# Dijkstra法

## 前提

• priority\_queueを知っている

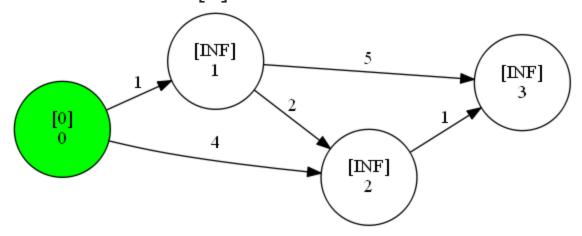
# Dijkstra法とは

- 重み付き有効グラフの単一始点最短経路(長)を求めるアルゴリズム
- 単一始点最短経路: スタート地点を1個決め,そこから他の点への最短経路
- 計算量はpriority\_queueを利用してO(|E|log|V|)

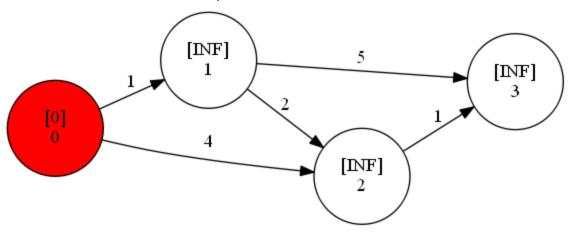
#### 基本的な考え

- 最短経路最小の点を選んではその値を伝播させていく
- 「小さい方から選んで最適解が得られる」点では貪欲法, 「前の情報を利用して次の情報を更新する」点ではDP に見える

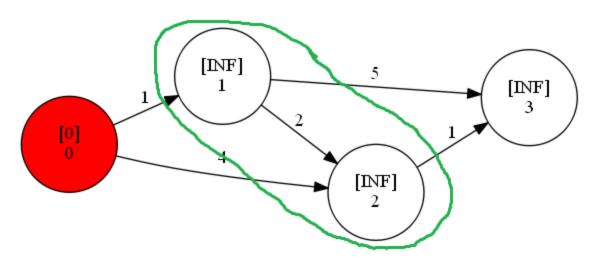
- スタート位置: Sと略記
- dist[i] := Sからiへの(暫定)最短経路長
- Sから他の地点への最短経路dist[i]: 初期値はINF
   SからSへの最短経路dist[S]: もちろん0



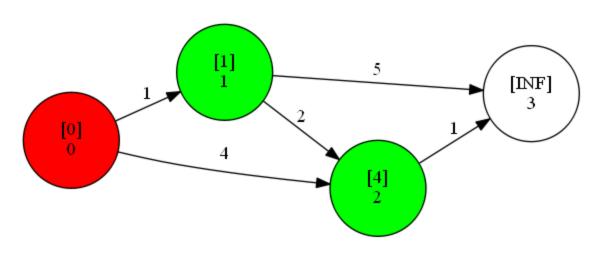
2. 最短経路最小の点Xを選び,Xを最短経路として確定.



