

Università degli Studi di Bologna Scuola di Ingegneria e Architettura

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica

Sviluppo di progetti per fini didattici con Arduino

Giovanni Bonaccio Anno accademico 2017/2018 Relatore:

Stefano Mattoccia

Obiettivi

Principale:

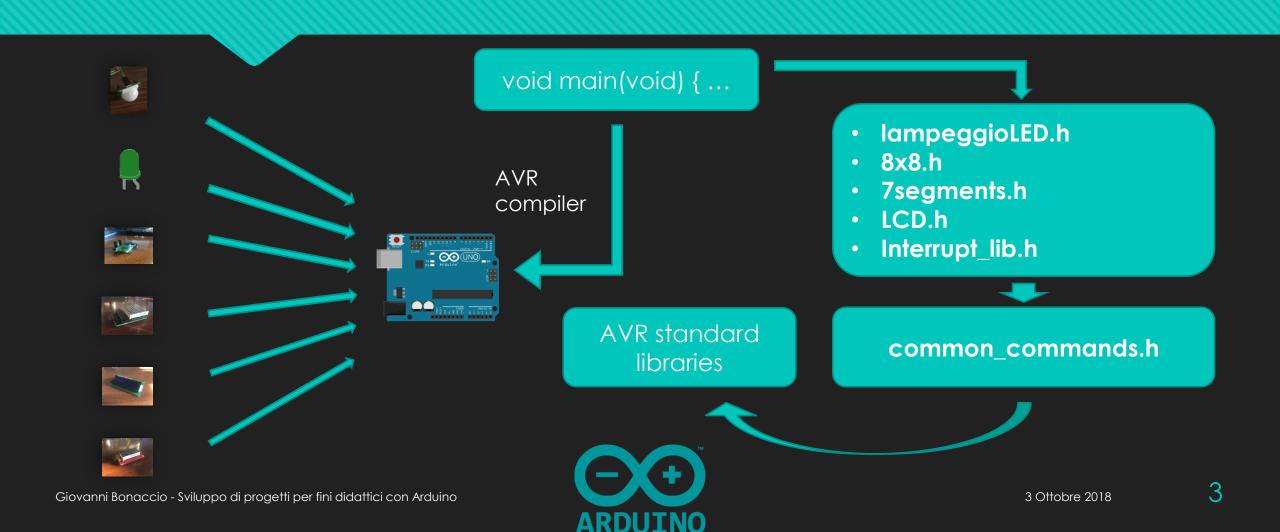
 Sviluppare piccoli progetti al fine di agevolare la comprensione del processo di scambio di dati tra dispositivi

Come?

- Interfacciandosi direttamente con i registri
- Attraverso la gestione degli Interrupt



Panoramica



Pin mapping e interazioni con i registri

Microcontrollore ATMEGA:

- <u> Porta B</u>
- Porta C
- Porta D

Registri per ogni porta:

