

Condensarea pivotală pentru calculul determinantilor (Metoda lui Chio)

Prezentarea Problemei: Considerăm matricea $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ și ne propunem să calculăm $\det(A)$.

Prezentarea Metodei: Aplicăm formula

$$(1) \quad \det(A) = \frac{1}{a_{11}^{n-2}} \begin{vmatrix} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{vmatrix} & \cdots & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{2n} \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} & \cdots & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{1n} \\ a_{31} & a_{3n} \end{vmatrix} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{n1} & a_{n2} \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{n1} & a_{n3} \end{vmatrix} & \cdots & \begin{vmatrix} a_{11} & a_{1n} \\ a_{n1} & a_{nn} \end{vmatrix} \end{vmatrix},$$

unde $a_{11} \neq 0$, și în continuare se reia formula (1) pentru $n-1, n-2, \dots$ până când se obține un determinant de ordin 2.

Observatii:

1. Dacă $a_{11} = 0$ și există $2 \leq i \leq n$ pentru care $a_{i1} \neq 0$, atunci se permută în A liniile a și i , iar $\det(A)$ își schimbă semnul.

2. Dacă $a_{11} = 0, \forall 2 \leq i \leq n$, avem $a_{i1} = 0$, atunci $\det(A) = 0$.

Algoritmul Pseudocod

1. citește $n, a_{ij}, 1 \leq i, j \leq n$
2. $\det \leftarrow 1$
3. repetă
 - 3.1. dacă $a_{11} = 0$ atunci
 - 3.1.1. $i \leftarrow 2$
 - 3.1.2. cât timp $(i \leq n)$ și $(a_{i1} = 0)$ execută
 - 3.1.2.1. $i \leftarrow i + 1$
 - 3.1.3. dacă $i > n$ atunci
 - 3.1.3.1. scrie ' $\det(A) = 0$ '
 - 3.1.3.2. ieșire
 - 3.1.4. pentru $j = 1, 2, \dots, n$ execută
 - 3.1.4.1. $aux \leftarrow a_{1j}$
 - 3.1.4.2. $a_{1j} \leftarrow a_{ij}$
 - 3.1.4.3. $a_{ij} \leftarrow aux$
 - 3.1.5. $\det \leftarrow -\det$
 - 3.2. pentru $i = 1, 2, \dots, n-2$ execută // calculăm produsul valorilor a_{11}^{n-2}
 - 3.2.1. $\det \leftarrow \det \cdot a_{11}$
 - 3.3. pentru $i = 2, 3, \dots, n$ execută // aplicăm $a_{ij} \leftarrow \begin{vmatrix} a_{11} & a_{1j} \\ a_{i1} & a_{ij} \end{vmatrix}, 2 \leq i, j \leq n$

3.3.1. pentru $j = 2, 3, \dots, n$ execută
 3.3.1.1. $a_{ij} \leftarrow a_{ij} \cdot a_{11} - a_{i1} \cdot a_{1j}$
 3.4. $n \leftarrow n - 1$
 3.5. pentru $i = 1, 2, \dots, n$ execută
 3.5.1. pentru $j = 1, 2, \dots, n$ execută
 3.5.1.1. $a_{ij} \leftarrow a_{i+1,j+1}$
 până când ($n = 1$)
 4. $det \leftarrow a_{11}/det$
 5. scrie ' $det(A) =', det$.

Exemple: Calculați determinanții următoarelor matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 6 & 3 & 2 & -1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 5 & 4 & 1 \\ 1 & 1 & 10 & 6 \\ 0 & 1 & 1 & 10 \end{pmatrix}.$$

Metoda Jacobi pentru rezolvarea iterativă a sistemelor de ecuații liniare

Prezentarea Problemei: Considerăm sistemul liniar

$$(2) \quad A \cdot x = b,$$

unde $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ este matricea sistemului (2) și $b = (b_i)_{1 \leq i \leq n} \in \mathbb{R}^n$ este termenul liber al sistemului (2).