#### 3. そこから伸びる任意の点Yをみる



#### X→Yへ遷移したときそれが最短経路になるなら更新

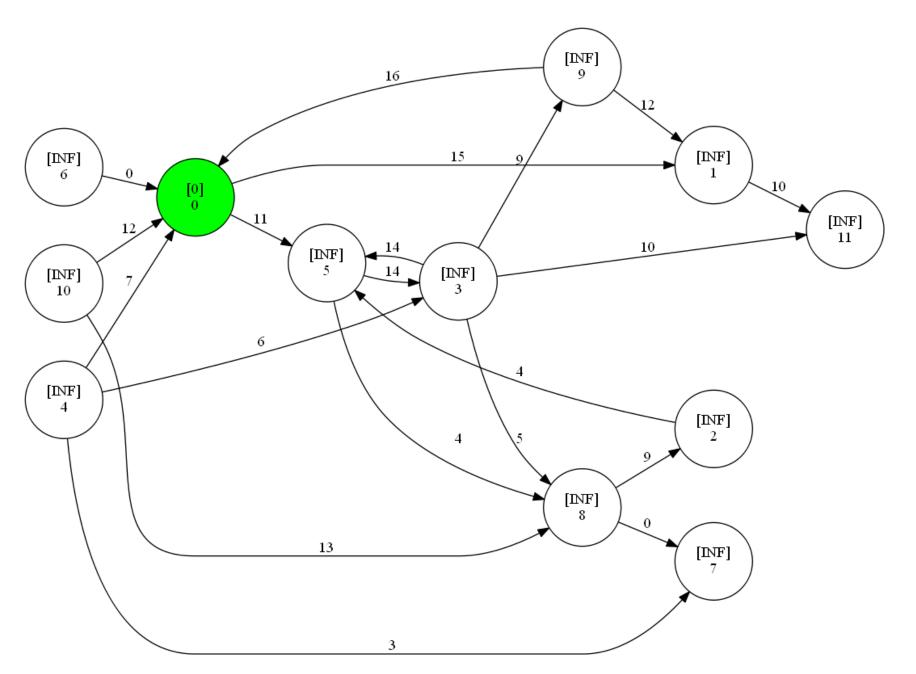


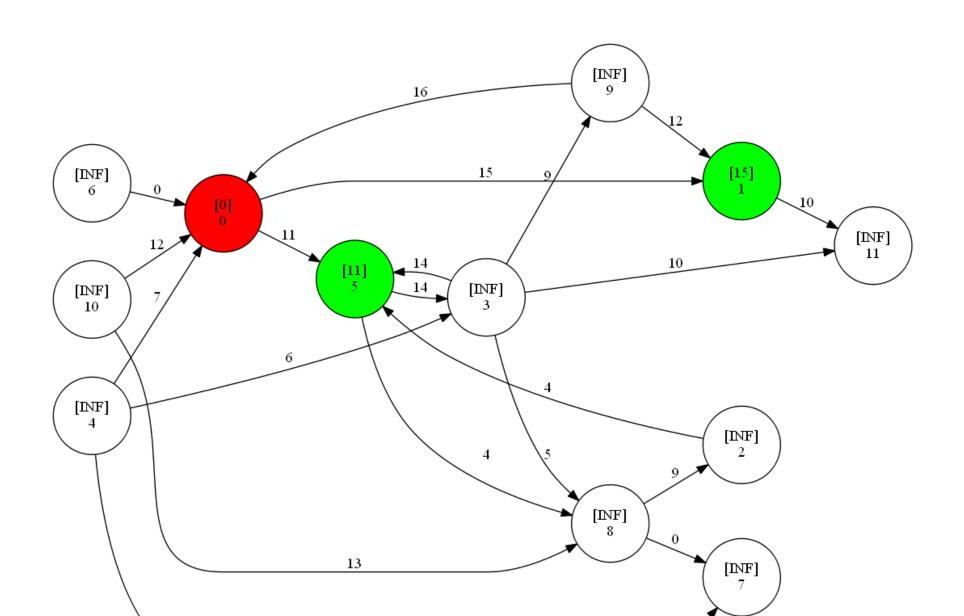
4. 更新できるものが無くなるまで2, 3を繰り返す

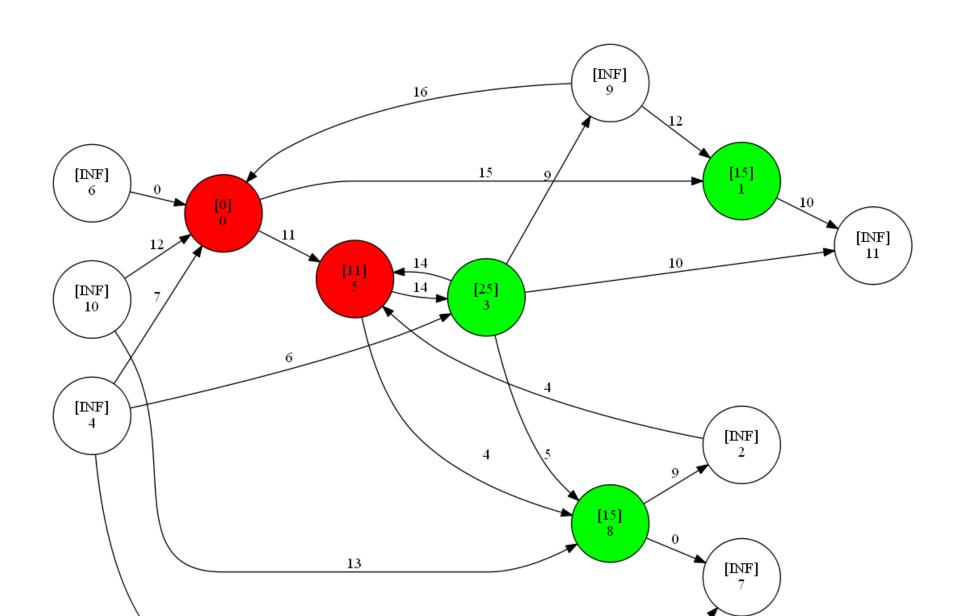


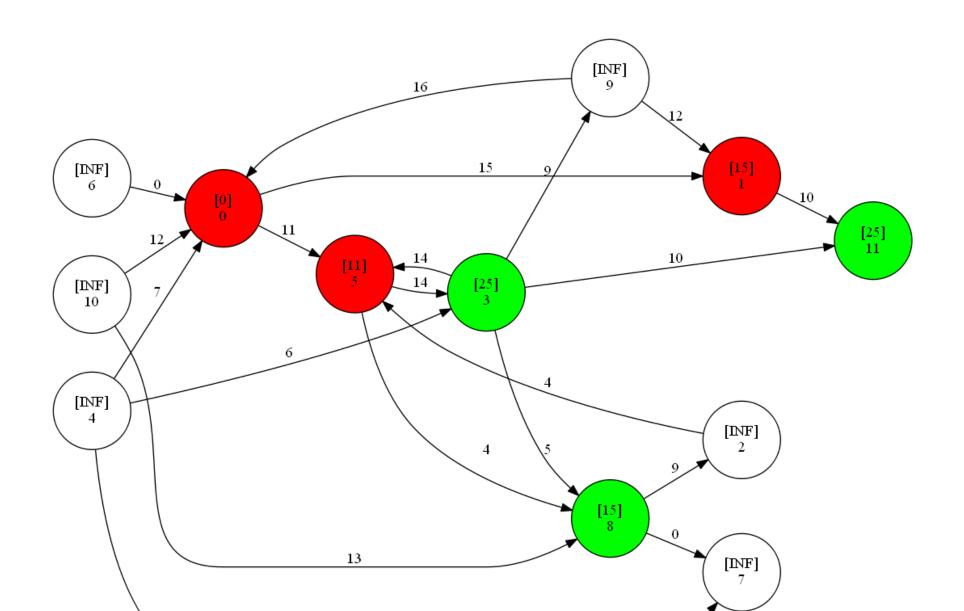
•:最短経路が確定している

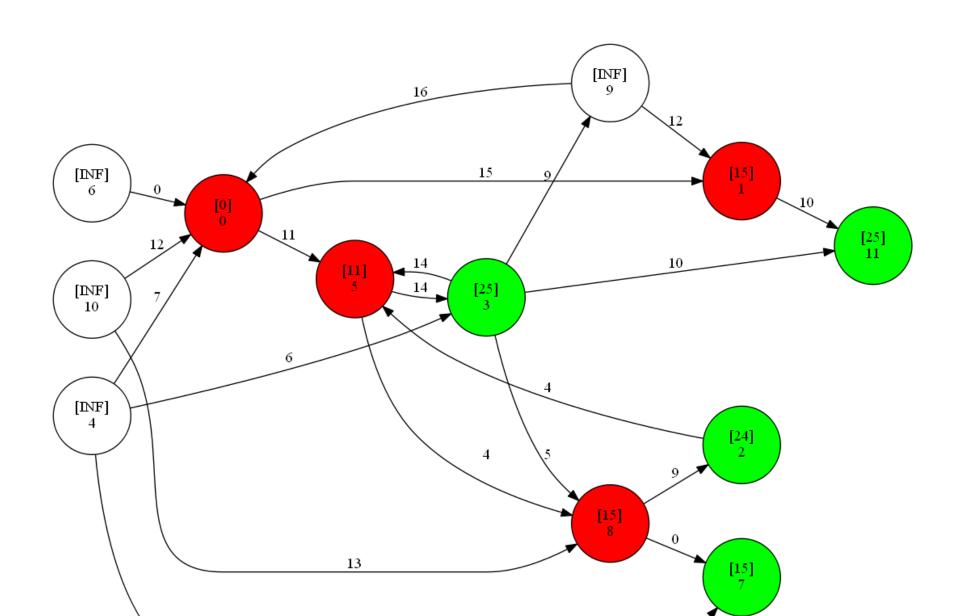
•:経路の更新が1回以上行われた

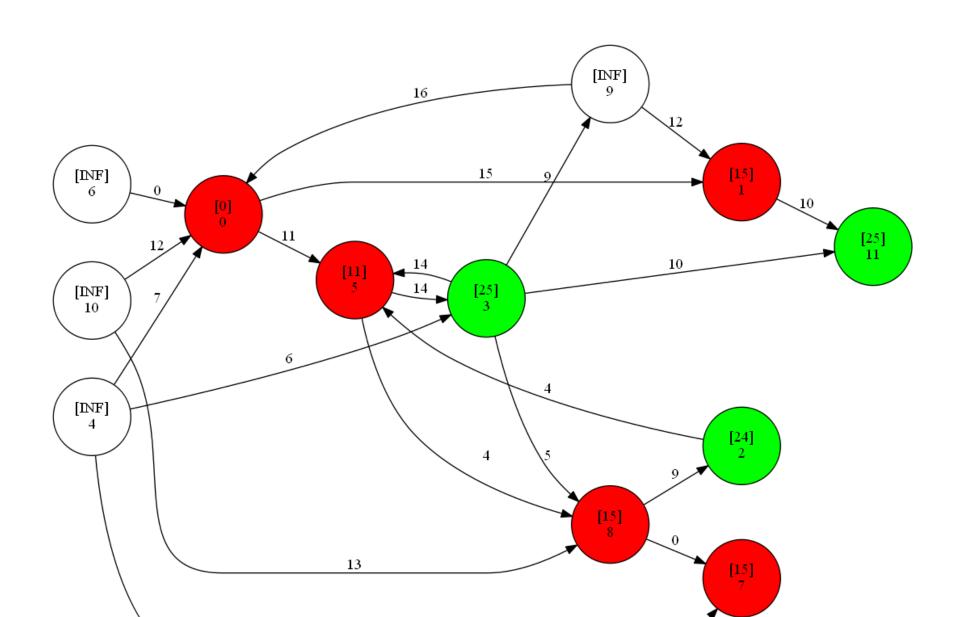


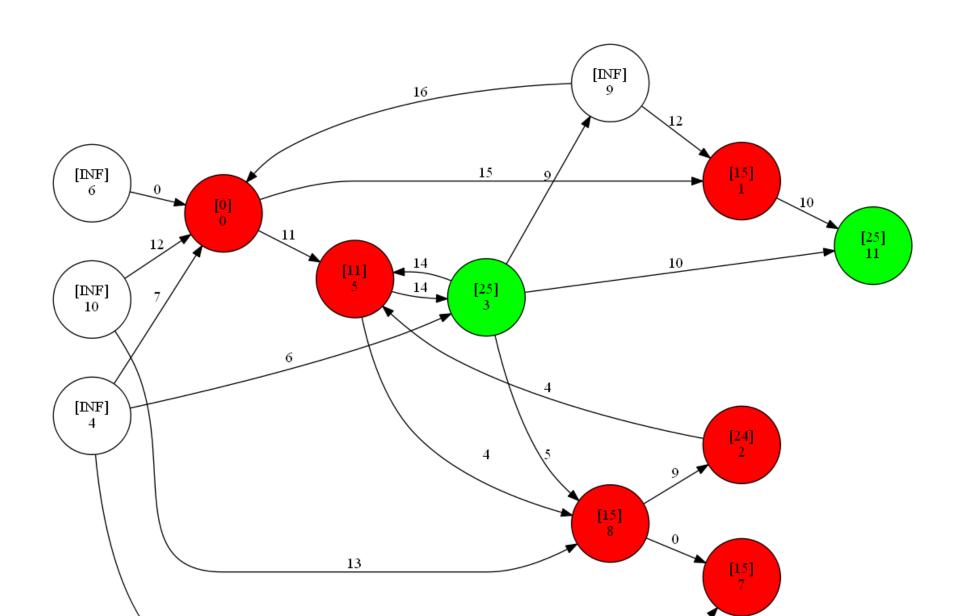


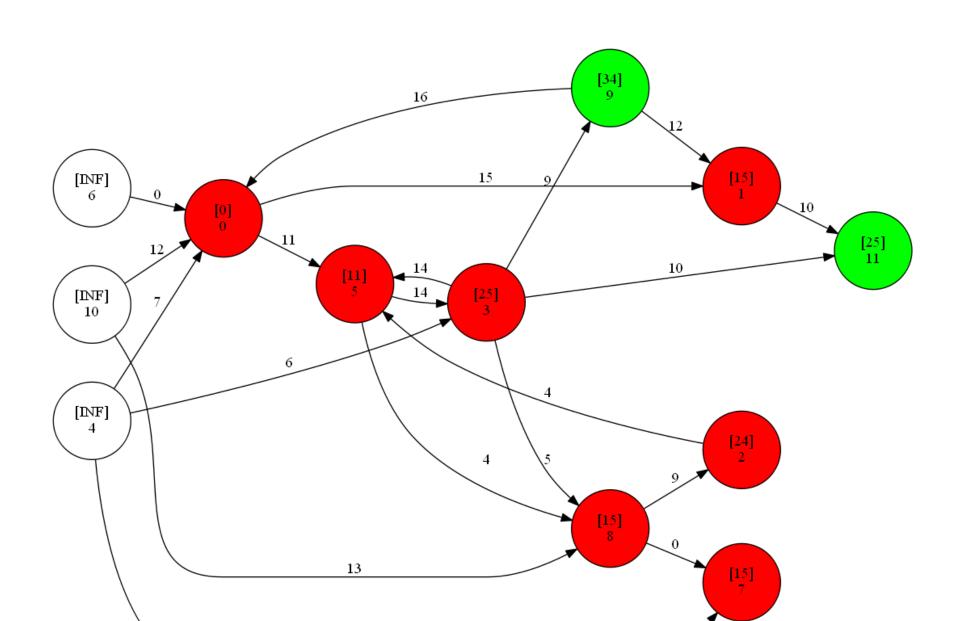