- DDRB
- PORTB
- PINB

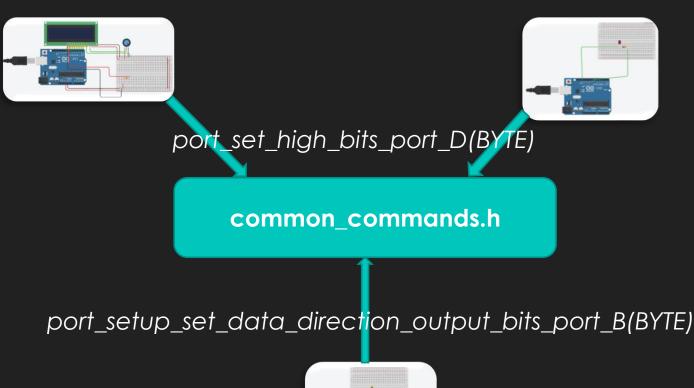
```
ATMEGA328P-PU Chip to Arduino Pin Mapping
Arduino function
                                                                                   Arduino function
                      (PCINT14/RESET) PC6
                                                        PC5 (ADC5/SCL/PCINT13)
digital pin 0 (RX)
                        (PCINT16/RXD) PD0
                                                       PC4 (ADC4/SDA/PCINT12)
                                                                                      analog input 4
                        (PCINT17/TXD) PD1
                                                        PC3 (ADC3/PCINT11)
                                                                                      analog input 3
digital pin 1 (TX)
digital pin 2
                        (PCINT18/INT0) PD2
                                                        PC2 (ADC2/PCINT10)
                                                                                      analog input 2
digital pin 3 (PWM) (PCINT19/OC2B/INT1) PD3
                                                     24 PC1 (ADC1/PCINT9)
                                                                                      analog input 1
                      (PCINT20/XCK/T0) PD4 [
                                                     23 PC0 (ADC0/PCINT8)
                                                                                       analog input 0
                                                     22 GND
VCC
GND
                                                       AREF
                                                                                    analog reference
crystal
                 (PCINT6/XTAL1/TOSC1) PB6[
                                                     20 AVCC
crystal
                 (PCINT7/XTAL2/TOSC2) PB7
                                                        PB5 (SCK/PCINT5)
                                                                                        digital pin 13
                    (PCINT21/OC0B/T1) PD5
                                                        PB4 (MISO/PCINT4)
digital pin 6 (PWM) (PCINT22/OC0A/AIN0) PD6
                        (PCINT23/AIN1) PD7
digital pin 7
digital pin 8
                    (PCINTO/CLKO/ICP1) PB0[
                                                        PB1 (OC1A/PCINT1)
                                                                                   digital pin 9 (PWM)
                            Digital Pins 11, 12 & 13 are used by the ICSP header for MISO.
                            MOSI, SCK connections (Atmega168 pins 17,18 & 19). Avoid low-
                             impedance loads on these pins when using the ICSP heade
```

```
void main (void)
        DDRB = DDRB | 0b00100000;
        while(1) {
            PORTB = PORTB | 0b00100000;
            delay ms(500);
            PORTB = PORTB & 0b11011111;
12
13
            delay ms(500);
15
```

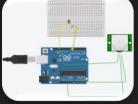


common_commands.h

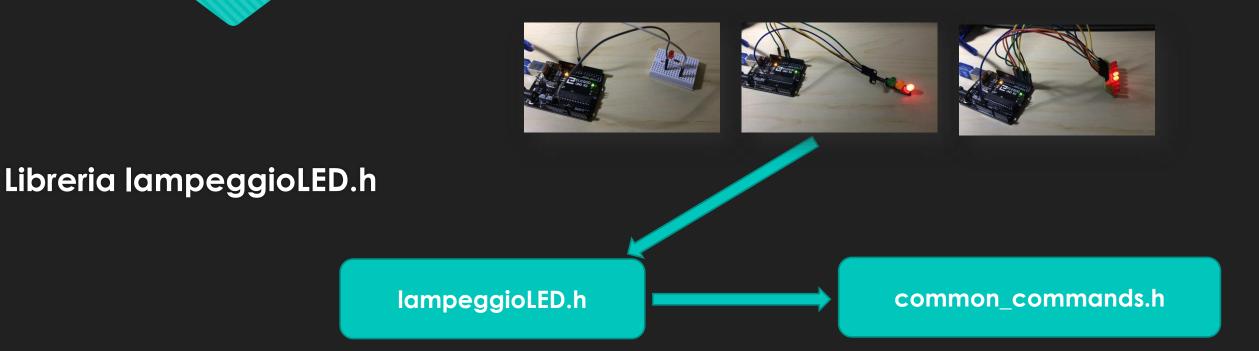
- Include le librerie AVR
 necessarie per le operazioni
 I/O e gestione interrupt
- Funzioni comuni a tutti gli esperimenti che permettono di assegnare il valore o la direzione dei dati di un pin
- Funzioni per il settaggio degli interrupt







Realizzazione dei progetti: lampeggio di led





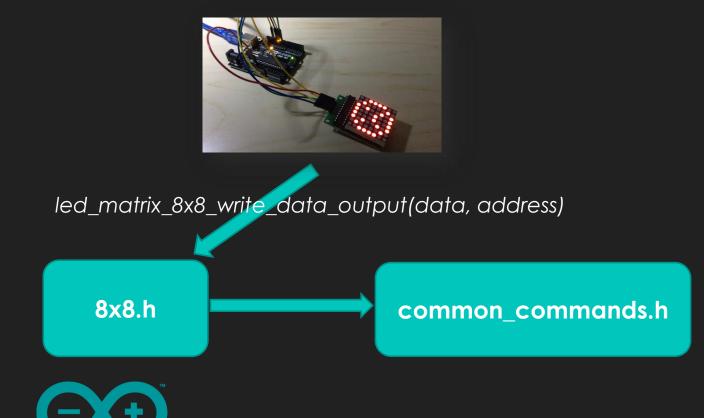
Realizzazione dei progetti: matrice di led 8x8

