

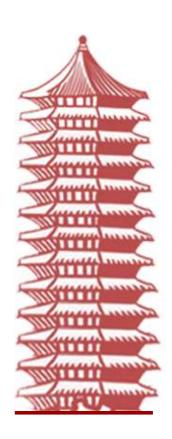
## K210 PWMLED

汇报人

彭筵城

2024年10月09日

### 目录 CONTENTS



**01** PWM原理

**02** K210 PWM函数简述

03 呼吸灯例程





### PWM原理



PWM (Pulse Width Modulation, 脉冲宽度调制),即通过控制信号占空比来调节输出功率或信号强度。

#### PWM信号的主要参数有:

- 频率: 指的是每秒重复的周期次数,单位是赫兹(Hz)。较高的PWM频率可以使输出信号更加平滑。
- 周期: 一个完整PWM信号的时间长度,是频率的倒数,单位是秒。
- 占空比: 信号处于高电平的时间占整个周期的比例。

#### PWM原理

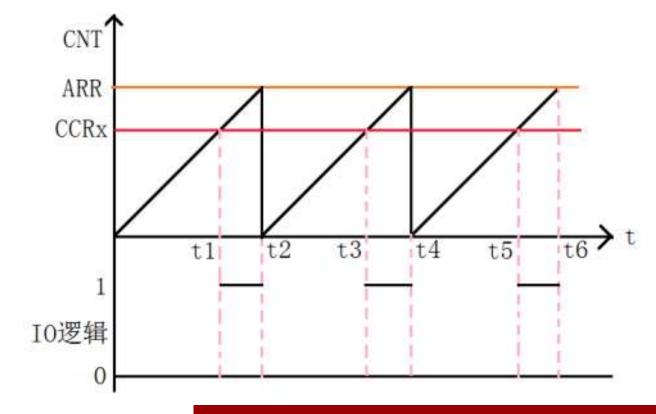


ARR(自动重装载值):用于设置定时器的周期,当计数器计数达到ARR的值时,定时器会重新加载计数器的初始值,从而形成周期性的计数。

CCR (捕获/比较寄存器值): 用于设置通道的比较值, 比较值的大小决定了通

道输出的时长。

CNT (计数器当前值)



#### **K210 PWM函数简述**



pwm\_init(pwm\_number) 初始化PWM所用的定时器 输入参数:

- pwm\_number: 定时器编号

pwm\_set\_frequency(pwm\_number, channel, frequency, duty) 设置PWM输出的频率与占空比输入参数:

- pwm number: 定时器编号

- channel: 定时器通道编号

- frequency: PWM频率

- duty: PWM输出占空比

#### **K210 PWM函数简述**



pwm\_set\_enable(pwm\_number, channel, enable) PWM使能开关 输入参数:

- pwm\_number: 定时器编号

- channel: 定时器通道编号

- enable: 使能信号

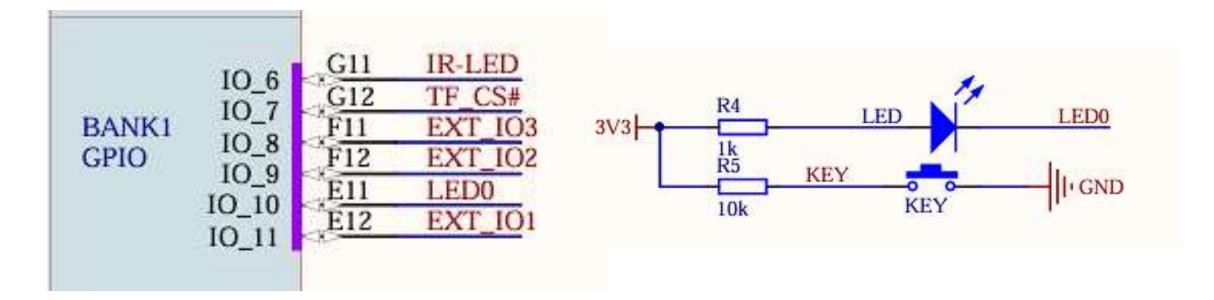
```
/* Init PWM */
pwm_init(TIMER_PWM);
/* Set PWM to 200000Hz */
pwm_set_frequency(TIMER_PWM, TIMER_PWM_CHN, 2000000, 0.5);
/* Enable PWM */
pwm_set_enable(TIMER_PWM, TIMER_PWM_CHN, 1);
```



引脚接口:

IO10对应LED0,设置为PWM输出模式

```
/* Init FPIOA pin mapping for PWM*/
fpioa_set_function(10, FUNC_TIMER1_TOGGLE1);
```





设计思路:

使用两路定时器; 第一路负责定时修改占空比; 第二路负责产生PWM输出信号;

呼吸灯频率由前一路定时器决定



```
/* Init timer */
1) timer_init(TIMER_NOR);
/* Set timer interval to 10ms (1e7ns) */
2) timer_set_interval(TIMER_NOR, TIMER_CHN, 1e7);
/* Set timer callback function with repeat method */
3) timer_irq_register(TIMER_NOR, TIMER_CHN, 0, 1, timer_callback, NULL);
/* Enable timer */
4) timer_set_enable(TIMER_NOR, TIMER_CHN, 1);
```

- 1)初始化定时器
- 2) 设置定时器间隔为10ms
- 3)注册回调函数,每次定时器溢出则修改PWM占空比
- 4) 使能定时器



```
/* Init PWM */

pwm_init(TIMER_PWM);
/* Set PWM to 200000Hz */

2) pwm_set_frequency(TIMER_PWM, TIMER_PWM_CHN, 2000000, 0.5);
/* Enable PWM */

3) pwm_set_enable(TIMER_PWM, TIMER_PWM_CHN, 1);
```

- 1)初始化PWM
- 2)设置PWM频率与初始占空比
- 3) 使能PWM



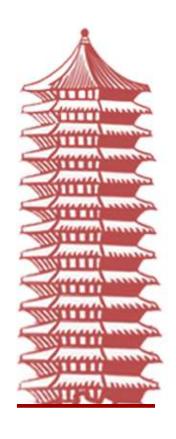
回调函数:

负责修改PWM的占空比

flag为0则使占空比增加 flag为1则使占空比降低 超出阈值则使flag翻转

在定时器的重复触发下均匀改变占空比,达到呼吸灯的效果。

```
int timer callback(void *ctx)
   static double cnt = 0.01;
   static int flag = 0;
   pwm_set_frequency(TIMER_PWM, TIMER_PWM_CHN, 200000, cnt);
   flag ? (cnt -= 0.01): (cnt += 0.01);
   if(cnt > 1.0)
       cnt = 1.0;
       flag = 1;
   else if (cnt < 0.0)
       cnt = 0.0;
       flag = 0;
   return 0;
```



# 敬请指正!

汇报人

彭筵城

2024年10月09日