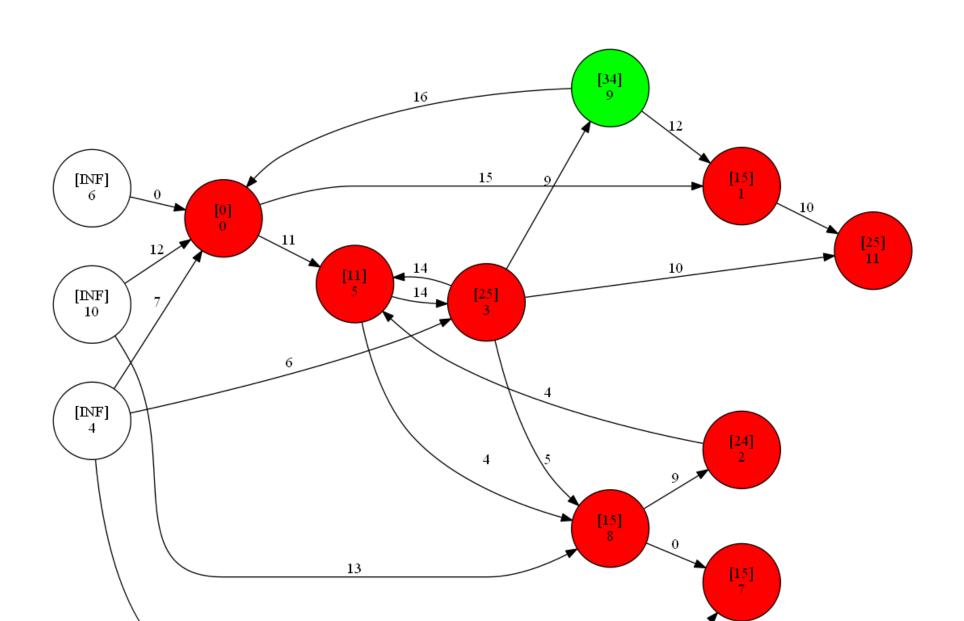


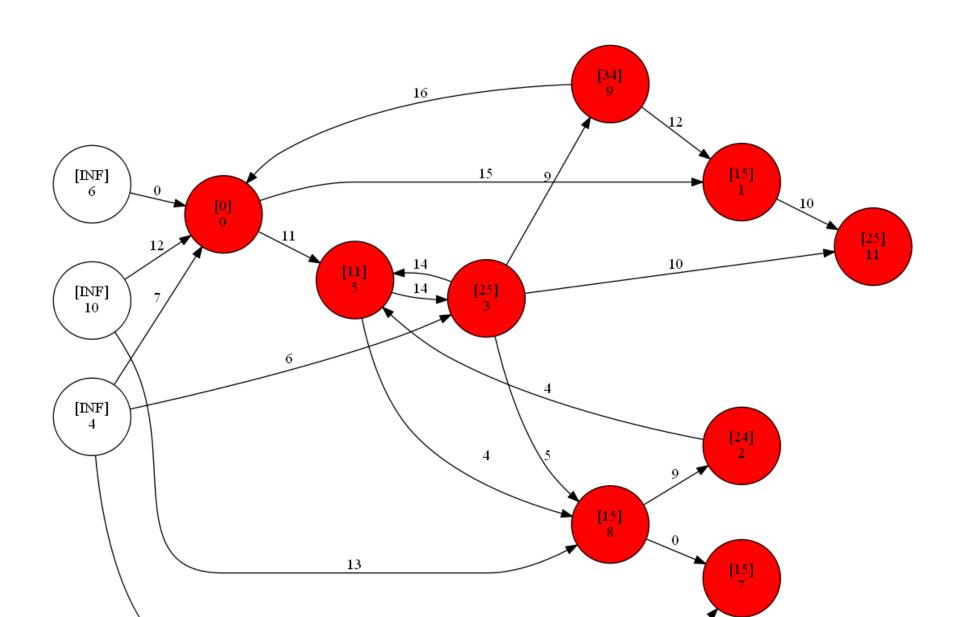












### 実装

- 再掲
- 2. 最短経路最小の点Xを選び,Xを最短経路として確定.
- 3. Xから伸びる任意の点Yをみる X→Yへ遷移したときそれが最短経路になるなら更新
- 4. 更新できるものが無くなるまで2.を繰り返す
- 最小のものを取り出す⇒priority\_queueが使える
- コストの小さい順に取り出したい⇒ (コスト,点の番号)の順のpair型で管理
- 更新できるものが無くなる⇒queueが空かどうかを判定すれば よい

#### コード

幅優先探索(BFS)と書き方がほとんど同じことに注目すると、空で書けるようになると思う

```
#define NODE 110000
typedef long long ll;
