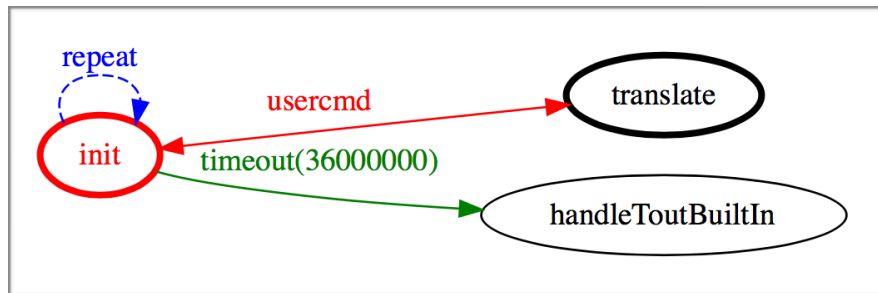


Progetto ISS

QActors

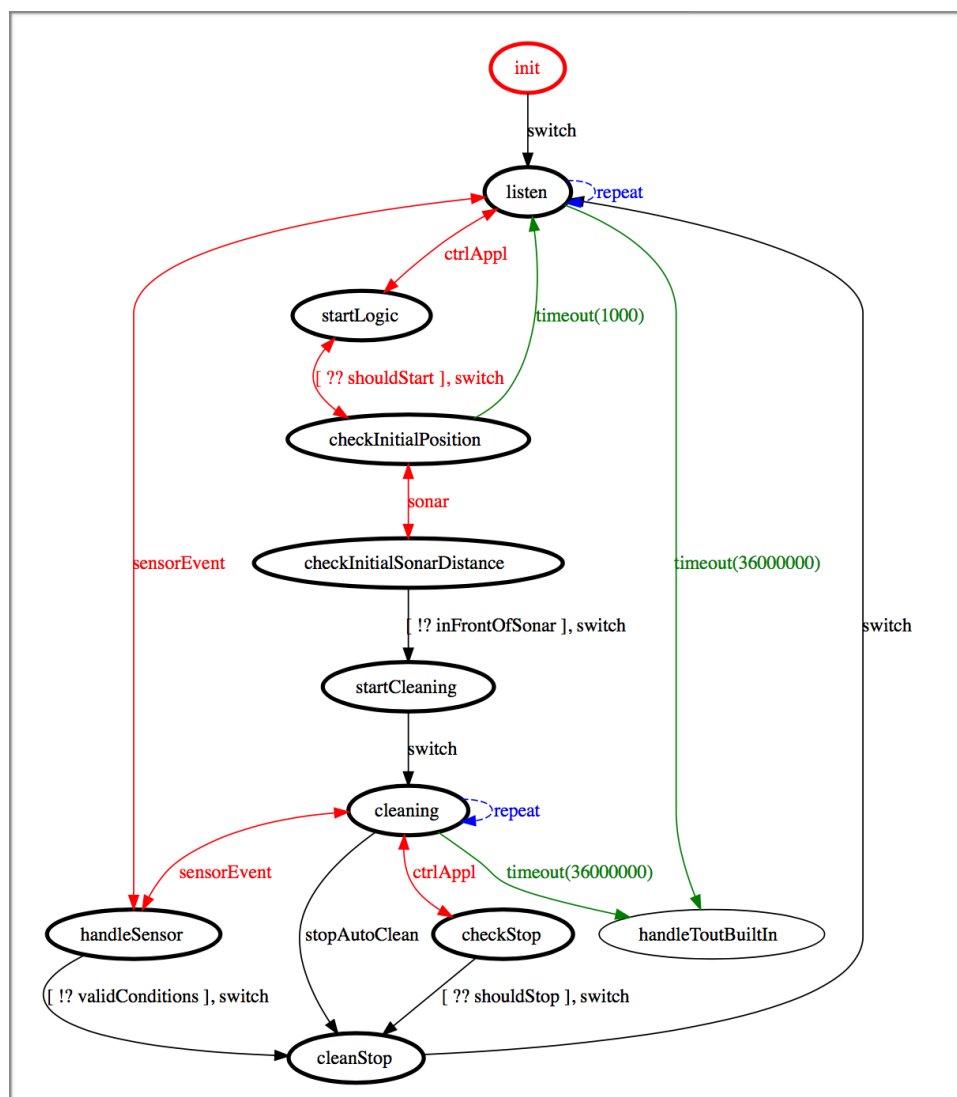
1. guitranslator

attore che sostituisce l'event handler di default intercettando gli eventi emessi dalla console utente e li recapita al QActor robot sottoforma di dispatch (messaggi) per ovviare a problemi di perdita di eventi gestiti via MQTT.