Libreria 8x8.h

- Definisce una funzione per la scrittura dei dati
- Definisce una funzione per il settaggio delle impostazioni di default

Caratteristiche del componente:

- Monta un microcontrollore
- Si accede ai led attraverso il numero della colonna
- O DIN e CLK



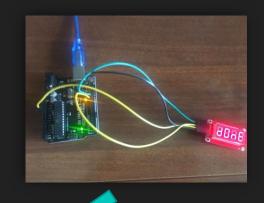
Realizzazione dei progetti: display a 7 segmenti

Libreria 7segments.h:

 Definisce funzioni per la scrittura delle cifre

Caratteristiche del componente:

- Monta un microcontrollore
- Tre comandi ad ogni trasferimento
- Ogni cifra ha un indirizzo d'accesso
- O DIO e CLK



display_7segments_set_segments(data, address)

7segments.h

common_commands.h



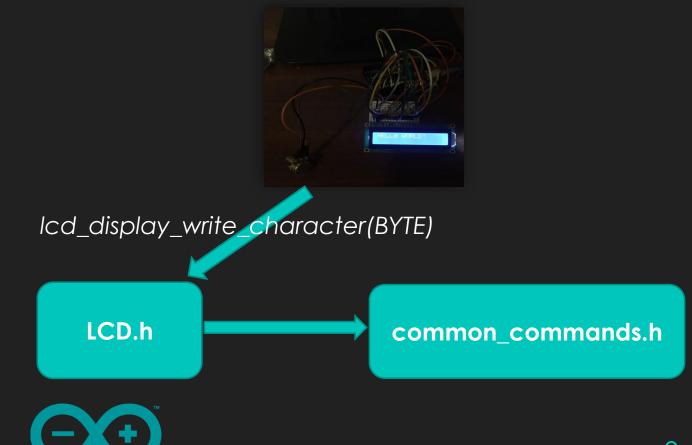
Realizzazione dei progetti: display LCD

Libreria LCD.h:

- Definisce funzioni per la scrittura dei caratteri e dei comandi
- Definisce funzione per il settaggio delle impostazioni di default

Caratteristiche del componente:

- Interfacciamento diretto con tutti i pin
- Richiede l'utilizzo di un potenziometro
- Basta assegnare un carattere alla porta per scrivere sul display



Gestione degli Interrupt

 Funzioni per le gestione nella libreria common_commands.h

Registri per il settaggio:

- PCMSK0, PCMSK1, PCMSK2
- O PCICR

Handler definito in avr/interrupt.h utilizzando la macro:

```
#define ISR(vector, ...) extern "C" void vector (void) __attribute__ \
((signal,_INTR_ATTRS)) __VA_ARGS__; \ void vector (void)
```

 Macro ridefinita come interrupt_handler(vector) per rendere il codice più leggibile



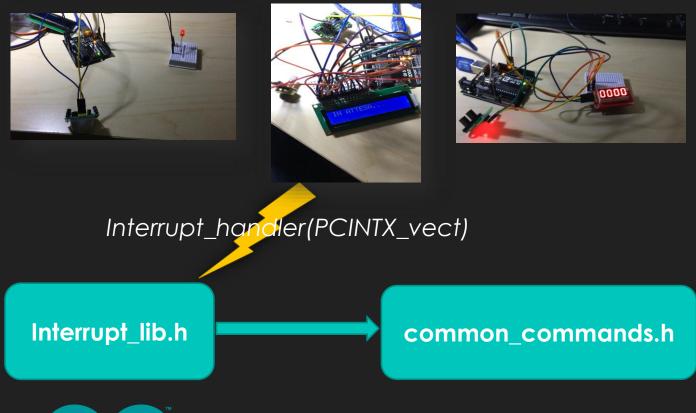
Realizzazione dei progetti: sensore PIR, encoder

Libreria Interrupt_lib.h

Definisce l'handler

Dispositivi utilizzati:

- Display a 7 segmenti/LCD/Led
- Sensore PIR / Encoder come generatore di interrupt





Conclusione

- Codice semplice ed intuitivo
- Incrocio tra concetti chiave della programmazione e dell'elettronica

Per eventuali sviluppi futuri

- Implementazione di nuove librerie
- Utilizzo di nuovi dispositivi
- Realizzazione di progetti più complessi evitando troppe astrazioni



Grazie per l'attenzione...