typedef pair<ll, ll> P;
constexpr ll INF = 1100000000000;
```

```
vector<vector<P>> edge(NODE); // edge[i] = (点,コスト)
11 dist[NODE];
void dijkstra(int s)
  for (int i = 0; i < NODE; i++) {</pre>
    dist[i] = INF;
  priority_queue<P, vector<P>, greater<P>> pq;
  pq.push(make_pair(0, s)); // (コスト, 点)の順に注意
  dist[s] = 0;
  while (!pq.empty()) {
    auto tmp = pq.top(); pq.pop();
    int v = tmp.second;
    if (dist[v] < tmp.first) continue;</pre>
    for (auto to : edge[v]) {
      int nv = to.first;
      11 cost = to.second;
      if (dist[v] + cost < dist[nv]) {</pre>
        dist[nv] = dist[v] + cost;
        pq.push(make pair(dist[nv], nv));
```

#### 使い方

```
int main()
 // 点0 -> 点1に向けて重み123の辺を張る
 edge[0].push_back(make_pair(1, 123))
 // 点1 -> 点2に向けて重み45の辺を張る
 edge[1].push_back(make_pair(1, 45))
 // スタート地点を0としてDijkstra法をやる
 dijkstra(∅)
 // 0->0, 0->1, 0->2 での最短経路を出力
 cout << dist[0] << endl;</pre>
 cout << dist[1] << endl;</pre>
 cout << dist[2] << endl;</pre>
```

#### 実行結果

## 応用

グリッド上のダイクストラとかもあるので, 空で書けたほうが良い

#### 注意

- 無向グラフの最短経路を求めたいなら,双方向に辺を張れば 良い.
- Dijkstra法は, **負の辺が1つでも含まれていると正しく動作しない**. その場合, Bellman-Ford法やWarshall-Floyed法を検討する.

### 経路復元

- 今までは最短経路長のみ求めていたが、 最短経路そのものを求めることも可能
- 2種類の方法がある
  - prev[i] := iへの最短経路において,1個前に通った点を定義する
  - distとedgeをうまく照らし合わせる

# 演習