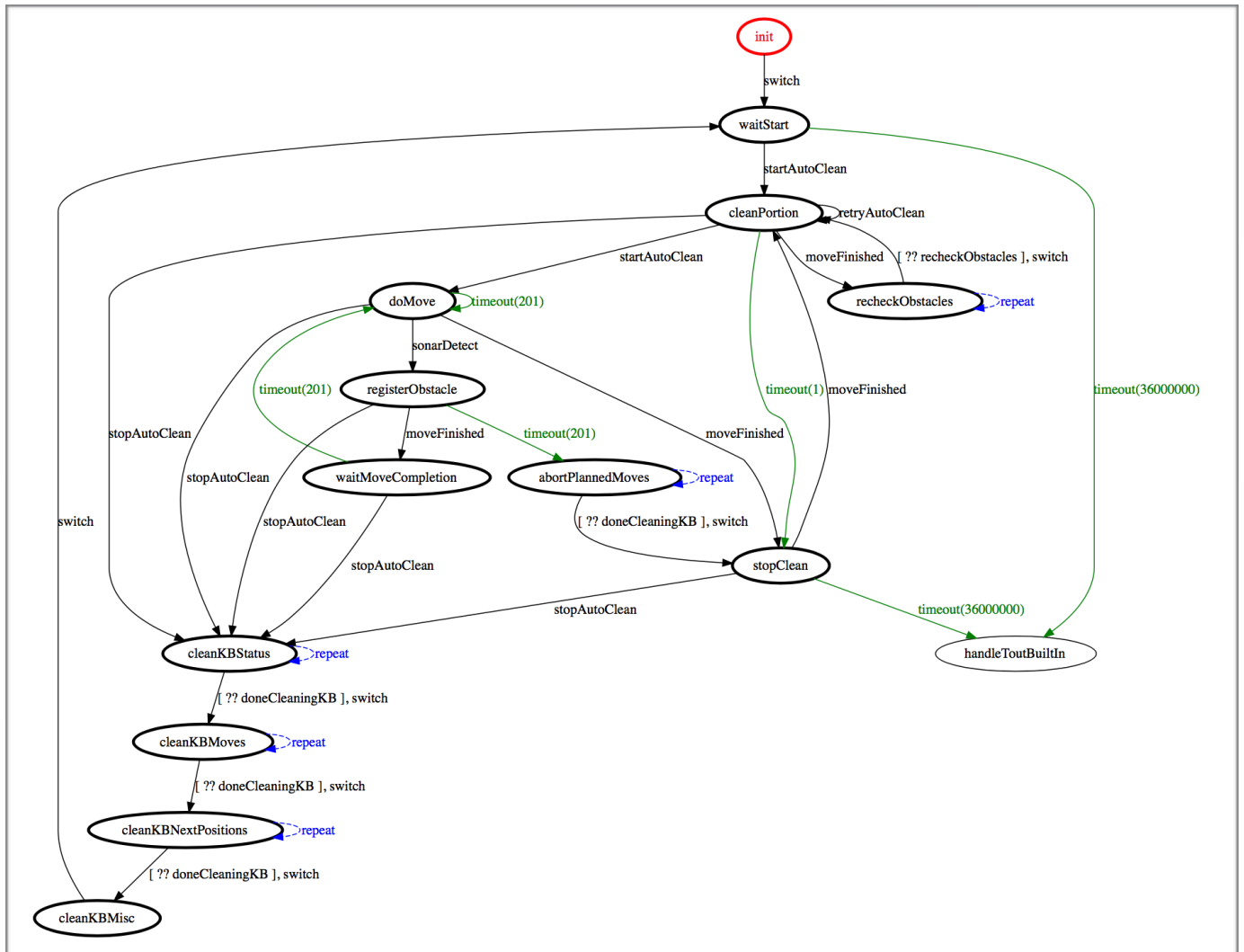
2. webguiexecutor

attore che si occupa di gestire l'avvio e la terminazione della pulizia, controllando anche la validità delle condizioni dei sensori. Non sa come la pulizia venga fatta (è delegata a cleaner).



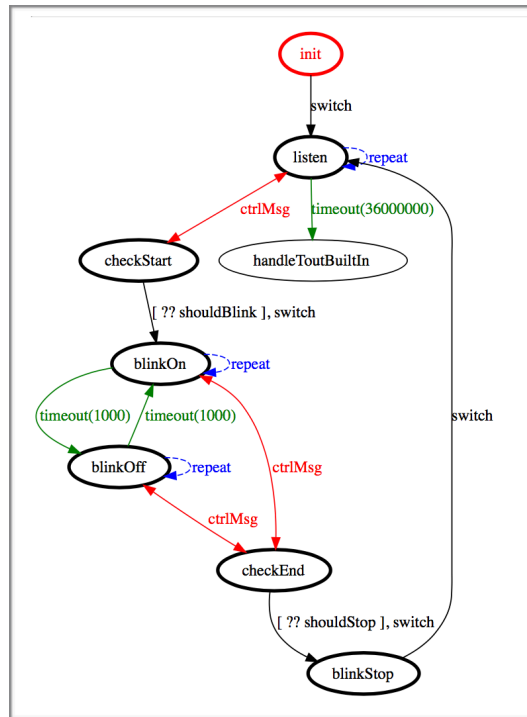
3. cleaner

attore che gestisce la logica di pulizia del robot. È invocato da webguiexecutor e incapsula anche la logica di mapping.



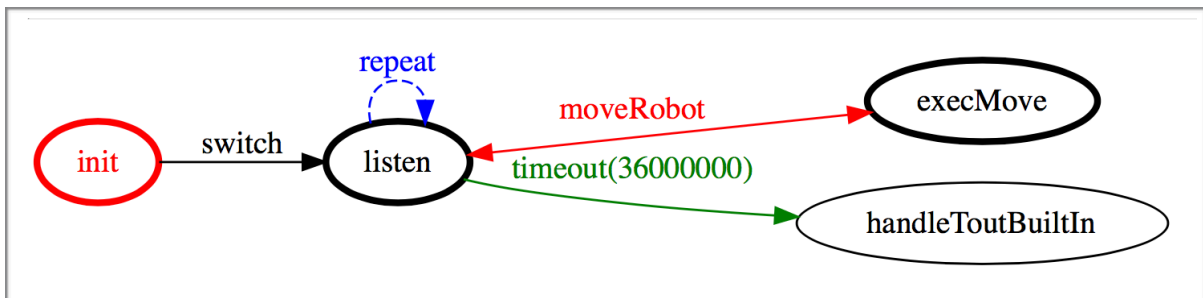
4. blinker

attore che si occupa di incapsulare la logica di lampeggiamento della lampada. É controllato con messaggi da webguiexecutor in base al cambiamento del modello (quando si avvia la pulizia lo accende, e quando termina lo spegne).



5. robot

attore che gestisce l'invio delle mosse al robot e riceve da questo gli eventi dei sonar inoltrandoli al sistema.



6. lampadapter

attore che funge da adapter per la lampada fisica, traducendo gli eventi di controllo della lampada emessi dalla logica applicativa (in concreto, blinker), traducendoli in opportune richieste RESTful alla lampada hue fisica.

