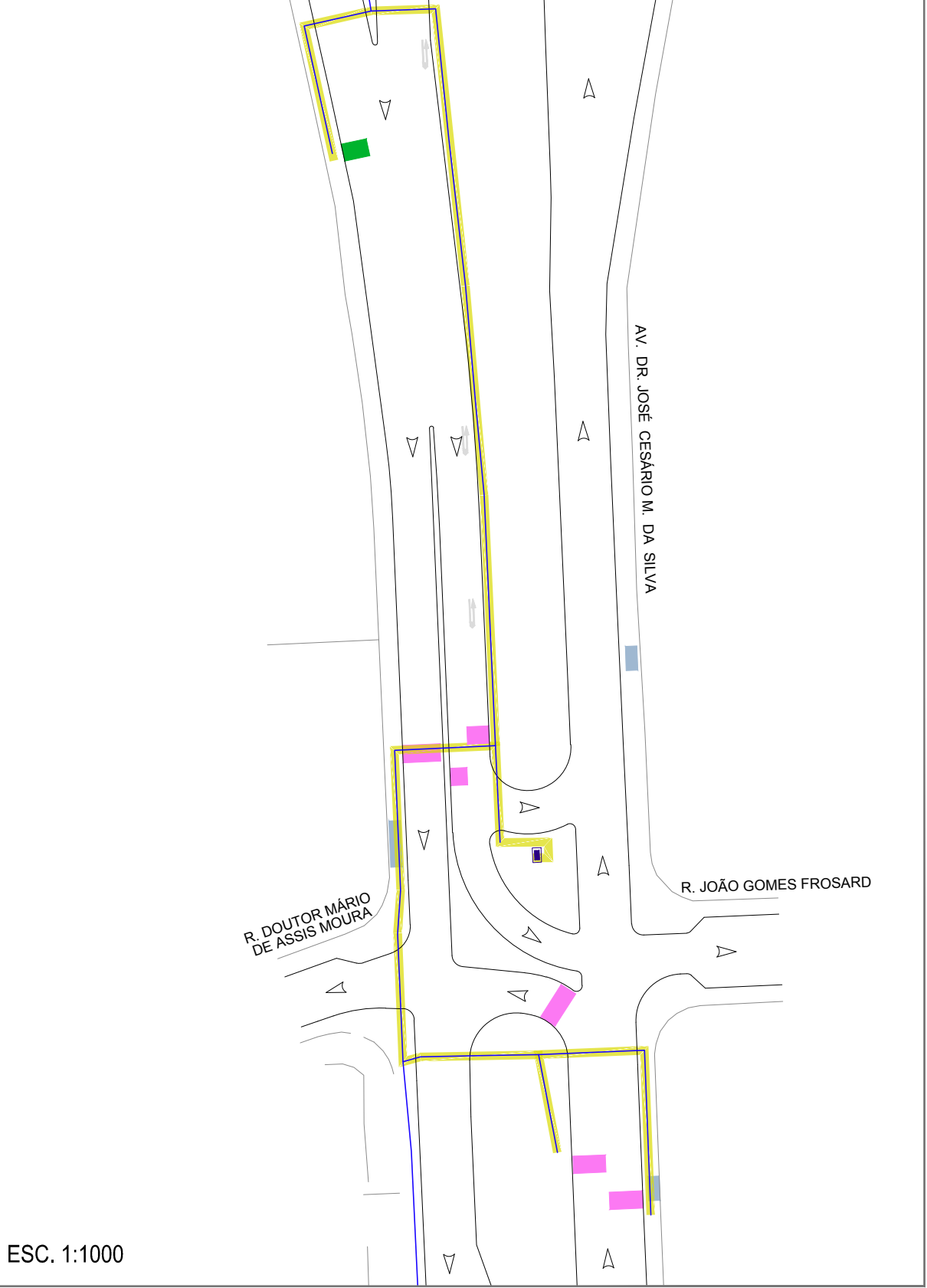


SISTEMA DE DETECÇÃO POR PONTO DE CONTROLADOR SEMAFÓRICO (CL):  
AV. PRESIDENTE VARGAS X AV. CEL. FERNANDO FERREIRA LEITE



ESC. 1:1000

SISTEMA DE DETECÇÃO POR PONTO DE CONTROLADOR SEMAFÓRICO (CL):  
AV. DR. JOSÉ CESÁRIO M. DA SILVA X R. JOÃO GOMES FROSARD E R. DR. MÁRIO DE ASSIS MOURA



ESC. 1:1000

LEGENDA:

- PONTO DE DETECÇÃO PARA CONTROLE DE TRÁFEGO EM TEMPO REAL
- PONTO DE DETECÇÃO PARA PRIORIZAÇÃO DE TRÁFEGO DE ÔNIBUS
- CONTROLADOR SEMAFÓRICO
- INTERLIGAÇÃO DOS PONTOS DE DETECÇÃO ATÉ O GABINETE DO CONTROLADOR SEMAFÓRICO, REDE DE COMUNICAÇÕES LOCAL DO SISTEMA DE DETECÇÃO
- REDE DE DUTOS SUBTERRÂNEA DISPONÍVEL

LEGENDA DO MAPA:

- A INSTALAR SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR NA INTERSECÇÃO
- INTERSECÇÃO SEM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR
- TRAVESSIA SEM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR
- PARADA DE ÔNIBUS

NOTAS:

- SITUAÇÃO "A" COM SEMAFORIZAÇÃO E DETECÇÃO VEICULAR EM INTERSECÇÃO EM NÍVEL. PARA ATENDIMENTO AOS REQUISITOS DO SISTEMA DE CONTROLE DE TRÁFEGO, DEVERÁ SER PREVISTA A DETECÇÃO VEICULAR QUANDO HOUVER CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES. PORTANTO, A RESPECTIVA INFRAESTRUTURA NESTE PONTO DO SISTEMA DE DETECÇÃO É NECESSÁRIA PARA QUE NA OPERAÇÃO AS ADEQUAÇÕES DOS TEMPOS SEMAFÓRICOS GEREM TANTO UM MELHOR DESEMPENHO NOS CORREDORES QUANTO POSSIBILITEM A PRIORIZAÇÃO DO TRANSPORTE COLETIVO SEM DEIXAR DE OTIMIZAR OS OUTROS USUÁRIOS DO SISTEMA VIÁRIO.
- SITUAÇÃO "B" EM INTERSECÇÃO EM NÍVEL COM SEMAFORIZAÇÃO E SEM DETECÇÃO. NÃO HÁ CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES NÃO SENDO NECESSÁRIA A DETECÇÃO VEICULAR E A RESPECTIVA INFRAESTRUTURA NESTE PONTO DO SISTEMA. PORTANTO, O CORREDOR NÃO REQUER UM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR.
- SITUAÇÃO "C" EM TRAVESSIA DE PEDESTRE SEMAFORIZADA. NÃO HÁ CONFLITO DO CORREDOR COM OUTROS MOVIMENTOS VEICULARES, PORTANTO, O CORREDOR NÃO REQUER UM SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR.
- CADA PONTO DE DETECÇÃO ESTÁ PREVISTO PARA ATENDER, NO MÍNIMO, A 3 (TRES) FAIXAS DE ROLAGEM INDEPENDENTE DO TIPO DE TECNOLOGIA ADOTADA, OU SEJA, A PARTIR DESTA REFERÊNCIA, QUALQUER TECNOLOGIA PODE SER ADOTADA DESDE QUE AS COMPENSAÇÕES SEJAM REALIZADAS PARA ATENDIMENTO DE 3 FAIXAS OU MAIS POR EQUIPAMENTO NO RESPECTIVO PONTO DE DETECÇÃO.

REV.	EMIÇÃO	DESCRIÇÃO	PROJ.	DES.	VER.	APR.	SE.	DATA
B	EMIÇÃO APROVADA		FCB	PES	—	—	—	05/06/20
A	EMIÇÃO INICIAL		FCB	PES	—	—	—	25/06/19

EMIÇÃO	(A) PRELIMINAR	(C) PARA CONHECIMENTO	(E) PARA CONSTRUÇÃO	(G) CONFORME CONSTRUÍDO
	(B) PARA APROVAÇÃO	(D) PARA COTAÇÃO	(F) CONFORME COMPRADO	(H) CANCELADO

OBRA:		LOCAL:	
4378/01		EIXO PRESIDENTE VARGAS – SISTEMA VIÁRIO	
SISTEMA DE DETECÇÃO – FUNCIONAL (1)		DESENHO Nº:	
RESPONSÁVEL TÉCNICO:		DE-4378-01-080-4E28-004	
FÁBIO DE CAMPOS BITTENCOURT		CREA Nº:	
		ART 28027230181238468	

PROJETO EXECUTIVO PARA IMPLANTAÇÃO DE CORREDORES DE TRANSPORTE PÚBLICO COLETIVO  
NO MUNICÍPIO DE RIBEIRÃO PRETO  
PROGRAMA DE ACELERAÇÃO DO CRESCIMENTO (PAC II), PROTRANSPORTE, MOBILIDADE MÉDIAS CIDADES

	PREFEITURA MUNICIPAL DE RIBEIRÃO PRETO	DUARTE NOGUEIRA PREFEITO
	SECRETARIA DE OBRAS PÚBLICAS	PEDRO LUIZ PEGORARO SECRETÁRIO
ASSUNTO PROJETO DE SISTEMA DE DETECÇÃO VEICULAR E PRIORIZAÇÃO DE ÔNIBUS AV. PRESIDENTE VARGAS E AV. DR. JOSÉ CESÁRIO M. DA SILVA ENTRE AV. CEL. FERNANDO FERREIRA LEITE A R. JOÃO GOMES FROSARD		DEPARTAMENTO DE FISCALIZAÇÃO DE OBRAS PÚBLICAS
DIRETOR DO DEPARTAMENTO DE FISCALIZAÇÃO DE OBRAS PÚBLICAS ASS: _____		ESCALA 1:2000
ENGENHEIRO FISCAL ASS: _____		DATA JUNHO/2020
DESENHISTA ASS: _____		FOLHA 004/004
Nº DO DOCUMENTO DESCRIÇÃO DOCUMENTOS DE REFERÊNCIA		DATA DO DESENHO 05/06/2020