Ne propunem să aproximăm $x \in \mathbb{R}^n$ soluția unică a sistemului (2) cu o precizie dată ε .

Prezentarea Metodei: Pentru $x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ aproximația inițială a soluției sistemului (2), ales arbitrar (de exemplu vectorul nul), calculăm

$$x_i^{(k+1)} = \left(b_i - \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right) / a_{ii}, 1 \leq i \leq n, k \geq 0,$$

până când este îndeplinită condiția

$$\max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k+1)} - x_i^{(k)}| \leq \varepsilon,$$

unde ε reprezintă precizia cu care dorim să obținem soluția sistemului. Atunci $x \simeq x^{(k+1)}$.

Observatie: O condiție suficientă pentru obținerea soluției sistemului (2), cu precizia ε , este ca matricea A să fie dominant diagonală pe linii sau coloane și strict dominant diagonală pe cel puțin una din linii sau coloane.

Algoritmul Pseudocod

1. citește $n, a_{ij}, 1 \leq i, j \leq n, b_i, 1 \leq i \leq n, \varepsilon, itmax, x_i, 1 \leq i \leq n$
2. $it \leftarrow 0$

3. repetă
 - 3.1. $max \leftarrow 0$
 - 3.2. pentru $i = 1, 2, \dots, n$ execută
 - 3.2.1. $S \leftarrow 0$
 - 3.2.2. pentru $j = 1, 2, \dots, n$ execută
 - 3.2.2.1. dacă $j \neq i$ atunci
 - 3.2.2.1.1. $S \leftarrow S + a_{ij} \cdot x_j$
 - 3.2.3. $y_i \leftarrow (b_i - S)/a_{ii}$
 - 3.2.4. dacă $max < |y_i - x_i|$ atunci
 - 3.2.4.1. $max \leftarrow |y_i - x_i|$
 - 3.3. pentru $i = 1, 2, \dots, n$ execută
 - 3.3.1. $x_i \leftarrow y_i$
 - 3.4. $it \leftarrow it + 1$
- până când ($max \leq \varepsilon$) sau ($it > itmax$)
4. dacă $it > itmax$ atunci
 - 4.1. scrie 'Nu se poate obține soluția în', itmax, 'iterații, cu precizia', ε
 - 4.2. ieșire
5. scrie ('Soluția obținută în ', it, 'iterții cu precizia', ε , 'este', x_i , $1 \leq i \leq n$)

Exemple: Să se determine soluțiile următoarelor sisteme cu preciziile $\varepsilon = 10^{-4}$, $\varepsilon = 10^{-7}$, $\varepsilon = 10^{-10}$

$$a) \begin{cases} 4x_1 - x_2 + x_3 = 8 \\ 2x_1 + 5x_2 + 2x_3 = 3 \\ x_1 + 3x_2 + 5x_3 = 13 \end{cases} \quad b) \begin{cases} 2x_1 + x_2 = -30 \\ x_1 + 4x_2 + x_3 = -132 \\ x_2 + 4x_3 + x_4 = -132 \\ x_3 + 2x_4 = -30 \end{cases} \quad c) \begin{cases} 4x_1 - x_2 - x_3 = 10 \\ -2x_1 + 4x_2 - x_4 = 10 \\ -2x_1 + 4x_3 - x_4 = 20 \\ -2x_2 - 2x_3 + 4x_4 = 0. \end{cases}$$

Solution: a) Pentru $\varepsilon = 10^{-4}$, $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow it = 17$ și $x = \begin{pmatrix} 1.000002 \\ -0.999978 \\ 3.000026 \end{pmatrix}$,

b) Pentru $\varepsilon = 10^{-4}$, $x^{(0)} = 0_4 \Rightarrow it = 20$ și $x = \begin{pmatrix} -1.99998283 \\ -25.99998283 \\ -25.99998283 \\ -1.99998283 \end{pmatrix}$.